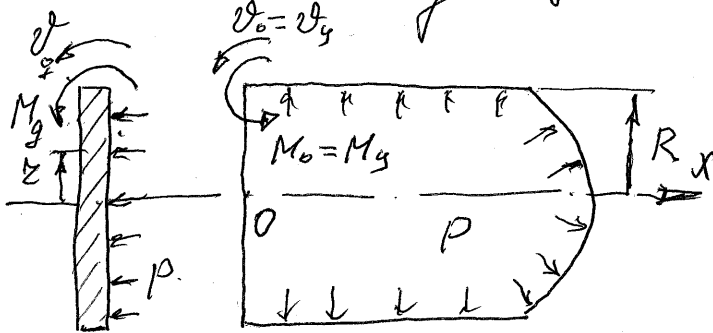


Цилиндрическая оболочка с толщиной δ .



Условие сопряжения дна и цилиндрической оболочки.

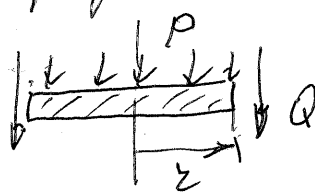
$$M_z = -M_x|_{x=0}$$

$$v_z = v_x|_{x=0}$$

$$w|_{x=0} = 0$$

Рассмотрим функцию

Вырезаем среднюю часть дна радиуса z и определяем перерезывающую силу.



$$Q \cdot 2\pi z = p \pi z^2$$

$$Q = -\frac{p z}{2}$$

Разрешающее уравнение круглой пластины

$$\left(\frac{1}{z}(v_z)'\right)' = \frac{Q}{D_z} \quad \text{где } D_z - \text{цилиндрическая жесткость дна.}$$

Решение

$$(v_z)' = z \int \frac{Q}{D_z} dz + C_1^* z$$

$$v = \frac{1}{z} \int z \int \frac{Q}{D_z} dz + \frac{C_1^* z^2}{2z} + C_2 \frac{1}{z}$$

Обозначим $C_1 = C_1^*/2$, при $z \rightarrow 0$ $C_2 \rightarrow 0$.

Подставляем выражение перерезывающей силы

$$v = -\frac{p}{2z} \int z \int \frac{z}{D_z} dz + C_1 z$$

$$v = -\frac{p z^3}{16 D_z} + C_1 z \rightarrow \frac{dv}{dz} = -\frac{3 z^2 p}{16 D_z} + C_1$$

$$\rightarrow \frac{v}{z} = -\frac{p z^2}{16 D_z} + C_1$$

Радиальный изгибающий момент в пластине

$$M_z = D_z \left(\frac{dv}{dz} + \mu \frac{v}{z} \right)$$

подставим найденные ранее формулы для v

получим после простых преобразований

$$M_z = D_g \left[C_1(1+\mu) - \frac{pR^2}{16D_g} (3+\mu) \right]$$

Рассмотрим оболочку. Используем приведенное ранее выражение для осевого момента.

$$M_y = M_0 e^{-kx} (\cos kx + \sin kx) + \frac{Q_0}{k} e^{-kx} \sin kx.$$

где M_0 и Q_0 — крайние моменты и поперечная сила на торце оболочки при $x=0$, т.е. при $x=0$ $M_0 = M_y = -M_z$.

Из последнего равенства и формулы для момента M_z на границе пластичности оболочки при $r=R$ имеем

$$-D_g \left[C_1(1+\mu) - \frac{pR^2}{16D_g} (3+\mu) \right] = M_0$$

следовательно,

$$C_1 = -\frac{1}{D_g(1+\mu)} \left[M_0 - \frac{pR^2}{16} (3+\mu) \right]$$

Таким образом осуществлено сопряжение оболочки и пластичности по изгибающему моменту.

Осуществим стыковку по углам, т.е.

$$\vartheta_g|_{r=R} = \vartheta_s|x=0$$

С учетом найденного выражения для C_1 преобразуем выражение для ϑ_g при $r=R$

$$\vartheta_g|_{r=R} = -\frac{pR^3}{16D_g} - \frac{R}{D_g(1+\mu)} \left[M_0 - \frac{pR^2}{16} (3+\mu) \right]$$

После преобразований

$$\vartheta_g|_{r=R} = -\frac{R}{D_g(1+\mu)} \left(M_0 - \frac{pR^2}{8} \right).$$

Рассмотрим оболочку. Используем приведенное ранее выражение для угла поворота ϑ_s .

$$v_z = \frac{M_0}{D_3 k} e^{-kx} \cos kx + \frac{Q_0}{2D_3 k^2} e^{-kx} (\cos kx + \sin kx)$$

Выполняем условие сопряжения при $x=0$ и $z=R$ по v -услу.

$$-\frac{R}{D_3(1+\mu)} \left(M_0 - \frac{PR^2}{8} \right) = \frac{M_0}{D_3 k} + \frac{Q_0}{2D_3 k^2}$$

Разрешающее уравнение краевого эффекта

$$W'' + 4k^4 W = \frac{1}{D_3} \left(P - \mu \frac{T_1}{R} \right)$$

Здесь D_3 - изгибная жесткость оболочки,
 $4k^4 = \frac{Eh}{R^2 D_3}$ т.к. $D_3 = \frac{Eh^3}{12(1-\mu^2)} \rightarrow k = \frac{\sqrt[4]{3(1-\mu^2)}}{\sqrt{Rh}}$

Находим усилие $T_1 = \frac{PR}{2}$ в оболочке.

Используя разрешающее уравнение находим решение краевого эффекта с заданным решением.

$$W = -\frac{M_0}{2Dk^2} e^{-kx} (\cos kx - \sin kx) - \frac{Q_0}{2Dk^3} e^{-kx} \cos kx + \frac{PR^2}{Eh} \left(1 - \frac{\mu}{2} \right)$$

$$\text{или } W|_{x=0} = -\frac{M_0}{2D_3 k^2} - \frac{Q_0}{2D_3 k^3} + \frac{PR^2}{Eh} \left(1 - \frac{\mu}{2} \right) = 0.$$

Это уравнение и уравнение стыковки по v и моментам образуют систему.

$$\begin{cases} W|_{x=0} \rightarrow -\frac{M_0}{2D_3 k^2} - \frac{Q_0}{2D_3 k^3} + \frac{PR^2}{Eh} \left(1 - \frac{\mu}{2} \right) = 0 \\ v_z = v_y \rightarrow \frac{M_0}{D_3 k} + \frac{Q_0}{2D_3 k^2} + \left(M_0 - \frac{PR^2}{8} \right) \frac{R}{D_3(1+\mu)} = 0 \end{cases} \left| \cdot \frac{1}{k} \right.$$

Вычитая складывая первое уравнение и второе умножив на $1/k$, исключим неизвестную Q_0 .

В результате получим

$$\frac{M_0}{k} \left(\frac{1}{2D_3 k} + \frac{R}{D_3(1+\mu)} \right) + PR^2 \left(\frac{1}{Eh} \left(1 - \frac{\mu}{2} \right) - \frac{R}{8D_3(1+\mu)k} \right) = 0$$

Следовательно, наиболее опасный изгибающий момент в месте сопряжения пластин и оболочки

$$M_0 = - \rho R^2 \kappa \left(\left(1 - \frac{\mu}{2}\right) \frac{1}{Eh} - \frac{R}{8 D_g (1 + \mu) \kappa} \right) \frac{1}{\left(\frac{1}{2 D_g \kappa} + \frac{R}{D_g (1 + \mu)} \right)}$$

Если цилиндрическая жесткость пластины $D_g \rightarrow \infty$, то на границе оболочки возникает защемление. В этом случае момент

$$M_0|_{D_g \rightarrow \infty} = - 2 \rho R^2 \kappa^2 \left(1 - \frac{\mu}{2}\right) \frac{1}{Eh} D_g.$$

Рассмотрим случай, когда жесткость оболочки и пластины равны, т.е. $D_g = D_p$ и сравним с абсолютно жесткой пластиной, т.е. с защемленной оболочкой.

Итак, сопоставим две последние формулы. Можно показать, что

$$\frac{M_0|_{D_g = D_p}}{M_0|_{D_g \rightarrow \infty}} \approx \frac{R}{h}, \text{ т.е. краевой момент}$$

при слабой пластине возрастает в R/h раз по сравнению с защемлением. Поэтому пластину можно было достаточно жесткой, т.е. с толщиной эквивалентно превышающей толщину оболочки h .

Тогда находим опасного момента и известной силой T_1 напряжений можно найти по формуле

$$\sigma_1 = \frac{6 M_0}{h^2} + \frac{T_1}{h}$$

Окружной момент в краевом эффекте равен μM_0 , а окружная сила $T_2 = \rho R$

В этом случае окружные напряжения

$$\sigma_2 = \frac{6 \mu M_0}{h^2} + \frac{T_2}{h} \text{ как правило меньше.}$$