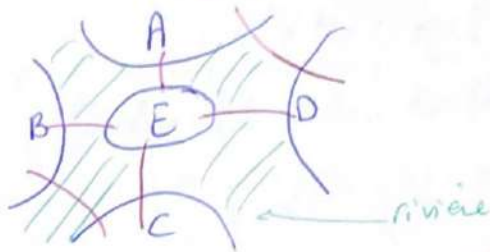


Chapitre 3 :

Théorie des graphes :



Le graphe est un outil d'utilisation qui permet de modéliser plusieurs situations comme par exemple :

- Les villes et les ponts :
↓ Lient entre les villes.
- Les villes et les autoroutes ^{rouge}
- Les réseaux informatiques (des pbs et des cables)
- Les réseaux de télécommunications (les antennes)
- Les antipôts et les réseaux ferroviaires
مطارات شبكات سكك حديدية
مواقع تخزين

- Un graphe est composée de
* ensemble des éléments qu'on l'appelle **noeud ou sommet**

$X = \{A, B, C, D, E\}$ ensemble des éléments (noeuds, sommets)
* ensemble des relations entre les éléments qui est formée par les couples
d'éléments **ex couple** (A, B) (il y a relation entre A, B)

$$U = \{(A, E), (A, D), (B, E), (B, C), (E, D), (E, C)\}$$

On distingue deux types de graphes, **les graphes orientés** et **les graphes non orientés**, les relations pour un graphe orientée s'appelle **arc** (x, y)
origine destination
arête (flèche)

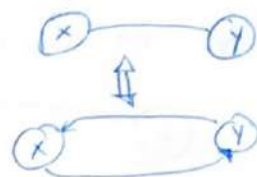
Un arc (x, y) c'est une relation qui a pour origine x vers y .

y : successeur de x → parent de y

x : prédecesseur de y
↓ descendant de x

sortie un graphe non orienté, les relations s'appellent des arêtes (arc non orienté)
 tang, ans un graphe non orienté, les relations sont symétriques $(x,y) = (y,x)$

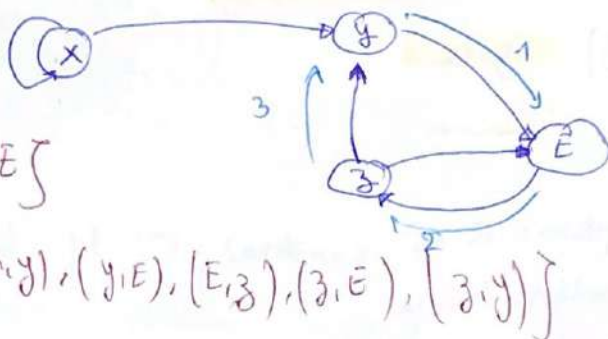
une arête (x,y) est équivalent à deux arc
 Les graphes orientés



$\vec{G} = (X, \vec{U})$: orientée

$G = (X, U)$: non orientée

exemple



$X = \{x, y, z, E\}$

$\vec{U} = \{(x,x), (x,y), (y,E), (E,z), (z,E), (z,y)\}$

$\vec{G} = (X, \vec{U})$

à un graphe non orientée on peut lui associer un graphe orientée (الوجهات)

* Vocabulaire pour graphe orientée :

- Chemin : un Chemin est une succession consécutive d'arc
ex le chemin de x vers z : $(x,y), (y,E), (E,z)$

- Le chemin de x et E : $(x,y), (y,E)$

- circuit : un circuit est un chemin qui se ferme sur lui même

①, ②, ③ circuit de y vers y

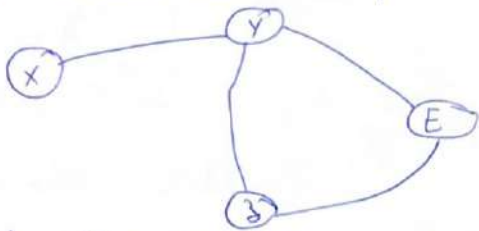
②, ③, ① " " E vers E

boucle : un circuit de longueur 1 : est une boucle : x
 (nbre d'arc)

.. Vocabulaire pour graphe non orientée :

Chaine : est une succession consécutif des arêtes

cycle : est une chaîne qui se ferme sur lui-même



$(x, y) (y, E) (E, z)$ chaîne de x vers z

$(y, E) (E, z) (z, y)$: cycle

vocabulaire des relations :

soit $u = (x, y)$

on dit x est adjacent à u

on dit que y est adjacent à u

x et y adjacent à u

u est adjacent à x et y

x et y sont adjascent

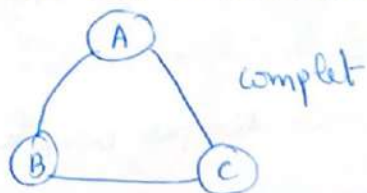
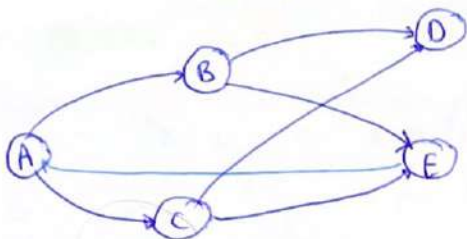
x et y sont voisins

un graphe est dit **complet** si tous les noeuds sont deux à deux adjascent. (L'exemple précédent non complet)

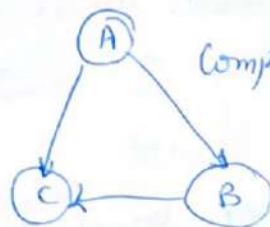
Un graphe complet si $(n, y) \in U \iff (y, n) \in U$

Définition demi-degré

Considérons le graphe suivant



complet



complet

$$\Gamma^+(x) = \{ y \in X / u = (x, y) \in U \} : \text{successeur de } x$$

$$s_r^{-1} = \{ y \in X \mid u = (y, x) \in u \} \quad \begin{array}{l} \text{prédécesseur} \\ \text{de } x \end{array}$$

(h)
(5)

$$\Gamma^+(A) = \{B, C\} \quad \Gamma^+(E) = \emptyset \quad \Gamma^-(E) =$$

$$\Gamma^-(E) = \{B, C\}$$

$$\Gamma^-(A) = \emptyset \quad \text{entrée du graphe}$$

$$\Gamma^+(D) = \emptyset \quad \text{sortie du graphe}$$

$$d^+(x) = \# \{ \Gamma^+(x) \}$$

$$d^+(A) = 2 \quad d^+(B) = 2$$

$$d^+(E) = 0$$

$$d^-(x) = \# \{ \Gamma^-(x) \} \text{ Cardinal}$$

degré interne

$$d^-(C) = 1, d^-(A) = 0, d^-(E) = 2, d^-(D) = 2$$

$$d(x) = d^+(x) + d^-(x) \text{ : degré de } x$$

$$d(A) = 2, d(B) = 3, d(D) = 2, d(C) = 3$$

- graphe régulier :

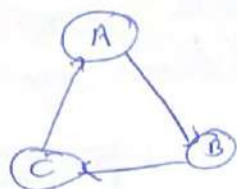
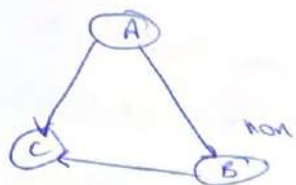
Un graphe est dit régulier si tous les nœuds ont le même degré

- Connexité et forte connexité :

- On définit la connexité par une relation entre deux nœuds de la manière suivante, on dit que x et y ont une relation de connexité si il existe une chaîne entre x et y ou $x = y$

- on définit la forte connexité entre deux nœuds par la manière suivante : x et

x et y ont une forte connexité si il existe une chaîne de x vers y
et " " de y vers x

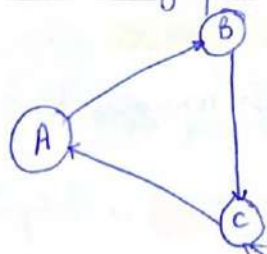


forte connexité

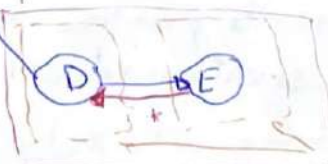
Composante connexe : On appelle composante connexe un ensemble de nœuds d'un graphe G qui ont chemin, à la fois, qui relie. De plus tout nœud en dehors de cette composante n'a aucune relation d'adjacence avec les nœuds de la composante. Un graphe est dit connexe si, forme une seule composante connexe tous les nœuds.

graphe réduit : On appelle graphe réduit du graphe G , le graphe G' pour laquelle, chaque nœud est associé à une composante fortement connexe de G . De plus un arc relie un nœud x' à un nœud y' dans le graphe G' si il existe un arc qui relie x à y dans G ou $x \in$ à la composante fortement connexe de G associée à x' (respectivement y à y')

exemple donner le graphe réduit d'exemple suivant

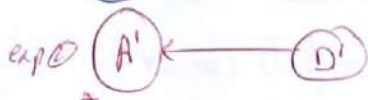
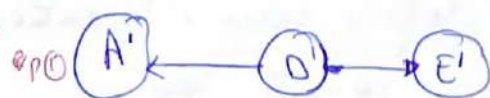


A' : fortement connexe

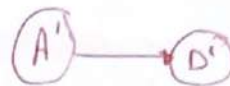
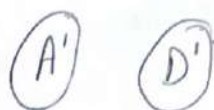
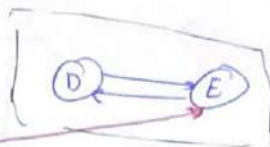
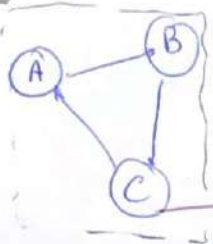


fortement connexe

Le graphe réduit :



Sortie
tan



sous graphe

soit $G = (X, U)$, on appelle sous graphe de G un graphe $G' = (X', U')$ avec U' est obtenu à partir de U en supprimant

graphe partielle

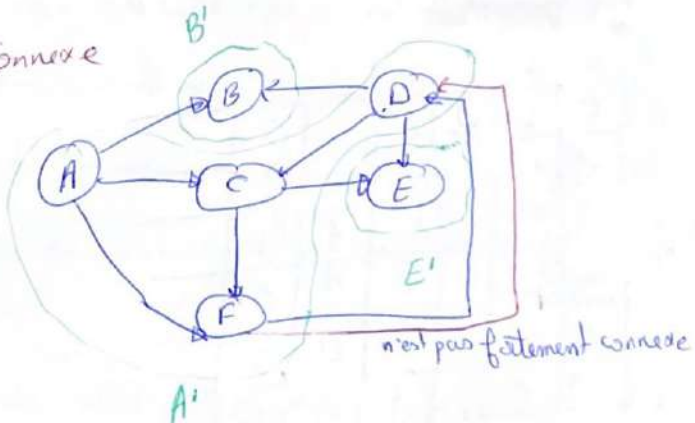
on appelle graphe partielle d'un graphe G un graphe G'' obtenu en supprimant quelque relation x de U

• Graphe dipart : soit $G = (X, U)$ un graphe, X ensemble des nœuds
 U : " des relations

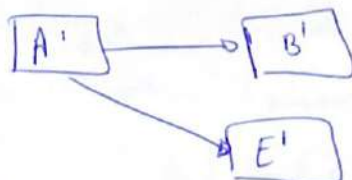
• Un sous graphe partielle de G c'est un graphe partielle d'un sous graphe de G

Donner les composantes fortement connexe

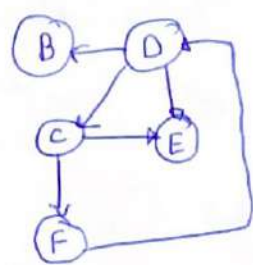
- " le graphe réduit
- " sous graphe
- " graphe partielle
- " sous graphe partielle



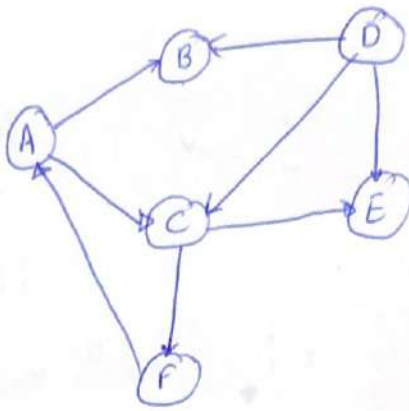
* graphes réduit



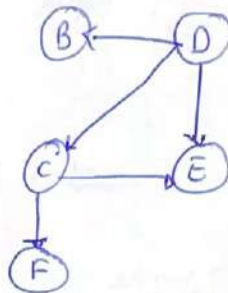
* sous graphe



* graphe partielle :



* sous graphe partielle :



* représentation informatique d'un graphe :

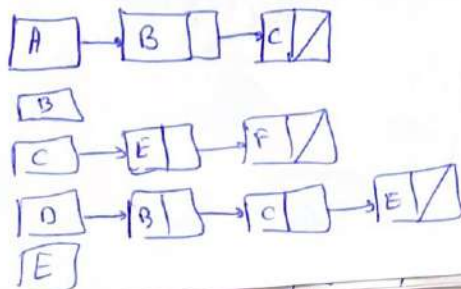
* La matrice d'adjacence :

exp précédent

	A	B	C	D	E	F
A	0	1	1	0	0	0
B	0	0	0	0	0	0
C	0	0	0	0	1	1
D	0	1	1	0	1	0
E	0	0	0	0	0	0
F	1	0	0	1	0	0

Voir graphe ci-tyu
2 flèche F → D

* Liste d'adjacence





Premier algorithme :

détermination de la composante fortement connexe / connexe contenant un noeud donné

à partir d'un graphe $X = (V, E)$, donner l'algorithme qui permet de déterminer la composante fortement connexe contenant un noeud donné.

Algorithme composante - connexe - noeud

Entrée $G = (X, U), \{a\} \in X$.

Sortie $C \subset X$ ensemble des noeuds

Début

① Cette algorithme recherche la composante fortement connexe d'un graphe G contenant un noeud A . L'idée de cette algo est de parcourir le graphe à partir du noeud A dans le sens direct (c'est-à-dire les arcs) et de créer un ensemble des noeuds parcourus. La même chose est effectuée dans le sens indirect (les arcs en sens inverse) et de créer un ensemble deuxième

* des noeuds parcourus

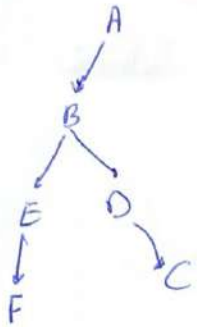
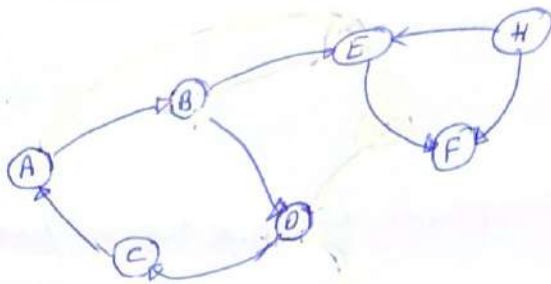
La 1^{ère} ensemble regroupe les noeuds accessibles à partir de A
et la 2^{ème} ensemble regroupe les noeuds à partir desquels on peut atteindre A

L'intersection des ensembles ① et ② permet d'obtenir la composante

fortement connexe contenant A

exemple

(12)



$$\Rightarrow C_1 = \{A, B, C, D, E, F\}$$



$$C_2 = \{A, B, C, D\}$$

$$\Rightarrow C_1 \cap C_2 = \{A, B, C, D\}$$

Algorithme composante - connexe - noeud:

Entrées $G = (X, U), \{a\}$

Sortie $C \subset X$

Début

$\forall x \in X$

$[\text{examiner}(x) \leftarrow \text{faux}]$

$C_1 = \{a\}$

tantque $\exists x \in C_1 \mid \text{examiner}(x) = \text{faux}$

$\text{examiner}(x) \leftarrow \text{vrai}$

 pour tout $u = (x, y) \in U \mid y \notin C_1$

$C_1 = C_1 \cup \{y\}$

Fin tantque

fin
)-Null

all

$\forall x \in X$
 $[\text{examiner}(x) \leftarrow \text{faux}$
 $C_2 = \{a\}$
 $\text{tantque } \exists x \in C_2 \mid \text{examiner}(x) == \text{faux}$
 $\quad \text{examiner}(x) \leftarrow \text{vrai}$
 $\quad \text{pour tout } u \in (y, x) \in U \mid y \notin C_2$
 $C_2 = C_2 \cup \{y\}$
 fintanque
 $C = C_1 \cap C_2$
 $\text{Retourner } C.$
 Fin.

Algo composante - connexe

Entrée : $G = (X, U)$

Sortie : C_1, C_2, \dots, C_n

Début :

 $i = 1$
 $\text{tantque } \exists x \in X$
 $\quad C_i \leftarrow \text{composante-connexe-nœud}((x, u), \{x\})$
 $\quad i \leftarrow i + 1$
 $\quad X \leftarrow X \setminus C_i \quad (X = C_i \text{ privé de})$
 fintanque
 $\text{Retourner } C_1 - C_n$
 Fin.

Exemple précédent

$$X = \{A, B, C, D, E, F, H\}$$

$$C_1 = \{A, B, C, D\} \rightarrow X = \{E, F, H\}$$

$$C_2 = \{E\} \rightarrow X = \{F, H\}$$

$$C_3 = \{F\} \rightarrow X = \{H\}$$

$$C_4 = \{H\} \rightarrow X = \emptyset$$

Les arbres

Considérons un graphe $G = (X, U)$ avec n : nombre des éléments = $\text{card}(X)$
 m : nombre des relations = $\text{card}(U)$

Propriété

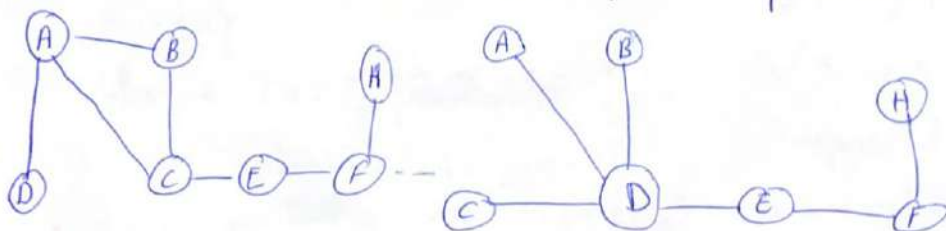
- Si G est connexe $\Rightarrow m \geq n - 1$
- Si G est sans cycle $\Rightarrow m \leq n - 1$

Déf d'arbre

Un arbre est un graphe connexe sans cycle, il a donc $n - 1$ relations. ^{appelé}
On peut dire qu'un arbre est un graphe qui connecte tous les nœuds entre eux avec le minimum des relations.

Rq

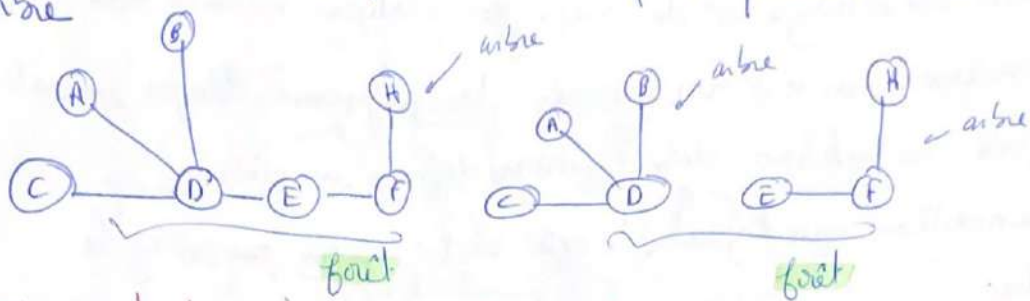
- L'ajout d'au moins une relation supplémentaire dans un arbre crée un cycle.
- Un graphe connexe possède un graphe partiel qui est un arbre.



(ex) graph partiel = arbre

un seul
composant
connexe
↗

appelé forêt un graphe dont chaque composante connexe est un arbre



Racine et antiracine (graphe orienté)

- un **noeud** a d'un graphe G est une **racine** de G s'il existe un chemin joignant a à chaque noeud de G ; exp: A, B, C, D sont des racines
- un noeud a d'un graphe G est une **antiracine** de G s'il existe un chemin joignant chaque noeud de G au noeud a
→ F sont des antiracine.
- arborescence et antiarborescence
- un graphe G est une **arborescence** de racine a si G est un arbre et si a est une racine
- un graphe G est une **antiarborescence** de antiracine a si G est un arbre et si a antiracine

algorithme

Dans cette partie on va associer à chaque relation une valeur (poids, longueur, débit, largeur...)
imaginons, on cherche à installer un réseau électrique qui connecte les maisons, d'où l'intérêt de construire un arbre (toutes les maisons sont interconnectées avec minimum des relations) en utilisant un longueur minimale

Algo de Kruskal

L'idée de cet algo. est de ranger les relations dans l'ordre croissant des valeurs qui sont lui associées dans un premier temps, ensuite d'ajouter ces relations dans l'ordre précédéfini un par un à condition que l'ajout de cette relation ne crée pas un cycle

algo:

Entrée $G = (X, U)$

sortie $G' = (X, U')$

Début : $U' \leftarrow \emptyset$

Pour i de 1 à m

Pour j de 1 à n

si $(x, U' \cup \{u_i\})$ n'a pas de cycle.

$U' \leftarrow U' \cup \{u_i\}$.

Fin si

Fin pour

Retourner $G' = (X, U')$

Fin

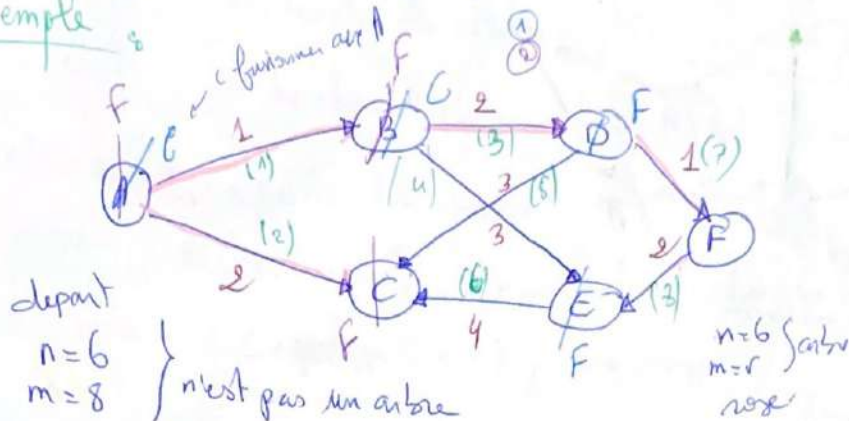
(ordre croissant)
arbre coût
minimal.

Méthode de Prim

La méthode de Prim consiste à sélectionner un nœud x d'une manière arbitraire et de le diffuser avec le nœud y pour former un seul nœud y : est choisi tel que l'arc (x, y) ou l'arc (y, x) est le coût minimal. Tout nœud tout arc adjascent à x ou y sera adjascent au nouveau nœud obtenu par la fusion de x ou y .

épète ce problème jusqu'à que tous les nœuds forment un seul (10)
 ou jusqu'à obtenir $(n-1)$ relations

Exemple :



On cherche l'arbre à coût minimale, il faut garder uniquement $6-1=5$ relations

Algo Prim

Entrées $G=(X, U)$

sorties $G'=(X, U')$

Début

$U' \leftarrow \emptyset$

tant que $|U'| < n-1$ faire

selectionner $x \in X$ au hasard

choisir $u \in U \mid u=(x,y) \text{ ou } u=(y,x), y \neq x$

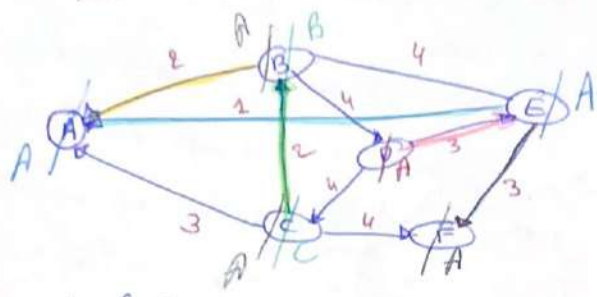
$\text{cout}(u) = \min \{ \text{cout}(v) \mid v=(x,y) \text{ ou } v=(y,x), x \neq y \}$

fusionner x et y

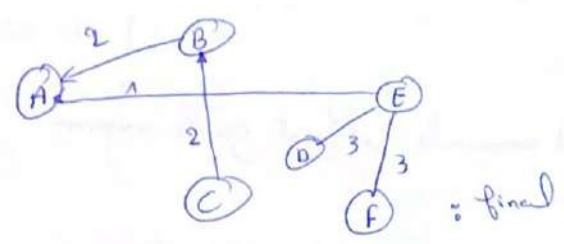
fin tant que

Fin.

Exemple



$n=6$
 $m=5$ } est une arbre



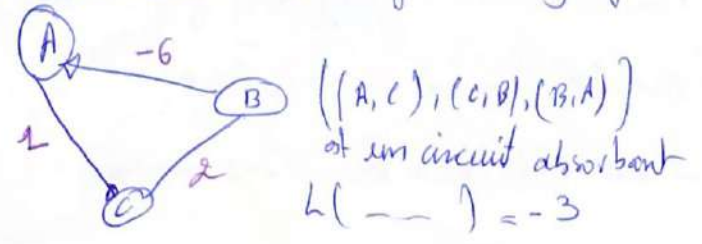
Chemin plus court dans un graphe quelque dif.

Réseau : un réseau est un graphe $G=(X,U)$ dans lequel on associe à chaque relation u , une mesure $d_u \in \mathbb{R}$ qu'on appelle **longueur**

Le réseau sera notée $R=(X,U,d)$

Longueur : La longueur d'un chemin (d'une chaîne, circuit ou d'un cycle) est la somme de la longueur de chaque arc qui le compose. Par convention, un chemin (une chaîne, un circuit ou un cycle) qui ne contient pas d'arc et de longueur nulle

Circuit absorbant : un circuit est dit absorbant si sa longueur est négatif



(12) , (11)

Sorti problème de plus court chemin est formée par 3 catégories de problème

to

Catégorie A : recherche de chemin plus court reliant deux nœuds données

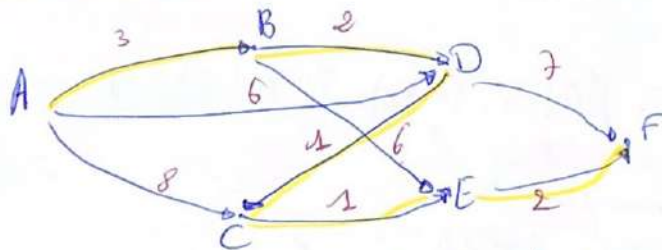
Catégorie B : se chercher les chemins les plus courts reliant un nœud donné à tous les autres nœuds des graphes.

Catégorie C : se chercher les chemins reliant chaque couple de nœuds de graphe (Convexité (set A), Bercelonne A)

Théorème : Toute partie (sous-chemin) d'un chemin optimal est-elle même optimale

$A \rightarrow B \rightarrow C$ (A \rightarrow C optimal)
 donc A \rightarrow B optimale

Algo de Bellman (A)



$D_n(y)$: longueur de chemin reliant x et y .

$d(x, y)$: longueur d'arc $u = (x, y)$

$$D_A(F) = \min \left\{ \begin{array}{l} \underbrace{D_A(D)}_5 + \underbrace{d(D, F)}_7 \\ \underbrace{D_A(E)}_7 + \underbrace{d(E, F)}_2 \end{array} \right\} = 9$$

$$D_A(D) = \min \left\{ \begin{array}{l} \underbrace{D_A(A)}_0 + \underbrace{d(A, D)}_6 \\ \underbrace{D_A(B)}_3 + \underbrace{d(B, D)}_2 \end{array} \right\} = 5$$

$$D_A(E) = \min \left\{ \begin{array}{l} \underbrace{D_A(C)}_6 + \underbrace{d(C, E)}_1 \\ \underbrace{D_A(B)}_3 + \underbrace{d(B, E)}_6 \end{array} \right\} = 7$$

$$D_A(C) = \min \left\{ \begin{array}{l} \underbrace{D_A(A)}_0 + \underbrace{d(A, C)}_8 \\ \underbrace{D_A(D)}_5 + \underbrace{d(D, C)}_1 \end{array} \right\} = 6$$

$$D_A(B) = \min \left\{ \begin{array}{l} \underbrace{D_A(A)}_0 + \underbrace{d(A, B)}_3 \end{array} \right\}$$

$$D_A(A) = 0$$

$$F(y) = D_{n_0}(y) \quad ; \quad P(y) \text{ Prédécesseurs de } y$$

Initialisation: $F(n_0) = 0 \quad ; \quad \forall y \neq n_0; F(y) = +\infty$

pour k de 1 à $n-1$ faire
 pour tout y voisin de y faire

$$F(y) = \min \{ F'(z) + d(z, y) \quad ; \quad z \in P(y) \}$$

$$F = F'$$

$k=0$.

$$F(A) = 0, \quad F(B) = +\infty, \quad F(C) = +\infty, \quad F(D) = +\infty, \quad F(E) = +\infty, \quad F(F) = +\infty$$

$k=1$

$$F(A) = 0, \quad F(B) = 3, \quad F(C) = 3, \quad F(D) = 5, \quad F(E) = 9, \quad F(F) = \infty$$

$k=2$

$$F(A) = 0, \quad F(B) = 3, \quad F(C) = 6, \quad F(D) = 5$$

- Algorithme de Dijkstra :

L'algorithme de Dijkstra permet de déterminer le chemin le plus court à partir d'un nœud donné n_0 vers tous les autres du graphe à condition que les valeurs associées aux arcs soient positives, l'algorithme est le suivant

Algorithme de Dijkstra

Entrée $G = (X, U), \{n_0\}$.

sortie $\lambda()$, $\text{pred}()$

Début

$\forall x \in X$

$\lambda(x) = +\infty$

$\text{pred}(x) = \text{null}$

x non traité

$\lambda(n_0) = 0$

Sortie = faux.

tant que $\exists x \in X \mid x \text{ non traité et } \text{sortie} = \text{faux}$

selectionner x tq $\lambda(x) = \min \{ \lambda(y) \mid y \in X, y \text{ non traité} \}$

x traité

si $\lambda(x) = +\infty$ alors.

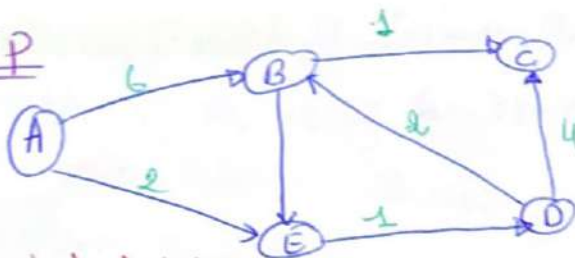
$\{ \text{sortie} = \text{vrai} \}$

$\forall U = (x, y) \in U$ si $\lambda(y) > \lambda(x) + d(x, y)$

$\lambda(y) \leftarrow \lambda(x) + d(x, y)$, $\text{pred}(y) = x$
fin tant que

Fin.

Exp



+ Point de départ A

$\Rightarrow \lambda(A) = 0, \text{pred}(A) = \text{Null}, \lambda(B) = +\infty, \text{pred}(B) = \text{Null}, \lambda(C) = +\infty$

$\text{pred}(C) = \text{Null}, \lambda(D) = +\infty, \text{pred}(D) = \text{Null}, \lambda(E) = +\infty, \text{pred}(E) = \text{Null}$

Non traité $\{ A, B, C, D, E \}$, traité $= \emptyset$, sortie = faux.

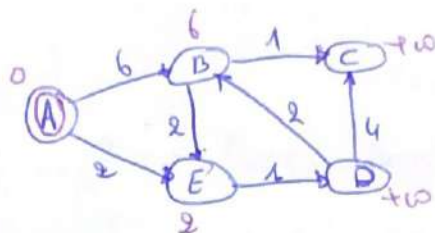
$\Rightarrow A$ est selectionner

Non traité $\{ B, C, D, E \}$ traité $\{ A \}$, $\lambda(A) = 0$ sortie = faux,

$\left\{ \begin{array}{l} \lambda(B) = +\infty > \lambda(A) + d(A, B) = 0 + 6 \Rightarrow \lambda(B) = 6, \text{pred}(B) = A \\ \lambda(E) = +\infty > \lambda(A) + d(A, E) = 0 + 2 \Rightarrow \lambda(E) = 2, \text{pred}(E) = A \end{array} \right.$

$\lambda(A) = 0, \text{pred}(A) = \text{Null}, \lambda(B) = 6, \text{pred}(B) = A, \lambda(C) = +\infty, \text{pred}(C) = \text{Null}$

$\lambda(D) = +\infty, \text{pred}(D) = \text{Null}, \lambda(E) = 2, \text{pred}(E) = A$



+ E sera sélectionnée

Non traitée = {B, C, D}, traitée = {A, E}

$\lambda(A) = 0$, $\text{pred}(A) = \text{Null}$, $\lambda(B) = 6$, $\text{pred}(B) = A$, $\lambda(C) = +\infty$, $\text{pred}(C) = \text{Null}$

$\lambda(D) = 3$, $\text{pred}(D) = E$, $\lambda(E) = 2$, $\text{pred}(E) = A$

Sortie = faux

+ D sera sélectionnée :

Non traitée = {B, C}, traitée = {A, E, D}

$\lambda(A) = 0$, $\text{pred}(A) = \text{Null}$, $\lambda(B) = 5$, $\text{pred}(B) = D$, $\lambda(C) = 7$, $\text{pred}(C) = D$

$\lambda(D) = 3$, $\text{pred}(D) = E$, $\lambda(E) = 2$, $\text{pred}(E) = A$

Sortie = faux.

(+ B sera sélectionnée :

Non traitée = {C}, traitée = {A, E, D, B}

$\lambda(A) = 0$, $\text{pred}(A) = \text{Null}$, $\lambda(B) = 5$, $\text{pred}(B) = D$, $\lambda(C) = 6$

$\text{pred}(C) = B$, $\lambda(D) = 3$, $\text{pred}(D) = E$, $\lambda(E) = 2$, $\text{pred}(E) = A$

Sortie = faux

* C sera sélectionnée

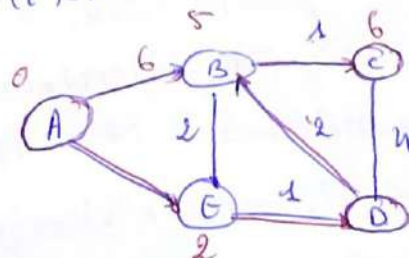
Non traitée = \emptyset , traitée = X

$\lambda(A) = 0$, $\text{pred}(A) = \text{Null}$, $\lambda(B) = 5$, $\text{pred}(B) = D$, $\lambda(C) = 6$, $\text{pred}(C) = B$.

$\lambda(D) = 3$, $\text{pred}(D) = E$, $\lambda(E) = 2$, $\text{pred}(E) = A$

Sortie = faux.

($\lambda = +\infty$, pas d'un chemin qui mène à cept à partir X=0)



Ex 2

13

un exemple pt de départ D

* point de départ D

$$N_t = \{A, B, C, D, E\} \quad R_t = \emptyset$$

$$\lambda(A) = +\infty, \text{Pred}(A) = \text{Null}, \lambda(B) = +\infty, \text{Pred}(B) = \text{Null}, \lambda(C) = +\infty$$

$$\text{Pred}(C) = \text{Null}, \lambda(D) = 0, \text{Pred}(D) = \text{Null}, \lambda(E) = +\infty, \text{Pred}(E) = \text{Null}$$

sortie = faux

* D sera sélectionnée

$$N_t = \{A, B, C, D, E\} \quad R_t = \{D\}$$

$$\lambda(A) = +\infty, \text{Pred}(A) = \text{Null}, \lambda(B) = 2, \text{Pred}(B) = D, \lambda(C) = 4, \text{Pred}(C) = D$$

$$\lambda(D) = 0, \text{Pred}(D) = \text{Null}, \lambda(E) = +\infty, \text{Pred}(E) = \text{Null},$$

* B sera sélectionnée

$$N_t = \{A, C, E\} \quad R_t = \{B, D\}$$

$$\begin{cases} \lambda(A) = +\infty, \text{Pred}(A) = \text{Null}, \lambda(B) = 2, \text{Pred}(B) = D, \lambda(C) = 3, \text{Pred}(C) = B \\ \lambda(D) = 0, \text{Pred}(D) = \text{Null}, \lambda(E) = 4, \text{Pred}(E) = D \end{cases}$$

sortie = faux

* C sera sélectionnée

$$N_t = \{A, E\}, R_t = \{B, C, D\}$$

①

sortie = faux

* E sera traité

$$N_t = \{A\} \quad R_t = \{B, C, D, E\}$$

①

sortie = faux

* A sera traité

$$N_t = \emptyset, R_t = \{A, B, C, D, E\}$$

①

sortie = vrai $\lambda(A) = +\infty$

RQ

Pour les graphes qui ont des valeurs (-) associées à ce arc, on utilise l'algorithme de Bellman Ford

- Algorithme de Bellman Ford :

L'algo de Bellman-Ford fonctionne qu'à condition circuit absorbant
On peut utiliser aussi pour détecter la présence de circuit absorbant

BellmanFord { Entrée $G=(X,U)$, x_0
 { sortie λ , pred

$\forall x \in X$

$\lambda(x) = +\infty$

pred(x) = Null

{

$\lambda(x_0) = 0$

pour i de 1 à $N-1$ faire

$\forall u=(x,y) \in U$

 si $(\lambda(y) > \lambda(x) + d(x,y))$ alors

$\lambda(y) \leftarrow \lambda(x) + d(x,y)$

 pred(y) $\leftarrow x$

 {

 Fin faire

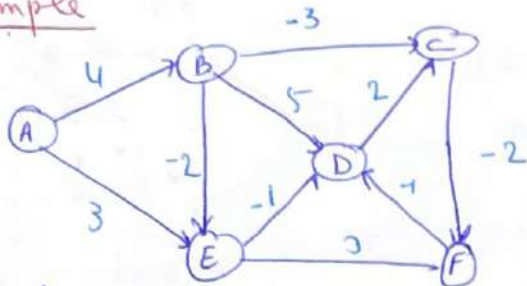
$\forall u=(x,y) \in U$

si $(\lambda(y) > \lambda(x) + d(x,y))$ alors

 Affiche "circuit absorbant"

Fin.

exemple



$n_c = 10$

$x_0 = A$

$\lambda(y)$ = longueur du chemin qui mène de x_0 vers y (le plus court)

Reponse

$i = 0$

$\lambda(A) = 0, \text{Pred}(A) = \text{Null}, \lambda(B) = +\infty, \text{Pred}(B) = \text{Null}, \lambda(C) = +\infty, \text{Pred}(C) = \text{Null}, \lambda(D) = +\infty, \text{Pred}(D) = \text{Null}, \lambda(E) = +\infty, \text{Pred}(E) = \text{Null}, \lambda(F) = +\infty, \text{Pred}(F) = \text{Null}$

$i = 1$

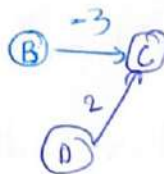
$\lambda(A) = 0, \text{Pred}(A) = \text{Null}, \lambda(B) = 4, \text{Pred}(B) = A$

$\lambda(C) = \infty, \text{Pred}(C) = \text{Null}$

$\lambda(D) = +\infty, \text{Pred}(D) = \text{Null}$

$\lambda(E) = 2, \text{Pred}(E) = B$

$\lambda(F) = -1, \text{Pred}(F) = C$



$\lambda(B) \neq +\infty > 0 + 4$
 $\lambda(A)$
 $d(A, B)$

$\lambda(C) = +\infty < 4 + (-3)$

$\lambda(B)$
 $d(B, C)$

$i = 2$

$\lambda(A) = 0, \text{Pred}(A) = \text{Null}, \lambda(B) = 4, \text{Pred}(B) = A$

$\lambda(C) = 1, \text{Pred}(C) = B, \lambda(D) = 0, \text{Pred}(D) = F$

$\lambda(E) = 2, \text{Pred}(E) = B, \lambda(F) = -1, \text{Pred}(F) = C$

$i = 3$

$\lambda(A) = 0, \text{Pred}(A) = \text{Null}, \lambda(B) = 4, \text{Pred}(B) = A$

$\lambda(C) = 1, \text{Pred}(C) = B, \lambda(D) = 0, \text{Pred}(D) = F$

$\lambda(E) = 2, \text{Pred}(E) = B, \lambda(F) = -1, \text{Pred}(F) = C$

$i = 4$

$\lambda(A) = 0, \text{Pred}(A) = \text{Null}, \lambda(B) = 4, \text{Pred}(B) = A$

$\lambda(C) = 1, \text{Pred}(C) = B, \lambda(D) = 0, \text{Pred}(D) = F$

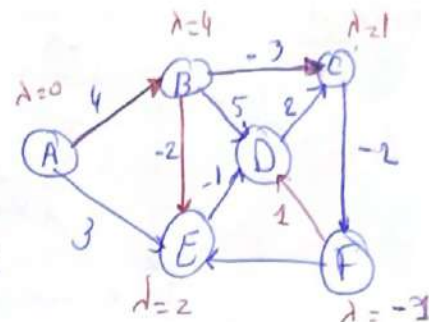
$\lambda(E) = 2, \text{Pred}(E) = B, \lambda(F) = -1, \text{Pred}(F) = C$

$i=5$

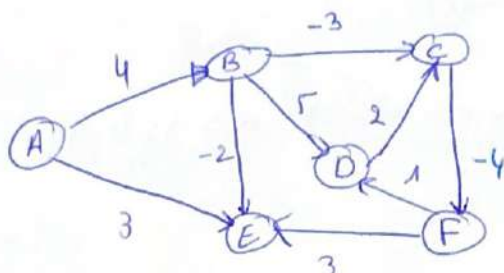
$\lambda(A)=0, \text{Pred}(A)=\text{Null}, \lambda(B)=4, \text{Pred}(B)=A$

$\lambda(C)=1, \text{Pred}(C)=B, \lambda(D)=0, \text{Pred}(D)=F$

$\lambda(E)=2, \text{Pred}(E)=B, \lambda(F)=-1, \text{Pred}(F)=C$



Exemple



$i=0$

$\lambda(A)=0, \text{Pred}(A)=\text{Null}, \lambda(B)=+\infty, \text{Pred}(B)=\text{Null}, \lambda(C)=+\infty, \text{Pred}(C)=\text{Null}$

$\lambda(D)=+\infty, \text{Pred}(D)=\text{Null}, \lambda(E)=+\infty, \text{Pred}(E)=\text{Null}, \lambda(F)=+\infty, \text{Pred}(F)=\text{Null}$

$i=1$

$\lambda(A)=0, \text{Pred}(A)=\text{Null}, \lambda(B)=4, \text{Pred}(B)=A, \lambda(C)=1, \text{Pred}(C)=B$

$\lambda(D)=+\infty, \text{Pred}(D)=\text{Null}, \lambda(E)=2, \text{Pred}(E)=B, \lambda(F)=-3, \text{Pred}(F)=C$

$i=2$

$\lambda(A)=0, \text{Pred}(A)=\text{Null}, \lambda(B)=4, \text{Pred}(B)=A, \lambda(C)=1, \text{Pred}(C)=B$

$\lambda(D)=-2, \text{Pred}(D)=F, \lambda(E)=0, \text{Pred}(E)=F, \lambda(F)=-3, \text{Pred}(F)=C$

$i=3$

$\lambda(A)=0, \text{Pred}(A)=\text{Null}, \lambda(B)=4, \text{Pred}(B)=A, \lambda(C)=1, \text{Pred}(C)=B, \lambda(D)=-2$

~~$\lambda(D)=4$~~

$\text{Pred}(D)=F, \lambda(E)=0, \text{Pred}(E)=F, \lambda(F)=-3, \text{Pred}(F)=C$

$i=4$

$\lambda(A)=0, \text{Pred}(A)=\text{Null}, \lambda(B)=4, \text{Pred}(B)=A, \lambda(C)=1, \text{Pred}(C)=B$

$\lambda(D)=-2, \text{Pred}(D)=F, \lambda(E)=0, \text{Pred}(E)=F, \lambda(F)=-3, \text{Pred}(F)=C$

$i=5$

Dantzig:

L'algorithme de Dantzig permet de calculer le chemin le plus court entre chaque couple de nœud d'un graphe à condition d'absence de cycle absorbant. L'algorithme de Dantzig permet de retourner une matrice D tel que D_{ij} c'est la longueur le plus court entre le nœud x_i et x_j .
 Pour commencer on doit ranger les x de 1 à n .

L'algo est le suivant :

Entrée $G = (X, U)$

Sortie D (—)

Début

 Pour i de 1 à N faire

 Pour j de 1 à N faire

$D(i, j) \leftarrow +\infty$

 si $(i = j)$ alors

$D(i, j) \leftarrow 0$

 Fin si

 Fin

 Fin