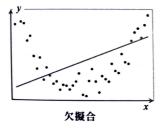
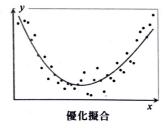
模型評估

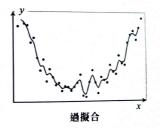
編輯者:李紘宇

欠擬合與過擬合

有時模型太簡單,不管如何訓練,都無法很好地擬合訓練資料,稱之為「欠擬合」。有時模型太複雜,雖然很好地擬合了訓練資料,卻在測試的樣本上有很大的誤差(泛化能力差),則稱之為「過擬合」。下面左右兩圖即是欠擬合與過擬合的例子,而我們期望的「好」模型,應是中間的最佳化擬合。但僅憑下圖無法得知,是否欠擬合或過擬和,因此之後的章節會說明判斷的方法。







解決辦法:

- 1. 欠擬合:
- 增加樣本特徵的數量,增加資料複雜度 (ex:將訓練資料(人口數,新生兒數量),擴增為(人口數,人 類幸福指數,新生兒數量))
- 提高模型複雜度

(ex:擬合函數由二次多項式,變為六次多項式)

- 降低正則化程度 (正則化是一種透過加入額外資訊於訓練過程中,來避免 過擬合的方法)
- 2. 過擬合:
- 增加訓練樣本的數量
- 降低模型複雜度
- 透過正則化限制模型的複雜度

訓練集、驗證集和測試集

在我們訓練模型的過程中,我們一般會有三個步驟,訓練模型、調整模型和測試模型,因此我們也會將樣本資料分成三個部分,訓練集、驗證集和測試集。其功能如下:

訓練集: 用來訓練模型的樣本,作為調整模型參數的依據。

驗證集: 用來評估和選擇模型,作為調整超參數的依據。

測試集: 用來測試最終模型的的預測能力。

Hint:參數是指模型自行訓練出來的變量(ex:線性回歸模型 y=ax+b中的a和b)。超參數是指根據經驗事先給定的參數(ex:學習率、迭代次數)

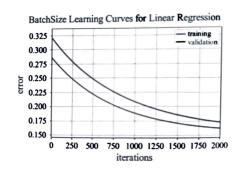
樣本少(ex:醫學影像較難取得)時,三個樣本集通常切分成60%、20%、20%;樣本多(數十萬、數百萬)時,可以切分成90%、5%、5%。可依樣本數多寡自行決定比例。

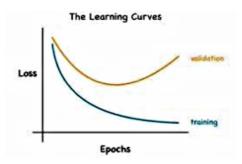
學習曲線

學習曲線是指任何有助於判斷訓練情況的曲線,常用的有訓練曲線和驗證曲線。我們期望的好模型,訓練損失和驗證損失都應該是低的。因此透過將誤差對超參數作圖,我們可以從曲線中找到,最適合模型的超參數值。以下分別以迭代次數、訓練樣本數、模型複雜度為例。

1. 損失 vs 迭代次數

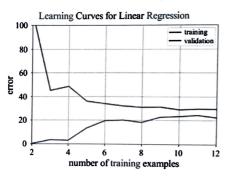
一個好的模型,訓練損失曲線和驗證損失曲線都應該越來越低(如左下圖所示)。若是出現右下圖的情況,迭代到某個值之後,驗證誤差不減反增,就代表模型開始出現過擬合,我們可以選擇提早停止迭代,讓模型停在最好的情況,此方法稱之為「**早停法**」。

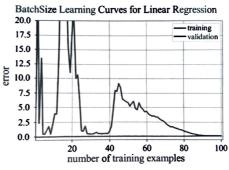




2. 損失 vs 訓練樣本數

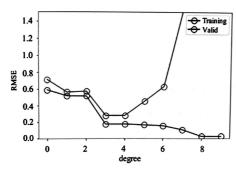
左下圖可以發現,當訓練樣本變多時,因為模型越來越難 擬合所有樣本,因此訓練誤差會逐漸增大。並且可以看 到,驗證誤差會越來越小,到最後幾乎不變,這時便可以 早停,不需再增加訓練樣本。但也可能出現右下圖的情 況,樣本數40之前起伏劇烈,之後驗證誤差才開始慢慢接 近訓練誤差,這時我們的訓練樣本數量應該超過40個。





3. 損失 vs 模型複雜度

以模型複雜度作損失曲線,可以找出最適合的模型複雜 度,以下圖的多項式擬合為例,可以得知三次或四次多項 式是較為適合的模型。



ps: → 裡面好像有模型複雜度的一些介紹,但我還沒看懂 https://medium.com/機器學習基石系列/機器學習基石-4-vc-dimension和模型複雜度-5398ed1c8a5e

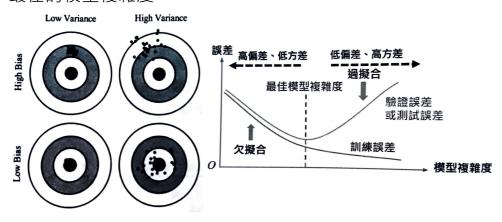
偏差與方差

在某個問題中,引數x和因變數y應滿足關係式y=f(x),然而在我們獲取樣本的過程中,可能會出現雜訊,導致我們獲取的樣本 (x_i,y_i) 偏離真實值,也就是 $y \neq f(x)$ 。兩者之間的誤差通常認為符合高斯分佈,也就是 $\epsilon = y - f(x) \sim N(0,\sigma^2)$ 。在模型訓練的時候,我們會用一個假設函數(ex: $\hat{f} = ax + b$)訓練,透過是小化 $(x_i - f(x_i))^2$,來求得 \hat{f}

 $\hat{f}=ax+b$) 訓練,透過最小化 $(y_i-f(x_i))^2$,來求得 \hat{f} (也就是求a和b)。但不同的訓練集、不同的機器學習演算法,會求出不同的 \hat{f} 。因此在固定的x,我們可以定義誤差的平均如下

• 期望誤差 $= E[(y - \hat{f}(x))^2] = (Bias[\hat{f}(x)])^2 + Var[\hat{f}(x)] + \sigma^2$ 其中 $\cdot Bias[\hat{f}(x)] = E[\hat{f}(x)] - E[f(x)]$ · 稱作偏差 ° $Var[\hat{f}\left(x
ight)]=E[\hat{f}\left(x
ight)^{2}]-E[\hat{f}\left(x
ight)]^{2}=E(\hat{f}\left(x
ight)-E[\hat{f}\left(x
ight)])^{2}$.稱作方差。

偏差,可用來檢測模型預測值和真實值的差距大小,用來評估模型的準確度。方差,可用來檢測模型預測值的分散程度,用來評估模型的精確度。可以看左下圖來理解偏差與方差,其中靶心是真實值,黑點表示每次模型訓練完後的預測值。偏差、方差與模型複雜度的關係可以由右下圖看出,透過作模型複雜度曲線,我們可以在欠擬合與過擬合之間找到最佳的模型複雜度。



正則化

正則化是一種透過技術手段限制模型,以降低模型複雜度的方法。前面提到的早停法便是一種正則化方法,它透過限制模型的誤差增大,來降低模型複雜度。

另一種方法是對損失函數增加懲罰項。舉一個線性擬合問題的例子,其模型的假設函數是 $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x} \cdot \mathbf{w}$,且共有m個訓練樣本 $(\mathbf{x}^{(i)}, y^{(i)})$,我們定義添加正則項的損失函數為

$$L(\mathbf{w}) = rac{1}{2m} \sum_{i=1}^m \|\mathbf{x}^{(i)} \cdot \mathbf{w} - y^{(i)}\|^2 + \lambda \|\mathbf{w}\|^2$$
 ,其中第一項是

我們原始的損失函數,第二項是正則項。這個正則項可以避免權重 \mathbf{w} 過大。 λ 是超參數,需視情況調整,用來控制懲罰項的貢獻。