sprawozdanie

November 1, 2020

1 Obliczanie pierwiastków wielomianów w postaci

```
f(x) = ax^3 + bx^2 + cx + d, \quad a, b, c, d \in R
```

Zaczniemy od dodania potrzebnych biblotek pozwalających nam zdefiniować wielomiany w języku Julia oraz rysować potrzebne wykresy

```
[179]: using Polynomials using Plots
```

Zdefinijumy sobie przykładowy wielomian: $x^3 + x^2 + x + 1$ i narysujmy jego wykres.

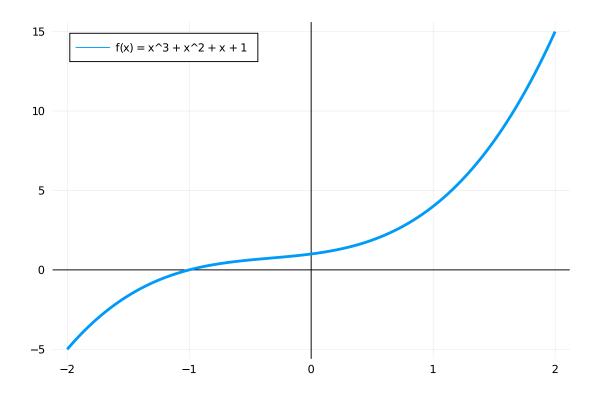
```
[180]: f = Polynomial([1,1,1,1])

[180]: 1+x+x^2+x^3

[181]: default(framestyle = :zerolines)

plot(f, -2, 2, label = "f(x) = x^3 + x^2 + x + 1", linewidth = 3, legend = : \rightarrowtopleft)
```

[181]:



1.0.1 Obliczanie wartości funkcji i pochodnych

Potrzebujemy sprawnego i szybkiego algorytmu do obliczania wartości naszych wielomianów oraz ich pochodnych pierwszego stopnia. Do tego użyjemy rozszerzonego schematu Hornera danego algorytmem:

```
[182]: # Funkcja dla danej funkcji f i argumentu x zwróci parę (f(x0), f'(x0)).

function Horner(polynomial, x)
    n = length(polynomial) - 1

    f = polynomial[n]
    f = 0

for i = n - 1:-1:0
        f = f + x * f
        f = polynomial[i] + x * f
    end

    return f, f
end
```

[182]: Horner (generic function with 1 method)

Sprawdźdmy poprawność działania algorytmu dla kilku przykładowych punktów

```
[183]: using Printf

println("Dla x = 0: ", Horner(f, 0))
println("Dla x = 2: ", Horner(f, 2))
println("Dla x = 4: ", Horner(f, 4))

Dla x = 0: (1, 1)
Dla x = 2: (15, 17)
Dla x = 4: (85, 57)
```

2 Metoda Newtona

Poniżej znajduje się zaimplementowany algorytm metody Newtona

```
[184]:  # Funkcja dla danej funkcji f, danego punktu startowego x0 zwróci pierwiastek zu
       →dokładnością do .
       # Oczywiście tylko jeśli x0 będzie dostatecznie tego pierwiastka.
       # Ponieważ metoda może być rozbieżna ograniczę liczbę iteracji do M.
       function Newton(f, x0, , M, print = false)
           v = Horner(f, x0)
           if (abs(v[1]) < )
               return x0
           end
           for i = 1:M
               x1 = x0 - v[1]/v[2]
               v = Horner(f, x1)
               r = abs((x1 - x0)/x1)
               if print
                   Oprintf("Iteracja: %d, x_i = %f, błąd bezwględny = %f\n", i, x1, r)
               end
               if (abs(v[1]) < )
                   return x1
               end
               x0 = x1
           end
           return x0
       end
```

```
[184]: Newton (generic function with 2 methods)
      Przetestujmy działanie algorytmu dla kilku punktów startowych dla naszej funkcji f.
[185]: Newton(f, 5, 1.0e-10, 20)
[185]: -1.0000000000000018
[186]: Newton(f, -6, 1.0e-10, 20)
[186]: -1.00000000000000009
[187]: Newton(f, 100, 1.0e-10, 20, true)
      Iteracja: 1, x i = 66.554055, błąd bezwględny = 0.502538
      Iteracja: 2, x_i = 44.255989, błąd bezwględny = 0.503843
      Iteracja: 3, x_i = 29.389435, błąd bezwględny = 0.505847
      Iteracja: 4, x_i = 19.476583, błąd bezwględny = 0.508963
      Iteracja: 5, x_i = 12.865175, błąd bezwględny = 0.513900
      Iteracja: 6, x_i = 8.453046, błąd bezwględny = 0.521957
      Iteracja: 7, x_i = 5.504251, błąd bezwględny = 0.535730
      Iteracja: 8, x_i = 3.525977, błąd bezwględny = 0.561057
      Iteracja: 9, x_i = 2.185383, błąd bezwględny = 0.613436
      Iteracja: 10, x_i = 1.251379, błąd bezwględny = 0.746380
      Iteracja: 11, x_i = 0.546928, błąd bezwględny = 1.288014
      Iteracja: 12, x_i = -0.124919, błąd bezwględny = 5.378247
      Iteracja: 13, x_i = -1.240055, błąd bezwględny = 0.899263
      Iteracja: 14, x_i = -1.045616, błąd bezwględny = 0.185956
      Iteracja: 15, x_i = -1.001988, błąd bezwględny = 0.043541
      Iteracja: 16, x i = -1.000004, błąd bezwględny = 0.001984
      Iteracja: 17, x_i = -1.000000, błąd bezwględny = 0.000004
[187]: -1.000000000155624
```

3 Metoda bisekcji

Poniżej znajduje się zaimplementowany algorytm metody Newtona

```
[188]: # Funkcja, dla danej funkcji f, dwóch punktów startowych x0 <= x1 zwróci⊔

→ pierwiastek z dokładnością do .

# Ponieważ metoda może być rozbieżna ograniczę liczbę iteracji do M.

function Bisection(f, x0, x1, , M, print = false)

a = Horner(f, x0)[1]

b = Horner(f, x1)[1]

if (sign(a) == sign(b))
```

```
for i = 1:M
               x2 = ((x0 + x1) / 2)
               v = Horner(f, x2)[1]
               if print
                   Q_{printf}("Iteracja: %d, a = %f, b = %f, c = %f, f(c) = %f n", i, x0, u)
        \rightarrowx1, x2, v)
               end
               if (abs(v) < )
                   return x2
               end
               if (sign(a) != sign(v))
                   x1 = x2
               else
                   x0 = x2
               end
           end
           return x0
       end
[188]: Bisection (generic function with 2 methods)
[189]: Bisection(f, -5, 5, 1.0e-10, 20)
[189]: -1.0000038146972656
[190]: Bisection(f, -50, 50, 1.0e-10, 20)
[190]: -1.0000228881835938
[191]: Bisection(f, -3, 16, 1.0e-10, 20, true)
      Iteracja: 1, a = -3.000000, b = 16.000000, c = 6.500000, f(c) = 324.375000
      Iteracja: 2, a = -3.000000, b = 6.500000, c = 1.750000, f(c) = 11.171875
      Iteracja: 3, a = -3.000000, b = 1.750000, c = -0.625000, f(c) = 0.521484
      Iteracja: 4, a = -3.000000, b = -0.625000, c = -1.812500, f(c) = -3.481689
      Iteracja: 5, a = -1.812500, b = -0.625000, c = -1.218750, f(c) = -0.543671
      Iteracja: 6, a = -1.218750, b = -0.625000, c = -0.921875, f(c) = 0.144520
      Iteracja: 7, a = -1.218750, b = -0.921875, c = -1.070313, f(c) = -0.150860
      Iteracja: 8, a = -1.070313, b = -0.921875, c = -0.996094, f(c) = 0.007782
```

return x0

end

[191]: -1.0000076293945312

4 Metoda wyznczania pierwiastków wielomianów kwadratowych

Przed implementacją metody Bairstowa, potrzebuję mieć algorytm numerycznie poprawny, który znajdzie pierwiastki funkcji kwadratowej. Mogę to zrobić wyznaczając wyróżnik funkcji i używając istniejących wzorów Viete'a uważając, aby nie utracić cyfr znaczących.

```
[192]: # Funkcja, dla danej funkcji f zwróci jej pierwiastki zespolone
       function solveQuadratic(f)
            a = f[2]
            b = f[1]
            c = f[0]
            x1 = 0
            x2 = 0
            \Delta = b * b - 4 * a * c
            if (\Delta > 0)
                if (b > 0)
                     x1 = (-b - sqrt(\Delta)) / (2 * a)
                else
                     x1 = (-b + sqrt(\Delta)) / (2 * a)
                end
                x2 = c / (a * x1)
            elseif (\Delta == 0)
                x1 = -b / (2 * a)
                x2 = -b / (2 * a)
            else
```

```
x1 = (-b + sqrt(-\Delta)*im) / (2 * a)
             x2 = c / (a * x1)
         end
         return x1, x2
      end
[192]: solveQuadratic (generic function with 1 method)
[193]: solveQuadratic(Polynomial([-1,0,1]))
[193]: (1.0, -1.0)
[194]: solveQuadratic(Polynomial([1,0,1]))
[194]: (0.0 + 1.0im, 0.0 - 1.0im)
[195]: solveQuadratic(Polynomial([5,2,3]))
1.2472191289246473im)
[196]: roots(Polynomial([5,2,3]))
[196]: 2-element Array{Complex{Float64},1}:
       -0.3333333333333333 - 1.2472191289246473im
       -0.33333333333333333 + 1.2472191289246473im
```

 $x1 = (-b - sqrt(-\Delta)*im) / (2 * a)$

5 Metoda Bairstowa

if (b > 0)

Poniżej znajduje się zaimplementowany algorytm metody Bairstowa.

```
[197]: # Funkcja, dla danej funkcji f, startowych przybliżeń v, u zwraca wszystkie□
    → pierwiastki
    # wielomianu trzeciego stopnia. Maksymalna liczba iteracji to M.

function Bairstow(f, u, v, M)
    n = length(f)

    b = zeros(n)
    c = zeros(n)
    b[n] = f[n - 1]
```

```
c[n - 1] = f[n - 1]
          for j = 1:M
             b[n-1] = f[n - 2] + u * b[n]
             for k = n - 2:-1:1
                 b[k] = f[k - 1] + u * b[k + 1] + v * b[k + 2]
                 c[k] = b[k + 1] + u * c[k + 1] + v * c[k + 2]
             end
             J = c[1] * c[3] - c[2] * c[2]
             u = u + (c[2] * b[2] - c[3] * b[1]) / J
             v = v + (c[2] * b[1] - c[1] * b[2]) / J
          end
          quadratic = Polynomial([-v, -u, 1])
          x1, x2 = solveQuadratic(quadratic)
          if (x1 != 0 \&\& x2 != 0)
             x3 = -f[0] / (f[3] * x1 * x2)
          else
             x3 = -f[2] / v[3] - x1 - x2
          end
          return [x1, x2, x3]
      end
[197]: Bairstow (generic function with 1 method)
[198]: Bairstow(f, 1, 1, 40)
[198]: 3-element Array{Complex{Float64},1}:
       3.5578623851139984e-17 + 1.0im
       3.5578623851139984e-17 - 1.0im
                        -1.0 + 0.0im
[199]: roots(f)
[199]: 3-element Array{Complex{Float64},1}:
          -1.0000000000000009 + 0.0im
       [200]: Bairstow(f, -0.5, -0.5, 40)
[200]: 3-element Array{Complex{Float64},1}:
       5.442873907761786e-17 + 1.0im
       5.442873907761786e-17 - 1.0im
```

6 Testy numeryczne

Zaimplementowałem trzy różne metody szukania pierwiastków wielomianów trzeciego stopnia. Ponieważ metoda Newtona i bisekcji potrzebują mieć sensowne dane wejściowe, aby znaleźć chociaż jeden pierwiastek, to pokażę jak szybko i z jakim błędem są w stanie go znaleźć. Na początek kilka testów przygotowanych, a później kilka wielomianów wylosowanych za pomocą Julii.

Zdefiniowałem dwie funkcje testujące. Pierwsza porównuje zbieżność metody Newtona i bisekcji do jednego pierwiastka. Druga pokazuje zbieżność metody Bairnstowa do wszystkich pierwiastków.

```
[201]: # Wyświetla ilość cyfr znaczących
       function Test1(f, x0, x1, , MaxM, zero)
           function significantDigits(x)
               return max(0, round(-log10(abs(zero - x))))
           end
           newton = zeros(MaxM)
           bisection = zeros(MaxM)
           for i = 1:MaxM
               newton[i] = significantDigits(Newton(f, x0, , i))
               bisection[i] = significantDigits(Bisection(f, x0, x1, , i))
           end
           default(framestyle = :zerolines)
           plot([newton, bisection], label = ["Newton" "Bisection"],
               linewidth = 3, xlabel = "Iteracja", ylabel="Liczba cyfr znaczących", u
        →legend = :topleft)
       end
```

[201]: Test1 (generic function with 1 method)

```
x2 = zeros(MaxM)

for i = 1:MaxM
    b = Bairstow(f, u, v, i)

x0[i] = significantDigits(abs(zero[r1] - b[1]))
    x1[i] = significantDigits(abs(zero[r2] - b[2]))
    x2[i] = significantDigits(abs(zero[r3] - b[3]))
end

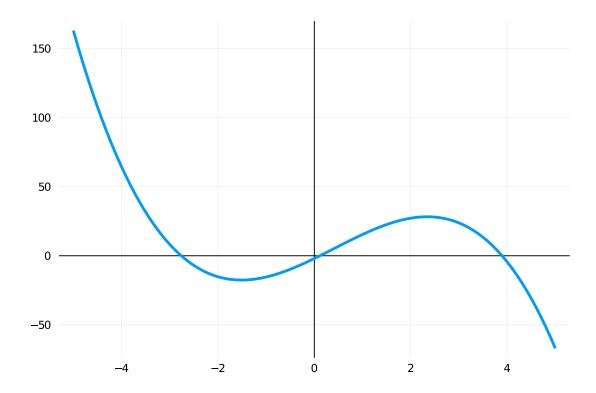
default(framestyle = :zerolines)
plot([x0, x1, x2], label = ["x0" "x1" "x2"],
    linewidth = 3, xlabel = "Iteracja", ylabel="Liczba cyfr znaczących",
legend = :topleft)
end
```

[202]: Test2 (generic function with 1 method)

6.0.1 Test 1

```
f(x) = -\frac{8}{5}x^3 + 2x^2 + 17x - 2
[203]: f = Polynomial([-2, 17, 2, -1.6])
default(framestyle = :zerolines)
M = 15
= 1.0e-10
plot(f, -5, 5, linewidth = 3, label = false)
```

[203]:



```
[204]: roots(f)
[204]: 3-element Array{Float64,1}:
        -2.7614849059271953
         0.11620606285418353
         3.89527884307301
[205]: Bairstow(f, 0.3, 0.3, M)
[205]: 3-element Array{Float64,1}:
         3.89527884307301
        -2.7614849059271935
         0.1162060628541836
[206]: Newton(f, 1.7, , M, true)
      Iteracja: 1, x_i = -0.799919, błąd bezwględny = 3.125214
      Iteracja: 2, x_i = 0.458353, błąd bezwględny = 2.745202
      Iteracja: 3, x_i = 0.118487, błąd bezwględny = 2.868379
      Iteracja: 4, x_i = 0.116206, błąd bezwględny = 0.019626
      Iteracja: 5, x_i = 0.116206, błąd bezwględny = 0.000004
[206]: 0.11620606285419885
```

[207]: Bisection(f, -1, 3, , M, true)

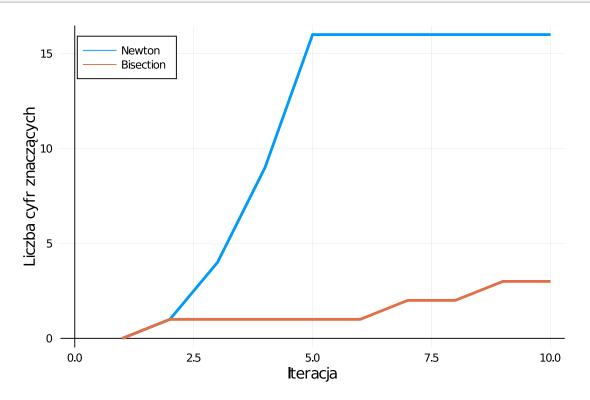
```
Iteracja: 1, a = -1.000000, b = 3.000000, c = 1.000000, f(c) = 15.400000
Iteracja: 2, a = -1.000000, b = 1.000000, c = 0.000000, f(c) = -2.000000
Iteracja: 3, a = 0.000000, b = 1.000000, c = 0.500000, f(c) = 6.800000
Iteracja: 4, a = 0.000000, b = 0.500000, c = 0.250000, f(c) = 2.350000
Iteracja: 5, a = 0.000000, b = 0.250000, c = 0.125000, f(c) = 0.153125
Iteracja: 6, a = 0.000000, b = 0.125000, c = 0.062500, f(c) = -0.930078
Iteracja: 7, a = 0.062500, b = 0.125000, c = 0.093750, f(c) = -0.389990
Iteracja: 8, a = 0.093750, b = 0.125000, c = 0.109375, f(c) = -0.118793
Iteracja: 9, a = 0.109375, b = 0.125000, c = 0.117188, f(c) = 0.017078
Iteracja: 10, a = 0.109375, b = 0.117188, c = 0.113281, f(c) = -0.050879
Iteracja: 11, a = 0.113281, b = 0.117188, c = 0.115234, f(c) = -0.016906
Iteracja: 12, a = 0.115234, b = 0.117188, c = 0.115723, f(c) = -0.000085
Iteracja: 13, a = 0.115234, b = 0.116211, c = 0.115767, f(c) = -0.004163
Iteracja: 15, a = 0.115967, b = 0.116211, c = 0.115089, f(c) = -0.002039
```

[207]: 0.1160888671875

Metoda bisekcji i Newtona

```
[208]: zero = roots(f)[2]
Test1(f, -1, 2.3, 1.0e-10, 10, zero)
```

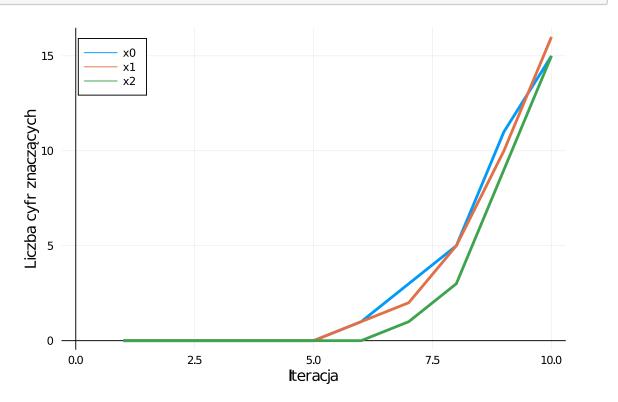
[208]:



Metoda Bairstowa

[210]: Test2(f, 0.1, 0.1, 10, 1, 2, 3)

[210]:



[]: