## 人工神经网络

肖强 张哲槟 密尚华

April 3, 2018

## 内容

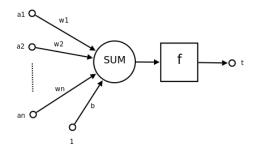
1 人工神经网络简介



#### 人工神经网络(Artificial Neural Network,ANN)

神经网络是一种运算模型,由大量 的节点(或称神经元)之间相互联 接构成。

网络自身通常都是对自然界某种算 法或者函数的逼近,也可能是对一 种逻辑策略的表达。



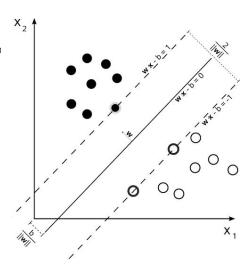
# **SVM**



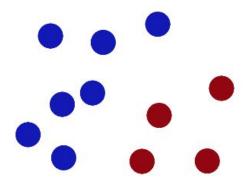


## 支持向量机

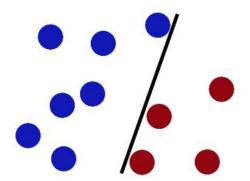
- SVM, 俗称支持向量机,为一种 supervised learning 算法,属于 classification 的范畴。
- 在数据挖掘的应用中,与 unsupervised 的 Clustering 相对 应和区别。
- 广泛应用于机器学习 (Machine Learning), 计算机视觉 (Computer Vision) 和数据挖掘 (Data Mining) 当中。



现在桌子上有两种颜色的球,现在要把他们分开。

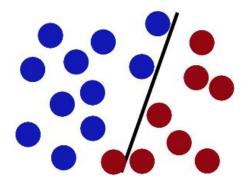


我们把一根棍子放在中间,看上去干得不错。

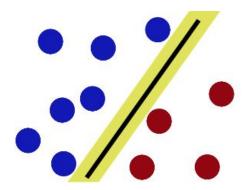




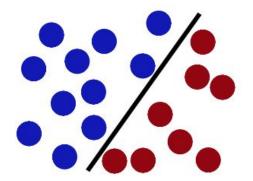
有些人又往桌子上放了一些球,大部分都分对了,但是出现了一个错分的。



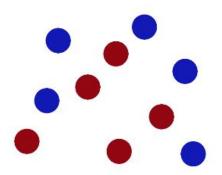
SVM 就是试图把棍放在最佳位置,好让在棍的两边有尽可能大的间隙。



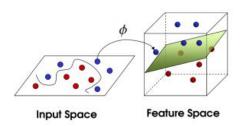
现在即使放了更多的球, 棍仍然是一个好的分界线



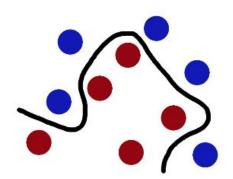
我们已经学会了一个 trick,然后,在 SVM 工具箱中有另一个更加 重要的 trick,于是又有一个新的挑战。



现在,没有棍可以很好地分开两种球了,现在怎么办呢?我们可以一拍桌子,球飞到空中。然后,抓起一张纸,插到了两种球的中间。



现在,这些球看起来像是被一条曲线分开了。



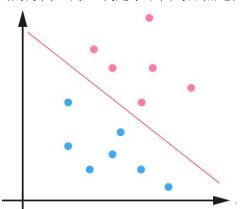


#### 怎么求解 SVM?

给定训练样本集  $D = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_m, y_m)\}$  如果可以用一个线性超平面将其完全分开,那么这个超平面可以表示为:

$$\mathbf{w}^T \mathbf{x} + \mathbf{b} = 0$$

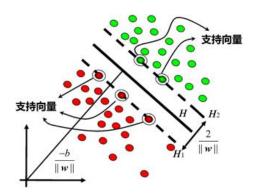
其中  $\mathbf{w}$  决定了平面的方向,而  $\mathbf{b}$  决定了平面与原点之间的距离。



#### 间隔与支持向量

空间中任意点 x 实际上是一个向量, 其到超平面的距离为:

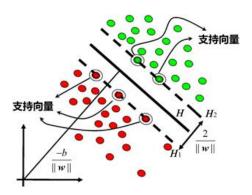
$$r = \frac{\boldsymbol{w}^T \boldsymbol{x} + \boldsymbol{b}}{\|\boldsymbol{w}\|}$$



## 间隔与支持向量

那么,如果这个超平面分类成功,我们令

$$\begin{cases} \mathbf{w}^T \mathbf{x} + b \ge +1, \ y_i = +1 \ ; \\ \mathbf{w}^T \mathbf{x} + b \le -1, \ y_i = -1 \ . \end{cases}$$



## 间隔与支持向量

这样,那些使等号成立的点,也即距离超平面最近的点称作支持向量 (support vector),两个类到超平面距离之和也即两类之间的间隔 (margin) 是

$$\gamma = \frac{2}{\|\mathbf{w}\|}$$

训练支持向量机,实际上是希望找到具有最大间隔的划分超平面,即训练目标是在满足分类任务的情况下最大化  $\gamma$ ,也即最大化  $\|\mathbf{w}\|^{-1}$ ,也即最小化  $\|\mathbf{w}\|^2$ 。SVM 的基本型就是:

$$\min_{\boldsymbol{w},b} \frac{1}{2} \|\boldsymbol{w}\|^2$$
s.t.  $y_i(\boldsymbol{w}^T \boldsymbol{x}_i + b) \ge 1, \ i = 1, 2, \dots, m$ 

◆ロト ◆個ト ◆差ト ◆差ト 差 めのぐ

#### 对偶问题

SVM 的基本型是一个凸二次规划问题,可用现成的优化计算进行求解,求解的参数主要是  $\mathbf{w}$  和  $\mathbf{b}$ 。但我们可以有更高效的算法。使用拉格朗日乘子法可得到对偶问题,具体来说,对每条约束添加拉格朗日乘子  $\alpha_i \geq 0$ ,则该函数的拉格朗日函数可写为:

$$\mathcal{L}(\boldsymbol{w}, b, \alpha) = \frac{1}{2} \|\boldsymbol{w}\|^2 - \sum_{i=1}^{n} \alpha_i \left( y_i(\boldsymbol{w}^T \boldsymbol{x_i} + b) - 1 \right)$$

其中  $\alpha = (\alpha_1; \alpha_2; \dots; \alpha_m)$ . 令  $\mathcal{L}(\mathbf{w}, \mathbf{b}, \alpha)$  对  $\mathbf{w}$  和  $\mathbf{b}$  的偏导为零可得

$$\mathbf{w} = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i y_i \mathbf{x}_i ,$$

$$0 = \sum_{i=1}^{m} \alpha_i y_i .$$

◆ロト ◆御 ト ◆ 恵 ト ◆ 恵 ・ 夕 Q ○

#### 对偶问题

将 **w** 结果代入,即可将  $\mathcal{L}(\mathbf{w}, \mathbf{b}, \boldsymbol{\alpha})$  中的 **w** 和 **b** 消去,再考虑第二个式子的约束,得到对偶问题:

$$\max_{\alpha} \sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{m} \alpha_{i} \alpha_{j} y_{i} y_{j} \mathbf{x}_{i}^{T} \mathbf{x}_{j}$$

$$s.t., \sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} y_{i} = 0$$

$$\alpha_{i} \geq 0, i = 1, 2, \dots, m$$

解出  $\alpha$  后,求出 w 与 b 即可得到模型

$$f(x) = \mathbf{w}^{\mathsf{T}} \mathbf{x} + b$$

$$= \sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} y_{i} \mathbf{x}_{i}^{\mathsf{T}} \mathbf{x} + b = \sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} y_{i} \langle \mathbf{x}_{i}, \mathbf{x} \rangle + b$$

#### 对偶问题

上述过程需要满足 KKT(Karush-Kuhn-Tucker) 条件,即要求:

$$\begin{cases} \alpha_i \geq 0 ; \\ y_i f(\mathbf{x_i}) - 1 \geq 0 ; \\ \alpha_i (y_i f(\mathbf{x_i} - 1)) = 0 . \end{cases}$$



我们上面得到的 SVM 只能处理线性的问题,并不能处理非线性的问题,如果需要解决这种问题,那么其实就需要将低维数据转化到高维空间,从而找到一个超平面将其分割开来。简单的说,我们需要找到一个函数,可以将我们的原始特征通过这个函数进行映射。

我们前面得到的函数形式是:

$$f(x) = \sum_{i=1}^{m} \alpha_i y_i \langle \mathbf{x}_i, \mathbf{x} \rangle + b$$

则映射过后变成:

$$f(x) = \sum_{i=1}^{m} \alpha_i y_i \langle \phi(x_i), \phi(x) \rangle + b$$



同样的求解形式:

$$\max_{\alpha} \sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{m} \alpha_{i} \alpha_{j} y_{i} y_{j} \langle \phi(\mathbf{x}_{i}), \phi(\mathbf{x}_{j}) \rangle$$

$$s.t., \sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} y_{i} = 0$$

$$\alpha_{i} \geq 0, i = 1, 2, \dots, m$$

很直接的想法是,我先通过  $\phi(x)$  将 x 映射到高维空间,然后再做内积运算,但在这种运算方式并不推荐,二维空间如果选择一阶二阶的组合就有 5 个维度,如果将维数和组合复杂度提高的话,那么映射的空间维度就会爆炸性的增长,从而为计算带来了很大的困难。那么此时我们就可以用核函数的方法来解决这类问题.

可以设想这样的一个函数:

$$\kappa(\mathbf{x_i}, \mathbf{x_j}) = \langle \phi(\mathbf{x_i}), \phi(\mathbf{x_j}) \rangle = \phi(\mathbf{x_i})^T \phi(\mathbf{x_j})$$

即  $x_i$  和  $x_j$  在特征空间的内积等于他们在原始样本空间中通过函数  $\kappa(\cdot,\cdot)$  计算的结果. 有了这样的函数,我们就不必去计算高维甚至无穷维特征空间中的内积。于是求解式可以重写为:

$$\max_{\alpha} \sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{m} \alpha_{i} \alpha_{j} y_{i} y_{j} \kappa(\mathbf{x}_{i}, \mathbf{x}_{j})$$

$$s.t., \sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} y_{i} = 0$$

$$\alpha_{i} \geq 0, i = 1, 2, \dots, m$$



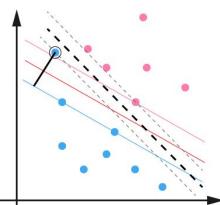
#### 求解后即可得到:

$$f(x) = \mathbf{w}^{T} \phi(\mathbf{x}) + b$$

$$= \sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} y_{i} \phi(\mathbf{x}_{i})^{T} \phi(\mathbf{x}) + b$$

$$= \sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} y_{i} \kappa(\mathbf{x}_{i}, \mathbf{x}) + b$$

在很多实际问题,由于存在各种噪音,所以现实生活中的分类可能 并不能直接通过一个超平面将其完全分隔开来,即使能完全分隔,但得 到的超平面也不一定是最佳的,如图中的情况。所以,我们需要对某些 样本有一定的容忍度,允许他们跑到分隔区域中,那么原来的约束条件 需要进行变化



$$y_i(w^Tx_i + b) \ge 1 - \xi_i, \quad i = 1, ..., n$$

其中 C 是一个预先设定的值,很明显,当 C 无穷大时,就代表了  $ξ_i = 0$ ,即是之前的那种情况。那么优化问题完整的写出来:

$$\min \frac{1}{2} ||w||^2 + C \sum_{i=1}^{n} \xi_i$$
s.t.,  $y_i(w^T x_i + b) \ge 1 - \xi_i, i = 1, ..., n$ 

$$\xi_i \ge 0, i = 1, ..., n$$



用之前的方法可得:

$$\mathcal{L}(w, b, \xi, \alpha, r) = \frac{1}{2} ||w||^2 + C \sum_{i=1}^{n} \xi_i - \sum_{i=1}^{n} \alpha_i \left( y_i (w^T x_i + b) - 1 + \xi_i \right) - \sum_{i=1}^{n} r_i \xi_i$$

求导可得:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial w} = 0 \Rightarrow w = \sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} y_{i} x_{i}$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial b} = 0 \Rightarrow \sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} y_{i} = 0$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \xi_{i}} = 0 \Rightarrow C - \alpha_{i} - r_{i} = 0, \quad i = 1, \dots, n$$

带回原式,可以看到目标函数并没有发生变化,但约束条件变了:

$$\max_{\alpha} \sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} - \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^{n} \alpha_{i} \alpha_{j} y_{i} y_{j} \langle x_{i}, x_{j} \rangle$$

$$s.t., 0 \le \alpha_{i} \le C, i = 1, \dots, n$$

$$\sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} y_{i} = 0$$

那么对于任意样本  $(x_i, y_i)$  ,总有  $a_i = 0$  或  $y_i f(x_i) = 1 - \xi_i$  ,若  $a_i = 0$  ,则样本不会对 f(x) 有影响;若  $a_i > 0$  ,则必有  $y_i f(x_i) = 1 - \xi_i$  ,即该样本就是支持向量。若  $a_i < C$  ,则有  $\xi_i = 0$  ,即该样本落在间隔界线上,若  $a_i = C$  ,则样本落在间隔内部。