

HYPERPLANS DE $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ **Notations :**

- n désigne un entier, $n \geq 2$
- On note $E = M_n(\mathbb{R})$ la \mathbb{R} -algèbre des matrices carrées d'ordre n à coefficients réels ;
- Les éléments de E sont notés $M = (m_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$;
- la matrice élémentaire E_{ij} est la matrice de E dont les coefficients sont tous nuls à l'exception de celui qui se trouve sur la i -ème ligne et sur la j -ème colonne, qui vaut 1. On donne aussi la formule

$$E_{i,j}E_{k,\ell} = \delta_{j,k}E_{i,\ell}$$

- Lorsque A et B sont des éléments de E , on note $A.B$ leur produit.
- Si $M \in E$, on note $\text{Vect}(M)$ le sous-espace vectoriel engendré par M
- $E^* = \mathcal{L}(E, \mathbb{R})$ la \mathbb{R} algèbre des formes linéaires sur E .
On rappelle que : $\dim(E) = \dim(E^*)$.
- Si $M = (m_{ij})_{1 \leq i, j \leq n} \in E$, on note $\text{Tr}(M)$ le réel $\sum_{k=1}^n m_{kk}$. A chaque matrice U de E , on associe :
 - L'application T_U de E vers $\mathbb{R} : M \mapsto T_U(M) = \text{Tr}(U.M)$.
 - L'ensemble $H_U = \{M \in E \mid \text{Tr}(U.M) = 0\}$.

Partie I: Généralités, exemples.

1. (a) Montrer que Tr est une application linéaire.
 (b) Pour $U \in E$, prouver que l'application T_U est dans E^* .
 (c) Soit $U \in E$; reconnaître $\text{Ker}(T_U)$, et montrer que H_U est un sous-espace vectoriel de E .
2. Soit $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ et $B = (b_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ des éléments de E .
 (a) Montrer que $\text{Tr}(A.B) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ji}b_{ij}$.
 (b) En déduire les identités suivantes :
 - i. $\text{Tr}({}^t A.B) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij}b_{ij}$
 - ii. $\text{Tr}(B.A) = \text{Tr}(A.B)$
3. Soit U dans E .
 (a) Si $U = 0$, déterminer $\dim H_U$.
 (b) Si $U \neq 0$, montrer que l'on peut trouver un couple d'entiers (i_0, j_0) tel que $T_U(E_{i_0 j_0}) \neq 0$.
 En déduire $\dim H_U$.
4. Pour $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$, on note $T_{ij} = T_{E_{ji}}$.
 (a) Les indices k et ℓ étant fixés, calculer $T_{ij}(E_{k\ell})$
 (b) Montrons que $(T_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ est une base de E^* .
5. Montrer que l'application φ de E vers $E^* : U \mapsto \varphi(U) = T_U$ est un isomorphisme d'espaces vectoriels.
6. On considère un hyperplan vectoriel H de E .
 (a) Quelle est sa dimension ?
 (b) Soit A une matrice non nulle de E qui n'appartient pas à H , montrer que : $E = H \oplus \text{Vect}(A)$.
 (c) Construire alors un élément ψ de E^* tel que $H = \text{Ker}(\psi)$.
 (d) Prouver l'existence d'un élément U de E tel que $H = H_U$.

HYPERPLANS DE $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ Partie II: Tout hyperplan contient une matrice inversible

On se propose dans cette partie de montrer que chaque hyperplan vectoriel de E possède au moins une matrice inversible.

Pour $1 \leq r \leq n$, on note $R_r = \sum_{i=1}^r E_{ii}$.

$$7. \text{ Soit } P = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & \cdots & 0 & 1 \\ 1 & \ddots & & \vdots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \text{ c'est-à-dire } P = (p_{ij})_{1 \leq i, j \leq n} \text{ avec}$$

$$\begin{cases} p_{i+1, i} = 1 & 1 \leq i \leq n-1 \\ p_{1, n} = 1 \\ p_{i, j} = 0 & \text{ailleurs} \end{cases}$$

(a) Montrer que P est inversible.

(b) Prouver que P appartient à l'hyperplan H_{R_r} .

8. En déduire que chaque hyperplan vectoriel H de E possède au moins une matrice inversible.

Indication : lorsque $H = H_U$, avec U de rang r , on rappelle l'existence de matrices S_1 et S_2 inversibles telles que $S_1 \cdot U \cdot S_2 = R_r$.

Partie III: Les hyperplans de $M_n(\mathbb{R})$ stable par produit

Soit H un hyperplan de $M_n(\mathbb{R})$ stable par la multiplication des matrices.

On se propose de montrer que H est une sous-algèbre

Cela revient à démontrer que $I_n \in H$. Raisonnons par absurde, on suppose que $I_n \notin H$

9. (a) Montrer que H et $\mathbf{Vect}(I_n)$ sont supplémentaires dans $M_n(\mathbb{R})$

(b) Soit p la projection sur $\mathbf{Vect}(I_n)$ parallèlement à H . Montrer que p est un morphisme d'algèbres

10. Soit $A \in M_n(\mathbb{R})$ telle que $A^2 \in H$. Montrer que $A \in H$

11. (a) Soit $i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ tels que $i \neq j$. Calculer $E_{i,j}^2$ puis montrer que $E_{i,j} \in H$

(b) En déduire que $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, on a $E_{i,i} \in H$

12. Conclure

HYPERPLANS DE $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ **Partie I: Généralités, exemples.**

1. (a) En notant $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ et $B = (b_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ et $\lambda \in \mathbb{K}$. Pour tout $1 \leq i \leq n$, le coefficient (i, i) de $\lambda A + B$ est $\lambda a_{ii} + b_{ii}$. Ainsi, on a bien $Tr(\lambda A + B) = \lambda Tr(A) + Tr(B)$. Donc Tr est une forme linéaire.
- (b) Soit $U \in E$. L'application T_U est bien définie de E à valeurs dans \mathbb{R} .
Soit $A, B \in E$ et $\lambda \in \mathbb{R}$. On a

$$\begin{aligned} T_U(\lambda A + B) &= Tr(U(\lambda A + B)) \\ &= Tr(\lambda UA + UB) \\ &= \lambda Tr(UA) + Tr(UB) = \lambda T_U(A) + T_U(B) \end{aligned}$$

- (c) Soit $U \in E$; par définition $\text{Ker}(T_U) = \{M \in E \mid T(U.M) = 0\} = H_U$, donc H_U est un sous-espace vectoriel de E .
2. Soit $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ et $B = (b_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ des éléments de E .

- (a) Par définition $AB = (c_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ avec $c_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik}b_{kj}$, donc

$$T(A.B) = \sum_{i=1}^n c_{ii} = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n a_{ik}b_{ki}$$

- (b) i. On écrit ${}^tA = (a'_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$, avec $a'_{ij} = a_{ji}$. D'après la question précédente

$$T({}^tAB) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a'_{ji}b_{ij} = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij}b_{ji}$$

- ii. Par symétrie

$$T(BA) = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n b_{ik}a_{ki} = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n a_{ik}b_{ki} = T(AB)$$

3. Soit U dans E .

- (a) Si U est la matrice nulle, alors T_U est l'application nulle, par le théorème du rang $\dim H_U = \dim E = n^2$.
- (b) Si $U = (u_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ n'est pas la matrice nulle, alors il existe $(j_0, i_0) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ tel que $u_{j_0 i_0} \neq 0$. Le calcul de $UE_{i_0 j_0}$ donne

$$UE_{i_0 j_0} = \sum_{k=1}^n \sum_{\ell=1}^n u_{k\ell} E_{k\ell} E_{i_0 j_0} = \sum_{k=1}^n u_{k i_0} E_{k j_0}$$

$$\text{Donc } T_U(E_{i_0 j_0}) = T(UE_{i_0 j_0}) = T\left(\sum_{k=1}^n u_{k i_0} E_{k j_0}\right) = u_{j_0 i_0} \neq 0$$

On tire que $\text{Im} T_U = \mathbb{R}$ et par le théorème du rang $\dim H_U = n^2 - 1$.

4. Pour $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$, on note $T_{ij} = T_{E_{ji}}$.

- (a) Soit $(k, \ell) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$, on a $E_{ji} E_{k\ell} = \delta_{ik} E_{j\ell}$, donc

$$T_{ij}(E_{k\ell}) = T(E_{ji} E_{k\ell}) = \delta_{ik} T(E_{j\ell}) = \delta_{ik} \delta_{j\ell}$$

- (b) Montrons que $(T_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ est une base de E^* .

La famille contient exactement n^2 éléments et $\dim E^* = n^2$, donc il suffit de montrer sa liberté. Soit, alors

$$(\alpha_{ij})_{1 \leq i, j \leq n} \in \mathbb{R}^{n^2} \text{ telle que } \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \alpha_{ij} T_{ij} = 0.$$

Pour $(k, \ell) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$, on a

$$0 = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \alpha_{ij} T_{ij}(E_{k\ell}) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \alpha_{ij} \delta_{ik} \delta_{j\ell} = \alpha_{k\ell}$$

HYPERPLANS DE $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$

5. L'application φ de E vers E^* est linéaire. En effet : Soit $U, V \in E$ et $\lambda \in \mathbb{R}$, alors pour tout $M \in E$, on a :

$$\begin{aligned}\varphi(\lambda U + V)(M) &= T_{\lambda U + V}(M) \\ &= T((\lambda U + V)M) = T(\lambda UM + VM) \\ &= \lambda T(UM) + T(VM) = \lambda T_U(M) + T_V(M) \\ &= (\lambda \varphi(U) + \varphi(V))(M)\end{aligned}$$

Donc $\varphi(\lambda U + V) = \lambda \varphi(U) + \varphi(V)$.

D'après la question II.2) l'application φ est injective. Vu $\dim E = \dim E^*$, alors φ est un isomorphisme d'espaces vectoriels

6. On considère un hyperplan vectoriel H de E .

(a) $\dim H = n^2 - 1$

(b) Soit $A \in E \setminus H$, alors $H \cap \mathbf{Vect}(A) = \{0\}$ et puisque $\dim H + \dim \mathbf{Vect}(A) = \dim E$ on obtient $E = H \oplus \mathbf{Vect}(A)$.

(c) Pour $x \in E$, il existe un unique $(x_H, \lambda_x) \in H \times \mathbb{R}$ tel que $x = x_H + \lambda_x.A$. On définit ψ par $\psi(x) = \lambda_x$.

— ψ est une forme linéaire ?

Soit $x, y \in E$ et $\lambda \in \mathbb{R}$, alors il existe deux couples uniques $(x_H, y_H) \in H^2$ et $(\alpha_x, \alpha_y) \in \mathbb{R}^2$ tels que $x = x_H + \alpha_x.A$ et $y = y_H + \alpha_y.A$. On écrit

$$\lambda.x + y = \underbrace{\lambda.x_H + y_H}_{\in H} + \underbrace{(\lambda.\alpha_x + \alpha_y).A}_{\in \mathbf{Vect}(A)}$$

Puis $\psi(\lambda x + y) = \lambda.\alpha_x + \alpha_y = \lambda.\psi(x) + \psi(y)$, donc ψ est linéaire

— $\text{Ker}(\psi)$?

Soit $x \in E$, alors $x \in \text{Ker}(\psi)$ équivaut à $\alpha_x = 0$ si, et seulement, si $x \in H$. Donc $\text{Ker}(\psi) = H$

(d) ψ est une forme linéaire, d'après la question précédente, il existe un élément $U \in E$ tel que $\ell = T_U$, puis $H = \text{Ker}\psi = \text{Ker}(T_U) = H_U$

Partie II: Tout hyperplan contient une matrice inversible

Pour $1 \leq r \leq n$, on note $R_r = \sum_{i=1}^r E_{ii}$.

7. (a) Les vecteurs colonnes de P sont exactement les éléments de la base canonique de $M_{n,1}(\mathbb{R})$, donc elle est de rang n . Autrement P est inversible.

(b) • Si $r = n$, alors $R_r = I_n$ et $T_{R_r}(P) = \text{Tr}(P) = 0$

• Si $r = 1$, alors $R_1 = E_{11}$ et $R_1 P = E_{1n}$ puis $T_{R_r}(P) = \text{Tr}(P) = 0$

• Sinon, on a bien $P = E_{1,n} + \sum_{i=1}^{n-1} E_{i+1,i}$. Par multiplication

$$\begin{aligned}R_r P &= \sum_{j=1}^r E_{j,j} E_{1,n} + \sum_{j=1}^r \sum_{i=1}^{n-1} E_{j,j} E_{i+1,i} \\ &= \sum_{j=1}^r \delta_{j,1} E_{j,n} + \sum_{j=1}^r \sum_{i=1}^{n-1} \delta_{j,i+1} E_{j,i} \\ &= E_{1,n} + \sum_{j=1}^r \sum_{i=1}^{n-1} \delta_{j,i+1} E_{j,i} \\ &= E_{1,n} + \sum_{i=1}^{r-1} E_{i+1,i}\end{aligned}$$

Donc $\text{Tr}(R_r P) = 0$

Ce qui prouve que P appartient à l'hyperplan H_{R_r} .

HYPERPLANS DE $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$

8. D'après ce qui précède il existe U non nulle telle $H = H_U$. Posons $r = \mathbf{rg}(U)$, il existe deux matrices S_1 et S_2 telles que $S_1 \cdot U \cdot S_2 = R_r$.

Posons $Q = S_2 P S_1$, cette matrice est inversible car elle est produit de matrices inversibles et

$$T_U(Q) = \text{Tr}(U S_2 P S_1) = \text{Tr}(S_1 U S_2 P) = \text{Tr}(R_r P) = 0$$

Donc $Q \in H$.

Bilan : Tout hyperplan de $M_n(\mathbb{R})$ contient au moins une matrice inversible

Partie III: Les hyperplans de $M_n(\mathbb{R})$ stable par produit

9. (a) Comme H un hyperplan de $M_n(\mathbb{R})$ et $I_n \notin H$, alors $M_n(\mathbb{R}) = H \oplus \mathbf{Vect}(I_n)$
 (b) p est une application linéaire, alors il suffit de montrer que $p(I_n) = I_n$ et que si $A, B \in M_n(\mathbb{R})$, alors $p(A \times B) = p(A) \times p(B)$.

— Décomposons A et B selon la somme directe $M_n(\mathbb{R}) = H \oplus \mathbf{Vect}(I_n)$:

$$A = H_A + \underbrace{\lambda_A I_n}_{=p(A)}; \quad B = H_B + \underbrace{\lambda_B I_n}_{=p(B)}$$

alors :

$$A \times B = \underbrace{H_A \times H_B + \lambda_B H_A + \lambda_A H_B}_{\in H} + \underbrace{\lambda_A \lambda_B I_n}_{\in \mathbf{Vect}(I_n)}$$

Puis

$$p(A \times B) = \lambda_A \lambda_B I_n = p(A) \times p(B)$$

10. Soit $A \in M_n(\mathbb{R})$. Posons $A = H_A + \lambda I_n$ avec $H_A \in H$ et $\lambda \in \mathbb{R}$; d'où :

$$A^2 = \underbrace{(H_A^2 + 2\lambda H_A)}_{\in H} + \lambda^2 I_n$$

Si $A^2 \in H$, alors $\lambda^2 = 0$ c'est-à-dire $\lambda = 0$ et donc $A \in H$.

11. (a) On sait que $E_{i,j} E_{k,\ell} = \delta_{j,k} E_{i,\ell}$, donc si $i \neq j$, alors $E_{i,j}^2 = 0 \in H$ et donc $f_{i,j} \in A$ d'après la question précédente.
 (b) Soit $i \in \{1, \dots, n\}$. Considérons un indice $j \in \llbracket 1, n \rrbracket \setminus \{i\}$; on observe que $E_{i,i} = E_{i,j} \times F_{j,i} \in H$.
12. Comme $I_n = \sum_{i=1}^n E_{i,i}$, Il résulte que $I_n \in H$, contrairement à l'hypothèse. On a donc établi par l'absurde que tout hyperplan de $M_n(\mathbb{R})$, stable par multiplication est une sous-algèbre de $M_n(\mathbb{R})$