



Importante: Leia, atentamente, todo o enunciado antes de responder. Justifique todas as respostas.

I

Uma partícula de massa $m=3\text{kg}$ é sujeita a uma força $\vec{F} = 3\vec{u}_x$ (N). Parte da origem com velocidade $\vec{v} = 1\vec{u}_x + 1\vec{u}_y$ (m/s).

- Determine a velocidade em função do tempo.
- Calcule as componentes tangencial e normal da aceleração no instante inicial, $a_t(0)$ e $a_n(0)$

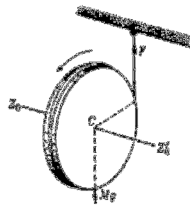
II

Considere dois planetas com massas iguais M que viajam em rota de colisão frontal sentindo a força de atracção gravítica. A uma certa distância D entre eles a velocidade do primeiro planeta é V e do segundo $V/2$.

- Calcule a velocidade relativa dos planetas no momento da colisão (considere os planetas como massas pontuais)
- Supondo que se forma um novo planeta de massa $2M$, após a colisão, qual será a sua velocidade.

III

Considere o iô-iô da figura seguinte de massa M e raio R .



Sabendo que o momento de inércia do disco é $I = 1/2 MR^2$

- Indique as forças aplicadas ao disco
- A aceleração do centro de massa

IV

Uma massa de 3Kg está presa a uma mola de $k=30\text{N/m}$, é empurrada da posição de equilíbrio com uma velocidade de 2m/s.

- Determine a expressão da posição em função do tempo.
- Se existisse uma força de atrito proporcional à velocidade \vec{v} , $\vec{F}_a = -0,2\vec{v}$ qual a expressão da energia total em função do tempo.

Formulário

$$\vec{r}(t); \quad \vec{v}(t) = \frac{d\vec{r}(t)}{dt}; \quad \vec{a}(t) = \frac{d^2\vec{r}(t)}{dt^2}; \quad \vec{a}_c = \frac{v^2}{r} \hat{u}_n; \quad \vec{a}_t = \frac{dv}{dt} \frac{\vec{v}}{|\vec{v}|} = \frac{dv}{dt} \hat{u}_t;$$

$$\theta(t); \quad \omega(t) = \frac{d\theta(t)}{dt}; \quad \alpha(t) = \frac{d^2\theta(t)}{dt^2}; \quad \omega = 2\pi f = \frac{2\pi}{T}; \quad \vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt}; \quad \vec{p} = m\vec{v}; \quad F_{a, \text{cin}} = \mu_c N$$

$$\vec{F} = \frac{d\vec{P}}{dt}; \quad \vec{I} = \Delta \vec{P} \quad \vec{I} = \int_{t_i}^{t_f} \vec{F} \cdot dt$$

$$\vec{r}_{\text{cm}} = \frac{\sum_i m_i \vec{r}_i}{\sum_i m_i}; \quad \vec{F} = -G \frac{m_1 m_2}{r^2} \hat{u}_r; \quad E_{\text{pg}} = -G \frac{M_T m}{r}; \quad I = \rho V g$$

$$\vec{\tau}_F = \vec{r} \times \vec{F}; \quad W = \int_{\vec{r}_i}^{\vec{r}_f} \vec{F} \cdot d\vec{r}; \quad W = \Delta E_c; \quad W_c = -\Delta E_p;$$

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}; \quad \vec{L} = I \vec{\omega}; \quad I = \sum_i m_i r_i^2 \quad \vec{\tau} = I \vec{\alpha}; \quad I = I_{\text{cm}} + M d^2$$

$$E_c = \frac{1}{2} m v^2 \quad E_{\text{cr}} = \frac{1}{2} I \omega^2 \quad P = \frac{dE}{dt} = F \frac{dx}{dt} = F v$$

$$\vec{F}_{el} = -k\vec{x}; \quad x(t) = A \cos(\omega t + \delta); \quad \omega = \sqrt{k/m}; \quad \omega = 2\pi/T; \quad f = 1/T;$$

$$\theta(t) = \theta_0 \cos(\omega t + \delta); \quad \omega = \sqrt{g/l}; \quad E_c = (1/2) m v^2; \quad E_p = (1/2) k x^2$$

$$\vec{F} = -k\vec{x} - b\vec{v}; \quad x(t) = A_0 e^{-(b/2m)t} \cos(\omega t + \delta); \quad \omega = \sqrt{\frac{k}{m} - \left(\frac{b}{2m}\right)^2};$$

$$\vec{F} = -k\vec{x} - b\vec{v} + \vec{F}_{\text{ext}}; \quad F_{\text{ext}} = F_0 \cos(\omega t); \quad x(t) = A \cos(\omega t + \delta); \quad A = \frac{F_0/m}{\sqrt{(\omega_f^2 - \omega_0^2)^2 + \left(\frac{b\omega_f}{m}\right)^2}}$$