线性代数 B 习题课讲义

李则成

2024年11月24日

1 绪论

2 行列式及其计算

习题 2.1. 求 n 阶方阵 $A = \begin{pmatrix} a & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & a & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 0 & \cdots & a \end{pmatrix}$ 的行列式。

证明. 记

$$f_n(a) = \begin{vmatrix} a & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & a & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 0 & \cdots & a \end{vmatrix}$$

考虑对最后一行进行代数余子式展开,对 $n \ge 2$,有

$$f_n(a) = (-1)^{n+1} \begin{vmatrix} 1 & \cdots & 1 & 1 \\ a & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \cdots & a & 0 \end{vmatrix} + af_{n-1}(a) = -a^{n-2} + af_{n-1}(a)$$

对上式进行迭代,

$$f_n(a) = -a^{n-2} + a(-a^{n-3} + af_{n-2}(a)) = -2a^{n-2} + a^2 f_{n-2}(a)$$

$$= \dots = -ka^{n-2} + a^k f_{n-k}(a) = \dots$$

$$= -(n-1)a^{n-2} + a^{n-1} \cdot a = a^{n-2}(a^2 - (n-1))$$

习题 2.2. 计算下列行列式:

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 3 & 4 & 1 \\ 3 & 4 & 1 & 2 \\ 4 & 1 & 2 & 3 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} 5 & 3 \\ 2 & 5 & 3 \\ & 2 & 5 \\ & & \ddots \\ & & & 5 & 3 \\ & & & & 5 & 3 \\ & & & & 2 & 5 \end{vmatrix}_{n \times n}$$

证明. 1. 直接由定义计算可得结果为 160。接下来我们做一点拓展。对换第 2, 4 行, 得

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 3 & 4 & 1 \\ 3 & 4 & 1 & 2 \\ 4 & 1 & 2 & 3 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 4 & 1 & 2 & 3 \\ 3 & 4 & 1 & 2 \\ 2 & 3 & 4 & 1 \end{vmatrix}$$

形如上式右端的矩阵被称作**循环矩阵**。更一般地,我们考虑下列 n 维情形,令

$$A(a_0, a_1, \dots, a_{n-1}) = \begin{pmatrix} a_0 & a_1 & \cdots & a_{n-1} \\ a_{n-1} & a_0 & \cdots & a_{n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_1 & a_2 & \cdots & a_0 \end{pmatrix}$$

令 $J = A(0,1,0,\dots,0)$,为 $a_1 = 1$,其余 a_i 均为 0 的循环矩阵。容易验证, J^k 为 $a_k = 1$,其 余 a_i 均为 0 的循环矩阵 $(0 \le k \le n-1)$ 。从而我们有

$$A(a_0, a_1, \dots, a_{n-1}) = a_0 I_n + a_1 J + \dots + a_{n-2} J^{n-2} + a_{n-1} J^{n-1}$$

令 $g(x) = a_0 + a_1 x + \dots + a_{n-1} x^{n-1}$ 为多项式函数,则上式可记为 $A(a_0, a_1, \dots, a_{n-1}) = g(J)$ 。 另一方面,我们可计算 J 的特征多项式 $f(\lambda) = \det(\lambda I_n - J) = \lambda^n - 1$ 。因此 J 的 n 个特征值即为 $\omega_0, \omega_1, \dots, \omega_{n-1}$,其中 ω_k $(0 \le k \le n-1)$ 为 n 次单位根,即 $\omega_k = e^{i\frac{2k\pi}{n}}$ 。

综上, 我们可求得循环矩阵 $A(a_0, a_1, \ldots, a_{n-1})$ 的行列式

$$\det A(a_0, a_1, \dots, a_{n-1}) = \prod_{k=0}^{n-1} g(\omega_k)$$

循环矩阵在离散 Fourier 变换中起到重要作用。从上述过程中也能看到它是可被对角化的,我们在后续学到矩阵的相似对角化章节时可以回到这个例子上。

2. 一般地, 我们考虑

对第1列做代数余子式展开,

$$f_n(a, b, c) = af_{n-1}(a, b, c) - c$$

$$\begin{vmatrix} b & & & & \\ c & a & b & \\ & c & a & \\ & & \ddots & \\ & & & a & b \\ & & & c & a \end{vmatrix}$$

对上式右端最后一项的 n-1 阶行列式,对第 1 行做代数余子式展开,得

$$f_n(a,b,c) = af_{n-1}(a,b,c) - bcf_{n-2}(a,b,c)$$
(2.1)

得到一个线性二阶递推式(二阶差分方程)。我们容易得到首两项 $f_0(a,b,c)=1, f_1(a,b,c)=a$ 。为简便起见,我们接下来记 $f_n=f_n(a,b,c)$ 。求解差分方程 (2.1) 的方法有很多,我们将展示一种无需利用线性代数知识的初等办法。

不妨设(其中 λ 为待定系数)

$$f_n - \lambda f_{n-1} = (a - \lambda)(f_{n-1} - \lambda f_{n-2})$$

为使上式与 (2.1) 等价, 我们要求 λ 满足下述方程 (这通常也被称为特征方程)

$$(a - \lambda)\lambda = bc$$

解之,得

$$\lambda_1 = \frac{a + \sqrt{a^2 - 4bc}}{2}, \quad \lambda_2 = \frac{a - \sqrt{a^2 - 4bc}}{2}$$

当 $\lambda_1 \neq \lambda_2$ 时,代回可得

$$\begin{cases} f_{n+1} - \lambda_1 f_n = \lambda_2 (f_n - \lambda_1 f_{n-1}) = \dots = \lambda_2^n (f_1 - \lambda_1 f_0) = \lambda_2^{n+1} \\ f_{n+1} - \lambda_2 f_n = \lambda_1 (f_n - \lambda_2 f_{n-1}) = \dots = \lambda_1^n (f_1 - \lambda_2 f_0) = \lambda_1^{n+1} \end{cases}$$

进而有 $(\lambda_1 - \lambda_2) f_n = \lambda_1^{n+1} - \lambda_2^{n+1}$, 即

$$f_n = \frac{\lambda_1^{n+1} - \lambda_2^{n+1}}{\lambda_1 - \lambda_2}$$

当 $\lambda_1 = \lambda_2 = \frac{a}{2}$ 时,可以得到(请读者自行验证)

$$f_n = (n+1)\lambda_1^n = (n+1)\left(\frac{a}{2}\right)^n$$

最后,将 a=5,b=3,c=2 代入,得 $\lambda_1=3,\lambda_2=2$,从而 $f_n=3^{n+1}-2^{n+1}$ 。

习题 2.3. 计算

$$\begin{vmatrix} 2 & 1 & 1 & \cdots & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 1 & \cdots & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 4 & \cdots & 1 & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 1 & 1 & 1 & \cdots & n & 1 \\ 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 & n+1 \end{vmatrix}_{n \times n}$$

证明. 记该行列式的值为 D_n ,则有

$$D_{n} = \begin{vmatrix} 2 & 1 & \cdots & 1 & 1 \\ -1 & 2 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ -1 & 0 & \cdots & n-1 & 0 \\ -1 & 0 & \cdots & 0 & n \end{vmatrix} = (-1)^{n+1} \begin{vmatrix} -1 & 2 & & & \\ -1 & 3 & & & \\ \vdots & & \ddots & & \\ -1 & & & n-1 \\ -1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{vmatrix} + nD_{n-1}$$

不断迭代上式,结合 $D_1 = 2$,可得

$$D_n = (n-1)! + n((n-2)! + (n-1)D_{n-2}) = \cdots$$
$$= n! \left(\frac{1}{n} + \frac{1}{n-1} + \cdots + \frac{1}{2} + 1\right) + n!$$

习题 2.4. 求多项式

$$p(x) = \begin{vmatrix} x^3 - 3 & 1 & -3 & 2x + 2 \\ -7 & 5 & -2x & 1 \\ x + 3 & -1 & 3 & 3x^2 - 2 \\ 9 & x^3 & 6 & -6 \end{vmatrix}$$

的次数、最高次项系数和常数项。

证明. 根据行列式的计算式, p(x) 的最高次项为

$$(-1)^{\tau(1\,3\,4\,2)}x^3(-2x)3x^2x^3 = -6x^9$$

因此 p(x) 的次数为 9, 最高次项系数为 -6, 而常数项为

$$\begin{vmatrix} -3 & 1 & -3 & 2 \\ -7 & 5 & 0 & 1 \\ 3 & -1 & 3 & -2 \\ 9 & 0 & 6 & -6 \end{vmatrix} = 0$$

习题 2.5. 已知 4 元线性方程组

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_4 = 0 \\ ax_1 + a^2 x_3 = 0 \\ ax_2 + a^2 x_4 = 0 \end{cases}$$
 (2.2)

的解全是 4 元线性方程

$$x_1 + x_2 + x_3 = 0$$

的解, 求a 的值以及(2.2) 的解集。

证明. 先考虑 a=0 的平凡情形,此时 (2.2) 即为 $x_1+x_2+x_4=0$,其解显然不全是 $x_1+x_2+x_3=0$ 的解。因此接下来设 $a\neq 0$,我们写出 (2.2) 的矩阵形式并作初等行变换

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ a & 0 & a^2 & 0 \\ 0 & a & 0 & a^2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & a & 0 \\ 0 & 1 & 0 & a \end{pmatrix} \rightarrow \cdots \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 - a \\ 0 & 1 & 0 & a \\ 0 & 0 & 1 & \frac{a-1}{a} \end{pmatrix}$$

可得 (2.2) 的解集为

$$\begin{cases} x_1 = (a-1)x_4 \\ x_2 = -ax_4 \\ x_3 = \frac{1-a}{a}x_4 \end{cases}$$
 , x_4 为自由变量

欲满足题意, a 需满足如下方程

$$(a-1) - a + \frac{1-a}{a} = 0$$

即 $a = \frac{1}{2}$, 此时 (2.2) 的解集为

习题 2.6. 设 $a \in \mathbb{R}$, 记

$$A = \begin{pmatrix} 1 & a & \cdots & a \\ a & 1 & \cdots & a \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a & \cdots & a & 1 \end{pmatrix}_{n \times n}$$

- 1. 求 A 的行列式。
- 2. 求 A 的秩。

证明. 1. 记 $f_n(a) = \det A$ 。把 A 的第 2,...,n 行减去第 1 行,得到

$$f_n(a) = \begin{vmatrix} 1 & a & \cdots & a \\ a-1 & 1-a & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a-1 & \cdots & 0 & 1-a \end{vmatrix}$$

当 $n \ge 2$ 时,对上式右端最后一列做代数余子式展开,

$$f_n(a) = (-1)^{n+1} a \begin{vmatrix} a-1 & 1-a \\ a-1 & 1-a \\ \vdots & \ddots & \\ a-1 & 1-a \\ a-1 & 0 \end{vmatrix} + (1-a)f_{n-1}(a)$$
$$= (-1)^{n+1} a(-1)^n (a-1)(1-a)^{n-2} + (1-a)f_{n-1}(a)$$
$$= a(1-a)^{n-1} + (1-a)f_{n-1}(a)$$

不断迭代上式,可得

$$f_n(a) = a(1-a)^{n-1} + (1-a)(a(1-a)^{n-2} + (1-a)f_{n-2}(a))$$

$$= 2a(1-a)^{n-1} + (1-a)^2 f_{n-2}(a) = \cdots$$

$$= ka(1-a)^{n-1} + (1-a)^k f_{n-k}(a) = \cdots$$

$$= (n-1)a(1-a)^{n-1} + (1-a)^{n-1} = (1-a)^{n-1}(1+(n-1)a)$$

2. 当 a = 1 时,r(A) = 1 (因为每行都相等)。 当 $a = -\frac{1}{n-1}$ 时,r(A) = n - 1 (因为 n 行之和恰为 0)。 当 $a \notin \{1, -\frac{1}{n-1}\}$ 时,r(A) = n (因为行列式非零)。

习题 2.7. 计算下列行列式

$$\begin{vmatrix} 1 & -1 & 3 & 2 \\ 1 & 1 & 9 & 4 \\ 1 & -1 & 27 & 8 \\ 1 & 1 & 81 & 16 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 9 & 0 \\ 1 & 0 & 4 & 16 & 0 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} x & & & & a_0 \\ -1 & x & & & a_1 \\ & -1 & x & & & a_2 \\ & & & \ddots & & \vdots \\ & & & & x & a_{n-2} \\ & & & & & -1 & x + a_{n-1} \end{vmatrix}$$

证明. 1. 根据列线性,该行列式的值此为 $(-1) \times 3 \times 2V(1,-1,3,2)$,其中 $V(\cdot)$ 表示 Vandermonde 行列式。由已知的结论,

$$V(1, -1, 3, 2) = (-1 - 1) \times (3 - 1) \times (2 - 1) \times (3 - (-1)) \times (2 - (-1)) \times (2 - 3) = 48$$

因此该行列式的值为 -288。

2. 直接可由计算式得到该行列式的值为

$$(-1)^{\tau(5\,1\,3\,4\,2)} \times 1 \times 1 \times 3 \times 4 \times 2 = -24$$

3. 记该行列式的值为 $f(x; a_0, a_1, \ldots, a_{n-1})$ 。直接对最后一列做代数余子式展开,

$$f(x; a_0, a_1, \dots, a_{n-1}) = \sum_{k=0}^{n-1} (-1)^{n+1+k} a_k \begin{vmatrix} A_k & 0 \\ 0 & B_{n-1-k} \end{vmatrix} + x|A_{n-1}|$$

其中,

$$A_{k} = \begin{pmatrix} x & & & & \\ -1 & x & & & & \\ & & \ddots & & & \\ & & & x & \\ & & & -1 & x \end{pmatrix}_{k \times k}, \quad B_{k} = \begin{pmatrix} -1 & x & & & \\ & -1 & & & \\ & & & \ddots & & \\ & & & -1 & x \\ & & & & -1 \end{pmatrix}_{k \times k}$$

因此

$$f(x; a_0, a_1, \dots, a_{n-1}) = \sum_{k=0}^{n-1} (-1)^{n+1-k} a_k \det A_k \det B_k + x \det A_{n-1}$$
$$= \sum_{k=0}^{n-1} (-1)^{n+1-k} a_k x^k (-1)^{n-1-k} + x^n = \sum_{k=0}^{n-1} a_k x^k + x^n \qquad \Box$$

习题 2.8. 分析下面的线性方程组解的情况:

$$\begin{cases} ax_1 + x_2 + x_3 = 1\\ x_1 + ax_2 + x_3 = a\\ x_1 + x_2 + ax_3 = a^2 \end{cases}$$

证明. 记

$$A(a) = \begin{pmatrix} a & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & a \end{pmatrix}$$

不难计算

$$\det A(a) = (a-1)^2(a+2)$$

因此, 当 $a \notin \{1, -2\}$ 时, 矩阵 A(a) 可逆, 因此方程组有唯一解。

当 a=1 时,显然方程组等价于 $x_1 + x_2 + x_3 = 1$,方程有无穷多个解。

当 a = -2 时,考虑方程组的增广矩阵

$$\begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 & -2 \\ 1 & 1 & -2 & 4 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

因此方程组无解。

习题 2.9. 求 n 阶方阵 A 的行列式和秩, 其中

$$A = \begin{pmatrix} a & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & a & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a & 1 \\ 1 & 0 & \cdots & 0 & a \end{pmatrix}$$

证明. A 的行列式可以直接由计算式得到,

$$\det A = a^n + (-1)^{n-1}$$

为求 A 的秩,不妨设 $a \neq 0$ (因为当 a = 0 时显然 r(A) = n)。我们考虑如下初等变换

$$A \to \begin{pmatrix} a & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & a & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a & 1 \\ 0 & -\frac{1}{a} & \cdots & 0 & a \end{pmatrix} \to \cdots \to \begin{pmatrix} a & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & a & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a & 1 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & a + (-\frac{1}{a})^{n-1} \end{pmatrix}$$

注意到

$$a + \left(-\frac{1}{a}\right)^{n-1} = \frac{\det A}{a}$$

因此当 a 为 n 次多项式 $a^n + (-1)^{n-1} = 0$ 的根时, r(A) = n - 1, 否则 r(A) = n.

习题 2.10. 计算行列式:

$$\begin{vmatrix} 0 & 2 & -3 & 4 & 1 \\ -2 & 0 & 1 & 5 & -2 \\ 3 & -1 & 0 & 7 & 3 \\ -4 & -5 & -7 & 0 & -2 \\ -1 & 2 & -3 & 2 & 0 \end{vmatrix}$$

证明. 注意到这是一个奇数阶反对称矩阵的行列式,因此该行列式值为 0。事实上,对于一个 n 阶反对称矩阵 A (即 $A+A^T=0$),我们有

$$\det A = \det A^T = \det(-A) = (-1)^n \det A$$

这说明了奇数阶反对称矩阵的行列式必为 0。

习题 2.11. 计算行列式:

$$\begin{vmatrix} a_0 + a_1 & a_1 \\ a_1 & a_1 + a_2 & a_2 \\ & a_2 & a_2 + a_3 & a_3 \\ & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & a_{n-2} & a_{n-2} + a_{n-1} & a_{n-1} \\ & & & a_{n-1} & a_{n-1} + a_n \end{vmatrix}$$

证明. 记该行列式的值为 $f_n(a_0, a_1, \ldots, a_n)$ 。利用行线性,并对第 1 行做代数余子式展开,

$$f_n(a_0, \dots, a_n) = \begin{vmatrix} a_0 \\ a_1 & a_1 + a_2 & a_2 \\ & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & a_{n-2} & a_{n-2} + a_{n-1} & a_{n-1} \\ & & & a_{n-1} & a_{n-1} + a_n \end{vmatrix}$$

$$+ \begin{vmatrix} a_1 & a_1 \\ a_1 & a_1 + a_2 & a_2 \\ & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & a_{n-2} & a_{n-2} + a_{n-1} & a_{n-1} \\ & & & a_{n-1} & a_{n-1} + a_n \end{vmatrix}$$

上式等式右端第一项即为 $a_0 f_{n-1}(a_1, a_2, \ldots, a_n)$ 。记第二项的行列式为 D,再利用行线性,

$$D = \begin{vmatrix} a_1 & a_1 \\ a_1 & a_1 \\ & \ddots & \ddots & \ddots \\ & a_{n-2} & a_{n-2} + a_{n-1} & a_{n-1} \\ & & a_{n-1} & a_{n-1} + a_n \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_1 & a_1 \\ & a_2 & a_2 \\ & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & a_{n-2} & a_{n-2} + a_{n-1} & a_{n-1} \\ & & & a_{n-1} & a_{n-1} + a_n \end{vmatrix}$$

$$= \dots = \begin{vmatrix} a_1 & a_1 \\ & a_2 & a_2 \\ & & \ddots & \ddots \\ & & & a_{n-1} & a_{n-1} \\ & & & & a_n \end{vmatrix} = a_1 a_2 \dots a_n$$

从而我们得到如下递推关系

$$f_n(a_0,\ldots,a_n) = a_0 f_{n-1}(a_1,\ldots,a_n) + a_1 \cdots a_n$$

不断迭代上式,得到

$$f_n(a_0, \dots, a_n) = a_0(a_1 f_{n-2}(a_2, \dots, a_n) + a_2 \dots a_n) + a_1 \dots a_n = \dots$$

$$= \sum_{k=0}^n a_0 \dots a_{k-1} a_{k+1} \dots a_n$$

3 线性方程组的进一步理论

习题 3.1. 证明: 若 $\alpha_1, \ldots, \alpha_s$ 可被 β_1, \ldots, β_t 线性表示, 且 s > t, 则 $\alpha_1, \ldots, \alpha_s$ 线性相关。

证明. 设 $x_1, \ldots, x_s \in K$ 满足

$$x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \dots + x_s\alpha_s = 0 \tag{3.1}$$

由 $\alpha_1, \ldots, \alpha_s$ 可被 β_1, \ldots, β_t 线性表示,存在 $a_{ij} \in K (1 \le i \le t, 1 \le j \le s)$,使得

$$\alpha_j = \sum_{i=1}^t a_{ij}\beta_i, \quad \forall j = 1, \dots, s$$

由此, 若 x_1, \ldots, x_s 满足如下方程组, 则 (3.1) 成立:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1s}x_s = 0 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2s}x_s = 0 \\ \vdots \\ a_{t1}x_1 + a_{t2}x_2 + \dots + a_{ts}x_s = 0 \end{cases}$$

由于 t < s, 因此上述线性方程组有非零解。从而 $\alpha_1, \ldots, \alpha_s$ 线性相关。

习题 3.2. 求如下行列式的所有代数余子式的和。

$$\begin{array}{c|c}
1 & \\
& \frac{1}{2} \\
& \ddots \\
& \frac{1}{n-1} \\
\hline
\frac{1}{n} & \\
\end{array}$$

证明. 观察可得所有非零代数余子式为 $A_{12},A_{23},\ldots,A_{(n-1)n},A_{n1}$ (不妨记 $A_{n(n+1)}=A_{n1}$),

$$A_{i(i+1)} = (-1)^{n+1} \frac{i}{n!}$$

从而代数余子式的和为

$$\sum_{i=1}^{n} A_{i(i+1)} = \frac{(-1)^{n+1}}{n!} \sum_{i=1}^{n} i = \frac{(-1)^{n+1}(n+1)}{2(n-1)!}$$

习题 3.3. 设齐次线性方程组 $x_1\vec{\alpha_1} + \cdots + x_n\vec{\alpha_n} = \vec{0}$ 有非零解, 试问: $x_1\vec{\alpha_1} + \cdots + x_n\vec{\alpha_n} = \vec{\beta}$ 是否一定有解?

证明. 不一定。考虑如下反例,设 n=2,

$$\vec{\alpha_1} = \vec{\alpha_2} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{\beta} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

此时齐次方程有非零解,但非齐次方程无解。

习题 3.4. 在 \mathbb{R}^5 中考虑 $V = \langle \alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \rangle$, $W = \langle \beta_1, \beta_2, \beta_3 \rangle$, 其中

$$\alpha_{1} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \alpha_{2} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \alpha_{3} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\beta_{1} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \beta_{2} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad \beta_{3} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$$

证明: V+W 和 $V\cap W$ 是 \mathbb{R}^5 的线性子空间,并分别给出 V+W 和 $V\cap W$ 的一个基。证明. 子空间的和与交仍是子空间,这是熟知的结论。为求它们的基,我们考虑如下方程组

$$x_1\alpha_1 + y_1\alpha_2 + x_3\alpha_3 + y_1\beta_1 + y_2\beta_2 + y_3\beta_3 = 0$$

对其系数矩阵作初等行变换

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 3 & 1 & 1 \\ -1 & 3 & 1 & 1 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 1 & 3 & 1 & 0 \\ -1 & 3 & 1 & 1 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 2 & 3 & 1 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \cdots \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 & \frac{1}{4} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & \frac{3}{4} & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

可得方程组的解为

$$\begin{cases} x_1 = -2y_1 - \frac{1}{4}y_2 \\ x_2 = -y_1 - \frac{3}{4}y_2 \\ x_3 = y_3 = 0 \end{cases}$$

这时我们可以得到, $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \beta_3$ 是 V+W 的一个基。且

$$\beta_1 = 2\alpha_1 + \alpha_2, \quad \beta_2 = \frac{1}{4}\alpha_1 + \frac{3}{4}\alpha_2$$

进而得到 α_1, α_2 与 β_1, β_2 等价。从而 α_1, α_2 (或 β_1, β_2) 是 $V \cap W$ 的一个基。

注释 3.1. 这题的数据比较特殊。一般来说,给定两个子空间 V,W 的生成元, $V\cap W$ 的基不一定在这两个子空间给定的生成元之中。

习题 3.5. 设 $x_0, x_1, \ldots, x_n \in \mathbb{R}$ 两两互异, $y_0, y_1, \ldots, y_n \in \mathbb{R}$,证明: 存在唯一一个次数不超过 n 的 多项式函数 f(x),使得 $f(x_i) = y_i$, $\forall i = 0, 1, \ldots, n$ 。

证明. 若 $f(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \cdots + a_n x^n$ 满足题意,则有

$$\begin{pmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 & \cdots & x_0^n \\ 1 & x_1 & x_1^2 & \cdots & x_1^n \\ 1 & x_2 & x_2^2 & \cdots & x_2^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \cdots & x_n^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_0 \\ y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

注意到如上线性方程组的系数矩阵为 $V(x_0,x_1,\ldots,x_n)^T$ 。由 Vandermonde 行列式的结果,系数矩阵可逆,从而该线性方程组的解存在且唯一。

习题 3.6. 设 $A = \{\vec{\alpha_1}, \dots, \vec{\alpha_s}\}$ 可由 $B = \{\vec{\beta_1}, \dots, \vec{\beta_t}\}$ 线性表出,且 rank(A) = rank(B)。试问:B 能 否被 A 线性表出?

证明. B 能被 A 线性表出,证明如下: 记 r = rank(A) = rank(B)。不失一般性,设 A 的一个极大无关组为

$$\alpha_1, \alpha_2, \ldots, \alpha_r$$

B 的一个极大无关组为

$$\beta_1, \beta_2, \ldots, \beta_r$$

由 A 可被 B 线性表出,因此 $\beta_1, \beta_2, \ldots, \beta_r$ 是 $C := \{\alpha_1, \ldots, \alpha_r, \beta_1, \ldots, \beta_r\}$ 的一个极大无关组。进而, $\operatorname{rank}(C) = r$ 。由于 $\alpha_1, \ldots, \alpha_r$ 线性无关,从而 $\alpha_1, \ldots, \alpha_r$ 也是 C 的一个极大无关组。因此 $\alpha_1, \ldots, \alpha_r$ 与 β_1, \ldots, β_r 等价,进而得到 A 与 B 等价。

习题 3.7. 设 η_1, \ldots, η_t 是齐次线性方程组 $\sum_{j=1}^n a_{ij} x_j = 0$ $(i=1,\ldots,s)$ 的一个基础解系,若 $\varepsilon_1, \ldots, \varepsilon_{t-1}$ 也是该方程 t-1 个线性无关解。试问:是否存在 j,使得 $\eta_j, \varepsilon_1, \ldots, \varepsilon_{t-1}$ 是该方程的基础解系。

证明. 存在满足题意的 j,证明如下: 注意到 η_1,\ldots,η_t 线性无关,由习题 3.1 的结果,其不能被 $\varepsilon_1,\ldots,\varepsilon_{t-1}$ 线性表出。因此存在 $1\leq j\leq t$,使得

$$\eta_j \notin \langle \varepsilon_1, \dots, \varepsilon_{t-1} \rangle$$

由 $\varepsilon_1, \ldots, \varepsilon_{t-1}$ 线性无关,可得 $\eta_j, \varepsilon_1, \ldots, \varepsilon_{t-1}$ 线性无关。且由基础解系的定义, $\eta_j, \varepsilon_1, \ldots, \varepsilon_{t-1}$ 可被 η_1, \ldots, η_t 线性表出。再由习题 3.6 的结果, $\eta_j, \varepsilon_1, \ldots, \varepsilon_{t-1}$ 与 η_1, \ldots, η_t 等价,从而 $\eta_j, \varepsilon_1, \ldots, \varepsilon_{t-1}$ 也是一个基础解系。

习题 3.8. 设 $D = (a_{ij}) \in M_{10 \times 10}(\mathbb{R})$,若对任意 $1 \le i, j \le 10$, a_{ij} 与相应的代数余子式 A_{ij} 相等,求 rank(D) 的所有可能值。

证明. 若对任意 $1 \le i, j \le 10$, $a_{ij} = 0$, 则 $\mathrm{rank}(D) = 0$ 。否则,存在 $1 \le i, j \le 10$,使得 $a_{ij} \ne 0$,则

$$\det D = \sum_{k=1}^{10} a_{ik} A_{ik} = \sum_{k=1}^{10} a_{ik}^2 \ge a_{ij}^2 > 0$$

此时有 $\operatorname{rank}(D) = 10$ 。

习题 3.9. 设

$$\alpha_1 = (1, 2, 7, 6), \ \alpha_2 = (-1, 1, 5, 3), \ \alpha_3 = (0, -1, -4, -3)$$

$$\alpha_4 = (1, 0, -2, -1), \ \alpha_5 = (1, 2, 9, 8)$$

求 $\{\alpha_1, \ldots, \alpha_5\}$ 的一个极大无关组,并用其表示其余向量。

证明. 我们考虑线性方程组

$$x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + x_3\alpha_3 + x_4\alpha_4 + x_5\alpha_5 = 0 (3.2)$$

为求解上述方程,对系数矩阵作行变换,

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -1 & 0 & 2 \\ 7 & 5 & -4 & -2 & 9 \\ 6 & 3 & -3 & -1 & 8 \end{pmatrix} \rightarrow \cdots \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -\frac{1}{3} & 0 & \frac{5}{3} \\ 0 & 1 & -\frac{1}{3} & 0 & -\frac{4}{3} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

因此方程的解为

$$\begin{cases} x_1 = \frac{1}{3}x_3 - \frac{5}{3}x_5 \\ x_2 = \frac{1}{3}x_3 + \frac{4}{3}x_5 \end{cases} x_3, x_5$$
为自由变量
$$x_4 = 2x_5$$

从而, $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_4$ 是一个极大无关组。令 $x_3 = -1, x_5 = 0$,即得

$$\alpha_3 = -\frac{1}{3}\alpha_1 - \frac{1}{3}\alpha_2$$

$$\alpha_5 = \frac{5}{3}\alpha_1 - \frac{4}{3}\alpha_2 - 2\alpha_4 \qquad \Box$$

习题 3.10. 设 $n \geq 2$, 考虑如下方程组

$$\begin{cases} (a_1+b)x_1 + a_2x_2 + \dots + a_nx_n = 0 \\ a_1x_1 + (a_2+b)x_2 + \dots + a_nx_n = 0 \\ \vdots \\ a_1x_1 + a_2x_2 + \dots + (a_n+b)x_n = 0 \end{cases}$$

其中 $\sum_{i=1}^{n} a_i \neq 0$ 。

- 1. 求系数矩阵的行列式。
- 2. 方程组何时仅有零解,何时有非零解?
- 3. 有非零解时,给出一个基础解系。
- 证明. 1. 我们考虑如下行变换,将第 $1, \ldots, n-1$ 行减去第 n 行,得到

$$\begin{vmatrix} a_1 + b & \cdots & a_{n-1} & a_n \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_1 & \cdots & a_{n-1} + b & a_n \\ a_1 & \cdots & a_{n-1} & a_n + b \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} b & & -b \\ & \ddots & & \vdots \\ & b & -b \\ a_1 & \cdots & a_{n-1} & a_n + b \end{vmatrix}$$

$$= b^{n-1} \begin{vmatrix} 1 & & -1 \\ & \ddots & & \vdots \\ & & 1 & -1 \\ a_1 & \cdots & a_{n-1} & a_n + b \end{vmatrix} = b^{n-1} \begin{vmatrix} 1 & & -1 \\ & \ddots & & \vdots \\ & & 1 & -1 \\ a_1 & \cdots & a_{n-1} & a_n + b \end{vmatrix} = b^{n-1} \begin{pmatrix} b + \sum_{i=1}^n a_i \end{pmatrix}$$

- 2. 由上一问的结果, 当 $b \in \{0, -\sum_{i=1}^n a_i\}$ 时, 方程有非零解, 否则仅有零解。
- 3. 当 b = 0 时,由于 $\sum_{i=1}^{n} a_i \neq 0$,则 a_1, \ldots, a_n 不全为 0,不妨设 $a_1 \neq 0$ 。此时该方程组即为 $a_1x_1 + \cdots + a_nx_n = 0$,因此该方程的一个基础解系为

$$\begin{pmatrix} a_2 \\ -a_1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} a_3 \\ 0 \\ -a_1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \cdots, \begin{pmatrix} a_n \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ -a_1 \end{pmatrix}$$

当 $b = -\sum_{i=1}^{n} a_i$ 时,则由条件, $b \neq 0$ 。事实上我们在第 (1) 小问中求行列式时只用到了行变换,即

$$\begin{pmatrix} a_1 + b & \cdots & a_{n-1} & a_n \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_1 & \cdots & a_{n-1} + b & a_n \\ a_1 & \cdots & a_{n-1} & a_n + b \end{pmatrix} \rightarrow \cdots \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & & -1 \\ & \ddots & & \vdots \\ & & 1 & -1 \\ & & & \sum_{i=1}^n a_i + b \end{pmatrix}$$

注意到 $\sum_{i=1}^{n} a_i + b = 0$,因此基础解系为

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \end{pmatrix}^T$$

习题 3.11. 设 $A=(a_{ij})_{1\leq i,j\leq n}$ 是 n 阶严格对角占优矩阵,即对任意 $1\leq i\leq n$,

$$a_{ii} > \sum_{1 \le j \le n, j \ne i} |a_{ij}|$$

证明: $\det A > 0$ 。

证明. 我们首先证明 $\det A \neq 0$ 。设 $x = (x_1, \dots, x_n)$ 是齐次线性方程组 $\sum_{j=1}^n a_{ij} x_j = 0 \ (1 \leq i \leq n)$ 的一个解。我们欲证明, $x_i = 0, \forall 1 \leq i \leq n$ 。采用反证法:否则,存在 $1 \leq i \leq n$,使得

$$|x_i| = \max\{|x_j| : 1 \le j \le n\} > 0$$

不失一般性, 我们设 $x_i > 0$ 。从而我们有

$$0 = \sum_{j=1}^{n} a_{ij} x_j = a_{ii} x_i + \sum_{1 \le j \le n, j \ne i} a_{ij} x_j \ge x_i \left(a_{ii} - \sum_{1 \le j \le n, j \ne i} |a_{ij}| \right) > 0$$

这导致一个矛盾。因此我们证明齐次线性方程组 $\sum_{j=1}^n a_{ij}x_j = 0 \ (1 \le i \le n)$ 只有零解。因此系数矩阵 A 的行列式不为 0。

事实上,我们已经证明任意严格对角占优矩阵的行列式非零。为证其严格大于 0,考虑如下定义 在 [0,1] 上的函数

$$f(t) = \det(tA + (1-t)I_n)$$

按定义可以验证对于 $t \in [0,1]$, $tA + (1-t)I_n$ 仍是一个严格对角占优矩阵。因此由我们先前的讨论, f 在 [0,1] 上没有零点。此外,注意到 f(t) 是一个关于 t 的多项式函数,因此 f 在 [0,1] 上连续。由 连续函数的介值性,结合 $f(0) = \det I_n = 1$,可得 $\det A = f(1) > 0$ 。

4 矩阵及其运算

习题 4.1. 设 $A \in M_{n \times m}(K), B \in M_{m \times n}(K)$, 证明:

$$\det(I_n - AB) = \det(I_m - BA)$$

证明. 只需注意到

$$\begin{pmatrix} I_n - AB & A \\ 0 & I_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I_n & 0 \\ B & I_m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_n & A \\ 0 & I_m - BA \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_n & 0 \\ -B & I_m \end{pmatrix}$$

由行列式的可乘性,

$$\det(I_n - AB) = \det\begin{pmatrix} I_n - AB & A \\ 0 & I_m \end{pmatrix} = \det\begin{pmatrix} I_n & A \\ 0 & I_m - BA \end{pmatrix} = \det(I_m - BA) \qquad \Box$$

注释 4.1. 作为上述结论的推论,我们有如下的命题:设 $A \in M_{n \times m}(K)$, $B \in M_{m \times n}(K)$, 若 $I_n - AB$ 可逆,则 $I_m - BA$ 可逆。

事实上,这一命题有一个直接的证法。我们可以通过 $(I_n-AB)^{-1}$ 把 I_m-BA 的逆构造出来。令

$$C = I_m + B(I_n - AB)^{-1}A$$

我们来验证 $(I_m - BA)C = I_m$,

$$(I_m - BA)C = I_m + B(I_n - AB)^{-1}A - BA - BAB(I_n - AB)^{-1}A$$
$$= I_m + B[I_n - (I_n - AB) - AB](I_n - AB)^{-1}A = I_m$$

从而 $I_m - BA$ 可逆,且逆矩阵即为 $C = I_m + B(I_n - AB)^{-1}A$ 。

习题 4.2. 设 $A_{11} \in M_{n \times n}(K), A_{12} \in M_{n \times m}(K), A_{22} \in M_{m \times m}(K),$

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ 0 & A_{22} \end{pmatrix}$$

- 1. 证明: A 可逆当且仅当 A₁₁, A₁₂ 均可逆。
- 2. 若 A 可逆,用 A_{11}, A_{12}, A_{22} 表示 A^{-1} 。

证明. 1. 由 $\det A = \det A_{11} \det A_{12}$ 立得。

2. 我们考虑如下分块矩阵的初等行变换

$$\begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & I_n & 0 \\ 0 & A_{22} & 0 & I_m \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & I_n & 0 \\ 0 & I_m & 0 & A_{22}^{-1} \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{pmatrix} A_{11} & 0 & I_n & -A_{12}A_{22}^{-1} \\ 0 & I_m & 0 & A_{22}^{-1} \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} I_n & 0 & A_{11}^{-1} & -A_{11}^{-1}A_{12}A_{22}^{-1} \\ 0 & I_m & 0 & A_{22}^{-1} \end{pmatrix}$$

因此

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} A_{11}^{-1} & -A_{11}^{-1} A_{12} A_{22}^{-1} \\ 0 & A_{22}^{-1} \end{pmatrix}$$

习题 4.3. 证明任意一个秩为 r 的矩阵可以写成 r 个秩为 1 的矩阵之和。

证明. 设 $A \in M_{n \times m}(K)$ 满足 $\operatorname{rank}(A) = r$ 。则 A 的相抵标准型即为

$$A = P \begin{pmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} Q$$

其中,P 为 n 阶可逆矩阵,Q 为 m 阶可逆矩阵。令 $D_i \in M_{n \times m}(K)$ (i = 1, ..., r) 表示第 i 行第 i 列元素为 1,其余元素为 0 的矩阵,则 PD_iQ 的秩为 1,且

$$A = P(D_1 + \dots + D_r)Q = PD_1Q + \dots + PD_rQ$$

即为满足题意的分解。

注释 4.2. 关于矩阵的秩和分解,接下来我们介绍一种同样常见的分解——满秩分解。设 $A \in M_{n \times m}(K)$ 且 rank(A) = r,则存在一个列满秩矩阵 $B \in M_{n \times r}(K)$ 与一个行满秩矩阵 $C \in M_{r \times n}(K)$,使得 A = BC。

事实上, 我们考虑 A 的行相抵标准型

$$A = P \begin{pmatrix} C \\ 0 \end{pmatrix}$$

其中 P 为 n 阶可逆矩阵, $C \in M_{r \times m}(K)$ 为行满秩 (rank(C) = r)。将 P 的前 r 列构成的 $n \times r$ 阶矩阵记为 B,可以验证 B 为列满秩,且

$$A = \begin{pmatrix} B & * \end{pmatrix} \begin{pmatrix} C \\ 0 \end{pmatrix} = BC$$

习题 4.4. 定义矩阵 $A=(a_{ij})_{n\times n}$ 的迹 (trace) 为 $tr(A)=\sum_{i=1}^n a_{ii}$ 。

- 1. 设 A, B 为 n 阶方阵, 证明: tr(AB) = tr(BA)。
- 2. 证明:对任意实方阵 A,有 $tr(A^TA) \ge 0$ 。何时等号成立?

证明. 1. 由矩阵乘法以及迹的定义,

$$\operatorname{tr}(AB) = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} a_{ij} b_{ji} = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} b_{ij} a_{ji} = \operatorname{tr}(BA)$$

直接计算可得

$$\operatorname{tr}(A^T A) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij}^2 \ge 0$$

进而,等号成立当且仅当 A 是一个零矩阵。

习题 4.5. 设 $A \in M_{s \times n}(K), B \in M_{n \times m}(K)$, 证明:

$$rank(A) + rank(B) - n \le rank(AB) \le min\{rank(A), rank(B)\}$$

证明. 我们先来证右端的不等式(相对简单一些)。记

$$A = (\alpha_1 \cdots \alpha_n), \quad B = (b_{ij})_{1 \le i \le n, 1 \le j \le m}$$

其中 $\alpha_1, \ldots, \alpha_n$ 为 s 维列向量。则

$$AB = \left(\sum_{k=1}^{n} b_{k1} \alpha_k \quad \cdots \quad \sum_{k=1}^{n} b_{km} \alpha_k\right)$$

即 AB 的每一列都可以由 A 的列向量组线性表示出来,因此 $\operatorname{rank}(AB) \leq \operatorname{rank}(A)$ 。同理,AB 的每一行都可以由 B 的行向量组线性表示出来,因此 $\operatorname{rank}(AB) \leq \operatorname{rank}(B)$,从而右端的不等式得证。

接下来我们来考虑左端的不等式(这又被称作 Sylvester 不等式)。我们来证明如下更一般的结论(又被称作 Frobenius 不等式): 设 $A \in M_{s \times r}(K), B \in M_{r \times n}(K), C \in M_{n \times m}(K)$,则

$$rank(AB) + rank(BC) \le rank(ABC) + rank(B)$$
(4.1)

考虑分块矩阵的初等变换(初等变换不改变矩阵的秩):

$$\begin{pmatrix} AB & 0 \\ B & BC \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & -ABC \\ B & BC \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & -ABC \\ B & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} B & 0 \\ 0 & ABC \end{pmatrix}$$

从而

$$\operatorname{rank}(AB) + \operatorname{rank}(BC) \leq \operatorname{rank}\begin{pmatrix} AB & 0 \\ B & BC \end{pmatrix} = \operatorname{rank}\begin{pmatrix} B & 0 \\ 0 & ABC \end{pmatrix} = \operatorname{rank}(ABC) + \operatorname{rank}(B)$$

令 $r = n, B = I_n$, 即得 Sylvester 不等式。

习题 4.6. 设 $A, B \in M_{n \times n}(K), AB = 0$, 证明:

$$rank(A) + rank(B) < n$$

证明. 这是上一题的直接推论。

习题 4.7. 设 $n \geq 2, A \in M_{n \times n}(K)$, 证明:

$$rank(A^*) = \begin{cases} n, & rank(A) = n \\ 1, & rank(A) = n - 1 \\ 0, & rank(A) < n - 1 \end{cases}$$

证明. 由于

$$A^*A = (\det A)I_n$$

因此 $\operatorname{rank}(A) = n \iff \det A \neq 0 \iff A^*$ 可逆 $\iff \operatorname{rank}(A^*) = n$ 。 若 $\operatorname{rank}(A) = n - 1$,则 $A^*A = 0$,由上一题的结论,

$$rank(A^*) + rank(A) < n$$

从而 $\operatorname{rank}(A^*) \leq 1$ 。又由于 A 至少有一个 n-1 阶子式非零,即 A^* 至少有一个非零元,从而 $\operatorname{rank}(A^*) \geq 1$,进而 $\operatorname{rank}(A^*) = 1$ 。

若 $\mathrm{rank}(A) < n-1$,则 A 的任意一个 n-1 阶子式均为零,从而 A^* 是一个零矩阵,即 $\mathrm{rank}(A^*) = 0$ 。

习题 4.8. 设 $A \in M_{n \times n}(K)$ 。证明: $A^2 = A$ 的充分必要条件为

$$rank(A) + rank(I - A) = n$$

证明. 下证必要性。由秩的次可加性与习题 4.6 的结论,结合 A(I-A)=0,

$$n = \operatorname{rank}(A + (I - A)) \le \operatorname{rank}(A) + \operatorname{rank}(I - A) \le n$$

从而上式中不等号均取到等号。必要性得证。

下证充分性。注意到 $N(A) \subset R(I-A)$,这是因为

$$x \in N(A) \implies Ax = 0 \implies x = (I - A)x \in R(I - A)$$

再由条件,

$$\dim N(A) = n - \operatorname{rank}(A) = \operatorname{rank}(I - A) = \dim R(I - A)$$

因此 N(A) = R(I - A),则对任意 $x \in K^n$, $(I - A)x \in N(A)$,则

$$(A - A^2)x = A(I - A)x = 0$$

从而 $A - A^2 = 0$,即 $A = A^2$ 。充分性得证。

习题 4.9. 设 $A \in M_{n \times n}(K)$ 。证明: $A^2 = I$ 的充分必要条件为

$$rank(I - A) + rank(I + A) = n$$

证明. 令 $B = \frac{I+A}{2}$,则有 $\mathrm{rank}(I+A) = \mathrm{rank}(B)$, $\mathrm{rank}(I-A) = \mathrm{rank}(I-B)$,由上一题的结论,

$$A^2 = I \iff B^2 = B \iff \operatorname{rank}(B) + \operatorname{rank}(I - B) = n$$

$$\iff \operatorname{rank}(I + A) + \operatorname{rank}(I - A) = n$$

注释 4.3. 上述两题都是如下命题的特例: 设 $A \in M_{n \times n}(K)$, f(x), g(x) 是 K 上两个互素的多项式,则 f(A)g(A) = 0 的充分必要条件是

$$\mathit{rank}(f(A)) + \mathit{rank}(g(A)) = n$$

事实上,由 Bezout 等式,由 f(x),g(x) 互素,故存在 K 上的多项式 p(x),q(x),使得

$$p(x)f(x) + q(x)g(x) = 1$$

由此

$$\begin{pmatrix} I_n & q(A) \\ 0 & I_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} f(A) & 0 \\ 0 & g(A) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_n & p(A) \\ 0 & I_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f(A) & I_n \\ 0 & g(A) \end{pmatrix}$$

进一步做初等变换,得到

$$\begin{pmatrix} I_n & 0 \\ -g(A) & I_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} f(A) & I_n \\ 0 & g(A) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_n & 0 \\ -f(A) & I_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -I_n \\ I_n & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I_n & 0 \\ 0 & f(A)g(A) \end{pmatrix}$$

由此即得

$$rank(f(A)) + rank(g(A)) = rank \begin{pmatrix} f(A) & 0 \\ 0 & g(A) \end{pmatrix} = rank \begin{pmatrix} I_n & 0 \\ 0 & f(A)g(A) \end{pmatrix} = n + rank(f(A)g(A))$$

这就完成了命题的证明。

习题 4.10. 设 $A \in M_{n \times n}(K)$,存在 $m \in \mathbb{N}$,使得 $rank(A^{m+1}) = rank(A^m)$ 。试证明: 对任意 $k \geq m$,有

$$rank(A^k) = rank(A^m)$$

证明. 首先, 由 $N(A^m) \subset N(A^{m+1})$ 以及 $rank(A^{m+1}) = rank(A^m)$, 得到

$$N(A^m) = N(A^{m+1})$$

对任意 $k \geq m$,我们欲证明 $N(A^k) = N(A^{k+1})$ 。 $N(A^k) \subset N(A^{k+1})$ 是平凡的。任取 $x \in N(A^{k+1})$,则

$$A^{m+1}(A^{k-m}x) = A^{k+1}x = 0$$

因此 $A^{k-m}x \in N(A^{m+1}) = N(A^m)$,即

$$A^k x = A^m (A^{k-m} x) = 0$$

因此 $x \in N(A^k)$, 这就说明了 $N(A^k) \supset N(A^{k+1})$ 。进而归纳可得

$$N(A^m) = N(A^{m+1}) = N(A^{m+2}) = \cdots$$

从而对任意 $k \ge m$,

$$rank(A^k) = n - \dim N(A^k) = n - \dim N(A^m) = rank(A^m)$$

习题 5.1 (循环矩阵的对角化). 证明如下循环矩阵 (见习题2.2) 可以做对角化,并求出其对角化。

$$A = \begin{pmatrix} a_0 & a_1 & \cdots & a_{n-1} \\ a_{n-1} & a_0 & \cdots & a_{n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_1 & a_2 & \cdots & a_0 \end{pmatrix}$$

证明. \diamondsuit $g(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_{n-1}x^{n-1}$,

$$J = \begin{pmatrix} 0 & I_{n-1} \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

则有

$$A = a_0 I + a_1 J + a_2 J^2 + \dots + a_{n-1} J^{n-1} = g(J)$$

因此我们考虑 J 的对角化即可。令 $\omega_j = \exp(i\frac{2j\pi}{n})$ $(j=0,\ldots,n-1)$ 为 n 次单位根,f(x) 为 J 的特征多项式,

$$f(x) = \det(xI_n - J) = x^n - 1 = \prod_{j=0}^{n-1} (x - \omega_j)$$

从而 $\omega_0, \omega_1, \ldots, \omega_{n-1}$ 是 J 的 n 个单特征值,求解方程 $(\omega_j I - A)x = 0$,得对应的特征向量 x_j 为

$$x_j = \begin{pmatrix} 1 & \omega_j & \cdots & \omega_j^{n-1} \end{pmatrix}^T$$

 $\Leftrightarrow D = \operatorname{diag}\{\omega_0, \omega_1, \dots, \omega_{n-1}\},\$

$$P = \begin{pmatrix} x_0 & x_1 & \cdots & x_{n-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ \omega_0 & \omega_1 & \cdots & \omega_{n-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \omega_0^{n-1} & \omega_1^{n-1} & \cdots & \omega_{n-1}^{n-1} \end{pmatrix}$$

则 $J = PDP^{-1}$,因此 $A = g(J) = Pg(D)P^{-1} = P\operatorname{diag}\{g(\omega_0), g(\omega_1), \dots, g(\omega_{n-1})\}P^{-1}$ 。

习题 5.2 (实对称矩阵的谱分解). 设 $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ 是 n 阶实对称矩阵,其(互不相同的)特征值记为 $\lambda_1, \ldots, \lambda_s$ 。

1. 证明:存在正交投影矩阵 P_1, \ldots, P_s , 使得

$$A = \lambda_1 P_1 + \cdots \lambda_s P_s$$

且 P_1, \ldots, P_s 满足

$$P_i P_i = 0 \ (\forall i \neq j), \quad I_n = P_1 + \dots + P_s,$$

2. 设 f(x) 是多项式函数,证明:

$$f(A) = f(\lambda_1)P_1 + \dots + f(\lambda_s)P_s \tag{5.1}$$

证明. 1. 记特征值 λ_j 的重数为 n_j $(n_j \ge 1, \sum_{j=1}^s n_j = n)$ 。令 $D = \operatorname{diag}\{\lambda_1 I_{n_1}, \lambda_2 I_{n_2}, \dots, \lambda_s I_{n_s}\}$,则 A 的正交相似对角化可写为

$$A = QDQ^{-1}$$

其中 Q 为 n 阶正交矩阵。对于 $j=1,\ldots,s$,令 D_j 为第 j 个分块为 I_{n_j} ,其余为 0 的(分块)对角矩阵,以及 $P_j=QD_jQ^{-1}$,则

$$P_{i}P_{j} = Q(D_{i}D_{j})Q^{-1} = \begin{cases} QD_{i}Q^{-1} = P_{i}, & i = j\\ 0, & i \neq j \end{cases}$$

$$P_{j} = QD_{j}Q^{T} = QD_{j}^{T}Q^{T} = P_{j}^{T}$$

$$\sum_{j=1}^{s} \lambda_{j}P_{j} = Q\left(\sum_{j=1}^{s} \lambda_{j}D_{j}\right)Q^{-1} = QDQ^{-1} = A$$

$$\sum_{j=1}^{s} P_{j} = Q\left(\sum_{j=1}^{s} D_{j}\right)Q^{-1} = QI_{n}Q^{-1} = I_{n}$$

因此 P_1, \ldots, P_s 即为满足题意的正交矩阵。

2. 设 $f(x) = a_0 + a_1 x + \cdots + a_m x^m$, 我们有

$$f(A) = \sum_{k=0}^{m} a_k A^k = \sum_{k=0}^{m} a_k \left(\sum_{j=1}^{s} \lambda_j P_j \right)^k = \sum_{k=0}^{m} a_k \left(\sum_{j=1}^{s} \lambda_j^k P_j \right)$$
$$= \sum_{j=1}^{s} \left(\sum_{k=0}^{m} a_k \lambda_j^k \right) P_j = \sum_{j=1}^{s} f(\lambda_j) P_j$$

习题 5.3 (Rayleigh 商, Min-Max 定理). 设 $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ 是 n 阶实对称矩阵,其特征值(记重数)为 $\lambda_1 \geq \cdots \geq \lambda_n$,对应的(单位)特征向量 v_1, \ldots, v_n 构成了 \mathbb{R}^n 的一个标准正交基。对于 $0 \neq v \in \mathbb{R}^n$,定义 Rayleigh 商如下

$$R_A(v) = \frac{\langle v, Av \rangle}{\langle v, v \rangle} = \frac{v^T A v}{v^T v}$$

1. 证明: 对任意 k = 1, ..., n, 有

$$\lambda_k = \min_{v \in Span\{v_1, \dots, v_k\}} R_A(v) = \max_{v \in \{v_1, \dots, v_{k-1}\}^{\perp}} R_A(v)$$

2. 证明: 对任意 k = 1, ..., n, 有

$$\lambda_k = \max_{S_k} \min_{v \in S_k} R_A(v) \tag{5.2}$$

其中, S_k 是 \mathbb{R}^n 中的任意一个 k 维子空间。

证明. 1. 对任意 $v \in \text{Span}\{v_1, \ldots, v_k\}$, 有

$$v = \sum_{j=1}^{k} \langle v, v_j \rangle v_j \implies Av = \sum_{j=1}^{k} \langle v, v_j \rangle \lambda_j v_j$$

进而

$$\langle v, Av \rangle = \sum_{j=1}^{k} \lambda_j |\langle v, v_j \rangle|^2 \ge \lambda_k \sum_{j=1}^{k} |\langle v, v_j \rangle|^2 = \lambda_k \langle v, v \rangle$$

21

因此

$$\lambda_k \le \min_{v \in \text{Span}\{v_1, \dots, v_k\}} R_A(v) \le R_A(v_k) = \lambda_k$$

从而

$$\lambda_k = \min_{v \in \text{Span}\{v_1, \dots, v_k\}} R_A(v)$$

第二个等式证明类似。

2. 任意取定一个 k 维子空间 S_k ,由维数公式,存在 $0 \neq w \in S_k \cap \{v_1, \dots, v_{k-1}\}^\perp$,从而

$$\min_{v \in S_k} R_A(v) \le R_A(w) \le \max_{v \in \{v_1, \dots, v_{k-1}\}^{\perp}} R_A(v) = \lambda_k$$

因此

$$\max_{S_k} \min_{v \in S_k} R_A(v) \le \lambda_k$$

另一方面,

$$\max_{S_k} \min_{v \in S_k} R_A(v) \ge \min_{v \in \text{Span}\{v_1, \dots, v_k\}} R_A(v) = \lambda_k \qquad \Box$$

注释 5.1. 1. 特别地, 我们有

$$\lambda_1 = \max_{v \in \mathbb{R}^n} R_A(v), \quad \lambda_n = \min_{v \in \mathbb{R}^n} R_A(v)$$

2. (5.2)被称为 Fischer's principle, 类似地, 还有如下 Courant's principle,

$$\lambda_k = \min_{S_{k-1}} \max_{v \in S_{k-1}^{\perp}} R_A(v)$$

习题 5.4 (Cayley-Hamilton 定理). 本题的目标是给出 *Cayley-Hamilton* 定理的一个证明。该定理叙述如下: 设 $A \in M_{n \times n}(K)$, f(x) 为 A 的特征多项式, 则 f(A) = 0。

令 B(x) 为 xI_n-A 的 (古典) 伴随矩阵, 由其定义, 存在 (与 x 无关的) n 阶方阵 B_0,B_1,\ldots,B_{n-1} ,使得

$$B(x) = B_0 + xB_1 + \dots + x^{n-1}B_{n-1}$$

1. 证明:对任意 $x \in K$,

$$-AB_0 + \sum_{k=1}^{n-1} x^k (B_{k-1} - AB_k) + x^n B_{n-1} = f(x) I_n$$
 (5.3)

2. $\ \mathcal{G} f(x) = a_0 + a_1 x + \dots + a_{n-1} x^{n-1} + x^n, \ \ \text{i.i.}$

$$-AB_0 = a_0I_n$$
, $B_{k-1} - AB_k = a_kI_n$, $(k = 1, ..., n - 1)$, $B_{n-1} = I_n$

3. 完成 Cayley-Hamilton 定理的证明。

证明. 1. 直接计算可得

$$f(x)I_n = (xI_n - A)B(x) = (xI_n - A)\sum_{k=0}^{n-1} x^k B_k = \sum_{k=0}^{n-1} x^{k+1} B_k - \sum_{k=0}^{n-1} x^k A B_k$$
$$= -AB_0 + \sum_{k=1}^{n-1} x^k (B_{k-1} - AB_k) + x^n B_{n-1}$$

$$x\left(\sum_{k=1}^{n-1} x^{k-1} (B_{k-1} - AB_k) + x^{n-1} B_{n-1}\right) = x(a_1 + a_2 x + \dots + a_{n-1} x^{n-2} + x^{n-1}) I_n$$

上式对任意 $x \in K$ 成立,因此可在等式两边同时除以 x,再令 x = 0,即得 $B_0 - AB_1 = a_1 I_n$ 。 如此往复,可得(5.3)等式两端的每项 x^k 的系数均相等。

3. 直接计算可得

$$f(A) = a_0 I_n + \sum_{k=1}^{n-1} a_k A^k + A^n = -AB_0 + \sum_{k=1}^{n-1} A^k (B_{k-1} - AB_k) + A^n B_{n-1} = 0$$

注释 5.2. 这是 Cayley-Hamilton 定理一个经典而简洁的证明,只利用到了代数上的技巧。还有一个比较简单的证明利用了扰动法以及可对角化矩阵的稠密性,这里不做展开,有兴趣的同学可自行查阅参考书。但需要指出的一点是,Cayley-Hamilton 定理有一个经典的伪证:注意到 $f(x) = \det(xI_n - A)$,因此

$$f(A) = \det(AI_n - A) = \det 0 = 0$$

请同学们思考这一伪证错在何处。

习题 5.5. 设 $A \in M_{n \times n}(K)$ 是 n 阶可逆方阵, 证明: 存在一个 n-1 次多项式 g(x),使得 $A^{-1} = g(A)$ 。证明. 设 A 的特征多项式为 $f(x) = a_0 + a_1 x + \dots + a_{n-1} x^{n-1} + x^n$ 。由 A 可逆, $a_0 = (-1)^n \det A \neq 0$ 。由 Cayley-Hamilton 定理,f(A) = 0,即

$$I_n = -\frac{1}{a_0} \left(a_1 A + \dots + a_{n-1} A^{n-1} + A^n \right)$$

从而

$$A^{-1} = -\frac{1}{a_0} \left(a_1 I_n + \dots + a_{n-1} A^{n-2} + A^{n-1} \right) = g(A)$$

其中 $g(x) = -\frac{a_1}{a_0} - \frac{a_2}{a_0}x - \dots - \frac{a_{n-1}}{a_0}x^{n-2} - \frac{1}{a_0}x^{n-1}$ 为 n-1 次多项式。

习题 5.6 (实相似标准型). 设 $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$, 记其 n 个特征值(记重数)为 $a_1 \pm ib_1, \ldots, a_t \pm ib_t, \lambda_{2t+1}, \ldots, \lambda_n$, 其中 $a_1, \ldots, a_t, b_1, \ldots, b_t, \lambda_{2t+1}, \ldots, \lambda_n$ 均为实数,且 b_1, \ldots, b_t 均不为 0。

- 1. 设 $x \in \mathbb{C}^n$ 是 A 关于特征值 $\lambda = a + ib$ $(a \in \mathbb{R}, b \in \mathbb{R} \setminus \{0\})$ 的一个特征向量。令 $x_1, x_2 \in \mathbb{R}^n$ 分别为 x 的实部和虚部。证明: x_1, x_2 线性无关。
- 2. 设 A 可对角化,证明:存在 n 阶可逆矩阵 $P \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$,使得

$$P^{-1}AP = diag \left\{ \begin{pmatrix} a_1 & b_1 \\ -b_1 & a_1 \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} a_t & b_t \\ -b_t & a_t \end{pmatrix}, \lambda_{2t+1}, \dots, \lambda_n \right\}$$

证明. 1. 注意到 A 是一个实矩阵, $x=x_1+ix_2$ 是 A 关于特征值 $\lambda=a+ib$ 的一个特征向量,则 $\bar{x}=x_1-ix_2$ 是 A 关于特征值 $\bar{\lambda}=a-ib$ 的一个特征向量。因此 x 与 \bar{x} 线性无关。设 $c_1,c_2\in\mathbb{R}$ 满足

$$0 = c_1 x_1 + c_2 x_2$$

则有

$$0 = \tilde{c}_1(x_1 + ix_2) + \tilde{c}_2(x_1 - ix_2), \quad \sharp \div \tilde{c}_1 = \frac{c_1 - ic_2}{2}, \tilde{c}_2 = \frac{c_1 + ic_2}{2}$$

由 x, \bar{x} 线性无关,得 $\tilde{c_1} = \tilde{c_2} = 0$,进而 $c_1 = c_2 = 0$ 。因此 x_1, x_2 线性无关。

23

2. 令 $y_1, ..., y_t \in \mathbb{C}^n$ 分别是 A 关于特征值 $a_1 + ib_1, ..., a_t + ib_t$ 的特征向量,令 $x_{2t+1}, ..., x_n \in \mathbb{R}^n$ 分别是 A 关于特征值 $\lambda_{2t+1}, ..., \lambda_n$ 的特征向量。由于 A 可对角化,我们可以令 $y_1, \bar{y_1}, ..., y_t, \bar{y_t}, x_{2t+1}, ..., x_n$ 线性无关。对于 k = 1, ..., t,令 $x_t, x_t' \in \mathbb{R}^n$ 分别是 y_t 的实部和虚部。类似于 1 中讨论,我们可以证明, $x_1, x_1', ..., x_t, x_t', x_{2t+1}, ..., x_n$ 线性无关。令

$$P = \begin{pmatrix} x_1 & x_1' & \cdots & x_t & x_t' & x_{2t+1} & \cdots & x_n \end{pmatrix}$$

则 P 是可逆矩阵。

对任意 $k=1,\ldots,t$, 由于 $x_k\pm ix_k'$ 是 A 关于特征值 $a_k\pm ib_k$ 的特征向量,因此

$$Ax_k = a_k x_k - b_k x_k', \quad Ax_k' = b_k x_k + a_k x_k'$$

从而

$$AP = P\operatorname{diag}\left\{ \begin{pmatrix} a_1 & b_1 \\ -b_1 & a_1 \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} a_t & b_t \\ -b_t & a_t \end{pmatrix}, \lambda_{2t+1}, \dots, \lambda_n \right\}$$

习题 5.7 (矩阵范数,谱半径). 我们在 \mathbb{C}^n 上引入如下范数:对于 $x \in \mathbb{C}^n$,定义

$$||x|| = (x^T \bar{x})^{\frac{1}{2}} = \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^2\right)^{\frac{1}{2}}$$

对于 $A \in M_{n \times n}(\mathbb{C})$, 定义其矩阵范数为

$$||A|| = \max_{0 \neq x \in \mathbb{C}^n} \frac{||Ax||}{||x||} = \max_{x \in \mathbb{C}^n, ||x|| = 1} ||Ax||$$

定义 A 的谱半径为

$$r(A) = \max\{|\lambda| : \lambda \in A$$
的一个特征值}

若 A 是 Hermite 矩阵,记其 n 个特征值(记重数)为 $\lambda_1(A) \geq \cdots \geq \lambda_n(A)$ 。特别地,若 A 是正定 Hermite 矩阵,则 $r(A) = \lambda_1(A)$ 。

1. 证明:对任意 $A \in M_{n \times n}(\mathbb{C}), x \in \mathbb{C}^n$,

$$||Ax|| \le ||A|| ||x||$$

2. 证明:对任意 $A, B \in M_{n \times n}(\mathbb{C})$,

$$||A + B|| \le ||A|| + ||B||, \quad ||AB|| \le ||A|| ||B||$$

3. 证明:对任意 $A \in M_{n \times n}(\mathbb{C})$,

$$r(A) \le ||A||$$

4. 证明:对任意 n 阶 Hermite 矩阵 A,

$$r(A) = ||A||$$

5. 证明:对任意 $A \in M_{n \times n}(\mathbb{C})$,

$$||A||^2 = \lambda_1(\bar{A}^T A) = ||\bar{A}^T A||$$

6. 证明:对任意 $A \in M_{n \times n}(\mathbb{C})$,

$$||A|| = ||\bar{A}^T||$$

7. *证明:对任意 $A \in M_{n \times n}(\mathbb{C})$, $\lim_{k \to \infty} ||A^k||^{\frac{1}{k}}$ 存在,且

$$\lim_{k \to \infty} ||A^k||^{\frac{1}{k}} = r(A)$$

证明. 1,2 留给读者自行验证。

3 任取 A 的一个特征值 $\lambda \in \mathbb{C}$, 令 $x \in \mathbb{C}^n$ 是对应的一个特征向量。则

$$\|A\|\geq \frac{\|Ax\|}{\|x\|}=\frac{\|\lambda x\|}{\|x\|}=|\lambda|$$

因此 $||A|| \ge r(A)$ 。

4 由 A 是 Hermite 矩阵,我们可以选取 $\lambda_1, \ldots, \lambda_n$ 对应的(单位)特征向量 x_1, \ldots, x_n ,使之成为 \mathbb{C}^n 的一个标准正交基。任取 $x \in \mathbb{C}^n$,

$$x = \sum_{k=1}^{n} \langle x, x_k \rangle x_k \implies Ax = \sum_{k=1}^{n} \langle x, x_k \rangle \lambda_k x_k$$

因此

$$||Ax||^2 = \sum_{k=1}^n |\lambda_k|^2 |\langle x, x_k \rangle|^2 \le r(A)^2 \sum_{k=1}^n |\langle x, x_k \rangle|^2 = r(A)^2 ||x||^2$$

由此, $||A|| \le r(A)$,结合 3 即得 r(A) = ||A||。

5 我们先前在欧氏空间 \mathbb{R}^n 中关于 Rayleigh 商的讨论可以自然地推广到酉空间 \mathbb{C}^n : 对任意 $x \in \mathbb{C}^n$,

$$||Ax||^2 = \langle Ax, Ax \rangle = \langle x, \bar{A}^T Ax \rangle \le \lambda_1(\bar{A}^T A) ||x||^2$$

因此 $||A||^2 \le \lambda_1(\bar{A}^T A)$,且上式当 x 为 $\bar{A}^T A$ 关于特征值 $\lambda_1(\bar{A}^T A)$ 的特征向量时取到等号,因此 $||A||^2 = \lambda_1(\bar{A}^T A)$ 。再由 $\bar{A}^T A$ 的正定性, $\lambda_1(\bar{A}^T A) = r(\bar{A}^T A) = ||\bar{A}^T A||$ 。

6 作为习题4.1的推论, $\bar{A}^T A$ 与 $A\bar{A}^T$ 的非零特征值相同。再结合正定性, 可得

$$||A||^2 = \lambda_1(\bar{A}^T A) = \lambda_1(A\bar{A}^T) = ||\bar{A}^T||^2$$

7 这里给出证明的大致思路,有兴趣的同学可自行补全。一方面,由于 3,我们有(注意到若 λ 是 A 的特征值,则 λ^k 是 A^k 的特征值,再由 $y=x^k$ 在 $[0,\infty)$ 上单调递增)

$$r(A)^k = r(A^k) \le ||A^k||, \quad \forall k \ge 1$$

因此

$$\underline{\lim}_{k \to \infty} \|A^k\|^{\frac{1}{k}} \ge r(A)$$

另一方面, 定义矩阵的 1-范数 ||·||1 如下

$$||A||_1 = \sum_{1 \le i, j \le n} |a_{ij}|$$

可以证明,存在一个只与维数 n 有关的常数 C(n) > 0,使得

$$||A|| \le C(n)||A||_1, \quad \forall A \in M_{n \times n}(\mathbb{C})$$

考虑 A 的 Jordan 标准型 $J = P^{-1}AP$, 其中 $P \neq n$ 阶可逆方阵。从而

$$||A^k|| = ||PJ^kP^{-1}|| \le ||P||||J^k||||P^{-1}|| \le \tilde{C}||J^k||_1$$

其中 $\tilde{C}>0$ 是与 k 无关的常数。通过计算 Jordan 块 $J_m(\lambda)$ 的幂,(当 $k\geq m$ 时)

$$J_{m}(\lambda)^{k} = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & & & \\ & \lambda & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \lambda & 1 \\ & & & & \lambda \end{pmatrix}^{k} = \begin{pmatrix} \lambda^{k} & k\lambda^{k-1} & & \cdots & \binom{k}{m-1}\lambda^{k-m+1} \\ & \lambda^{k} & k\lambda^{k-1} & \cdots & \\ & & & \ddots & \ddots & \vdots \\ & & & & \lambda^{k} & k\lambda^{k-1} \\ & & & & & \lambda^{k} \end{pmatrix}$$

我们可进一步估计, 当 $k \ge n$ 时,

$$||J^k||_1 \le r(A)^k p(k)$$

其中 p(k) 是关于 k 的多项式函数,其次数为 J 的 Jordan 块阶数的最大值。特别地, $\deg p \leq n$ 。由高等数学的结论,

$$\lim_{k \to \infty} p(k)^{\frac{1}{k}} = 1$$

从而,

$$\overline{\lim}_{k \to \infty} \|A^k\|^{\frac{1}{k}} \le \overline{\lim}_{k \to \infty} r(A) (\tilde{C}p(k))^{\frac{1}{k}} = r(A)$$

习题 5.8 (矩阵的指数函数). 一个熟知的结论是, 定义在 ℂ 上的幂级数

$$\exp(z) = 1 + z + \frac{z^2}{2!} + \frac{z^3}{3!} + \dots = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{z^k}{k!}, \quad z \in \mathbb{C}$$

在 \mathbb{C} 的任意紧子集上一致收敛。这允许我们按如下方式定义矩阵的指数函数(由于面向非数学专业的学生,我们避免关于收敛性的严格讨论),设 $A \in M_{n \times n}(K)$,

$$\exp(A) = I_n + A + \frac{A^2}{2!} + \frac{A^3}{3!} + \dots = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{A^k}{k!}$$

1. 设 $A, B \in M_{n \times n}(K)$, $P \neq n$ 阶可逆矩阵, 满足 $P^{-1}AP = B$, 证明:

$$P^{-1}\exp(A)P = \exp(B)$$

2. 设 $A, B \in M_{n \times n}(K)$ 满足 AB = BA, 证明:

$$\exp(A+B) = \exp(A)\exp(B)$$

3. 对于 n 阶 Jordan 块 $J = J_n(\lambda)$, 计算 $\exp(J)$, 其中

$$J = J_n(\lambda) = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & & \\ & \lambda & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda & 1 \\ & & & & \lambda \end{pmatrix}$$

证明. 1. 对任意 m > 1,

$$P^{-1} \sum_{k=0}^{m} \frac{A^{m}}{m!} P = \sum_{k=0}^{m} \frac{(P^{-1}AP)^{k}}{k!}$$

在上式两端令 $m \to \infty$, 即得 $P^{-1}\exp(A)P = \exp(P^{-1}AP)$ 。

2. 绝对收敛的级数乘积可以任意交换求和顺序,结合 AB = BA,

$$\exp(A)\exp(B) = \left(\sum_{k_1=0}^{\infty} \frac{A^{k_1}}{k_1!}\right) \left(\sum_{k_2=0}^{\infty} \frac{B^{k_2}}{k_2!}\right) = \sum_{k=0}^{\infty} \sum_{k_1+k_2=k} \frac{A^{k_1}B^{k_2}}{k_1!k_2!}$$
$$= \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} \sum_{k_1=0}^{k} \binom{k}{k_1} A^{k_1}B^{k-k_1} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(A+B)^k}{k!} = \exp(A+B)$$

3. $\diamondsuit N = J_n(0)$, 则 $N^k = 0, \forall k \geq n$ 。 从而

$$\exp(J) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} (\lambda I_n + N)^k = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} \sum_{l=0}^{k} {k \choose l} \lambda^{k-l} N^l$$
$$= \sum_{l=0}^{\infty} \frac{N^l}{l!} \sum_{k=l}^{\infty} \frac{\lambda^{k-l}}{(k-l)!} = \sum_{l=0}^{n-1} \frac{N^l}{l!} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\lambda^k}{k!} = \exp(\lambda) \sum_{l=0}^{n-1} \frac{N^l}{l!}$$

写成矩阵形式,

$$\exp(J) = \exp(\lambda) \begin{pmatrix} 1 & 1 & \frac{1}{2!} & \cdots & \frac{1}{(n-1)!} \\ & 1 & 1 & \cdots & \frac{1}{(n-2)!} \\ & & \ddots & \ddots & \vdots \\ & & & 1 & 1 \\ & & & & 1 \end{pmatrix}$$