

蓝牙遥控车通信协议 V1.0

1 通信帧格式

组成	长度（字节）	说明
起始位	1	0x55，固定格式开头
包长	2	通信帧的总长度，小端模式
命令	1	bit 7： 0-请求，1-应答
		bit 6-0： 命令号
数据长度	2	数据内容的长度，小端模式
数据	n	数据内容
校验和	1	包长+命令+数据长度+数据内容所有字节累加和低 8 位
结束位	1	0xAA，固定格式结尾

2 控制命令定义

2.1 开启/关闭休眠模式

方向：主机->从机（请求）

起始位 [1]	包长 [2]	命令 [1]	数据长度 [2]	数据 [1]	校验和 [1]	结束位 [1]
0x55	0x09 00	0x01	0x01 00	0：关闭 1：开启	Result	0xAA

2.2 运动状态控制

方向：主机->从机（请求）

起始位 [1]	包长 [2]	命令 [1]	数据长度 [2]	数据 [2]	校验和 [1]	结束位 [1]
0x55	0x0A 00	0x02	0x02 00	舵机控制[1]: Bit7: 0(左), 1(右) Bit6-0: 百分比 电机控制[1]: Bit7: 0(前), 1(后) Bit6-0: 百分比	Result	0xAA

3 版本记录

版本	修改内容	日期
1.0	创建文档	2022 年 11 月 30 日