TODO

**Todo’s voor demo 1 en tussentijds verslag (13/11). Vul gerust aan of schrap wat je gedaan hebt.**

# Project

* PID-algoritme voor hoogte tunen!!
* Evt zoek-zweef pwm testen (staat momenteel in commentaar PidSim)
* Alles doorgeven aan GUI (status motoren, alle transfers moeten in commandlist!)
* Fysiek: pootjes, alles deftig aan elkaar
* Zorgen dat onze applicatie start bij boot RPi!!!!!!!!