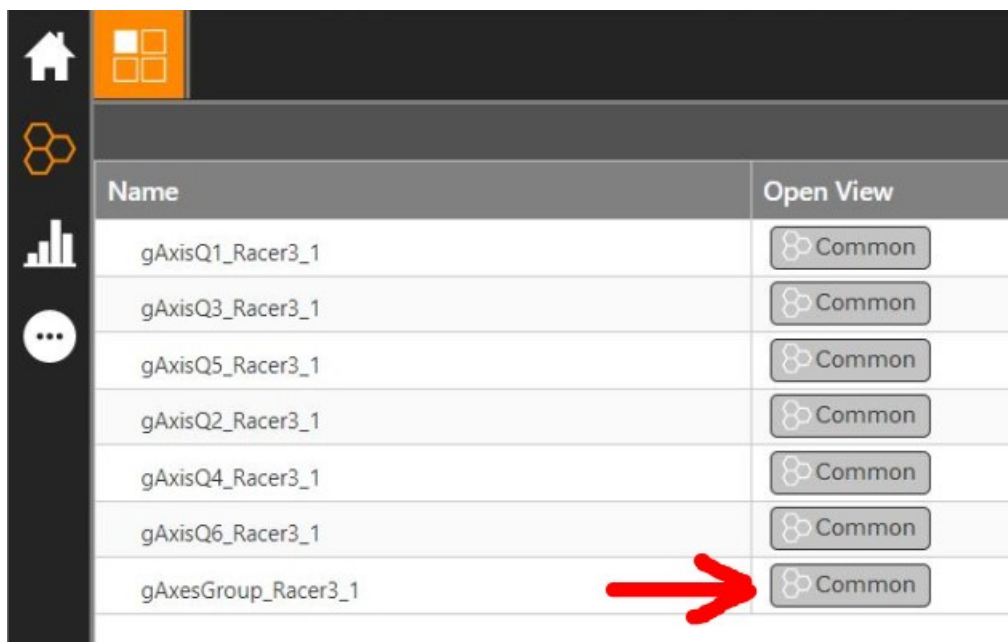
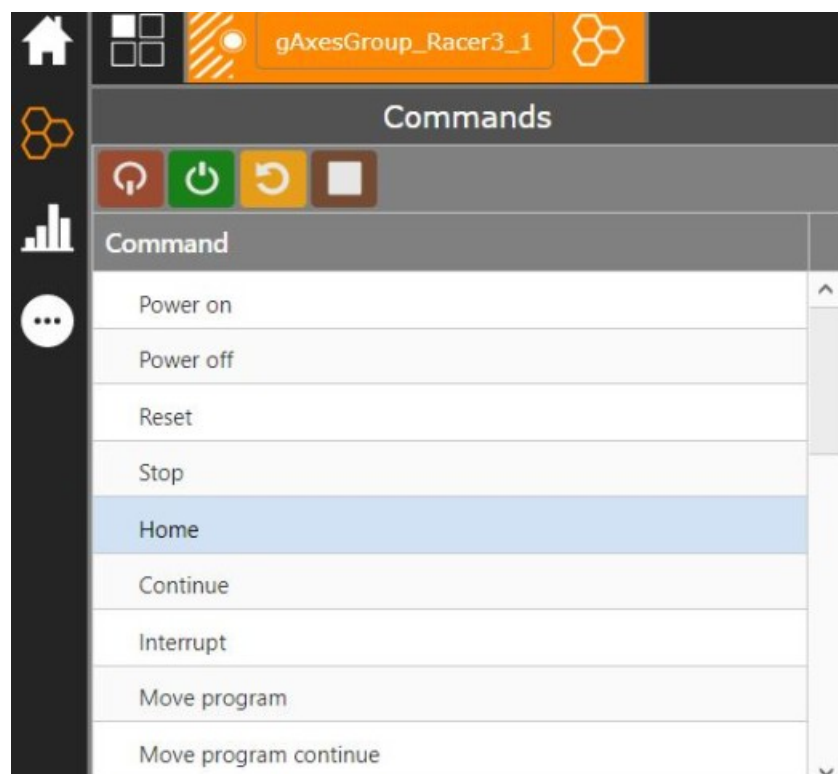


Procedura postępowania w przypadku stracenia danych zapisanych w pamięci retain:

1. Połączenie się ze stanowiskiem
2. Uruchomienie mappCockpit za pomocą linku:
<http://192.168.0.10:8084/mappCockpit/app/index.html>
3. Należy wybrać gAxesGroup_Racer3_1



4. Należy włączyć robota i wejść w zakładkę home



5. W celu zapisania do Sterownika zmiennych należy zmienić tryb bazowania z Default na Direct oraz trzeci (nr 2) przegub ustawić w pozycji -90° I nacisnąć przycisk HOME

Parameter	Value	Unit
Homing mode[0]	Direct	
Homing mode[1]	Direct	
Homing mode[2]	Direct	
Homing mode[3]	Direct	
Homing mode[4]	Direct	
Homing mode[5]	Direct	
Position[0]	0.000000	deg
Position[1]	0.000000	deg
Position[2]	-90	deg
Position[3]	0.000000	deg
Position[4]	0.000000	deg
Position[5]	0.000000	deg

6. Następnie należy zmienić tryb z Direct na Default I ponownie nacisnąć przycisk Home
7. Jeżeli robot był ustawiony w swojej pozycji bazowej robot będzie działał prawidłowo