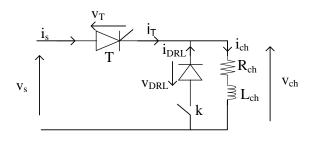
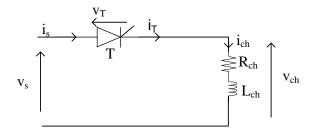
## Correction de T.D.1

# Montage



$$v_s(t) = V_{\rm m} \sin(\theta),$$
  
 $V_{\rm m} = V\sqrt{2}; \quad V = 50 \text{ Volts}; \quad \theta = \omega t,$   
 $\omega = 2\pi f.$ 

# Cas 1 : k=0 (sans diode de roue libre)



#### Modèle (Hybride):

+ Loi de mailles (1 maille) :

$$v_s = v_{ch} + v_T$$

- + Loi de Nœud : 0 nœud
- + Circuit série :  $i_s = i_T = i_{ch}$
- + Loi de charge (loi d'Ohm) :

$$v_{ch} = R_{ch} i_{ch} + L_{ch} \frac{di_{ch}}{dt}$$

# Ammorçabilité:

-Alimentation et sans courant de gâchette  $i_g = 0, \ \ le \ thyristor \ (T) \ est \ ouvert, \ i_T = 0 = i_{ch};$   $v_{ch} = 0;$ 

$$\Rightarrow$$
  $v_T = v_s$ , si  $v_s \ge 0$  alors  $v_T \ge 0$ :

Ammorçabilité de thyristor.

-Fonctionnement avec courant de gâchette  $i_g\!\!\ne\!\!0,$ 

Le thyristor devient conducteur

$$\rightarrow v_T = 0 \ et \ v_{ch} = v_s; \ i_T = i_{ch} = i_s$$

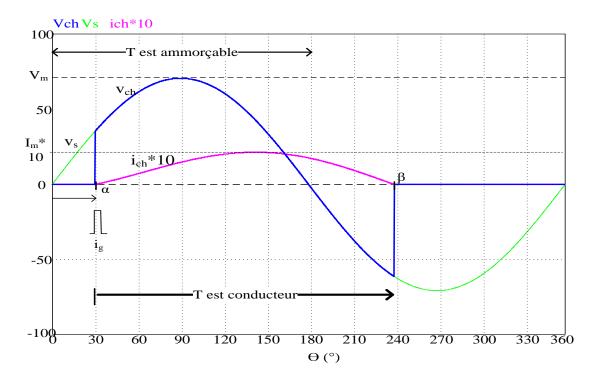
#### **Commutations:**

•  $[\alpha : \beta] : T \text{ est conducteur}$ 

$$\rightarrow v_T = 0 \ et \ v_{ch} = v_s; \ i_T = i_{ch} = i_s$$

•  $[\beta : 2\pi + \alpha] : T$  est bloqué (car le courant de charge s'annule pour  $\theta = \beta$ ) donc,

$$i_T=0=i_{ch}$$
;  $v_{ch}=0$  et  $v_T=v_S$ ;



Calcul de courant i<sub>ch</sub>:

$$\begin{cases} v_{ch} = v_s \\ v_{ch} = R_{ch} i_{ch} + L_{ch} \frac{di_{ch}}{dt} \end{cases}$$

$$i_{ch}(t) = i_{chl} + i_{chf}$$

solution sans second membre:

$$R_{ch}i_{ch} + L_{ch}\frac{di_{ch}}{dt} = 0$$

$$i_{chl} = Ae^{-\frac{t}{\tau}}, avec \ \tau = \frac{L_{ch}}{R_{t}}$$

solution avec second membre:

$$R_{ch}i_{ch} + L_{ch}\frac{di_{ch}}{dt} = v_m \sin(\omega t)$$

$$i_{chf} = I_{m} \sin(\omega t - \varphi)$$

$$I_{m} = \frac{V_{m}}{\sqrt{R_{ch}^{2} + (\omega L_{ch})^{2}}} et \varphi = arctg \left(\frac{L_{ch}\omega}{R_{ch}}\right)$$

Donc 
$$i_{ch}(t) = Ae^{-\frac{t}{\tau}} + I_{m} \sin(\omega t - \varphi),$$
  
Considérant les conditions initiales:

$$i_{ch}(\alpha)=0 \rightarrow Ae^{-\frac{\alpha}{\omega\tau}} + I_{m}\sin(\alpha-\varphi) = 0,$$

$$\rightarrow A = -I_{m}\sin(\alpha-\varphi)e^{\frac{\alpha}{\omega\tau}}$$

$$i_{ch}(\theta) = I_{m} \left( \sin(\theta - \varphi) - \sin(\alpha - \varphi) e^{\frac{\alpha - \theta}{\omega \tau}} \right)$$

**Remarque:**  $\beta$  est l'angle d'extinction, il est obtenue quand le courant ich=0, ich( $\beta$ )=0

 $\beta$  est la solution de l'équation:

$$\beta$$
 est la solution de l'équation:  

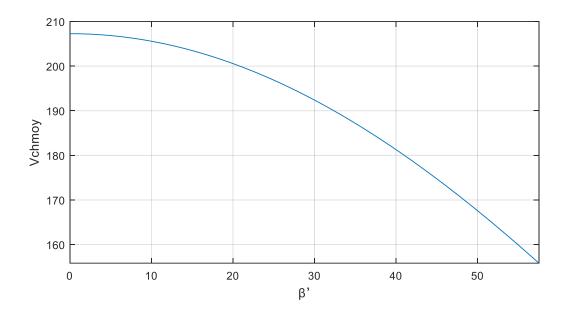
$$i_{ch}(\beta) = I_{m}\left(\sin(\beta - \varphi) - \sin(\alpha - \varphi)e^{\frac{\alpha - \beta}{\omega \tau}}\right) = 0$$

$$\beta = \pi + \beta'$$

• Calcul de la valeur moyenne de la tension au borne de la charge  $V_{\text{chmoy}}$ :

$$V_{chmoy} = \frac{1}{2\pi} \int_{\alpha}^{\beta} V_{m} \sin(\theta) d\theta = \frac{Vm}{2\pi} \left[ -\cos(\theta) \right]_{\alpha}^{\beta}$$

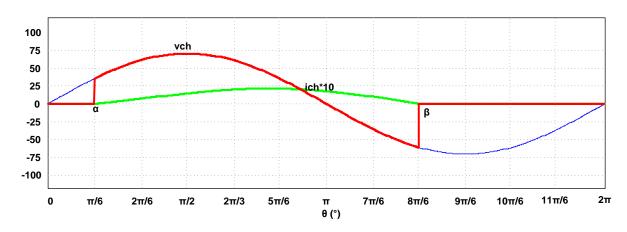
$$V_{chmoy} = \frac{Vm}{2\pi} (\cos(\alpha) + \cos(\beta')) \ avec \ \beta = \beta' + \pi$$



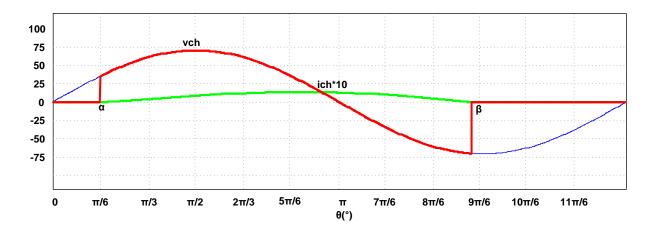
# Effet de variation de l'inductance L de la charge :

L'angle  $\beta$  dépend de la valeur de l'inductance L, si L augmente alors  $\beta$  augmente.

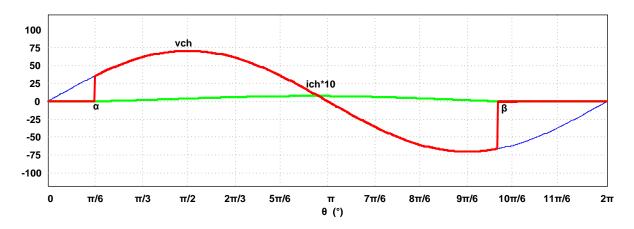
#### Pour L=100mh:



# Pour L=200mh:



#### Pour L=500mh:



β=239.7600 pour L=100mh

 $\beta$ =261.5400 pour L=200mh

β=289.6200 pour L=500mh

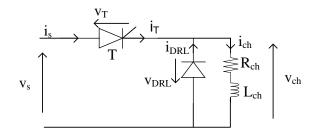
• Calcul de puissance P<sub>ch</sub>

$$\begin{split} &P_{ch} = \frac{1}{T_0} \int_{v_{ch}}^T (t)^* i_{ch}(t) dt = \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} v_{ch}(\theta)^* i_{ch}(\theta) d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} v_m \sin(\theta)^* i_{ch}(\theta) d\theta = \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} v_m \operatorname{Im} \sin(\theta) \left( \sin(\theta - \varphi) - \sin(\alpha - \varphi) e^{\frac{\alpha - \theta}{\theta r t}} \right) d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} v_m \operatorname{Im} \sin(\theta) \sin(\theta - \varphi) d\theta - \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} v_m \operatorname{Im} \sin(\theta) \sin(\alpha - \varphi) e^{\frac{\alpha - \theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} v_m \operatorname{Im} \sin(\theta) \sin(\theta - \varphi) d\theta - \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} v_m \operatorname{Im} \sin(\theta) \sin(\alpha - \varphi) e^{\frac{\alpha - \theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} v_m \operatorname{Im} \sin(\theta) \sin(\theta - \varphi) d\theta - \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \cos(\phi) d\theta - \frac{1}{2} \sin(2\theta - \varphi) \int_{a}^{\beta} e^{\frac{\alpha - \theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{v_m \operatorname{Im}}{4\pi} \left( (\beta - \alpha) \cos(\varphi) - \frac{1}{2} \sin(2\beta - \varphi) + \frac{1}{2} \sin(2\alpha - \varphi) \right) \\ &= \frac{v_m \operatorname{Im}}{4\pi} \left( (\beta - \alpha) \cos(\varphi) - \frac{1}{2} \sin(2\beta - \varphi) + \frac{1}{2} \sin(2\alpha - \varphi) \right) \\ &= \frac{v_m \operatorname{Im}}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\alpha - \varphi) \sin(\theta) e^{\frac{\alpha - \theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{\sin(\alpha - \varphi) e^{\frac{\alpha - \theta}{\theta r t}}}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{a}^{\beta} \sin(\theta) e^{\frac{-\theta}{\theta r t}} d\theta \\ &= \frac$$

A.N.

 $P_{ch} = 25,565W$ 

#### Cas 2 : k=1 (Avec diode de roue libre)



### • Modèle (Hybride):

+ Loi de mailles (3 mailles):

$$\begin{cases} v_s = v_{ch} + v_T \\ v_s = v_T - v_{DRL} \\ v_{DRL} = -v_{ch} \end{cases}$$

+ Loi de Nœud : 1 nœud  $\begin{cases} i = i + i \end{cases}$ 

$$\begin{cases} i_{ch} = i_T + i_{DRL} \\ i_s = i_T \end{cases}$$

+ Loi d'Ohm (la charge):

$$v_{ch} = R_{ch}i_{ch} + L_{ch}\frac{di_{ch}}{dt}$$

# Ammorçabilité:

-Alimentation et sans courant de gâchette  $i_g$ =0,

Thyristor (T) ouvert,  $i_T=0=i_{ch}$ ;  $v_{ch}=0$ ;  $v_{\overline{T}}>v_s$ , si  $v_s\geq 0$  alors  $v_T\geq 0$ : T est ammorçable.

-Fonctionnement avec courant de gâchette  $i_g\neq 0$ ,

pour un angle de retard à l'ammorcage  $\alpha$ , Le thyristor devient conducteur,

$$\rightarrow v_T = 0$$
 et  $v_{ch} = v_s$ ;  $v_{DRL} = -v_s$ 

 $\Rightarrow$  La diode DRL est ammorçable si  $v_{DRL} \ge 0$ 

Donc si  $v_s \le 0$ 

### **Commutations:**

• [α : π] : **T** est passant (fermé), DRL est bloquée

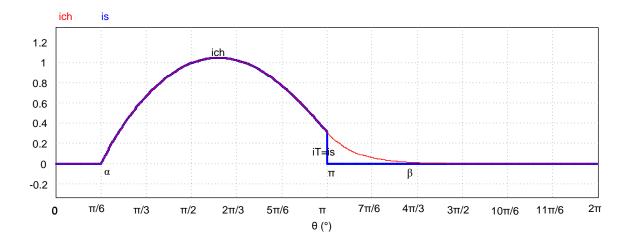
$$\rightarrow v_T = 0 \ et \ v_{ch} = v_s; \ v_{DRL} = -v_s$$
 
$$i_{ch} = i_T = i_s$$

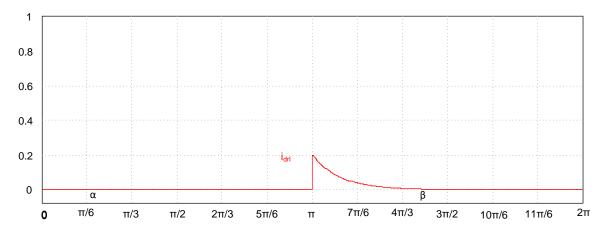
•  $[\pi : \beta]$ : **DRL** est passante (DRL commute sur T)

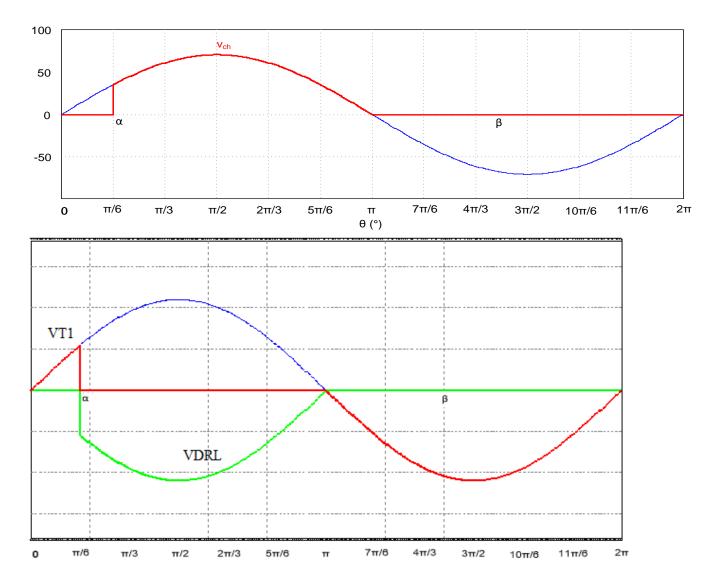
$$\rightarrow v_{DRL} = 0 \rightarrow v_{ch} = 0; \ v_T = v_s$$
  
 $T \ est \ bloqu\acute{e} \Rightarrow i_T = 0 \Rightarrow i_{ch} = i_{DRL}$ 

•  $[\beta : 2\pi + \alpha] : T$  et DRL sont bloqués

$$i_{DRL} = i_T = 0; \Rightarrow i_{ch} = i_s = 0$$
  
 $\rightarrow v_{ch} = 0 \rightarrow v_{DRL} = 0; v_T = v_s$ 



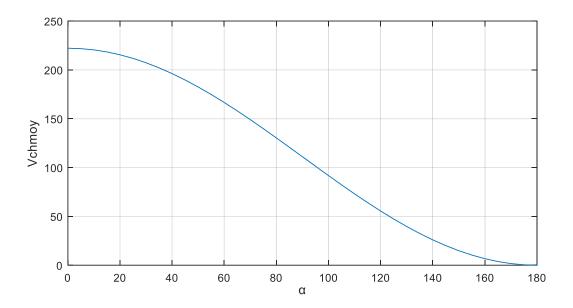




 $\triangleright$  Calcul de la valeur moyenne de la tension  $V_{\text{chmoy}}$ :

$$V_{chmoy} = \frac{1}{2\pi} \int_{\alpha}^{\pi} V_{m} \sin(\theta) d\theta = \frac{Vm}{2\pi} \left[ -\cos(\theta) \right]_{\alpha}^{\pi}$$

$$V_{chmoy} = \frac{Vm}{2\pi} (\cos(\alpha) + 1)$$



# ➤ Calcul de puissance P<sub>ch</sub>

$$\begin{split} P_{ch} &= \frac{1}{T} \int_{0}^{T} v_{ch}(t) * i_{ch}(t) dt = \frac{1}{2\pi} \int_{\alpha}^{\pi} v_{ch}(\theta) * i_{ch}(\theta) d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{\alpha}^{\pi} v_{m} \sin(\theta) * i_{ch}(\theta) d\theta = \frac{1}{2\pi} \int_{\alpha}^{\pi} v_{m} \operatorname{I}_{m} \sin(\theta) \left( \sin(\theta - \varphi) - \sin(\alpha - \varphi) e^{\frac{\alpha - \theta}{\omega \tau}} \right) d\theta \\ A.N. \\ P_{ch} &= 30.33 \ W \end{split}$$