

GPS 位置信息读取

1. 学习目标

本次课程我们主要学习使用 arduino 和 GPS 模块实现位置信息读取功能。

2. 课前准备

GPS 模块采用的是 UART 和 USB 通讯,这里使用 arduino UNO 的 UART 口读取信息,将模块的 TX 连接 arduino UNO 板子的 D0 引脚。VCC 和 GND 分别连接 5V 和 GND。

3. 程序

初始化串口。

```
void setup() //初始化内容
{
    GPSSerial.begin(9600);
    DEBUGSerial.begin(9600);
}

将收到的数据打印输出。

while (GPSSerial.available()) {
    DEBUGSerial.write(GPSSerial.read());//收到GPS数据则通过Serial输出
}
```

4. 编译下载程序

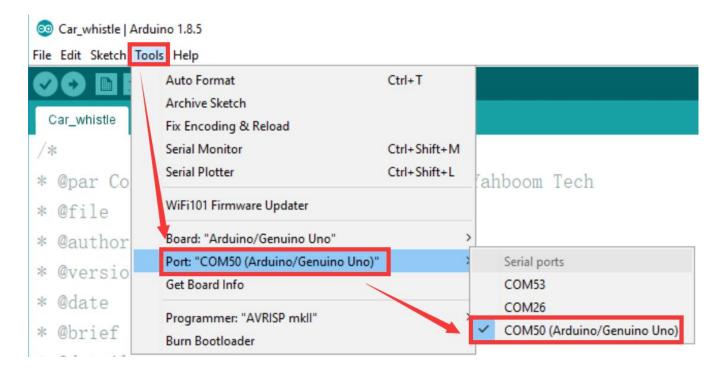
4.1 我们需要通用 Arduino IDE 软件打开文件,然后点击菜单栏中的"√"编译程序,并且等待左下角出现"编译成功"的字样。





4.2 在 Arduino IDE 的菜单栏中,我们需要选择【工具】---【端口】---选择设备管理器中刚刚显示端口号,如下图所示。





4.3 选择完成后,点击菜单栏下的"→"将代码上传到 UNO 板。 当左下角出现"上传完成"字样时,表示程序已成功上传到 UNO 板,如下图所示。





局变里使用了922字节,(45%)的动态内存,余留1126字节局部变里。最大为2048字节

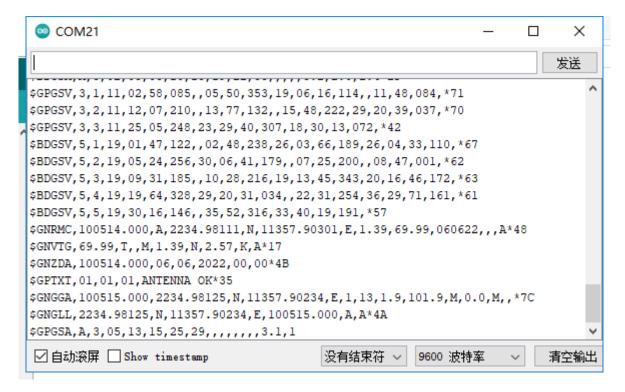
5. 实验现象

模块通电后,需要 32s 左右的时间启动,之后模块上的串口打印状态 灯会持续闪烁,此时可以正常接收数据。

程序下载后运行,打开串口监视窗口,打开串口软件,波特率设置为9600,串口会循环打印现在的位置信息,这些信息是没有处理过的原始信息,可以参照 CASIC 多模卫星导航接收机协议规范.pdf 查看每条信息的



具体内容。



注意,模块天线需要在室外,否则可能搜索不到 GPS 信号。