Classfier on CIFAR-10

魏新鹏519021910888, 张思鹏519021910957

1 数据预处理

根据官网的介绍,CIFAR-10数据集由60000张32*32 3通道的图片组成,分成10类,每类6000张图片。一共有50000张 训练图片和10000张测试图片。

我们一共采取了四种图像预处理的方法。

1. transforms.Resize

在使用AlexNet训练时,因为网络的结构不满足原本的32*32输入,所以我们将图像进行了resize。

2. transforms.RandomCrop

从图片中随机裁剪出尺寸为 size 的图片,如果有 padding,那么先进行 padding,再随机裁剪 size 大小的图片。

3. transforms.RandomHorizontalFlip

根据概率,在水平或者垂直方向翻转图片。

4. transforms.Normalize

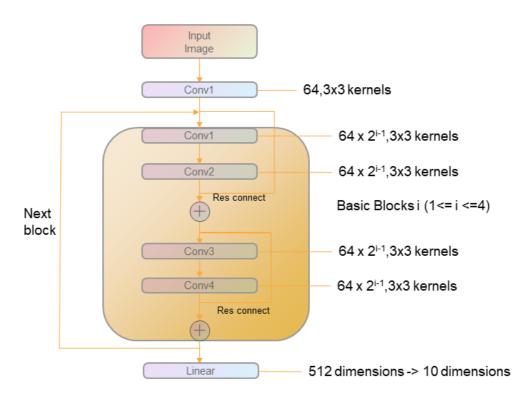
对图像进行标准化操作。可以加速模型的收敛,均值和方差我们参考了网上其他人的使用ResNet18训练Cifar10的数据。

2 系统设计

2.1 模型设计

我们一共使用了三种网络结构, LeNet[1], AlexNet[2]和ResNet[3]。

最终我们采用了18层的ResNet结构,具体结构如下。



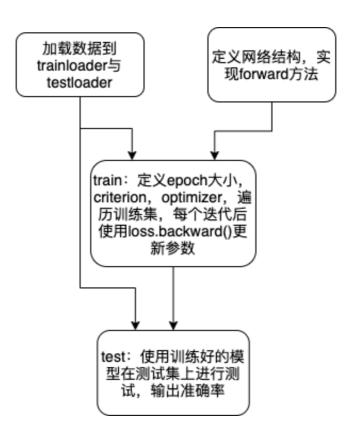
模型一共有18层。

首先是第一步卷积层,将输入的32x32x3的图片用64个3x3的卷积核进行卷积。

其次是4个BasicBlock,每个BasicBlock里面有4层卷积,每两层卷积之间有一次残差连接(residual connection), 每隔一个BasicBlock卷积核的个数逐步升高。

最后是一层全连接层,进行一个线性变换将输出的512个feature map映射为10维的向量,对应于10个分类。

2.2 训练方法



3 实验结果

3.1 训练过程

我最初在自己的PC上训练,因为本人的MacBook没有独显,所以只能使用CPU训练。LeNet还勉强可以计算,当使用AlexNet后一个晚上也只能完成两个epoch,于是我开始使用Kaggle提供的GPU进行训练。我们AlexNet的训练全部是在kaggle上进行的。但kaggle的GPU每周有限时,且一次只能训练一个模型,后来使用ResNet18后单个模型的训练时长大大增加,于是我求助于一位AI试点班的同学,他向我提供了充足的计算资源,特此感谢。

由于pytorch优秀的封装,使用CUDA计算非常简单,只需要将net,data, label的数据使用 to(device) 方法传入 GPU即可。

在训练过程中,我们使用tensorboard进行准确率与loss的监控。

3.2 调参实验及结果分析

3.2.1 AlexNet

训练集上的准确率: 94.572%

测试集上的准确率: 77.45%

可以看出发生了严重的过拟合,加入dropout后也有改问题。最终舍弃该模型。

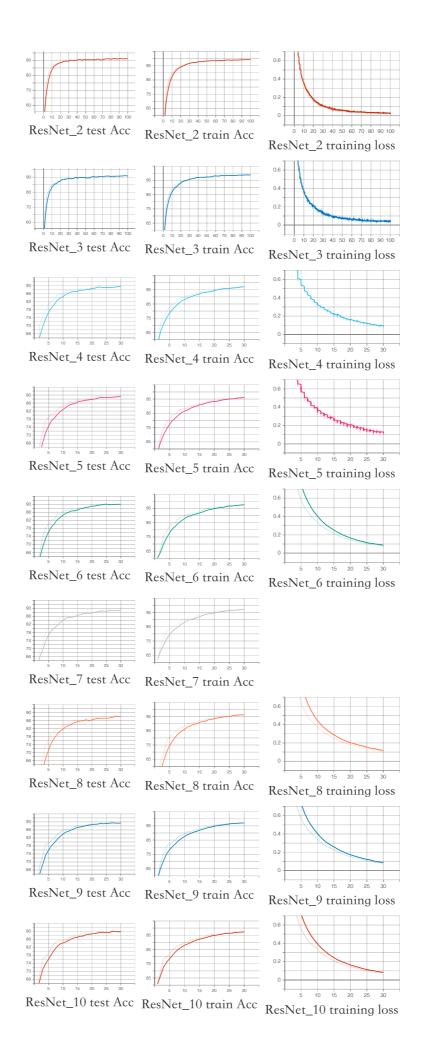
3.2.2 ResNet

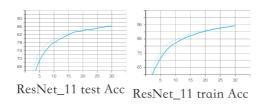
我一共训练了15组ResNet18。大致可以分为两个阶段,第一阶段我使用固定学习率进行训练,发现在测试集上最多只能达到90%左右的ACC。查阅资料后使用变学习率进行训练,达到了95%的ACC。

3.2.2.1 第一阶段

调整的参数主要为num_workers, batch_size, learning rate, optimizer种类, optimizer中的参数, 比如 decay_weight, momentum等, 并适当调整了ResNet的结构, 比如设置shortcut为0.8x与1.2x。

model name	train accuracy	test accuracy	learning rate	batch size	num workers	optimizer	decay_weight
ResNet_1	99.522	91.8	0.001	4	2	SGD	0
ResNet_2	99.192	91.0	0.001	8	1	Adam	0
ResNet_3	98.76	90.23	0.005	4	1	Adam	0
ResNet_4	97.39	89.64	0.001	12	1	Adam	0
ResNet_5	96.45	89.55	0.0005	4	1	Adam	0
ResNet_6	97.76	90.21	0.001	64	1	Adam	0
ResNet_7	97.442	89.5	0.001	128	1	Adam	0
ResNet_8	96.452	87.93	0.01	64	1	Adam	0
ResNet_9	97.132	89.52	0.001	64	1	Adam	1e-8
ResNet_10	97.622	89.78	0.001	64	1	Adam	1e-8





- 1. ResNet 9将shortcut修改为0.8x
- 2. 从ResNet 4开始,为了加快训练。将epoch改为30,train和test的准确率都是30个epoch时的结果。

可以观察到,batch_size 64和128相比4效果更好,Adam优化器设置decay_weight可以加快训练。

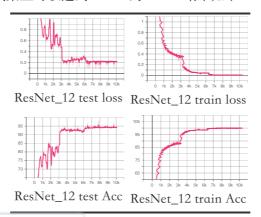
但是也注意到无论如何调整参数,准确率也只是在90%起伏,于是开始寻找是不是能有一些显著提升的办法。

3.2.2.2 第二阶段

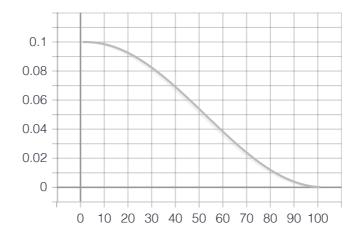
其实之所以从ResNet_4开始将epoch设置为30是因为我观察到从30个epoch之后准确率提升并不大,进入了一个平台。经过查阅资料,得知固定学习率是不可取的,应当在训练了一定的epoch后调整学习率。这个道理其实很简单,学习率是每次梯度更新的步长,随着时间的推移降低学习率往往是有益的。在训练网络时,我们试图在损失曲面中找到一些位置,网络可以获得更高的准确率。如果我们不断保持高学习率,我们可能会overshoot这些低loss的区域,因此我们应当在当loss进入plateau后降低学习率使我们的网络能够下降到"更优化"的loss landscape区域。

我采用了两种更新学习率的方式。

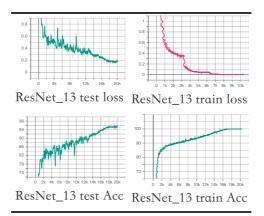
1. 根据第一阶段训练得到的曲线,使用 optim.lr_scheduler.MultiStepLR , 在epoch为30,60,80时将学习率 乘以10%。最终100个epoch在测试集上可以达到94.32%的ACC。结果如下:



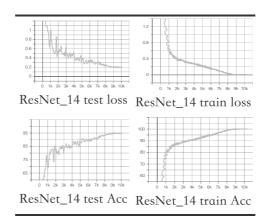
2. 使用 optim.lr_scheduler.CosineAnnealingLR ,通过余弦退火的方式每个epoch更新学习率。 学习率更新曲线如下:



我设置T_max参数分别训练了100和200个epoch。分别可以达到95.07%和95.42%的准确率。



100个epoch。



4 讨论与思考

残差网络最重要的贡献是发现了存在的退化现象(model degradation),并尝试了一种可行的解决方案,也即加入残差连接。[3]中指出,假设有一个训练足够好的模型,在后面增加更多的层数都做Identity map,那么模型的准确率理论上不会降低,所以文献中直接取值残差连接为x,也就是Identity map,但在训练过程中发现将残差连接的系数设置为0.8x, 2x等,并不会大幅度降低准确率,说明问题不能单纯从加入Identity map解释,实际结果是和系数为x的准确率十分相近,由此猜测假设残差连接存在一个最优残差函数(不必是 $k \cdot x$ 的形式,也可能是一些更复杂的函数)。

5 参考文献

- [1] Y. Lecun, L. Bottou, Y. Bengio and P. Haffner, "Gradient-based learning applied to document recognition," in Proceedings of the IEEE, vol. 86, no. 11, pp. 2278-2324, Nov. 1998, doi: 10.1109/5.726791.
- [2] Krizhevsky, Alex, Ilya Sutskever, and Geoffrey E. Hinton. "Imagenet classification with deep convolutional neural networks." *Advances in neural information processing systems* 25 (2012): 1097-1105.
- [3] He, Kaiming, et al. "Deep residual learning for image recognition." *Proceedings of the IEEE conference on computer vision and pattern recognition*. 2016.