AC 自动机

我知道,很多人在第一次看到这个东西的时侯是非常兴奋的。(别问我为什么知道)不过这个自动机啊它叫作 Automaton ,不是 Automation ,让萌新失望啦。切入正题。似乎在初学自动机相关的内容时,许多人难以建立对自动机的初步印象,尤其是在自学的时侯。而这篇文章就是为你们打造的。笔者在自学 AC 自动机后花费两天时间制作若干的 gif,呈现出一个相对直观的自动机形态。尽管这个图似乎不太可读,但这绝对是在作者自学的时侯,画得最~炒不可读~的 gif 了。另外有些小伙伴问这个 gif 拿什么画的。笔者用 Windows 画图软件制作。

概述

AC 自动机是 以 TRIE 的结构为基础,结合 KMP 的思想 建立的。

简单来说,建立一个 AC 自动机有两个步骤:

- 1. 基础的 TRIE 结构: 将所有的模式串构成一棵 Trie 。
- 2. KMP 的思想: 对 Trie 树上所有的结点构造失配指针。

然后就可以利用它进行多模式匹配了。

字典树构建

AC 自动机在初始时会将若干个模式串丢到一个 TRIE 里,然后在 TRIE 上建立 AC 自动机。这个 TRIE 就是普通的 TRIE,该怎么建怎么建。

这里需要仔细解释一下 TRIE 的结点的含义,尽管这很小儿科,但在之后的理解中极其重要。TRIE 中的结点表示的是某个模式串的前缀。我们在后文也将其称作状态。一个结点表示一个状态,TRIE 的边就是状态的转移。

形式化地说,对于若干个模式串 $s_1, s_2 \dots s_n$,将它们构建一棵字典树后的所有状态的集合记作 Q 。

失配指针

AC 自动机利用一个 fail 指针来辅助多模式串的匹配。

状态 u 的 fail 指针指向另一个状态 v ,其中 $v \in Q$,且 v 是 u 的最长后缀(即在若干个后缀状态中取最长的一个作为 fail 指针)。对于学过 KMP 的朋友,我在这里简单对比一下这里的 fail 指

针与 KMP 中的 next 指针:

- 1. 共同点: 两者同样是在失配的时候用于跳转的指针。
- 2. 不同点: next 指针求的是最长 Border (即最长的相同前后缀) ,而 fail 指针指向所有模式串的前缀中匹配当前状态的最长后缀。

因为 KMP 只对一个模式串做匹配,而 AC 自动机要对多个模式串做匹配。有可能 fail 指针指向的结点对应着另一个模式串,两者前缀不同。

没看懂上面的对比不要急(也许我的脑回路和泥萌不一样是吧), 你只需要知道, AC 自动机的失配指针指向当前状态的最长后缀状态即可。

AC 自动机在做匹配时,同一位上可匹配多个模式串。

构建指针

下面介绍构建 fail 指针的 基础思想: (强调!基础思想!基础!)

构建 fail 指针,可以参考 KMP 中构造 Next 指针的思想。

考虑字典树中当前的结点 u , u 的父结点是 p , p 通过字符 c 的边指向 u , 即 trie[p,c]=u 。假设深度小于 u 的所有结点的 fail 指针都已求得。

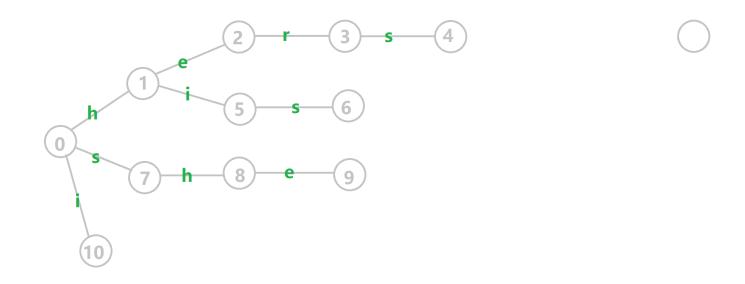
- 1. 如果 trie[fail[p],c] 存在: 则让 u 的 fail 指针指向 trie[fail[p],c] 。相当于在 p 和 fail[p] 后面加一个字符 c ,分别对应 u 和 fail[u] 。
- 2. 如果 trie[fail[p],c] 不存在:那么我们继续找到 trie[fail[fail[p]],c]。重复 1 的判断过程,一直跳 fail 指针直到根结点。
- 3. 如果真的没有, 就让 fail 指针指向根结点。

如此即完成了fail[u]的构建。

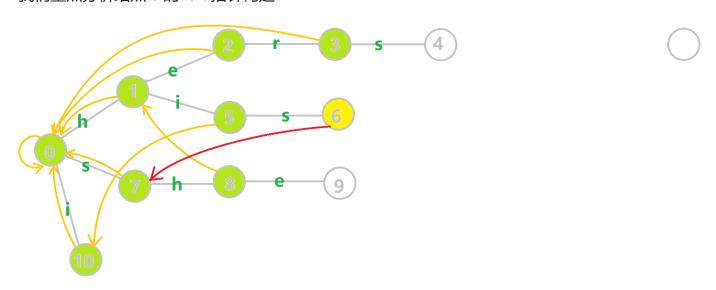
例子

下面放一张 GIF 帮助大家理解。对字符串 i he his she hers 组成的字典树构建 fail 指针:

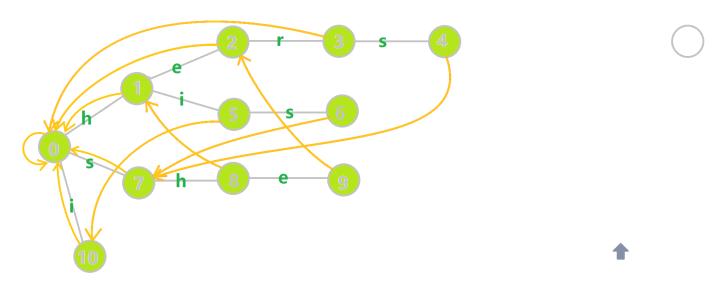
- 1. 黄色结点: 当前的结点 u 。
- 2. 绿色结点: 表示已经 BFS 遍历完毕的结点,
- 3. 橙色的边: fail 指针。
- 4. 红色的边: 当前求出的 fail 指针。



我们重点分析结点 6 的 fail 指针构建:



找到 6 的父结点 5, fail[5]=10。然而 10 结点没有字母 s 连出的边;继续跳到 10 的 fail 指针, fail[10]=0。发现 0 结点有字母 s 连出的边,指向 7 结点;所以 fail[6]=7。最后放一张建出来的图



字典树与字典图

我们直接上代码吧。字典树插入的代码就不分析了(后面完整代码里有),先来看构建函数 build(),该函数的目标有两个,一个是构建 fail 指针,一个是构建自动机。参数如下:

- 1. tr[u,c] 这个有两种理解方式。我们可以简单理解为字典树上的一条边,即 trie[u,c] ; 也可以理解为从状态(结点) u 后加一个字符 c 到达的状态(结点),即一个状态转移函数 trans(u,c) 。下文中我们将用第二种理解方式继续讲解。
- 2. q 队列,用于 BFS 遍历字典树。
- 3. fail[u] 结点 *u* 的 fail 指针。

```
void build() {
 2
        for (int i = 0; i < 26; i++)
 3
          if (tr[0][i]) q.push(tr[0][i]);
        while (q.size()) {
 5
          int u = q.front();
 6
          q.pop();
7
          for (int i = 0; i < 26; i++) {
8
            if (tr[u][i])
9
              fail[tr[u][i]] = tr[fail[u]][i], q.push(tr[u][i]);
10
11
              tr[u][i] = tr[fail[u]][i];
12
          }
13
        }
14
```

为_{~关爱萌新,笔者大力复读}~一下代码: Build 函数将结点按 BFS 顺序入队,依次求 fail 指针。这里的字典树根结点为 0,我们将根结点的子结点——入队。若将根结点入队,则在第一次 BFS 的时候,会将根结点儿子的 fail 指针标记为本身。因此我们将根结点的儿子——入队,而不是将根结点入队。

然后开始 BFS:每次取出队首的结点 u。fail[u]指针已经求得,我们要求 u 的子结点们的 fail 指针。然后遍历字符集(这里是 0-25,对应 a-z):

- 1. 如果 trans(u,i) 存在,我们就将 trans(u,i) 的 fail 指针赋值为 trans(fail[u],i) 。这里似乎有一个问题。根据之前的讲解,我们应该用 while 循环,不停的跳 fail 指针,判断是否存在字符 i 对应的结点,然后赋值。不过在代码中我们一句话就做完这件事了。
- 2. 否则,trans(u,i) 不存在,就让trans(u,i) 指向trans(fail[u],i) 的状态。

接下来解答一下上文提出的问题。细心的同学会发现, else 语句的代码会修改字典树的结构。 没错,它将不存在的字典树的状态链接到了失配指针的对应状态。在原字典树中,每一个结点代表一个字符串 S ,是某个模式串的前缀。而在修改字典树结构后,尽管增加了许多转移关系,但结点(状态)所代表的字符串是不变的。

而 trans(S,c) 相当于是在 S 后添加一个字符 c 变成另一个状态 S' 。如果 S' 存在,说明存在一个模式串的前缀是 S' ,否则我们让 trans(S,c) 指向 trans(fail[S],c) 。由于 fail[S] 对

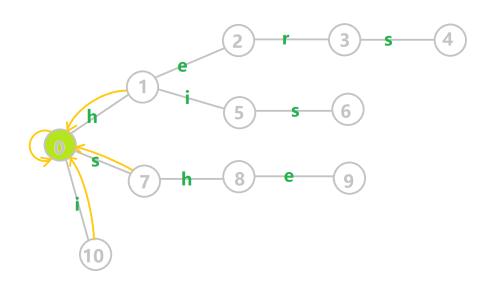
应的字符串是 S 的后缀,因此 trans(fail[S],c) 对应的字符串也是 S' 的后缀。

换言之在 TRIE 上跳转的时候,我们只会从 S 跳转到 S' ,相当于匹配了一个 S' ;但在 AC 自动机上跳转的时候,我们会从 S 跳转到 S' 的后缀,也就是说我们匹配一个字符 c ,然后舍弃 S 的部分前缀。舍弃前缀显然是能匹配的。那么 fail 指针呢?它也是在舍弃前缀啊!试想一下,如果文本串能匹配 S ,显然它也能匹配 S 的后缀。所谓的 fail 指针其实就是 S 的一个后缀集合。

 tr 数组还有另一种比较简单的理解方式:如果在u的位置失配,我们会跳转到 $\operatorname{fail}[u]$ 的位置。所以我们可能沿着 fail 数组跳转多次才能来到下一个能匹配的位置。所以我们可以用 tr 数组直接记录记录下一个能匹配的位置,这样就能节省下很多时间。

这样修改字典树的结构,使得匹配转移更加完善。同时它将 fail 指针跳转的路径做了压缩(就像并查集的路径压缩),使得本来需要跳很多次 fail 指针变成跳一次。

好的, 我知道大家都受不了长篇叙述。上图! 我们将之前的 GIF 图改一下:



1. 蓝色结点: BFS 遍历到的结点 u

2. 蓝色的边: 当前结点下, AC 自动机修改字典树结构连出的边。

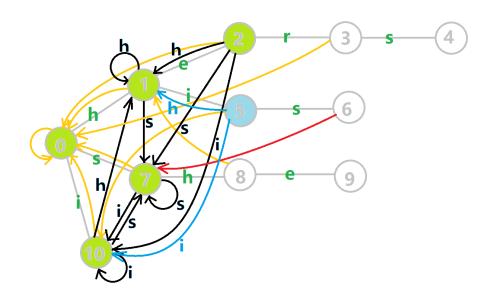
3. 黑色的边: AC 自动机修改字典树结构连出的边。

4. 红色的边: 当前结点求出的 fail 指针

5. 黄色的边: fail 指针

6. 灰色的边: 字典树的边

可以发现,众多交错的黑色边将字典树变成了 **字典图** 。图中省 s 略了连向根结点的黑边(否则会更乱)。我们重点分析一下结点 5 遍历时的情况,再妙不可读也请大家硬着头皮去读。我们求 trans(5, s) = 6 的 fail 指针:



本来的策略是找 fail 指针,于是我们跳到 fail[5]=10 发现没有 s 连出的字典树的边,于是跳到 fail[10]=0,发现有 trie[0,s]=7,于是 fail[6]=7;但是有了黑边、蓝边,我们跳到 fail[5]=10 之后直接走 trans(10,s)=7 就走到 7 号结点了。其实我知道没人会仔细看这鬼扯的两张图片的 QAQ

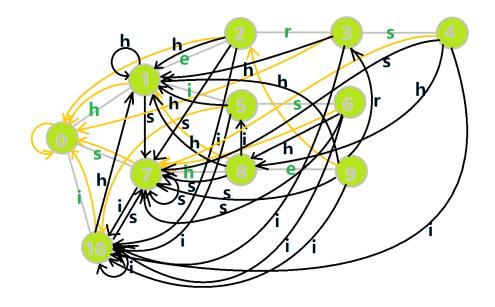
这就是 build 完成的两件事:构建 fail 指针和建立字典图。这个字典图也会在查询的时候起到关键作用。

多模式匹配

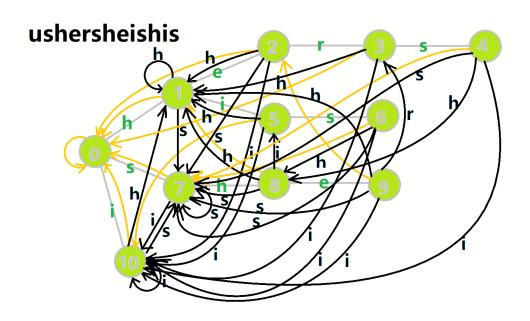
接下来分析匹配函数 query():

```
int query(char *t) {
    int u = 0, res = 0;
    for (int i = 1; t[i]; i++) {
        u = tr[u][t[i] - 'a']; // 转移
        for (int j = u; j && e[j] != -1; j = fail[j]) {
            res += e[j], e[j] = -1;
        }
    }
    return res;
}
```

声明 u 作为字典树上当前匹配到的结点, res 即返回的答案。循环遍历匹配串, u 在字典树上跟踪当前字符。利用 fail 指针找出所有匹配的模式串,累加到答案中。然后清 0。对 e[j] 取反的操作用来判断 e[j] 是否等于 -1。在上文中我们分析过,字典树的结构其实就是一个 trans 函数,而构建好这个函数后,在匹配字符串的过程中,我们会舍弃部分前缀达到最低限度的匹配。fail 指针则指向了更多的匹配状态。最后上一份图。对于刚才的自动机:



我们从根结点开始尝试匹配 ushersheishis , 那么 p 的变化将是:



1. 红色结点: p 结点

2. 粉色箭头: p 在自动机上的跳转,

3. 蓝色的边:成功匹配的模式串

4. 蓝色结点:示跳 fail 指针时的结点 (状态)。

总结

~希望~大家看懂了文章。其实总结一下,你只需要知道 AC 自动机的板子很好背就行啦。

时间复杂度:AC 自动机的时间复杂度在需要找到所有匹配位置时是 O(|s|+m) ,其中 |s| 表示文本串的长度, m 表示模板串的总匹配次数;而只需要求是否匹配时时间复杂度为 O(|s|) 。