#### RLChina第一次习题课

题目要求:

具体实现流程

步骤1:进入游戏板块 步骤2:准备代码 步骤3:提交 查看结果

# RLChina第一次习题课

## 题目要求:

作业的目的: 就是让大家熟悉一下及第平台的基本使用

作业方式:通过给推箱子小游戏,提交一个随机动作的算法代码

**作业要求及流程**: 其实细心的小伙伴可以看到第一次作业就是及第平台**赶考板块**的第一个小实验。



### 操作流程如下:

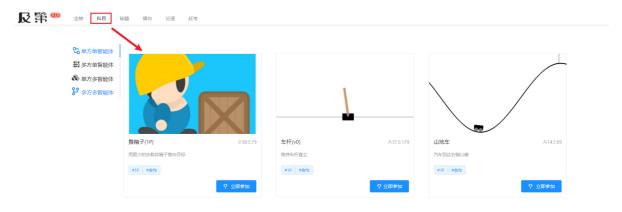
- 1. 注册平台 -> 登录平台 -> 进入**科目**, 找到<u>推箱子 (1p)</u>
- 2. 点击提交说明 -> 在提交说明的帖子中打开random -> 复制代码并保存为submission.py
- 3. 在**推箱子 (1P)** 中,点击**提交**->填写算法名称,上传**submission.py**,点击**提交**->稍作等待 (10min内),您可在金榜-推箱子 (1P) 中找到自己的排名啦

# 具体实现流程

给大家截图一步步看一下

## 步骤1: 进入游戏板块

注册登录不用说,接下来进入科目,找到推箱子,进入



## 步骤2: 准备代码

#### ○简介

推销子是一个经典的古老游戏。 在一个教小的合席中,要求把木箱放制推定的位置,稍不小心就会出现 精子无法移动或者逼道被被住的情况,所以需要巧妙的利用有限的空间 和通道,合理安排移动致对华和位置,才能顺利的异成任务。



ο 开始

= 排行榜

用白名

赵士杰

查看所有

点排名

-49.20

#### 橿 规则

- 玩家在n\*m的网格中操纵一个人物,玩家只能控制人物的前进方向(上、下、左和右)从而移动箱子。
   在设定的游戏地圈里,箱子只可以推不可以拉。一人将全部箱子在指定步数内移动到相应的目的地。
- 如果玩家位置超过地图范围则不移动。



#### 📳 训练说明

详见论道

### 打开git上的案例:

https://github.com/jidiai/ai lib/blob/master/examples/demo/random/submission.py

#### # 提交说明 Submit Instructions

#### 项目仓库 Git Repository

https://github.com/jidiai/ai\_lib

#### 平台提交说明

- 1. 填写算法名称或描述,选择提交环境
- 2. 上传一个或多个文件。 其中必须包含一个运行文件,运行文件需包含`my\_controller`函数的一个`submission.py`文件。 附属文件支持`.pth`.py`类型文件。大小不超过100M,个数不超过5个。

注意: 每次提交会覆盖之前的文件。

#### 提交样例

https://github.com/jidiai/ai\_lib/blob/master/examples/demo/random/submission.py

#### **Submit Instructions**

- 1. Fill in the algorithm name or description, and select the submission environment
- Upload one or more files.
- It must include a 'submission.py' file with the 'my\_controller' function.
  -The attached file supports '.pth' and '.py' type files. The size does not exceed 100M, and the number does not exceed 5.

Note: Each submission will overwrite the previous file.

#### **Example Submission**

https://github.com/jidiai/ai\_lib/blob/master/examples/demo/random/submission.py

## 建议大家在github后加上1s,可以快速查阅项目代码

https://github1s.com/jidiai/ai lib/blob/master/examples/demo/random/submission.py

```
https://github1s.com/jidiai/ai_lib/blob/master/examples/demo/random/submission.py
微软 Bing 搜索 - 国...
                                  ··· □ [Preview] \README.md • submission.pv X
 V JIDIAI/AI LIB
                                         examples > demo > random > 💠 submission.pv
                                                  def my_controller(observation, action_space, is_act_continuous=False):
                                                    agent_action = []
for i in range(len(action_space)):
    action_ = sample_single_dim(action_space[i], is_act_continuous)

✓ examples

     > agents
     > assets
                                                  return agent_action
     > common
     > config
                                                 def sample_single_dim(action_space_list_each, is_act_continuous):
     ∨ demo

✓ dqn_cartpole

       baseagent.py
                                                            each = action_space_list_each.sample()

≡ critic_200.pth
                                                            if action_space_list_each.__class_.__name__ == "Discrete":
    each = [0] * action_space_list_each.n
    idx = action_space_list_each.sample()
       critic.py
       dgn.py
       singleagent.py
                                                     each[idx] = 1
elif action_space_list_each.__class__.__name__ == "MultiDiscreteParticle":
    each = []
       submission.py

✓ random

                                                           each = []

nvec = action_space_list_each.high - action_space_list_each.low + 1

sample_indexes = action_space_list_each.sample()
       submission.py
     > networks
     agent.py
                                                                     dim = nvec[i]
     main.pv
                                                                    new_action = [0] * dim
index = sample_indexes[i]
new_action[index] = 1

    README.md

     runner.py
    > replay
                                                                      each.extend(new_action)
    ■ .aitianore
   (i) README.md
   render_from_log.py

≡ requirements.txt

    run_log.py
                                                            for j in range(len(action_space_list_each)):
    each = action_space_list_each[j].sample()
```

然后在自己电脑本地新建一个python文件,命名为submission.py

将上面的代码复制粘贴到该文件中, 保存

PS: 如果github打不开的同学,可以直接复制这里的代码

```
def my_controller(observation, action_space, is_act_continuous=False):
    agent_action = []
    for i in range(len(action_space)):
```

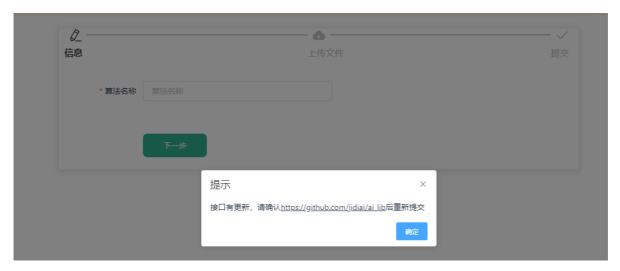
```
action_ = sample_single_dim(action_space[i], is_act_continuous)
 5
             agent_action.append(action_)
 6
        return agent_action
 7
 8
    def sample_single_dim(action_space_list_each, is_act_continuous):
 9
        each = []
10
        if is_act_continuous:
11
             each = action_space_list_each.sample()
12
        else:
13
             if action_space_list_each.__class__.__name__ == "Discrete":
                 each = [0] * action_space_list_each.n
14
15
                 idx = action_space_list_each.sample()
                 each[idx] = 1
16
17
             elif action_space_list_each.__class__.__name__ ==
    "MultiDiscreteParticle":
18
                 each = []
                 nvec = action_space_list_each.high - action_space_list_each.low
19
    + 1
20
                 sample_indexes = action_space_list_each.sample()
21
22
                 for i in range(len(nvec)):
                     dim = nvec[i]
23
24
                     new\_action = [0] * dim
25
                     index = sample_indexes[i]
26
                     new_action[index] = 1
27
                     each.extend(new_action)
28
        return each
29
30
    def sample(action_space_list_each, is_act_continuous):
31
        player = []
32
        if is_act_continuous:
33
             for j in range(len(action_space_list_each)):
34
                 each = action_space_list_each[j].sample()
35
                 player.append(each)
36
        else:
37
            player = []
             for j in range(len(action_space_list_each)):
38
                 # each = [0] * action_space_list_each[j]
39
                 # idx = np.random.randint(action_space_list_each[j])
40
41
                 if action_space_list_each[j].__class__.__name__ == "Discrete":
                     each = [0] * action_space_list_each[j].n
42
43
                     idx = action_space_list_each[j].sample()
44
                     each[idx] = 1
45
                     player.append(each)
46
                 elif action_space_list_each[j].__class__.__name__ ==
    "MultiDiscreteParticle":
47
                     each = []
48
                     nvec = action_space_list_each[j].high
                     sample_indexes = action_space_list_each[j].sample()
49
50
51
                     for i in range(len(nvec)):
                         dim = nvec[i] + 1
52
                         new\_action = [0] * dim
53
54
                         index = sample_indexes[i]
55
                         new\_action[index] = 1
56
                         each.extend(new_action)
57
                     player.append(each)
58
        return player
```

## 步骤3: 提交

### 再次进入推箱子板块,点击提交



## 会有提示接口更新, 先不用管。点击确定



### 输入算法名称(随便一个名字),点击下一步



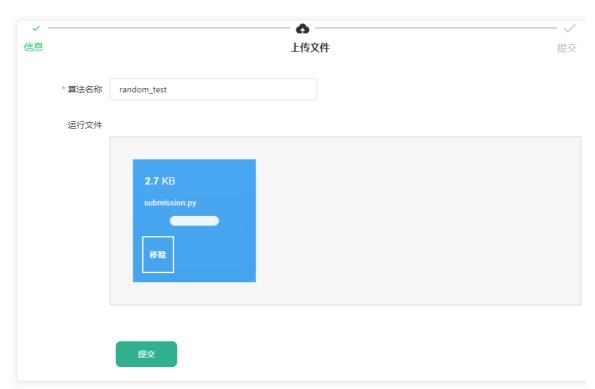
### 点击上传文件

### 这里注意

- 1. 只能上传 .py文件和.pth(模型文件)
- 2. 上传的文件中必须要有submission.py文件
- 3. 文件的总个数不能超过6个

random_test
上传您的主文件及附属文件
您需上传一个名为submission包含my_controller函数的.py文件,及最多5个.pth、.py附属文件

然后选中上面建立的submission.py文件,上传



点击提交即可

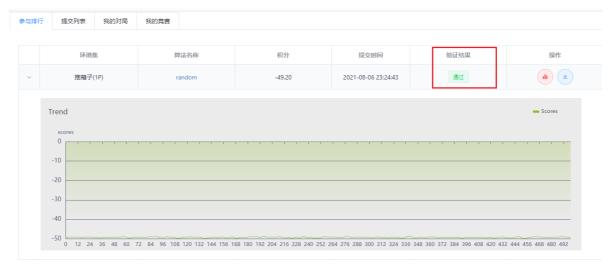
结束~~ 撒花~~

## 查看结果

10min左右后,在个人中心的提交列表即可看到自己的提交信息

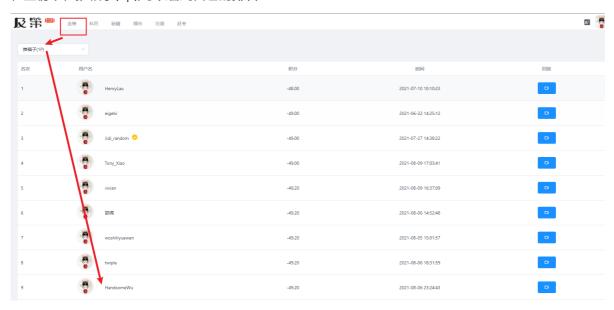


在参与排行中, 可以看到自己的提交通过信息



### 后面的操作可以显示对局等等

## 在金榜下,推箱子(1p),可以看到自己的排名



然后 就可以去看看代码如何实现的。想想办法去设计 优化自己的AI算法啦~ 恭喜出村~~

注:由于推箱子游戏是走一步如果游戏没赢就要减一,所以成绩是负值很正常(想要不是负值就要搞一些更加聪明的算法上去~~)

## 相关链接:

及第平台: http://www.jidiai.cn

及第repo: https://github1s.com/jidiai/ai lib/blob/master/examples/demo/random/submission.py

### 补充链接:

贪吃蛇3V3 Intro: <a href="https://mp.weixin.qq.com/s/AM72QokvXmdsRjeFd-EbfA">https://mp.weixin.qq.com/s/AM72QokvXmdsRjeFd-EbfA</a>

贪吃蛇3V3本地部署及提交: https://mp.weixin.qq.com/s/AM72QokvXmdsRjeFd-EbfA

作者: HandsomeWu(公众号同步)

有问题直接在群里询问 ~~ 冲冲冲

也可以关注公众号: RLCN 在后台提问: