

基础数学

顾立平

01 数论

- **自然数**：数字1、2、3、4、5.....等等。只有正数是包括在这里，它们是已知的最早的系统。
- **整数 (Whole numbers)**：加上自然数，“0”的概念后来被接受。
- **整数 (Integer)**：包括正自然数和负自然数以及0。
- **有理数**：任何可以表示为分数的数字，如 $2/3$ ，都是有理数。包括所有有限小数和整数。
- **无理数**：无理数不能表示为分数，包括著名的 π 、某些数字的平方根，如2和Euler数 e 等。
- **实数**：包括有理数和无理数。在数据科学工作中，可将任何小数视为实数。
- **复数和虚数**：取负数的平方根时，会遇到这种数字类型数字。而虚数和复数在某些类型中具有相关性，我们大多会避开它们。

02操作顺序

- 在Python中求解表达式

```
my_value=2* ( 3+2 ) **2/5-4
```

```
print ( my_value ) #prints 6.0
```

- 在Python中使用括号以保持清晰

```
my_value=2* ( ( 3+2 ) **2/5 ) -4
```

```
print ( my_value ) #prints 6.0
```

- 在编写或者更改代码时，需要注意括号的操作顺序。

03变量

- 在数学中，变量是命名占位符未指定或未知的数字。可以有一个表示任何实数的变量 x ，可以将其相乘变量，而不声明它是什么。
- Python中的一个变量，然后被乘以三。

```
x = int(input("Please input a number\n"))
```

```
product = 3 * x
```

```
print(product)
```

- 在数学中，使用 θ 和 β 表示线性回归中参数的角度。在Python和R中，我们可能会将这些命名为变量`theta`和`beta`等，并且变量名 X_1 可以下标 X_1 表示，以便产生多个实例 $X_1, X_2, X_3 \dots X_n$ 等，视情况作为单独的变量。

04函数

x	$2x + 1$	y
0	$2(0) + 1$	1
1	$2(1) + 1$	3
2	$2(2) + 1$	5
3	$2(3) + 1$	7

- 函数是定义两个或多个变量之间关系的表达式。
- 函数接受输入变量（也称为域变量或自变量），将它们插入表达式中，然后生成输出变量（也称为因变量）。
- 简单的线性函数：
- $y = 2x + 1$
- 函数很有用，因为它们为变量之间的可预测关系建模，例如，在x温度下，我们可以预期到发生多少次火灾。

04函数

x	2x + 1	y
0.0	2(0) + 1	1
0.5	2(.5) + 1	2
1.0	2(1) + 1	3
1.5	2(1.5) + 1	4
2.0	2(2) + 1	5
2.5	2(2.5) + 1	6
3.0	2(3) + 1	7

- 因变量 y 的另一个约定是显式标记它 x 的函数，例如 $f(x)$ 。因此函数为 $y=2x+1$ 可以表示为：

$$f(x)=2x+1$$

- 在Python中声明线性函数

```
def f(x):
```

```
    return 2 * x + 1
```

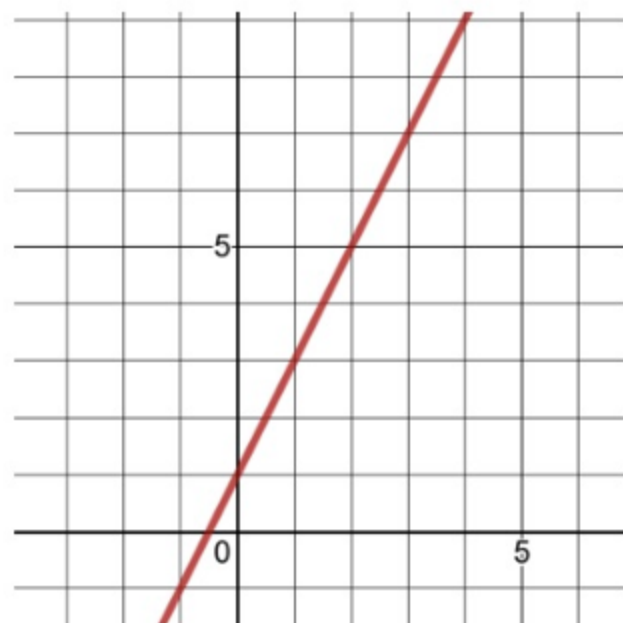
```
x_values = [0, 1, 2, 3]
```

```
for x in x_values:
```

```
    y = f(x)
```

```
    print(y)
```

04函数

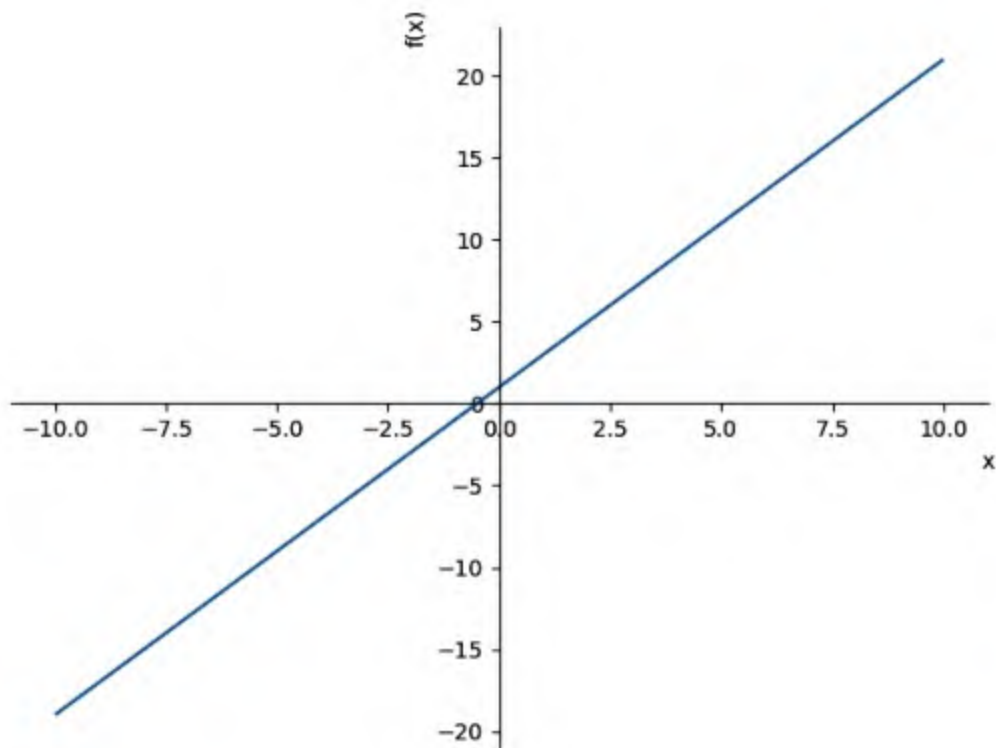


```
from sympy import *  
x = symbols('x')  
f = 2*x + 1  
plot(f)
```

- 由于实数（或小数，如果您愿意）的性质，有无限多的 x 值。这是为什么我们在绘制函数 $f(x)$ 时，得到一条连续的直线，其中没有间断。有无限多的点在该行或该行的任何部分。

- 当我们用两条数字线（每条一条）在二维平面上绘图时（变量）它被称为笛卡尔平面、 x - y 平面或坐标平面。我们追踪一个给定 x 值，然后查找相应的 y 值，并绘制交点作为一条线。

04函数



- Python库SymPy使用matplotlib绘图，接着只需使用`symbols ()`将 x 变量声明为函数，接着绘制图形。

```
from sympy import *
```

```
x = symbols('x')
```

```
f = 2*x + 1
```

```
plot(f)
```


04函数

- 当函数是连续但弯曲的，而不是线性的，称之为曲线函数。

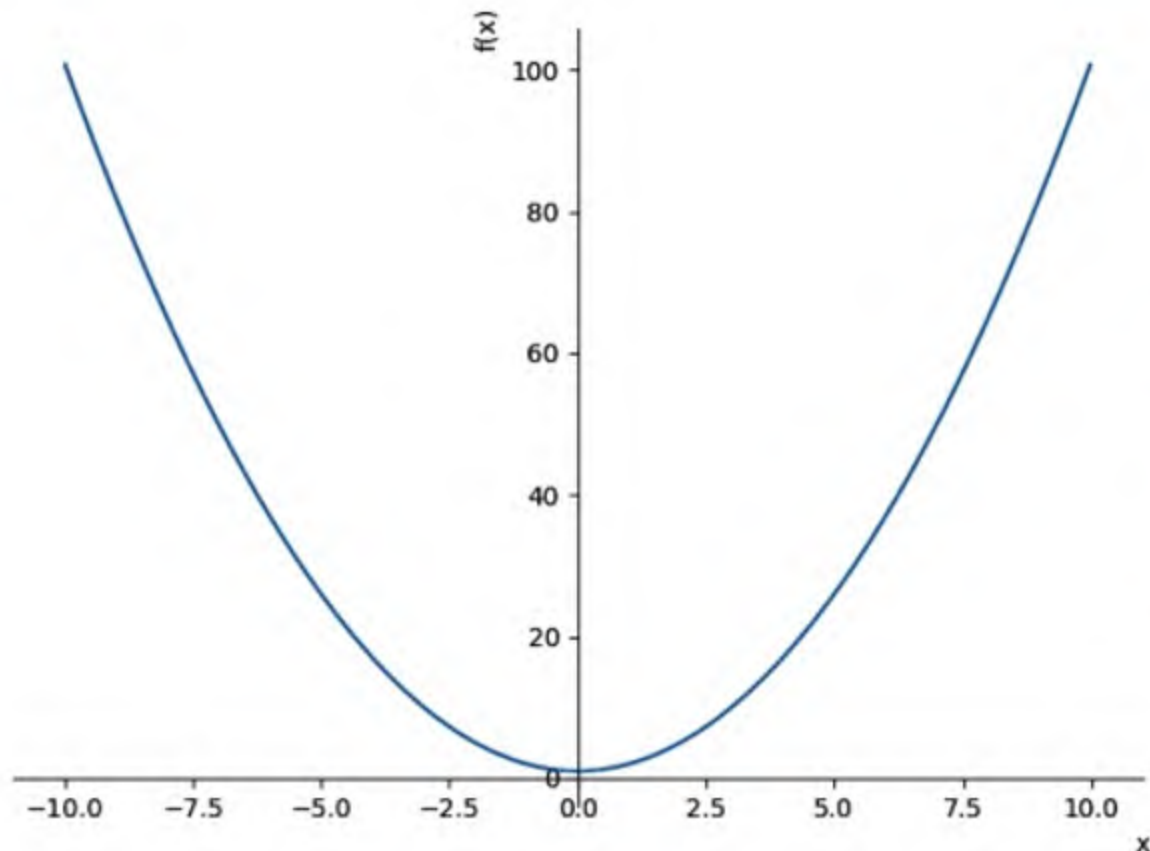
```
from sympy import *
```

```
x = symbols('x')
```

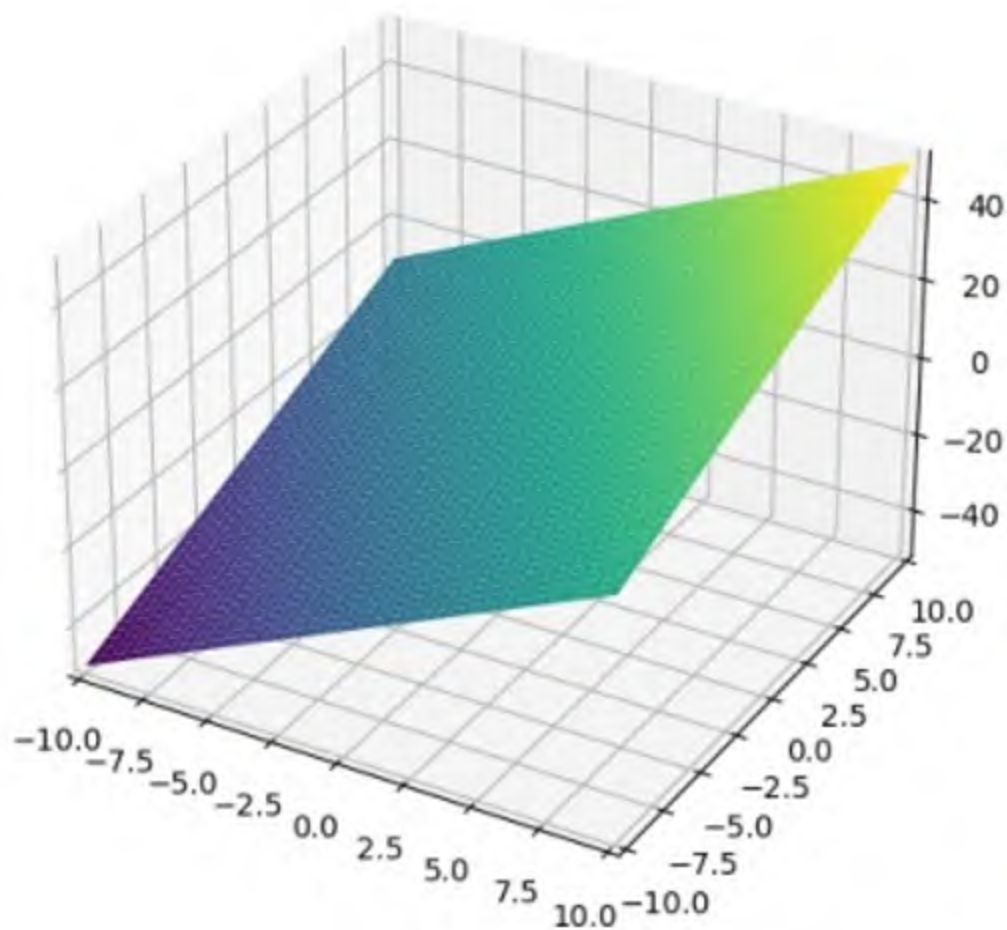
```
f = x**2 + 1
```

```
plot(f)
```

- 此处没有得到一条直线，而是一条平滑、对称的、被称为抛物线的曲线。它是连续的，但不是线性的，它不会产生直线中的值。



04函数



- 当函数使用多个输入变量，而不仅仅是一个时： $f(x, y) = 2x + 3y$
- 因为有两个自变量 x 和 y 作为输入，以及一个因变量 $f(x, y)$ 作为输出，所以我们需要在三维上绘制该图以生成平面，而不是直线。

```
from sympy import *  
from sympy.plotting import plot3d  
x, y = symbols('x y')  
f = 2*x + 3*y  
plot3d(f)
```

05加总

- 希腊字母sigma Σ 表示将元素相加在一起的意思。例如，如果我们想迭代数字1到5，请将每个数字乘以2，然后求和：

$$\sum_{i=1}^5 2i = (2)1 + (2)2 + (2)3 + (2)4 + (2)5 = 30$$

- 在Python中执行求和

```
summation = sum(2*i for i in range(1,6))
```

```
print(summation)
```

- 函数range () 常常用于迭代数据时，在类似x的变量指示集合中的元素，此处用 i 作为一个占位符变量，表示每个连续索引值。

05加总

$$\sum_{i=1}^n 10x_i$$

- 上述，迭代收集大小为n的数，将每个数乘以10，并将它们相加。

- 通常看到n表示集合中的项目数，如数据集中的记录数。

```
x = [1, 4, 6, 2]
```

```
n = len(x)
```

```
summation = sum(10*x[i] for i in range(0,n))  
print(summation)
```

- 在Python（以及大多数编程语言）中，我们通常引用从索引0开始的项，而在数学中，我们从索引1开始。因此，我们在迭代中通过从range（）中的0开始进行相应的移位。
- 例如，如果调用range（1,4），它将迭代数字1、2和3。它排除了4作为上边界。

05加总

- 使用Sum () 运算符执行SymPy中的求和操作。
- 以下代码，把i从1迭代到n，将每个i相乘，然后求和。
- 使用函数subs () 把n指定为5，然后迭代，并求和所有i从1到n的元素：

```
from sympy import *
```

```
i,n = symbols('i n')
```

```
# 将每个元素i从1迭代到n然后乘法和求和
```

```
summation = Sum(2*i,(i,1,n))
```

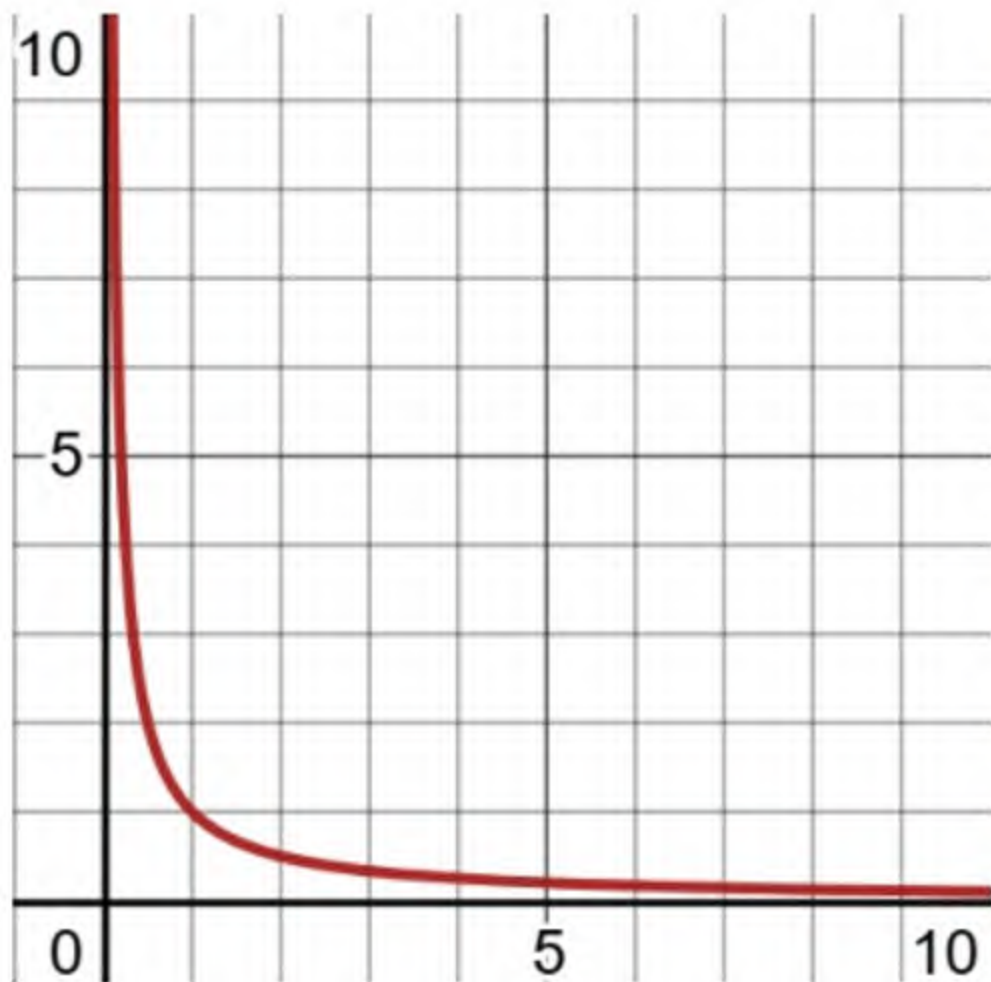
```
# 将n指定为5，迭代数字1到5
```

```
up_to_5 = summation.subs(n, 5)
```

```
print(up_to_5.doit()) # 30
```

- 在SymPy中的总和是惰性的，这意味着它们不会自动计算或者简化。因此，使用doit () 函数来执行表达式。

06指数 (Exponents)



指数将数字本身乘以指定的次数。

基数是我们正在求幂的变量或值，指数是乘以基值的次数。

$$\frac{x^2}{x^5} = x^2 \frac{1}{x^5} = x^2 x^{-5} = x^{2 + -5} = x^{-3}$$

```
from sympy import *
```

```
x = symbols('x')
```

```
expr = x**2 / x**5
```

```
print(expr) # x**(-3)
```

07对数

$$a^x = b$$

$$\log_a b = x$$

- 左侧，把将**变量指数**重新表示为**对数**。
- 从代数上讲，这是隔离x的一种方法。

```
from math import log
```

```
x = log(8, 2)
```

```
print(x) # prints 3.0
```

- 在某些领域，如地震测量，对数的默认基数为10。在数据科学中，**对数的默认基数**是Euler的数字e这也是Python所使用的。

07对数

运算符	指数属性	对数属性
乘法	$x^m \times x^n = x^{m+n}$	$\log(a \times b) = \log(a) + \log(b)$
除法	$\frac{x^m}{x^n} = x^{m-n}$	$\log\left(\frac{a}{b}\right) = \log(a) - \log(b)$
指数化	$(x^m)^n = x^{mn}$	$\log(a^n) = n \times \log(a)$
零指数	$x^0 = 1$	$\log(1) = 0$
逆向	$x^{-1} = \frac{1}{x}$	$\log(x^{-1}) = \log\left(\frac{1}{x}\right) = -\log(x)$

08 欧拉数

$$A = P \times \left(1 + \frac{r}{n}\right)^{nt}$$

- 初始投资P的余额a，利率r，时间跨度t（年数），和时段n（每年的月数）

- 欧拉数e是一个非常类似于Pi（ π ）的特殊数字，约为2.71828经常在数学上简化了许多问题。
- 欧拉数的指数函数是它自己的导数，这用来处理指数函数和对数函数很方便。在许多应用中，基数（base）并不是真正的物质，我们选择产生最简单导数的那个，那就是欧拉数。
- 这也是为什么它是许多数据科学函数的默认基数。

08欧拉数

$$A = P \times \left(1 + \frac{r}{n}\right)^{nt}$$

- 假设借给某人100元，每年20%的利息。通常，利息将按月复利，每个月的利息是。20/12=。01666。两年后，贷款余额是多少？

$$100 \times \left(1 + \frac{.20}{12}\right)^{12 \times 2} = 148.6914618$$

```
from math import exp
```

```
p = 100
```

```
r = .20
```

```
t = 2.0
```

```
n = 12
```

```
a = p * (1 + (r/n))**(n * t)
```

```
print(a) # prints
```

```
148.69146179463576
```


08 欧拉数

- 每天复利怎么办？

$$A = P \times \left(1 + \frac{r}{n}\right)^{nt}$$

$$100 \times \left(1 + \frac{.20}{365}\right)^{365 \times 2} = 149.1661279$$

- 那么...如果继续使这些周期无限小到持续复合，这将导致什么？..

$$A = P \times \left(1 + \frac{r}{n}\right)^{nt}$$

$$100 \times \left(1 + \frac{.20}{8760}\right)^{8760 \times 2} = 149.1817886$$

08欧拉数

- 欧拉的数字 e ，大约是2.71828。这里是合成“连续”的公式，意味着我们正在不间断地合成：

$$A = P \times e^{rt}$$

- 从而，计算两年后的贷款余额，如果连续复合，得到：

$$A = P \times e^{rt}$$

$$A = 100 \times e^{.20 \times 2} = 149.1824698$$

08欧拉数

考虑到**每分钟的复利**，让我们平衡了149.1824584。这使得我们在复利时非常接近149.1824698的价值持续。

```
from math import exp
```

```
p = 100 # 本金，起始金额
```

```
r = .20 # 年利率，按年计
```

```
t = 2.0 # 时间，年数
```

```
a = p * exp(r*t)
```

```
print(a) # prints 149.1824697641270
```

$$\left(1 + \frac{1}{n}\right)^n$$

$$\left(1 + \frac{1}{100}\right)^{100} = 2.70481382942$$

$$\left(1 + \frac{1}{1000}\right)^{1000} = 2.71692393224$$

$$\left(1 + \frac{1}{10000}\right)^{10000} = 2.71814592682$$

$$\left(1 + \frac{1}{10000000}\right)^{10000000} = 2.71828169413$$

08欧拉数

- 在哪里导出这个常数e呢？比较复利公式以及连续利息公式。它们在结构上看起来相似，但有一些差异：

$$A = P \times \left(1 + \frac{r}{n}\right)^{nt}$$

$$A = P \times e^{rt}$$

- 欧拉数e是表达式 $\left(1 + \frac{1}{n}\right)^n$ 的结果值
- 作为n永远变得越来越大，因此接近无穷大。

$$\left(1 + \frac{1}{n}\right)^n$$

$$\left(1 + \frac{1}{100}\right)^{100} = 2.70481382942$$

$$\left(1 + \frac{1}{1000}\right)^{1000} = 2.71692393224$$

$$\left(1 + \frac{1}{10000}\right)^{10000} = 2.71814592682$$

$$\left(1 + \frac{1}{10000000}\right)^{10000000} = 2.71828169413$$

- 然而，当使n变大时，会有一个递减的回报，并且它大约收敛于在值2.71828上，这是我们的值e。这个e不仅仅用于研究种群及其增长。它在数学的许多领域发挥着关键作用，例如，使用欧拉数来构建正态分布。

09自然对数

- 当人们用e作为对数的基数时，称它为自然对数。我们可以使用 $\ln()$ 而不是 $\log()$ 来指定自然对数。

```
from math import log
```

```
#问e被提升到10的倍数？
```

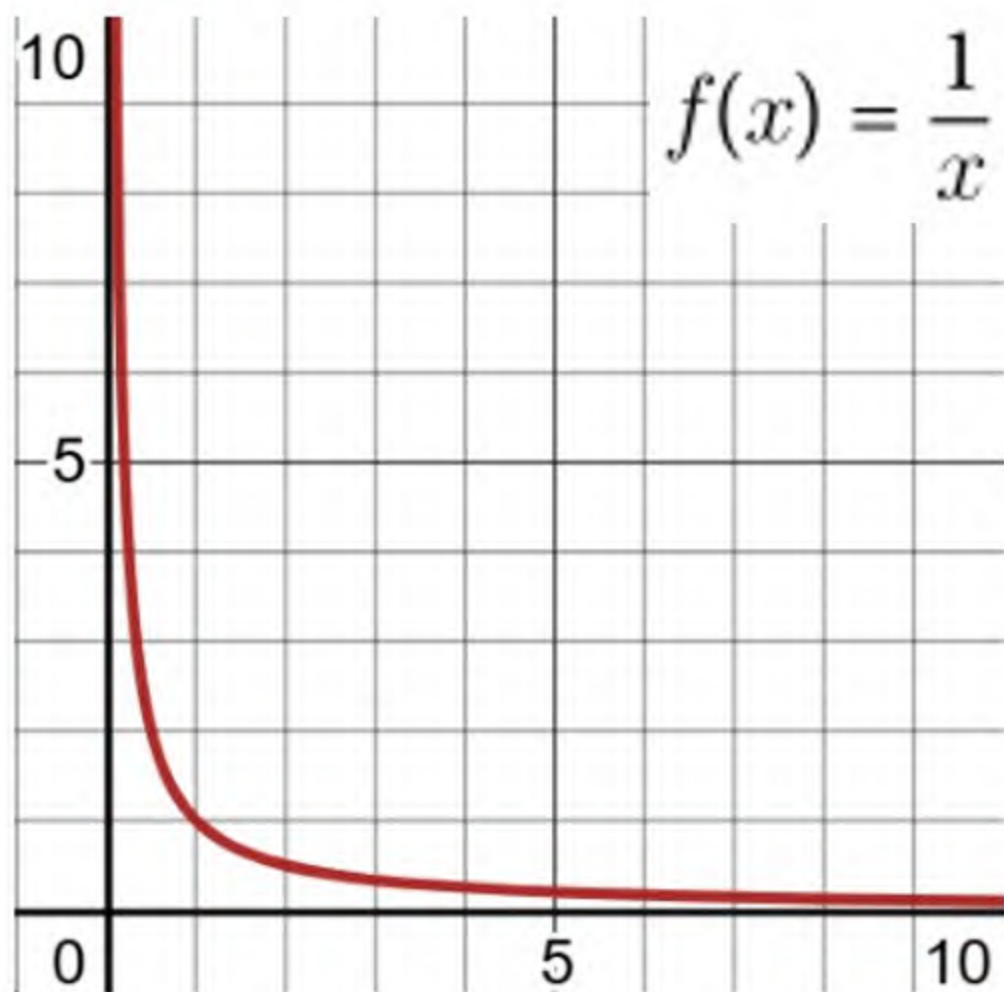
```
x = log(10)
```

```
print(x) # prints 2.302585092994046
```

$$\log_e 10 = \ln(10)$$

- 在Python中，自然对数由函数 $\log()$ 指定。不过，函数 $\log()$ 的默认基数是e只需保留第二个参数

10极限



- 左图：我们只看正的x值。当x永远增加时，则 $f(x)$ 得到接近0。然而 $f(x)$ 从未真正达到0。它永远都在变更接近。
- 人们表达永恒接近但是从未达到的价值的方式，是通过一个**极限**：

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{1}{x} = 0$$

10 极限

- 使用SymPy可以计算当x接近无穷大 ∞ 时的 $f(x) = \frac{1}{x}$ 值。

```
from sympy import *
```

```
x = symbols('x')
```

```
f = 1 / x
```

```
result = limit(f, x, oo)
```

```
print(result) # 0
```

- 这也是发现欧拉数e的方式。它的结果是：对于该函数，将n永远扩展到无穷大：
$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n = e = 2.71828169413...$$

11导数

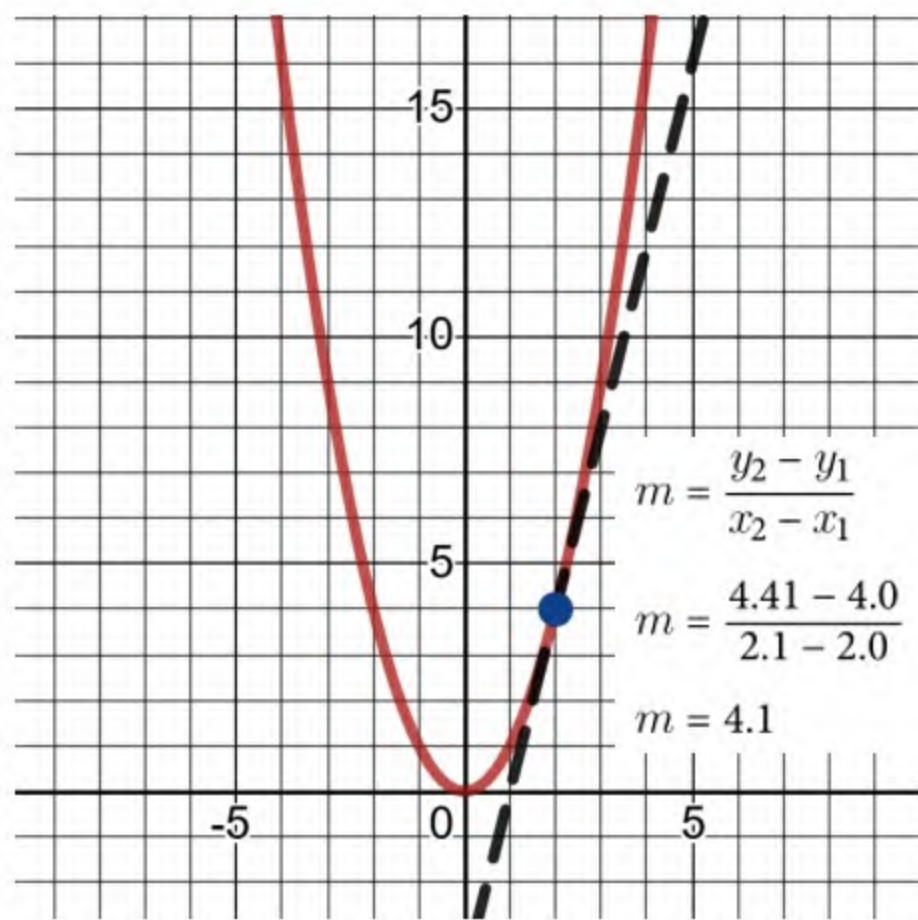
- 导数告诉函数的斜率，它用于测量函数中任意点的变化率。它们通常用于机器学习，特别是梯度下降算法。当斜率为0时，这意味着我们处于输出变量的最小值或最大值。
- 当遇到指数函数时，如 $f(x) = x^2$ ，导数函数将使指数成为乘数，然后将指数递减1，保留导数 $\frac{d}{dx}x^2 = 2x$ 。表示关于x的导数 $\frac{d}{dx}$ 表示我们正在构建一个以x值为目标的导数，以获得其斜率。为了求x=2处的斜率，因为我们已有导数函数，所以只需x值就可获得斜率：

$$f(x) = x^2$$

$$\frac{d}{dx}f(x) = \frac{d}{dx}x^2 = 2x$$

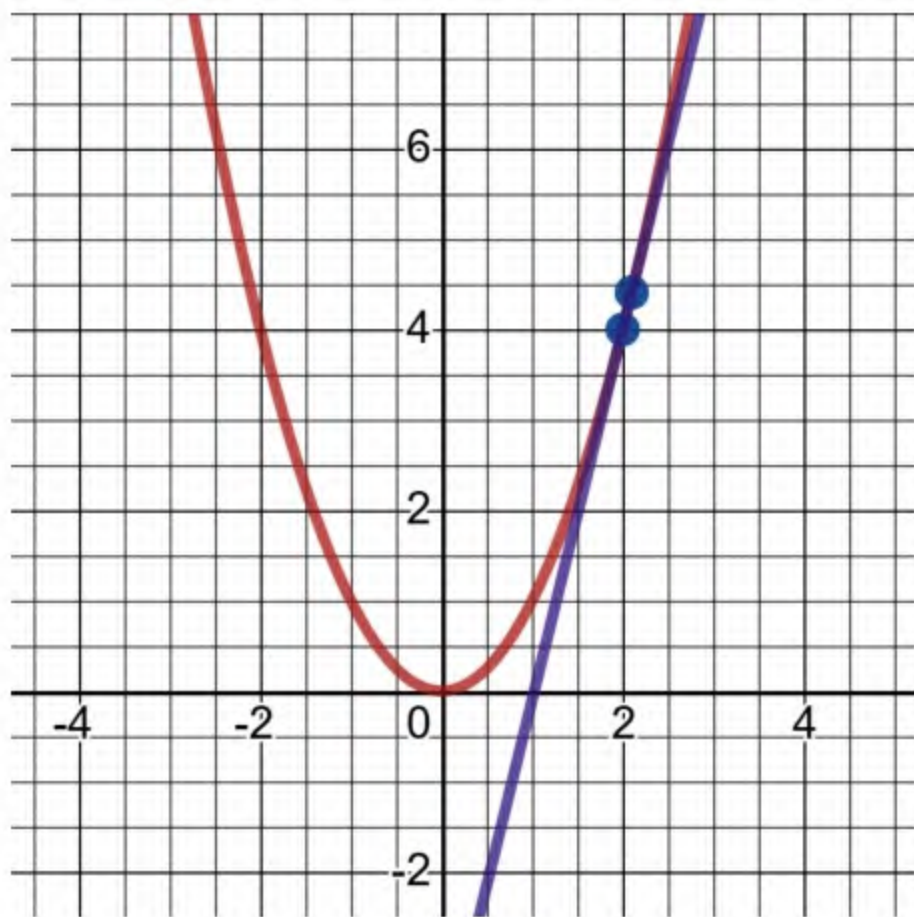
$$\frac{d}{dx}f(2) = 2(2) = 4$$

11导数



- 把切线想象为“刚好接触”的直线给定点处的曲线。它还提供给定点的坡度。人们可以粗略地通过创建与给定x值相交的线，来估计给定x值处的切线函数上非常接近的x值。
- 取 $x=2$ 和附近的值 $x=2.1$ ，当传递给函数 f $x=x_2$ 时，将产生 $f(2)=4$ 和 $f(2.1)=4.41$ ，通过这两点的路径具有4.1的斜率。

11导数



- 如果两点之间的x步长更小，比如 $x=2$ 和 $x=2.00001$ ，这将导致 $f(2)=4$ 和 $f(2.00001)=4.00004$ ，这将非常接近实际坡度为4。
- 因此，步长越小到相邻值，我们就越接近得到曲线中给定点的斜率值。

11导数

- 通过在SymPy中使用symbols () 函数声明变量，我们可以使用Python语法来声明各种函数，之后使用diff () 计算导数函数。
- Python中的导数计算器（不用SymPy而是直接在Python里定义）

```
def derivative_x(f, x, step_size):
```

```
    m = (f(x + step_size) - f(x)) / ((x + step_size) - x)
```

```
    return m
```

```
def my_function(x):
```

```
    return x**2
```

$$f(x) = x^2$$

```
    slope_at_2 = derivative_x(my_function, 2, .00001)
```

```
print(slope_at_2) # prints 4.0000100000000827
```

11导数

- 计算导数

```
from sympy import *
```

```
# 将 "x" 声明到SymPy里。
```

```
x = symbols('x')
```

```
# 现在只需使用Python语法来声明函数
```

```
f = x**2
```

```
# 计算函数的导数
```

```
dx_f = diff(f)
```

```
print(dx_f) # prints 2*x
```

$$\frac{d}{dx}x^2 = 2x$$

11导数

- Python中的导数计算器（在SymPy中使用symbols（）函数声明变量）

```
def f(x):
```

```
    return x**2
```

```
def dx_f(x):
```

```
    return 2*x
```

```
slope_at_2 = dx_f(2.0)
```

```
print(slope_at_2)    # prints 4.0
```

- 在SymPy中使用替换功能（调用函数subs（）来交换x值为2的变量）

```
# 计算x=2处的斜率
```

```
print(dx_f.subs(x,2)) # prints 4
```

$$\frac{d}{dx}f(x) = \frac{d}{dx}x^2 = 2x$$

$$\frac{d}{dx}f(2) = 2(2) = 4$$

12偏导数

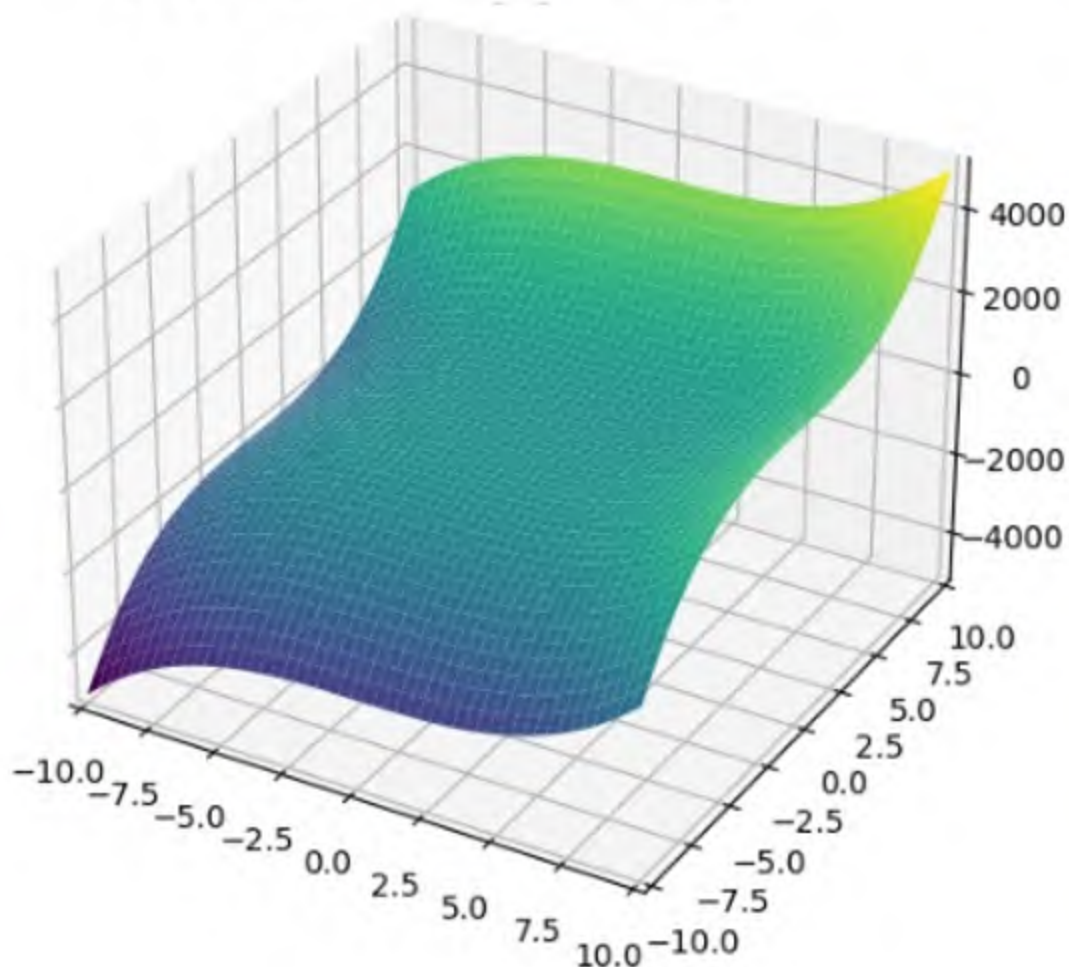
$$f(x, y) = 2x^3 + 3y^3$$

$$\frac{d}{dx} 2x^3 + 3y^3 = 6x^2$$

$$\frac{d}{dy} 2x^3 + 3y^3 = 9y^2$$

- 在几个方向上，有关于多个变量的斜率。对于每个给定的变量导数，我们假设其他变量保持不变。对于两个变量，我们有两个方向的斜率。
- 这 d/d_x 和 d/d_y 表示变量X和变量Y的斜率值。这些表示相对于多维曲面上每个变量的斜率值。
- 在处理多个维度时，我们在技术上称这些为“斜率”梯度。当处理多个维度，左侧这些是x和y的导数。

$$f(x, y) = 2x^3 + 3y^3$$



12偏导数

```
from sympy import *  
from sympy.plotting import plot3d  
# 将x和y声明给SymPy  
x,y = symbols('x y')  
# 现在只需使用Python语法来声明函数  
f = 2*x**3 + 3*y**3  
# 计算x和y的偏导数  
dx_f = diff(f, x)  
dy_f = diff(f, y)  
print(dx_f) # prints 6*x**2  
print(dy_f) # prints 9*y**2  
plot3d(f)
```

12偏导数

$$\lim_{s \rightarrow 0} \frac{(x+s)^2 - x^2}{(x+s) - x}$$

$$\lim_{s \rightarrow 0} \frac{(2+s)^2 - 2^2}{(2+s) - 2} = 4$$

- 通过在闭合处画一条线来近似 $x=2$ 的斜率；通过添加步长0.0001，相邻点 $x=2.0001$ 。
- 那么，何不使用极限lim减小步长s，看看它接近的斜率是多少呢？
- 对 $x=2$ 的斜率感兴趣，因此把左侧式子替换为右侧式子。通过永远将步长s接近0，但永远不会达到它（相邻点不能接触 $x=2$ 处的点，否则没有线！），收敛到斜率4的极限。

12偏导数

```
from sympy import *  
x, s = symbols('x s')  
f = x**2  
#具有间隙 "s" 的两点之间的斜率 ;  
#代入溢流量公式  
slope_f = (f.subs(x, x + s) - f) / ((x+s) - x)  
# 用2代替x的办法  
slope_2 = slope_f.subs(x, 2)  
#计算x=2处的坡度 ; 无限逼近步长s到0  
result = limit(slope_2, s, 0)  
print(result) # 4
```

```
from sympy import *  
x, s = symbols('x s')  
f = x**2  
#具有间隙 "s" 的两点之间的斜率 ;  
#代入溢流量公式  
slope_f = (f.subs(x, x + s) - f) /  
((x+s) - x)  
# 无限逼近步长+s+到0  
result = limit(slope_f, s, 0)  
print(result) #2
```


13链式法则

- 当组成神经网络层时，会要解开每个层的导数。但是首先，先了解：链式法则。

$$y = x^2 + 1$$

$$z = y^3 - 2$$

- 这两个函数是链接的，因为y是第一个函数，也是第二个函数中的输入变量。这意味着，可以把第一个函数y转换为第二个函数z了。

$$z = (x^2 + 1)^3 - 2$$

- 那么z对x的导数是多少？我们已经有了替代品：用x来表示z了。

13链式法则

- 求z对x的导数

```
from sympy import *
```

```
z = (x**2 + 1)**3 - 2
```

```
dz_dx = diff(z, x)
```

```
print(dz_dx)
```

```
# 6*x*(x**2 + 1)**2
```

因此，z对x的导数是 $6x(x^2 + 1)^2$

$$\frac{dz}{dx} \left((x^2 + 1)^3 - 2 \right) = 6x(x^2 + 1)^2$$

1.3 链式法则

$$\frac{dz}{dx} \left((x^2 + 1)^3 - 2 \right) = 6x(x^2 + 1)^2$$

- 这表示对复合函数 $(x^2 + 1)^3 - 2$ 关于 x 的导数。
 - 内部函数 $u = x^2 + 1$ 的导数是 $u' = 2x$ 。
 - 外部函数 $y = u^3 - 2$ 对 u 的导数是 $y' = 3u^2$ 。
 - 根据链式法则，复合函数的导数等于内部函数导数乘以外部函数对内部函数的导数。
 - 因此，复合函数的导数为 $y' \cdot u' = 3u^2 \cdot 2x = 6xu^2$ 。
 - 将 $u = x^2 + 1$ 代入，得到 $6x(x^2 + 1)^2$ 。

13链式法则

- 如果我们取导数 y 和 z 函数的类型，然后将它们相乘，这也产生 z 对 x 的导数！
$$\frac{dy}{dx}(x^2 + 1) = 2x$$

$$\frac{dz}{dy}(y^3 - 2) = 3y^2$$

$$\frac{dz}{dx} = (2x)(3y^2) = 6xy^2$$

- $6xy^2$ 不像 $6x(x^2+1)^2$ ，那是因为我们还没有代入 y 函数。这样，整个 d_z/d_x 导数都是用 x 表示的，没有 y

$$\frac{dz}{dx} = 6xy^2 = 6x(x^2 + 1)^2$$

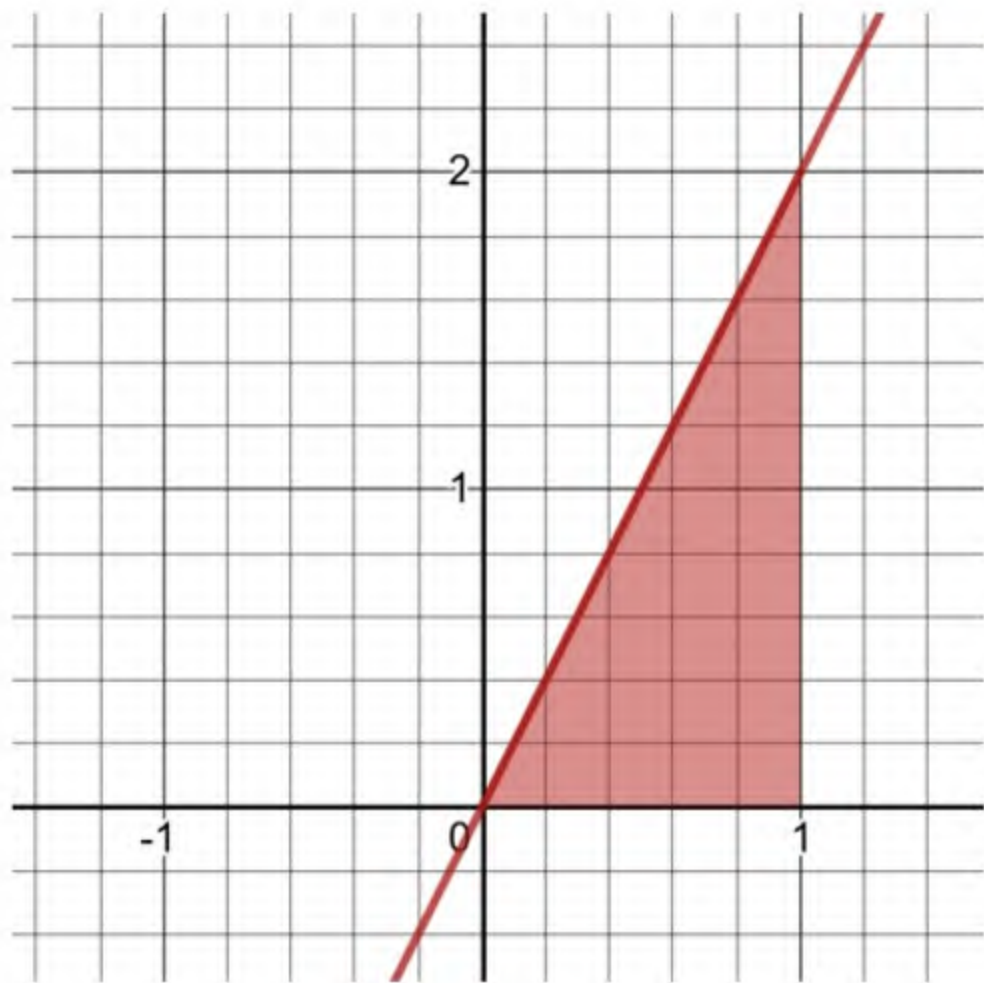
13链式法则

```
from sympy import *  
x, y = symbols('x y')  
    # 第一函数的导数，需要下划线y以防止变量冲突  
_y = x**2 + 1  
dy_dx = diff(_y)  
    # 第二函数的导数  
z = y**3 - 2  
dz_dy = diff(z)  
    # 计算有无导数；链式法则，代换y函数  
dz_dx_chain = (dy_dx * dz_dy).subs(y, _y)  
dz_dx_no_chain = diff(z.subs(y, _y))  
    # 通过显示两者相等来证明链式法则  
print(dz_dx_chain) # 6*x*(x**2 + 1)**2  
print(dz_dx_no_chain) # 6*x*(x**2 + 1)**2
```


1.3 链式法则

- 链式规则，它表示对于给定的函数 y （具有输入变量 x ）组合成另一个函数 z （输入变量 y ），人们首先找到导数，通过将两个各自的导数相乘，得到关于 x 的 z ：
$$\frac{dz}{dx} = \frac{dz}{dy} \times \frac{dy}{dx}$$
- 链式规则是训练具有适当权重和偏差的神经网络的关键部分。我们可以将每个节点的导数相乘，而不是以嵌套洋葱的方式解开每个节点的衍生物，这在数学上要容易得多。

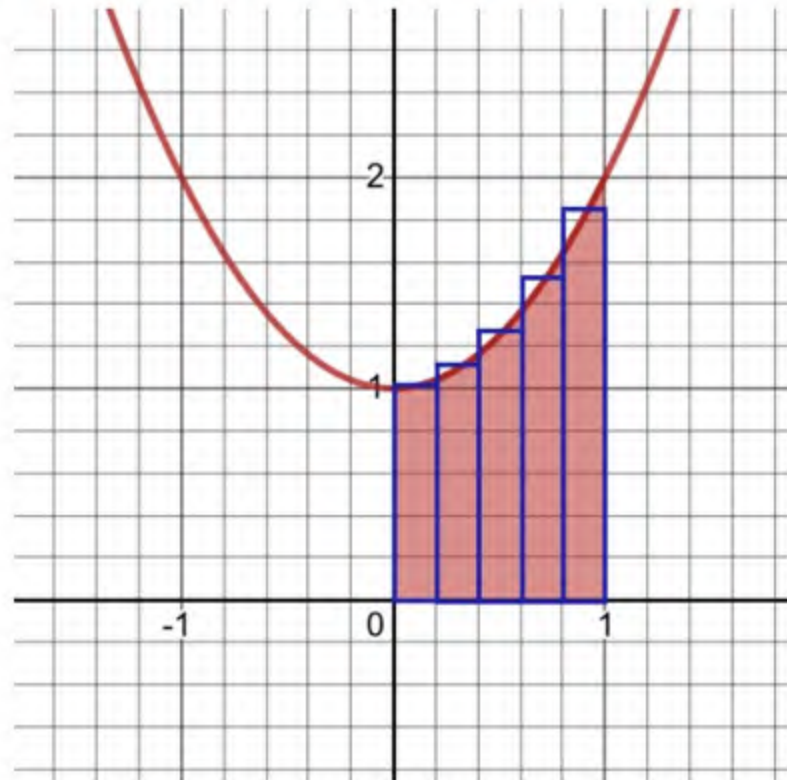
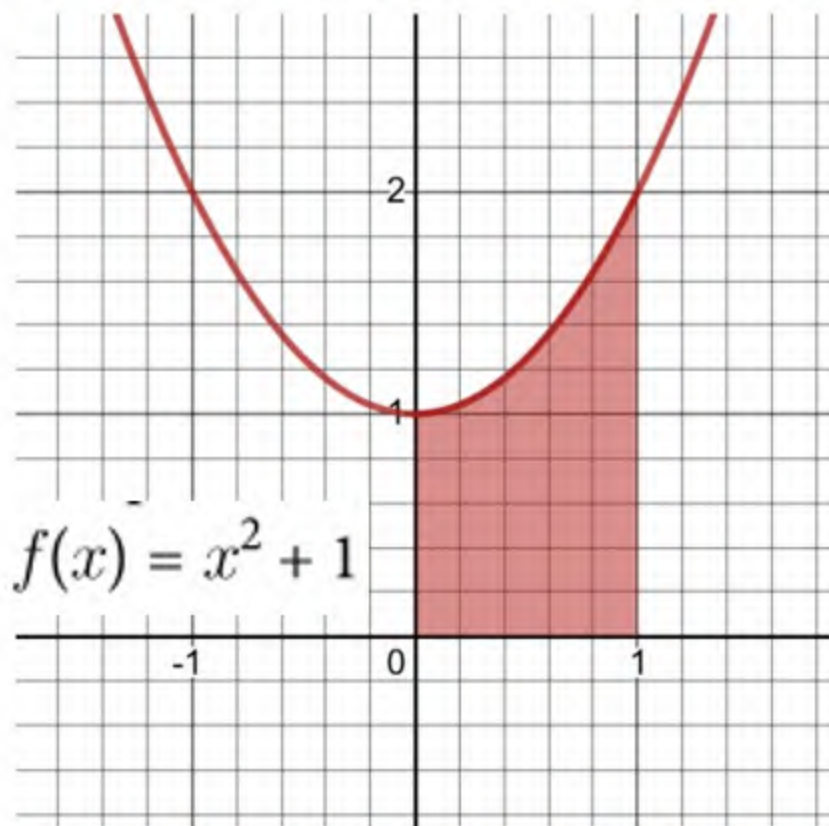
14积分



- **积分**用于找到**曲线下的面积**的给定范围。
- 假设有一个函数 $f(x)=2x$ 而我们想找到0和1之间的线下的区域。
- 根据**三角形的面积**，左图面积可以求出：
- $A = 1/2 bh$
- $A = 1/2 * 1 * 2$
- $A = 1$

14积分

- 那如果是在曲线 $f(x) = x^2 + 1$ 下0和1之间的面积是多少呢？



- 矩形的面积为 $a = \text{长度} \times \text{宽度}$ ，因此我们可以很容易地求出矩形。
- 随着我们增加矩形在减少其宽度的同时，我们会更接近曲线。

14积分

- 上述想法，构成了“积分近似”的内容，代码如下：

```
def approximate_integral(a, b, n, f):  
    delta_x = (b - a) / n  
    total_sum = 0  
    for i in range(1, n + 1):  
        midpoint = 0.5 * (2 * a + delta_x * (2 * i - 1))  
        total_sum += f(midpoint)  
    return total_sum * delta_x  
  
def my_function(x):  
    return x**2 + 1  
  
area = approximate_integral(a=0, b=1, n=5, f=my_function)  
print(area) # prints 1.33
```


14积分

- 如果使用1000个矩形，代码如下：

```
area = approximate_integral(a=0, b=1, n=1000, f=my_function)
print(area) # prints 1.333333250000001
```

- 得到了更高的精度，得到了更多的小数位。

- 那么，一百万个矩形，如何？

```
area = approximate_integral(a=0, b=1, n=1_000_000, f=my_function)
print(area) # prints 1.333333333333332733
```

- 在这里得到的回报越来越少，并在价值上趋同1.333了，其中“.333”部分永远重复出现。如果这是一个有理数，那就是 $4/3=1.333$ 。随着矩形数量的增加，近似开始以越来越小的小数达到其极限。

14积分

- 普通Python（和许多编程语言）仅支持小数，但像SymPy这样的计算机代数系统，能够给出精确的有理数。

```
from sympy import *
```

```
x = symbols('x')
```

```
f = x**2 + 1
```

```
area = integrate(f, (x, 0, 1))
```

```
print(area) # prints 4/3
```

14积分

将矩形放在曲线下使它们无限小，直到我们接近精确的面积。当然矩形的宽度不能为0。使用极限计算积分：

```
from sympy import *
x, i, n = symbols('x i n')
f = x**2 + 1
lower, upper = 0, 1
delta_x = ((upper - lower) / n) # 每个矩形的长度delta_x
x_i = (lower + delta_x * i) # 每个矩形的起点x_i，其i是每个矩形的索引。
fx_i = f.subs(x, x_i) # 每个矩形的高度fx_i
n_rectangles = Sum(delta_x * fx_i, (i, 1, n)).doit() # 声明n个矩形
area = limit(n_rectangles, n, oo)
print(area) # prints 4/3
```

谢谢！

gulp@mail.las.ac.cn