# CH5 指令集体系结构

## 一、指令集体系结构

指令集体系结构 (ISA, 也称指令系统), 是对处理器硬件细节的抽象描述,即**设计规范**, 定义了处理器能够做什么, 也是系统级程序员所能看到的处理器的属性。

#### ISA包括:

指令功能的编码

基本数据类型

寄存器

寻址模式

存储管理机制

异常和中断处理

运行时环境和运行级别控制

ISA为上层提供了使用硬件的规范和接口。

# 二、汇编语言

### 1. 汇编语言与机器语言

汇编语言: 便于人阅读, 包括汇编指令, 伪指令(标签), 宏指令等

机器语言: 机器可读的01序列, 也叫机器指令

汇编语言和机器语言是——对应的关系。

#### 设计准则:

- 简单设计有利于规整化
- 加速常用功能
- 越小越快
- 好的设计需要折中

#### 2. 概念

#### 操作数:

寄存器:使用\$开头

存储器:用于存放常用变量(寄存器放不下)

立即数:可以被指令立即访问(16位补码)

MIPS基于字节寻址。

## 3. 基本指令

 $[a = b + c] \rightarrow [add \ a, \ b, \ c]$   $[a = b - c] \rightarrow [sub \ a, \ b, \ c]$ 

读字寻址  $\rightarrow$  1w \$s0, 5(\$t1) 将\*t1保存的地址+5得到的地址下保存的数据移动到\*s0中。

写字寻址  $\rightarrow$  sw \$t4, 0x7(\$0) 将\$t4下保存的数存储在\$0下保存的地址下。

字节访问: 1b rb

半字访问: Th rh

立即数加法: addi \$s0, \$s0, 4 (没必要使用subi)

## 4. 字节序

小端:低地址存放低位大端:低地址存放高位

s = 0x23456789; // 原始数据 b = 0x23456789; // 大端序 s = 0x89674523; // 小端序

## 三、机器语言

## 1. 概念

指令的二进制表示形式。

RISC中,指令为定长编码

MIPS使用32位指令

- R (寄存器) 类型指令
- I (立即数) 类型指令
- 」(跳转)类型指令

#### 2. R指令

三个操作数: rs、rt (源寄存器)、rd (目标寄存器)

op:操作码,R型指令操作码为0

funct:功能码,由funct决定操作类型

shamt: 仅用于移位操作,存储移位的位数

op(6) + rs(5) + rt(5) + rd(5) + shamt(5) + funct(6)

#### 3. I指令

三个操作数:rs、rt (寄存器操作数)、imm (16位补码立即数)

op: 操作码

- 每个I指令都具有一个对应的op
- 指令的操作由op字段决定

```
op(6) + rs(5) + rt(5) + imm(16)
```

## 4. J指令

op: 操作码

26位的跳转地址

op(6) + addr(26)

## 5. 机器指令译码

机器指令以操作码开头,根据机器代码后面的部分如何进行解释

## 6. 程序的存储

程序指令存储在存储器中,使用**程序计数器 (PC)**存储当前正在执行指令在内存中的地址。

### 7. 常用MIPS汇编指令

#### 逻辑运算

R类型指令: and, or, xor, nor (同或)

I类型指令: andi, ori, xori (立即数为16位补码)

不提供not指令, not A = A nor 0

不提供nori指令,用其他指令代替

#### 跳转指令

beq 等于时跳转(je)

bne 不等于时跳转(jne)

j 强制跳转

#### 有符号数比较

R类型: slt

I类型: slti (符号位扩展)

#### 无符号数比较

R类型: sltu

I类型: sltiu (符号位扩展)

#### 有符号数数据装载 (符号位扩展)

装入字: lw

装入半字: lh

装入字节: lb

#### 无符号数数装载 (0扩展)

装入字: lwu (没有这个指令,因为不需要扩展)

装入半字: Ihu

装入字节: lbu

#### 存储数据

存储字: sw

存储半字: sh

存储字节: sb

## 四、单周期MIPS32处理器的设计

### 1. 特点

• 每条指令均在一个时钟周期内完成

- 32个32位寄存器,哈佛结构(程序存储器和数据存储器分开),小端模式,支持23条指令
- 数据通路:完成对指令中的操作数的运算、存储等处理工作
- 控制通路: 从数据通路中接收指令,并对其进行翻译以告知数据通路如何处理

在各个记忆部件之间添加组合逻辑电路,在控制单元的控制下根据当前电路的状态计算出电路的新状态。

## 2. 工作步骤

- 取指令
- 译码——从寄存器取操作数,另一个操作数进行符号扩展
- 执行——计算访存地址
- 访存/写回——从数据存储器取回数据,写入寄存器文件
- 更新PC——计算下一条指令的地址

## 3. 控制单元

RegWrite: 指令是否将结果写回寄存器

RegDst: 目的寄存器由rt字段确定还是rd字段确定

ALUSrc: 源操作数B是来自寄存器还是立即数

MemWrite: 指令是否要写存储器

MemtoReg: 指令运行结果来自ALU还是存储器

ALUCtrl: ALU操作码,决定其进行哪种运算

Branch: 标识当前指令是否是分支指令 Jump: 标识当前指令是否是跳转指令

#### 常见指令及其控制参数列表:

	RegWrite	RegDst	ALUSrc	MemWrite	MemtoReg	ALUCtrl	Branch	Jump
lw	1	0	1	0	1		0	0
sw	0	X	1	1	X		0	0
addi	1	0	1	0	0		0	0
and	1	1	0	0	0		0	0
or	1	1	0	0	0		0	0
add	1	1	0	0	0		0	0
sub	1	1	0	0	0		0	0
slt	1	1	0	0	0		0	0
beq	0	X	0	0	X		1	0
j	0	X	X	0	X		X	1

RegDst: 1目标字段由rt确定,0目标字段由rd确定

RegWrite: 寄存器写入使能端 (仅在需要写回寄存器时需要考虑)

ALUSrc: 0从寄存器文件选择srcB, 1从SignImm选择srcB

ALUControl: 控制ALU操作符

MemtoReg: 0ALU结果写入寄存器, 1内存写入寄存器 (仅在需要写入寄存器时考虑)

MemWrite: 1向存储器中写入文件

Branch: 判断是否含有分支结构

jump: 判断是否需要跳转

## 4. 单周期处理器的性能分析

$$\begin{aligned} \text{CPU Time} &= \frac{\textit{Time}}{\textit{program}} = \frac{\textit{Instructions}}{\textit{Program}} \times \frac{\textit{Cycles}}{\textit{Instruction}} \times \frac{\textit{Time}}{\textit{Cycle}} \\ T_c &= t_{\textit{pcq\_PC}} + t_{\textit{mem}} + \max(t_{\textit{RFread}}, t_{\textit{sext}} + t_{\textit{mux}}) + t_{\textit{ALU}} + t_{\textit{mem}} + t_{\textit{mux}} + t_{\textit{RFsetup}} \\ &= t_{\textit{pcq\_PC}} + 2t_{\textit{mem}} + t_{\textit{RFread}} + t_{\textit{mux}} + t_{\textit{ALU}} + t_{\textit{RFsetup}} \end{aligned}$$

sext: 位扩展模块

mux: 复用器模块

## 五、期末大题

- 卡诺图
- 延迟
- 复用器
- 状态机