
Énergie électromagnétique

Table des matières

1	Puissance volumique cédée par le champ électromagnétique à la matière	2
1.1	Loi d'Ohm local	2
1.1.1	Modèle de Drude pour un conducteur	2
1.1.2	Loi d'Ohm local	3
1.2	Puissance cédée par le champ aux charges	3
1.3	Cas d'un conducteur ohmique	3
2	Bilan d'énergie électromagnétique	4
2.1	Densité volumique d'énergie électromagnétique-Vecteur de Poynting	4
2.2	Identité de Poynting	4
2.3	Forme intégrale de l'équation de Poynting	4

1 Puissance volumique cédée par le champ électromagnétique à la matière

1.1 Loi d'Ohm local

1.1.1 Modèle de Drude pour un conducteur

- Dans un conducteur les charges mobiles ne sont pas complètement libres, car elles interagissent entre elles et avec les charges fixes qui composent le matériau.
- Dans un électrolyte, les particules mobiles sont des ions qui évoluent parmi des molécules neutres : les interactions sont décrites comme des collisions entre les différentes particules.

• **Modèle de Drude** : ce modèle consiste à représenter l'action du milieu matériel sur les charges mobiles par une force de frottement visqueux.

Considérons un milieu conducteur possédant n particules, de charge q et de masse m , par unité de volume qui assurent la conduction du milieu. Sous l'action du champ électrique \vec{E} , les charges prennent un mouvement d'ensemble qui s'appelle aussi le mouvement de dérive avec une vitesse \vec{v}

- la masse volumique du milieu est : $\rho^* = nm$
- la force volumique des frottements fluide de Drude s'écrit

$$\vec{f}_v = -\rho^* \frac{\vec{v}}{\tau}$$

τ : taux de relaxation du milieu

- principe fondamental de la dynamique sur un élément de fluide de volume dV
- $$\rho^* dV \frac{d\vec{v}}{dt} = nq \cdot dV \vec{E} - \rho^* \frac{\vec{v}}{\tau} dV$$

$$\frac{d\vec{v}}{dt} + \frac{\vec{v}}{\tau} = \frac{q}{m} \vec{E}$$

- la solution de cette équation s'écrit sous la forme

$$\vec{v} = \frac{q\tau}{m} \vec{E} (1 - e^{-t/\tau})$$

- en régime établi ($t \gg \tau$) la vitesse \vec{v} devient

$$\vec{v}_{lim} = \frac{q\tau}{m} \vec{E} = \mu \vec{E}$$

μ : représente la mobilité des porteurs de charge considérés

- la densité de courant électrique s'écrit sous la forme

$$\vec{j} = nq \vec{v}_{lim} = \frac{nq^2\tau}{m} \vec{E}$$

- on pose $\gamma = \frac{nq^2\tau}{m}$: la conductivité du milieu

$$\vec{j} = \gamma \vec{E}$$

1.1.2 Loi d'Ohm local

En absence du champ magnétique la loi d'Ohm local s'écrit sous la forme

$$\vec{j} = \gamma \vec{E}$$

- **Remarque** : en présence du champ magnétique la loi d'Ohm local s'écrit sous la forme

$$\vec{j} = \gamma (\vec{E} + R_H \vec{j} \wedge \vec{B})$$

où $R_H = \frac{1}{nq}$: constante de Hall

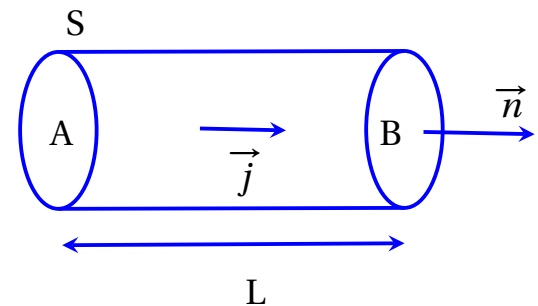
1.2 Puissance cédée par le champ aux charges

- les charges d'un élément de volume $d\tau$ de la distribution de vitesse \vec{v} sont soumises à la force de Lorentz : $d\vec{F}_L = \rho (\vec{E} + \vec{v} \wedge \vec{B}) d\tau$
- la puissance \mathcal{P} de la force de Lorentz : $\mathcal{P} = \rho (\vec{E} + \vec{v} \wedge \vec{B}) d\tau \cdot \vec{v} = \rho \vec{v} \cdot \vec{E}$
- la puissance volumique cédée par le champ électromagnétique (\vec{E}, \vec{B}) aux porteurs de charges est

$$\mathcal{P}_v = \vec{j} \cdot \vec{E}$$

1.3 Cas d'un conducteur ohmique

Considérons un conducteur ohmique de section (S), de conductivité γ , parcouru par un courant I sous l'effet d'un champ électrique permanent \vec{E}



- la puissance cédée par le champ électromagnétique aux porteurs de charges est donnée par

$$\mathcal{P} = \iiint_V \vec{j} \cdot \vec{E} d\tau = \int_A^B \vec{E} \cdot \left(\iint_S \vec{j} \cdot d\vec{S} \vec{n} \right) d\vec{l} = I \int_A^B \vec{E} \cdot d\vec{l} = I(V_A - V_B)$$

- la puissance volumique dissipée dans le conducteur

$$\mathcal{P}_v = \vec{j} \cdot \vec{E} = \gamma \vec{E}^2 = \frac{j^2}{\gamma}$$

- la résistance du conducteur : $R = \frac{U}{I}$

$$R = \frac{\int_A^B \vec{E} \cdot d\vec{l}}{\iint_S \vec{j} \cdot d\vec{S}}$$

- pour le conducteur cylindrique de section (S) :

$$R = \frac{EL}{jS} = \frac{L}{\gamma S}$$

$$R = \frac{L}{\gamma S}$$

2 Bilan d'énergie électromagnétique

2.1 Densité volumique d'énergie électromagnétique-Vecteur de Poynting

- **Définition 1** : la densité volumique d'énergie électromagnétique u est définie par

$$u = \frac{\epsilon_0 E^2}{2} + \frac{B^2}{2\mu_0}$$

- **Définition 2** : le vecteur de Poynting est défini par

$$\vec{R} = \frac{\vec{E} \wedge \vec{B}}{\mu_0}$$

- **Signification physique du vecteur de Poynting**

le flux du vecteur de Poynting à travers une surface (S) représente la puissance électromagnétique traversant cette surface où la puissance rayonnée \mathcal{P}_{ray}

$$\mathcal{P}_{ray} = \iint_S \vec{R} \cdot d\vec{S}$$

l'unité du vecteur de Poynting : $W.m^{-2}$

2.2 Identité de Poynting

- $\vec{rot} \vec{B} = \mu_0 \vec{j} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \Leftrightarrow \vec{j} = \frac{\vec{rot} \vec{B}}{\mu_0} - \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$
- $\vec{j} \cdot \vec{E} = \left(\frac{\vec{rot} \vec{B}}{\mu_0} - \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \right) \cdot \vec{E}$
- $div(\vec{E} \wedge \vec{B}) = \vec{B} \cdot \vec{rot} \vec{E} - \vec{E} \cdot \vec{rot} \vec{B} \Leftrightarrow \vec{E} \cdot \vec{rot} \vec{B} = -div(\vec{E} \wedge \vec{B}) + \vec{B} \cdot \vec{rot} \vec{E}$
 $\vec{E} \cdot \vec{rot} \vec{B} = -div(\vec{E} \wedge \vec{B}) - \vec{B} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$
 $\vec{j} \cdot \vec{E} + div\left(\frac{\vec{E} \wedge \vec{B}}{\mu_0}\right) + \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\epsilon_0 E^2}{2} + \frac{B^2}{2\mu_0} \right) = 0$
- l'identité de Poynting s'écrit sous la forme

$$\vec{j} \cdot \vec{E} + div \vec{R} + \frac{\partial u}{\partial t} = 0$$

2.3 Forme intégrale de l'équation de Poynting

Considérons un volume V entouré par une surface fixe Σ

- $\iiint_V \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\epsilon_0 E^2}{2} + \frac{B^2}{2\mu_0} \right) d\tau + \iiint_V div \vec{R} d\tau = - \iiint_V \vec{j} \cdot \vec{E} d\tau$

- $\iiint_V \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial \epsilon_0 E^2}{2} + \frac{B^2}{2\mu_0} \right) d\tau = \frac{d}{dt} \left(\iiint_V \left(\frac{\partial \epsilon_0 E^2}{2} + \frac{B^2}{2\mu_0} \right) d\tau \right) = \frac{dU}{dt}$
avec $U = \iiint_V \left(\frac{\partial \epsilon_0 E^2}{2} + \frac{B^2}{2\mu_0} \right) d\tau$ représente l'énergie électromagnétique contenue dans le volume (V)
- $\iiint_V \text{div } \vec{R} \cdot d\tau = \oiint_{\Sigma} \vec{R} \cdot d\vec{S}$
- la forme intégrale de l'équation de Poynting

$$\frac{dU}{dt} = - \oiint_{\Sigma} \vec{R} \cdot d\vec{S} - \iiint_V \vec{j} \cdot \vec{E} d\tau$$

- **Conclusion** : la variation de l'énergie d'un volume (V) fixe se fait par deux types :
 - une partie de l'énergie est rayonnée à travers la surface délimitant ce volume
 - une autre partie est échangée avec les charges contenues dans le volume (V)