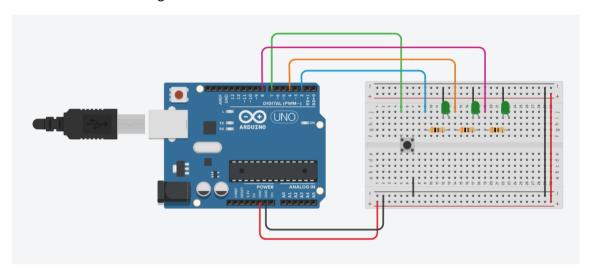
## Práctica 4

## El circuito creado es el siguiente:



## El código realizado es el siguiente:

```
1 const int PIN PULSADOR = 7;
 2 const int pines[3] = {2, 4, 8};
 3 bool vLED[3]= {1, 0, 0};
4 int FRECUENCIA ROTACION = 2000;
5 unsigned long prevMillis = 0;
6 int contador frecuencia rotacion = 0;
   const unsigned long FRECUENCIACHEQUEO = 100;
7
8
9 void encender LED() {
10
    for(int i=0; i<3; i++){
11
       if(vLED[i]==1){
12
         digitalWrite(pines[i], HIGH);
13
         digitalWrite(pines[(i+2)%3], LOW);
14
15
16 }
17
18 void desplazarArray() {
19
    bool aux;
20
    aux=vLED[2];
21
    vLED[2]=vLED[1];
22
     vLED[1]=vLED[0];
23
     vLED[0]=aux;
24 }
25
26 void setup()
27 {
28
     pinMode (PIN PULSADOR, INPUT PULLUP);
29
30 }
```

Dependiendo si realizamos espera bloqueante o no, el código cambia, por eso podemos encontrar comentado como se realizaría con espera bloqueante.

```
31 //bloqueante
32 /*void loop()
33 {
34
     bool valorPulsador = digitalRead(PIN PULSADOR);
    if (valorPulsador == LOW) {
35
     digitalWrite(pines[0], LOW);
digitalWrite(pines[1], LOW);
36
37
       digitalWrite(pines[2], LOW);
38
39
    }else{
40
       encender_LED();
41
       desplazarArray();
42
       delay(FRECUENCIA ROTACION);
43
44 }*/
45
46 //no bloqueante
47 void loop()
48 {
49
     if((millis() - prevMillis) > FRECUENCIACHEQUEO){
50
       prevMillis=millis();
51
52
      if(contador frecuencia rotacion > (FRECUENCIA ROTACION/FRECUENCIACHEQUEO)){
53
54
        contador_frecuencia_rotacion = 0;
         if (digitalRead(PIN_PULSADOR) == LOW) {
55
         digitalWrite(pines[0], LOW);
digitalWrite(pines[1], LOW);
56
57
58
           digitalWrite(pines[2], LOW);
      digit
}else{
ence
59
           encender_LED();
60
61
           desplazarArray();
62
63
         }
64
      }
65
       contador_frecuencia_rotacion++;
66
     }
67 }
```

Trabajo realizado por: Antonio Gómez Giménez