## CONCOURS COMMUN POLYTECHNIQUE (ENSI)

q

### FILIERE MP

# MATHEMATIQUES 2

### EXERCICE

# Commutant d'une matrice

- 1. Soit  $A \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ .
- Puisque  $0 \times A = A \times 0 = 0$ ,  $0 \in C(A)$ .
- Soient  $(M, N) \in (C(A))^2$  et  $(\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2$ .

$$A(\lambda M + \mu N) = \lambda AM + \mu AN = \lambda MA + \nu NA = (\lambda M + \mu N)A,$$

et donc  $\lambda M + \mu N \in C(A)$ .

On a montré que

 $\forall A \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R}), \ C(A) \ \mathrm{est \ un \ sous-espace \ vectoriel \ de \ } \mathcal{M}_3(\mathbb{R}).$ 

**2.** • Soit 
$$X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$
.

$$X \in \operatorname{Ker}(A - 3I_3) \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} -2x + 4y - 2z = 0 \\ 3y - 3z = 0 \\ -x + 4y - 3z = 0 \end{array} \right. \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} z = y \\ -2x + 4y - 2y = 0 \\ -x + 4y - 3y = 0 \end{array} \right. \Leftrightarrow x = y = z.$$

$$\mathrm{Donc}\ \mathrm{Ker}(A-3I_3)=\mathrm{Vect}(e_1)\ \mathrm{où}\ e_1=\left(\begin{array}{c}1\\1\\1\end{array}\right).$$

• Soit 
$$X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$
.

$$X \in \operatorname{Ker}(A - 2I_3) \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} -x + 4y - 2z = 0 \\ 4y - 3z = 0 \\ -x + 4y - 2z = 0 \end{array} \right. \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} z = \frac{4}{3}y \\ x = 4y - \frac{8}{3}y \end{array} \right. \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} z = \frac{4}{3}y \\ x = \frac{4}{3}y \end{array} \right..$$

$$\operatorname{Donc} \, \operatorname{Ker}(A-2I_3) = \operatorname{Vect}(e_2) \, \operatorname{où} \, e_2 = \left( \begin{array}{c} 4 \\ 3 \\ 4 \end{array} \right).$$

• Soit 
$$X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$
.

$$AX = 2X + e_2 \Leftrightarrow \begin{cases} -x + 4y - 2z = 4 \\ 4y - 3z = 3 \\ -x + 4y - 2z = 4 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} z = \frac{4}{3}y - 1 \\ x = 4y - 2\left(\frac{4}{3}y - 1\right) - 4 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} z = \frac{4}{3}y - 1 \\ x = \frac{4}{3}y - 2 \end{cases}$$

Donc le vecteur  $e_3=\left( \begin{array}{c} -2\\ 0\\ -1 \end{array} \right)$  est un vecteur tel que  $Ae_3=e_2+2e_3.$ 

$$\begin{vmatrix} 1 & 4 & -2 \\ 1 & 3 & 0 \\ 1 & 4 & -1 \end{vmatrix} = -3 - 4 + 6 = -1 \neq 0 \ \mathrm{et} \ \mathrm{donc} \ (e_1, e_2, e_3) \ \mathrm{est} \ \mathrm{une} \ \mathrm{base} \ \mathrm{de} \ \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R}).$$

Si on pose  $P = \begin{pmatrix} 1 & 4 & -2 \\ 1 & 3 & 0 \\ 1 & 4 & -1 \end{pmatrix}$ , on a  $T = P^{-1}AP$  et donc les matrices A et T sont semblables.

$$\textbf{3.} \quad \mathrm{Soit} \ M = \left( \begin{array}{ccc} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{array} \right) \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R}).$$

$$M \in C(T) \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 3a & 3b & 3c \\ 2d + g & 2e + h & 2f + i \\ 2g & 2h & 2i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3a & 2b & b + 2c \\ 3d & 2e & e + 2f \\ 3g & 2h & h + 2i \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 3a = 3a \\ 3b = 2b \\ 3c = b + 2c \\ 2d + g = 3d \\ 2e + h = 2e \\ 2f + i = e + 2f \\ 2g = 3g \\ 2h = 2h \\ 2i = h + 2i \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} b = 0 \\ c = 0 \\ g = 0 \\ h = 0 \\ i = e \end{cases}$$

Les éléments de C(T) sont les matrices de la forme  $\left( \begin{array}{ccc} \alpha & 0 & 0 \\ 0 & e & f \\ 0 & 0 & e \end{array} \right), \, (\alpha,e,f) \in \mathbb{R}^3.$ 

 $C(T) = \text{Vect}(E_{1,1}, E_{2,2} + E_{3,3}, E_{2,3})$ . De plus, la famille  $(E_{1,1}, E_{2,2} + E_{3,3}, E_{2,3})$  est libre car pour  $(\mathfrak{a}, e, \mathfrak{f}) \in \mathbb{R}^3$ ,

$$\alpha E_{1,1} e(E_{2,2} + E_{3,3}) + f E_{2,3} = 0 \Rightarrow \left( \begin{array}{ccc} \alpha & 0 & 0 \\ 0 & e & f \\ 0 & 0 & e \end{array} \right) = 0 \Rightarrow \alpha = e = f = 0.$$

Donc,

$$\dim(C(\mathsf{T})) = 3.$$

- **4.** Notons  $\varphi$  l'application  $M \mapsto P^{-1}MP$ .
  - $\bullet \ \mathrm{Soient} \ (M,N) \in (\mathcal{M}_3(\mathbb{R}))^2 \ \mathrm{et} \ (\lambda,\mu) \in \mathbb{R}^2.$

$$\phi(\lambda M + \mu N) = P^{-1}((\lambda M + \mu N)P = \lambda P^{-1}MP + \mu P^{-1}NP = \lambda \phi(M) + \mu \phi(N).$$

• Soit  $M \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ .  $M \in \mathrm{Ker}(\phi) \Rightarrow P^{-1}MP = 0 \Rightarrow PP^{-1}MPP^{-1} = P0P^{-1} \Rightarrow M = 0$ . Ainsi  $\mathrm{Ker}(\phi) = \{0\}$  et donc  $\phi \in GL(\mathcal{M}_3(\mathbb{R}))$  car  $\dim(\mathcal{M}_3(\mathbb{R})) < +\infty$ .

Soit  $M \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ .  $M \in C(A) \Leftrightarrow AM = MA \Leftrightarrow PTP^{-1}M = MPTP^{-1} \Leftrightarrow TP^{-1}MP = P^{-1}MPT \Leftrightarrow \phi(M) \in C(T)$ . Donc  $\phi(C(A)) = C(T)$  et puis que  $\phi$  est un automorphisme,  $\dim(C(A)) = \dim(C(T))$  ou encore

$$\dim(C(A)) = 3.$$

5. (a) Le polynôme minimal  $\mu_A$  de A est un diviseur unitaire de  $\chi_A = \chi_T = -(X-2)^2(X-3)$  et un multiple de (X-2)(X-3). Donc,  $\mu_A = (X-2)(X-3)$  ou  $\mu_A = (X-2)^2(X-3)$ .

$$(X-2)(X-3). \text{ Donc, } \mu_{A} = (X-2)(X-3) \text{ ou } \mu_{A} = (X-2)^{2}(X-3).$$
Ensuite,  $\operatorname{rg}(A-2I_{3}) = \operatorname{rg}(T-2I_{3}) = \operatorname{rg}\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 2 \text{ ou encore } \dim(\operatorname{Ker}(A-2I_{3}) = 1 < 2. \text{ Puisque 2 est valeur}$ 

propre double de A, la matrice A n'est pas diagonalisable et donc  $\mu_A$  n'est pas à racines simples.

On en déduit que  $\mu_A = (X-2)^2(X-3)$  puis qu'un polynôme non nul annulateur de A est de degré supérieur ou égal à 3, celui-ci devant être un multiple de  $\mu_A$ .

Donc le seul polynôme de degré inférieur ou égal à 2 et annulateur de A est le polynôme nul.

(b) On en déduit que la famille  $(I_3, A, A^2)$  est libre. Maintenant,  $I_3$ , A et  $A^2$  sont dans C(A). Donc, la famille  $(I_3, A, A^2)$  est une famille libre de C(A) qui est de dimension  $3 = \operatorname{card}(I_3, A, A^2) < +\infty$ . Par suite, la famille  $(I_3, A, A^2)$  est une base de C(A) et en particulier

$$C(A) = \operatorname{Vect}(I_3, A, A^2).$$

(c) On sait que  $\mathbb{R}[A] \subset C(A)$ . Réciproquement, un élément de C(A) est un polynôme en A d'après la question précédente et donc  $C(A) \subset \mathbb{R}[A]$ . Finalement,

$$C(A) = \mathbb{R}[A].$$

Si on prend  $A = I_3$ ,  $\mathbb{R}[A] = \mathbb{R}I_3 \neq \mathcal{M}_3(\mathbb{R}) = \mathbb{C}(A)$  et donc le résultat précédent n'est pas toujours vrai.

### Problème

# Inégalités sur les déterminants de matrices symétriques

#### 1. Question préliminaire

Soit  $S \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ . D'après le théorème spectral, il existe  $P \in O_n(\mathbb{R})$  et  $D = \operatorname{diag}(\lambda_i)_{1 \leq i \leq n} \in \mathcal{D}_n(\mathbb{R})$  telles que  $S = PD^{t}P$ . Pour  $i \in [\![1,n]\!]$ , on note  $e_i$  la i-ème colonne de P de sorte que  $e_i$  est un vecteur propre unitaire de S associé à la valeur propre  $\lambda_i$ .

- Si  $S \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ , pour tout  $i \in [1, n]$ ,  $0 \le {}^te_i Se_i = \lambda_i {}^te_i e_i = \lambda_i {}^le_i {}^l = \lambda_i$ . Par suite, toutes les valeurs propres de S sont des réels positifs.
- Supposons que toutes les valeurs propres de S soient des réels positifs. Soit  $X=(x_i)_{1\leqslant i\leqslant n}\in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ . On pose  ${}^tPX=X'=(x_i')_{1\leqslant i\leqslant n}$ .

$$^{t}XSX = {^{t}XPD^{t}PX} = {^{t}(^{t}PX)D^{t}PX} = {^{t}X'DX'} = \sum_{i=1}^{n} \lambda_{i}x_{i}'^{2} \geqslant 0,$$

et donc  $S \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ .

## Partie I

2. Soit  $S \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ . On pose  $\operatorname{Sp}(S) = (\lambda_i)_{1 \leqslant i \leqslant n}$ . D'après la question 1, les  $\lambda_i$  sont des réels positifs et d'après le résultat admis par l'énoncé,

$$\sqrt[n]{\det(S)} = \left(\prod_{i=1}^n \lambda_i\right)^{\frac{1}{n}} \leqslant \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \lambda_i = \frac{1}{n} \mathrm{trace}(S).$$

- **3.** Application.
- (a) Soit  $M \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ .  ${}^t({}^tMM) = {}^tM{}^t({}^tM) = {}^tMM$  et donc  ${}^tMM \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ . Soit  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ .

$${}^{t}X^{t}MMX = {}^{t}(MX)MX = ||MX||_{2}^{2} \geqslant 0.$$

Donc,  ${}^{t}MM \in \mathcal{S}_{n}^{+}(\mathbb{R}).$ 

$$\forall M\in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}),\ ^tMM\in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R}).$$

(b)  $\det({}^{t}MM) = \det({}^{t}M)\det(M) = (\det(M))^{2}$ . D'autre part,

$$\mathrm{trace}({}^{t}MM) = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} m_{i,j} \times m_{i,j} = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} m_{i,j}^{2}.$$

Par suite, d'après les questions 2 et 3.a),

$$(\det M)^2 = \det({}^t M M) \leqslant \left(\frac{1}{n}\right)^n (\operatorname{trace}({}^t M M))^n = \left(\frac{1}{n}\right)^n \left(\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \mathfrak{m}_{i,j}^2\right)^n.$$

#### Partie II : Théorème de réduction simultanée

- 4. (a) On sait que  ${}^{t}RAR$  est la matrice du produit scalaire  $\phi$  dans la base  $\mathcal{B}'$ . Puisque cette base est orthonormée pour le produit scalaire  $\phi$ , la matrice de  $\phi$  dans  $\mathcal{B}'$  est  $I_n$  et donc  ${}^{t}RAR = I_n$ .
- (b)  ${}^{t}C = {}^{t}R{}^{t}BR = {}^{t}RBR$  et donc C est une matrice symétrique réelle. D'après le théorème spectral, il existe une matrice orthogonale Q et une matrice diagonale réelle D telle que  ${}^{t}QCQ = D$ .
- (c) On a  $B = {}^tR^{-1}CR^{-1} = {}^tR^{-1}QD^tQR^{-1} = {}^t({}^tQR^{-1})D({}^tQR^{-1})$ . Soit  $P = {}^tQR^{-1}$ . P est une matrice inversible en tant que produit de deux matrices inversibles et  $B = {}^tPDP$ . D'autre part,  ${}^tPP = {}^tR^{-1}Q^tQR^{-1} = {}^tR^{-1}R^{-1} = A$ .

La matrice  $P = {}^{t}QR^{-1}$  est une matrice inversible telle que  $A = {}^{t}PP$  et  $B = {}^{t}PDP$ .

- (d) Soit  $\phi$  la forme quadratique canoniquement associée à B. Pour tout  $u=(x,y)\in\mathbb{R}^2,\;\phi(u)=x^2+2xy+y^2=(x+y)^2.$  Si on pose x'=x+y et y'=y ou encore y=y' et x=x'-y', on définit une base  $\mathcal{B}'$  de  $\mathbb{R}^2$  et la matrice de passage de la base canonique  $\mathcal{B}$  à la base  $\mathcal{B}'$  est  $P=\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$  Cette matrice n'est pas orthogonale. Néanmoins, pour tout  $u\in\mathbb{R}^2,\;\phi(u)=x'^2$  et donc la matrice de  $\phi$  dans la base  $\mathcal{B}'$  est la matrice diagonale  $D=\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$
- 5. (a) On reprend les notations de la question précédente. Vérifions tout d'abord que les valeurs propres  $\lambda_i$ ,  $1 \le i \le n$ , de D sont positives (la matrice P n'étant pas nécessairement orthogonale, les valeurs propres de D ne sont pas nécessairement les valeurs propres de B).

Soit  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ .  ${}^t X D X = {}^t X {}^t P^{-1} B P^{-1} X = {}^t (P^{-1} X) B (P^{-1} X) \geqslant 0$  car  $B \in \mathcal{S}_n^+$ . Donc  $D \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$  et d'après la question 1, les valeurs propres  $\lambda_i$ ,  $1 \leqslant i \leqslant n$ , de la matrice D sont des réels positifs. Ensuite,

$$\begin{split} \det(A+B) &= \det({}^tPP + {}^tPDP) = \det({}^tP(I_3+D)P) = \det(P) \times \det(I_3+D) \times \det(P) = (\det(P))^2 (\det(I_3+D) \\ &= (\det(P))^2 \prod_{i=1}^n (1+\lambda_i) \\ &\geqslant (\det(P)^2 \left(1+\prod_{i=1}^n \lambda_i\right) \left(\operatorname{car} \left(\det(P)\right)^2 > 0 \ \operatorname{et} \ \prod_{i=1}^n (1+\lambda_i) = 1 + \prod_{i=1}^n \lambda_i + ... \geqslant 1 + \prod_{i=1}^n \lambda_i \right) \\ &= (\det(P))^2 + (\det(P))^2 \prod_{i=1}^n \lambda_i = \det({}^tP) \det(P) + \det({}^tP) \det(D) \det(P) = \det({}^tPP) + \det({}^tPDP) \\ &= \det(A) + \det(B). \end{split}$$

$$\forall (A,B) \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R}) \times \mathcal{S}_n^{+}(\mathbb{R}), \, \det(A+B) \geqslant \det(A) + \det(B).$$

(b) On suppose maintenant que les matrices A et B sont dans  $\mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$  mais pas dans  $\mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ . Si on affine la démonstration de la question 1, on établit que les valeurs propres d'un élément de  $\mathcal{S}^+(\mathbb{R})$  sont positives mais ne sont pas toutes strictement positives. Ainsi, 0 est valeur propre de A et de B et donc  $\det(A) + \det(B) = 0$ . D'autre part, la matrice A+B est symétrique et pour tout  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ ,  ${}^tX(A+B)X = {}^tXAX + {}^tXBX \geqslant 0$ . Donc  $A+B \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ . On en déduit que les valeurs propres de A+B sont des réels positifs puis que le déterminant de A+B, qui est le produit de ces valeurs propres, est un réel positif. Par suite,  $\det(A+B) \geqslant 0 = \det(A) + \det(B)$ .

$$\forall (A,B) \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R}) \times \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R}), \, \det(A+B) \geqslant \det(A) + \det(B).$$

6. D'après la question 5.(a), les  $\lambda_i$ ,  $1 \le i \le n$ , sont des réels positifs. Puisque  $B \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ , B est inversible et il en est de même de D. Les  $\lambda_i$ ,  $1 \le i \le n$ , sont donc des réels strictement positifs. (a) Soit  $t \in [0,1]$ .

$$\begin{split} \det(tA+(1-t)B) &= \det(t^tPP+(1-t)^tPDP) = \det({}^tP)\det(P)\det(tI_n+(1-t)D) \\ &= (\det(P))^2 \prod_{i=1}^n (t+(1-t)\lambda_i). \end{split}$$

(b) Soient  $i \in [1,n]$  et  $t \in [0,1]$ .  $t+(1-t)\lambda_i = \mathrm{bar}(1(t),\lambda_i(1-t)) \in [\lambda_i,1]$  et donc  $t+(1-t)\lambda_i > 0$ . La fonction ln est deux fois dérivable sur  $]0,+\infty[$  et pour x>0,  $\ln''(x)=-\frac{1}{x^2}\leqslant 0$ . Donc la fonction ln est concave sur  $]0,+\infty[$ . Par suite,

$$\ln(t + (1-t)\lambda_i) \geqslant t \ln(1) + (1-t) \ln(\lambda_i) = \ln(\lambda_i^{1-t}),$$

et donc, par croissance de la fonction ln sur  $]0, +\infty[$ , on en déduit que  $t + (1-t)\lambda_i \geqslant \lambda_i^{1-t}$ .

(c) Puisque  $(\det(P))^2 > 0$ ,

$$\begin{split} \det(tA + (1-t)B) &= (\det(P))^2 \prod_{i=1}^n (t+(1-t)\lambda_i) \geqslant (\det(P))^2 \prod_{i=1}^n \lambda_i^{1-t} = (\det(P))^2 (\det D)^{1-t} \\ &= \left( (\det(P))^2 \right)^t \left( (\det(P))^2 \det D \right)^{1-t} = (\det(A))^t \left( \det(B) \right)^{1-t}. \\ &\forall (A,B) \in (\mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R}))^2, \ \forall t \in [0,1], \ \det(tA + (1-t)B) \geqslant (\det(A))^t \left( \det(B) \right)^{1-t}. \end{split}$$

7. (a) Soit  $A \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ . Les valeurs propres  $\lambda_i, 1 \leqslant i \leqslant n$ , de A sont tous des réels positifs. Pour  $\mathfrak{p} \in \mathbb{N}$ , on pose  $A_{\mathfrak{p}} = A + \frac{1}{\mathfrak{p}+1} I_n$ .

Soit  $p \in \mathbb{N}$ .  $A_p$  symétrique et ses valeurs propres, à savoir les  $\lambda_i + \frac{1}{p+1}$ ,  $1 \leqslant i \leqslant n$ , sont toutes des réels strictement positifs. Donc,  $A_p$  est dans  $\mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ .

Comme  $\lim_{p\to +\infty} A_p = A$ , la suite  $(A_p)_{p\in\mathbb{N}}$  est une suite d'éléments de  $\mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ , convergente, de limite A. Donc A est adhérent à  $\mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ .

On a montré que tout élément de  $\mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$  est adhérent à  $\mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$  et donc que

$$\mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$$
 est dense dans  $\mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ .

(b) On définit de même la suite  $B_p = B + \frac{1}{p+1}I_n$ . Puisque les matrices  $A_p$  et  $B_p$  sont dans  $\mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ , pour tout entier naturel p, on a

$$\left(\det\left(A+\frac{1}{p+1}I_n+B+\frac{1}{p+1}I_n\right)\right)^{\frac{1}{n}}\leqslant \left(\det\left(A+\frac{1}{p+1}I_n\right)\right)^{\frac{1}{n}}+\left(\det\left(B+\frac{1}{p+1}I_n\right)\right)^{\frac{1}{n}}.$$

Quand p tend vers  $+\infty$ , par continuité de la fonction  $M \mapsto \det(M)$  sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et de la fonction  $x \mapsto \sqrt[n]{x}$  sur  $\mathbb{R}^+$ , on obtient  $(\det(A+B))^{\frac{1}{n}} \leq (\det(A))^{\frac{1}{n}} + (\det(B))^{\frac{1}{n}}$ .

## Partie III: Théorème de Choleski

8. (a) 
$${}^{t}T_{1}T_{1} = {}^{t}T_{2}T_{2} \Rightarrow T_{1}T_{2}^{-1} = {}^{t}(T_{2}){}^{t}(T_{1}^{-1}) \Rightarrow T_{1}T_{2}^{-1} = {}^{t}\left(\left(T_{2}^{-1}T_{1}\right)^{-1}\right).$$

Les matrices  $T_1$  et  $T_2$  sont triangulaires supérieures et inversibles. On sait qu'il en est de même des matrices  $T_1T_2^{-1}$  et  $\left(T_2^{-1}T_1\right)^{-1}$ . Mais alors, la matrice  $^{\rm t}\left(\left(T_2^{-1}T_1\right)^{-1}\right)$  est triangulaire inférieure inversible puis la matrice  $T_1T_2^{-1}$  est à la fois triangulaire supérieure et triangulaire inférieure. On en déduit que la matrice  $T_1T_2^{-1}$  est une matrice diagonale D ou encore, il existe une matrice diagonale réelle D telle que  $T_1 = DT_2$ . Puisque les coefficients diagonaux de  $T_1$  et de  $T_2$  sont

des réels strictement positifs, en analysant la diagonale de la matrice  $T_2D$ , on voit que les coefficients diagonaux de D sont des réels positifs.

Enfin, l'égalité  ${}^tT_1T_1={}^tT_2T_2$  fournit  ${}^tT_2{}^tDDT_2={}^tT_2T_2$  puis  $D^2=I_n$  (car  $T_2$  est inversible) et enfin  $D=I_n$  car les valeurs propres de D sont positives. On a montré que  $T_1T_2^{-1}=I_n$  et donc que  $T_1=T_2$ .

#### (b) Immédiatement,

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & \dots & 1 \\ 1 & 2 & \dots & \dots & 2 \\ \vdots & 2 & & & \vdots \\ \vdots & \vdots & & n-1 & n-1 \\ 1 & 2 & \dots & n-1 & n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & \dots & 0 \\ 1 & 1 & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & & & \ddots & 0 \\ 1 & \dots & & \dots & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & \dots & 1 \\ 0 & 1 & & & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

# 9. Un peu d'informatique

Immédiatement et sans calculatrice, on obtient

$$\bullet A_1 = \begin{pmatrix} 49 & 14 & -14 \\ 14 & 20 & -8 \\ -14 & -8 & 21 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 & 0 & 0 \\ 2 & 4 & 0 \\ -2 & -1 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 7 & 2 & -2 \\ 0 & 4 & -1 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}.$$

$$\bullet A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1/2 \\ 0 & 1/2 & 0 \\ 1/2 & 0 & 3/4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{2} & 0 \\ 1/2 & 0 & 1/\sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1/2 \\ 0 & 1/\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1/\sqrt{2} \end{pmatrix}.$$

$$\bullet A_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -1 \\ -2 & -1 & 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -2 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$\bullet A_4 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 20 & 26 \\ 3 & 26 & 70 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 4 & 0 \\ 3 & 5 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}.$$

#### 10. Inégalité d'Hadamard

(a) 
$$\det(S) = \det({}^{t}TT) = (\det(T))^{2} = \prod_{i=1}^{n} t_{i,i}^{2}.$$

Maintenant, pour  $i \in [1, n]$ ,  $s_{i,i} = \sum_{i=1}^{n} t_{i,i}t_{i,i} = \sum_{i=1}^{n} t_{i,i}^{2}.$ 

 $\mathrm{Maintenant,\ pour\ }i\in\llbracket 1,n\rrbracket,\ s_{\mathfrak{i},\mathfrak{i}}=\sum_{i=1}^nt_{j,\mathfrak{i}}t_{j,\mathfrak{i}}=\sum_{i=1}^{\mathfrak{i}}t_{j,\mathfrak{i}}^2\geqslant t_{\mathfrak{i},\mathfrak{i}}^2\geqslant 0\ \mathrm{et\ donc}$ 

$$\det(S) = \prod_{i=1}^n t_{i,i}^2 \leqslant \prod_{i=1}^n s_{i,i}.$$

$$\forall S \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R}), \, \det(S) \leqslant \prod_{i=1}^n s_{i,i}.$$

(b) Soit  $M \in GL_n(\mathbb{R})$ . On applique le résultat précédent à la matrice  $S={}^tMM$ . S est dans  $\mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$  d'après la question 5 et n'admet pas 0 pour valeur propre car M est inversible. Donc  $S \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ . On en déduit que

$$(\det(M))^2 = \det(S) \leqslant \prod_{i=1}^n s_{i,i} = \prod_{i=1}^n \left( \sum_{k=1}^n m_{k,i}^2 \right),$$

et donc

$$\forall M=(\alpha_{i,j})\in GL_n(\mathbb{R}),\, |\mathrm{det}(M)|\leqslant \left(\prod_{i=1}^n \left(\sum_{k=1}^n m_{k,i}^2\right)\right)^{\frac{1}{2}}.$$