TODO

# Project

* HeightController, PID tunen (integraal, kd) (volgende sessie)
* Fysiek: pootjes, alles deftig aan elkaar
* Hoogte moet doorgestuurd worden door DistanceSensor. (Dimitri)
* Horizontale bewegingen. (Wout,Wander,Vince)
* QRParser (Sunil)
* Camera thread optimaliseren(sunil)

Later:

* 3 threads voor verzenden: image, gui -> server, server -> gui? Of iets aan image aanpassen
* Zorgen dat onze applicatie start bij boot
* Gui hoogte tonen diagram.