TODO

**Todo’s voor demo 1 en tussentijds verslag (13/11). Vul gerust aan of schrap wat je gedaan hebt.**

# Tussentijds verslag

* Algoritmes: evt aanpassen, zweefpwm vermelden??
* Tijdsbesteding aanvullen
* Klassediagram!!!! (van package ‘zeppelin’ en ‘server’ en eventueel andere dingen die op de RPi gebruikt) (programma: Modelio)
* Referenties: \cite{website: url} evt
* Compilen in Latex, accenten nakijken, evt pagebreak na eerste (\newpage), evt figuren verwijderen (rpi, opstelling )

# Project

* PID-algoritme voor hoogte tunen!!
* Evt zoek-zweef pwm testen (staat momenteel in commentaar PidSim)
* Alles doorgeven aan GUI (status motoren, alle transfers moeten in commandlist!)
* Fysiek: pootjes, alles deftig aan elkaar
* Zorgen dat onze applicatie start bij boot RPi!!!!!!!!