Totally Integrated	d		
Automation Portal	al		

07_Outputs

Write_Outputs_IDB [DB2]

Write Outputs I	DP Eigenschaften						
	DB Eigenschaften						
Allgemein							
Name	Write_Outputs_IDB	Nummer	2	Тур	DB	Sprache	DB
Nummerierung	Automatisch						
Information							
Titel		Autor		Kommentar		Familie	
Version	0.1	Anwenderdefi-					
		nierte ID					

lame	Datentyp	Startwert	Remanenz	Erreichbar aus HMI/OPC UA	eib- bar aus HMI/ OPC	Sichtbar in HMI Engi- neering		Überwa- chung	Kommentar
Input					UA				
▼ Output									
<u> </u>	Lak		F. I.	т.	T	T	F 1-		
OUT_iFehler	Int	0	False False	True True	True	True	False False		
OUT_iStatusAktoren InOut	Int	U	raise	True	True	True	raise		
▼ Static									
	Lat		F 1-	T	T	T	F 1-		
ifehler iFehlerHubtisch	Int Word	0 16#0	False False	True True		True True	False False		
▼ FB_Kettenantrieb_Instance	"FB_Motor_101"	16#0	False	True		True	False		
	FB_MOTOI_101		raise	Tiue	True	True	raise		
▼ Input									
IN_bHand_Ein	Bool	false	False	True		True	False		Handbetrieb Ein/Aus
IN_bHand_Dir	Bool	false	False	True		True	False		Handbetrieb Richtung
IN_bAuto_Ein	Bool	false	False	True	True		False		Automatik EIN/AUS
IN_bAuto_Dir	Bool	false	False	True		True	False		Automatik Richtung
IN_bRM_MSS	Bool	false	False	True	True	True	False		Rückmeldung MSS wenn nicht Vorhanden auf True setzen
IN_iBetriebsart	Int	0	False	True	True	True	False		Betriebsart 10 = Hand 20 = Auto 0/
									= Stop
IN_tDiskrepanz	Time	t#2s	False	True	True	True	False		Diskrepanzzeit default = 2s
IN_bQuitt	Bool	false	False	True	True	True	False		
Output									
OUT_bDir	Bool	false	False	True	True	True	False		Schaltausgang Richtung
OUT_bMotorON	Bool	false	False	True	True	True	False		Schaltausgang Motor
OUT_bFehler	Bool	false	False	True	True	True	False		Fehler Diskrepanz
InOut									
▼ Static									
iBetriebsart	Int	0	False	True	True	True	False		Betriebsart
bBAHand	Bool	false	False	True	True	True	False		Handbetrieb
bBAAuto	Bool	false	False	True	True	True	False		Automatik
bMON	Bool	false	False	True	True	True	False		Schaltvariable
bDir	Bool	false	False	True	True		False		Richtungsvariable
bRM_MSS	Bool	false	False	True	True		False		RM Motorschutzschalter
bFehler	Bool	false	False	True	True		False		Fehlerbit
bQitt	Bool	false	False	True	True		False _ ·		
▼ tDiskrepanz	TON_TIME		False	True	True	True	False		Diskrepanzüberwachung
PT	Time	T#0ms	False	True	True	True	False		
ET	Time	T#0ms	False	True		True	False		
IN	Bool	false	False	True	True		False		
Q	Bool	false	False	True	False		False		
▼ FB_Rollen_Ausgabe_Instance	"FB_Motor_101"		False	True	True	True	False		
▼ Input									
IN_bHand_Ein	Bool	false	False	True	True	True	False		Handbetrieb Ein/Aus
IN_bHand_Dir	Bool	false	False	True	True	True	False		Handbetrieb Richtung
IN_bAuto_Ein	Bool	false	False	True	True	True	False		Automatik EIN/AUS
IN_bAuto_Dir	Bool	false	False	True	True	True	False		Automatik Richtung
IN_bRM_MSS	Bool	false	False	True	True		False		Rückmeldung MSS wenn nicht Vo- rhanden auf True setzen
IN_iBetriebsart	Int	0 t#2s	False	True True	True		False False		Betriebsart 10 = Hand 20 = Auto 0 = Stop
IN_tDiskrepanz	Time Bool	t#2s false	False False	True	True		False False		Diskrepanzzeit default = 2s
IN_bQuitt	DUUI	idise	raise	iiue	rrue	rrue	ı aıse		
▼ Output	D l	6.1	- 1	-	-	-	- L		G to 10
OUT_bDir	Bool	false	False	True	True		False		Schaltausgang Richtung
OUT_bMotorON	Bool	false		-	+		False		Schaltausgang Motor
OUT_bFehler	Bool	false	False	True	True	irue	False		Fehler Diskrepanz
InOut Static									
▼ Static				-	-	_			
iBetriebsart	Int	0	False	True	True		False		Betriebsart
bBAHand	Bool	false	False	True	ırue	True	False		Handbetrieb

Totally Integrated
Automation Portal

ne	Datentyp	Startwert	Remanenz	Erreichbar aus HMI/OPC UA	eib-	HMI Engi- neering		Überwa- chung	Kommentar
bBAAuto	Bool	false	False	True	_	True	False		Automatik
bMON	Bool	false	False	True	True	True	False		Schaltvariable
bDir	Bool	false	False	True	True	True	False		Richtungsvariable
bRM_MSS	Bool	false	False	True	True	True	False		RM Motorschutzschalter
bFehler	Bool	false	False	True	True		False		Fehlerbit
bQitt	Bool	false	False	True	True		False		
▼ tDiskrepanz	TON_TIME		False	True	True		False		Diskrepanzüberwachung
<u> </u>									Diskrepanzaberwaenang
PT	Time	T#0ms	False	True	True		False		
ET	Time	T#0ms	False	True	False		False		
IN	Bool	false	False	True	True	True	False		
Q	Bool	false	False	True	False	True	False		
▼ FB_Hubmotor_Bremse_In-	"FB_Motor_01"		False	True	True	True	False		
stance ▼ Input									
IN_bEIN_AUS	Bool	false	False	True	True	True	False		Ein Aus
		false							
IN_bRM_MSS	Bool		False	True	True		False		Rückmeldung Motorschutzschalter
IN_bQuitt	Bool	false	False	True	True		False		D. C. L. C.
IN_iBetriebsart	Int	0	False	True	True		False		Betriebsart
IN_tDiskrepanz	Time	T#2s	False	True	True	True	False		Diskrepanzüberwachungszeit defa = 2s
▼ Output									
OUT_bMotorOn	Bool	false	False	True	True	True	False		Motor Schaltausgang
OUT_bFehler	Bool	false	False	True	True	True	False		Fehlerausgang
InOut					1				
▼ Static									
		-							
i Betriebsart	Int	0	False	True	True		False		Betriebsart
bBAHand	Bool	false	False	True	True		False		Handbetrieb aktiv
bBAAuto	Bool	false	False	True	True	True	False		Automatik Aktiv
bON_OFF	Bool	false	False	True	True	True	False		Motor ein aus
bRM_MSS	Bool	false	False	True	True	True	False		Rückmeldung MSS
bFehler	Bool	false	False	True	True	True	False		Fehler
bQitt	Bool	false	False	True	True	True	False		
▼ tDiskrepanz	TON_TIME		False	True		True	False		Diskrepanztimer
<u> </u>									Diskiepanzaniei
PT	Time	T#0ms	False	True	True		False		
ET	Time	T#0ms	False	True	False		False		
IN	Bool	false	False	True	True	True	False		
Q	Bool	false	False	True	False	True	False		
▼ FB_Motor_Lüfter_Instance	"FB_Motor_01"		False	True	True	True	False		
▼ Input									
<u> </u>	Bool	false	False	True	True	True	False		Ein Aus
IN_bein_aus					True				
IN_bRM_MSS	Bool	false	False	True	True		False		Rückmeldung Motorschutzschalte
IN_bQuitt	Bool	false	False	True	True		False		
IN_iBetriebsart	Int	0	False	True	True	True	False		Betriebsart
IN_tDiskrepanz	Time	T#2s	False	True	True	True	False		Diskrepanzüberwachungszeit defa = 2s
▼ Output									
OUT_bMotorOn	Bool	false	False	True	True	True	False		Motor Schaltausgang
OUT_bFehler	Bool	false	False	True	True		False		Fehlerausgang
	DOOL	Taise	i dise	Tide	riue	True	1 413C		remerausgang
InOut Static									
▼ Static									
iBetriebsart	Int	0	False	True	True		False		Betriebsart
bBAHand	Bool	false	False	True		True	False		Handbetrieb aktiv
bBAAuto	Bool	false	False	True	True	True	False		Automatik Aktiv
bON_OFF	Bool	false	False	True	True	True	False		Motor ein aus
bRM_MSS	Bool	false	False	True	True	True	False		Rückmeldung MSS
bFehler	Bool	false	False	True	True	True	False		Fehler
bQitt	Bool	false	False	True	True		False		
▼ tDiskrepanz	TON_TIME		False	True	True	True	False		Diskrepanztimer
<u> </u>		T#0ms							· ·
PT	Time	T#0ms		True	True		False		
ET	Time	T#0ms	False	True	False		False		
IN	Bool	false	False	True		True	False		
Q	Bool	false	False	True		True	False		
FB_FU_Instance	"FB_FU"		False	True	True	True	False		
▼ Input									
IN_iBetriebsart	Int	0	False	True	True	True	False		Betriebsart
IN_bHoch	Bool	false	False	True	True	True	False		Richtung => Auf
IN_bRunter	Bool	false	False	True	True	True	False		Richtung => Ab
 IN_rSolldrehzahl	Real	0.0	False	True		True	False		Solldrehzahl
▼ Output					_				
OUT_bHoch	Bool	false	False	True	True	True	False		Ausgang Richtung Hoch
OUT_bRunter	Bool	false	False	True		True	False		Ausgang Richtung Runter

Name	Datentyp	Startwert	Remanenz	Erreichbar aus HMI/OPC UA	eib-	Sichtbar in HMI Engi- neering		Überwa- chung	Kommentar
OUT_iSolldrehzahl	Int	0	False	True		True	False		Solldrehzahl
InOut									
▼ Static									
iBetriebsart	Int	0	False	True	True	True	False		Betriebsart
bHoch	Bool	false	False	True	True		False		Lft Hoch
bRuter	Bool	false	False	True	True		False		Lift Runter
iSolldrehzahl	Int	0	False	True	True		False		Solldrehzahl
bFrgBremse	Bool	false	False	True	True	-	False		
bFrgLuefter	Bool	false	False	True	True		False		
bFrgFU	Bool TOF_TIME	false	False False	True True	True		False False		
▼ tLuefter					True				
PT	Time	T#0ms	False	True	True		False		
ET	Time	T#0ms	False	True	False		False		
IN	Bool	false	False	True	True		False		
Q	Bool	false	False	True	False		False		
bTest	Bool	false	False	True	True		False		
▼ FB_Hubtisch_Instance_1	"FB_Hubtisch"		False	True	True	True	False		
▼ Input									
IN_iBetriebsart	Int	0	False	True	True	True	False		
IN_bQuitt	Bool	false	False	True	True		False		
IN_bReferenzOK	Bool	false	False	True	True	-	False		
IN_bHoch	Bool	false	False	True	True	True	False		
IN_bRunter	Bool	false	False	True	True	True	False		
 IN_bRefU	Bool	false	False	True	True	True	False		
 IN_bRefO	Bool	false	False	True	True		False		
IN_bFU_Run	Bool	false	False	True	True	-	False		
 IN_bLift_hi_Frei	Bool	false	False	True	True		False		
IN_bLift_vo_Frei	Bool	false	False	True	True		False		
▼ Output									
OUT_iFehler	Word	16#0	False	True	True	True	False		
OUT_IFEITIEI OUT_bFUAb	Bool	false	False	True	True		False		
OUT_bFUAuf	Bool	false	False	True	True		False		
	ВООІ	laise	raise	True	True	True	raise		
InOut ▼ Static									
bQuitt_1	Bool	false	False	True	True		False		
iFehler	Word	16#0	False	True	True		False		
iBetriebsart	Int	0	False	True	True		False		
bFreigabe	Bool	false	False	True	True		False		
bFrgFU	Bool	false	False	True	True		False		
bFU_Hoch	Bool	false	False	True	True		False		
bFU_Runter	Bool	false	False	True	True		False		
bTest	Bool	false	False	True	True		False		
bFURun	Bool	false	False	True	True		False		
bLiftHintenFrei	Bool	false	False	True	True		False		
bLiftVorneFrei	Bool	false	False	True	True		False		
bQuitt	Bool	false	False	True	True	-	False		
bRefOk	Bool	false	False	True	True		False		
▼ FB_Hubmo-	"FB_Motor_01"		False	True	True	True	False		
tor_Bremse_Instance									
▼ Input		6.1		_	_	-			
IN_bEIN_AUS	Bool	false	False	True	True		False		Ein Aus
IN_bRM_MSS	Bool	false	False	True	True		False		Rückmeldung Motorschutzschalter
IN_bQuitt	Bool	false	False	True	True		False		
IN_iBetriebsart	Int	0	False	True	True		False		Betriebsart
IN_tDiskrepanz	Time	T#2s	False	True	True	True	False		Diskrepanzüberwachungszeit defau = 2s
▼ Output		+							_ <u>_</u>
<u> </u>	D !	6.1.		-	-	-	- 1		No. of the Property of the Pro
OUT_bMotorOn	Bool	false	False	True	True	-	False		Motor Schaltausgang
OUT_bFehler	Bool	false	False	True	True	True	False		Fehlerausgang
InOut									
▼ Static									
iBetriebsart	Int	0	False	True	True	True	False		Betriebsart
bBAHand	Bool	false	False	True	True		False		Handbetrieb aktiv
bBAAuto	Bool	false	False	True	True	True	False		Automatik Aktiv
bON_OFF	Bool	false	False	True	True	True	False		Motor ein aus
bRM_MSS	Bool	false	False	True	True		False		Rückmeldung MSS
bFehler	Bool	false	False	True	True	True	False		Fehler
bQitt	Bool	false	False	True	True	True	False		
▼ tDiskrepanz	TON_TIME		False	True	True		False		Diskrepanztimer
PT	Time	T#0ms	False	True	True		False		
ET	Time	T#0ms	False	True	False		False		
IN	Bool	false	False	True	True		False		
IIN	5001	.uisc	i alse	iiuc	iiue	1140	. 4130		

Total	ly l	Integ	grat	ed
Auto	ma	tion	Poi	rtal

e	Datentyp	Startwert	Remanenz	z Erreichbar aus HMI/OPC UA	eib-	Sichtbar in HMI Engi- neering		Überwa- chung	Kommentar
Q	Bool	false	False	True	False	True	False		
▼ FB_Motor_Lüfter_In- stance	"FB_Motor_01"		False	True	True	True	False		
✓ Input									
IN_bEIN_AUS	Bool	false	False	True	True		False		Ein Aus
IN_bRM_MSS	Bool	false	False	True	True		False		Rückmeldung Motorschutzschalte
IN_bQuitt	Bool	false	False	True	True		False		
IN_iBetriebsart	Int	0	False	True	True		False		Betriebsart
IN_tDiskrepanz	Time	T#2s	False	True	True	True	False		Diskrepanzüberwachungszeit defa = 2s
▼ Output									
OUT_bMotorOn	Bool	false	False	True	True		False		Motor Schaltausgang
OUT_bFehler	Bool	false	False	True	True	True	False		Fehlerausgang
InOut									
▼ Static									
i Betriebsart	Int	0	False	True	True		False		Betriebsart
bBAHand	Bool	false	False	True	True		False		Handbetrieb aktiv
bBAAuto	Bool	false	False	True	True		False		Automatik Aktiv
bON_OFF	Bool	false	False	True	True		False		Motor ein aus
bRM_MSS	Bool	false	False	True	True		False		Rückmeldung MSS
bFehler	Bool	false	False	True	True		False		Fehler
bQitt	Bool	false	False	True	True		False		
▼ tDiskrepanz	TON_TIME		False	True	True	True	False		Diskrepanztimer
PT	Time	T#0ms	False	True	True	True	False		
ET	Time	T#0ms	False	True	False	True	False		
IN	Bool	false	False	True	True	True	False		
Q	Bool	false	False	True	False	True	False		
▼ FB_FU_Instance	"FB_FU"		False	True	True	True	False		
▼ Input									
IN_iBetriebsart	Int	0	False	True	True	True	False		Betriebsart
IN_bHoch	Bool	false	False	True	True		False		Richtung => Auf
IN_bRunter	Bool	false	False	True	True		False		Richtung => Ab
IN_rSolldrehzahl	Real	0.0	False	True	True		False		Solldrehzahl
▼ Output									
OUT_bHoch	Bool	false	False	True	True	True	False		Ausgang Richtung Hoch
OUT_bRunter	Bool	false	False	True	True		False		Ausgang Richtung Runter
OUT_iSolldrehzahl	Int	0	False	True	True		False		Solldrehzahl
InOut				1.1.5.5					
▼ Static									
	Int	0	False	True	True	True	False		Betriebsart
iBetriebsart bHoch	Bool	false	False	True	True		False		Lft Hoch
bRuter	Bool	false	False	True	True		False		Lift Runter
iSolldrehzahl	Int	0	False	True	True		False		Solldrehzahl
▼ tLuefter	TOF_TIME		False	True	True		False		Solidienzam
		T#0							
PT	Time	T#0ms	False	True	True		False		
ET	Time	T#0ms	False	True	False		False False		
IN O	Bool	false false	False False	True	True False		False		
Q tPromso	Bool TON_TIME	Idise	False	True True	True		False		
▼ tBremse									
PT	Time	T#0ms	False	True	True		False		
ET	Time	T#0ms	False	True	False		False		
IN	Bool	false	False	True	True		False		
Q	Bool	false	False	True	False		False		
▼ tQuitt	TON_TIME		False	True	True		False		
PT	Time	T#0ms	False	True	True		False		
ET	Time	T#0ms	False	True	False		False		
IN	Bool	false	False	True	True	-	False		
Q	Bool	false	False	True	False		False		
▼ tBeleuchtung	TOF_TIME		False	True	True	True	False		
PT	Time	T#0ms	False	True	True	True	False		
ET	Time	T#0ms	False	True	False	True	False		
IN	Bool	false	False	True	True	True	False		
Q	Bool	false	False	True	False	True	False		
bMLA	Bool	false	False	True	True	True	False		
bReLichtAutoEINAUS	Bool	false	False	True	True	True	False		
iStatusAkt	Int	0	False	True	True	True	False		

|--|

07_Outputs

FB_Write_Outputs [FB6]

FB_Write_Outpu	ts Eigenschaften						
Allgemein							
Name	FB_Write_Outputs	Nummer	6	Тур	FB	Sprache	SCL
Nummerierung	Automatisch						
Information							
Titel		Autor		Kommentar		Familie	
Version	0.1	Anwenderdefi-					
		nierte ID					

			I						
lame	Datentyp	Defaultwert	Remanenz	Erreichbar aus HMI/OPC UA	eib-	Sichtbar in HMI En- gineering	Einstell- wert	Überwa- chung	Kommentar
Input									
✓ Output									
OUT_iFehler	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		
OUT_iStatusAktoren	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		
InOut									
▼ Static									
ifehler	Int	0	Nicht remanent	True	True	Truo	False		
iFehlerHubtisch	Word	16#0	Nicht remanent	True	True		False		
▼ FB_Kettenantrieb_Instance	"FB_Motor_101"	10#0	Niciti Terriarient	True	True		False		
	FB_IVIOLOI_101			True	True	Tiue	raise		
▼ Input									
IN_bHand_Ein	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Handbetrieb Ein/Aus
IN_bHand_Dir	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Handbetrieb Richtung
IN_bAuto_Ein	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Automatik EIN/AUS
IN_bAuto_Dir	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Automatik Richtung
IN_bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Rückmeldung MSS wenn
									nicht Vorhanden auf True
INI iDotoishasut	Int	0	Nicht romenant	True	True	Truo	False		setzen Betriebsart 10 = Hand 20
IN_iBetriebsart	Int	U	Nicht remanent	irue	irue	iiue	raise		Auto $0/30 = Stop$
IN_tDiskrepanz	Time	t#2s	Nicht remanent	True	True	True	False		Diskrepanzzeit default = 2
IN_bQuitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
▼ Output	5001	Turse	Tricite remaineme	Truc	Truc	1140	raise		
<u> </u>	5 1	C 1	N. 1 .	-	_	-			C
OUT_bDir	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Schaltausgang Richtung
OUT_bMotorON	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Schaltausgang Motor
OUT_bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Fehler Diskrepanz
InOut									
▼ Static									
iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		Betriebsart
bBAHand	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Handbetrieb
bBAAuto	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Automatik
bMON	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Schaltvariable
bDir	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Richtungsvariable
bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		RM Motorschutzschalter
bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Fehlerbit
bQitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
▼ tDiskrepanz	TON_TIME		Nicht remanent	True	True		False		Diskrepanzüberwachung
<u>'</u>	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	True		False		1
PT	Time	T#0ms			False		False		
ET			Nicht remanent	True					
IN .	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
Q	Bool	false	Nicht remanent	True	False		False		
▼ FB_Rollen_Ausgabe_Instance	"FB_Motor_101"			True	True	irue	False		
▼ Input									
IN_bHand_Ein	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Handbetrieb Ein/Aus
IN_bHand_Dir	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Handbetrieb Richtung
IN_bAuto_Ein	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Automatik EIN/AUS
IN_bAuto_Dir	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Automatik Richtung
IN_bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Rückmeldung MSS wenn
						· <u>-</u>			nicht Vorhanden auf Truc setzen
IN_iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True		False		Betriebsart 10 = Hand 20 Auto 0/30 = Stop
IN_tDiskrepanz	Time	t#2s	Nicht remanent	True	True		False		Diskrepanzzeit default =
IN_bQuitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
Output									
OUT_bDir	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Schaltausgang Richtung
OUT_bMotorON	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Schaltausgang Motor
OUT_bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Fehler Diskrepanz
InOut					_				, -
▼ Static									
iBetriebsart	Int	0	Night wares or and	True	True	True	Ealar		Patriobaset
irettiebsart	Int	0	Nicht remanent	HILLE	91111	пппе	False	1	Betriebsart

Totally Integrated Automation Portal

ne	Datentyp	Defaultwert	Remanenz	Erreichbar aus HMI/OPC UA	eib-	Sichtbar in HMI En- gineering	Einstell- wert	Überwa- chung	Kommentar
bBAHand	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Handbetrieb
bBAAuto	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Automatik
bMON	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Schaltvariable
bDir	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Richtungsvariable
bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		RM Motorschutzschalter
bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Fehlerbit
bQitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
tDiskrepanz	TON_TIME		Nicht remanent	True	True	True	False		Diskrepanzüberwachung
PT	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	True	True	False		
ET	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	False	True	False		
IN	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
Q	Bool	false	Nicht remanent	True	False		False		
▼ FB_Hubmotor_Bremse_Instance	"FB_Motor_01"	Tuise Tuise	THEIR TEMBRICITE	True	True		False		
▼ Input									
<u> </u>	Bool	false	Nicht remanent	True	True	T	False		Ein Aus
IN_bEIN_AUS					11111				
IN_bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True	True	iiue	False		Rückmeldung Motorschu schalter
IN_bQuitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		201141161
IN_iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True		False		Betriebsart
IN_tDiskrepanz	Time	T#2s	Nicht remanent	True	True		False		Diskrepanzüberwachung
iiv_tDiskrepatiZ	Time	Ιπ23	incht remanent	True	True	Tide	i dise		zeit default = 2s
▼ Output									
<u> </u>	Rool	falso	Nicht roman t	True	T	Truc	Ealca		Motor Schaltaness
OUT_bMotorOn	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Motor Schaltausgang
OUT_bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True	rrue	False		Fehlerausgang
InOut									
▼ Static									
iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		Betriebsart
bBAHand	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Handbetrieb aktiv
bBAAuto	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Automatik Aktiv
bON_OFF	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Motor ein aus
bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Rückmeldung MSS
bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Fehler
bQitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		remer
▼ tDiskrepanz	TON_TIME	laise	Nicht remanent	True	True		False		Diskrepanztimer
▼ tDiskrepanz									Diskiepanzumei
PT	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	True	True	False		
ET	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	False		False		
IN	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
Q	Bool	false	Nicht remanent	True	False	True	False		
▼ FB_Motor_Lüfter_Instance ▼ Input	"FB_Motor_01"			True	True	True	False		
IN_bEIN_AUS	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Ein Aus
		false					False		
IN_bRM_MSS	Bool	laise	Nicht remanent	True	True	irue	raise		Rückmeldung Motorschuschalter
IN_bQuitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Scriutter
IN_iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True		False		Betriebsart
IN_tDiskrepanz	Time	T#2s	Nicht remanent	True	True		False		Diskrepanzüberwachung
IN_tDIskrepanz ▼ Output	Time	. 11 43	Went remanent	iiue	iiue	True	, uise		zeit default = 2s
<u> </u>	De -I	falas	KIT-L-A .	T	T 22	T	F-1-		Mata: C-I: It
OUT_bMotorOn	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Motor Schaltausgang
OUT_bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Fehlerausgang
InOut									
▼ Static									
iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		Betriebsart
bBAHand	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Handbetrieb aktiv
bBAAuto	Bool	false	Nicht remanent	True	True	-	False		Automatik Aktiv
bON_OFF	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Motor ein aus
bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Rückmeldung MSS
bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Fehler
bQitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
▼ tDiskrepanz	TON_TIME		Nicht remanent	True	True		False		Diskrepanztimer
<u> </u>		T#0							panzimo
PT	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	True		False		
ET	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	False		False		
IN	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
Q	Bool	false	Nicht remanent	True	False		False		
▼ FB_FU_Instance	"FB_FU"			True	True	True	False		
▼ Input									
<u> </u>	ln+	0	Ni alat na raza ra	T.,	т	True	Eala-		Datriches
IN_iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True		False		Betriebsart
IN_bHoch	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Richtung => Auf
IN_bRunter	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Richtung => Ab
IN_rSolldrehzahl	Real	0.0	Nicht remanent	True	True	True	False		Solldrehzahl
				1		1			1

Totally Integrated	
Automation Portal	

ne	Datentyp	Defaultwert	Remanenz	Erreichbar aus HMI/OPC UA	eib-	in HMI En- gineering	Einstell- wert	Überwa- chung	Kommentar
OUT_bHoch	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Ausgang Richtung Hoch
OUT_bRunter	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Ausgang Richtung Runter
OUT_iSolldrehzahl	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		Solldrehzahl
InOut									
▼ Static									
iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		Betriebsart
bHoch	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Lft Hoch
bRuter	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Lift Runter
iSolldrehzahl	Int	0	Nicht remanent	True	True		False		Solldrehzahl
bFrgBremse	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
bFrgLuefter	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
bFrgFU	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
▼ tLuefter	TOF_TIME		Nicht remanent	True	True		False		
PT	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	True		False		
ET	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	False		False		
IN	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
Q	Bool	false	Nicht remanent	True	False		False		
bTest	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
▼ FB_Hubtisch_Instance_1	"FB_Hubtisch"			True	True	True	False		
▼ Input									
IN_iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		
IN_bQuitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
IN_bReferenzOK	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
IN_bHoch	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
IN_bRunter	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
IN_bRunter IN_bRefU	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
IN_bRefO	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
IN_bReIO IN_bFU_Run	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
IN_bFO_kun IN_bLift_hi_Frei	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
IN_bLift_ni_Frei	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
	DOOI	Taise	Michie Termanient	nue	riue	Tide	י מוזכ		
▼ Output		4.5.11.5		_	_	-			
OUT_iFehler	Word	16#0	Nicht remanent	True	True		False		
OUT_bFUAb	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
OUT_bFUAuf	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
InOut									
▼ Static									
bQuitt_1	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
iFehler	Word	16#0	Nicht remanent	True	True	True	False		
iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		
bFreigabe	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
bFrgFU	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
bFU_Hoch	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
bFU_Runter	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
bTest	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
bFURun	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
bLiftHintenFrei	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
bLiftVorneFrei	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
bQuitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
bRefOk	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
▼ FB_Hubmo-	"FB_Motor_01"			True	True	True	False		
tor_Bremse_Instance									
▼ Input									
IN_bEIN_AUS	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Ein Aus
IN_bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Rückmeldung Motorsch
									schalter
IN_bQuitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
IN_iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True		False		Betriebsart
IN_tDiskrepanz	Time	T#2s	Nicht remanent	True	True	True	False		Diskrepanzüberwachun zeit default = 2s
▼ Output									
OUT_bMotorOn	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Motor Schaltausgang
OUT_bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Fehlerausgang
InOut									
▼ Static									
iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		Betriebsart
bBAHand	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Handbetrieb aktiv
bBAAuto	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Automatik Aktiv
bon_off	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Motor ein aus
bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Rückmeldung MSS
bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Fehler
bQitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		. 511151
	TON_TIME		Nicht remanent	True	True		False		Diskrepanztimer
tDiskrepanz			i vicint i ciliuli Cilt	11.40	, , uc		. =150	1	

Totally Integ	rated
Automation	Portal

me	Datentyp	Defaultwert	Remanenz	Erreichbar aus HMI/OPC UA	eib-	Sichtbar in HMI En- gineering	Einstell- wert	Überwa- chung	Kommentar
PT	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	True	True	False		
ET	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	False		False		
IN	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
Q	Bool	false	Nicht remanent	True	False		False		
▼ FB_Motor_Lüfter_In- stance	"FB_Motor_01"			True	True	True	False		
▼ Input									
IN_bEIN_AUS	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Ein Aus
IN_bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Rückmeldung Motorschu schalter
IN_bQuitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		D. A.S. based
IN_iBetriebsart IN_tDiskrepanz	Int Time	0 T#2s	Nicht remanent Nicht remanent	True True	True True		False False		Betriebsart Diskrepanzüberwachung
▼ Output									zeit default = 2s
OUT_bMotorOn	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Motor Schaltausgang
OUT_bFehler InOut	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Fehlerausgang
▼ Static									
			NI' I i	-	-	-			5 1
iBetriebsart	Int	0 false	Nicht remanent	True	True		False False		Betriebsart Handbetrieb aktiv
bBAHand bBAAuto	Bool	false	Nicht remanent Nicht remanent	True True	True True		False False		Automatik Aktiv
bon_off	Bool	false	Nicht remanent	True			False		Motor ein aus
bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True			False		Rückmeldung MSS
bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Fehler
bQitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
▼ tDiskrepanz	TON_TIME		Nicht remanent	True	True		False		Diskrepanztimer
PT	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	True	True	False		· .
ET	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	False		False		
IN	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
Q	Bool	false	Nicht remanent	True	False		False		
▼ FB_FU_Instance	"FB_FU"			True	True		False		
▼ Input	_								
<u>'</u>	Lak	0	Ni-latura va a a a a a	T	True	T	False		Betriebsart
IN_iBetriebsart IN_bHoch	Int Bool	false	Nicht remanent Nicht remanent	True True	True		False		Richtung => Auf
IN_bRunter	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Richtung => Ab
IN_rSolldrehzahl	Real	0.0	Nicht remanent	True	True		False		Solldrehzahl
▼ Output	neur	0.0	Went remainer	Truc	Truc	1146	ruise		Sonarchizarn
OUT_bHoch	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Ausgang Richtung Hoch
OUT_bRunter	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Ausgang Richtung Runte
OUT_iSolldrehzahl		0	Nicht remanent	True	True		False		Solldrehzahl
InOut							-		
▼ Static									
iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		Betriebsart
bHoch	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Lft Hoch
bRuter	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		Lift Runter
iSolldrehzahl	Int	0	Nicht remanent	True	True		False		Solldrehzahl
▼ tLuefter	TOF_TIME		Nicht remanent	True	True		False		
PT	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	True		False		
ET	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	False		False		
IN	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
Q	Bool	false	Nicht remanent	True	False		False		
▼ tBremse	TON_TIME		Nicht remanent	True	True		False		
PT	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	True		False		
ET	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	False		False		
IN	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
Q	Bool	false	Nicht remanent	True	False		False		
▼ tQuitt	TON_TIME		Nicht remanent	True	True	True	False		
PT	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	True	True	False		
ET	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	False		False		
IN	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
Q	Bool	false	Nicht remanent	True	False		False		
▼ tBeleuchtung	TOF_TIME		Nicht remanent	True	True	True	False		
PT	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	True	True	False		
ET	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	False		False		
IN	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
Q	Bool	false	Nicht remanent	True	False	-	False		
	Bool	false	Nicht remanent	True	True		False		
bMLA		A CONTRACTOR OF THE CONTRACTOR			+				1
bMLA bReLichtAutoEINAUS	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
	Bool	false 0	Nicht remanent Nicht remanent	True True	True True		False False		