

### CC 3 Analyse Numérique 2016

$$-2\Delta u = 4f \text{ sur } \Omega = ]0,1[ \times ]0,1[$$

$$U = g \text{ sur } \partial\Omega, f \text{ continue et dérivable sur } \Omega$$

a) Définir un maillage admissible au sens des volumes finis

On appelle maillage admissible une famille  $(K_{ij})_{(1 \leq i \leq n)_{1 \leq j \leq m}}$  où  $K_{ij} = [x_{i-\frac{1}{2}}, x_{i+\frac{1}{2}}] \times [y_{j-\frac{1}{2}}, y_{j+\frac{1}{2}}]$  où

$$\forall i = \overline{1, n}, x_{i-\frac{1}{2}} < x_{i+\frac{1}{2}} \text{ et } \forall j = \overline{1, m}, y_{j-\frac{1}{2}} < y_{j+\frac{1}{2}}$$

Et où les points  $(x_{ij}, y_{ij})$  sont définis tels que  $x_{i-\frac{1}{2}} < x_{i+\frac{1}{2}}$  et  $y_{j-\frac{1}{2}} < y_{j+\frac{1}{2}}$

$$h_i = x_{i+\frac{1}{2}} - x_{i-\frac{1}{2}}, k_j = y_{j+\frac{1}{2}} - y_{j-\frac{1}{2}}$$

b) Ecrire la formulation volumes finis discrètes de l'équation (1) sur le maillage proposé

On rappelle que  $\text{div}(\overrightarrow{\text{grad}} u) = \Delta u$

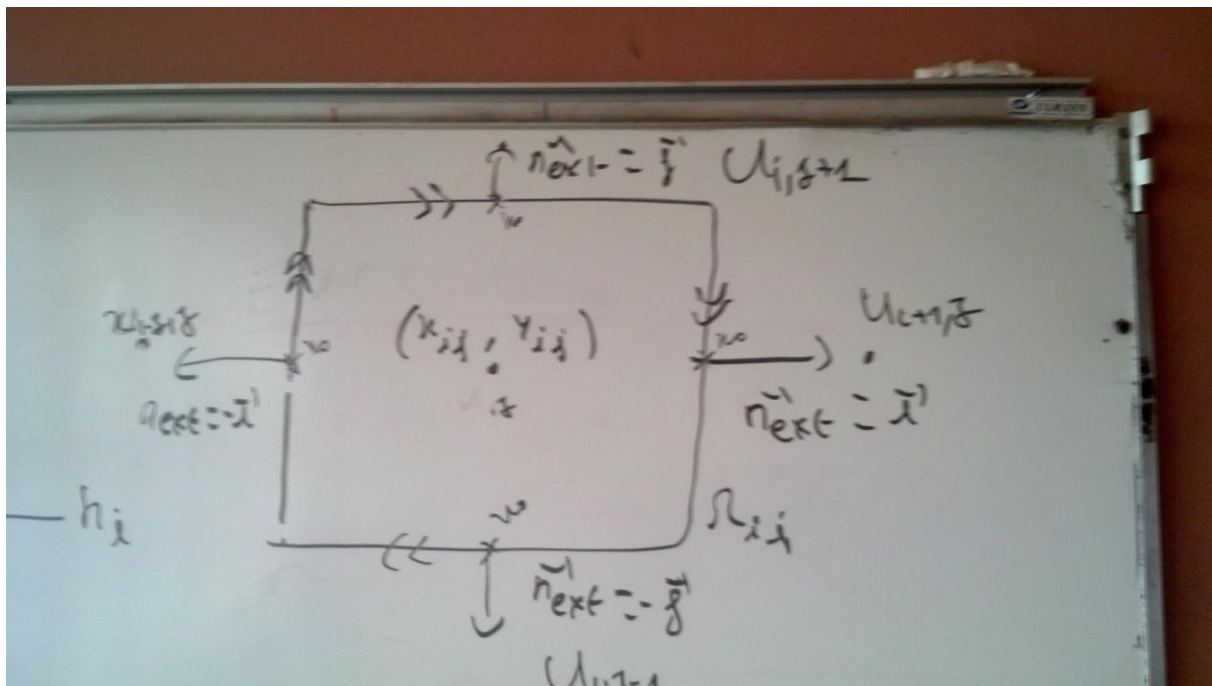
(Dans le cours on a vu  $-\text{div}(K \overrightarrow{\text{grad}} u) = f$ . Ici,  $K = \text{Identité}$ )

$$-\Delta u = 2f \rightarrow -\text{div}(\overrightarrow{\text{grad}} u) = 2f$$

$$-\int_{\Omega_{ij}} \text{div}(\overrightarrow{\text{grad}} u) d\Omega_{ij} = 2 \int_{\Omega_{ij}} f d\Omega_{ij}$$

$$\text{Or } \int_{\Omega_{ij}} f d\Omega_{ij} = |\Omega_{ij}| \overline{f_{ij}} \text{ où } \overline{f_{ij}} = \frac{1}{|\Omega_{ij}|} \int_{\Omega_{ij}} f d\Omega_{ij}$$

$$(\text{avec } |\Omega_{ij}| = (x_{i+\frac{1}{2}} - x_{i-\frac{1}{2}}) \times (y_{j+\frac{1}{2}} - y_{j-\frac{1}{2}}) = h_i k_j)$$



Or d'après Stokes  $\int_{\partial\Omega_{ij}} \overrightarrow{\text{grad } u} \cdot \overrightarrow{n_{\text{ext}}} dy_{ij} = -|\Omega_{ij}| \overline{f_{ij}}$  (Formule de Stokes)

$$= \int_{\wedge} (\overrightarrow{\text{grad}}) \cdot (-\vec{i}) dy + \int_{\searrow} (\overrightarrow{\text{grad}}) u \cdot (\vec{j}) dx + \int_{\vee} \overrightarrow{\text{grad}} u \cdot (\vec{i}) dy + \int_{\swarrow} \overrightarrow{\text{grad}} u \cdot (-\vec{j}) dx$$

Or  $\overrightarrow{\text{grad}} u = \frac{\partial u}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial u}{\partial y} \vec{j}$

$$\rightarrow \int_{\wedge} -\frac{\partial u}{\partial x} dy + \int_{\searrow} \frac{\partial u}{\partial y} dx + \int_{\vee} \frac{\partial u}{\partial x} dy - \int_{\swarrow} \frac{\partial u}{\partial y} dx$$

Rappel :  $\int_a^b f dx = f(\text{point}_{\text{milieu}}) \cdot (b - a)$  (Le point milieu est souvent  $\frac{a+b}{2}$ )

$$f'(x_0) \approx \frac{f(x_0 + h) - f(x_0 - h)}{2}$$

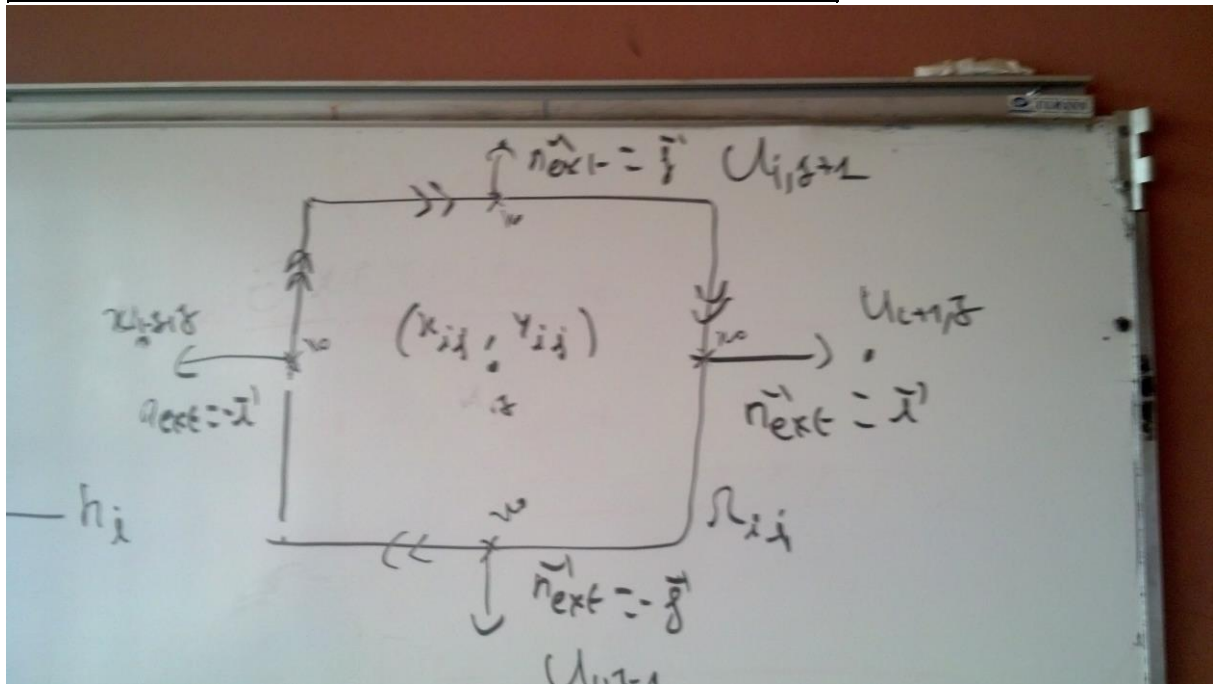
Donc on obtient :

$$= -\frac{(U_{ij} - U_{i-1,j})}{x_{ij} - x_{i-1,j}} k_j + \frac{U_{i,j+1} - U_{ij}}{y_{i,j+1} - y_{ij}} h_i + \frac{U_{i+1,j} - U_{ij}}{x_{i+1,j} - x_{ij}} k_j - \frac{(U_{ij} - U_{i,j-1})}{y_{ij} - y_{i,j-1}} h_i$$

Or le maillage étant uniforme

$$= -U_{ij} \left( \frac{K_j}{h_i} + \frac{h_i}{k_j} + \frac{k_j}{h_i} + \frac{h_i}{k_j} \right) + \frac{U_{i-1,j} k_j}{h_i} + \frac{U_{i,j+1} h_i}{k_j} + \frac{U_{i+1,j} k_j}{h_i} + \frac{U_{i,j-1} h_i}{k_j} = -2|\Omega_{ij}| \overline{f_{ij}}$$

$$U_{ij} \left( \frac{2k_j}{h_i} + \frac{2h_i}{k_j} \right) - U_{i-1,j} \left( \frac{k_j}{h_i} \right) - U_{i,j+1} \left( \frac{k_j}{h_i} \right) - U_{i,j-1} \left( \frac{h_i}{k_j} \right) = 2|\Omega_{ij}| \overline{f_{ij}}$$



c) Proposer une numérotation des inconnues discrètes

$$\eta_{inc}(x_{ij}) = (i - 1) + (j - 1)n \text{ où } n \text{ est telle que l'on a défini à la question 1}$$

d) Sans écrire la matrice du système, montrer que la matrice obtenue est inversible

Avec la numérotation précédente, les termes diagonaux de la matrice sont les coefficients de  $U_{ij}$  qui sont tous positifs et les termes non diagonaux sont les autres coefficients qui sont tous négatifs.

**Donc la matrice est monotone et donc inversible.**

e) Proposer 3 données de test qui serviront à valider le programme réalisé.

Une donnée de test est un **6-uplet**

$$(N, g, DE, f_{tester}, RA, \epsilon) \text{ où } N(g(DE, f(DE)), RA) \leq \epsilon$$

- $N$  : Distance euclidienne  $d_e(x, y) = \sum_{i=1}^n (x_i - y_i)^2$  (Norme préféré du prof)
- $\epsilon \leq 10^{-10}$
- $g = \left\{ \begin{matrix} I_d \\ f^{-1} \end{matrix} \right\}$
- $f_{tester}$  : la fonction qui résoud l'équation

- *RA: Resultat attendu*
- *DE : Données d'entrée représentatif à un scénario de test*
  - *$f_{droite}, g$ , maillage*

Soit l'on peut proposer la donnée de test suivant :

- $(N = d_e, g = I_d, f_{tester}, RA = 0_{R^n}, \epsilon = 10^{-10}, DE = (f = 0, g = 0, n = 2 \times 2))$

Pour être malin, lorsque vous avez défini un cas de test, changer le nombre de mailles pour les autres cas de test. (Préciser u à chaque fois  $U = RA = 0_{R^n}$  )

f) Proposer un format adapté au stockage de la matrice

**CDS : Compressed Diagonal Storage** parce que les coefficients non nuls forment une bande autour de la diagonale.

g) Partant du principe que vous aurez à travailler sur des maillages 5000\*5000, quel algorithme proposé vous pour la résolution du système discret  $AX = B$  qui découle de cette discrétisation.

— **Gauss Seidel** parce que c'est une méthode itérative (bien sur les grand systèmes) et est parallélisable.