

# 个人简历

## 基本信息

姓名：丁智暘  
政治面貌：预备党员  
籍贯：江西

出生年月：2004 年 11 月  
电话：18307099326  
邮箱：dingzhiyang2004@163.com



## 教育背景

西北工业大学教育实验学院/未来技术学院      计算机科学与技术      2022.09-至今

- 平均学分绩：92.06/100      专业排名：2/48      年级排名：5/168      CET6-508
- 相关课程：微积分上/下 (100/98)    应用线性代数 (100)    离散数学 (100)    概率论与数理统计 (96)  
数据库原理 (96)

## 竞赛荣誉

- 竞赛奖项
  - 美国大学生数学建模竞赛      H 奖
  - 第十五届全国大学生数学竞赛      二等奖
- 所获荣誉
  - 国家级      2023-2024      国家奖学金
  - 校 级      2022-2024      连续获评“优秀大学生”并获校二等奖学金
  - 院 级      2023-2024      学业之星奖学金、创新之星奖学金
  - 2022-2023      学业之星奖学金、文体之星奖学金
  - 2022-2023      获评“学业先进个人”、“文艺先进个人”

## 科研经历

- 基于视频分析的边端模型演化      工信部智能感知与计算重点实验室      2024.04-至今
- 学习了解 ResNet 等轻量化模型，并基于 CIFAR-100 数据集完成训练与测试，探究部署在终端的可行性。
  - 学习了解 Faster R-CNN 等教师模型，探究将教师模型部署在边端、指导终端模型演化的可行性。
  - 研究 CARLA 模拟器，独立配置仿真环境。构建多天气、视角的数据采集流程，生成可用于测试的数据集。
- 异构多智能体协同感知      工信部智能感知与计算重点实验室      2024.09-至今
- 独立复现 V2XViT 论文方法，完成 v2xvit 模型基于 v2xset 数据集的训练与调优。
  - 参与发表论文《Spatio-Temporal Synergy with ViT: Enhancing Collaborative Perception and Object Detection for Heterogeneous Agents》于 SenSys 2024 (清华推荐 A 类、CCF-B 类会议 workshop)。
- 面向机器人抓取的物体位姿估计方法      省级大学生创新创业项目负责人      2024.04-至今
- 项目目标：解决类别无关物体位姿估计在稀疏视角和稠密视角两种情况下的精度问题。
  - 技术调研：主导文献综述，系统了解了物体位姿估计三种情况（实例级、类别级、类别无关）的方法，并且对部分进行了复现。

## 学生工作

- 班级生活委员      2024.04-至今
- 组织、策划班级活动，增进班级同学之间交流；不定期检查宿舍，检查卫生、排查安全隐患。
- 西北工业大学学生书画协会      副会长      2023.05-2024.05
- 协助协会工作，负责“每周练习”活动。前往外校交流、宣传书画，并且负责书法作品书写与展示。