

2- Formules de Bresse

Soit (G, xyz) le repère mobil, orthonormé, de référence lié à la section (S) .

$\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$: sont les unitaires portées par les axes de ce repère.

2-1- Déplacement élémentaire de la section (S') par rapport à (S)

* Effort Normal : \bar{N}

$$\text{Translation de vecteur : } \frac{N}{ES} \cdot \vec{i} dx$$

* Efforts Tranchants : T_y, T_z

$$\text{Translation de vecteur : } \left(\frac{T_y}{GS_r} \cdot \vec{j} + \frac{T_z}{GS_r} \cdot \vec{k} \right) \cdot dx$$

* Moments de flexion : M_y, M_z

Rotation autour de G' , centre de gravité de (S') de vecteur :

$$\left(\frac{M_y}{EI_y} \cdot \vec{j} + \frac{M_z}{EI_z} \cdot \vec{k} \right) \cdot dx$$

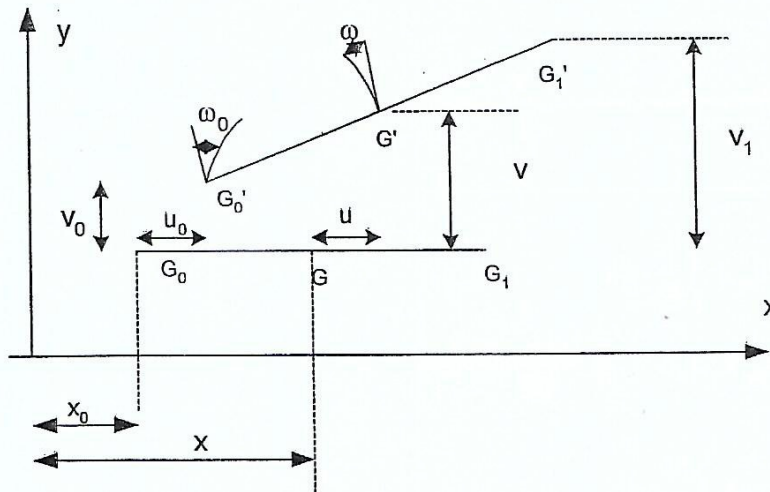
* Moment de torsion : M_t

Rotation autour du centre de torsion C' , de vecteur

$$\frac{M_t}{GJ} \cdot \vec{i} \cdot dx$$

2-2- Expression des formules de Bresse pour des poutres à plan moyen
chargées dans leur plan moyen (cas des poutres droites)

Soit G_0G_1 la fibre moyenne de la poutre dans l'état initial, et $G_0'G_1'$ la fibre moyenne de la poutre déformée. La courbe $G_0'G_1'$ est appelée ligne élastique ou déformée de la poutre.



Connaissant le déplacement (u_0, v_0, ω_0) de la section S_0 de centre de gravité G_0 , on peut calculer le déplacement (u, v, ω) d'une section quelconque (S) de centre de gravité G, sous l'effet des sollicitations.

$$\begin{aligned} U_{(x)} &= U_0 + \int_{x_0}^x \frac{N}{ES} d\xi \\ V_{(x)} &= V_0 + \omega_0 (x - x_0) + \int_{x_0}^x \frac{M_z (x - \xi)}{EI_z} d\xi - \int_{x_0}^x \frac{T}{GS_r} d\xi \\ \omega_{(x)} &= \omega_0 + \int_{x_0}^x \frac{M_z}{EI_z} d\xi \end{aligned}$$

x_0 : abscisse du point G_0

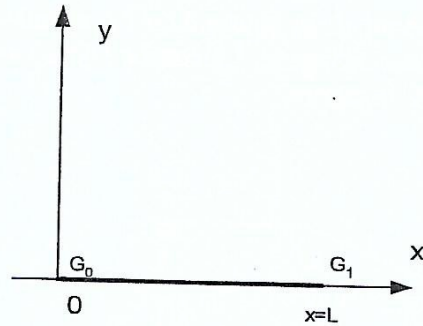
x : celle du point G, où on cherche le déplacement

ξ : une abscisse variant de x_0 à x

REMARQUES :

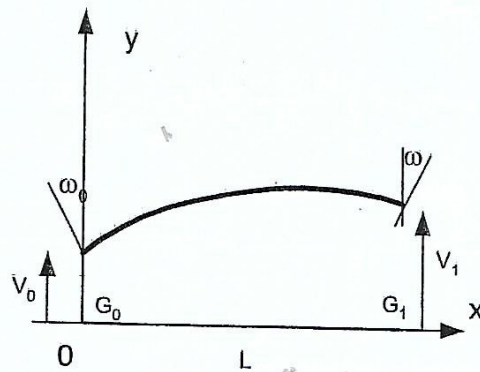
- Les formules peuvent se généraliser au cas des poutres courbes ou gauches de faibles courbures.

- b) cas pratique, $T_y=0$ et $x_0=0$, et on calcule (u,v,ω) de l'extrémité de la poutre



$$\begin{aligned} U_1 &= U_0 + \int_0^L \frac{N}{ES} dx \\ V_1 &= V_0 + \omega_0 L + \int_0^L \frac{M_z(L-x)}{EI_z} dx \\ \omega_1 &= \omega_0 + \int_0^L \frac{M_z}{EI_z} dx \end{aligned}$$

- c) rotations aux extrémités d'une poutre droite



$$\begin{aligned} \omega_0 &= \frac{V_1 - V_0}{L} - \int_0^L \left(1 - \frac{x}{L}\right) \cdot \frac{M_z}{EI_z} \cdot dx \\ \omega_1 &= \frac{V_1 - V_0}{L} + \int_0^L \left(\frac{x}{L}\right) \cdot \frac{M_z}{EI_z} \cdot dx \end{aligned}$$