数字图像处理Project2

姓名: 吴宇祺 学号: 16340242

实验环境及文件结构

实验环境: Matlab R2018a

文件结构

root

- code
 - o detection.m 相关检测主函数
 - o main.m 中值滤波主函数
 - o medianFilt.m 中值滤波函数
- src 源图片文件
- result 结果图片文件
- *.pdf

算法描述

相关检测

相关检测的原理是利用模板与图像做相关运算得到相关值矩阵,相关值最大的位置即检测出的目标位置。

1. 相关矩阵g坐标(i,j)的相关值计算公式如下,其中h',w'分别为模板的半高和半宽。

$$g(i,j) = rac{\sum_{h'=-k}^{k} \sum_{w'=-l}^{l} f(i+h',j+w') m(h',w')}{\sum_{h'=-k}^{k} \sum_{w'=-l}^{l} f^2(i+h',j+w')}$$

```
for i = 1+half(1):h1-half(1)
1
2
      for j = 1+half(2):w1-half(2)
3
         temp = img(i-half(1):i+half(1), j-11:j+11); %截取img的mask所在范围temp
4
         sum2 = sum(sum(temp.*temp));
                                             %求分母: temp矩阵点积的累计和
5
         for k = 1:h2
6
            for t = 1:w2
                累积和
8
             end
9
10
         sum1 = sum(sum(temp));
11
         g(i,j) = sum1/sum2;
12
      end
13
   end
```

1. 找相关值矩阵的最大值val,设定阈值筛选可能结果值的坐标集合。

```
1  val = max(g(:));
2  [y0,x0] = find(g>=val-0.014);
3  pos = [y0,x0];
```

2. 进行局部最大值查找

```
1 result = (pos(1,:));
                                 % 将步骤2的pos中第一个点加入result集
2
   for i = 2:size(pos)
                                 % 遍历pos中余下的点
 3
       tmp = pos(i,:);
 4
       flag = 1;
 5
       for j = 1:size(result) % 在result中查找是否有当前pos点的临近点(在同一个局部
    区域)
6
           p = result(i,:);
7
           if norm(p-tmp) < half(2) % 欧氏距离,
8
              flag = 0;
9
              if g(p(1,1),p(1,2)) < g(tmp(1,1), tmp(1,2)) % 若相关值较大, 替换
10
                  result(j,:) = tmp;
11
              end
12
              break;
13
           end
14
       end
15
       if flag == 1
                              % 没有已经发现的局部点,将新局部点加入result
           result = [result;tmp];
16
17
       end
18
   end
```

中值滤波

中值滤波的原理是取待定像素周围窗口大小内的邻像素值,取其中值作为待定像素的值。中值滤波器对于椒盐噪声(极大极小值)有很好的过滤效果。

1. 对当前图像进行上下、左右分别为1的0扩展

```
1  ext = zeros(h+2, w+2);  % 0 extern
2  ext(2:1+h, 2:1+w) = input;
```

2. 遍历图像像素,取当前像素的八邻域像素值,取9个数的中值作为当前像素的处理值。(即窗口大小为3*3)

```
for i = 2:1+h
for j = 2:1+w
mask = ext(i-1:i+1, j-1:j+1);
result(i, j) = median(mask(:));
end
end
```

3. 截取原图像区域,并将矩阵转换回图像

```
1 result = mat2gray(result(2:1+h, 2:1+w));
```

测试文档

相关检测

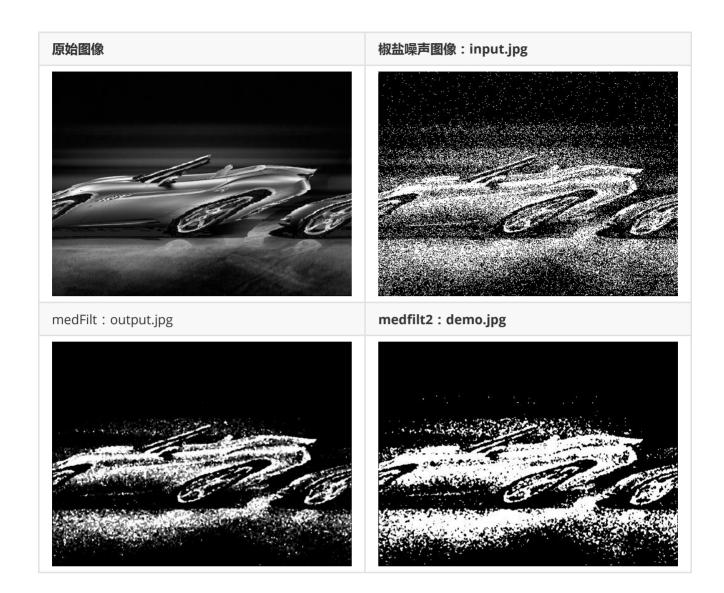
相关值结果 设置阈值后 >> detetion 122 67 120 105 118 148 目标x,y坐标(局部最大 114 196 值) ans =

4 2

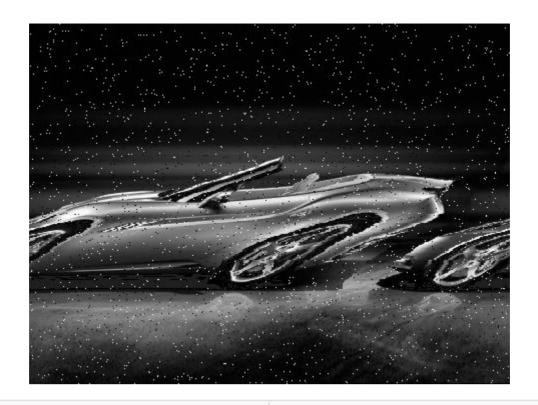


中值滤波

使用题目中的函数生成噪声图像:



使用imnoise生成0.2椒盐噪声图像:



medFilt : output2.jpg



madfilt2 : demo2.jpg

