

数据结构——栈和队列

斐多课堂  数据结构  第三讲
Phaedo Classes



栈和队列

模块1 / 栈

模块2 / 队列

栈

小节1 / 栈的类型定义

小节2 / 栈的应用举例

小节3 / 栈类型的实现

栈

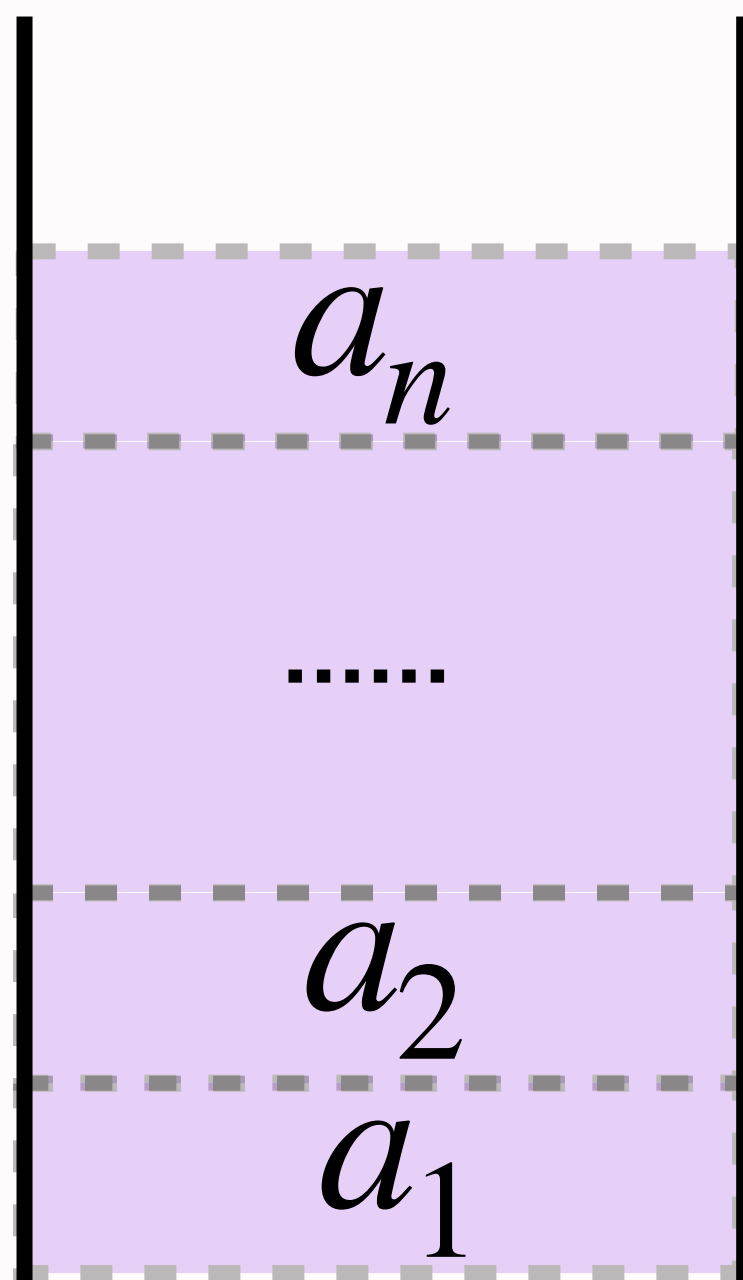
小节1 / 栈的类型定义

小节2 / 栈的应用举例

小节3 / 栈类型的实现

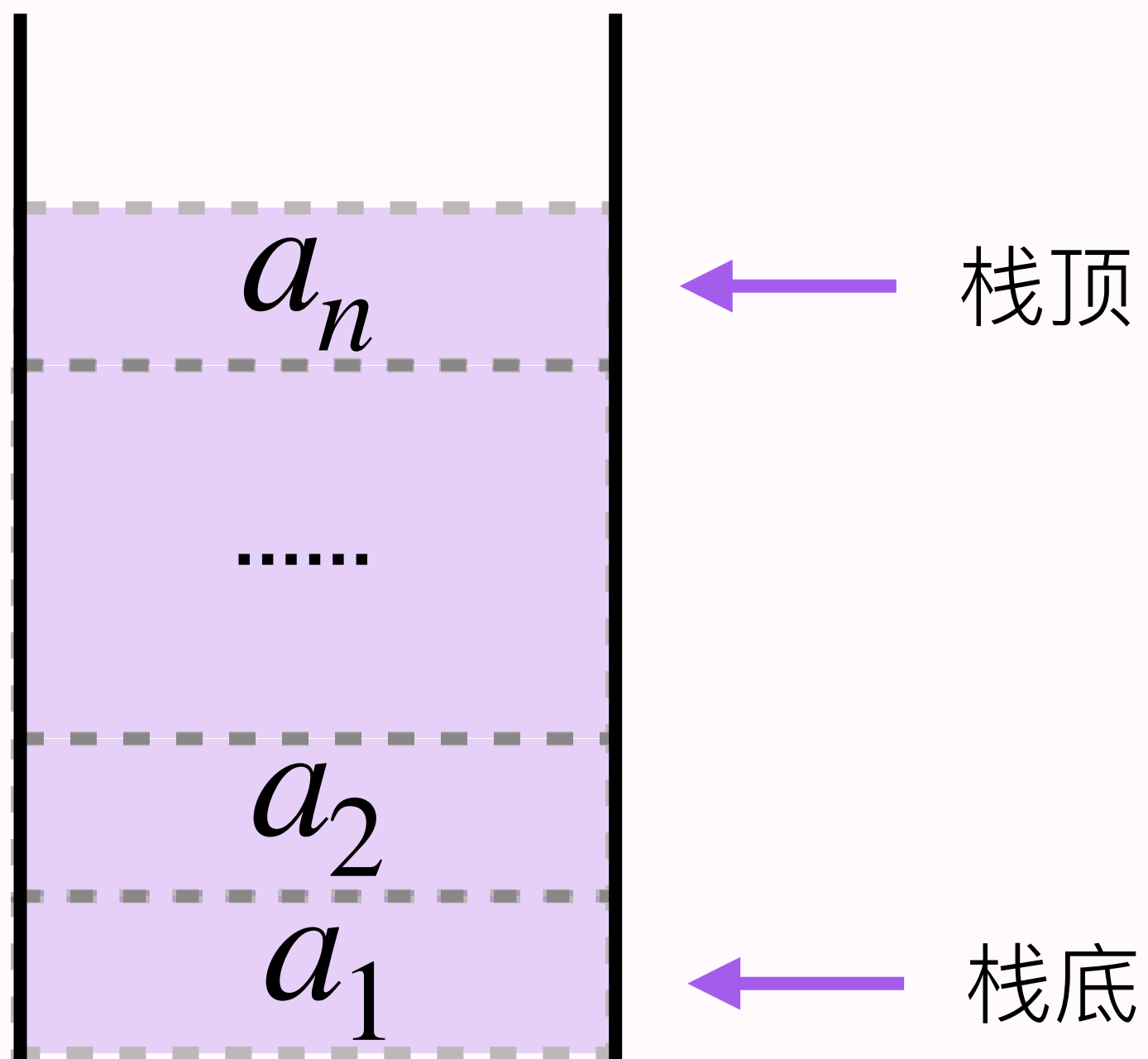
栈的定义

也称为堆栈，是一种先进后出，删除和插入都在栈顶操作的线性表。



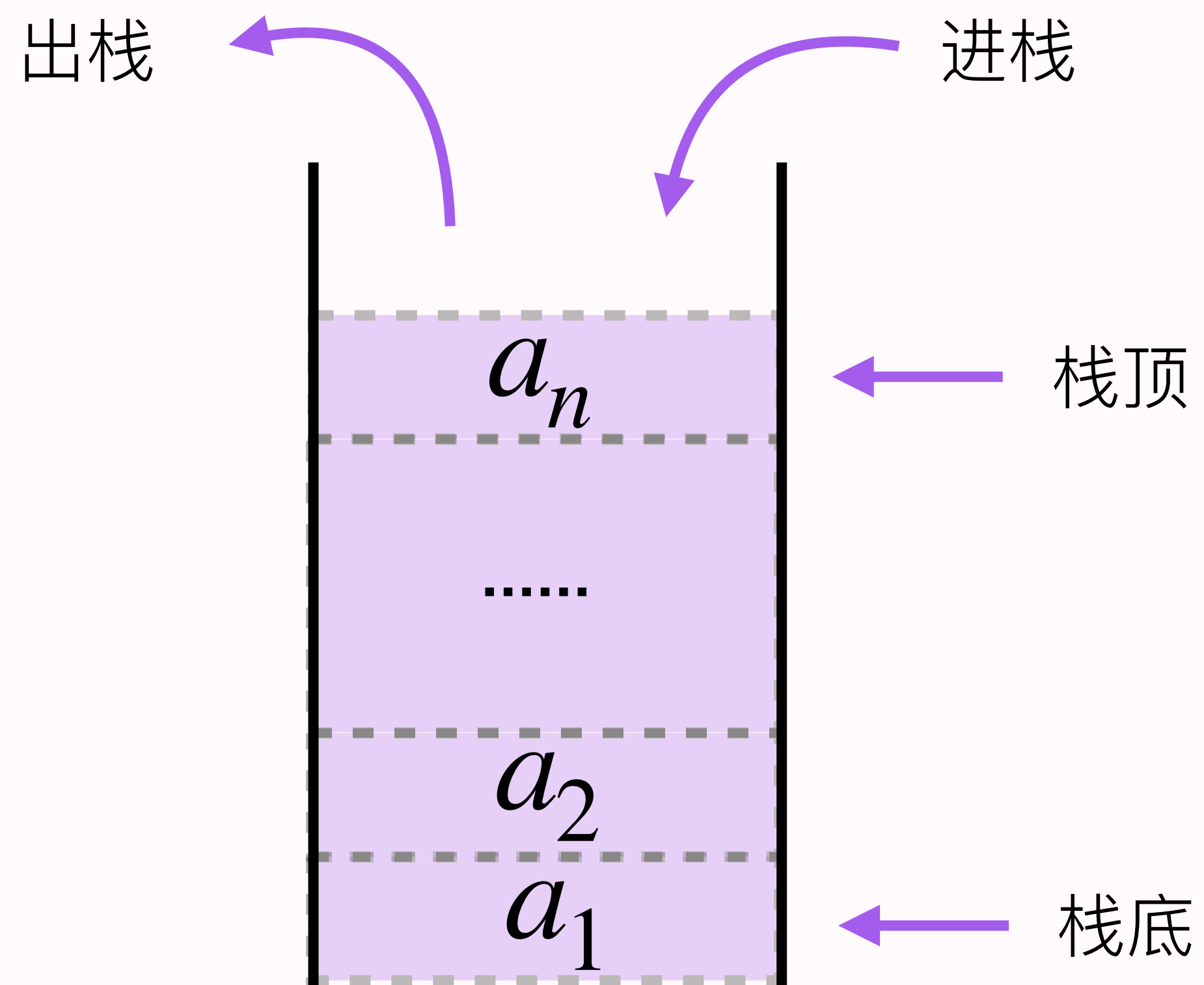
栈的定义

也称为堆栈，是一种先进后出，删除和插入都在栈顶操作的线性表。



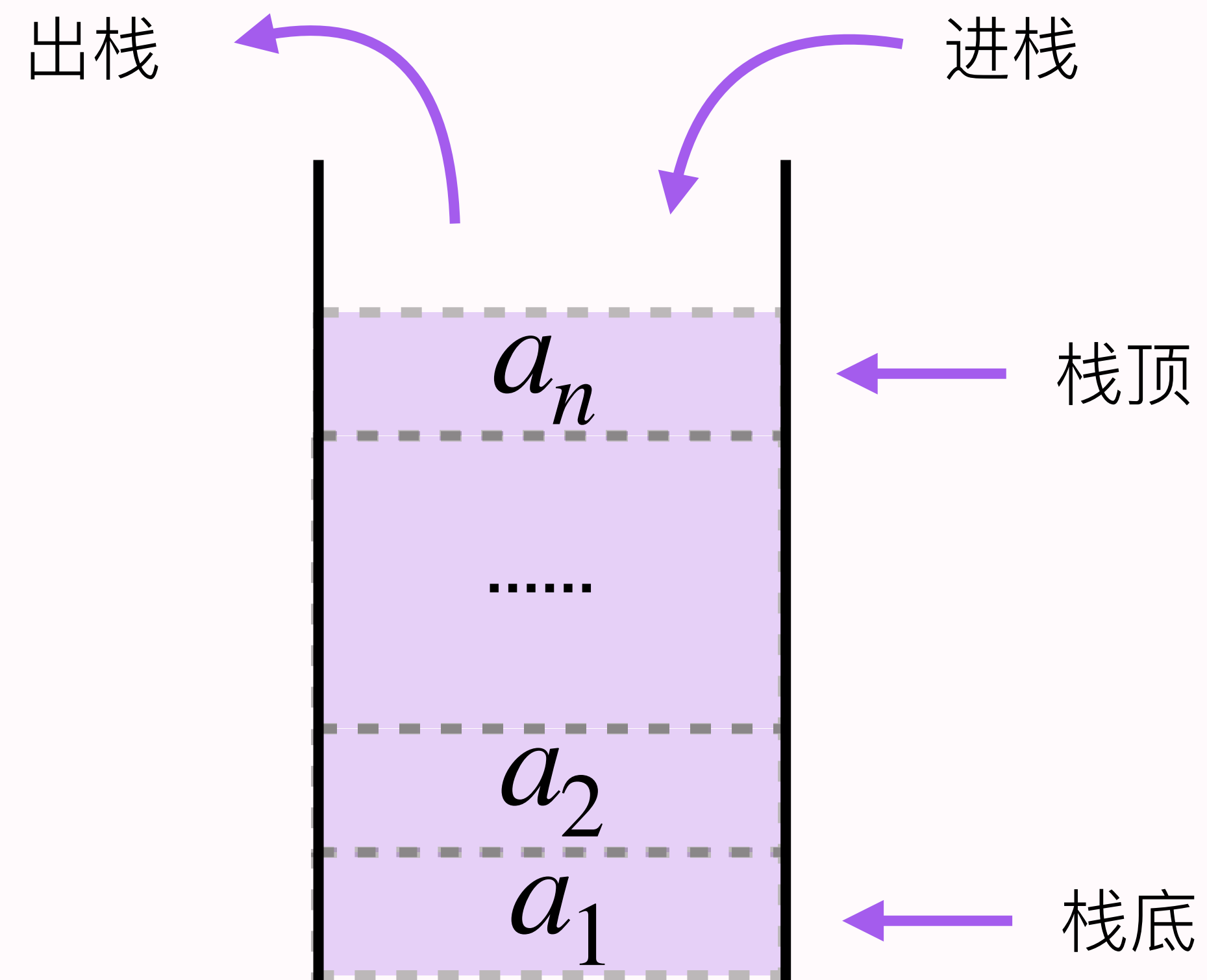
栈的定义

也称为堆栈，是一种先进后出，删除和插入都在栈顶操作的线性表。



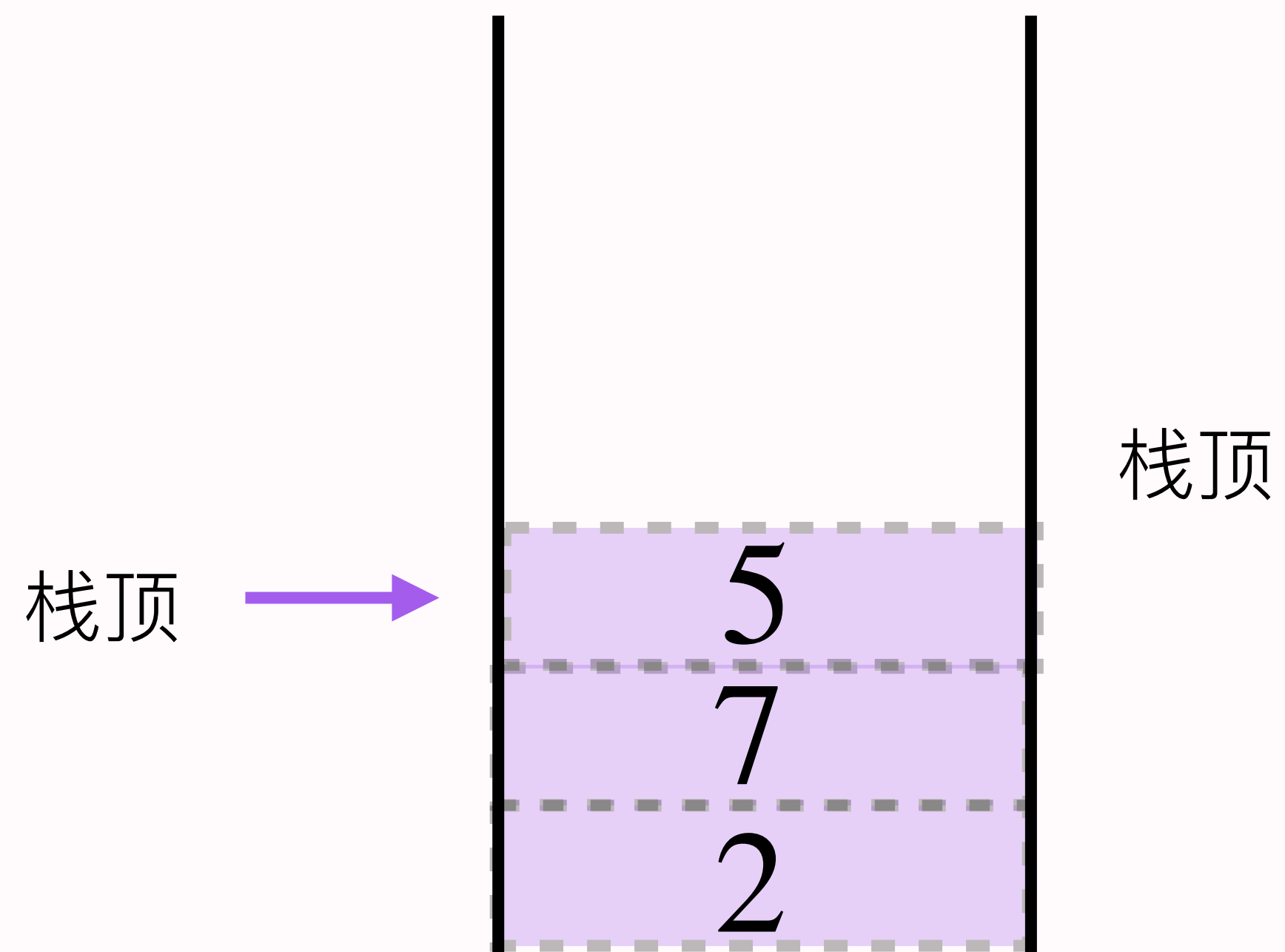
栈的特性

栈的特性：先进后出，后进先出。
最先放入栈的内容最后被拿出来，最后放入栈的内容最先被拿出来。



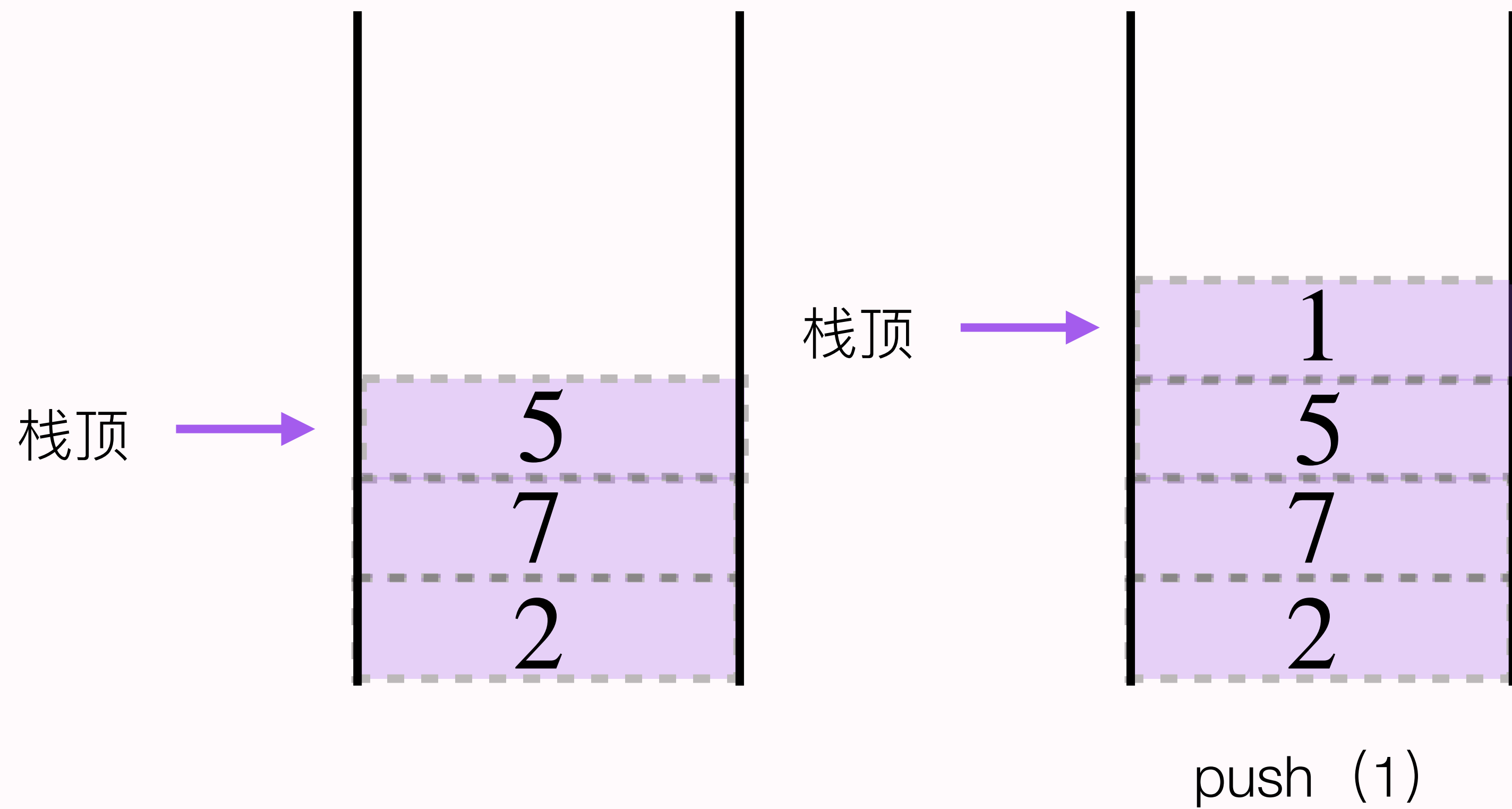
栈的插入

push () ： 在栈顶插入元素。



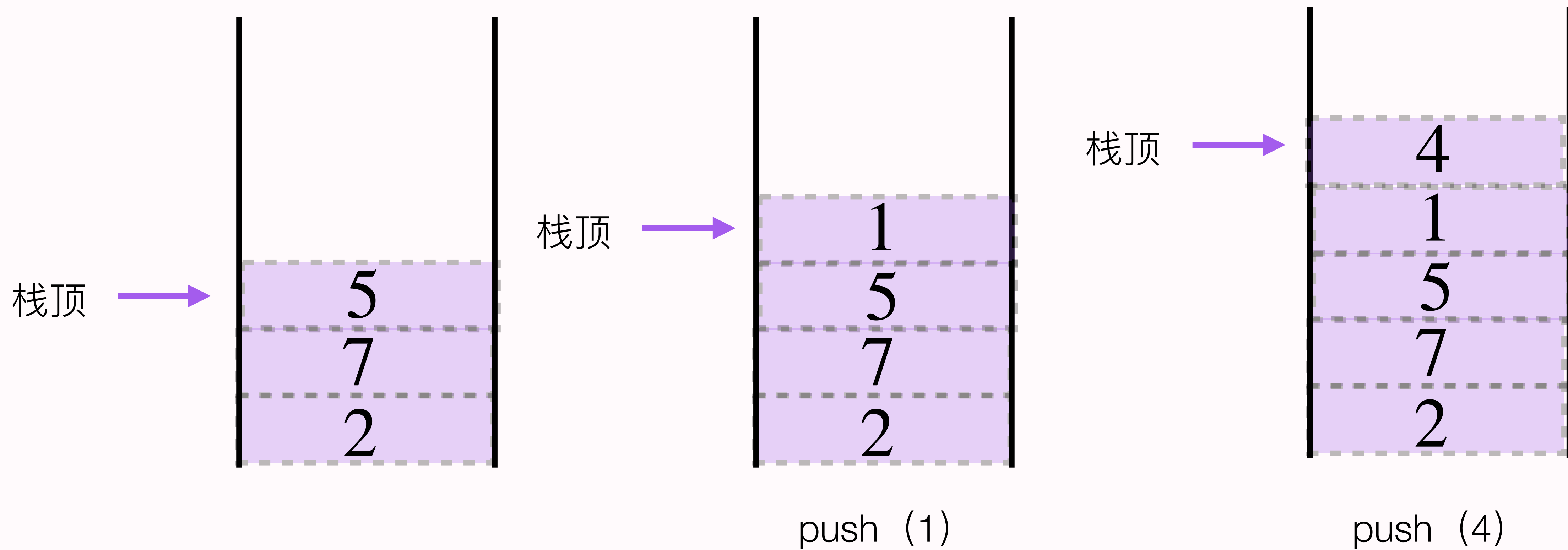
栈的插入

push () ：在栈顶插入元素。



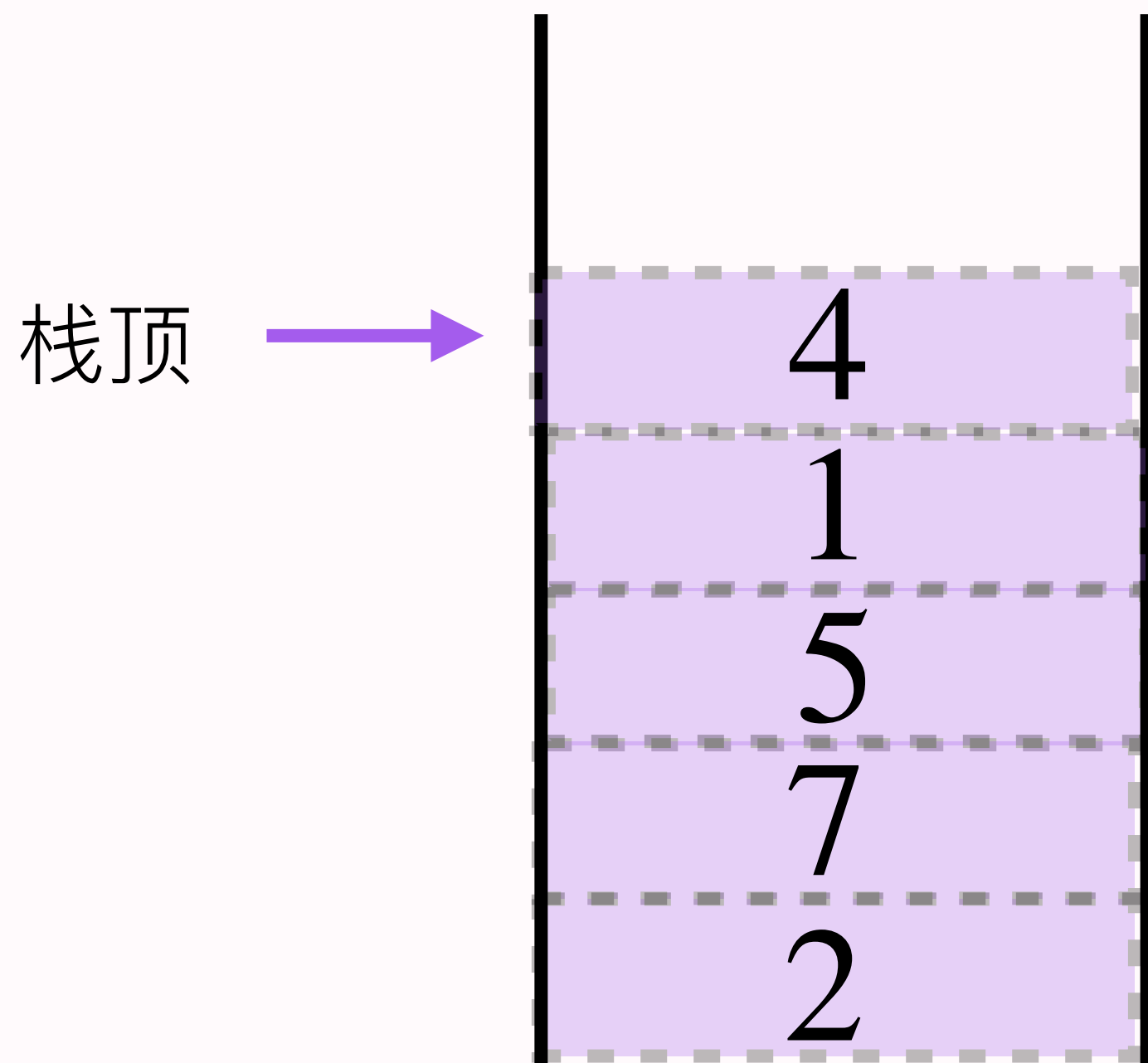
栈的插入

push () : 在栈顶插入元素。



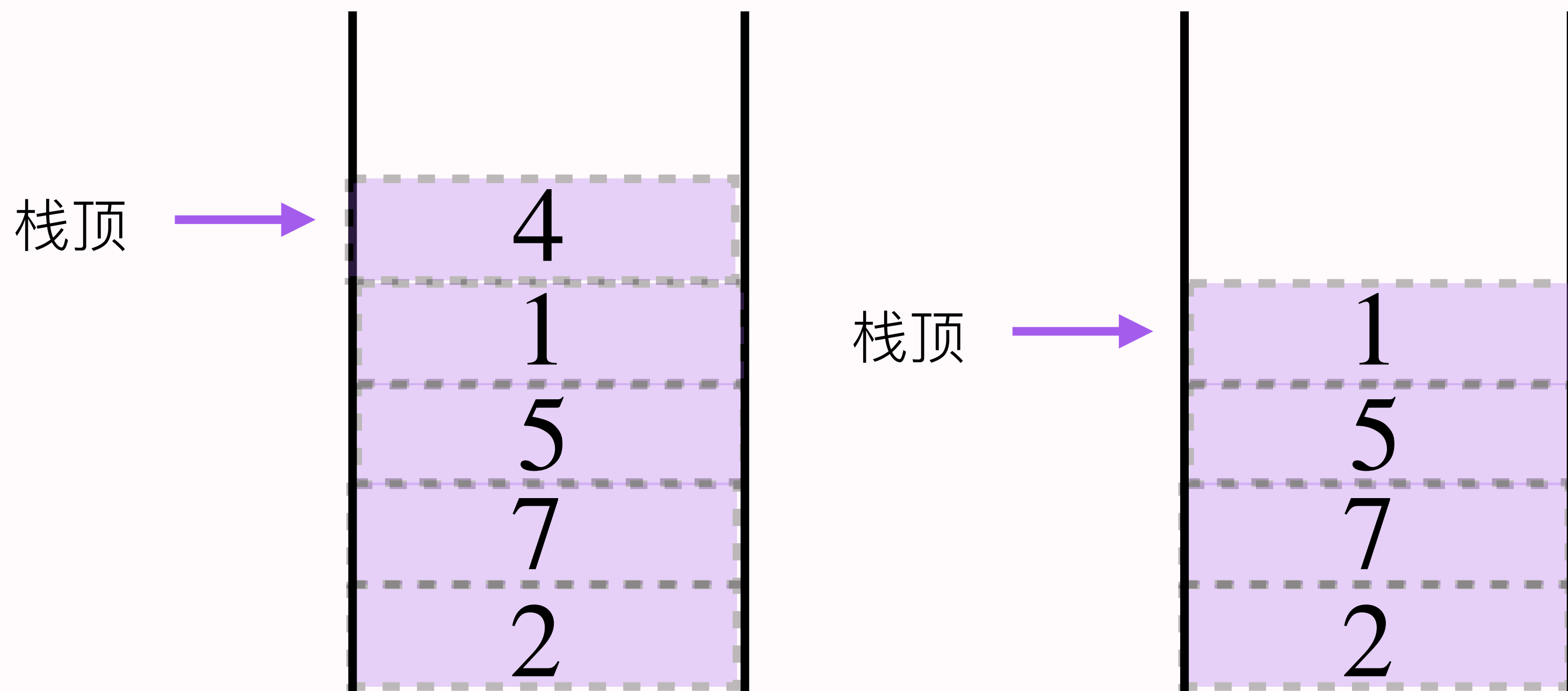
栈的删除

pop () : 在栈顶移除一个元素，并将栈数-1。



栈的删除

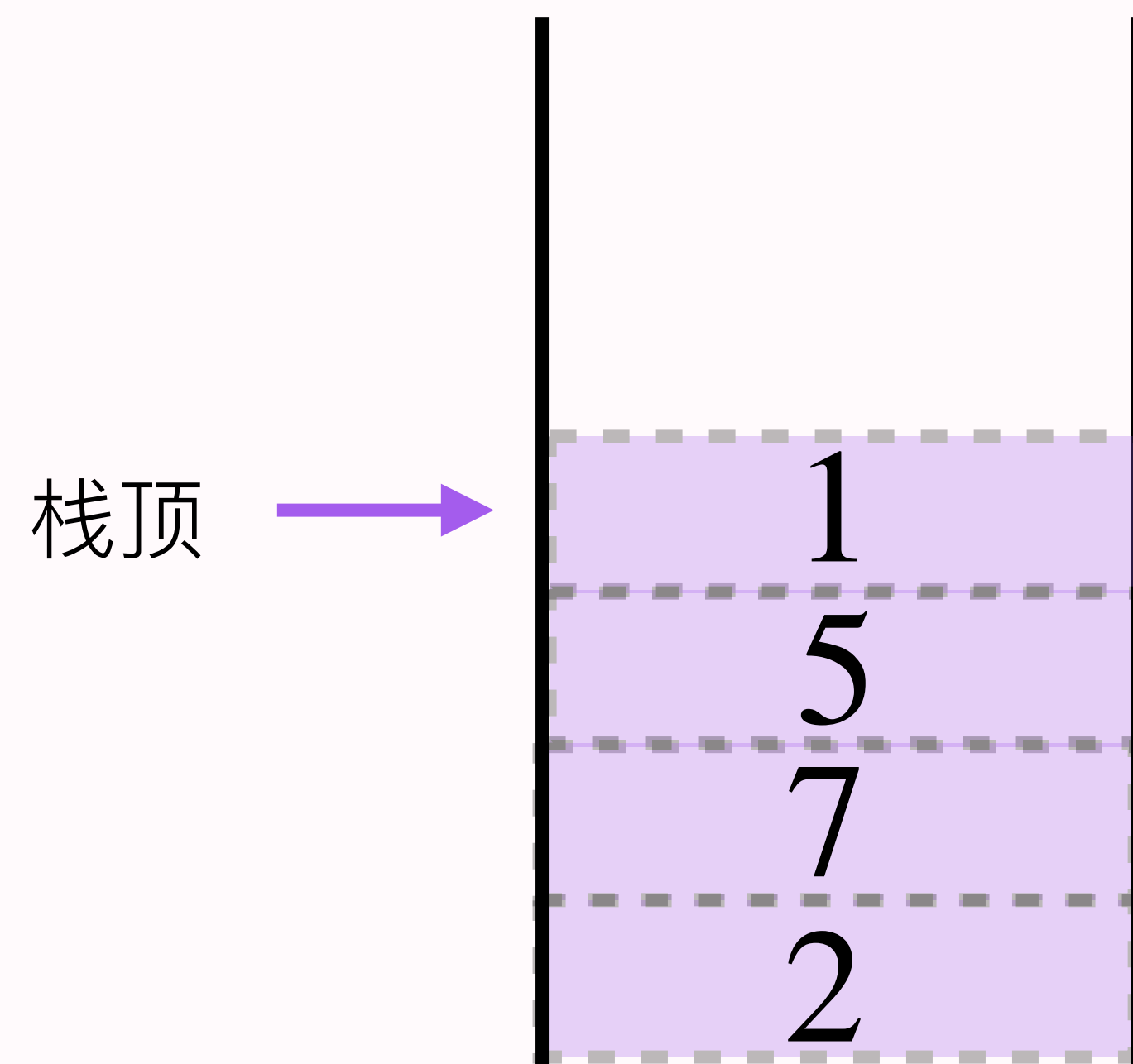
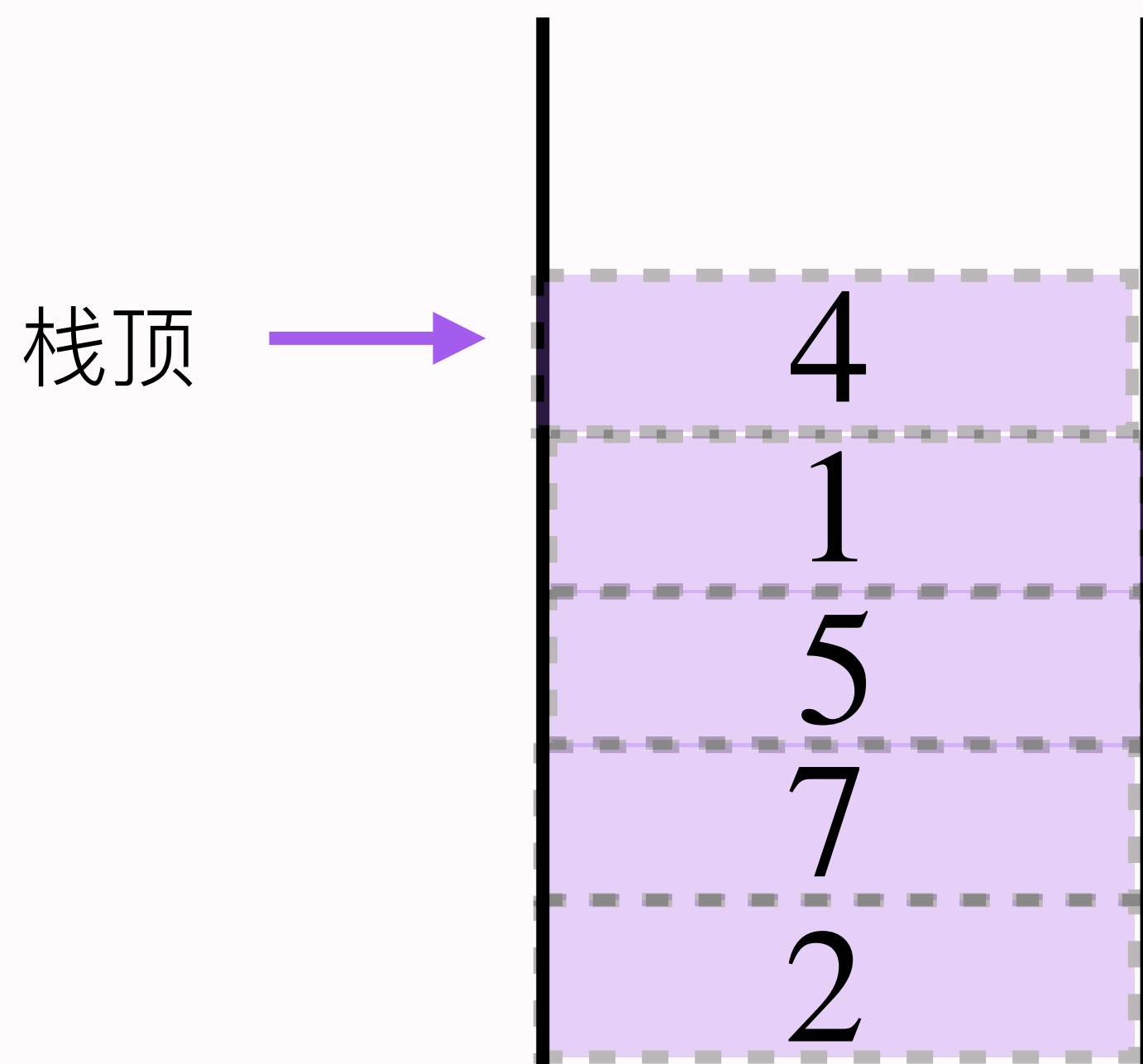
pop () : 在栈顶移除一个元素，并将栈数-1。



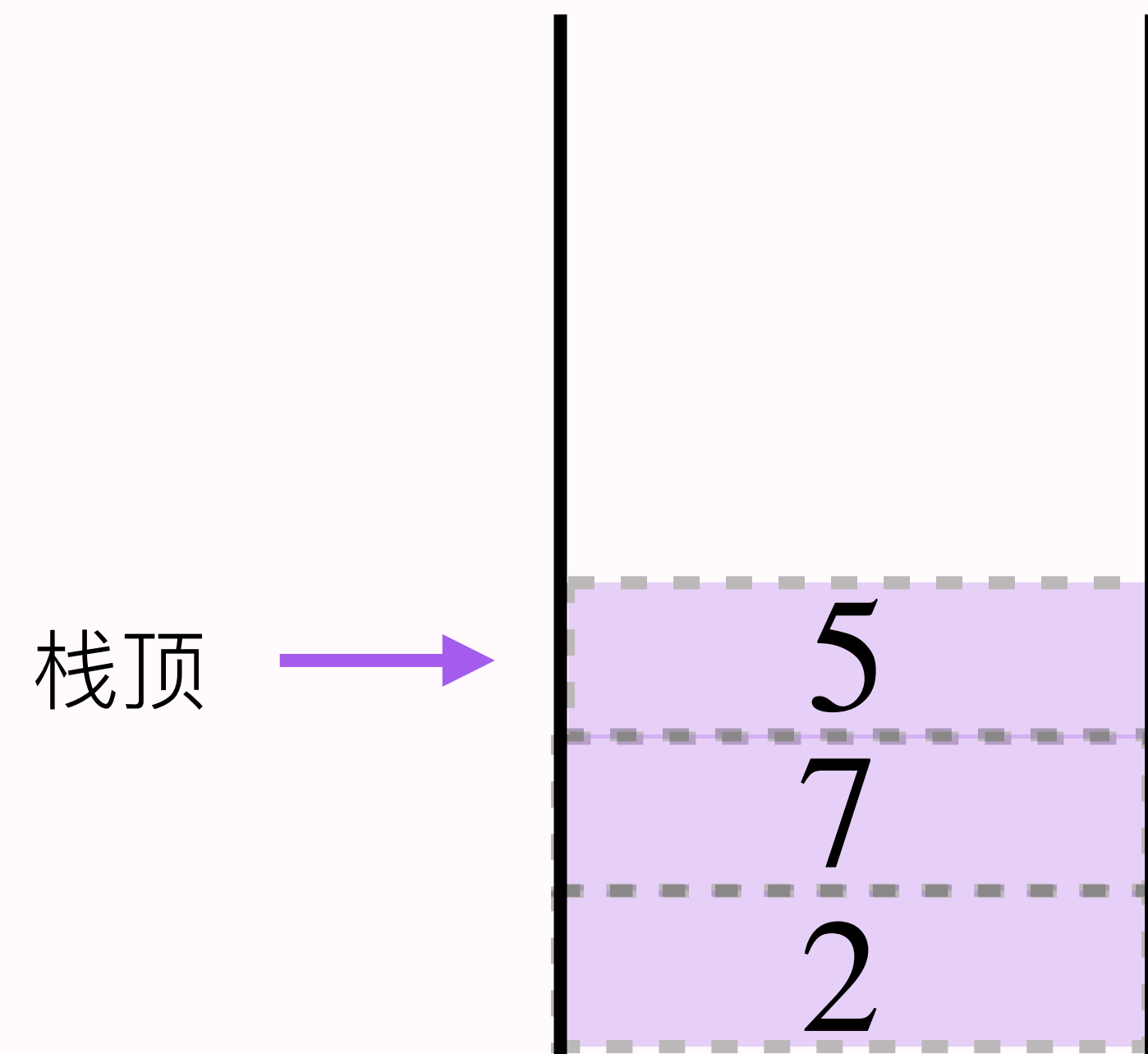
pop ()

栈的删除

pop () : 在栈顶移除一个元素，并将栈数-1。



pop ()

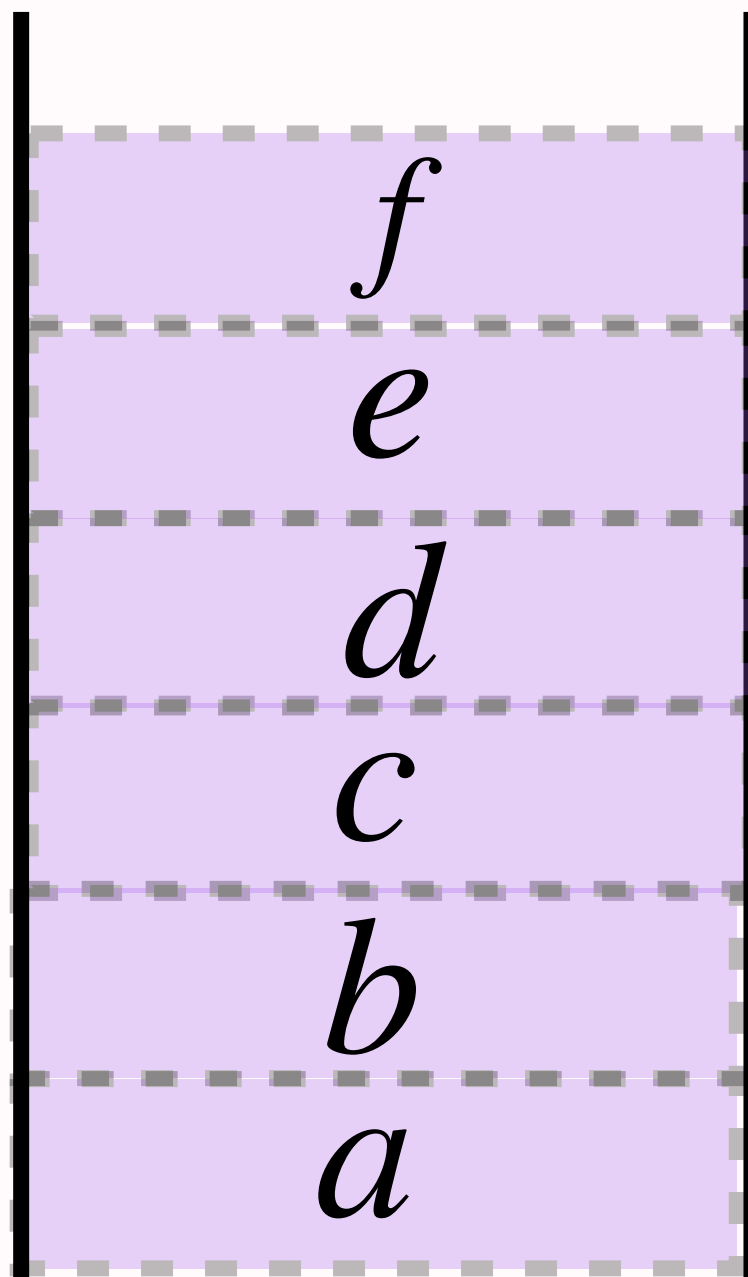


pop ()

例题3-1 / 若元素a,b,c,d,e,f依次进栈，允许进栈、退栈操作交替进行，但不允许连续三次进行退栈工作，则不可能得到的出栈序列是()。

- A. dcebfaf B. cbdaef
C. dbcaef D. afedcb

解析3-1 /



栈的基本操作

InitStack (&S)

DestroyStack(&S)

StackLength(S)

StackEmpty(S)

GetTop(S,&e)

ClearStack(&S)

Push(&S,e)

Pop(&S,&e)

StackTravers(S,visit())

InitStack (&S)

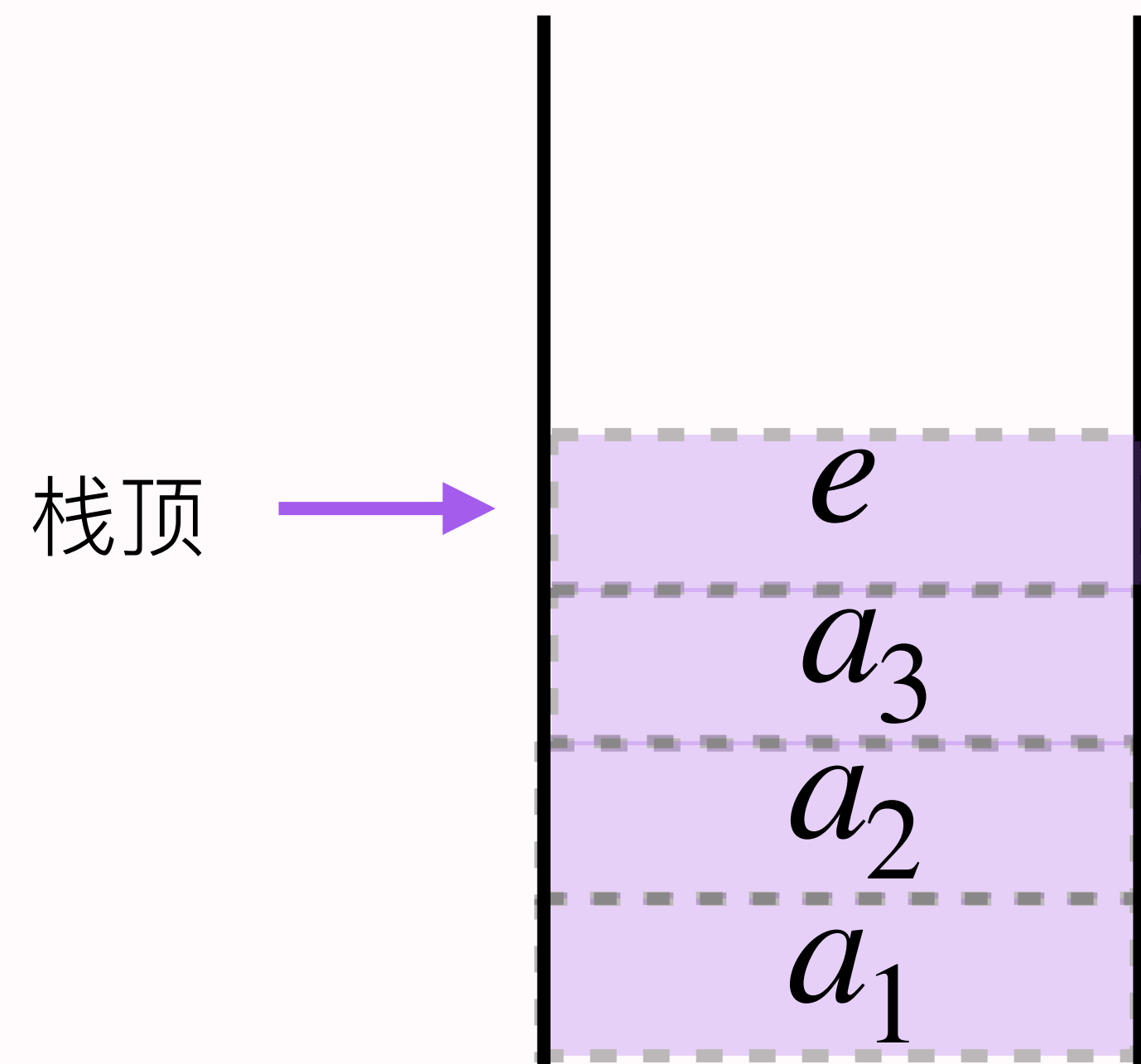
操作结果：构造一个空栈S。

```
void Init(SqStack s)
{
    s.base=(int *)malloc(size*sizeof(int));
    s.top=s.base;
    s.stacksize=size;
}
```

Push (&S, e)

初始条件：栈S已存在

操作结果：插入元素e为新的栈顶元素

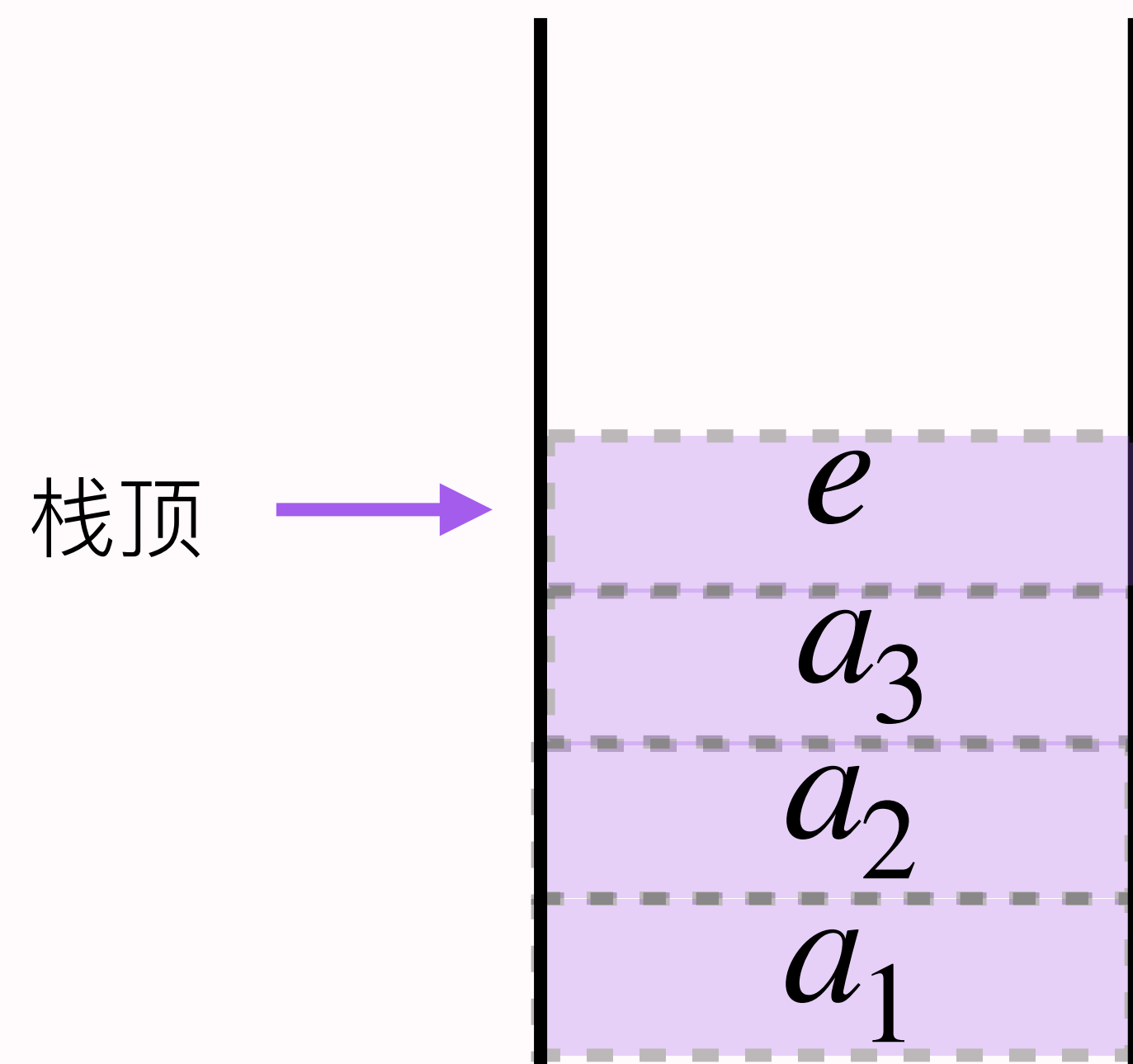


```
void push(SqStack s,int e)
{
    if(s.top-s.base>s.stacksize)
    {
        s.base=(int*)realloc(s.base,(s.stacksize+incresize)*sizeof(int));
        s.top=s.base+s.stacksize;
        s.stacksize+=incresize;
    }
    *s.top++=e;
}
```

Pop (&S, &e)

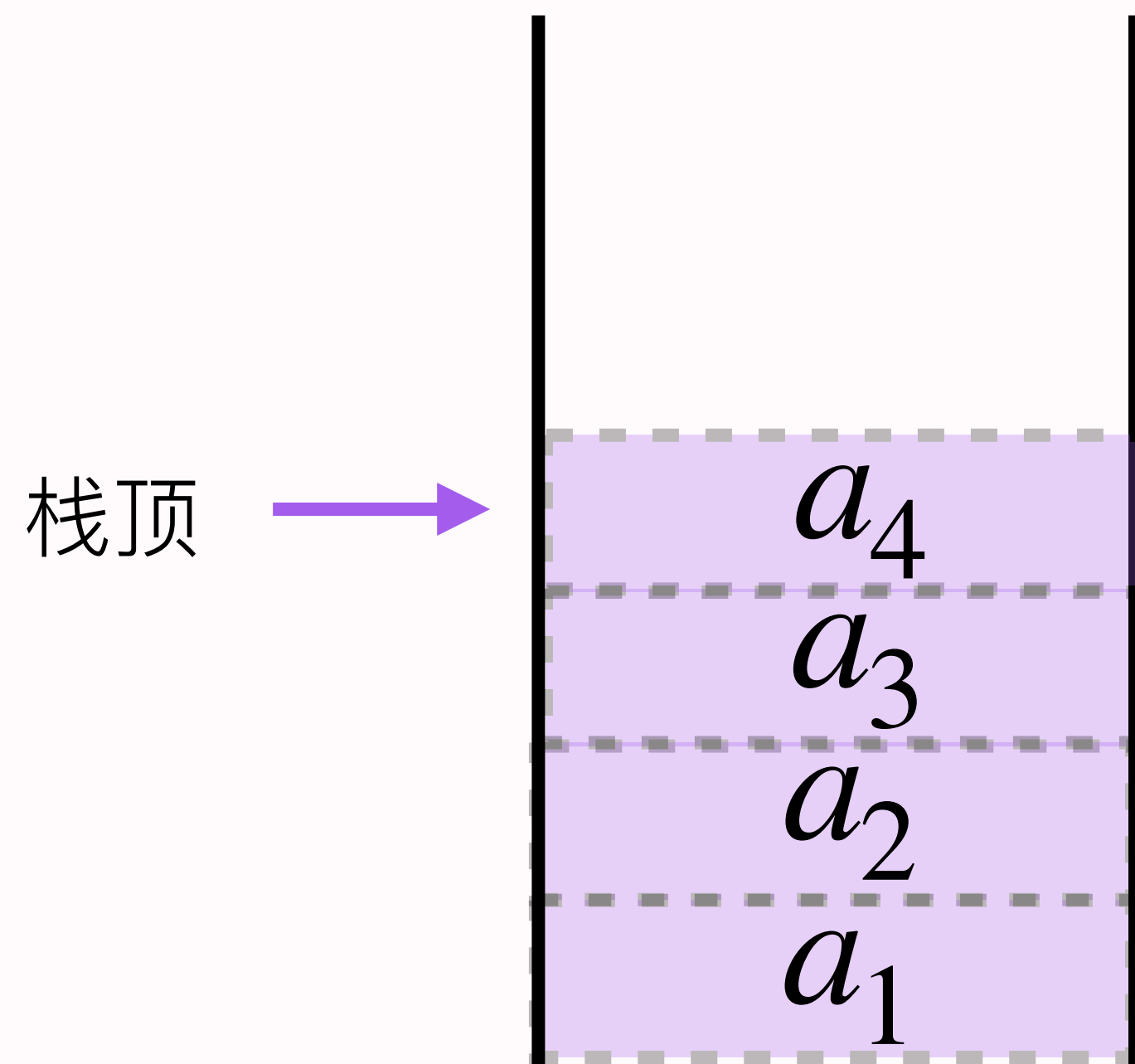
初始条件：栈S已存在且非空

操作结果：删除S 的栈顶元素，并用e返回其值



```
void pop(SqStack s, int e)
{
    if(s.top != s.base)
    {
        e = *(--s.top);
    }
    cout << e << endl;
}
```

打印函数：



```
void Print(SqStack *s)
{
    int * temp;
    temp = s->top;
    while (temp != s->base)
    {
        temp--;
        printf("%d ", *temp);
    }
}
```

栈

小节1 / 栈的类型定义

小节2 / 栈的应用举例

小节3 / 栈类型的实现

数制转换

算法原理：
 $N = (N \operatorname{div} d) \times d + N \operatorname{mod} d$

十进制转八进制：

 $(1348_{10}) = (2504_8)$

运算过程

计算顺序
↓

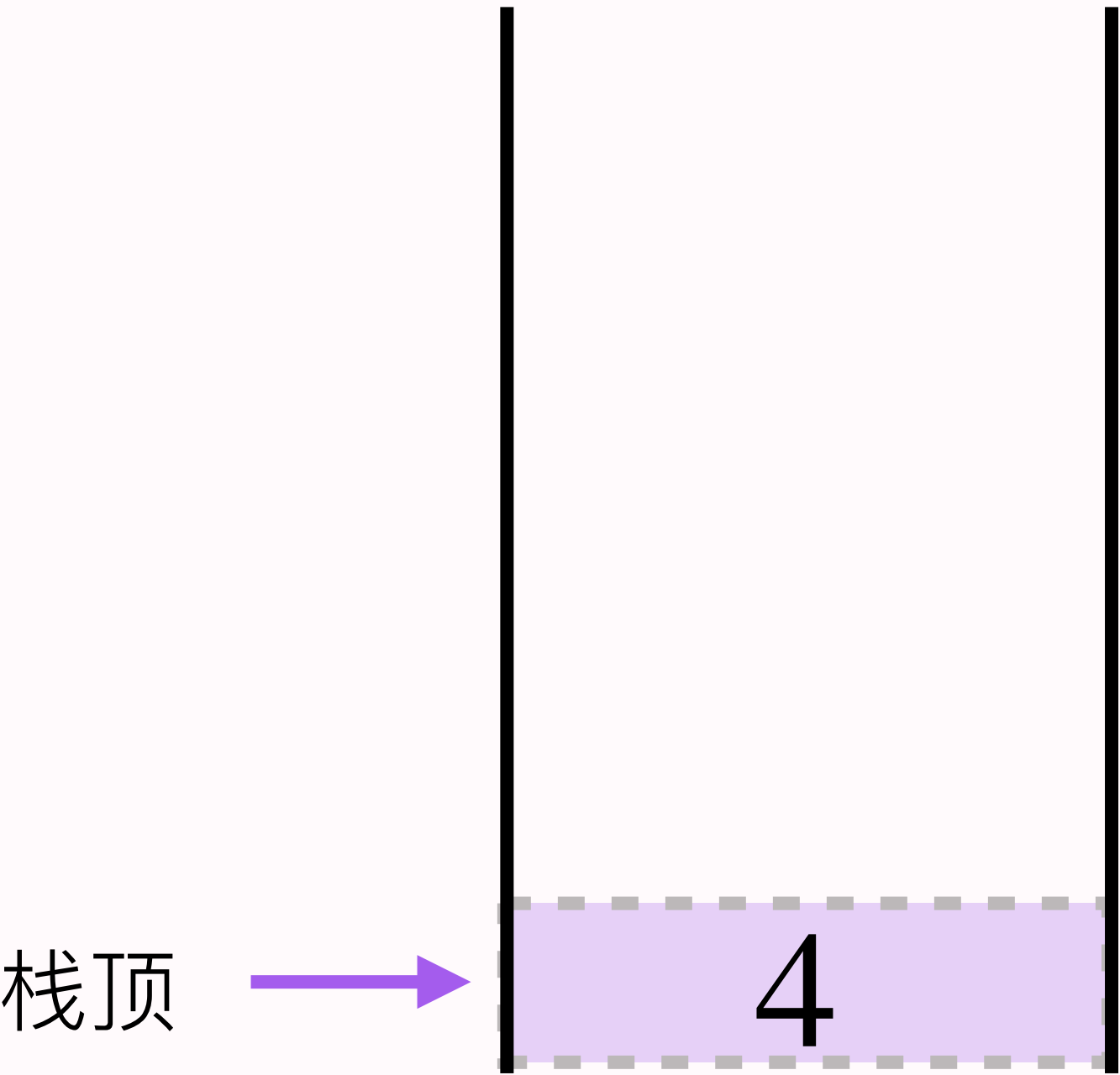
N	$N \operatorname{div} 8$	$N \operatorname{mod}$
1348	168	4
168	21	0
21	2	5
2	0	2

↑
输出顺序

代码实现：

```
void conversion () {
    InitStack(S);
    scanf ("%d",N);
    while (N) {
        Push(S, N % 8);
        N = N/8;
    }
    while (!StackEmpty(S)) {
        Pop(S,e);
        printf ( "%d", e );
    }
}
```

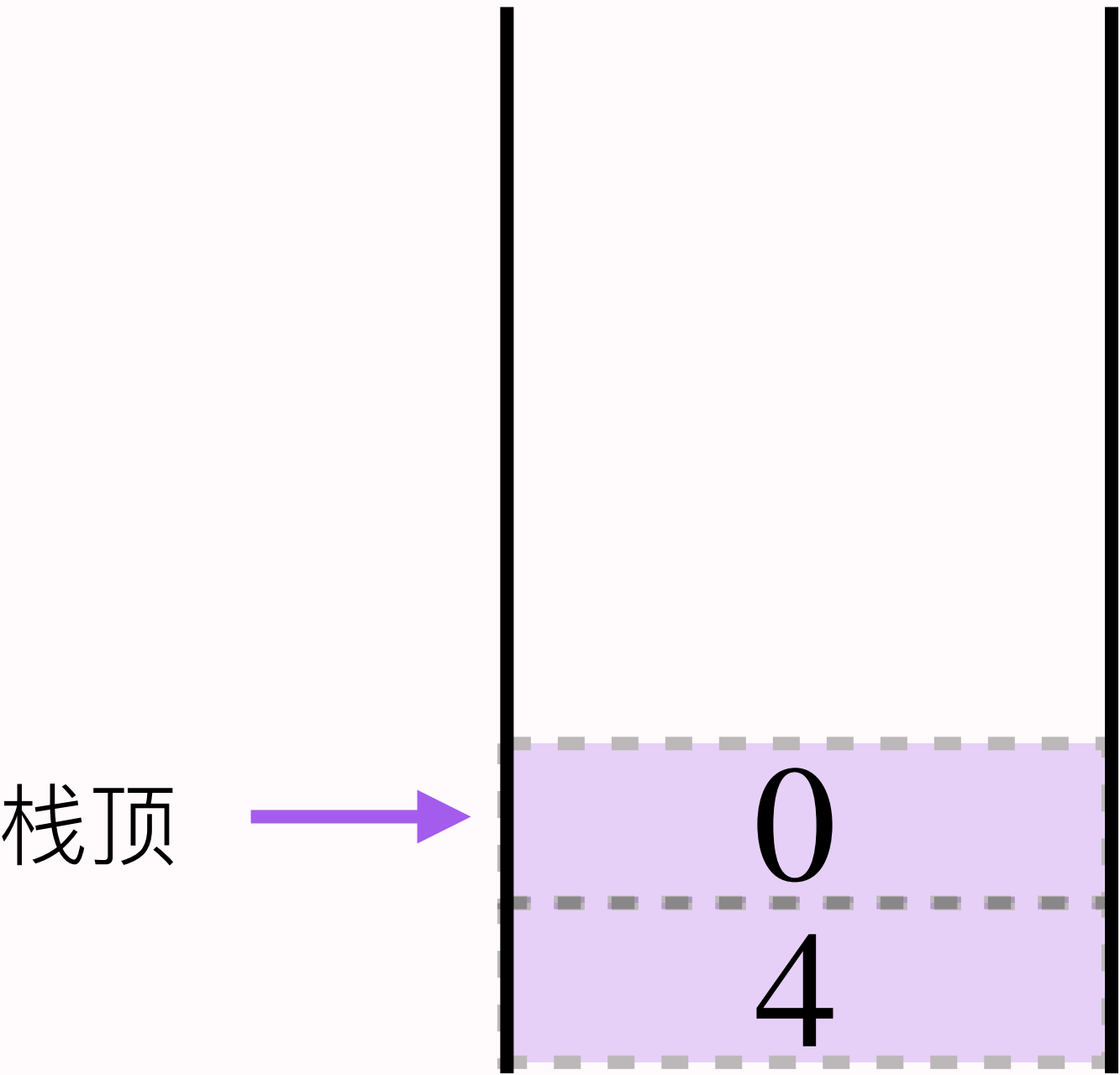
N	$N \div 8$	$N \bmod 8$
1348	168	4
168	21	0
21	2	5
2	0	2



代码实现：

```
void conversion () {
    InitStack(S);
    scanf ("%d",N);
    while (N) {
        Push(S, N % 8);
        N = N/8;
    }
    while (!StackEmpty(S)) {
        Pop(S,e);
        printf ( "%d", e );
    }
}
```

N	$N \div 8$	$N \bmod 8$
1348	168	4
168	21	0
21	2	5
2	0	2

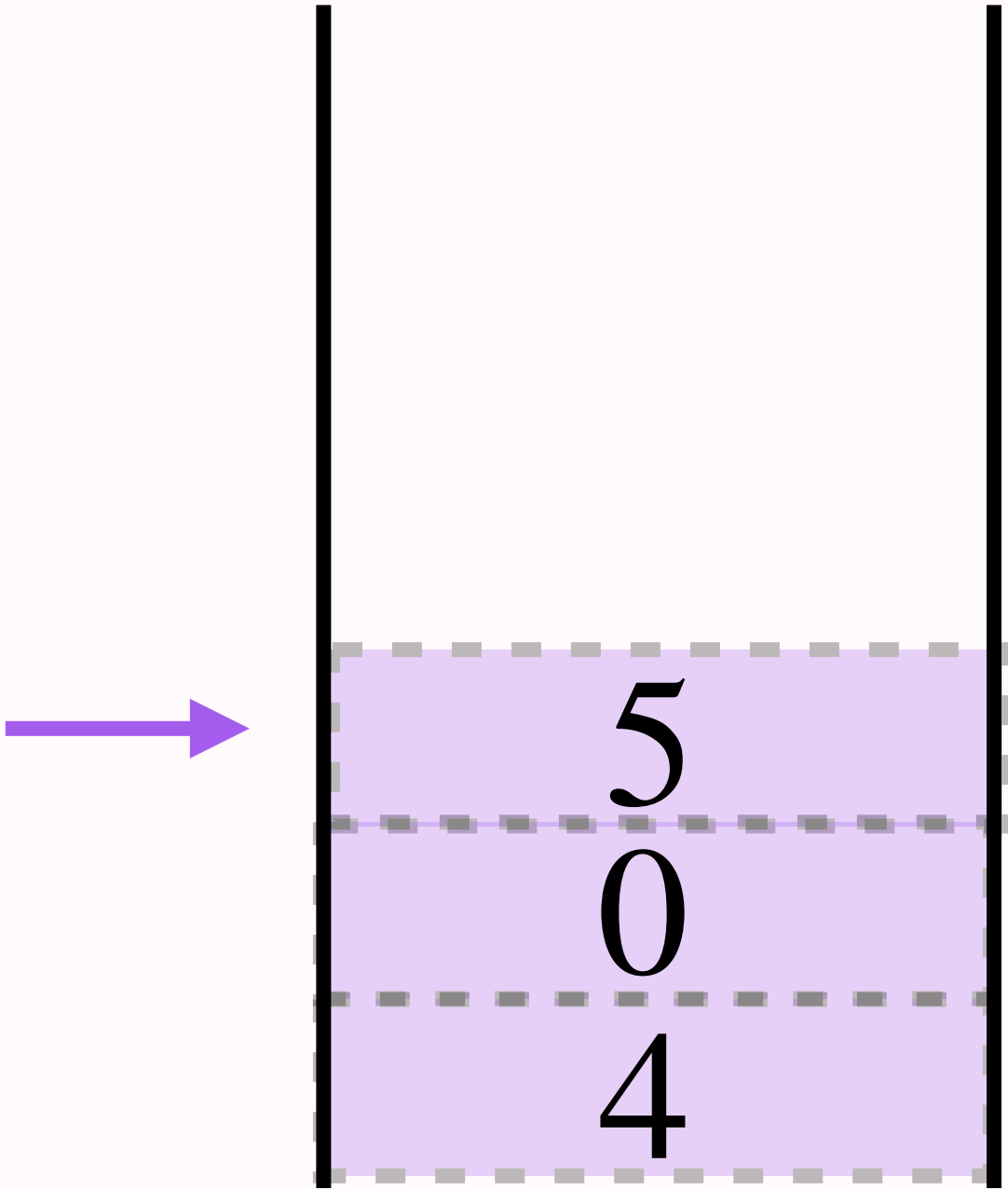


代码实现：

```
void conversion () {
    InitStack(S);
    scanf ("%d",N);
    while (N) {
        Push(S, N % 8);
        N = N/8;
    }
    while (!StackEmpty(S)) {
        Pop(S,e);
        printf ( "%d", e );
    }
}
```

N	$N \div 8$	$N \bmod 8$
1348	168	4
168	21	0
21	2	5
2	0	2

栈顶

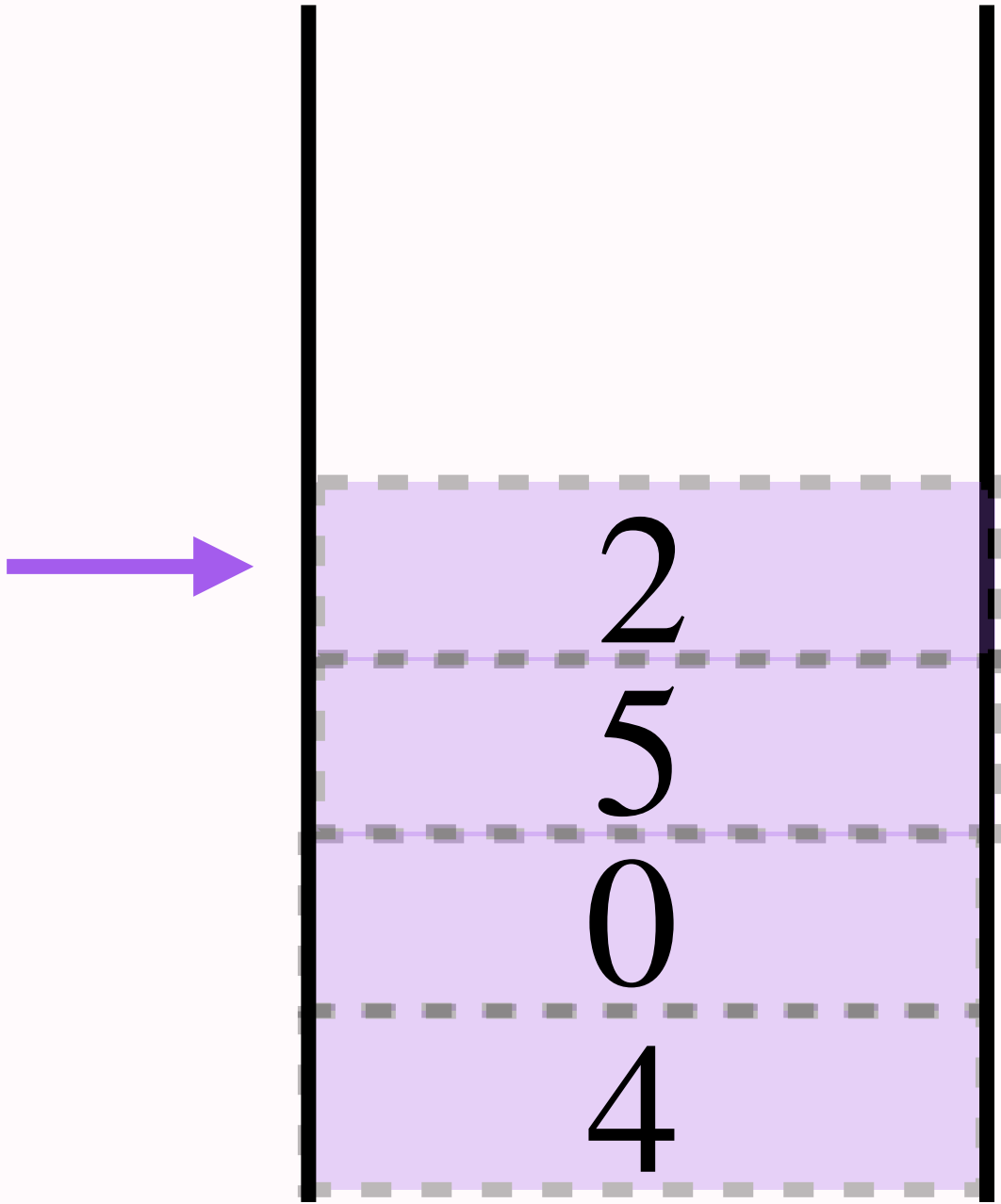


代码实现：

```
void conversion () {
    InitStack(S);
    scanf ("%d",N);
    while (N) {
        Push(S, N % 8);
        N = N/8;
    }
    while (!StackEmpty(S)) {
        Pop(S,e);
        printf ( "%d", e );
    }
}
```

N	$N \div 8$	$N \bmod 8$
1348	168	4
168	21	0
21	2	5
2	0	2

栈顶



括号匹配的检验

[([] [])]
1 2 3 4 5 6 7 8

检验括号是否匹配的方法可用
“期待的急迫程度”这个概念来描述。

括号匹配的检验

[([] [])]
1 2 3 4 5 6 7 8

出现不匹配的三种可能情况：

- 1.到来的右括弧不是所“期待”的；
- 2.到来的是“不速之客”；
- 3.直到结束，也没有到来所“期待”的括弧；

括号匹配的检验

- 1.凡出现左括弧，则进栈；
- 2.凡出现右括弧，首先检查栈是否为空
若栈空，则表明该“右括弧”多余
否则和栈顶元素比较
若相匹配，则“左括弧出栈”
否则表明不匹配；
- 3.表达式检验结束时，
若栈空，则表明表达式中匹配正确，
否则表明“左括弧”有余；

表达式求值

表达式的三种标识方法：

$$Exp = \underline{S1} + OP + \underline{S2}$$

前缀表示法：OP+S1+S2

中缀表示法：S1+OP+S2

后缀表示法：S1+S2+OP

表达式求值举例

$$Exp = \underline{a \times b} + \underline{(c - d / e) \times f}$$

前缀式: $+ \underline{\times a b} \underline{\times - c / d e f}$

中缀式: $\underline{a \times b} + \underline{c - d / e \times f}$

后缀式: $\underline{a b \times} \underline{c d e / - f \times} +$

后缀式求值

先找运算符，再找操作数

$$\underline{ab} \times cde / - f \times +$$
$$a \times b$$

后缀式求值

先找运算符，再找操作数

$$ab \times c \underline{de/} - f \times +$$

d/e

后缀式求值

先找运算符，再找操作数

$$ab \times \underline{cde / -} f \times +$$
$$c - d / e$$

后缀式求值

先找运算符，再找操作数

$$ab \times \underline{cde/ -} f \times +$$
$$c - d/e$$

后缀式求值

先找运算符，再找操作数

$$ab \times \underline{cde/ - f} \times +$$
$$(c - d/e) \times f$$

后缀式求值

先找运算符，再找操作数

$$\frac{ab \times cde / - f \times +}{a \times b \quad (c - d / e) \times f}$$

后缀式求值

先找运算符，再找操作数

$$\frac{ab \times cde / - f \times +}{a \times b} = (a \times b) + (c - d / e) \times f$$

例题3-2 / 表达式 $a*(b+c)-d$ 的后缀表达式是
A. $abcd+-$ B. $abc+*d-$ C. $abc*+d-$ D. $-+*abcd$*

解析3-2 / **B**

栈的递归调用

递归函数：一个直接调用自己或通过一系列的调用语句间接地调用自己的函数。

```
#include <stdio.h>
int f(int m)
{
    if(m==1)
        return 1;
    else
    {
        printf("m=%d\n",m);
        return f(m-1);
    }
}
int main()
{
    int n;
    int f(int m);
    printf("请输入一个大于1的数: ");
    scanf("%d",&n);
    printf("%d\n",f(n));
    return 0;
}
```


栈

小节1 / 栈的类型定义

小节2 / 栈的应用举例

小节3 / 栈类型的实现

栈类型的实现

顺序栈

链栈

顺序栈

类似于线性表的顺序映象实现，指向表尾的指针可以作为栈顶指针。

栈的顺序存储表示：

```
#define STACK_INIT_SIZE 100
typedef struct {
    SElemType *base;
    SElemType *top;
    int stacksize;
} SqStack;
```

顺序栈的基本操作

构造一个最大空间为 maxsize 的空顺序栈 S:



```
Status InitStack (SqStack &S, int maxsize)
{
    S.base = new ElemType[maxsize];
    if (!S.base) exit (OVERFLOW); //存储分配失败
    S.top = S.base;
    S.stacksize = maxsize;
    return OK;
}
```

顺序栈的基本操作



```
Status Push (SqStack &S, SElemType e)
{ // 若栈不满, 则将 e 插入栈顶
    if (S.top - S.base >= S.stacksize) // 栈满
        return OVERFLOW;
    *S.top++ = e;
    return OK;
}
```

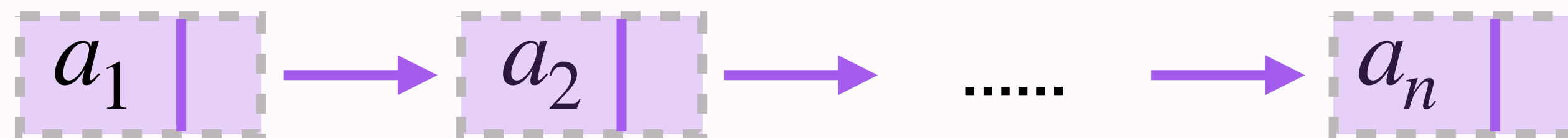
顺序栈的基本操作



```
Status Pop (SqStack &S, SElemType &e) {  
    // 若栈不空, 则删除S的栈顶元素,  
    // 用 e 返回其值, 并返回OK;  
    // 否则返回ERROR  
    if (S.top == S.base) return ERROR;  
    e = *--S.top;  
    return OK;  
}
```

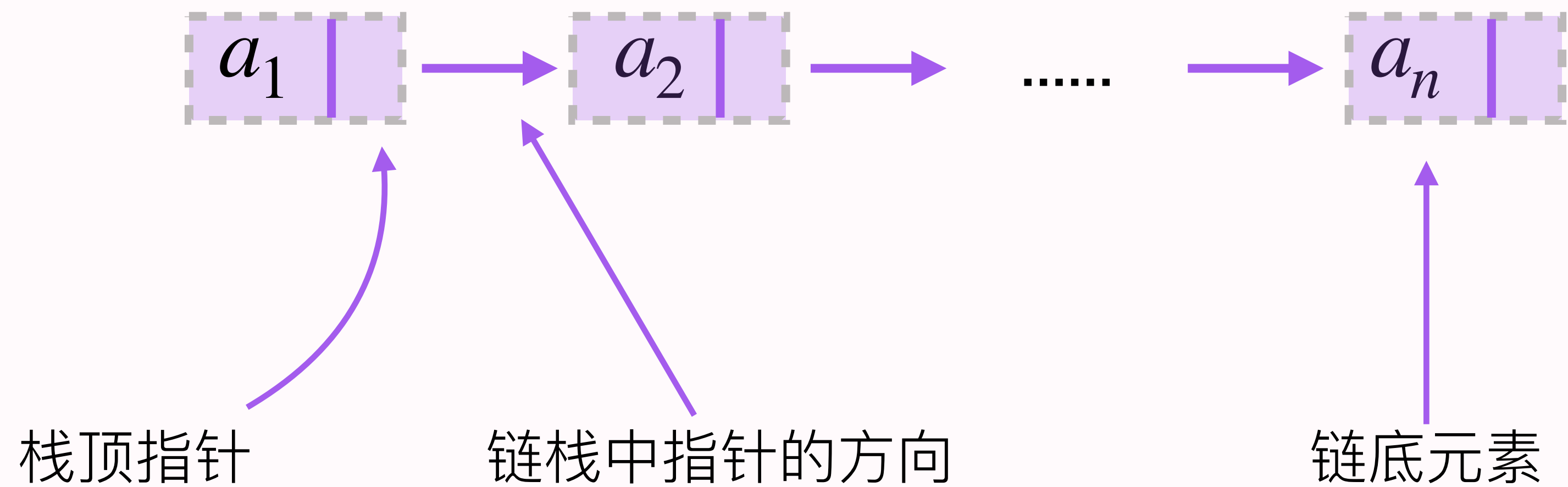
链栈

线性表有顺序存储结构和链式存储结构，栈属于线性表的一种，也具有顺序存储结构和链式存储结构。



链栈

线性表有顺序存储结构和链式存储结构，栈属于线性表的一种，也具有顺序存储结构和链式存储结构。



队列

小节1 / 队列的类型定义

小节2 / 队列类型的实现

队列

小节1 / 队列的类型定义

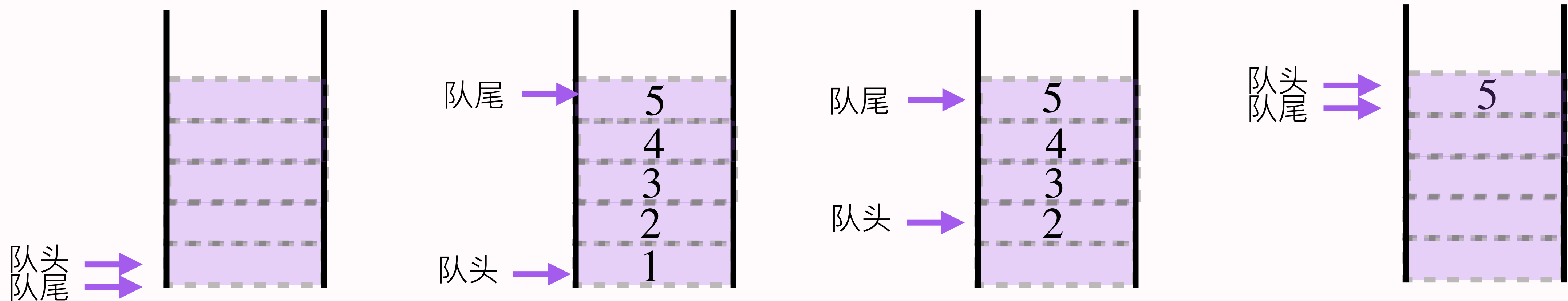
小节2 / 队列类型的实现

队列

和栈相反，是一种先进先出的线性表，它只允许在表的一端进行插入，而在另一端删除元素。

队尾：允许插入的一端

队头：允许删除的一端



队列的类型定义



ADT Queue {

数据对象:

$D = \{a_i \mid a_i \in \text{ElemSet}, i = 1, 2, \dots, n, n \geq 0\}$

数据关系:

$R_1 = \{ \langle a_{i-1}, a_i \rangle \mid a_{i-1}, a_i \in D, i = 2, \dots, n \}$

约定其中 a_1 端为队列头, a_n 端为队列尾

基本操作:

.....

}ADT Queue

队列的八大基本操作

1. InitQueue(&Q)

操作结果：构造一个空队列Q。

2. DestroyQueue(&Q)

初始条件：队列Q已存在。

操作结果：队列Q被销毁，
不再存在。

队列的八大基本操作

3.QueueEmpty(Q)

初始条件：队列Q已存在。

操作结果：若Q为空队列，则返回TRUE，否则返回FALSE。

队列的八大基本操作

4.QueueLength(Q)

初始条件：队列Q已存在。

操作结果：返回Q的元素个数，即队列的长度。

队列的八大基本操作

5. GetHead(Q, &e)

初始条件：Q为非空队列。

操作结果：用e返回Q的队头元素。

队列的八大基本操作

6. ClearQueue(&Q)

初始条件： 队列Q已存在。

操作结果： 将Q清为空队列。

队列的八大基本操作

7.EnQueue(&Q, e)

初始条件： 队列Q已存在。

操作结果： 插入元素e为Q的新的队尾元素。

队列的八大基本操作

8.DeQueue(&Q, &e)

初始条件：Q为非空队列。

操作结果：删除Q的队头元素，并用e返回其值。

队列

小节1 / 队列的类型定义

小节2 / 队列类型的实现

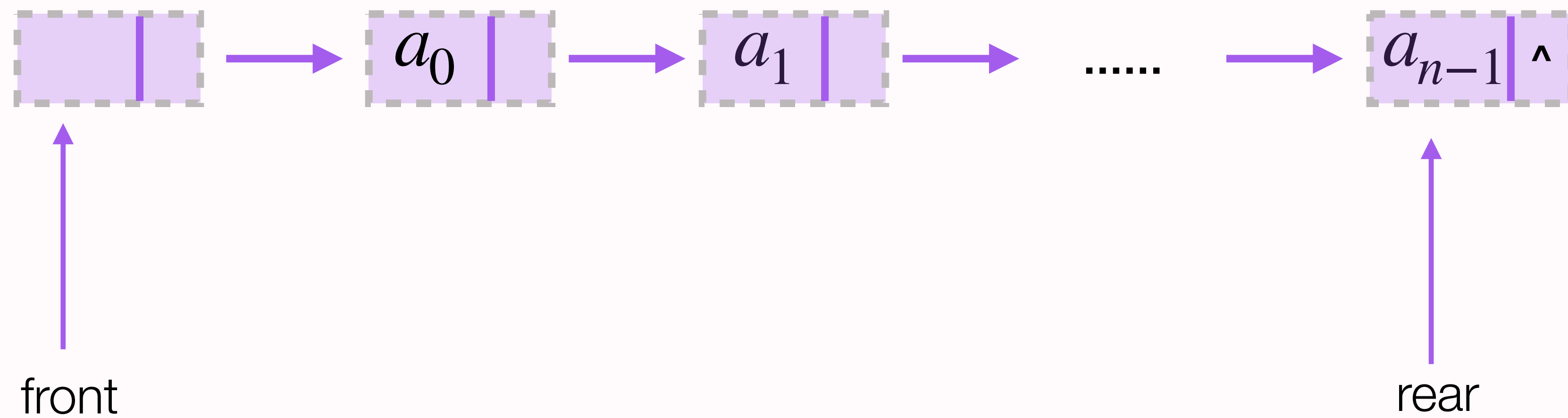
队列类型的实现

链队列

循环队列

链队列

用链表表示的队列称为链队列。一个链队列显然需要两个分别指示对头和对尾的指针才能唯一确定。



链队列的类型定义



```
typedef struct QNode { // 结点类型
    QElemType      data;
    struct QNode   *next;
} QNode, *QueuePtr;
```



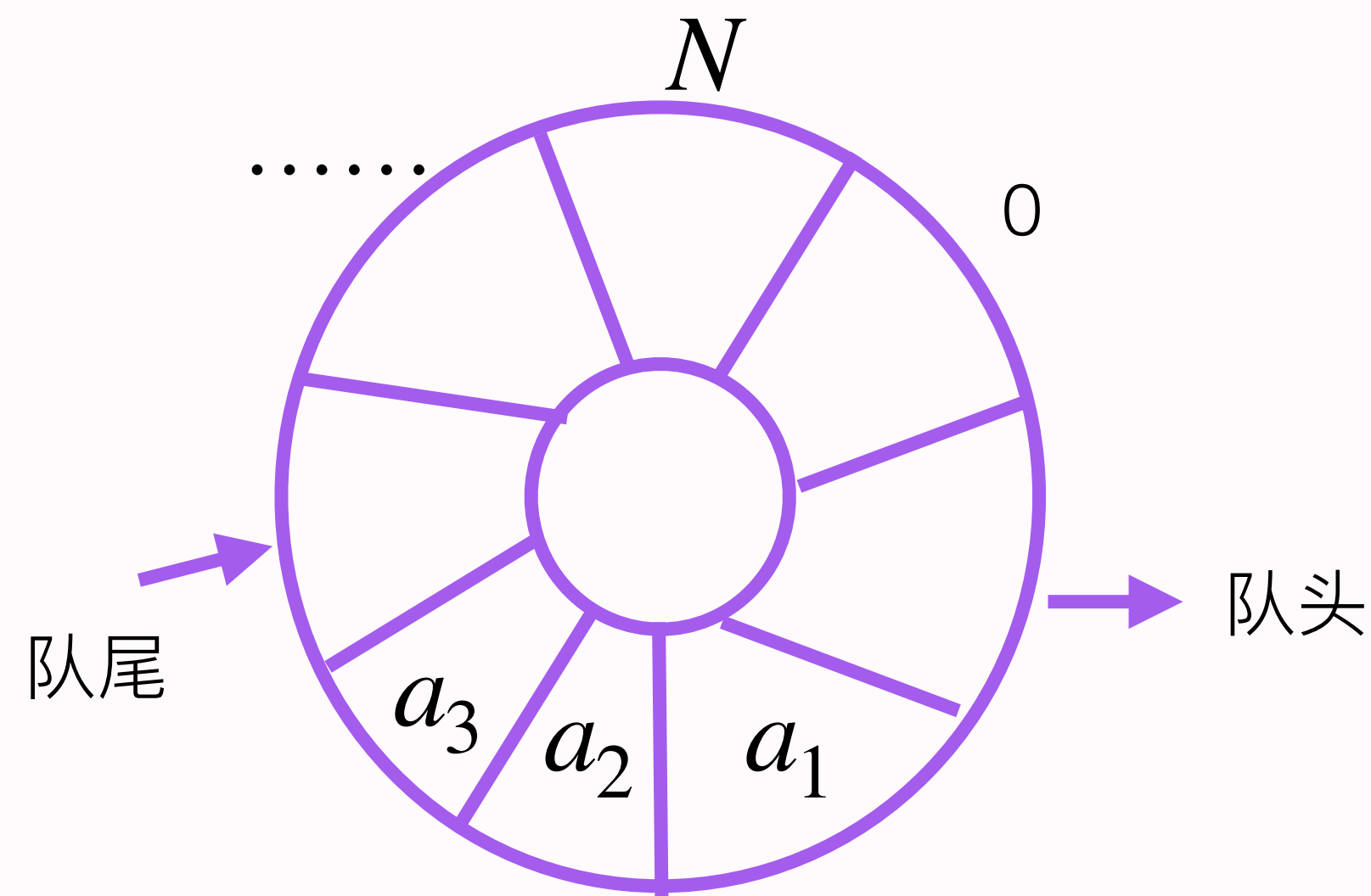
```
Status EnQueue (LinkQueue &Q, QElemType e)
{
    // 插入元素e为Q的新的队尾元素
    p = new QNode;
    if (!p) exit (OVERFLOW);    // 存储分配失败
    p->data = e;    p->next = NULL;
    Q.rear->next = p;    Q.rear = p;
    return OK;
}
```




```
Status DeQueue (LinkQueue &Q, QElemType &e)
{
    // 若队列不空, 则删除Q的队头元素,
    // 用 e 返回其值, 并返回OK; 否则返回ERROR
    if (Q.front == Q.rear)    return ERROR;
    p = Q.front->next;    e = p->data;
    Q.front->next = p->next;
    delete (p);           return OK;
}
```

循环队列

在顺序队列中，当队尾指针已经到数组的上界，不能再有入队操作，但其实数组中还有空位置，这就叫做“假溢出”，解决假溢出的途径----采用循环队列。



队空条件: $\text{front} == \text{rear}$

队满条件: $\text{front} == (\text{rear} + 1) \% N$

队列长度: $L = (N + \text{rear} - \text{front}) \% N$

循环队列的类型定义



```
#define MAXQSIZE 100 //最大队列长度
typedef struct {
    QElemType *base; // 动态分配存储空间
    int front;        // 头指针，若队列不空，
                        // 指向队列头元素
    int rear;         // 尾指针，若队列不空，指向
                        // 队列尾元素 的下一个位置

    int queuesize;
} SqQueue;
```



```
Status InitQueue (SqQueue &Q, int maxsize)
{
    // 构造一个最大存储空间为 maxsize 的
    // 空循环队列 Q
    Q.base = new ElemType[maxsize];
    if (!Q.base) exit (OVERFLOW);
    Q.queueSize = maxsize;
    Q.front = Q.rear = 0;
    return OK;
}
```



```
Status EnQueue (SqQueue &Q, ElemType e) {  
    // 插入元素e为Q的新的队尾元素  
    if ((Q.rear+1) % Q.queuesize == Q.front)  
        return ERROR; //队列满  
    Q.base[Q.rear] = e;  
    Q.rear = (Q.rear+1) % Q.queuesize;  
    return OK;  
}
```



```
Status DeQueue (SqQueue &Q, ElemType &e)
{
    // 若队列不空, 则删除Q的队头元素,
    // 用e返回其值, 并返回OK; 否则返回ERROR
    if (Q.front == Q.rear) return ERROR;
    e = Q.base[Q.front];
    Q.front = (Q.front+1) % Q.queueSize;
    return OK;
}
```

循环队列与循环链表的区别

队列（包括循环队列）是一个逻辑概念，而链表是一个存储概念。一个队列是否是循环队列，不取决于它将采用何种存储结构，根据实际的需要，循环队列可以采用顺序存储结构，也可以采用链式存储结构，包括采用循环链表作为存储结构。

例题3-2 /

栈和队列的相同之处是

- A. 元素的进出满足先进后出
- B. 元素的进出满足先进先出
- C. 只允许在端点进行插入和删除操作
- D. 无共同点

解析3-2 /

C

本题考查堆栈和队列的特点。堆栈和队列是常用的两种数据结构，其中队列只允许在一端进行插入，另一端进行删除操作，具有先进先出的特征。而堆栈只允许在同一端进行插入和删除运算，具有后进先出的特征。因此，堆栈和队列的相同之处是允许在端点进行插入和删除操作。

例题3-3 / Q是一个队列，S是一个空栈，实现将队列中的元素逆置的算法。

解析3-3 /

算法思想：

将队列中的元素逐个地出队列，入栈：全部入栈后再逐个出栈，入队列。

```
void inverse ( Stack &S, Queue &Q )  
{  
    ElemType x;  
    while ( !QueueEmpty(Q) )  
    {  
        DeQueue(Q,x); //队列中全部元素依次出队  
        Push(S, x); //元素依次入栈  
    }  
    while ( !StackEmpty(S) )  
    {  
        pop(S,x); //栈中全部元素依次出栈  
        EnQueue(Q, x); //再入队  
    }  
}
```

例题3-4

简述栈和线性表的差别

解析3-4

线性表是具有相同特性的数据元素的一个有限序列。
栈是限定仅在表尾进行插入和删除操作的线性表。

栈和队列

斐多课堂  数据结构  第三讲
Phaedo Classes