#### **REPUBLIQUE TUNISIENNE**

### Ministère de l'Enseignement Supérieur et de la Recherche Scientifique

Université de Gabès



الجمهورية التونسية وزارة التعليسم العالسي والبحث العلمسي العلمسي جامعة قابسس المدرسة الوطنية للمهندسين بقابس

Département Génie des Communications et Réseaux

## Compte Rendu TP1

# Simulation de processus AR, MA et ARMA Traitement de Signal

Elaborés par:

Wissem Bagga

Génie des communications et Réseaux GCRA2 - Grp1

**Date:** 11/11/2024

Année Universitaire: 2023/2024

#### I. Objectifs

Les principaux objectifs de ce TP sont :

- Simuler des processus AR, MA et ARMA avec MATLAB.
- Analyser les caractéristiques spectrales et temporelles de ces processus.
- Visualiser les chronogrammes, les fonctions d'autocorrélation et les DSP.
- Comprendre l'application des modèles AR, MA, et ARMA.

#### II. Bruit Blanc (Génération et Analyse)

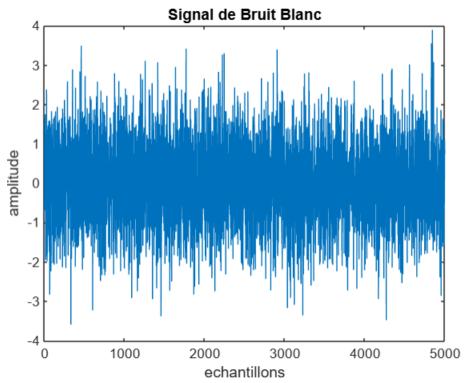
#### 1. Génération du Bruit Blanc

Nous générons un signal de bruit blanc de distribution gaussienne, composé de 5000 échantillons de moyenne nulle et de variance.

```
Code:
clear all;
close all;
1. Génération du Bruit Blanc
n = 5000;
sigma = 1;
bruit_blanc=sigma*randn(1,n);
Affichage du signal de bruit blanc
figure;
plot(bruit_blanc);
title('Signal de Bruit Blanc');
xlabel('echantillons');
ylabel('amplitude');
```

• Représentation :

Affichage de la série temporelle du bruit blanc.



#### • Interprétation :

Le bruit blanc généré est un signal aléatoire de moyenne nulle, destiné à être l'entrée de nos filtres.

#### 2. Vérification du Bruit Blanc

Nous calculons la fonction d'autocorrélation et la densité spectrale du bruit blanc pour vérifier ses propriétés statistiques.

#### • Code:

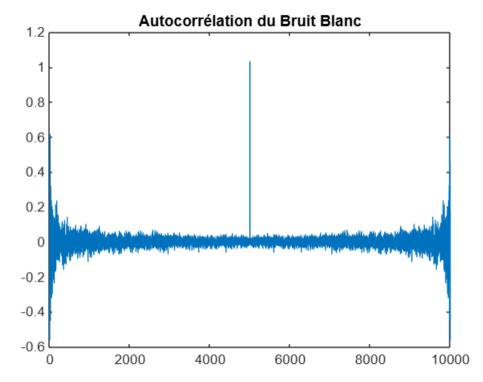
```
%2. l'Autocorrélation du bruit blanc
autocorr_bruit = xcorr(bruit_blanc, 'unbiased');
figure;
plot(autocorr_bruit);
title("Autocorrélation du Bruit Blanc");
%DSP du bruit blanc
[Pxx,f]=periodogram(bruit_blanc, [], [], 1);
```

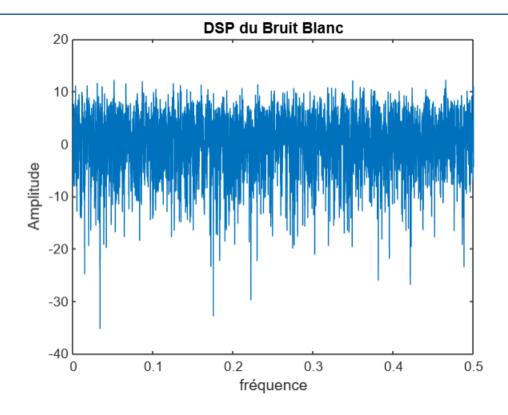
# figure; plot(f,10\*log10(Pxx)); title("DSP du Bruit Blanc"); xlabel("fréquence"); ylabel("Amplitude");

#### • Représentation :

Affichage de l'autocorrélation.

Affichage de la DSP du bruit blanc.





- La fonction d'autocorrélation est une impulsion au temps zéro, confirmant que le bruit est blanc (absence de corrélation entre les échantillons).
- La DSP est constante, confirmant un spectre de puissance uniforme.

#### III. Processus AR

#### 1. Fonction de Transfert du Filtre AR

On considère le filtre de transfert H(z). Nous calculons et traçons sa réponse fréquentielle.

• Code: a=[1 -0.8];

b=0.3;

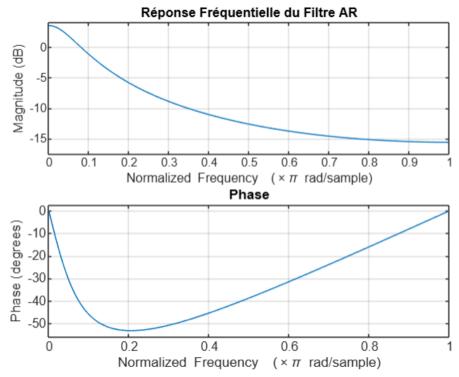
figure;

freqz(b,a);

title("Réponse Fréquentielle du Filtre AR");

#### • Représentation:

Tracé de la réponse fréquentielle du filtre AR.



#### • Interprétation :

La réponse fréquentielle montre les fréquences amplifiées par le filtre, ce qui aidera à comprendre la structure spectrale du signal de sortie.

#### 2. Réponse du Filtre AR au Bruit Blanc

Nous passons le bruit blanc généré dans le filtre AR, puis calculons la fonction d'autocorrélation et la DSP du signal de sortie.

#### • Code:

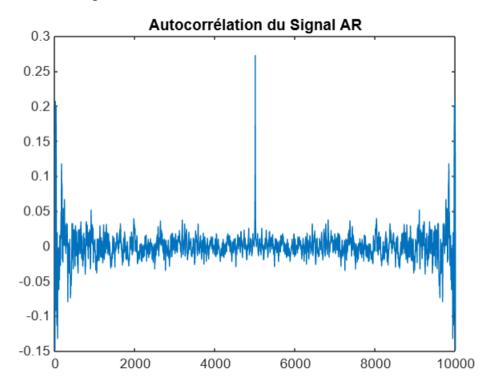
%3. Filtrage du bruit blanc avec le filtre AR signal\_AR=filter(b,a,bruit\_blanc);
%4. l'Autocorrélation du signal AR autocorr\_AR=xcorr(signal\_AR,'unbiased');
figure;

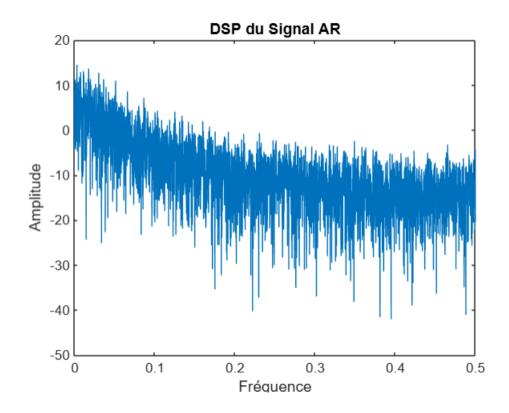
```
plot(autocorr_AR);
title("Autocorrélation du Signal AR");
%4.DSP du signal AR
[Pxx_AR,f_AR]=periodogram(signal_AR,[],[],1);
figure;
plot(f_AR,10*log10(Pxx_AR));
title("DSP du Signal AR");
xlabel("Fréquence");
ylabel("Amplitude");
```

#### • Représentation :

Tracé de la fonction d'autocorrélation du signal AR.

Tracé de la DSP du signal AR.





Le signal de sortie présente une structure spectrale spécifique avec une amplification des basses fréquences. Ce type de signal est appelé "bruit blanc coloré".

#### IV. Processus MA

#### 1. Fonction de Transfert du Filtre MA

Le filtre MA est défini par HMA(z). Nous traçons le spectre de sa fonction de transfert.

#### • **Code**:

%Filtre MA

**b\_MA=[1 2 5]**;

%Réponse fréquentielle du filtre MA

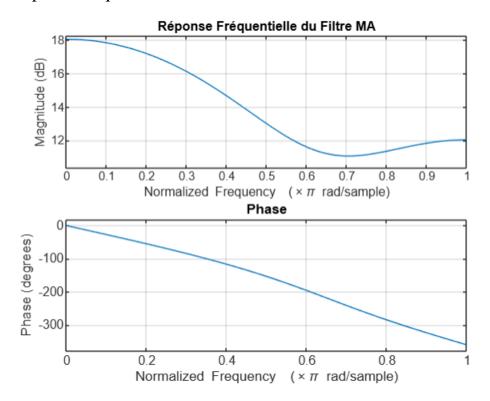
figure;

#### freqz(b\_MA,1);

#### title("Réponse Fréquentielle du Filtre MA");

#### • Représentation :

Tracé de la réponse fréquentielle du filtre MA.



#### • Interprétation:

La réponse fréquentielle du filtre MA montre une amplification spécifique des fréquences, influençant le spectre du signal de sortie.

#### 2. Réponse du Filtre MA au Bruit Blanc

En passant le bruit blanc dans le filtre MA, nous calculons la fonction d'autocorrélation et la DSP du signal de sortie.

#### • **Code**:

% Filtrage du bruit blanc avec le filtre MA

Xn=filter(b\_MA,1,bruit\_blanc);

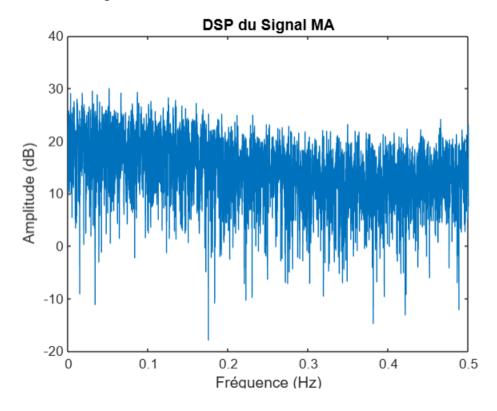
%3. l'Autocorrélation du signal MA

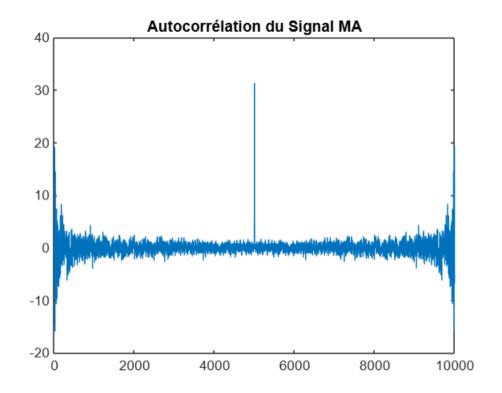
```
autocorr_MA_Xn = xcorr(Xn,'unbiased');
figure;
plot(autocorr_MA_Xn);
title("Autocorrélation du Signal MA");
%4. DSP du signal MA
[Pxx_MA, f_MA] = periodogram(Xn,[],[],1);
figure;
plot(f_MA, 10*log10(Pxx_MA));
title("DSP du Signal MA");
xlabel("Fréquence");
ylabel("Amplitude");
```

#### • Représentation :

Tracé de la fonction d'autocorrélation du signal MA.

Tracé de la DSP du signal MA.





La DSP du signal MA montre des pics à certaines fréquences, résultant de la réponse du filtre MA au bruit blanc.

#### V. Processus ARMA

#### 1. Fonction de Transfert du Filtre ARMA

Nous combinons les fonctions de transfert des filtres AR et MA pour obtenir la fonction de transfert d'un filtre ARMA.

#### • **Code**:

#### %1. ARMA: Combinaison des filtres AR et MA

**b\_ARMA=conv(b\_MA, b)**;

a\_ARMA=conv(a,1);

#### %1. Réponse fréquentielle du filtre ARMA

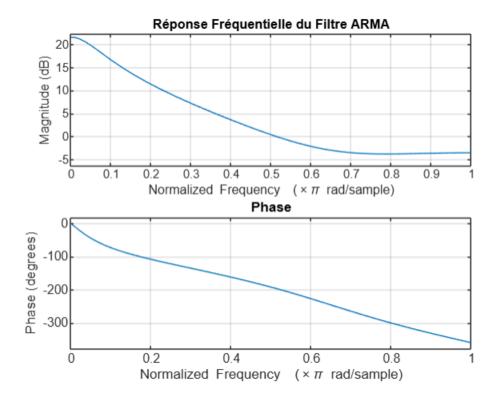
#### figure;

#### freqz(b\_ARMA,a\_ARMA);

#### title("Réponse Fréquentielle du Filtre ARMA");

#### • Représentation :

Tracé de la réponse fréquentielle du filtre ARMA.



#### • Interprétation :

Le filtre ARMA combine les effets des filtres AR et MA, créant une réponse fréquentielle plus complexe.

#### 2. Réponse du Filtre ARMA au Bruit Blanc

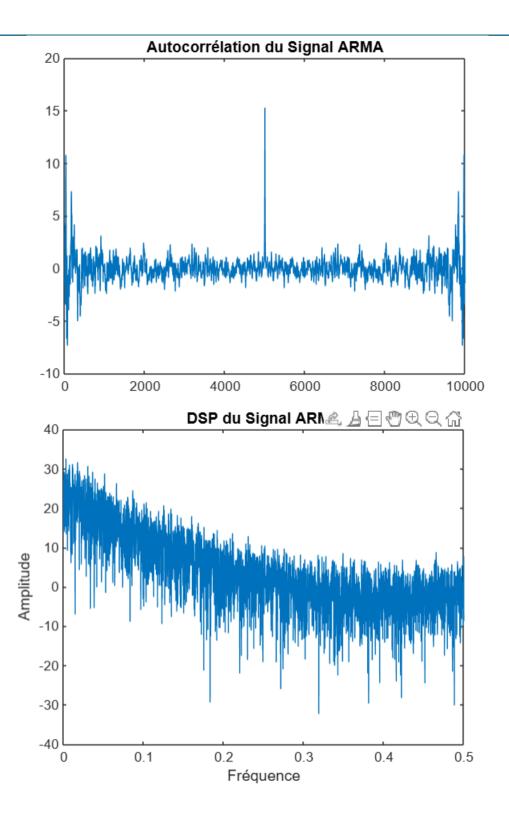
- **Description**: En passant le bruit blanc à travers le filtre ARMA, nous obtenons la fonction d'autocorrélation et la DSP du signal de sortie.
- Code:

%Filtrage du bruit blanc avec le filtre ARMA signal\_ARMA = filter(b\_ARMA, a\_ARMA, bruit\_blanc);

```
%l'Autocorrélation du signal ARMA
autocorr_ARMA = xcorr(signal_ARMA, 'unbiased');
figure;
plot(autocorr_ARMA);
title("Autocorrélation du Signal ARMA");
%2. DSP du signal ARMA
[Pxx_ARMA, f_ARMA] = periodogram(signal_ARMA, [], [], 1);
figure;
plot(f_ARMA, 10*log10(Pxx_ARMA));
title("DSP du Signal ARMA");
xlabel("Fréquence");
ylabel("Amplitude");
• Représentation:
```

Tracé de la fonction d'autocorrélation du signal ARMA.

Tracé de la DSP du signal ARMA.



La DSP montre un mélange des caractéristiques spectrales AR et MA, résultant en une distribution de puissance plus variée.

#### VI. Conclusion

- Chaque filtre (AR, MA, ARMA) possède une réponse fréquentielle et une structure spectrale distinctes.
- Ces différences influencent la forme du signal de sortie et ses propriétés statistiques.
- Le filtre ARMA combine les caractéristiques des processus AR et MA, permettant de modéliser des séries temporelles plus complexes