

Министерство образования и науки Российской Федерации
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего
образования
«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана
(национальный исследовательский университет)»
(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

Кафедра «Космические аппараты и ракеты-носители»
Дисциплина «Механика деформируемого твердого тела»

Домашнее задание №1

Студентка: Гусева Н. А.

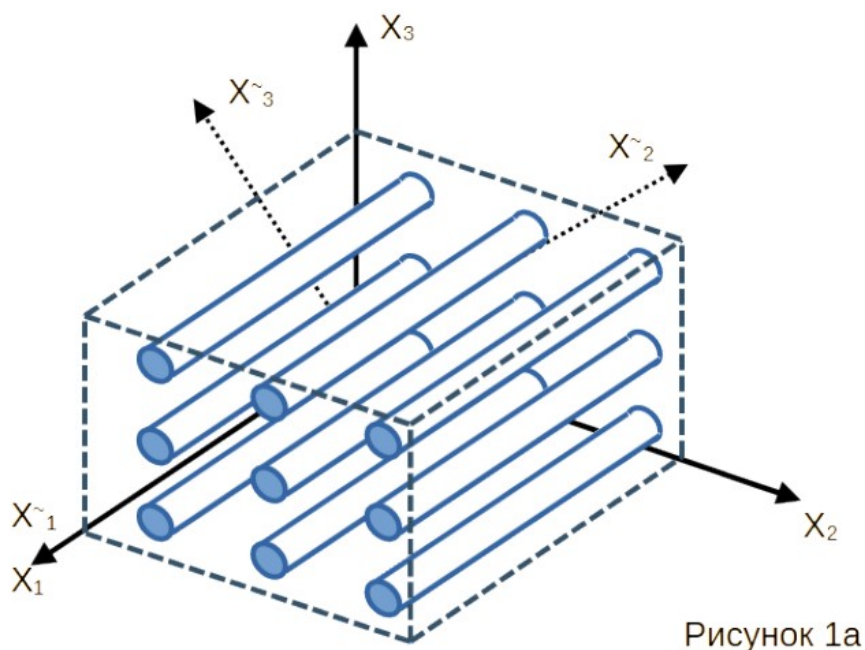
Группа:
СМ1-81

Преподаватель: Муравьев В. В.

Москва, 2023 год.

Задача 1.

Для линейно упругого материала, представленного на рисунке 1х записать общий вид матрицы жёсткости в двух ортогональных декартовых системах координат. Общий вид должен показывать априори равные друг-другу значения и нулевые значения коэффициентов матриц жёсткости. Охарактеризовать тип материала



Исходные данные:

СК_1: $X_3 X_1 X_2$;

СК_2: $\tilde{X}_2 \tilde{X}_1 \tilde{X}_3$

Аналитическое выражение закона Гука для данного линейного упругого материала примет следующий упрощенный вид:

$$\sigma_{11} = C_{11}\epsilon_{11} + C_{12}\epsilon_{22} + C_{13}\epsilon_{33}$$

$$\sigma_{22} = C_{21}\epsilon_{11} + C_{22}\epsilon_{22} + C_{23}\epsilon_{33}$$

$$\sigma_{33} = C_{31}\epsilon_{11} + C_{32}\epsilon_{22} + C_{33}\epsilon_{33} \quad (1)$$

$$\sigma_{12} = C_{44}\gamma_{12}$$

$$\sigma_{13} = C_{55}\gamma_{13}$$

$$\sigma_{23} = C_{66}\gamma_{23}$$

$$C = \begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} & C_{13} & 0 & 0 & 0 \\ C_{21} & C_{22} & C_{23} & 0 & 0 & 0 \\ C_{31} & C_{32} & C_{33} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & C_{44} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & C_{55} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & C_{66} \end{bmatrix}$$

Данное анизотропное тело обладает тремя взаимно перпендикулярными плоскостями симметрии. Такое тело называется ортотропным. Его линейно упругие свойства описываются девятью параметрами. В системе координат, в которой координатные плоскости совпадают с плоскостями симметрии тела, закон Гука имеет вид (1). При этом оси системы координат, перпендикулярные плоскостям симметрии, являются осями симметрии 2-го порядка.

Рассмотрим соотношения в системе координат, повёрнутой на угол φ относительно оси X_1 . Соотношения закона Гука будут иметь вид:

$$\begin{aligned} \sigma'_{11} &= C'_{11}\varepsilon'_{11} + C'_{12}\varepsilon'_{22} + C'_{13}\varepsilon'_{33} + C'_{16}\gamma'_{23} \\ \sigma'_{22} &= C'_{21}\varepsilon'_{11} + C'_{22}\varepsilon'_{22} + C'_{23}\varepsilon'_{33} + C'_{26}\gamma'_{23} \\ \sigma'_{33} &= C'_{31}\varepsilon'_{11} + C'_{32}\varepsilon'_{22} + C'_{33}\varepsilon'_{33} + C'_{36}\gamma'_{23} \\ \sigma'_{12} &= C'_{44}\gamma'_{12} + C'_{45}\gamma'_{13} \\ \sigma'_{13} &= C'_{54}\gamma'_{12} + C'_{55}\gamma'_{13} \\ \sigma'_{23} &= C'_{61}\varepsilon'_{11} + C'_{62}\varepsilon'_{22} + C'_{63}\varepsilon'_{33} + C'_{66}\gamma'_{23} \end{aligned} \quad (2)$$

Коэффициенты C_{ij} ($i, j=1, 2, \dots, 6$) называются коэффициентами жёсткости линейно упругого тела. Они подлежат экспериментальному определению. Важно отметить, что равенства (2) справедливы как для изотропного, так и для анизотропного тел. В матричном виде их записывают так: $\{\sigma\} = [C]\{\varepsilon\}$

$$C' = \begin{bmatrix} C'_{11} & C'_{12} & C'_{13} & 0 & 0 & C'_{16} \\ C'_{21} & C'_{22} & C'_{23} & 0 & 0 & C'_{26} \\ C'_{31} & C'_{32} & C'_{33} & 0 & 0 & C'_{36} \\ 0 & 0 & 0 & C'_{44} & C'_{45} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & C'_{54} & C'_{55} & 0 \\ C'_{61} & C'_{62} & C'_{63} & 0 & 0 & C'_{66} \end{bmatrix}$$

При этом в новой системе координат коэффициенты жёсткости вычисляются по формулам:

$$\begin{aligned}
C'_{11} &= C_{11} \\
C'_{22} &= C_{22} \cdot \cos(\varphi)^4 + C_{33} \cdot \sin(\varphi)^4 + 2 (C_{23} + 2 C_{66}) \cdot \sin(\varphi)^2 \cos(\varphi)^2 \\
C'_{33} &= C_{33} \cdot \cos(\varphi)^2 + C_{22} \cdot \sin(\varphi)^2 + 2 (C_{23} + 2 C_{66}) \cdot \sin(\varphi)^2 \cos(\varphi)^2 \\
C'_{23} &= C'_{32} = (C_{22} + C_{33} - 2 C_{23} - 4 \cdot C_{66}) \cdot \sin(\varphi)^2 \cos(\varphi)^2 + C_{23} \\
C'_{66} &= (C_{22} + C_{33} - 2 C_{23} - 4 \cdot C_{66}) \cdot \sin(\varphi)^2 \cos(\varphi)^2 + C_{66} \\
C'_{26} &= C'_{62} = (C_{33} \cdot \sin(\varphi)^2 - C_{22} \cdot \cos(\varphi)^2 + (C_{23} + 2 C_{66}) \cdot \cos(2\varphi)) \cdot \sin(\varphi) \cos(\varphi) \\
C'_{36} &= C'_{63} = (C_{33} \cdot \cos(\varphi)^2 - C_{22} \cdot \sin(\varphi)^2 - (C_{23} + 2 C_{66}) \cdot \cos(2\varphi)) \cdot \sin(\varphi) \cos(\varphi) \\
C'_{12} &= C'_{21} = C_{12} \cdot \cos(\varphi)^2 + C_{13} \cdot \sin(\varphi)^2 \\
C'_{13} &= C'_{31} = C_{12} \cdot \sin(\varphi)^2 + C_{13} \cdot \cos(\varphi)^2 \\
C'_{16} &= C'_{61} = (C_{13} - C_{12}) \sin(\varphi) \cdot \cos(\varphi) \\
C'_{44} &= C_{44} \cdot \cos(\varphi)^2 + C_{55} \cdot \sin(\varphi)^2 \\
C'_{55} &= C_{44} \cdot \sin(\varphi)^2 + C_{55} \cdot \cos(\varphi)^2 \\
C'_{45} &= C'_{54} = (C_{55} - C_{44}) \cdot \sin(\varphi) \cdot \cos(\varphi)
\end{aligned} \tag{3}$$

Равенства (1) можно обратить и записать их в форме: $\{\varepsilon\} = [S] \{\sigma\}$. Будем иметь такие зависимости:

$$\begin{aligned}
\varepsilon_{11} &= S_{11} \cdot \sigma_{11} + S_{12} \cdot \sigma_{22} + S_{13} \cdot \sigma_{33} \\
\varepsilon_{22} &= S_{21} \cdot \sigma_{11} + S_{22} \cdot \sigma_{22} + S_{23} \cdot \sigma_{33} \\
\varepsilon_{33} &= S_{31} \cdot \sigma_{11} + S_{32} \cdot \sigma_{22} + S_{33} \cdot \sigma_{33} \\
\gamma_{12} &= S_{44} \cdot \sigma_{12} \\
\gamma_{13} &= S_{55} \cdot \sigma_{13} \\
\gamma_{23} &= S_{66} \cdot \sigma_{23}
\end{aligned} \tag{4}$$

В практических расчётах коэффициенты упругих податливостей удобно записывать с помощью технических характеристик упругости, имеющих определённый физический смысл. Тогда равенства (4) принимают следующий вид:

$$\begin{aligned}
\varepsilon_{11} &= \frac{\sigma_{11}}{E_1} - \frac{v_{21}}{E_2} \cdot \sigma_{22} - \frac{v_{31}}{E_3} \cdot \sigma_{33} \\
\varepsilon_{22} &= -\frac{v_{12}}{E_1} \cdot \sigma_{11} + \frac{\sigma_{22}}{E_2} - \frac{v_{32}}{E_3} \cdot \sigma_{33} \\
\varepsilon_{33} &= -\frac{v_{13}}{E_1} \cdot \sigma_{11} - \frac{v_{23}}{E_2} \cdot \sigma_{22} + \frac{\sigma_{33}}{E_3} \\
\gamma_{12} &= \frac{\sigma_{12}}{G_{12}} \\
\gamma_{13} &= \frac{\sigma_{13}}{G_{13}} \\
\gamma_{23} &= \frac{\sigma_{23}}{G_{23}}
\end{aligned} \tag{5}$$

В формулах (5) введены такие обозначения для технических характеристик упругости: E_1, E_2, E_3 - модули упругости материала при растяжении в направлении осей X_1, X_2, X_3 соответственно; G_{12}, G_{13}, G_{23} - модули сдвига в плоскостях $X_1 X_2, X_2 X_3, X_3 X_1$ соответственно; v_{ij} ($i \neq j$) - коэффициенты Пуассона, для которых первый индекс указывает направление действующего напряжения, а второй – направление возникающей при этом поперечной деформации. В силу симметрии матрицы упругих податливостей должны выполняться следующие равенства:

$$\frac{v_{21}}{E_2} = \frac{v_{12}}{E_1} \quad \frac{v_{31}}{E_3} = \frac{v_{13}}{E_1} \quad \frac{v_{32}}{E_3} = \frac{v_{23}}{E_2} \tag{6}$$

Представленные технические характеристики упругости ортотропного тела определяются при обработке экспериментально полученных результатов. Равенства (1), записанные с помощью этих параметров будут иметь такой вид:

$$\begin{aligned}
\sigma_{11} &= \frac{1}{\Delta} \cdot (E_1 (1 - v_{23} \cdot v_{32}) \cdot \varepsilon_{11} + E_2 (v_{12} + v_{13} \cdot v_{32}) \cdot \varepsilon_{22} + E_3 (v_{13} + v_{12} \cdot v_{23}) \cdot \varepsilon_{33}) \\
\sigma_{22} &= \frac{1}{\Delta} \cdot (E_1 (v_{21} + v_{23} \cdot v_{31}) \cdot \varepsilon_{11} + E_2 (1 - v_{31} \cdot v_{13}) \cdot \varepsilon_{22} + E_3 (v_{23} + v_{13} \cdot v_{21}) \cdot \varepsilon_{33}) \\
\sigma_{33} &= \frac{1}{\Delta} \cdot (E_1 (v_{31} + v_{32} \cdot v_{21}) \cdot \varepsilon_{11} + E_2 (v_{32} + v_{31} \cdot v_{12}) \cdot \varepsilon_{22} + E_3 (1 - v_{21} \cdot v_{12}) \cdot \varepsilon_{33}) \\
\sigma_{12} &= G_{12} \cdot \gamma_{12} \\
\sigma_{13} &= G_{13} \cdot \gamma_{13} \\
\sigma_{23} &= G_{23} \cdot \gamma_{23}
\end{aligned} \tag{7}$$

где $\Delta = 1 - v_{12} \cdot v_{21} - v_{23} \cdot v_{32} - v_{13} \cdot v_{31} - 2 \cdot v_{12} \cdot v_{23} \cdot v_{31}$

Обратимся к формулам (3). Пусть коэффициенты жёсткости связаны следующими четырьмя зависимостями:

$$C_{22} = C_{33} \quad C_{12} = C_{13} \quad C_{44} = C_{55} \quad C_{22} = C_{23} + 2 C_{66}$$

Количество независимых характеристик упругости сокращается до пяти. При этом для произвольного угла поворота φ будем иметь:

$$\begin{aligned} C'_{22} &= C'_{33} = C_{22} \\ C'_{23} &= C'_{32} = C_{23} \\ C'_{66} &= C_{66} \\ C'_{11} &= C_{11} \\ C'_{16} &= C'_{61} = 0 \\ C'_{26} &= C'_{62} = 0 \\ C'_{12} &= C'_{21} = C_{12} \\ C'_{13} &= C'_{31} = C_{13} \\ C'_{36} &= C'_{63} = 0 \\ C'_{44} &= C'_{55} = C_{44} \\ C'_{45} &= C'_{54} = 0 \end{aligned} \quad (8)$$

В новой системе координат соотношения закона Гука примут такой вид:

$$\begin{aligned} \sigma'_{11} &= C'_{11}\varepsilon'_{11} + C'_{12}\varepsilon'_{22} + C'_{13}\varepsilon'_{33} \\ \sigma'_{22} &= C'_{12}\varepsilon'_{11} + C'_{22}\varepsilon'_{22} + C'_{23}\varepsilon'_{33} \\ \sigma'_{33} &= C'_{13}\varepsilon'_{11} + C'_{23}\varepsilon'_{22} + C'_{33}\varepsilon'_{33} \\ \sigma'_{12} &= C'_{44}\gamma'_{12} \\ \sigma'_{13} &= C'_{44}\gamma'_{13} \\ \sigma'_{23} &= C'_{66}\gamma'_{23} \end{aligned} \quad C' = \begin{bmatrix} C'_{11} & C'_{12} & C'_{13} & 0 & 0 & 0 \\ C'_{12} & C'_{22} & C'_{23} & 0 & 0 & 0 \\ C'_{13} & C'_{23} & C'_{33} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & C'_{44} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & C'_{44} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & C'_{66} \end{bmatrix}$$

Как видно, при произвольном повороте системы координат на угол φ относительно оси X_3 определяющие соотношения остаются неизменными и имеют вид (1). Анизотропное тело, для которого выполняются равенства (8), называется трансверсально изотропным телом. Ось X_1 является осью симметрии n -го порядка, перпендикулярная ей плоскость $X_2 X_3$ – плоскостью симметрии.

Воспользуемся исходными данными:

СК_1: $X_3 X_1 X_2$;

СК_2: $X_{\sim 2} X_{\sim 1} X_{\sim 3}$

$$C = \begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} & C_{13} \\ C_{21} & C_{22} & C_{23} \\ C_{31} & C_{32} & C_{33} \end{bmatrix}$$

$X_1 X_2 X_3$;

$$C = \begin{bmatrix} C_{33} & C_{31} & C_{32} \\ C_{13} & C_{11} & C_{12} \\ C_{23} & C_{21} & C_{22} \end{bmatrix}$$

$X_3 X_1 X_2$;

$$C' = \begin{bmatrix} C'_{11} & C'_{12} & C'_{13} \\ C'_{12} & C'_{22} & C'_{23} \\ C'_{13} & C'_{23} & C'_{33} \end{bmatrix}$$

$X_{\sim 1} X_{\sim 2} X_{\sim 3}$

$$C = \begin{bmatrix} C_{22} & C_{12} & C_{23} \\ C_{12} & C_{11} & C_{13} \\ C_{23} & C_{13} & C_{33} \end{bmatrix}$$

$X_{\sim 2} X_{\sim 1} X_{\sim 3}$

Задача 2.

Построить область допустимых состояний многослойного композиционного материала в системе координат $\sigma_{11} - \sigma_{22}$ многослойного композиционного материала, работающего в условиях плоского напряжённого состояния. Указать характерные значения напряжений.

Схема армирования $[\varphi_1 \delta_1 / \varphi_2 \delta_2]$. Материал монослоёв ортотропный, технические характеристики упругости которого заданы в осях ортотропии. Модули упругости 1о рода E_1 Па и E_2 Па, сдвиговой модуль G_{12} Па, коэффициент Пуассона ν_{12} ед. Гипотеза прочности материала монослоя согласно теории максимальных нормальных напряжений. В системе координат монослоя предел прочности на растяжение в направлении 1 F_{+1} Па, предел прочности на сжатие в направлении 1 F_{-1}

Па, предел прочности на растяжение в направлении 2 F_{+2} Па, предел прочности на сжатие в направлении 2 F_{-2} Па.

Исходные данные:

$$\varphi_1 := -45^\circ \quad \varphi_2 := 45^\circ \quad \delta_1 := 0.5 \quad \nu_{12} := 0.1 \quad F_1 := 10 \quad F_{-1} := -6$$

$$E_1 := 10 \quad E_2 := 4 \quad \delta_2 := 0.5 \quad G_{12} := 4 \quad F_2 := 4 \quad F_{-2} := -6$$

$$\nu_{21} := \frac{\nu_{12} \cdot E_2}{E_1} = 0.04$$

$$C_{11} := \frac{E_1}{1 - \nu_{12} \cdot \nu_{21}}$$

$$C_{12} := \nu_{12} \cdot \frac{E_1}{1 - \nu_{12} \cdot \nu_{21}}$$

$$C_{22} := C_{12}$$

$$C_{33} := G_{12}$$

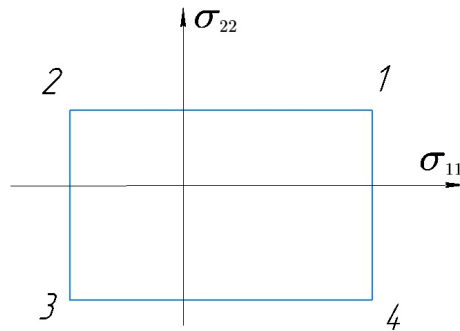
Матрицы поворота:

$$T_{11} := \begin{bmatrix} \langle \cos(\varphi_1) \rangle^2 & \langle \sin(\varphi_1) \rangle^2 & 2 \cos(\varphi_1) \cdot \sin(\varphi_1) \\ \langle \sin(\varphi_1) \rangle^2 & \langle \cos(\varphi_1) \rangle^2 & -2 \cos(\varphi_1) \cdot \sin(\varphi_1) \\ -\cos(\varphi_1) \cdot \sin(\varphi_1) & \cos(\varphi_1) \cdot \sin(\varphi_1) & \langle \cos(\varphi_1) \rangle^2 - \langle \sin(\varphi_1) \rangle^2 \end{bmatrix}$$

$$T_{12} := \begin{bmatrix} \langle \cos(\varphi_2) \rangle^2 & \langle \sin(\varphi_2) \rangle^2 & 2 \cos(\varphi_2) \cdot \sin(\varphi_2) \\ \langle \sin(\varphi_2) \rangle^2 & \langle \cos(\varphi_2) \rangle^2 & -2 \cos(\varphi_2) \cdot \sin(\varphi_2) \\ -\cos(\varphi_2) \cdot \sin(\varphi_2) & \cos(\varphi_2) \cdot \sin(\varphi_2) & \langle \cos(\varphi_2) \rangle^2 - \langle \sin(\varphi_2) \rangle^2 \end{bmatrix}$$

$$T_{21} := \begin{bmatrix} \langle \cos(\varphi_1) \rangle^2 & \langle \sin(\varphi_1) \rangle^2 & \cos(\varphi_1) \cdot \sin(\varphi_1) \\ \langle \sin(\varphi_1) \rangle^2 & \langle \cos(\varphi_1) \rangle^2 & -\cos(\varphi_1) \cdot \sin(\varphi_1) \\ -2 \cos(\varphi_1) \cdot \sin(\varphi_1) & 2 \cos(\varphi_1) \cdot \sin(\varphi_1) & \langle \cos(\varphi_1) \rangle^2 - \langle \sin(\varphi_1) \rangle^2 \end{bmatrix}$$

$$T_{22} := \begin{bmatrix} (\cos(\varphi_2))^2 & (\sin(\varphi_2))^2 & \cos(\varphi_2) \cdot \sin(\varphi_2) \\ (\sin(\varphi_2))^2 & (\cos(\varphi_2))^2 & -\cos(\varphi_2) \cdot \sin(\varphi_2) \\ -2 \cos(\varphi_2) \cdot \sin(\varphi_2) & 2 \cos(\varphi_2) \cdot \sin(\varphi_2) & (\cos(\varphi_2))^2 - (\sin(\varphi_2))^2 \end{bmatrix}$$



Найдем глобальную матрицу жесткости и упругих податливостей.
Матрица жесткости первого монослоя в локальной системе координат:

$$C_1 := \begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} & 0 \\ C_{12} & C_{22} & 0 \\ 0 & 0 & C_{33} \end{bmatrix}$$

Матрица жесткости первого монослоя в глобальной системе координат:

$$C_{1\Sigma} := T_{11} \cdot C_1 \cdot T_{11}^T = \begin{bmatrix} 7.26305 & -0.73695 & 2.25904 \\ -0.73695 & 7.26305 & 2.25904 \\ 2.25904 & 2.25904 & 2.25904 \end{bmatrix}$$

Матрица упругих податливостей первого монослоя глобальной системы координат:

$$S_{1\Sigma} := C_{1\Sigma}^{-1} = \begin{bmatrix} 0.3115 & 0.1865 & -0.498 \\ 0.1865 & 0.3115 & -0.498 \\ -0.498 & -0.498 & 1.43867 \end{bmatrix}$$

Матрица жесткости второго монослоя в локальной системе координат:

$$C_2 := C_1$$

Матрица жесткости второго монослоя в глобальной системе координат:

$$C_{2\Sigma} := T_{12} \cdot C_2 \cdot T_{12}^T = \begin{bmatrix} 7.26305 & -0.73695 & -2.25904 \\ -0.73695 & 7.26305 & -2.25904 \\ -2.25904 & -2.25904 & 2.25904 \end{bmatrix}$$

Матрица упругих податливостей второго монослоя в глобальной системы координат:

$$S_{2\Sigma} := C_{2\Sigma}^{-1} = \begin{bmatrix} 0.3115 & 0.1865 & 0.498 \\ 0.1865 & 0.3115 & 0.498 \\ 0.498 & 0.498 & 1.43867 \end{bmatrix}$$

В итоге получаем:

$$C_{\Sigma global} := \delta_1 \cdot C_{1\Sigma} + \delta_2 \cdot C_{2\Sigma} = \begin{bmatrix} 7.26305 & -0.73695 & 0 \\ -0.73695 & 7.26305 & 0 \\ 0 & 0 & 2.25904 \end{bmatrix}$$

$$S_{\Sigma global} := C_{\Sigma global}^{-1} = \begin{bmatrix} 0.13912 & 0.01412 & 0 \\ 0.01412 & 0.13912 & 0 \\ 0 & 0 & 0.44267 \end{bmatrix}$$

Соотношение для перевода в Σ систему координат:

$$\langle \sigma_{\Sigma} \rangle = [C_{\Sigma}] \cdot [T_{2i}] \cdot [S_i] \cdot \langle \sigma_i \rangle$$

Для первого монослоя:

$$K_1 := C_{\Sigma global} \cdot T_{21} \cdot S_{1\Sigma} = \begin{bmatrix} 3.617 & 3.617 & -9.00467 \\ -0.367 & -0.367 & 2.50467 \\ 0.28238 & -0.28238 & 1.16573 \cdot 10^{-15} \end{bmatrix}$$

$$\sigma_1 := \begin{bmatrix} 10 \\ 4 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\sigma_{\Sigma} := K_1 \cdot \sigma_1 = \begin{bmatrix} 50.638 \\ -5.138 \\ 1.69428 \end{bmatrix}$$

Для точки 1:

$$\sigma_{11\Sigma} := \sigma_{\Sigma}^{\widehat{0}} = [50.638]$$

$$\sigma_{22\Sigma} := \sigma_{\Sigma}^{\widehat{1}} = [-5.138]$$

$$\tau_{12\Sigma} := \sigma_{\Sigma}^{\widehat{2}} = [1.69428]$$

Для точки 2:

$$\sigma_2 := \begin{bmatrix} -6 \\ 4 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\sigma_{\Sigma} := K_1 \cdot \sigma_2$$

$$\sigma_{11\Sigma} := \sigma_{\Sigma}^{\widehat{0}} = [-7.234]$$

$$\sigma_{22\Sigma} := \sigma_{\Sigma} \overset{\widehat{1}}{\smash{\curvearrowright}} = [0.734]$$

$$\tau_{12\Sigma} := \sigma_{\Sigma} \overset{\widehat{2}}{\smash{\curvearrowright}} = [-2.8238]$$

Для точки 3:

$$\sigma_3 := \begin{bmatrix} -6 \\ -6 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\sigma_{\Sigma} := K_1 \bullet \sigma_3$$

$$\sigma_{11\Sigma} := \sigma_{\Sigma} \overset{\widehat{0}}{\smash{\curvearrowright}} = [-43.404]$$

$$\sigma_{22\Sigma} := \sigma_{\Sigma} \overset{\widehat{1}}{\smash{\curvearrowright}} = [4.404]$$

$$\tau_{12\Sigma} := \sigma_{\Sigma} \overset{\widehat{2}}{\smash{\curvearrowright}} = [5.77316 \cdot 10^{-15}]$$

Для точки 4:

$$\sigma_4 := \begin{bmatrix} 10 \\ -6 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\sigma_{\Sigma} := K_1 \bullet \sigma_4$$

$$\sigma_{11\Sigma} := \sigma_{\Sigma} \overset{\widehat{0}}{\smash{\curvearrowright}} = [14.468]$$

$$\sigma_{22\Sigma} := \sigma_{\Sigma} \overset{\widehat{1}}{\smash{\curvearrowright}} = [-1.468]$$

$$\tau_{12\Sigma} := \sigma_{\Sigma} \overset{\widehat{2}}{\smash{\curvearrowright}} = [4.51807]$$

Для второго монослоя:

$$K_2 := C_{\Sigma global} \bullet T_{22} \bullet S_{2\Sigma} = \begin{bmatrix} 3.617 & 3.617 & 9.00467 \\ -0.367 & -0.367 & -2.50467 \\ -0.28238 & 0.28238 & 1.16573 \cdot 10^{-15} \end{bmatrix}$$

$$\sigma_1 := \begin{bmatrix} 10 \\ 4 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\sigma_{1\Sigma} := K_2 \bullet \sigma_1 = \begin{bmatrix} 50.638 \\ -5.138 \\ -1.69428 \end{bmatrix}$$

Для точки 1:

$$\sigma_{11\Sigma} := \sigma_{1\Sigma}^{\widehat{0}} = [50.638]$$

$$\sigma_{22\Sigma} := \sigma_{1\Sigma}^{\widehat{1}} = [-5.138]$$

$$\tau_{12\Sigma} := \sigma_{1\Sigma}^{\widehat{2}} = [-1.69428]$$

Для точки 2:

$$\sigma_2 := \begin{bmatrix} -6 \\ 4 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\sigma_{2\Sigma} := K_2 \bullet \sigma_2$$

$$\sigma_{11\Sigma} := \sigma_{2\Sigma}^{\widehat{0}} = [-7.234]$$

$$\sigma_{22\Sigma} := \sigma_{2\Sigma}^{\widehat{1}} = [0.734]$$

$$\tau_{12\Sigma} := \sigma_{2\Sigma}^{\widehat{2}} = [2.8238]$$

Для точки 3:

$$\sigma_3 := \begin{bmatrix} -6 \\ -6 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\sigma_{3\Sigma} := K_2 \bullet \sigma_3$$

$$\sigma_{11\Sigma} := \sigma_{3\Sigma}^{\widehat{0}} = [-43.404]$$

$$\sigma_{22\Sigma} := \sigma_{3\Sigma}^{\widehat{1}} = [4.404]$$

$$\tau_{12\Sigma} := \sigma_{3\Sigma}^{\widehat{2}} = [-5.77316 \cdot 10^{-15}]$$

Для точки 4:

$$\sigma_4 := \begin{bmatrix} 10 \\ -6 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\sigma_{4\Sigma} := K_2 \bullet \sigma_4$$

$$\sigma_{11\Sigma} := \sigma_{4\Sigma}^{\widehat{0}} = [14.468]$$

$$\sigma_{22\Sigma} := \sigma_{4\Sigma}^{\widehat{1}} = [-1.468]$$

$$\tau_{12\Sigma} := \sigma_{4\Sigma}^{\widehat{2}} = [-4.51807]$$

В итоге получаем область допустимых значений для пакета в виде отрезка АВ, полученного пересечением двух плоскостей

