

Министерство образования и науки Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана (национальный исследовательский университет)»

(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

Кафедра «Космические аппараты и ракеты-носители» Дисциплина «Механика деформируемого твердого тела»

> Домашнее задание №1 Вариант №4

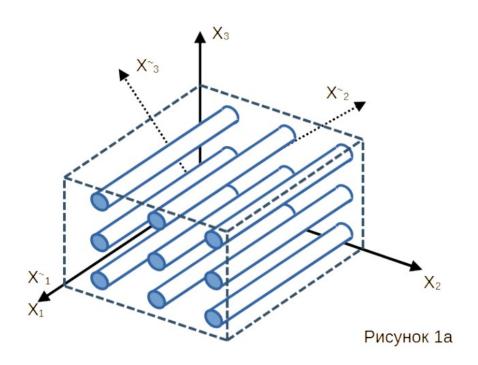
> > Студентка: Гусева Н. А.

Группа: СМ1-81

Преподаватель: Муравьев В. В.

Задача 1.

Для линейно упругого материала, представленного на рисунке 1х записать общий вид матрицы жёсткости в двух ортогональных декартовых системах координат. Общий вид должен показывать априори равные друг-другу значения и нулевые значения коэффициентов матриц жёсткости. Охарактеризовать тип материала



Исходные данные:

 $CK_1: X_3 X_1 X_2;$

CK_2: $X \sim_2 X \sim_1 X \sim_3$

Аналитическое выражение закона Гука для данного линейного упругого материала примет следующий упрощенный вид:

$$\sigma_{11}\!=\!C_{11}\varepsilon_{11}\!+\!C_{12}\varepsilon_{22}\!+\!C_{13}\varepsilon_{33}$$

$$\sigma_{22}\!=\!C_{21}\varepsilon_{11}\!+\!C_{22}\varepsilon_{22}\!+\!C_{23}\varepsilon_{33}$$

$$\sigma_{33} = C_{31}\varepsilon_{11} + C_{32}\varepsilon_{22} + C_{33}\varepsilon_{33} \tag{1}$$

$$\sigma_{12} = C_{44} \gamma_{12}$$

$$\sigma_{13} = C_{55} \gamma_{13}$$

$$\sigma_{23} = C_{66} \gamma_{23}$$

$$C = \begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} & C_{13} & 0 & 0 & 0 \\ C_{21} & C_{22} & C_{23} & 0 & 0 & 0 \\ C_{31} & C_{32} & C_{33} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & C_{44} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & C_{55} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & C_{66} \end{bmatrix}$$

Данное анизотропное тело обладает тремя

взаимно перпендикулярными плоскостями симметрии. Такое тело называется ортотропным. Его линейно упругие свойства описываются девятью параметрами. В системе координат, в которой координатные плоскости совпадают с плоскостями симметрии тела, закон Гука имеет вид (1). При этом оси системы координат, перпендикулярные плоскостям симметрии, являются осями симметрии 2-го порядка.

Рассмотрим соотношения в системе координат, повёрнутой на угол φ относительно оси X_1 . Соотношения закона Гука будут иметь вид:

$$\sigma'_{11} = C'_{11}\varepsilon'_{11} + C'_{12}\varepsilon'_{22} + C'_{13}\varepsilon'_{33} + C'_{16}\gamma'_{23}$$

$$\sigma'_{22} = C'_{21}\varepsilon'_{11} + C'_{22}\varepsilon'_{22} + C'_{23}\varepsilon'_{33} + C'_{26}\gamma'_{23}$$

$$\sigma'_{33} = C'_{31}\varepsilon'_{11} + C'_{32}\varepsilon'_{22} + C'_{33}\varepsilon'_{33} + C'_{36}\gamma'_{23}$$

$$\sigma'_{12} = C'_{44}\gamma'_{12} + C'_{45}\gamma'_{13}$$

$$\sigma'_{13} = C'_{54}\gamma'_{12} + C'_{55}\gamma'_{13}$$

$$\sigma'_{23} = C'_{61}\varepsilon'_{11} + C'_{62}\varepsilon'_{22} + C'_{63}\varepsilon'_{33} + C'_{66}\gamma'_{23}$$
(2)

Коэффициенты C_{ij} (i,j=1,2,...,6) называются коэффициентами жёсткости линейно упругого тела. Они подлежат экспериментальному определению. Важно отметить, что равенства (2) справедливы как для изотропного, так и для анизотропного тел. В матричном виде их записывают так: $\{\sigma\}=[C]\{\varepsilon\}$

$$C' = \begin{bmatrix} C'_{11} & C'_{12} & C'_{13} & 0 & 0 & C'_{16} \\ C'_{21} & C'_{22} & C'_{23} & 0 & 0 & C'_{26} \\ C'_{31} & C'_{32} & C'_{33} & 0 & 0 & C'_{36} \\ 0 & 0 & 0 & C'_{44} & C'_{45} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & C'_{54} & C'_{55} & 0 \\ C'_{61} & C'_{62} & C'_{63} & 0 & 0 & C'_{66} \end{bmatrix}$$

При этом в новой системе координат коэффициенты жёсткости вычисляются по формулам:

$$C'_{11} = C_{11}$$

$$C'_{22} = C_{22} \cdot \cos(\varphi)^{4} + C_{33} \cdot \sin(\varphi)^{4} + 2 \left(C_{23} + 2 C_{66}\right) \cdot \sin(\varphi)^{2} \cos(\varphi)^{2}$$

$$C'_{33} = C_{33} \cdot \cos(\varphi)^{2} + C_{22} \cdot \sin(\varphi)^{2} + 2 \left(C_{23} + 2 C_{66}\right) \cdot \sin(\varphi)^{2} \cos(\varphi)^{2}$$

$$C'_{23} = C'_{32} = \left(C_{22} + C_{33} - 2 C_{23} - 4 \cdot C_{66}\right) \cdot \sin(\varphi)^{2} \cos(\varphi)^{2} + C_{23}$$

$$C'_{66} = \left(C_{22} + C_{33} - 2 C_{23} - 4 \cdot C_{66}\right) \cdot \sin(\varphi)^{2} \cos(\varphi)^{2} + C_{66}$$

$$C'_{26} = C'_{62} = \left(C_{33} \cdot \sin(\varphi)^{2} - C_{22} \cdot \cos(\varphi)^{2} + \left(C_{23} + 2 C_{66}\right) \cdot \cos(2 \varphi)\right) \cdot \sin(\varphi) \cos(\varphi)$$

$$C'_{36} = C'_{63} = \left(C_{33} \cdot \cos(\varphi)^{2} - C_{22} \cdot \sin(\varphi)^{2} - \left(C_{23} + 2 C_{66}\right) \cdot \cos(2 \varphi)\right) \cdot \sin(\varphi) \cos(\varphi)$$

$$C'_{12} = C'_{21} = C_{12} \cdot \cos(\varphi)^{2} + C_{13} \cdot \sin(\varphi)^{2}$$

$$C'_{13} = C'_{31} = C_{12} \cdot \sin(\varphi)^{2} + C_{13} \cdot \cos(\varphi)^{2}$$

$$C'_{16} = C'_{61} = \left(C_{13} - C_{12}\right) \sin(\varphi) \cdot \cos(\varphi)$$

$$C'_{44} = C_{44} \cdot \cos(\varphi)^{2} + C_{55} \cdot \sin(\varphi)^{2}$$

$$C'_{45} = C'_{54} = \left(C_{55} - C_{44}\right) \cdot \sin(\varphi) \cdot \cos(\varphi)$$

Равенства (1) можно обратить и записать их в форме: $\{\varepsilon\}=[S]\{\sigma\}$. Будем иметь такие зависимости:

$$\begin{split} \varepsilon_{11} &= S_{11} \cdot \sigma_{11} + S_{12} \cdot \sigma_{22} + S_{13} \cdot \sigma_{33} \\ \varepsilon_{22} &= S_{21} \cdot \sigma_{11} + S_{22} \cdot \sigma_{22} + S_{23} \cdot \sigma_{33} \\ \varepsilon_{33} &= S_{31} \cdot \sigma_{11} + S_{32} \cdot \sigma_{22} + S_{33} \cdot \sigma_{33} \\ \gamma_{12} &= S_{44} \cdot \sigma_{12} \\ \gamma_{13} &= S_{55} \cdot \sigma_{13} \\ \gamma_{23} &= S_{66} \cdot \sigma_{23} \end{split} \tag{4}$$

В практических расчётах коэффициенты упругих податливостей удобно записывать с помощью технических характеристик упругости, имеющих определённый физический смысл. Тогда равенства (4) принимают следующий вид:

$$\varepsilon_{11} = \frac{\sigma_{11}}{E_1} - \frac{v_{21}}{E_2} \cdot \sigma_{22} - \frac{v_{31}}{E_3} \cdot \sigma_{33}$$

$$\varepsilon_{22} = -\frac{v_{12}}{E_1} \cdot \sigma_{11} + \frac{\sigma_{22}}{E_2} \cdot \sigma_{22} - \frac{v_{32}}{E_3} \cdot \sigma_{33}$$

$$\varepsilon_{33} = -\frac{v_{13}}{E_1} \cdot \sigma_{11} - \frac{v_{23}}{E_2} \cdot \sigma_{22} + \frac{\sigma_{33}}{E_3}$$

$$\gamma_{12} = \frac{\sigma_{12}}{G_{12}}$$

$$\gamma_{13} = \frac{\sigma_{13}}{G_{13}}$$

$$\gamma_{23} = \frac{\sigma_{23}}{G_{23}}$$
(5)

В формулах (5) введены такие обозначения для технических характеристик упругости: E_1 , E_2 , E_3 - модули упругости материала при растяжении в направлении осей X_1 , X_2 , X_3 соответственно; G_{12} , G_{13} , G_{23} - модули сдвига в плоскостях $X_1 X_2$, $X_2 X_3$, $X_3 X_1$ соответственно; v_{ij} ($i \neq j$) - коэффициенты Пуассона, для которых первый индекс указывает направление действующего напряжения, а второй – направление возникающей при этом поперечной деформации. В силу симметрии матрицы упругих податливостей должны выполняться следующие равенства:

$$\frac{v_{21}}{E_2} = \frac{v_{12}}{E_1} \qquad \frac{v_{31}}{E_3} = \frac{v_{13}}{E_1} \qquad \frac{v_{32}}{E_3} = \frac{v_{23}}{E_2} \tag{6}$$

Представленные технические характеристики упругости ортотропного тела определяются при обработке экспериментально полученных результатов. Равенства (1), записанные с помощью этих параметров будут иметь такой вид:

$$\begin{split} &\sigma_{11} = \frac{1}{\Delta} \cdot \left(E_1 \left(1 - v_{23} \cdot v_{32} \right) \cdot \varepsilon_{11} + E_2 \left(v_{12} + v_{13} \cdot v_{32} \right) \cdot \varepsilon_{22} + E_3 \left(v_{13} + v_{12} \cdot v_{23} \right) \cdot \varepsilon_{33} \right) \\ &\sigma_{22} = \frac{1}{\Delta} \cdot \left(E_1 \left(v_{21} + v_{23} \cdot v_{31} \right) \cdot \varepsilon_{11} + E_2 \left(1 - v_{31} \cdot v_{13} \right) \cdot \varepsilon_{22} + E_3 \left(v_{23} + v_{13} \cdot v_{21} \right) \cdot \varepsilon_{33} \right) \\ &\sigma_{33} = \frac{1}{\Delta} \cdot \left(E_1 \left(v_{31} + v_{32} \cdot v_{21} \right) \cdot \varepsilon_{11} + E_2 \left(v_{32} + v_{31} \cdot v_{12} \right) \cdot \varepsilon_{22} + E_3 \left(1 - v_{21} \cdot v_{12} \right) \cdot \varepsilon_{33} \right) \\ &\sigma_{12} = G_{12} \cdot \gamma_{12} \\ &\sigma_{13} = G_{13} \cdot \gamma_{13} \\ &\sigma_{23} = G_{23} \cdot \gamma_{23} \end{split}$$
 ГДе
$$\Delta = 1 - v_{12} \cdot v_{21} - v_{23} \cdot v_{32} - v_{13} \cdot v_{31} - 2 \cdot v_{12} \cdot v_{23} \cdot v_{31} \end{split}$$

Обратимся к формулам (3). Пусть коэффициенты жёсткости связаны

следующими четырьмя зависимостями:

$$C_{22} = C_{33} \qquad C_{12} = C_{13} \qquad C_{44} = C_{55} \qquad C_{22} = C_{23} + 2 \ C_{66}$$

Количество независимых характеристик упругости сокращается до пяти. При этом для произвольного угла поворота φ будем иметь:

$$C'_{22} = C'_{33} = C_{22}$$

$$C'_{23} = C'_{32} = C_{23}$$

$$C'_{66} = C_{66}$$

$$C'_{11} = C_{11}$$

$$C'_{16} = C'_{61} = 0$$

$$C'_{26} = C'_{62} = 0$$

$$C'_{12} = C'_{21} = C_{12}$$

$$C'_{13} = C'_{31} = C_{12}$$

$$C'_{36} = C'_{63} = 0$$

$$C'_{44} = C'_{55} = C_{44}$$

$$C'_{45} = C'_{54} = 0$$
(8)

В новой системе координат соотношения закона Гука примут такой вид:

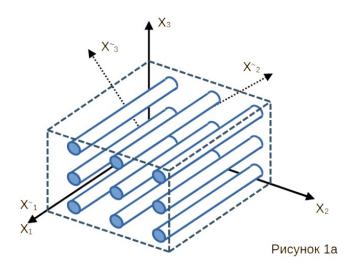
новой системе координат соотношения закона т ука примут такой вид.
$$\sigma'_{11} = C'_{11}\varepsilon'_{11} + C'_{12}\varepsilon'_{22} + C'_{13}\varepsilon'_{33} \\ \sigma'_{22} = C'_{12}\varepsilon'_{11} + C'_{22}\varepsilon'_{22} + C'_{23}\varepsilon'_{33} \\ \sigma'_{33} = C'_{13}\varepsilon'_{11} + C'_{23}\varepsilon'_{22} + C'_{33}\varepsilon'_{33} \\ \sigma'_{12} = C'_{44}\gamma'_{12} \\ \sigma'_{13} = C'_{44}\gamma'_{13} \\ \sigma'_{23} = C'_{66}\gamma'_{23}$$

$$C' = \begin{bmatrix} C'_{11} & C'_{12} & C'_{12} & 0 & 0 & 0 \\ C'_{12} & C'_{22} & C'_{23} & 0 & 0 & 0 \\ C'_{12} & C'_{22} & C'_{23} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & C'_{44} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & C'_{44} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & C'_{66} \end{bmatrix}$$

Как видно, при произвольном повороте системы координат на угол ϕ относительно оси X3 определяющие соотношения остаются неизменными и имеют вид (1). Анизотропное тело, для которого выполняются равенства (8), называется трансверсально изотропным телом. Ось X_1 является осью симметрии n-го порядка, перпендикулярная ей плоскость $X_2 X_3$ – плоскостью симметрии.

Задача 1.

Для линейно упругого материала, представленного на рисунке 1х записать общий вид матрицы жёсткости в двух ортогональных декартовых системах координат. Общий вид должен показывать априори равные друг-другу значения и нулевые значения коэффициентов матриц жёсткости. Охарактеризовать тип материала



Исходные данные:

 $CK_1: X_3 X_1 X_2;$

 $CK_2: X_2 X_1 X_3$

Материал является трансверсально изотропным, такой материал имеет ось симметрии. Количество независимых характеристик упругости равняется пяти.

$$E = f_1(A, B, C, D)$$
 $F = f_2(A, B, C, D)$

$$A = C + 2 F \qquad F = \frac{A - C}{2}$$

Задача 2.

Построить область допустимых состояний многослойного композиционного материала в системе координат σ_{11} — σ_{22} многослойного композиционного материала, работающего в условиях плоского напряжённого состояния. Указать характерные значения напряжений.

Схема армирования [φ_1 $\delta_1/$ φ_2 δ_2]. Материал монослоёв ортотропный, технические характеристики упругости которого заданы в осях ортотропии. Модули упругости 10 рода E_1 Па и E_2 Па, сдвиговой модуль G_{12} Па, коэффициент Пуассона v_{12} ед. Гипотеза прочности материала монослоя согласно теории максимальных нормальных напряжений. В системе координат монослоя предел прочности на растяжение в направлении 1 F_{-1} Па, предел прочности на сжатие в направлении 1 F_{-1}

Па, предел прочности на растяжение в направлении 2 $F +_2 \Pi$ а, предел прочности на сжатие в направлении $2F_{-2}$ Па.

Исходные данные:

$$\begin{split} &\varphi_1\coloneqq -45\ ° \qquad \varphi_2\coloneqq 45\ ° \qquad \delta_1\coloneqq 0.5 \qquad v_{12}\coloneqq 0.1 \qquad F_1\coloneqq 10\ \textit{\textbf{Pa}}\ F_{-1}\coloneqq -6\ \textit{\textbf{Pa}} \\ &E_1\coloneqq 10\ \textit{\textbf{Pa}} \qquad E_2\coloneqq 4\ \textit{\textbf{Pa}} \quad \delta_2\coloneqq 0.5 \qquad G_{12}\coloneqq 4\cdot \textit{\textbf{Pa}} \qquad F_2\coloneqq 4\ \textit{\textbf{Pa}} \quad F_{-2}\coloneqq -6\ \textit{\textbf{Pa}} \end{split}$$

$$&v_{21}\coloneqq \frac{v_{12}\cdot E_2}{E_1}=0.04$$

$$&C_{11}\coloneqq \frac{E_1}{1-v_{12}\cdot v_{21}} \qquad C_{22}\coloneqq \frac{E_2}{1-v_{12}\cdot v_{21}} \qquad C_{12}\coloneqq v_{21}\cdot \frac{E_1}{1-v_{12}\cdot v_{21}} \qquad C_{33}\coloneqq G_{12}$$

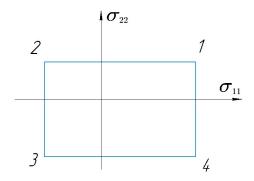
Матрицы поворота:

Матрицы поворота:
$$T_{11} \coloneqq \begin{bmatrix} \left(\cos\left(\varphi_{1}\right)\right)^{2} & \left(\sin\left(\varphi_{1}\right)\right)^{2} & 2\cos\left(\varphi_{1}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{1}\right) \\ \left(\sin\left(\varphi_{1}\right)\right)^{2} & \left(\cos\left(\varphi_{1}\right)\right)^{2} & -2\cos\left(\varphi_{1}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{1}\right) \\ -\cos\left(\varphi_{1}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{1}\right) & \cos\left(\varphi_{1}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{1}\right) & \left(\cos\left(\varphi_{1}\right)\right)^{2} - \left(\sin\left(\varphi_{1}\right)\right)^{2} \end{bmatrix}$$

$$T_{12} \coloneqq \begin{bmatrix} \left(\cos\left(\varphi_{2}\right)\right)^{2} & \left(\sin\left(\varphi_{2}\right)\right)^{2} & 2\cos\left(\varphi_{2}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{2}\right) \\ \left(\sin\left(\varphi_{2}\right)\right)^{2} & \left(\cos\left(\varphi_{2}\right)\right)^{2} & -2\cos\left(\varphi_{2}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{2}\right) \\ -\cos\left(\varphi_{2}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{2}\right) & \cos\left(\varphi_{2}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{2}\right) & \left(\cos\left(\varphi_{2}\right)\right)^{2} - \left(\sin\left(\varphi_{2}\right)\right)^{2} \end{bmatrix}$$

$$T_{21} \coloneqq \begin{bmatrix} \left(\cos\left(\varphi_{1}\right)\right)^{2} & \left(\sin\left(\varphi_{1}\right)\right)^{2} & \cos\left(\varphi_{1}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{1}\right) \\ \left(\sin\left(\varphi_{1}\right)\right)^{2} & \left(\cos\left(\varphi_{1}\right)\right)^{2} & -\cos\left(\varphi_{1}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{1}\right) \\ -2\cos\left(\varphi_{1}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{1}\right) & 2\cos\left(\varphi_{1}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{1}\right) & \left(\cos\left(\varphi_{1}\right)\right)^{2} - \left(\sin\left(\varphi_{1}\right)\right)^{2} \end{bmatrix}$$

$$T_{22} \coloneqq \begin{bmatrix} \left(\cos\left(\varphi_{2}\right)\right)^{2} & \left(\sin\left(\varphi_{2}\right)\right)^{2} & \cos\left(\varphi_{2}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{2}\right) \\ \left(\sin\left(\varphi_{2}\right)\right)^{2} & \left(\cos\left(\varphi_{2}\right)\right)^{2} & -\cos\left(\varphi_{2}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{2}\right) \\ -2\cos\left(\varphi_{2}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{2}\right) & 2\cos\left(\varphi_{2}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{2}\right) & -\cos\left(\varphi_{2}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{2}\right) \\ -2\cos\left(\varphi_{2}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{2}\right) & 2\cos\left(\varphi_{2}\right) \cdot \sin\left(\varphi_{2}\right) & \left(\cos\left(\varphi_{2}\right)\right)^{2} - \left(\sin\left(\varphi_{2}\right)\right)^{2} \end{bmatrix}$$



Найдем глобальную матрицу жесткости и упругих податливостей.

Матрица жесткости первого монослоя в локальной системе координат:

$$C_1\coloneqq\begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} & 0 \\ C_{12} & C_{22} & 0 \\ 0 & 0 & C_{33} \end{bmatrix}$$
 Матрица жесткости первого монослоя в глобальной системе координат:

$$C_{1\Sigma} \!\coloneqq\! T_{11} \! \cdot \! C_{1} \! \cdot \! T_{11}^{\ \mathrm{T}} \! = \! \begin{bmatrix} 7.71486 & \! -0.28514 & \! 1.50602 \\ \! -0.28514 & \! 7.71486 & \! 1.50602 \\ 1.50602 & \! 1.50602 & \! 3.31325 \end{bmatrix} \! \textbf{\textit{Pa}}$$

Матрица упругих податливостей первого монослоя глобальной системы координат:
$$S_{1\Sigma} \coloneqq C_{1\Sigma}^{-1} = \begin{bmatrix} 0.145 & 0.02 & -0.075 \\ 0.02 & 0.145 & -0.075 \\ -0.075 & -0.075 & 0.37 \end{bmatrix} \textbf{\textit{Pa}}^{-1}$$

Матрица жесткости второго монослоя в локальной системе координат:

$$C_2 \coloneqq C_1$$

Матрица жесткости второго монослоя в глобальной системе координат:

Матрица упругих податливостей второго монослоя в глобальной системы координат:
$$S_{2\Sigma} \coloneqq C_{2\Sigma}^{-1} = \begin{bmatrix} 0.145 & 0.02 & 0.075 \\ 0.02 & 0.145 & 0.075 \\ 0.075 & 0.075 & 0.37 \end{bmatrix} \textbf{\textit{Pa}}^{-1}$$
 В итоге получаем:

В итоге получаем:

$$S_{\Sigma global} \!\coloneqq\! C_{\Sigma global}^{-1} \!=\! \begin{bmatrix} 0.1298 \;\; 0.0048 \;\; 0 \\ 0.0048 \;\; 0.1298 \;\; 0 \\ 0 \qquad \qquad 0 \qquad \qquad 0.30182 \end{bmatrix} \boldsymbol{Pa}^{-1}$$

Соотношение для перевода в Σ систему координат:

$$(\sigma_{\Sigma}) = [C_{\Sigma}] \cdot [T_{2i}] \cdot [S_i] \cdot (\sigma_i)$$

Для первого монослоя:

$$K_1\!\coloneqq\!C_{\varSigma global}\!\cdot\!T_{21}\!\cdot\!S_{1\varSigma}\!=\!\begin{bmatrix} 0.91295 & 0.91295 & -2.03723 \\ 0.31295 & 0.31295 & 0.92277 \\ 0.41416 & -0.41416 & 4.10983\cdot10^{-16} \end{bmatrix}$$

Для точки 1:

$$\sigma_1 \coloneqq \begin{bmatrix} 10 \\ 4 \\ 0 \end{bmatrix} Pa$$

$$\sigma_{1} \coloneqq \begin{bmatrix} 10 \\ 4 \\ 0 \end{bmatrix} \mathbf{Pa}$$

$$\sigma_{\Sigma} \coloneqq K_{1} \cdot \sigma_{1} = \begin{bmatrix} 12.78133 \\ 4.38133 \\ 2.48494 \end{bmatrix} \mathbf{Pa}$$

$$\sigma_{11\Sigma}\!\coloneqq\!\sigma_{\Sigma}^{\widehat{0}}\!\!=\!\!\left[12.78133\right]\boldsymbol{\textit{Pa}}$$

$$\sigma_{22\Sigma}\!\coloneqq\!\sigma_{\Sigma}^{\widehat{\mathcal{L}}}\!\!=\!\big[4.38133\big]\,\textit{Pa}$$

$$au_{12\Sigma} \coloneqq \sigma_{\Sigma}^{\widehat{2}} = \left[2.48494 \right] Pa$$

Для точки 2:

$$\sigma_2 \coloneqq \begin{bmatrix} -6 \\ 4 \\ 0 \end{bmatrix} \mathbf{Pa}$$

$$\sigma_{\Sigma} := K_1 \cdot \sigma_2$$

$$\sigma_{11\Sigma}\!\coloneqq\!\sigma_{\Sigma}^{\widehat{\widehat{0}}}\!\!=\!\!\left[-1.8259\right]\boldsymbol{\textit{Pa}}$$

$$\sigma_{22\boldsymbol{\Sigma}} \coloneqq \sigma_{\boldsymbol{\Sigma}}^{\widehat{\mathcal{L}}} = \left[-0.6259 \right] \boldsymbol{\textit{Pa}}$$

$$\tau_{12\Sigma} \coloneqq \sigma_{\Sigma}^{\widehat{2}} = \left[-4.14157 \right]$$
Pa

Для точки 3:
$$\sigma_3\coloneqq\begin{bmatrix}-6\\-6\\0\end{bmatrix}\textbf{\textit{Pa}}$$

$$\sigma_{\Sigma} := K_1 \cdot \sigma_3$$

$$\sigma_{11\Sigma} \!\coloneqq\! \sigma_{\Sigma}^{\widehat{0}} \!\!=\! \left[-10.95542\right] \boldsymbol{\textit{Pa}}$$

$$\sigma_{22\boldsymbol{\Sigma}}\!\coloneqq\!\sigma_{\boldsymbol{\Sigma}}^{\widehat{\boldsymbol{\mathcal{I}}}}\!\!=\!\!\left[-3.75542\right]\boldsymbol{\textit{Pa}}$$

$$\tau_{12\Sigma} = \sigma_{\Sigma}^{\widehat{2}} = \left[1.33227 \cdot 10^{-15} \right]$$
 Pa

Для точки 4:

$$\sigma_4 \coloneqq \begin{bmatrix} 10 \\ -6 \\ 0 \end{bmatrix} \mathbf{Pa}$$

$$\sigma_{\boldsymbol{\Sigma}} \!\coloneqq\! K_1 \! \cdot \! \sigma_4$$

$$\sigma_{11\Sigma} = \sigma_{\Sigma} = [3.65181] Pa$$

$$\sigma_{22\Sigma} \coloneqq \sigma_{\Sigma}^{\widehat{\mathcal{L}}} = \left[1.25181 \right] \textit{Pa}$$

$$au_{12\Sigma} \coloneqq \sigma_{\Sigma}^{\widehat{2}} = [6.62651] \, \textit{Pa}$$

Для второго монослоя:

$$K_2 \!\coloneqq\! C_{\varSigma global} \!\bullet\! T_{22} \!\bullet\! S_{2\varSigma} \!=\! \! \begin{bmatrix} 0.91295 & 0.91295 & 2.03723 \\ 0.31295 & 0.31295 & -0.92277 \\ -0.41416 & 0.41416 & 4.10983 \!\bullet\! 10^{-16} \end{bmatrix}$$

Для точки 1:

$$\sigma_1 \coloneqq \begin{bmatrix} 10 \\ 4 \\ 0 \end{bmatrix} \mathbf{Pa}$$

$$\sigma_{1\Sigma} := K_2 \cdot \sigma_1 = \begin{bmatrix} 12.78133 \\ 4.38133 \\ -2.48494 \end{bmatrix} \mathbf{Pa}$$

$$\sigma_{11\Sigma} = \sigma_{1\Sigma}^{\widehat{0}} = [12.78133] Pa$$

$$\sigma_{22\boldsymbol{\Sigma}}\!\coloneqq\!\sigma_{1\boldsymbol{\Sigma}}^{\widehat{\boldsymbol{\gamma}}}\!\!=\!\!\left[4.38133\right]\boldsymbol{\textit{Pa}}$$

$$au_{12\Sigma} \coloneqq \sigma_{1\Sigma}^{\widehat{2}} = \left[-2.48494\right] \textit{Pa}$$

Для точки 2:

$$\sigma_2 \coloneqq \begin{bmatrix} -6 \\ 4 \\ 0 \end{bmatrix} \mathbf{Pa}$$

$$\sigma_{2\Sigma} \coloneqq K_2 \cdot \sigma_2$$

$$\sigma_{11\Sigma} = \sigma_{2\Sigma} = [-1.8259] Pa$$

$$\sigma_{22\Sigma} = \sigma_{2\Sigma} = [-0.6259] Pa$$

$$\boldsymbol{\tau_{12\boldsymbol{\Sigma}}}\!\coloneqq\!\boldsymbol{\sigma_{2\boldsymbol{\Sigma}}}^{\widehat{\boldsymbol{\mathcal{Z}}}}\!\!=\!\!\left[4.14157\right]\boldsymbol{\textit{Pa}}$$

Для точки 3:

$$\sigma_3 \coloneqq \begin{bmatrix} -6 \\ -6 \\ 0 \end{bmatrix} \mathbf{Pa}$$

$$\sigma_{3\Sigma} := K_2 \cdot \sigma_3$$

$$\sigma_{11\Sigma} = \sigma_{3\Sigma} = [-10.95542] Pa$$

$$\sigma_{22\boldsymbol{\Sigma}}\!\coloneqq\!\sigma_{3\boldsymbol{\Sigma}}^{\widehat{\boldsymbol{\mathcal{I}}}}\!\!=\!\!\left[-3.75542\,\right]\boldsymbol{\textit{Pa}}$$

$$\tau_{12\Sigma} = \sigma_{3\Sigma} = \left[-1.33227 \cdot 10^{-15} \right] Pa$$

Для точки 4:
$$\sigma_4\coloneqq\begin{bmatrix}10\\-6\\0\end{bmatrix}\textbf{\textit{Pa}}$$

$$\sigma_{4\boldsymbol{\Sigma}} \!\coloneqq\! K_2 \!\cdot\! \sigma_4$$

$$\sigma_{11\Sigma} \coloneqq \sigma_{4\Sigma} \overset{\widehat{0}}{=} \left[\left. 3.65181 \right] \boldsymbol{\textit{Pa}} \right.$$

$$\sigma_{22\boldsymbol{\Sigma}}\!\coloneqq\!\sigma_{4\boldsymbol{\Sigma}}^{\widehat{\widehat{\boldsymbol{\mathcal{I}}}}}\!\!=\!\!\left[\,1.25181\,\right]\boldsymbol{\textit{Pa}}$$

$$\boldsymbol{\tau_{12\Sigma}}\!\coloneqq\!\boldsymbol{\sigma_{4\Sigma}}^{\widehat{2}}\!\!=\!\left[-6.62651\right]\boldsymbol{\textit{Pa}}$$

В итоге получаем область допустимых значений для пакета в виде отрезка АВ, полученного пересечением двух плоскостей

