

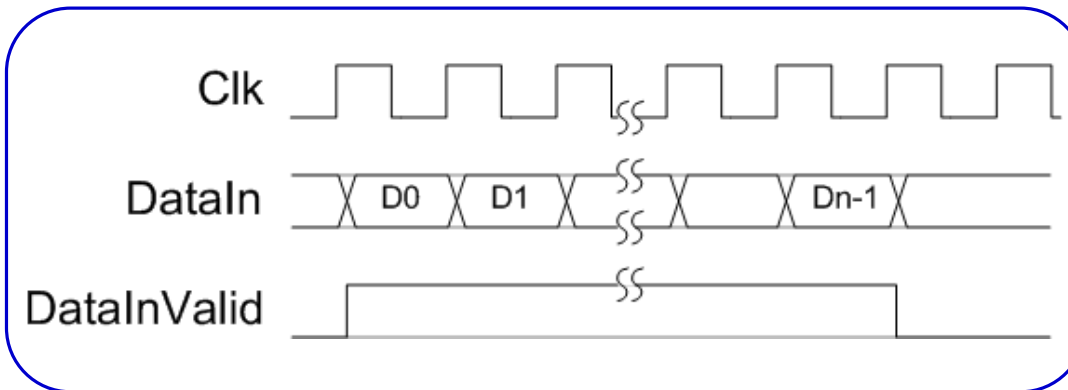
# DIGITAL DESIGN WITH FPGA CAMP

DAY 5 MEMORY



# OVERVIEW

## WHY MEMORY USED?



Q1: ข้อมูลเข้าถูกส่งมาอย่างต่อเนื่องจำนวนมาก หากจังหวะที่ข้อมูลถูกส่งเข้ามา วงจรยังไม่พร้อมรับข้อมูลใหม่ เพราะยังประมวลผลข้อมูลเก่าไม่เสร็จ ทำอย่างไร?

A1: นำข้อมูลใหม่ไปเก็บใส่หน่วยความจำไว้ก่อน แล้วค่อยนำมาประมวลผลทีหลัง

Q2: ใช้หน่วยความจำแบบไหนดี ขนาดเท่าไรดี?

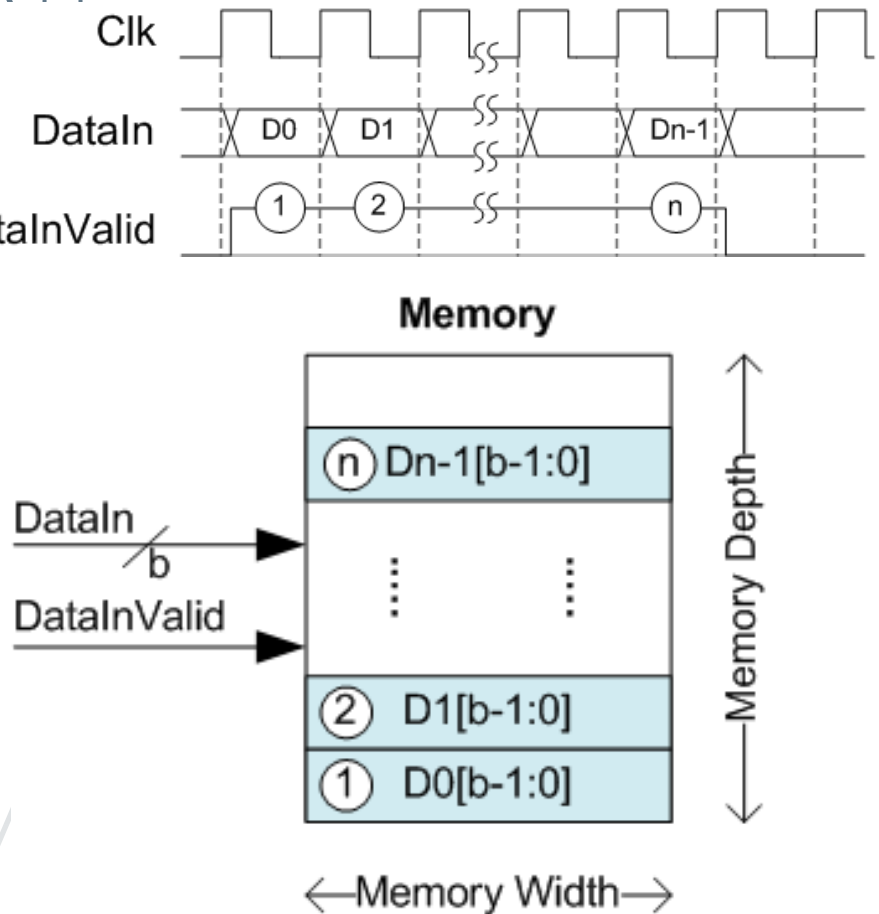
# MEMORY SIZE

Q: ใช้หน่วยความจำขนาดเท่าไรดี?

A: การสร้างหน่วยความจำขึ้นมา ต้องมีข้อกำหนดอยู่ 2 อย่าง

1) ความกว้างของข้อมูลที่จะเก็บ เช่น ขนาดของสัญญาณ DataIn ที่เข้ามามีขนาด  $b$  bit ดังนั้น  $\text{width} = b\text{-bit}$  เป็นอย่างน้อย เพื่อเก็บข้อมูลเข้ามาทีละตัว ในทุก ๆ clock cycle

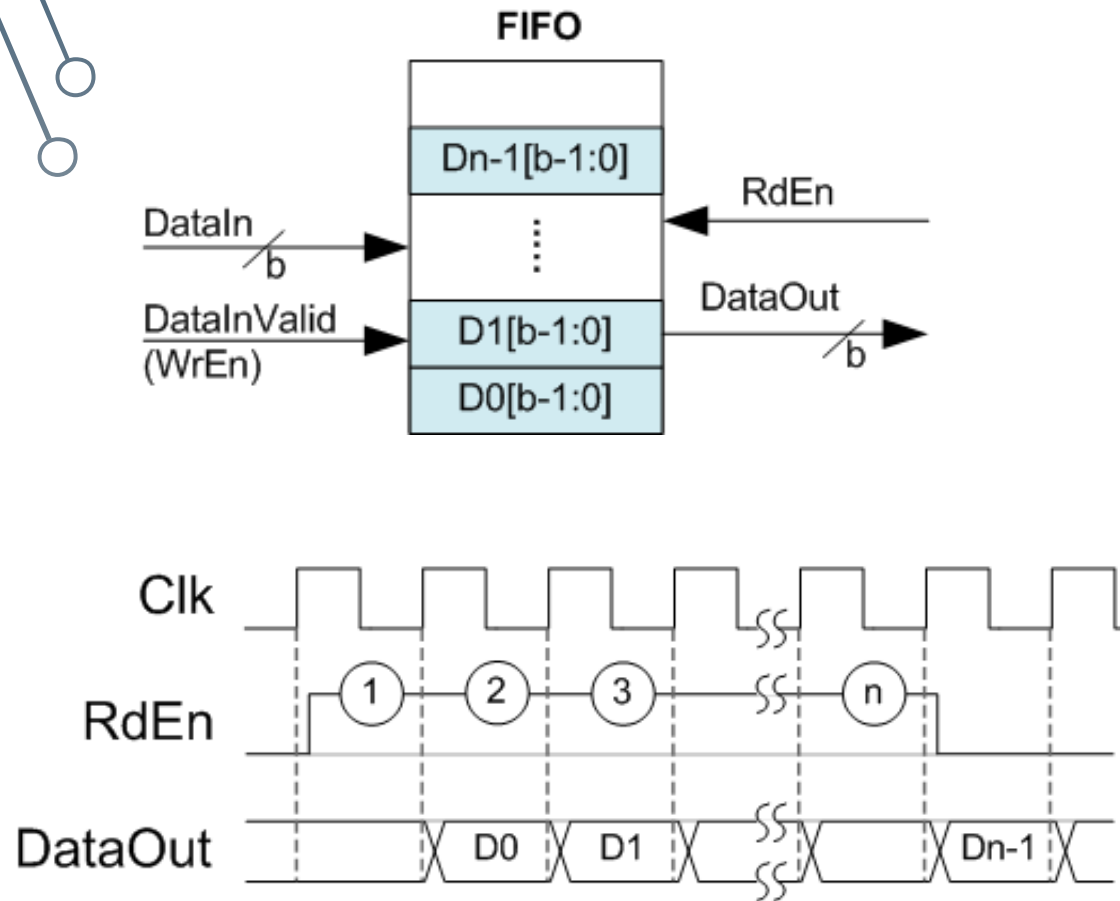
2) ความลึกของหน่วยความจำที่จะใช้ ขึ้นกับปริมาณข้อมูลที่จะต้องเก็บช่วงที่วงจรของเราไม่ว่าง เช่น ต้องรับข้อมูล  $n$  ตัว  $\text{Depth} = n$  เป็นอย่างน้อย



ข้อควรรู้!!! : ขนาดความลึกของหน่วยความจำ

มักจะกำหนดเป็นขนาด  $2^N$  เช่น 32, 64, ..., 512, 1024, ...

# MEMORY TYPE (FIFO)



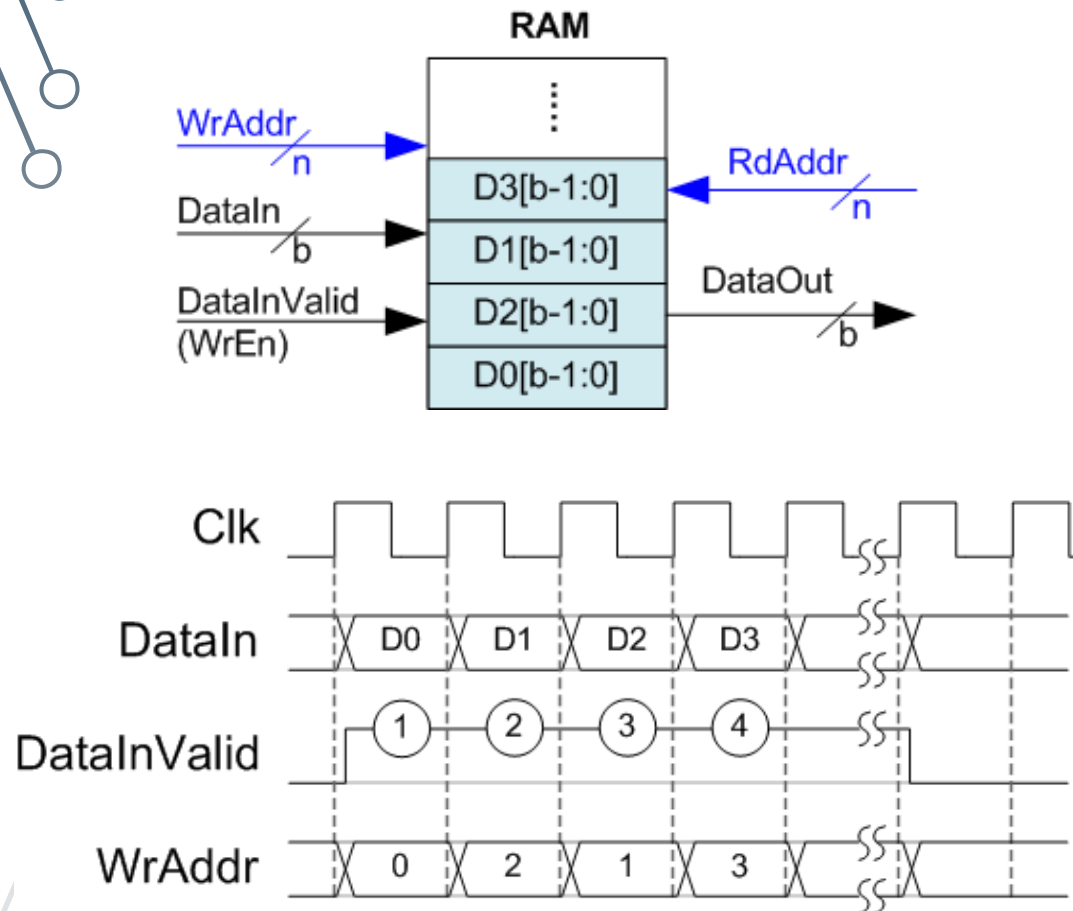
Q: ใช้หน่วยความจำแบบไหนดี?

ลักษณะของ FIFO

- ลำดับข้อมูลด้านเข้า/เขียน ( $DataIn$ ) และลำดับข้อมูลด้านออก/อ่าน ( $DataOut$ ) เหมือนกัน ( $D0, D1, \dots, Dn-1$ )
- สัญญาณควบคุมจะน้อย คือ data และสัญญาณ enable เพื่อเขียนหรืออ่านเท่านั้น

FIFO เหมาะกับข้อมูลที่มีลำดับที่แน่นอนในการใช้เพื่อประมวลผล

# MEMORY TYPE (RAM)

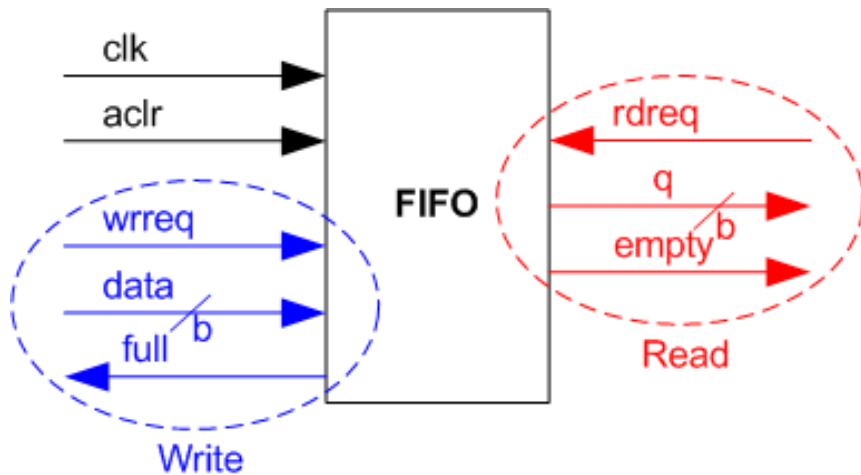


## ลักษณะของ RAM

- ลำดับข้อมูลด้านเข้า/เขียน (DataIn) และลำดับข้อมูลด้านออก/อ่าน (DataOut) เป็นอิสระต่อกัน สามารถกำหนดได้
- การกำหนดลำดับของข้อมูลด้านเข้า/ออกนั้น ใช้สัญญาณ Addr เป็นตัวกำหนด
- ความกว้างของสัญญาณ Addr จะมีความสัมพันธ์กับ Memory Depth คือ เป็น  $n$  และ  $2^n$  กล่าวคือ ถ้า Memory Depth = 32 สัญญาณ Addr จะมีขนาด 5 bit

FIFO

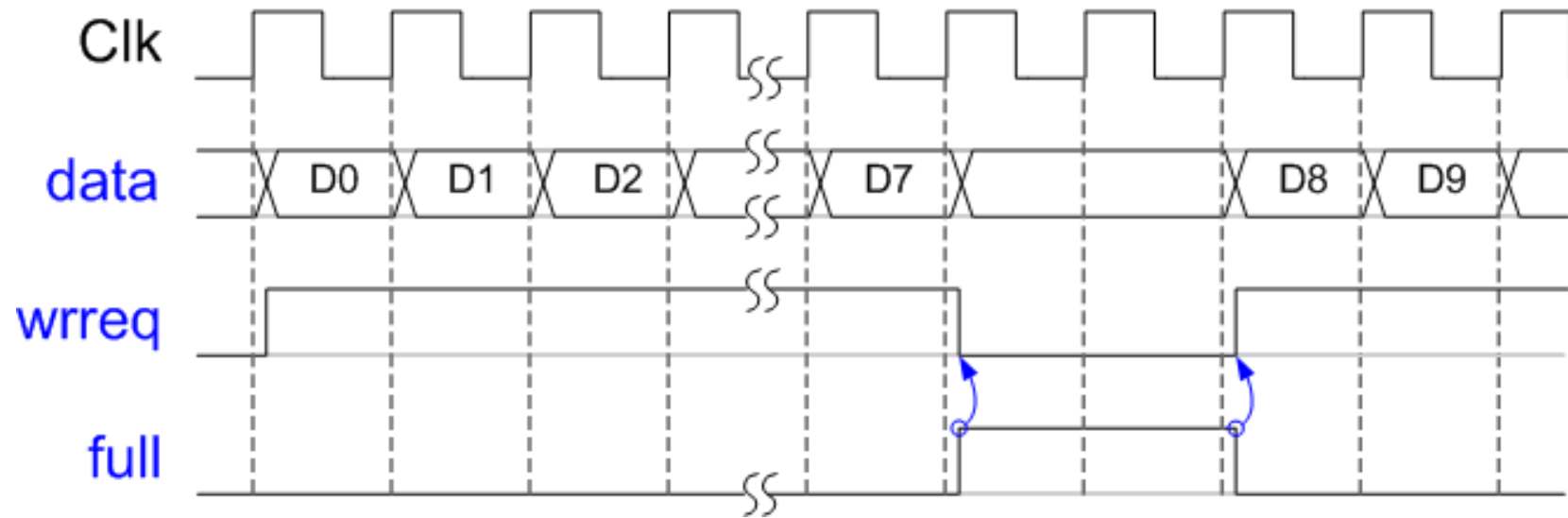
# FIFO INTERFACE



- clk: สัญญาณ input/output ทั้งหมดต้องทำงานภายใต้ clk
- aclr: asynchronous clear เมื่อมีค่าเป็น '1' ข้อมูลที่เก็บใน FIFO ทั้งหมดจะหายไป
- wrreq: มีค่าเป็น '1' เพื่อเขียนข้อมูลไปเก็บใน FIFO ทีละตัว
- data: ค่าข้อมูลที่จะเก็บ ต้องทำงานคู่กับ wrreq
- full: มีค่าเป็น '1' เพื่อบอกว่า FIFO เต็มแล้ว ไม่สามารถเก็บข้อมูลเพิ่มได้อีก
- rdreq: มีค่าเป็น '1' เพื่ออ่านข้อมูลออกจาก FIFO ทีละตัว
- q: ข้อมูลขาออกที่ถูกอ่านจาก FIFO จะทำงานคู่กับ rdreq
- Empty: มีค่าเป็น '0' เพื่อบอกว่า FIFO มีข้อมูลอยู่ภายใน พร้อมให้อ่าน

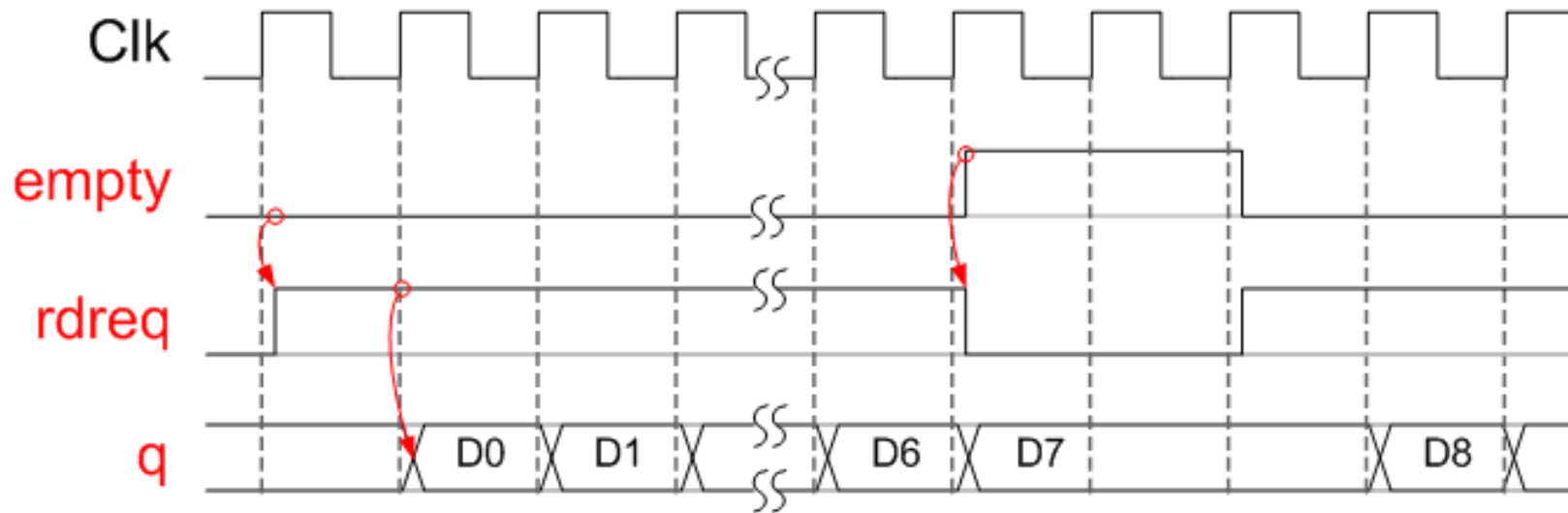


## FIFO TIMING DIAGRAM (WRITE)



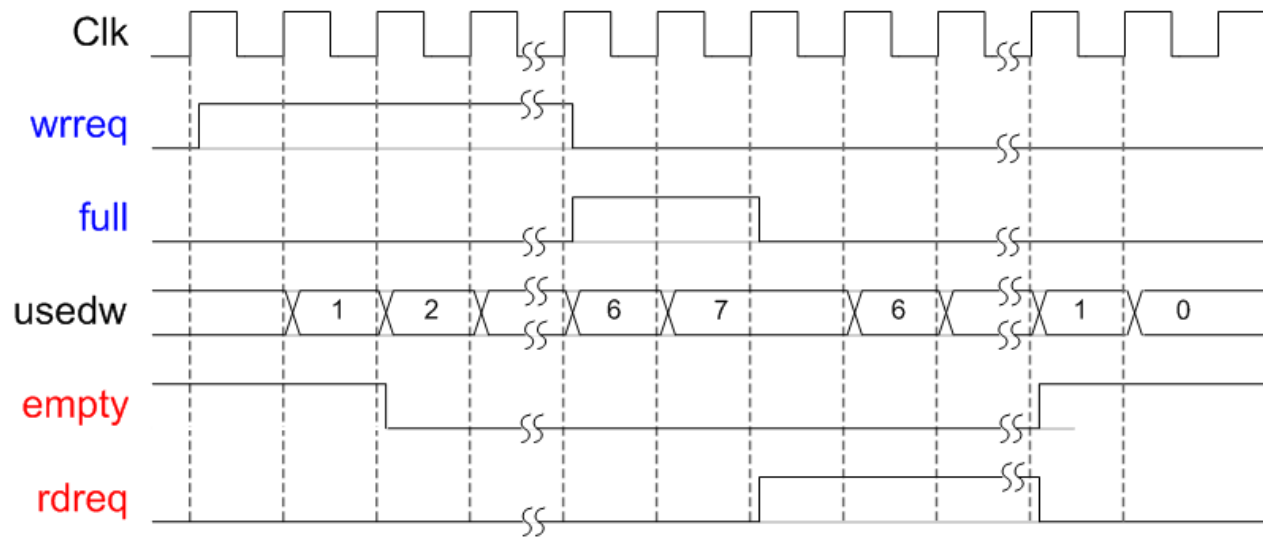
- เมื่อต้องการเขียนข้อมูลใส่ FIFO สร้าง wrreq='1' พร้อมกับ data ที่ต้องการเขียน 1 ตัว/1 clock cycle
- เมื่อ FIFO มีข้อมูลเต็มความจุ full จะมีค่าเป็น '1' สัญญาณ wrreq จะต้องเปลี่ยนเป็น '0' ทันทีที่เจอ full='1'
- ดังนั้นสัญญาณ wrreq จะต้องถูกควบคุมด้วย full โดยไม่ผ่าน Flip-Flop เพราะต้องเปลี่ยนใน clock เดียวกัน

## FIFO TIMING DIAGRAM (READ)



- เมื่อต้องการอ่านข้อมูลจาก FIFO ต้องตรวจสอบ empty='0' ก่อนว่ามี data เก็บอยู่ใน FIFO
- สร้าง rdreq='1' เพื่ออ่าน data 1 ตัว/1 clock แต่ data (q) จะพร้อมให้อ่านใน clock ถัดไปหลังจาก rdreq='1'
- เมื่อ FIFO ไม่มีข้อมูลแล้ว empty จะมีค่าเป็น '1' สัญญาณ rdreq จะต้องเปลี่ยนเป็น '0' ทันทีที่เจอ empty='1'
- ดังนั้นสัญญาณ rdreq จะต้องถูกควบคุมด้วย empty โดยไม่ผ่าน Flip-Flop เพราะต้องเปลี่ยนใน clock เดียวกัน

## ADDITIONAL INFO#1 (USEDW)



- **usedw** เป็นสัญญาณที่บอกจำนวนข้อมูลที่มีอยู่ใน FIFO แต่ค่าจะ update ช้ากว่า **empty** หรือ **full**
- มักจะใช้สำหรับการเขียน/อ่านข้อมูลมากกว่า 1 ตัว เช่น วงจรที่ทำงานจะเขียน/อ่านข้อมูลที่ละ 7 ตัว
  - วงจรเขียน จะดูว่า **usedw** นั้นเหลือพื้นที่มากกว่า 7 ตัวไหม แล้วเขียน 7 ตัวรวด
  - วงจรอ่าน จะดูว่า **usedw** นั้นมีค่ามากกว่าหรือเท่ากับ 7 หรือยัง แล้วจึงอ่าน 7 ตัวรวด
  - หลังจากเขียน/อ่านแล้ว 7 ตัวแล้ว วงจรอ่าน/เขียนจะหยุดทำงานชั่วคราว เพื่อรอให้ **usedw** นั้น update ค่าใหม่ให้เรียบร้อยแล้วค่อยทำงานต่อ

## ADDITIONAL INFO#2 (ASYNCHRONOUS)

- FIFO สามารถเลือกให้วงจรเขียน/อ่าน ทำงานกันคนละ clock domain ได้ เรียก asynchronous FIFO
- FIFO จะมี clock input สำหรับวงจรเขียน (wrclk) และวงจรอ่าน (rdclk) แยกกัน
- สัญญาณ full และวงจรเขียนทั้งหมด จะทำงานอยู่ภายใต้ wrclk
- สัญญาณ empty และวงจรอ่านทั้งหมด จะทำงานอยู่ภายใต้ rdclk

## ADDITIONAL INFO#3 (DATA WIDTH/MODE)

- ความกว้างของ data ฝั่งเขียนและอ่าน สามารถ set ให้ต่างกันเป็น  $2^n$  ได้
- การทำงานของ FIFO สามารถเลือก latency ฝั่งอ่านได้ (normal หรือ show-ahead)

### อ่านบทความเพิ่มเติมที่

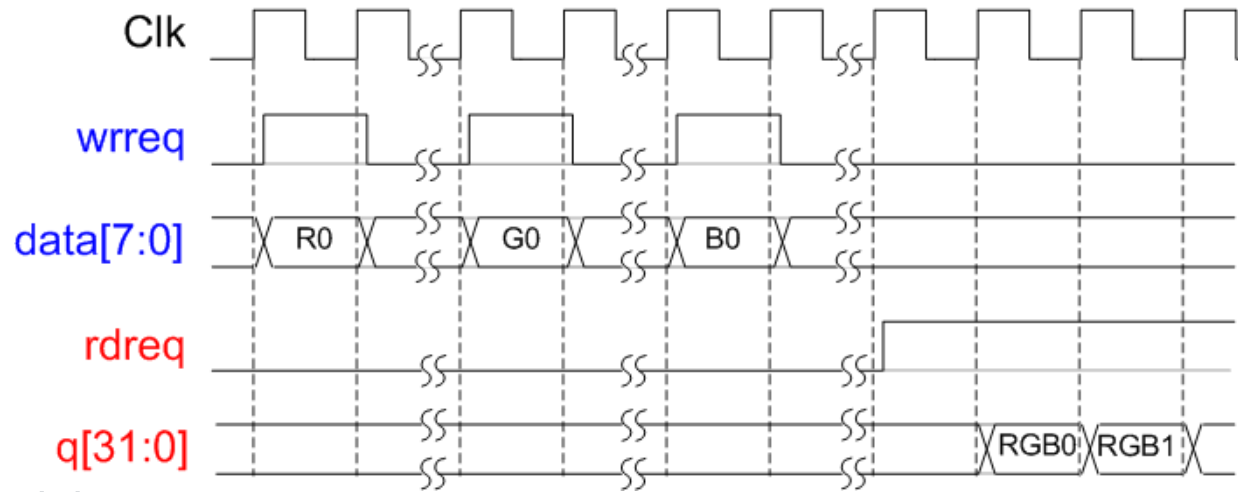
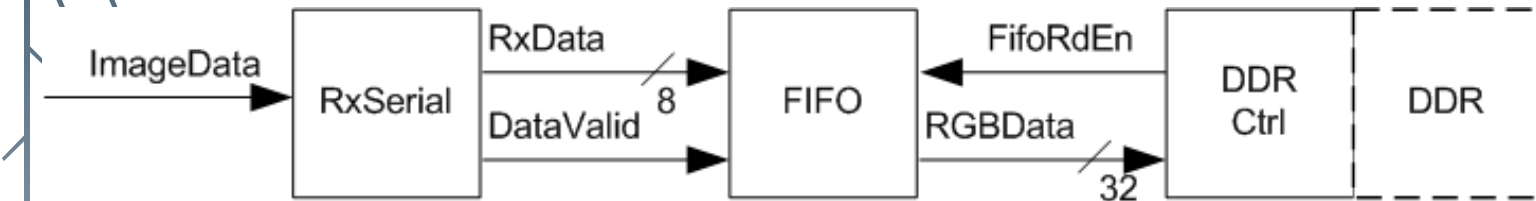
#### 5.1 การทำงานของ FIFO บน FPGA

<http://bit.ly/fpgafifo>

#### 5.2 ตัวอย่างการสร้าง FIFO โดยใช้ IP Catalog

<https://forfpgadesign.wordpress.com/2017/11/19/5-2-fifo-example/>

# FIFO APPLICATION



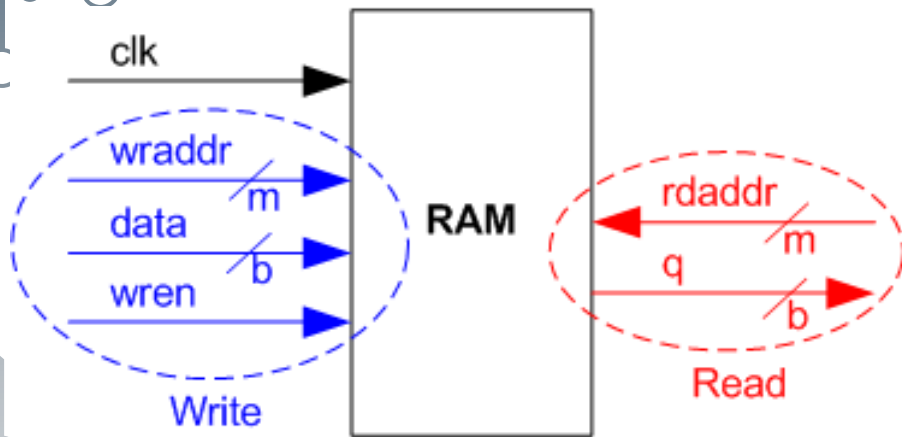
ข้อมูลภาพ RGB ถูกส่งมาผ่าน Serial ซึ่งจะรวบรวมข้อมูลมาเขียนทีละ byte ที่ FIFO โดยแต่ละ byte ก็ จะห่างกันตามช่วงเวลาที่ได้รับข้อมูลจาก Serial เสร็จ ดังนั้นข้อมูลจะถูกเขียนลง FIFO ทีละ 8-bit

เนื่องจาก DDR มีหลายวงจรร่วมกันใช้งานอยู่ และ คุณสมบัติของ DDR คือต้องการรับ/ส่งข้อมูลครั้งละ หลาย ๆ ตัวเลย ดังนั้นวงจรฝั่งอ่าน จะรอให้ FIFO มี ข้อมูลมากเพียงพอแล้ว จึงอ่านทีเดียวนหลาย ๆ ตัว โดยขนาดของ data ก็จะขยายเป็น 32-bit ซึ่งเป็น ความกว้างของ data ที่ใช้รับ/ส่งกับ DDR



RAM

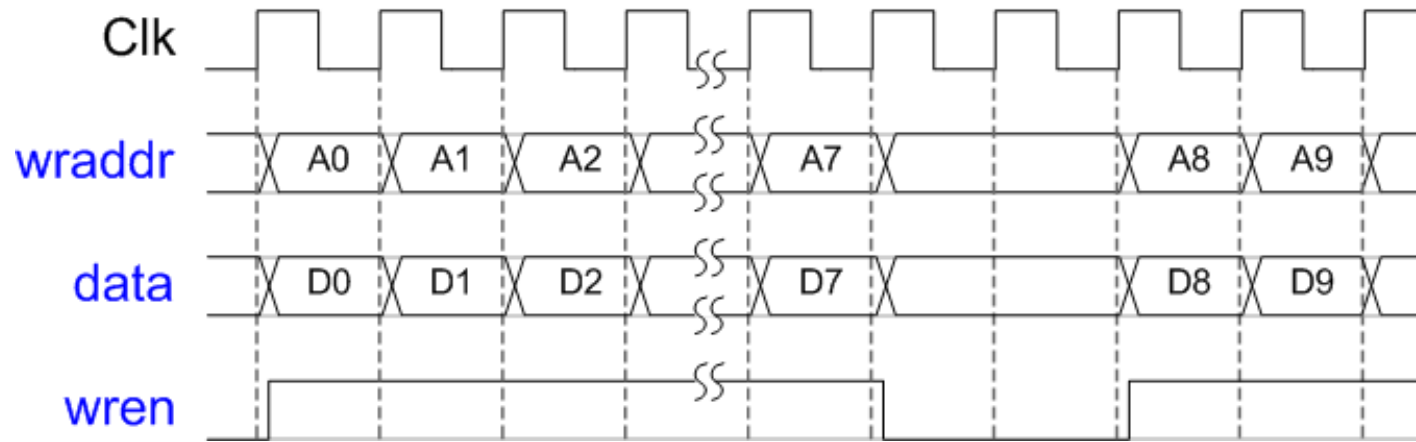
# RAM INTERFACE



- clk: สัญญาณ input/output ทั้งหมดต้องทำงานภายใต้ clk
- waddr: ระบุตำแหน่งที่จะเก็บ data ไปที่ RAM
- data: ค่าข้อมูลที่จะเก็บ ต้องทำงานคู่กับ wren และ waddr
- wren: มีค่าเป็น '1' เพื่อเขียนข้อมูลไปเก็บใน RAM ที่ละตัว
- rdaddr: ระบุตำแหน่งที่จะอ่านข้อมูลจาก RAM
- q: ข้อมูลขาออกที่ถูกอ่านจาก RAM ซึ่งถูกควบคุมจากสัญญาณ rdaddr

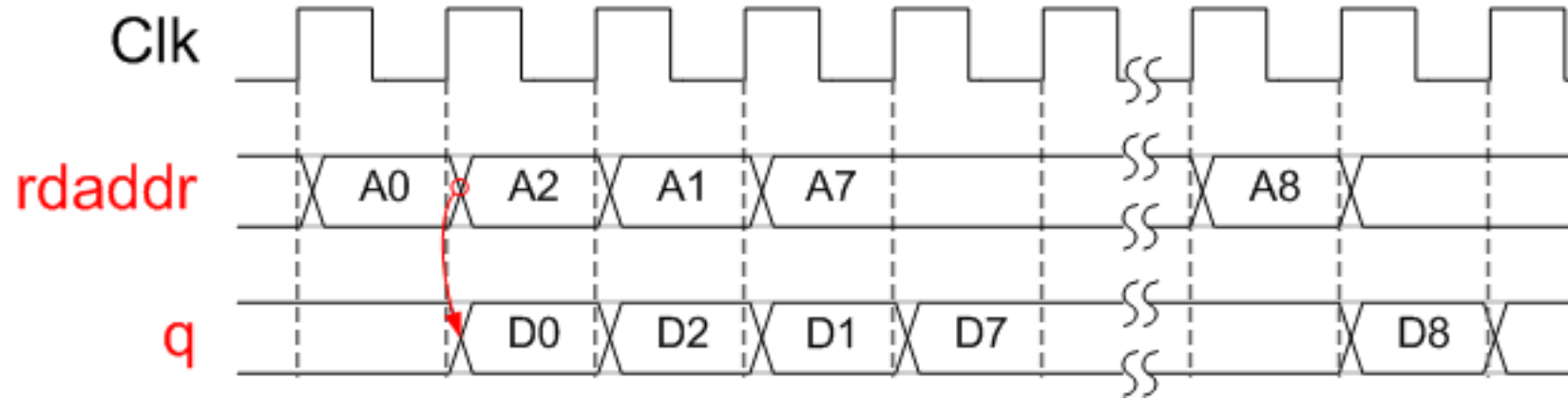


## RAM TIMING DIAGRAM (WRITE)



- เมื่อต้องการเขียนข้อมูลใส่ RAM สร้าง wren='1' พร้อมกับ data ที่ต้องการเขียน 1 ตัว และกำหนด wraddr เพื่อระบุตำแหน่ง RAM ที่จะเก็บ ในแต่ละ 1 clock cycle
- ไม่มีสัญญาณบอกจำนวนข้อมูลที่เก็บไว้ใน RAM ดังนั้น user ต้องคำนวณเองว่าใส่ข้อมูลไปแล้วเท่าไร ถูกอ่านออกมาแล้วเท่าไร เพื่อจะได้ทราบจำนวนที่เหลืออยู่

## RAM TIMING DIAGRAM (READ)



- สร้างสัญญาณ rdaddr เพื่อระบุตำแหน่งของ RAM ที่ต้องการอ่านค่า
- ข้อมูลที่ตำแหน่งนั้น จะถูกส่งออกมาที่ q ใน clock ถัดไป
- ไม่มีสัญญาณระบุว่า RAM มีข้อมูลเก็บไว้ที่ตำแหน่งไหนบ้าง มีข้อมูลกี่ตัวแล้ว ดังนั้น user ต้องสร้างสัญญาณเพิ่มเติมเอง เพื่อกำหนดว่า RAM นี้มีข้อมูลพร้อมหรือยัง มีอยู่กี่ตัว และเก็บไว้ที่ไหนบ้าง
- เราจะใช้ RAM ทำงานในการที่ลำดับในการอ่านข้อมูลนั้นแตกต่างจากลำดับในการเขียนข้อมูล ซึ่งเป็นคุณสมบัติที่ FIFO ไม่รองรับ

## ADDITIONAL INFO#1 (EMBEDDED RAM)

- ภายใน FPGA จะมีหน่วยความจำสำเร็จรูปที่ฝังอยู่ ถ้าเป็น MAX10 จะเรียกว่า Embedded Memory ชนิด M9K ซึ่งแต่ละตัวจะมีขนาด 9K bit
- M9K 1 ตัวนั้นสามารถเลือกทำงานได้ 3 แบบคือ Single Port (เขียน/อ่านโดยใช้ address เดียวกัน), Simple dual port (เขียน/อ่านโดยใช้คนละ address ดังแสดงในตัวอย่างที่ผ่านมา), True dual port (มี port สำหรับให้วงจรสามารถเขียน/อ่าน ได้พร้อมกัน 2 วงจร)
- M9K สามารถโปรแกรมเลือกความกว้างของข้อมูลได้ เช่น x1, x2, x4, x8, x16 , x32 ทำให้ขนาดของ address จะปรับเปลี่ยนไปตามความกว้างของข้อมูล
- หาก RAM มีความลึกน้อย (ไม่เกิน 32) เราสามารถใช้ LE มาทำเป็น RAM แทน Embedded Memory ได้

## ADDITIONAL INFO#2 (ASYNCHRONOUS)

- RAM สามารถเลือกให้วงจรเขียน/อ่าน ทำงานกันคนละ clock domain (asynchronous FIFO)
- การทำงานของ 2-port RAM จะแบ่ง user เป็น 2 ส่วนคือ A และ B โดยทั่วไป
- ส่วน A จะเป็นวงจรเขียน RAM และส่วน B จะเป็นวงจรอ่าน RAM
- clock\_a จะเป็น clock ควบคุมสัญญาณของการเขียน ทั้ง address\_a (write), wren\_a, data\_a
- clock\_b จะเป็น clock ควบคุมสัญญาณของการอ่าน ทั้ง address\_b (read), q\_b

## ADDITIONAL INFO#3 (DATA WIDTH)

- ความกว้างของ data ฝั่งเขียนและอ่าน สามารถ set ให้ต่างกันเป็น  $2^n$  ได้
- การทำงานของ RAM สามารถปรับ latency ฝั่งอ่านได้โดยการใส่ FF เพิ่มเติม ทำให้ data ที่อ่านได้ จะออกมาช้ากว่า timing ปกติ 1 clock

### อ่านบทความเพิ่มเติมที่

#### 4.1 หน่วยความจำใน FPGA

<http://bit.ly/fpgamem>

#### 4.2 ตัวอย่างการสร้าง RAM โดยใช้ IP Catalog

<https://forfpgadesign.wordpress.com/2017/11/18/4-2-ram-usage-example1/>

# RAM APPLICATION

D0	D1	D2	...	D638	D639
D640	D641	D642	...	D1278	D1279
D1280	D1281	D1282	...	D1918	D1919
...					

การประมวลผลข้อมูลภาพในบาง application จะต้องนำ pixel รอบ ๆ มาประมวลผล เพื่อคำนวณค่าที่เหมาะสม ดังรูปคือ การนำข้อมูลทั้งหมด 9 ตัวมาคำนวณ ซึ่งจะเห็นว่า ข้อมูล 9 ตัวนั้นไม่ได้เป็นข้อมูล D0 – D8 ที่เป็นลำดับการเก็บข้อมูล แต่เป็น D0-D2, D640-D642, D1280-D1282 ดังนั้นลำดับการอ่านจะไม่ตรงกับลำดับการเขียน ทำให้ต้องใช้ RAM ในการช่วยเก็บข้อมูล แทนการใช้ FIFO

## Q & A

<https://www.facebook.com/DigitalDesignThailand/>



<https://forfpgadesign.wordpress.com/>

