

XÂY DỰNG AI HƯỚNG DẪN TẬP THỂ DỤC TẠI NHÀ



Lớp học phần: 22.10

Thành viên

Nguyễn Phan Thanh - 102220126

Nguyễn Văn Huy - 102220108

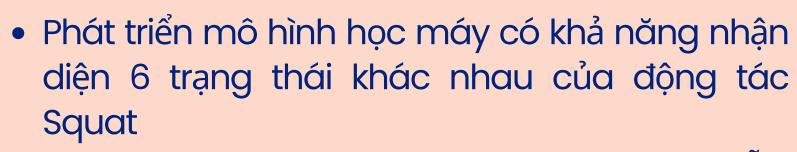






MUCTIÊU

Xây dựng một hệ thống tự động phát hiện và phân loại các lỗi thường gặp trong động tác Squat, hỗ trợ người tập luyện cải thiện kỹ thuật và tránh chấn thương.



- Đạt độ chính xác cao trong việc phân loại các lỗi
- Xây dựng hệ thống xử lý video thời gian thực
- Tạo giao diện trực quan để hiển thị kết quả phân tích







CƠ SỞ LÝ THUYẾT



- Là kỹ thuật phát hiện vị trí của các điểm khớp chính trên cơ thể người từ hình ảnh hoặc video.
- Sử dụng MediaPipe Pose, là một thư viện mã nguồn mở của Google cung cấp giải pháp nhận diện tư thế thời gian thực với độ chính xác cao.
- Thư viện sử dụng mạng nơ-ron sâu để dò tìm và theo dõi các điểm khớp quan trọng trên cơ thể.

- Mô hình học máy phân tích dữ liệu keypoints để phân loại động tác và phát hiện lỗi.
- Các mô hình như Random Forest, Neural Network (MLP), hoặc LSTM (với dữ liệu video chuỗi) được huấn luyện để đưa ra các dự đoán chính xác

GIẢI PHÁP

- Module nhận diện tư thế
 - Module xử lý dữ liệu
- 3 Module phân loại
 - 4 Module hiển thị



GIẢI PHÁP

Module nhận diện tư thế

- Sử dụng MediaPipe Pose để trích xuất tọa độ các điểm khớp:
 - Mũi (NOSE)
 - Vai trái/phải (LEFT_SHOULDER, RIGHT_SHOULDER)
 - Hông trái/phải (LEFT_HIP, RIGHT_HIP)
 - Đầu gối trái/phải (LEFT_KNEE, RIGHT_KNEE)
 - Mắt cá chân trái/phải (LEFT_ANKLE, RIGHT_ANKLE)

Module xử lý dữ liệu

- Tiền xử lý dữ liệu đầu vào: lọc keypoints cần thiết
- Chuẩn hóa dữ liệu: standscaler, minimaxscaler
- Tạo vector đặc trưng từ các điểm khớp

GIẢI PHÁP

Module phân loại



Mô hình deep learning dùng Bi-GRU + attention phân loại 6 lớp:

- Squat đúng kỹ thuật (Correct)
- Chân quá hẹp (Chan qua hep)
- Chân quá rộng (Chan qua rong)
- Gối quá gần (Goi qua gan)
- Xuống quá sâu (Xuong qua sau)
- Gập lưng (Gap lung)

Dự đoán và phân loại lỗi Tính toán xác suất cho từng lớp



Module hiển thị

- Hiển thị kết quả trên video
- Hiển thị nhãn lỗi

24, right hip

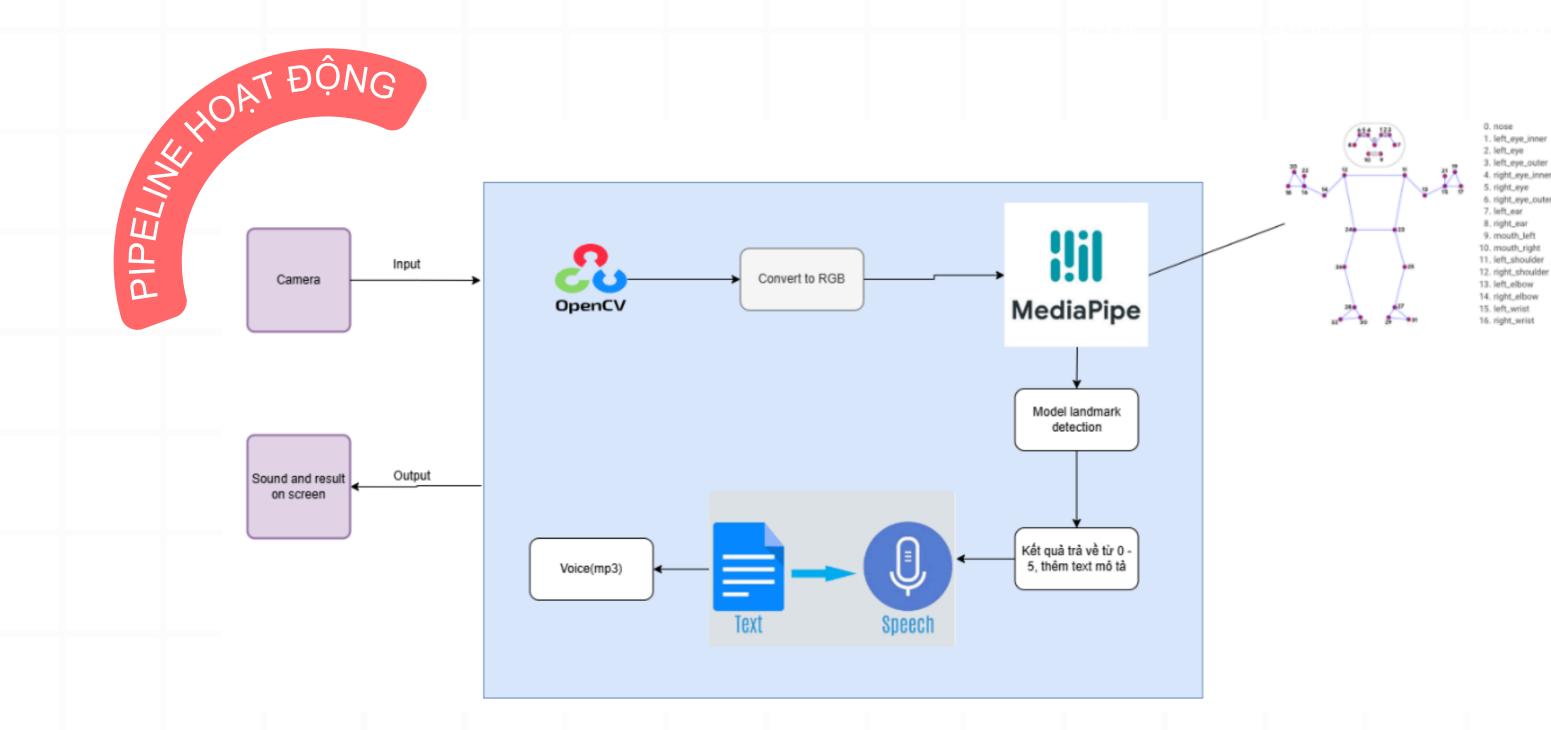
26. right_knee 27. left_ankle

29. left_heel

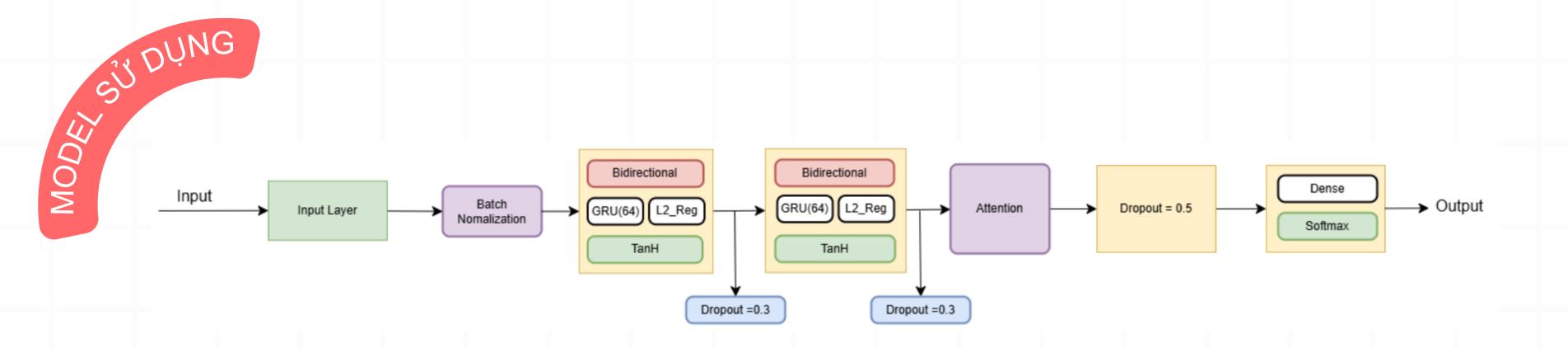
30. right_heel

31. left_foot_index

32. right_foot_index



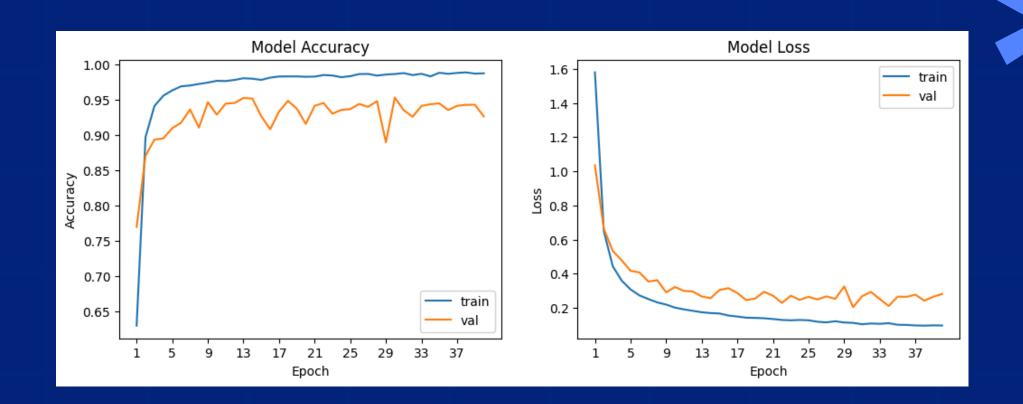
KIẾN TRÚC HỆ THỐNG



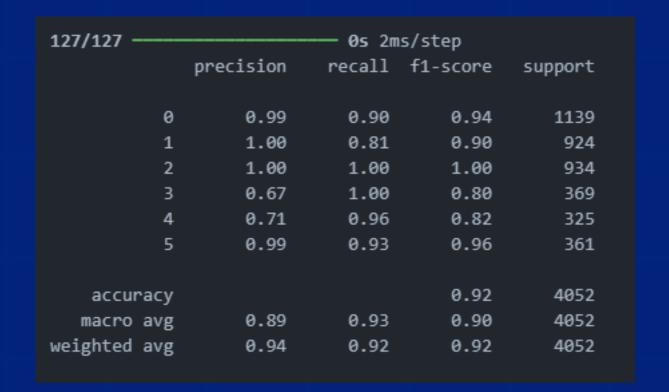
KIẾN TRÚC HỆ THỐNG

KÉT QUẢ THỰC HIỆN

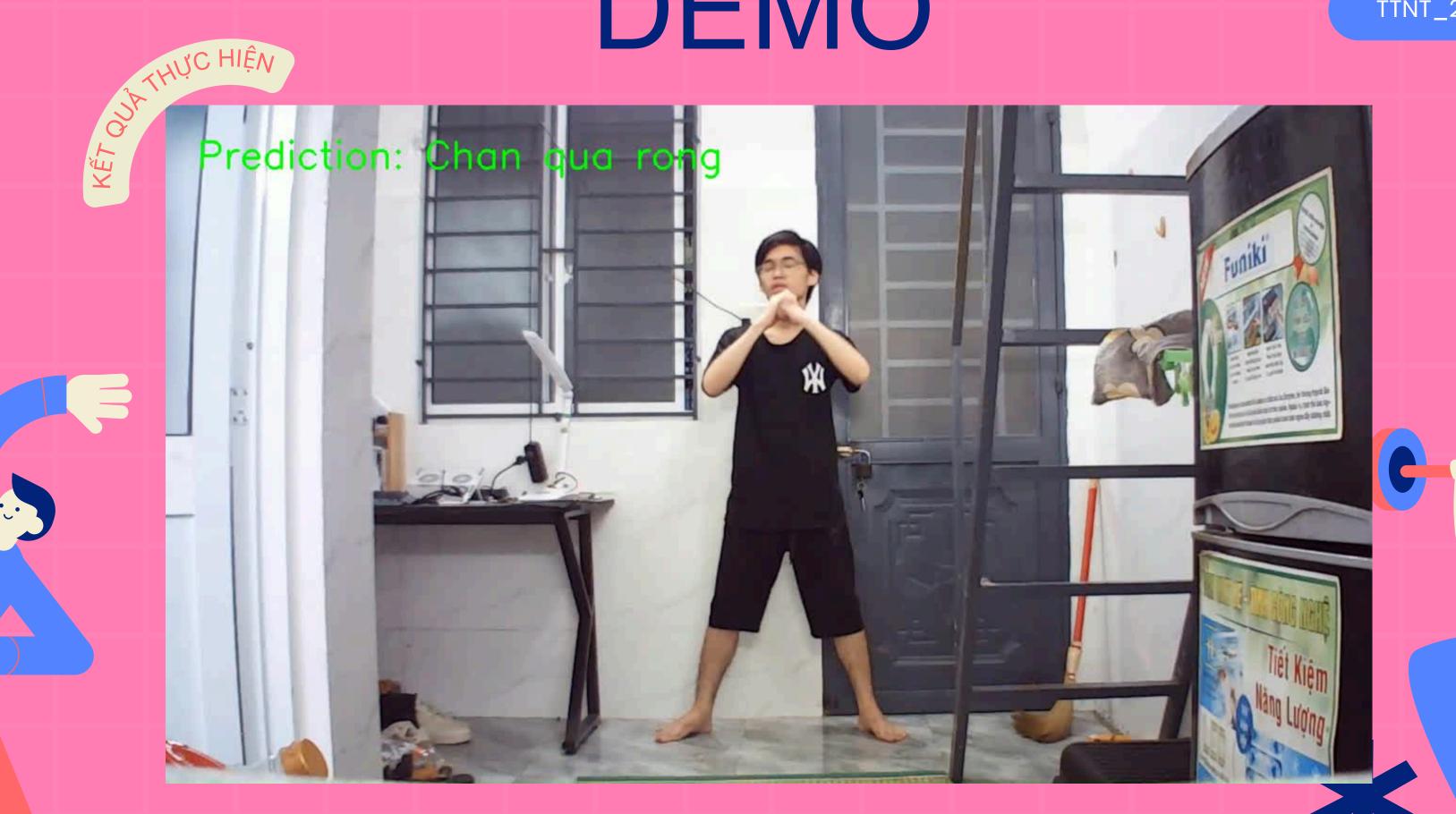
Accuracy - loss







DEMO



Video thực hiện lần lượt các hành động squat đúng và sai.

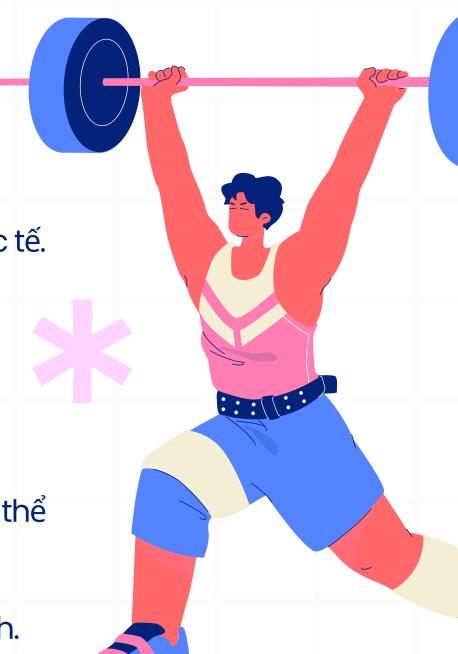


Đánh giá model

- Model hoạt động với độ chính xác lên đến 90%, val loss ổn ở mức 0.25, tốt với dữ liệu thực tế.
- Model bắt được hầu hết các lỗi, ít bị bỏ qua.
- Hiệu suất model tốt, đủ để sử dụng trong bài tập hằng ngày.

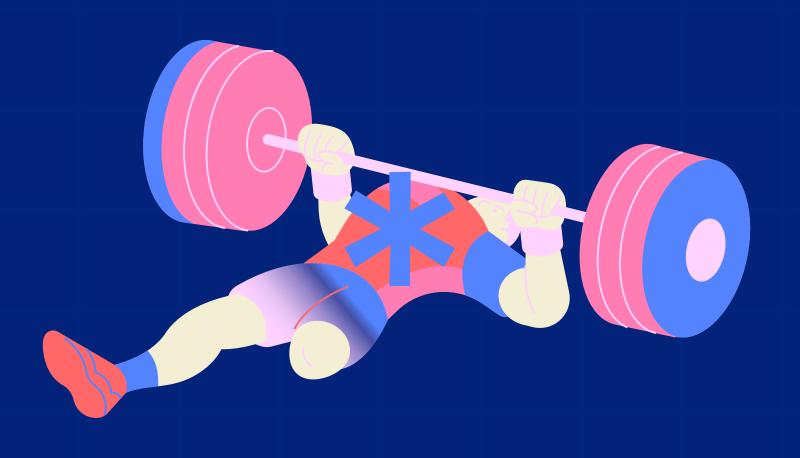
Định hướng phát triển

- Vì thời gian có hạn nên nhóm mới phát triển một động tác squat, trong tương lai có thể phát triển thêm các động tác thể dục khác như Lunges, Pull-up.
- Cải thiện hiệu suất model.
- Tinh chỉnh tốc độ lấy khung hình OpenCV để phù hợp với độ trễ do hiệu suất của mô hình.
- Thêm giao diện và triển khai lên web để dễ sử dụng hơn.



TÀI LIỆU THAM KHẢO

- Al Trainer: Autoencoder Based Approach for Squat Analysis and Correction: <u>link</u>
- GRU Mạng Neural hồi tiếp với nút có cổng: <u>link</u>
- Human Pose estimation: An overview: link.
- GRU vs. Bi-GRU: which one is going to win?: <u>link</u>



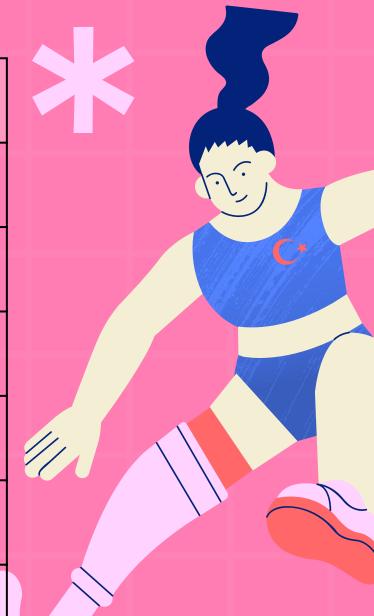




PHÂN CÔNG THỰC HIỆN



Nhiệm vụ	Nguyễn Văn Huy	Nguyễn Phan Thanh	Tổng thành phần
Tìm tài liệu	10%	10%	20%
Đề xuất giải pháp	X	10%	10%
Lập trình	20%	20%	40%
Test	10%	X	10%
Slide	10%	10%	20%
Tổng	50%	50%	100%



ĐÁNH GIÁ



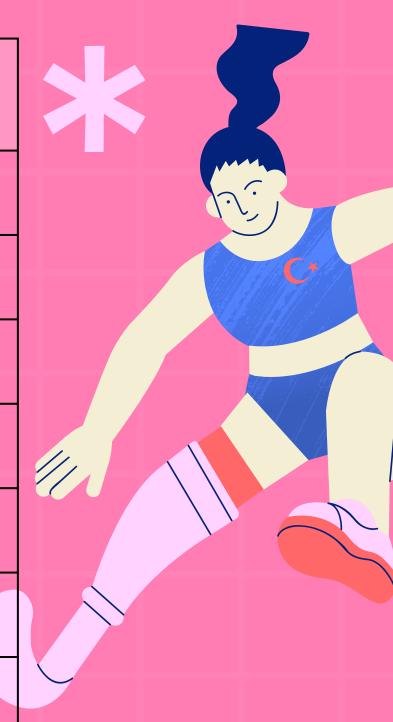
NHÓM	HOÀN THIỆN (60%)	SLIDE (20%)	Ý TƯỞNG (10%)	TÍNH ỨNG DỤNG (10%)	TổNG
TBN					
DH					
DDD					
DTT					
TBT					
СНК					



ĐÁNH GIÁ



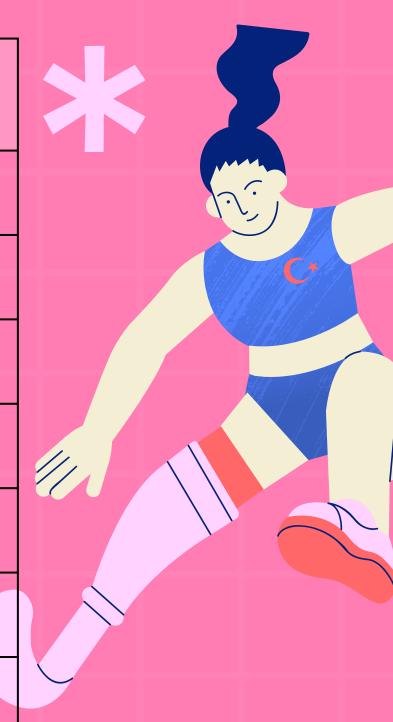
NHÓM	HOÀN THIỆN (60%)	SLIDE (20%)	Ý TƯỞNG (10%)	TÍNH ỨNG DỤNG (10%)	TổNG
НТН					
TDT					
KK					
HPT					
ТТ					
BDH					
VPS					



ĐÁNH GIÁ



NHÓM	HOÀN THIỆN (60%)	SLIDE (20%)	Ý TƯỞNG (10%)	TÍNH ỨNG DỤNG (10%)	TổNG	
HKL						
KKD						
QTB						
TD						
TTQ						
VDH						
Trung bình						



THANK FOR WATCHING

GITHUB: LINK HERE DATA: LINK HERE

