文本复制检测报告单 (全文对照)

检测时间: 2023-05-30 19:50:19 Nº: 检测文献: 基于WiFi信号的室内定位技术研究 作者: 曾焓 检测范围: 中国学术期刊网络出版总库 中国博士学位论文全文数据库/中国优秀硕士学位论文全文数据库 中国重要会议论文全文数据库 中国重要报纸全文数据库 中国专利全文数据库 互联网资源 英文数据库(涵盖期刊、博硕、会议的英文数据以及德国Springer、英国Taylor&Francis 期刊数据库 等) 港澳台学术文献库 优先出版文献库 互联网文档资源 图书资源 大成编客-原创作品库 个人比对库 时间范围: 1900-01-01至2023-05-30 检测结果 16.2% 跨语言检测结果: 0% 总文字复制比: 🚮 去除引用文献复制比:16.2% 🥵 去除本人已发表文献复制比:16.2% 🔋 单篇最大文字复制比:2.1% 重复字数: [1269] 总字数: [7852] 单篇最大重复字数: [140] 总段落数: [2] 前部重合字数: [1192] 疑似段落最大重合字数: [1241] 疑似段落数:[2] 后部重合字数: [77] 疑似段落最小重合字数: [0] 指标: 🗸 剽窃观点 ✔ 剽窃文字表述 白我剽窃 过度引用 整体剽窃 重复发表 一稿多投 表格: 0 脚注与尾注: 0 20.8% (1241) <u>基于WiFi信号的室内定位技术研究_第1部分</u> (总5953字) 1.5% (28) 基于WiFi信号的室内定位技术研究 第2部分 (总1899字) (注释: ■ 无问题部分 文字复制比部分 ■ 引用部分) 剽窃观点 (1) 基于WiFi信号的室内定位技术研究 第1部分 1. [摘要]:随着现代通信技术与网络的发展,我们越来越需要基于位置的服务, 1. 基于WiFi信号的室内定位技术研究 第1部分 总字数: 5953 相似文献列表 文字复制比: 20.8%(1241) 剽窃观点 (0) 1 基于Wi-Fi指纹和随机森林的定位算法参考网 2.4% (140) - 《互联网文档资源(<u>https://www.fx361.cc/page/2021/1207/9163010.shtml</u>)》-是否引证:否 2 基于Wi-Fi指纹和随机森林的定位算法 2.1% (124)

是否引证: 否

1.9% (113)

- 《智能计算机与应用》 - 2021

3 基于Wi-Fi的室内实时角度定位算法

	- 《互联网文档资源(<u>http://wenku.baidu.com/view/31abef333a68011ca300a6c30c2</u>	是否引证: 否
	<u>259010202f3cd.html</u>) » -	
4	基于负载均衡算法的异构无线网络接入技术	1.7% (102)
	2222 - 《》 - 2015	是否引证: 否
5	基于可见光通信的室内精确定位关键技术研究	1.6% (95)
	胡云霏(导师:沈建华;)-《南京邮电大学硕士论文》-2020	是否引证:否
6	面向无线组网应用的关键技术研究	1.5% (89)
	赵磊(导师:史凌峰) - 《西安电子科技大学硕士论文》 - 2020	是否引证: 否
7	<u>20115804沈军宇(修改版)</u>	1.5% (87)
	沈军宇 - 《》 - 2015	是否引证: 否
8	基于区域限制的Wi-Fi/PDR融合实时定位算法	1.5% (87)
	胡文强;胡建鹏 - 《电子科技》 - 2022	是否引证: 否
9	新体制卫星导航系统的软件接收机的研究与实现	1.4% (86)
	陈星全(导师: 林静然;) - 《电子科技大学硕士论文》 - 2020	是否引证: 否
10	校园无线网设计与优化(doc)	1.4% (86)
	杨坤 - 《大学生论文联合库》 - 2016	是否引证: 否
11	校园无线网设计与优化	1.4% (86)
	杨坤 - 《大学生论文联合库》 - 2015	是否引证: 否
12	校园无线网设计与优化	1.4% (86)
	杨坤 - 《大学生论文联合库》 - 2016	是否引证: 否
13	基于web的校园无线网设计与优化	1.4% (86)
	杨坤 - 《大学生论文联合库》 - 2015	是否引证: 否
14	<u>B2C电商网站之宝庆特产网</u>	1.4% (85)
	段丽芳 - 《》- 2016	是否引证: 否
15	<u>IJARCCEI</u>	1.4% (84)
	- 《互联网文档资源()》-	是否引证: 否
16	计算机科学与技术学院模拟考试平台	1.4% (84)
	《大学生论文联合库》 - 2017	是否引证:否
17	基于asp的电子商务网站设计与实现	1.4% (84)
	段丽芳 - 《大学生论文联合库》 - 2016	是否引证:否
18	数传中继节点的设计	1.4% (83)
	曾子为 - 《》 - 2016	是否引证:否
19		1.4% (83)
	曾子为 - 《》 - 2016	是否引证:否
20	数传中继节点的设计	1.4% (83)
	- 《》 - 2016	是否引证:否
21	数传中继节点的设计	1.4% (83)
	- 《》 - 2016	是否引证:否
22	数传中继节点的设计	1.4% (83)
	- 《》 - 2016	是否引证:否
23	数传中继节点的设计	1.4% (83)
0.4	- 《》 - 2016	是否引证:否
24		1.4% (82)
25	贺 - 《》- 2015	是否引证:否
25	基于web的手机游戏设计	1.4% (82)
26	贺 - 《大学生论文联合库》 - 2015	是否引证: 否
26	《个人资料管理系统设计与开发》	1.4% (82)
27	陈玲 - 《大学生论文联合库》 - 2016	是否引证: 否
27	酒店综合布线方案设计(课程设计 作业 专用)	1.4% (82)
	- 《互联网文档资源()》-	是否引证:否

28	Performance Improvement in LEACH Protocol Based on Cluster Head Selection in	1.4% (82)
	<u>WSN</u>	
	Aftab Ul Nabi(导师:黎善斌) - 《华南理工大学硕士论文》 - 2018	是否引证: 否
29	基于捷联惯导的自主定位系统设计	1.4% (81)
	习特铭(导师:邓军;刁永翔;) - 《西安电子科技大学硕士论文》 - 2021	是否引证: 否
30	车辆管控系统设计	1.4% (81)
	曾楠 - 《大学生论文联合库》 - 2016	是否引证: 否

	曾楠 - 《大学生论文联合库》- 2016	是否引证: 否	
	原文内容	相似内容来源	
	此处有 18 字相似 基于Wi-Fi信号的室内定位技术研究	基于Android手机的高可用Wi-Fi室内定位技术研究 李正-《武汉大学硕士论文》-2019(是否引证:否)	
0		来估计待定位的接收终 端的位置(陈永光等,2004)。具体来讲是,每个 AP 的 Wi-Fi 信号都会覆盖一定 的范围, 离的越近信号越强反之亦然,所以可根据用户接收到的各个 AP 的信号基于 Android 手机的高可用 Wi-Fi 室内定位技术研究 13 数据找出当前最强的基站信号,此 AP 的位置大概率就是最接近接收终端的位置,以此推算出接收终端的位置,此方法又被叫作近似法,其原理图如下图2.6所示。	
		基于位置指纹的Wi-Fi室内定位技术研究 魏仁乐-《河南大学硕士论文》-2020 (是否引证:否)	
		1.2 Wi-Fi 室内定位技术的发展现状 Wi-Fi 室内定位技术通过接入点(Access Point, AP)的接收信号强度指示 (Received 基于位置指纹的 Wi-Fi 室内定位技术研究 2 Signal Strength Indicator, RSSI)判断位置。Wi-Fi室内定位准确度受多方面因素的影响, 一般体现在以下几个方面。 (1)有限的Wi-Fi覆盖范围。	
	此处有 35 字相似 [摘要]:随着现代通信技术与网络的发展,我们越来越需要	室内导航方法及装置与流程 -《网页》-(是否引证: 否)	
	基于位置的服务,常见的室外定位技术已经得到了广泛的 应用如	本发明涉及信息处理技术领域,特别涉及一种室内导航方法及装置。:背景技术::随着现代通信技术和无线网络的快速发展,有越来越多的场合需要基于位置的服务,使人们对定位与导航的需求日益增大。目前,公知的导航技术相对来说已经比较成熟了。:然而目前的导航都是针对室外并且基于GPS定位装置或者WIFI定位的,这种定位方式在空旷的地方确实比较能达到一般应用场	
1		一种建筑中的路径引导规划方法、装置及终端的制作方法。-《网页》-(是否引证:否)	
		一种建筑中的路径引导规划方法、装置及终端的制作方法:【技术领域】:[0001]本发明涉及导航技术领域,特别是涉及一种建筑中的路径引导规划方法、装置及终端。:: 【背景技术】:[0002]随着现代通信技术和无线网络的快速发展,有越来越多的场合需要基于位置的服务,人们对定位与导航的需求日益增大。::[0003]目前,公知的室外导航(如全球定位系统GPS)技术已经成熟,因在进入高楼或者大厦时,GPS都会丢失信号,无法在室内正常工作,	
2	此处有 28 字相似 本文提出了一种基于Wi-Fi RSSI信号的室内定位方法。 将大型建筑中的各个区域分成一些小的区块,	王建平_知网空间 -《网页》-(是否引证:否) 基于RSSI的位置指纹信息的室内定位也越来越受到研究者的关注。针对传统的基于RSSI的指纹匹配定位中只利	

用单个节点信息的缺陷,提出了一种基于RSSI和辅助节点协作的Wi-Fi室内定位方法,该算法首先:李奇越:李伟:

-Fi:/:室内定位:/:TOF:/:建模搜索:下载(261):|:被引(21) 基于RSSI和辅助节点协作的Wi-Fi室内定位方法 李奇 越; 李伟; 孙伟; 王建平; 黎洁-《《电子测量与仪器学 报》》-2016 (是否引证: 否) 合肥230009随着Wi-Fi的广泛应用,基于RSSI的位置指纹 信息的室内定位也越来越受到研究者的关注。针对传统 的基于RSSI的指纹匹配定位中只利用单个节点信息的缺 陷,提出了一种基于RSSI和辅助节点协作的Wi-Fi室内定 位方法,该算法首先基于RSSI序列相似性选择合适的辅助 节点,并测量节点间的距离作为辅助信息以提高定位精度, 同时还采用了自适应有色噪声卡尔曼滤波减小室内复杂 NLOS环境造成的TOF测距误差, 此处有 71 字相似 稀疏参考点下的Wi-Fi指纹室内定位方法 许贺-《东南 大学硕士论文》-2017 (是否引证:否) 用户在建筑中移动时将实时采集到的Wi-Fi信号与指纹库 中的位置指纹进行匹配,通过KNN算法找出最近的几个点 定位法又称为场景分析法,精度相对较高,应用较为广泛。 求平均值从而得到用户在建筑中的位置。 指纹定位法分为离线阶段和在线阶段, 离线阶段主要是 采集位置指纹信息,建立位置指纹数据库,在线阶段是将实 时采集的Wi-Fi信号强 度信息与位置指纹库中的指纹进 行匹配,通过指纹匹配算法得出目标用户的定位结果。匹 配算法又分为确定型算法和概率型算法。M.Alfakih等 提出了基于高斯混合模型的概率型指纹识别算法, 工程硕士学位论文公示 -- 《大学生论文联合 库》-2017 (是否引证:否) 其中指纹定位法又称为场景分析法,精度相对较高,应用较 为广泛。指纹定位法分为离线阶段和在线阶段,离线阶段 3 主要是采集位置指纹信息,建立位置指纹数据库,在线阶段 是将实时采集的Wi-Fi信号强度信息与位置指纹库中的 指纹进行匹配,通过指纹匹配算法得出目标用户的定位结 果。匹配算法又分为确定型算法和概率型算法。M.Alfa kih 等提出了基于高斯混合模型的概率型指纹识别算法, 基于WiFi和地磁信号融合的室内定位技术研究 卿婷 婷-《华南理工大学硕士论文》-2018 (是否引证:否) 马尔可夫模型的融合室内定位算法 55 知方法重建 Wi Fi 指纹库;如果实时定位的终端类型与建立 Wi Fi 指纹库的 终端相同,然后将若干个标签位置采集实时的 Wi Fi 信 号与 Wi Fi 指纹库通过 KNN 算法进行定位,此 时平均定 位误差大于局域区域半径 R ,则通过压缩感知方法重建 Wi Fi 指纹库。反之,不需要更新指纹库,直接转入 Step 3. Step3: 4 此处有 226 字相似 IJARCCEI -《网页》- (是否引证: 否) [Abstract]: With the development of modern comm Department of CSE, Malabar College of Engineerin unication technology and networks, there is an incr g and Technology2 Abstract: Nowadays with the ra easing need for location-based services. Common pid development of modern communication netw outdoor technologies, such as Global Positioning S orks, information has been transmitted with speed ystem and Beidou satellite navigation systems, hav s never seen before. At the same period, e been widely used to provide poin B2C电商网站之宝庆特产网 段丽芳-《》-2015 (是否

引证:否)

6]和SQL Server 2008,以Windows 8为开发平台。 [关键词]电子商务;宝庆特产网;C#;ASP.NET;SQL Server A bstract: With the development of modern compute

《电子测量与仪器学报》:2016年05期:期刊:关键词::Wi

r networks and information technology to the glob al Internet as the core information technology is a step by step to change people's lives.

基于群智地标的PDR室内定位技术研究 王欣欣-《黑龙江大学硕士论文》-2021 (是否引证:否)

The widespread application of satellite systems such as BeiDou Navigation Satellite System (BDS) and Global Positioning System (GPS) had provided a good application guarantee for outdoor location services. However,

室内定位技术 张常华-《大学生论文联合库》-2017 (是否引证:否)

At present, the mainstream outdoor positioning sy stem is Global Positioning System (GPS), Beidou sa tellite positioning system, and has been widely rec ognized and applied.

此处有 178 字相似

which can be used as a substitute for satellite signals for positioning purposes. This paper proposes an indoor positioning method based on Wi-Fi Received Signal Strength Indicator signals. Each region within a large building is

基于多元高斯混合模型的离线指纹数据库 秦宁宁;王超;杨乐;孙顺远-《电子与信息学报》-2021 (是否引证:否)

For the fluctuation of single sampling measuremen t value and the mutual interference between signal s in indoor environment, this paper proposes an in door positioning system based on the partition Mu ItiVariate Gaussian Mixture Model(MVGMM). According to the Access Point (AP)

室内外高精度无线定位技术研究 黄辰-《西安电子科技大学硕士论文》-2020 (是否引证: 否)

This paper proposes two methods for outdoor sate llite navigation signals and indoor wireless signals to reduce the influence of multipath effect and im prove the positioning accuracy.

基于Wi-Fi的室内实时角度定位算法 田增山;未平;李泽;周牧-《电子学报》-2021 (是否引证:否)

AP)antennas restricts thehigh-precision positionin g based on angle of arrival (AoA),this paper propo ses an indoor real-time positioning algorithmbase d on Wi-Fi signal.An AoA estimation algorithm usi ng Wi-Fi is proposed,

基于Wi-Fi的室内实时角度定位算法 田增山,未平,李泽,周牧-《电子学报》-2021 (是否引证:否)

AP)antennas restricts the high-precision positionin g based on angle of arrival (AoA),this paper propo ses an indoor real-time positioning algorithm base d on Wi-Fi signal.An AoA estimation algorithm usi ng Wi-Fi is proposed,

5

6

此处有 77 字相似

which are then matched with the location fingerpri nts in the fingerprint database. The KNN algorithm is employe 基于设备识别的网络扫描工具Kscan的设计与实现_移动 互联论文_笔耕文化传播 -《网页》-(是否引证:否)

which are then matched with the fingerprints in the operating system fingerprint database and the re

sults are obtained. Based on the scanning require ments of Kscan scanning tools, Wi-Fi环境下的室内人员身份识别方法研究 曹渊-《西 北师范大学硕士论文》-2021 (是否引证:否) so that the identity data to be matched does not n eed to be matched with all fingerprints in the finge rprint database, which greatly reduces the amount of calculation in the identity recognition process a nd improves the efficiency of identificat...aveform f eatures are often selected when extracting person al identity characteristics, which leads 此处有 91 字相似 基于区域限制的Wi-Fi/PDR融合实时定位算法 胡文 强;胡建鹏-《电子科技》-2022 (是否引证:否) [Keywords]: Indoor Positioning;Wi-Fi signals; k-near est neighbor; Received Signal Strength Indicator Keywords: multi-source fusion; indoor positioning; received signal strength; Wi-Fi positioning; K-neares t neighbor; PDR; extended Kalman filtering; real-time positioning 作为位置服务手段,全球导航卫星系统(Glo bal Navigation Satellite System, GNSS) 基于余弦相似度的加权K近邻室内定位算法 7 陈光;叶建芳-《计算机应用与软件》-2019 (是否引 证: 否) and the confidence probability better than 2m is 8 8%. The maximum positioning error is 4.3 m. Keyw ords Indoor positioning Wi-Fi fingerprint Singular point K nearest neighbor Cosine similarity 0引言 随 着社会的进步与发展,人们对室内位置服务 LBS(Locatio n Based Services)的需求日益强烈[1]。将 全球定位系 统 GPS 应用于室内定位时, 此处有 25 字相似 基于多参数融合的超宽带室内定位基站布设优化 陈兆-《桂林电子科技大学硕士论文》-2021 (是否引证: 常见的用于室内定位信号有Wi-Fi信号,蓝牙信号,超声波 信号,视觉信号等等。Wi-Fi信号 否) 在这场全球浩劫中迅速恢复常态,实现复工复产,为经济发 展和科学研究抢占先机。 随着市场对室内定位需求的不 8 断提升,诞生了应对不同特定场景的室内定位技术 [2],常 见的室内定位技术有以下几种:蓝牙,Wi-Fi,地磁,行人航迹 推算(Pedestrian Dead Reckoning, PDR),声音以及超 宽带(Ultra-wideband, UWB)无线定位等[4]。这些室内 定位技术在商场,地下停车场,写字楼, 9 此处有 42 字相似 蓝牙4.0标准规范下的模糊指纹定位算法 李娟娟;张金 艺; 张秉煜; 周荣俊; 唐夏-《上海大学学报(自然科学 目前常用的室内定位技术主要有以下几种,如图2所示。 版)》-2013 (是否引证:否) 一种是基于蓝牙信号的室内定位技术,主要是通过在建筑 中设置多个蓝牙AP [3 随着移动通信、无线传感器网络技术的发展以及普适计 算概念的提出,室内环境下基于位置的服务越来越受到人 们的关注.室内定位已成为了一个非常活跃的研究领域,并 且具有极其广阔的应用前景川.目前,常用的室内定位技术 主要基于以下几种:蓝牙、红外线、超声波、超宽带、射 频识别(radiofrequeneyidenti6eation,RFID)、无线局 域网等.蓝牙是一种短距离的无线通信技术,利用短距离、 低成本的无线连接替代电缆连接, 基于模糊理论与自动校准技术的室内定位系统研究 志涛-《上海师范大学硕士论文》-2016 (是否引证:

		否)
		广域室内定位技术通常需要改造基站及手机芯片等设备模块,成本巨大、时间周期较长。局域室内定位技术成本较低、周期短,是目前商业化推广运作较好的选择方案[12]。所以以下主要谈谈关于局域室内定位的几种技术: 蓝牙室内定位技术[13]的代表是Nokia,推出了HAIP的室内精确定位解决方案,采用基于蓝牙的三角定位技术,除了使用手机的蓝牙模块外,还需部署蓝牙基站,最高可以达到亚米级定位精度。
10	此处有 26 字相似 但是由于蓝牙信号覆盖范围小,而且易受到各种环境影响, 造成信号波动较大,而且蓝牙大多用于设备间	RFID测距的研究与应用 - 豆丁网 - 《网页》 - (是否引证:否) 追踪监控等一系列功能射。WiFi广泛应用在各种智能设备上,为WiFi测距定位提供了良好的覆盖,WiFi多应用在室内测距定位,但WiFi主要的信号频段在2.4GHz,信号覆盖范围受室内环境影响较大,易于受到干扰,使信号强度的误差增大,同时WiFi多用于智能设备的测距定位对于物联网现阶段的初步物物互联,物件之间交换的信息不多的情况,WiFi高数据速率率显然不能物尽其用。 RFID测距的研究与应用 - 《网页》 - (是否引证:否)追踪监控等一系列功能射。WiFi广泛应用在各种智能设备上,为WiFi测距定位提供了良好的覆盖,WiFi多应用在室内测距定位,但WiFi主要的信号频段在2.4GHz,信号覆盖范围受室内环境影响较大,易于受到干扰,使信号强度的误差增大,同时WiFi多用于智能设备的测距定位对于物联网现阶段的初步物物互联,物件之间交换的信息不多的情况,WiFi高数据速率率显然不能物尽其用。
11	此处有 55 字相似 第三种是射频识别(RFID)定位[6],该技术是用射频信号通过交变磁场从而获取目标的信息并对目标进行自动识别,优点在于能无接触的对多目标进行识别。但是	基于css的高精度室内定位技术研究与实现 - 豆丁网 null-《网页》 - (是否引证:否) ZigBee 定位技术还具有低成本的优点17。不过ZigBee 对环境影响非常敏感当雨天、雾天、丛林中使用该系统时由于Zigbee的信号强度基本上被吸收会严重偏离运算模型。射频识别定位技术射频识别 RFID 技术是指通过交变磁场或电磁场耦合方式利用射频信号进行双向通信实现非接触式信息传递分析与处理所传递的信息便可达成识别与定位的目的。射频识别距离一般较短只有几十米但安装特殊天线后其
12	此处有 27 字相似 要在光线不足的情况下提供照明,这样不仅需要额外的设备,也可能泄露人们的隐私。将超声波作为定位信	防近视笔的制作方法 -《网页》-(是否引证:否) 电池采用可重复使用并且容量大的充电锂电池,开关在笔端部,电源线安排在笔内侧。使用时按动笔端的开关LED灯便会亮起。።[0005]本发明的有益效果是,增加笔的功能性,增加LED灯,能在光线不足的情况下提供额外照明,从而有效的预防近视,采用可重复使用容量大的锂电池,结构简单,操作简便。።【附图说明】::[0006]下面结合附图和实施例对本发明进一步说明图1是本发明的正视图:图中1.
13	此处有 28 字相似 超宽带(UWB)定位精度高成本高,易受到多径效应的影响,	基于TDC-GP22的室内定位系统设计 莫朗-《南京理工大学硕士论文》-2017(是否引证:否) 覆盖范围小易受灰尘阻挡,局限性较高M。RHD的定位需要布置大量的参考标签很难大范围推广,基于标签信号强度定位的误差平均为Im左右。而采用口禁方式的区间定位精度更低,无法做到室内的高精度定 位。超宽带

(UWB)穿透能力强,抗多径效应好,定位精度高,不过传输 距离较短,而且成本昂贵,并且标准化相对于WI巧、蓝 牙、ZigBee和RFID严重滞后,产业推广难度大。各种定 位系统的平均定位精度和布置成本如图1.1所示。 嵌入式系统的研究与设计 莫朗-《大学生论文联合 库》-2016 (是否引证:否) RFID的定位需要布置大量的参考标签很难大范围推广,基 于标签信号强度定位的误差平均为1m左右。而采用门 禁方式的区间定位精度更低,无法做到室内的高精度定 位。超宽带(UWB)穿透能力强,抗多径效应好,定位精度 高,不过传输距离较短,而且成本昂贵,并且标准化相对于 WIFI、蓝牙、ZigBee和RFID严重滞后,产业推广难度 大。各种定位系统的平均定位精度和布置成本如图1.1所 示,图1.1室内系统精度成本图1 此处有 27 字相似 室内无线指纹的多模型匹配方法研究 鲁文强-《电子科 技大学硕士论文》-2013 (是否引证:否) 射频识别(RFID)多目标识别,定位精度高作用距离较短 超声波短超声波发射射现象很严重,多 定位精度相对较 高反射、散接收装置径效应很强,硬件成本较高 蓝牙短 14 蓝牙芯片体积小并且易于集成范围小,需要专利费射频 识别短RFID设备精度高,定位速度快作用距离近 UWB长 UWB无线精度高、穿透力强、瞬时功率峰值大,可能干 扰 收发信机功耗低现有无线通信系统 WiFi长无线网卡 部署成本很低,易于能耗较大,易受当前网络影 此处有 21 字相似 基于运动算法自动跟随的载物车系统研究 蒋亚文-《哈 超声波成本低易受到多径效应和人类活动的干扰 尔滨理工大学硕士论文》-2020(是否引证:否) 报 警电路中的 S8050三极管通过 GPX3 1引脚与 Exyn os4412芯片相连。CCD 跟随方法优点缺点 GPS 跟随方 法室外精度高、抗信号干扰强室内精度差、成本高 超声 波跟随方法成本低、精度高多径效应,易受干扰 蓝牙跟 随方法保密性高、易安装、体积小易受干扰、稳定性差 RFID 跟随方法精度高、成本低实时性差、安全性差 IR 跟随方法距离短、功耗小穿透力差、易受干扰 机器视觉 跟随方法精度高成本高、 15 基于深度学习的磁场/视觉特征融合的室内定位方法研 究 慕翔-《上海交通大学硕士论文》-2019 (是否引 证: 否) 天线所有子载波的 CSI 信息进行标注,利用标注的数据来 训练具有四个隐藏层的全连接网络。在定位的过程中,输 入采集到的 CSI 信号, 通过网络输出定位结果。 由于室 内环境中 Wi-Fi 信号存在多径效应并且容易受到人类活 动的干扰,大量收集室内环境中的 Wi-Fi 信号进行标注 是一件非常困难的事情。在文献[42]中, 作者通过设计信 号的统计模型特征获取大量可以提供神经网络训练的样 本。 16 此处有 31 字相似 基于wi-fi的室内定位技术研究 - 《大学生论文联合 库》-2017 (是否引证: 否) 最后将实时采集到的数据与指纹库中的位置指纹进行KN N求临近点。 法获得具有代表性的定位,构造定位指纹库,或者通过对R SS向量与其物理位置的两两一对进行学习训练,构造成R SS指纹与其对应物理位置的映射关系。在线定位阶段,首 先,终端用户通过移动终端实时采集的RSS信号数据,然 后,根据某种算法对RSS信号数据与指纹库中的位置指纹 进行匹配,或者通过预先训练好的定位函数计算出位置坐

		标,从而得到定位结果。基于WLAN的室内指纹定位系统原理示意图如图2.1所示,表示第1到第个参考点,
17	此处有 59 字相似 此时收到的Wi-Fi信号,最后通过调用Wi-FiManager库的 getScanResults()方法来获取扫描结果。但是由于Andr oid系统为了提高手机的	基于RSS融合CSI的多楼层室内定位技术研究 谢世成《安徽理工大学硕士论文》-2021(是否引证:否)基于JaVa开发的app,定位AP以及数据采集界面如图3-2所示。软件的工作原理为点击"开启RSS数据采集"按钮后app端向手机系统发送命令,通过安卓设备自带的WiFimanager工具类调用StartSCan()方法对智能手机搜索到的Wi-Fi信号进行扫描,通过getScanResults()方法获取扫描结果62。之后在不同参考点重复采集步骤,数据保存在软件的根目录下,最后利用PythOn脚本根据MAC地址和设备SSID号提取对应接入点的RSS数据。当前市面上智能手机型号众多,
18	此处有 47 字相似 SSID,BSSID,信号强度。SSID为Wi-Fi的名称,BSSID为Wi-Fi的物理地址,手机能采集到的最弱信号强度为-99。由于	基于众包的WiFi网络测量系统设计与实现 邱东生《华中科技大学硕士论文》-2016(是否引证: 否)众包工具收集的 Wi Fi 数据,可以知道数据库收 集的周围 Wi Fi 数据数量,它们以列表的形式展示出来,展示的条目有编号(No)、扫描数据收集时间(DATE)、Wi Fi 的物理地址(BSSID)、Wi Fi 网络名称(SSID)、信号强度(LEVEL)、使用频率(FRQU)、加密方式(CAPABILITIES)、百度坐标信息(BAIDU_Long,BAIDU_Lat)、设备号(DEVICE_ID)等。同时管理用户根据需求可以对原始数据进行查询,
		基于众包的WiFi网络测量系统设计与实现 邱东生《华中科技大学硕士论文》-2016(是否引证: 否) Scan Result 是连接时间测量过程中扫描到的周围 Wi Fi 数据,其中代表字段有扫描时间(time)、扫描到的 Wi Fi 数目(number)、Wi Fi 的物理标识(bssid)、Wi Fi 的名称(ssid)、Wi Fi 信号强度(rssi)、Wi Fi 的使用频率 (fre quency)、Wi Fi 的加密方式(capabilities)、设备标识(device ID)、手机 GPS 坐标(longtitude,latitude)等,
19	此处有 38 字相似 y)的所有信号后,将采集到的信号与指纹库中的位置指纹 (xj,yj)进行匹配,求出每个指纹数据与当前信号的欧式距离:	基于Wi-Fi指纹的室内定位方法及其实现 - 道客巴巴 null-《网页》 - (是否引证:否) 另一种是采用位置指纹算法,该方法需要事先在待测区域的已知位置点采集室内 AP 信号强度构成指纹库,然后将未知位置点的实时 AP 信号与指纹库中的位置指纹进行匹配,进而获得未知位置点的位置信息。基于 Wi-Fi 室内定位可以实现区域大的复杂环境定位,成本不高,便于实现,然而 Wi-Fi 热点易受环境的影响。因此如何应对 Wi-Fi 信号波动对定位精度的影响,
		基于Wi-Fi指纹的室内定位方法及其实现 - 道客巴巴 - 《网页》 - (是否引证: 否) 另一种是采用位置指纹算法,该方法需要事先在待测区域的已知位置点采集室内 AP 信号强度构成指纹库,然后将未知位置点的实时 AP 信号与指纹库中的位置指纹进行匹配,进而获得未知位置点的位置信息。基于 Wi-Fi 室内定位可以实现区域大的复杂环境定位,成本不高,便于实现,然而 Wi-Fi 热点易受环境的影响。因此如何应对 Wi-Fi 信号波动对定位精度的影响,
20	此处有 49 字相似	基于RFID和地磁场联合的室内定位技术研究 张文杰-《南京邮电大学硕士论文》-2015(是否引证:否)

邻指纹的匹配情况决定,稳定性较差,定位精度不高。K近)找出离这个点最近的K个点的位置指纹坐标,然后求这些 坐标的平均值即为该位置的坐标[14][15]。 邻算法近邻算法(NearestNeighborhood,KNN)[34][3 5]是最近邻法的改进型算法,选取K(K?2)个距离较近的位 置指纹,然后再计算K个指纹对应坐标的平均值做为定位 目标的位置。11(,)(,y)KiiixyxK (2.6)加权K近邻算法(Wei ghtedK-NearestNeighborhood,WKNN)[36]考虑到在 线实时检测的指纹信息与K个近邻的距离不同, 此处有 14 字相似 高光谱图像三维重建中的线阵扫描系统标定方法研 究 苏琳-《武汉大学硕士论文》-2019 (是否引证: 误差最小误差最大误差平均误差 否) 将扫描系统的参数值与三维 点坐标值进行联合估算,得 到最终的相对定向结果,优化后的重投影误差如表4-15 所示。 表4-15优化后重投影误差 误差类型最大误差最 小误差平均误差均方根误差 点位误差2.83820.53262.1 0382.2376 由表4-15中所示的优化后的重投影误差结果 可知,与优化前相比,重投影 误差明显减小,表明了优化方 法的有效性。 21 基于工业CT图像的零件制造复合性分析研究及系统开 发 孔德昭-《重庆大学硕士论文》-2017 (是否引证: 否) 表5.3圆弧为参考图元特征,两模型初配准和精配准后误 差计算比较表(单位:mm) Table5.3 The deviation com parison table of rough registration and accurate re gistration taking acr as reference primitive feature s.(unit:mm) 最大误差最小误差平均误差误差标准差 初 配准1.8830.0010.4760.15 精配准1.43300.3740.12 从 以上误差计算结果显示图和误差计算结果分析表可以看 出,经过精确配准 此处有 28 字相似 基于设备物理指纹的光纤通信物理层安全技术研究。陈 超-《东南大学硕士论文》-2020 (是否引证:否) 个信号与指纹库中的所有信号进行匹配,当采集的场地足 够大,采集到的Wi-Fi信号也会越来越多,每个 是指将实际不匹配被认为是匹配的概率。通俗理解为张 三拿起李四的手机人脸识别通过。为了便于理解,同样举 22 个例子,假设有2个设备,分别为设备 A、设备 B,各采集10 0个信号,分别与指纹库中设备 A 的指纹进行匹配,实际不 匹配的总次数为2*100=200,假定阈值为80,若总共有20 个匹配下来的相似度 东南大学硕士学位论文 低于80,即 20次把实际不匹配的设备当作匹配的设备,则 指标 2. 基于WiFi信号的室内定位技术研究 第2部分 总字数: 1899 相似文献列表 文字复制比: 1.5%(28) 剽窃观点 (0) 1 基于工业CT图像的零件制造复合性分析研究及系统开发 1.9% (37) 孔德昭(导师: 段黎明) - 《重庆大学硕士论文》 - 2017 是否引证:否 2 基于无人机和结构重建的高难度测量项目研究 1.3% (24) 宋娟;邵瑞影;朱青青;董丽;韩军 - 《《重庆理工大学学报:自然科学》》 - 2020 是否引证: 否 3 高光谱图像三维重建中的线阵扫描系统标定方法研究 1.2% (23) 苏琳(导师: 巫兆聪) - 《武汉大学硕士论文》 - 2019 是否引证:否

	93-81 (13 NF. 1270-90) (EDIA) (EDIA) 12013	
原文内容		相似内容来源
0	此处有 14 字相似	高光谱图像三维重建中的线阵扫描系统标定方法研
	误差最小误差最大误差平均误差	究 苏琳-《武汉大学硕士论文》-2019 (是否引证:
		否)

将扫描系统的参数值与三维 点坐标值进行联合估算,得到最终的相对定向结果,优化后的重投影误差如表4-15 所示。 表4-15优化后重投影误差 误差类型最大误差最小误差平均误差均方根误差 点位误差2.83820.53262.10382.2376 由表4-15中所示的优化后的重投影误差结果可知,与优化前相比,重投影 误差明显减小,表明了优化方法的有效性。

基于工业CT图像的零件制造复合性分析研究及系统开发 孔德昭-《重庆大学硕士论文》-2017 (是否引证:否)

表5.3圆弧为参考图元特征,两模型初配准和精配准后误差计算比较表(单位:mm) Table5.3 The deviation comparison table of rough registration and accurate registration taking acr as reference primitive features.(unit:mm) 最大误差最小误差平均误差误差标准差 初配准1.8830.0010.4760.15 精配准1.43300.3740.12 从以上误差计算结果显示图和误差计算结果分析表可以看出,经过精确配准

此处有 14 字相似

误差最小误差最大误差平均误差

高光谱图像三维重建中的线阵扫描系统标定方法研究 苏琳-《武汉大学硕士论文》-2019 (是否引证:否)

将扫描系统的参数值与三维 点坐标值进行联合估算,得到最终的相对定向结果,优化后的重投影误差如表4-15 所示。 表4-15优化后重投影误差 误差类型最大误差最小误差平均误差均方根误差 点位误差2.83820.53262.10382.2376 由表4-15中所示的优化后的重投影误差结果可知,与优化前相比,重投影 误差明显减小,表明了优化方法的有效性。

基于工业CT图像的零件制造复合性分析研究及系统开发 孔德昭-《重庆大学硕士论文》-2017 (是否引证:否)

表5.3圆弧为参考图元特征,两模型初配准和精配准后误差计算比较表(单位:mm) Table5.3 The deviation comparison table of rough registration and accurate registration taking acr as reference primitive feature s.(unit:mm) 最大误差最小误差平均误差误差标准差 初配准1.8830.0010.4760.15 精配准1.43300.3740.12 从以上误差计算结果显示图和误差计算结果分析表可以看出,经过精确配准

指标

说明: 1.指标是由系统根据《学术论文不端行为的界定标准》自动生成的

2.红色文字表示文字复制部分;绿色文字表示引用部分

3.本报告单仅对您所选择比对资源范围内检测结果负责

1