

Totally Integrated Automation Portal										
07_Outputs										
Write_Outputs_IDB [DB2]										
Write_Outputs_IDB Eigenschaften										
Allgemein										
Name	Write_Outputs_IDB		Nummer	2		Typ	DB		Sprache	DB
Nummerierung	Automatisch									
Information										
Titel			Autor			Kommentar			Familie	
Version	0.1		Anwenderdefinierte ID							
Name	Datentyp	Startwert	Remanenz	Erreichbar aus HMI/OPC UA	Schreibbar aus HMI/OPC UA	Sichtbar in HMI Engineering	Einstellwert	Überwachung	Kommentar	
Input										
▼ Output										
OUT_iFehler	Int	0	False	True	True	True	False			
OUT_iStatusAktoren	Int	0	False	True	True	True	False			
InOut										
▼ Static										
ifehler	Int	0	False	True	True	True	False			
iFehlerHubtisch	Word	16#0	False	True	True	True	False			
▼ FB_Kettenantrieb_Instance	"FB_Motor_101"		False	True	True	True	False			
▼ Input										
IN_bHand_Ein	Bool	false	False	True	True	True	False		Handbetrieb Ein/Aus	
IN_bHand_Dir	Bool	false	False	True	True	True	False		Handbetrieb Richtung	
IN_bAuto_Ein	Bool	false	False	True	True	True	False		Automatik EIN/AUS	
IN_bAuto_Dir	Bool	false	False	True	True	True	False		Automatik Richtung	
IN_bRM_MSS	Bool	false	False	True	True	True	False		Rückmeldung MSS wenn nicht Vorhanden auf True setzen	
IN_iBetriebsart	Int	0	False	True	True	True	False		Betriebsart 10 = Hand 20 = Auto 0/30 = Stop	
IN_tDiskrepanz	Time	t#2s	False	True	True	True	False		Diskrepanzzeit default = 2s	
IN_bQuitt	Bool	false	False	True	True	True	False			
▼ Output										
OUT_bDir	Bool	false	False	True	True	True	False		Schaltausgang Richtung	
OUT_bMotorON	Bool	false	False	True	True	True	False		Schaltausgang Motor	
OUT_bFehler	Bool	false	False	True	True	True	False		Fehler Diskrepanz	
InOut										
▼ Static										
iBetriebsart	Int	0	False	True	True	True	False		Betriebsart	
bBAHand	Bool	false	False	True	True	True	False		Handbetrieb	
bBAAuto	Bool	false	False	True	True	True	False		Automatik	
bMON	Bool	false	False	True	True	True	False		Schaltvariable	
bDir	Bool	false	False	True	True	True	False		Richtungsvariable	
bRM_MSS	Bool	false	False	True	True	True	False		RM Motorschutzschalter	
bFehler	Bool	false	False	True	True	True	False		Fehlerbit	
bQitt	Bool	false	False	True	True	True	False			
▼ tDiskrepanz	TON_TIME		False	True	True	True	False		Diskrepanzüberwachung	
PT	Time	T#0ms	False	True	True	True	False			
ET	Time	T#0ms	False	True	False	True	False			
IN	Bool	false	False	True	True	True	False			
Q	Bool	false	False	True	False	True	False			
▼ FB_Rollen_Ausgabe_Instance	"FB_Motor_101"		False	True	True	True	False			
▼ Input										
IN_bHand_Ein	Bool	false	False	True	True	True	False		Handbetrieb Ein/Aus	
IN_bHand_Dir	Bool	false	False	True	True	True	False		Handbetrieb Richtung	
IN_bAuto_Ein	Bool	false	False	True	True	True	False		Automatik EIN/AUS	
IN_bAuto_Dir	Bool	false	False	True	True	True	False		Automatik Richtung	
IN_bRM_MSS	Bool	false	False	True	True	True	False		Rückmeldung MSS wenn nicht Vorhanden auf True setzen	
IN_iBetriebsart	Int	0	False	True	True	True	False		Betriebsart 10 = Hand 20 = Auto 0/30 = Stop	
IN_tDiskrepanz	Time	t#2s	False	True	True	True	False		Diskrepanzzeit default = 2s	
IN_bQuitt	Bool	false	False	True	True	True	False			
▼ Output										
OUT_bDir	Bool	false	False	True	True	True	False		Schaltausgang Richtung	
OUT_bMotorON	Bool	false	False	True	True	True	False		Schaltausgang Motor	
OUT_bFehler	Bool	false	False	True	True	True	False		Fehler Diskrepanz	
InOut										
▼ Static										
iBetriebsart	Int	0	False	True	True	True	False		Betriebsart	
bBAHand	Bool	false	False	True	True	True	False		Handbetrieb	



Totally Integrated Automation Portal										
Name	Datentyp	Startwert	Remanenz	Erreichbar aus HMI/OPC UA	Schreibbar aus HMI/OPC UA	Sichtbar in HMI Engineering	Einstellwert	Überwachung	Kommentar	
OUT_iSolldrehzahl	Int	0	False	True	True	True	False		Solldrehzahl	
InOut										
▼ Static										
iBetriebsart	Int	0	False	True	True	True	False		Betriebsart	
bHoch	Bool	false	False	True	True	True	False		Lft Hoch	
bRuter	Bool	false	False	True	True	True	False		Lift Runter	
iSolldrehzahl	Int	0	False	True	True	True	False		Solldrehzahl	
bFrgBremse	Bool	false	False	True	True	True	False			
bFrgLuefter	Bool	false	False	True	True	True	False			
bFrgFU	Bool	false	False	True	True	True	False			
▼ tLuefter	TOF_TIME		False	True	True	True	False			
PT	Time	T#0ms	False	True	True	True	False			
ET	Time	T#0ms	False	True	False	True	False			
IN	Bool	false	False	True	True	True	False			
Q	Bool	false	False	True	False	True	False			
bTest	Bool	false	False	True	True	True	False			
▼ FB_Hubtisch_Instance_1	"FB_Hubtisch"		False	True	True	True	False			
▼ Input										
IN_iBetriebsart	Int	0	False	True	True	True	False			
IN_bQuitt	Bool	false	False	True	True	True	False			
IN_bReferenzOK	Bool	false	False	True	True	True	False			
IN_bHoch	Bool	false	False	True	True	True	False			
IN_bRunter	Bool	false	False	True	True	True	False			
IN_bRefU	Bool	false	False	True	True	True	False			
IN_bRefO	Bool	false	False	True	True	True	False			
IN_bFU_Run	Bool	false	False	True	True	True	False			
IN_bLift_hi_Frei	Bool	false	False	True	True	True	False			
IN_bLift_vo_Frei	Bool	false	False	True	True	True	False			
▼ Output										
OUT_iFehler	Word	16#0	False	True	True	True	False			
OUT_bFUAb	Bool	false	False	True	True	True	False			
OUT_bFUAuf	Bool	false	False	True	True	True	False			
InOut										
▼ Static										
bQuitt_1	Bool	false	False	True	True	True	False			
iFehler	Word	16#0	False	True	True	True	False			
iBetriebsart	Int	0	False	True	True	True	False			
bFreigabe	Bool	false	False	True	True	True	False			
bFrgFU	Bool	false	False	True	True	True	False			
bFU_Hoch	Bool	false	False	True	True	True	False			
bFU_Runter	Bool	false	False	True	True	True	False			
bTest	Bool	false	False	True	True	True	False			
bFURun	Bool	false	False	True	True	True	False			
bLiftHintenFrei	Bool	false	False	True	True	True	False			
bLiftVorneFrei	Bool	false	False	True	True	True	False			
bQuitt	Bool	false	False	True	True	True	False			
bRefOk	Bool	false	False	True	True	True	False			
▼ FB_Hubmotor_Bremse_Instance	"FB_Motor_01"		False	True	True	True	False			
▼ Input										
IN_bEIN_AUS	Bool	false	False	True	True	True	False		Ein Aus	
IN_bRM_MSS	Bool	false	False	True	True	True	False		Rückmeldung Motorschutzschalter	
IN_bQuitt	Bool	false	False	True	True	True	False			
IN_iBetriebsart	Int	0	False	True	True	True	False		Betriebsart	
IN_tDiskrepanz	Time	T#2s	False	True	True	True	False		Diskrepanzüberwachungszeit default = 2s	
▼ Output										
OUT_bMotorOn	Bool	false	False	True	True	True	False		Motor Schaltausgang	
OUT_bFehler	Bool	false	False	True	True	True	False		Fehlerausgang	
InOut										
▼ Static										
iBetriebsart	Int	0	False	True	True	True	False		Betriebsart	
bBAHand	Bool	false	False	True	True	True	False		Handbetrieb aktiv	
bBAAuto	Bool	false	False	True	True	True	False		Automatik Aktiv	
bON_OFF	Bool	false	False	True	True	True	False		Motor ein aus	
bRM_MSS	Bool	false	False	True	True	True	False		Rückmeldung MSS	
bFehler	Bool	false	False	True	True	True	False		Fehler	
bQitt	Bool	false	False	True	True	True	False			
▼ tDiskrepanz	TON_TIME		False	True	True	True	False		Diskrepanztimer	
PT	Time	T#0ms	False	True	True	True	False			
ET	Time	T#0ms	False	True	False	True	False			
IN	Bool	false	False	True	True	True	False			



## 07\_Outputs

## FB\_Write\_Outputs [FB6]

FB_Write_Outputs Eigenschaften							
Allgemein							
Name	FB_Write_Outputs	Nummer	6	Typ	FB	Sprache	SCL
Nummerierung	Automatisch						
Information							
Titel		Autor		Kommentar		Familie	
Version	0.1	Anwenderdefinierte ID					

Name	Datentyp	Defaultwert	Remanenz	Erreichbar aus HMI/OPC UA	Schreibbar aus HMI/OPC UA	Sichtbar in HMI Engineering	Einstellwert	Überwachung	Kommentar
Input									
▼ Output									
OUT_iFehler	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		
OUT_iStatusAktoren	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		
InOut									
▼ Static									
ifehler	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		
iFehlerHubtisch	Word	16#0	Nicht remanent	True	True	True	False		
▼ FB_Kettenantrieb_Instance	"FB_Motor_101"			True	True	True	False		
▼ Input									
IN_bHand_Ein	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Handbetrieb Ein/Aus
IN_bHand_Dir	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Handbetrieb Richtung
IN_bAuto_Ein	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Automatik EIN/AUS
IN_bAuto_Dir	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Automatik Richtung
IN_bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Rückmeldung MSS wenn nicht Vorhanden auf True setzen
IN_iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		Betriebsart 10 = Hand 20 = Auto 0/30 = Stop
IN_tDiskrepanz	Time	t#2s	Nicht remanent	True	True	True	False		Diskrepanzzeit default = 2s
IN_bQuitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
▼ Output									
OUT_bDir	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Schaltausgang Richtung
OUT_bMotorON	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Schaltausgang Motor
OUT_bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Fehler Diskrepanz
InOut									
▼ Static									
iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		Betriebsart
bBAHand	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Handbetrieb
bBAAuto	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Automatik
bMON	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Schaltvariable
bDir	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Richtungsvariable
bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		RM Motorschutzschalter
bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Fehlerbit
bQitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
▼ tDiskrepanz	TON_TIME		Nicht remanent	True	True	True	False		Diskrepanzüberwachung
PT	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	True	True	False		
ET	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	False	True	False		
IN	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
Q	Bool	false	Nicht remanent	True	False	True	False		
▼ FB_Rollen_Ausgabe_Instance	"FB_Motor_101"			True	True	True	False		
▼ Input									
IN_bHand_Ein	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Handbetrieb Ein/Aus
IN_bHand_Dir	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Handbetrieb Richtung
IN_bAuto_Ein	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Automatik EIN/AUS
IN_bAuto_Dir	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Automatik Richtung
IN_bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Rückmeldung MSS wenn nicht Vorhanden auf True setzen
IN_iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		Betriebsart 10 = Hand 20 = Auto 0/30 = Stop
IN_tDiskrepanz	Time	t#2s	Nicht remanent	True	True	True	False		Diskrepanzzeit default = 2s
IN_bQuitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
▼ Output									
OUT_bDir	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Schaltausgang Richtung
OUT_bMotorON	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Schaltausgang Motor
OUT_bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Fehler Diskrepanz
InOut									
▼ Static									
iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		Betriebsart

Totally Integrated Automation Portal									
Name	Datentyp	Defaultwert	Remanenz	Erreichbar aus HMI/OPC UA	Schreibbar aus HMI/OPC UA	Sichtbar in HMI Engineering	Einstellwert	Überwachung	Kommentar
bBAHand	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Handbetrieb
bBAAuto	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Automatik
bMON	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Schaltvariable
bDir	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Richtungsvariable
bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		RM Motorschutzschalter
bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Fehlerbit
bQitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
▼ tDiskrepanz	TON_TIME		Nicht remanent	True	True	True	False		Diskrepanzüberwachung
PT	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	True	True	False		
ET	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	False	True	False		
IN	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
Q	Bool	false	Nicht remanent	True	False	True	False		
▼ FB_Hubmotor_Bremse_Instance	"FB_Motor_01"			True	True	True	False		
▼ Input									
IN_bEIN_AUS	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Ein Aus
IN_bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Rückmeldung Motorschutzschalter
IN_bQuitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
IN_iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		Betriebsart
IN_tDiskrepanz	Time	T#2s	Nicht remanent	True	True	True	False		Diskrepanzüberwachungszeit default = 2s
▼ Output									
OUT_bMotorOn	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Motor Schaltausgang
OUT_bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Fehlerausgang
InOut									
▼ Static									
iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		Betriebsart
bBAHand	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Handbetrieb aktiv
bBAAuto	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Automatik Aktiv
bON_OFF	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Motor ein aus
bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Rückmeldung MSS
bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Fehler
bQitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
▼ tDiskrepanz	TON_TIME		Nicht remanent	True	True	True	False		Diskrepanztimer
PT	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	True	True	False		
ET	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	False	True	False		
IN	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
Q	Bool	false	Nicht remanent	True	False	True	False		
▼ FB_Motor_Lüfter_Instance	"FB_Motor_01"			True	True	True	False		
▼ Input									
IN_bEIN_AUS	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Ein Aus
IN_bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Rückmeldung Motorschutzschalter
IN_bQuitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
IN_iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		Betriebsart
IN_tDiskrepanz	Time	T#2s	Nicht remanent	True	True	True	False		Diskrepanzüberwachungszeit default = 2s
▼ Output									
OUT_bMotorOn	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Motor Schaltausgang
OUT_bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Fehlerausgang
InOut									
▼ Static									
iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		Betriebsart
bBAHand	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Handbetrieb aktiv
bBAAuto	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Automatik Aktiv
bON_OFF	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Motor ein aus
bRM_MSS	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Rückmeldung MSS
bFehler	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Fehler
bQitt	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
▼ tDiskrepanz	TON_TIME		Nicht remanent	True	True	True	False		Diskrepanztimer
PT	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	True	True	False		
ET	Time	T#0ms	Nicht remanent	True	False	True	False		
IN	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		
Q	Bool	false	Nicht remanent	True	False	True	False		
▼ FB_FU_Instance	"FB_FU"			True	True	True	False		
▼ Input									
IN_iBetriebsart	Int	0	Nicht remanent	True	True	True	False		Betriebsart
IN_bHoch	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Richtung => Auf
IN_bRunter	Bool	false	Nicht remanent	True	True	True	False		Richtung => Ab
IN_rSolldrehzahl	Real	0.0	Nicht remanent	True	True	True	False		Solldrehzahl
▼ Output									





