



Министерство образования Российской Федерации
МИНСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ
им. Н.А. БУДКИНА

кафедра «Технологии радио-электронного контроля»

Домашнее задание

по П.Л.Зу

Вариант 13

316

Студент: Нестеренко В.М.

Группа: СМ 1-81

Преподаватель: Болотина Н. А.

Москва
2023

Боковая проекция

$$\begin{aligned} X_a &:= 0 & X_c &:= 820 & X_e &:= 400 & T_a &:= 1 & T_c &:= 0 \\ Y_a &:= 62 & Y_c &:= 370 & Y_e &:= 305 \end{aligned}$$

Координаты точки В:

$$X_b := \frac{Y_c - Y_a - T_c X_c + T_a X_a}{T_a - T_c} = 308$$

$$Y_b := T_a X_b - T_c X_c + Y_c = 370$$

Плоское сечение летательного аппарата представляет собой кривую 2 порядка, описываемую уравнением:

$$y^2 + a_1 xy + a_2 x^2 + a_3 y + a_4 x + a_5 = 0$$

На основании этого система линейных уравнений

$$Y_a^2 + a_1 (X_a Y_a) + a_2 X_a^2 + a_3 Y_a + a_4 X_a + a_5 = 0$$

$$Y_c^2 + a_1 (X_c Y_c) + a_2 X_c^2 + a_3 Y_c + a_4 X_c + a_5 = 0$$

$$Y_e^2 + a_1 (X_e Y_e) + a_2 X_e^2 + a_3 Y_e + a_4 X_e + a_5 = 0$$

$$a_1 (Y_a + X_a T_a) + a_2 (2X_a) + a_3 T_a + a_4 = 0$$

$$a_1 (Y_c + X_c T_c) + a_2 (2X_c) + a_3 T_c + a_4 = 0$$

Решим систему линейных уравнений по правилу Крамера

Определение коэффициентов a_i

$$\Delta := \begin{pmatrix} X_a Y_a & X_a^2 & Y_a & X_a & 1 \\ X_c Y_c & X_c^2 & Y_c & X_c & 1 \\ X_e Y_e & X_e^2 & Y_e & X_e & 1 \\ Y_a + X_a T_a & 2X_a & T_a & 1 & 0 \\ Y_c + X_c T_c & 2X_c & T_c & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \Delta = 1.077 \times 10^9$$

$$\Delta_1 := \begin{pmatrix} -Y_a^2 & X_a^2 & Y_a & X_a & 1 \\ -Y_c^2 & X_c^2 & Y_c & X_c & 1 \\ -Y_e^2 & X_e^2 & Y_e & X_e & 1 \\ -2Y_a T_a & 2X_a & T_a & 1 & 0 \\ -2Y_c T_c & 2X_c & T_c & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \Delta_1 = 6.304 \times 10^8$$

$$\Delta_2 := \begin{pmatrix} X_a \cdot Y_a & -Y_a^2 & Y_a \cdot X_a & 1 \\ X_c \cdot Y_c & -Y_c^2 & Y_c \cdot X_c & 1 \\ X_c \cdot Y_c & -Y_c^2 & Y_c \cdot X_c & 1 \\ Y_a + X_a \cdot Ta & -2 \cdot Y_a \cdot Ta & Ta & 1 & 0 \\ Y_c + X_c \cdot Tc & -2 \cdot Y_c \cdot Tc & Tc & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Delta_2 = 9.681 \times 10^8$$

$$\Delta_3 := \begin{pmatrix} X_a \cdot Y_a & X_a^2 & -Y_a^2 & X_a & 1 \\ X_c \cdot Y_c & X_c^2 & -Y_c^2 & X_c & 1 \\ X_c \cdot Y_c & X_c^2 & -Y_c^2 & X_c & 1 \\ Y_a + X_a \cdot Ta & 2X_a & -2 \cdot Y_a \cdot Ta & 1 & 0 \\ Y_c + X_c \cdot Tc & 2X_c & -2 \cdot Y_c \cdot Tc & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Delta_3 = 1.648 \times 10^{12}$$

$$\Delta_4 := \begin{pmatrix} X_a \cdot Y_a & X_a^2 & Y_a & -Y_a^2 & 1 \\ X_c \cdot Y_c & X_c^2 & Y_c & -Y_c^2 & 1 \\ X_c \cdot Y_c & X_c^2 & Y_c & -Y_c^2 & 1 \\ Y_a + X_a \cdot Ta & 2X_a & Ta & -2 \cdot Y_a \cdot Ta & 0 \\ Y_c + X_c \cdot Tc & 2X_c & Tc & -2 \cdot Y_c \cdot Tc & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Delta_4 = -1.821 \times 10^{12}$$

$$\Delta_5 := \begin{pmatrix} X_a \cdot Y_a & X_a^2 & Y_a & X_a & -Y_a^2 \\ X_c \cdot Y_c & X_c^2 & Y_c & X_c & -Y_c^2 \\ X_c \cdot Y_c & X_c^2 & Y_c & X_c & -Y_c^2 \\ Y_a + X_a \cdot Ta & 2X_a & Ta & 1 & -2 \cdot Y_a \cdot Ta \\ Y_c + X_c \cdot Tc & 2X_c & Tc & 1 & -2 \cdot Y_c \cdot Tc \end{pmatrix}$$

$$\Delta_5 = -1.063 \times 10^{14}$$

$$a_1 := \frac{\Delta_1}{\Delta} \quad a_2 := \frac{\Delta_2}{\Delta} \quad a_3 := \frac{\Delta_3}{\Delta} \quad a_4 := \frac{\Delta_4}{\Delta} \quad a_5 := \frac{\Delta_5}{\Delta}$$

$$a_1 = 0.585 \quad a_2 = 0.899 \quad a_3 = 1.531 \times 10^3 \quad a_4 = -1.691 \times 10^3 \quad a_5 = -9.876 \times 10^4$$

$$y^2 + a_1 \cdot x \cdot y + a_2 \cdot x^2 + a_3 \cdot y + a_4 \cdot x + a_5 = 0$$

$$y_1(x) := \frac{-\left\{a_1 \cdot x + a_3\right\} - \sqrt{\left(a_1 \cdot x + a_3\right)^2 - 4 \cdot \left(a_2 \cdot x^2 + a_4 \cdot x + a_5\right)}}{2} \quad \text{- уравнение кривой боковой поверхности;}$$

$$k := Ta = 1 \quad \text{- уравнение прямой AB}$$

$$y(x) := (k \cdot x + Y_a)$$

заданные координат

X

	0
0	0
1	100
2	200
3	300
4	400
5	500
6	600
7	700
8	800
9	825

$$y_1(200) = 215.236$$

$Y_{\text{Боковой}} := \text{for } i \in 0 \dots \text{длина}(X) - 1$

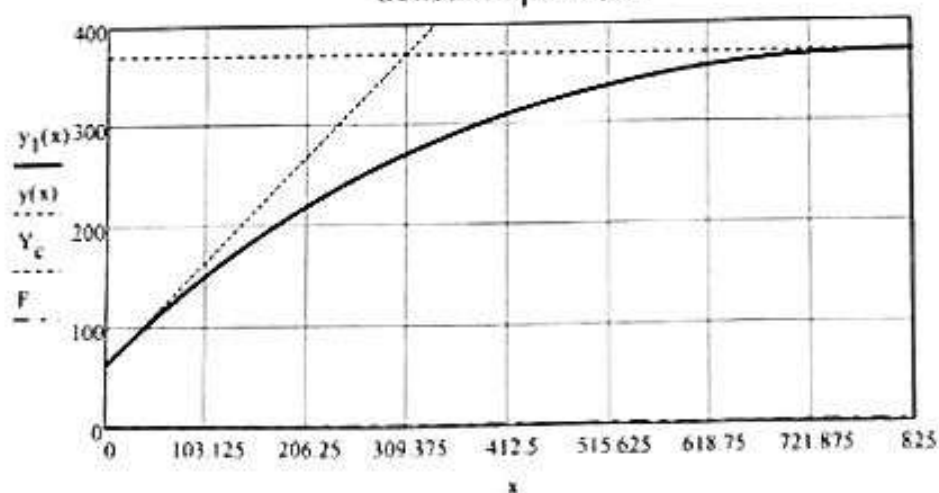
$$(POL)_{i,0} \leftarrow \frac{-(a_1 \cdot X_{i,0} + a_3) - \sqrt{(a_1 \cdot X_{i,0} + a_3)^2 - 4(a_2(X_{i,0})^2 + a_4 \cdot X_{i,0} + a_5)}}{2}$$

	0
0	62
1	148.926
2	215.236
3	266.224
4	305
5	333.568
6	353.298
7	365.161
8	369.869
9	369.992

$Y_{\text{Боковой}} =$

$$x := 0, 0.01 \dots 830$$

Боковая проекция



Плановая проекция

$$\begin{aligned} X_a &:= 0 & X_b &:= 820 & X_c &:= 410 & T_a &:= -0.97 & T_c &:= 0 \\ Y_a &:= -62 & Y_b &:= -340 & Y_c &:= -280 & & & & \end{aligned}$$

Координаты точки В:

$$X_b := \frac{Y_c - Y_a - T_c \cdot X_c + T_a \cdot X_a}{T_a - T_c} = 286.598$$

$$Y_b := T_a \cdot X_b - T_b \cdot X_a + Y_a = -340$$

Определение коэффициентов a_i по правилу Крамера:

$$\Delta_{20} := \begin{vmatrix} X_a \cdot Y_a & X_a^2 \cdot Y_a & X_a & 1 \\ X_c \cdot Y_c & X_c^2 \cdot Y_c & X_c & 1 \\ X_b \cdot Y_b & X_b^2 \cdot Y_b & X_b & 1 \\ Y_a + X_a \cdot T_a & 2 \cdot X_a & T_a & 1 & 0 \\ Y_c + X_c \cdot T_c & 2 \cdot X_c & T_c & 1 & 0 \end{vmatrix}$$

$$\Delta_{20} = 3.053 \times 10^9$$

$$\Delta_{21} := \begin{vmatrix} -Y_a^2 & X_a^2 \cdot Y_a & X_a & 1 \\ -Y_c^2 & X_c^2 \cdot Y_c & X_c & 1 \\ -Y_b^2 & X_b^2 \cdot Y_b & X_b & 1 \\ -2 \cdot Y_a \cdot T_a & 2 \cdot X_a & T_a & 1 & 0 \\ -2 \cdot Y_c \cdot T_c & 2 \cdot X_c & T_c & 1 & 0 \end{vmatrix}$$

$$\Delta_{21} = 8.452 \times 10^8$$

$$\Delta_{22} := \begin{vmatrix} X_a \cdot Y_a & -Y_a^2 & Y_a & X_a & 1 \\ X_c \cdot Y_c & -Y_c^2 & Y_c & X_c & 1 \\ X_b \cdot Y_b & -Y_b^2 & Y_b & X_b & 1 \\ Y_a + X_a \cdot T_a & -2 \cdot Y_a \cdot T_a & T_a & 1 & 0 \\ Y_c + X_c \cdot T_c & -2 \cdot Y_c \cdot T_c & T_c & 1 & 0 \end{vmatrix}$$

$$\Delta_{22} = 8.333 \times 10^8$$

$$\Delta_{23} := \begin{vmatrix} X_a \cdot Y_a & X_a^2 & -Y_a^2 & X_a & 1 \\ X_c \cdot Y_c & X_c^2 & -Y_c^2 & X_c & 1 \\ X_b \cdot Y_b & X_b^2 & -Y_b^2 & X_b & 1 \\ Y_a + X_a \cdot T_a & 2 \cdot X_a & -2 \cdot Y_a \cdot T_a & 1 & 0 \\ Y_c + X_c \cdot T_c & 2 \cdot X_c & -2 \cdot Y_c \cdot T_c & 1 & 0 \end{vmatrix}$$

$$\Delta_{23} = -7.88 \times 10^{11}$$

$$\Delta_{24} := \begin{pmatrix} X_a \cdot Y_a & X_a^2 \cdot Y_a & -Y_a^2 & 1 \\ X_c \cdot Y_c & X_c^2 \cdot Y_c & -Y_c^2 & 1 \\ X_c \cdot Y_c & X_c^2 \cdot Y_c & -Y_c^2 & 1 \\ Y_a + X_a \cdot T_a & 2X_a \cdot T_a & -2 \cdot Y_a \cdot T_a & 0 \\ Y_c + X_c \cdot T_c & 2X_c \cdot T_c & -2 \cdot Y_c \cdot T_c & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Delta_{24} = -1.079 \times 10^{12}$$

$$\Delta_{25} := \begin{pmatrix} X_a \cdot Y_a & X_a^2 \cdot Y_a & X_a & -Y_a^2 \\ X_c \cdot Y_c & X_c^2 \cdot Y_c & X_c & -Y_c^2 \\ X_c \cdot Y_c & X_c^2 \cdot Y_c & X_c & -Y_c^2 \\ Y_a + X_a \cdot T_a & 2X_a \cdot T_a & 1 & -2 \cdot Y_a \cdot T_a \\ Y_c + X_c \cdot T_c & 2X_c \cdot T_c & 1 & -2 \cdot Y_c \cdot T_c \end{pmatrix}$$

$$\Delta_{25} = -6.059 \times 10^{13}$$

$$a_{21} := \frac{\Delta_{21}}{\Delta_2} \quad a_{22} := \frac{\Delta_{22}}{\Delta_2} \quad a_{23} := \frac{\Delta_{23}}{\Delta_2} \quad a_{24} := \frac{\Delta_{24}}{\Delta_2} \quad a_{25} := \frac{\Delta_{25}}{\Delta_2}$$

$$a_{21} = 0.277 \quad a_{22} = 0.273 \quad a_{23} = -258.074$$

$$a_{24} = -353.45$$

$$a_{25} = -1.984 \times 10^4$$

Определение координат:

$$Y_{\text{план}} := \text{for } i \in 0 \dots \text{длина}(X) - 1$$

$$\text{POL}_{i,0} \leftarrow \frac{-(a_{21} \cdot X_{i,0} + a_{23}) + \sqrt{(a_{21} \cdot X_{i,0} + a_{23})^2 - 4(a_{22} \cdot X_{i,0}^2 + a_{24} \cdot X_{i,0} + a_{25})}}{2}$$

$$X =$$

	0
0	0
1	100
2	200
3	300
4	400
5	500
6	600
7	700
8	800
9	825

$$Y_{\text{план}} =$$

	0
0	-62
1	-141.183
2	-198.462
3	-242.6
4	-277.02
5	-303.377
6	-322.493
7	-334.682
8	-339.848
9	-339.99

$$y_2(x) := \frac{-(a_{21} \cdot x + a_{23}) + \sqrt{(a_{21} \cdot x + a_{23})^2 - 4(a_{22} \cdot x^2 + a_{24} \cdot x + a_{25})}}{2}$$

$$k := T_a = -0.97$$

$$y(x) := k \cdot x + Y_a$$

Плановая проекция

