高等数学知识点整理

1. 函数与极限

- 1. 极限:
 - 1. 夹逼准则
 - 2. 两个重要极限

 - $\lim_{x \to 0} \frac{\sin x}{x} = 1$ $\lim_{x \to 0} (1 + \frac{1}{x}) = e$
 - 3. 无穷小的比较
 - 定义:
 - 如果 $\lim \frac{\beta}{\alpha} = 0$,那么 β 是 α 的高级无穷小,记作 $\beta = o(\alpha)$ 如果 $\lim \frac{\beta}{\alpha} = \infty$,那么 β 是 α 的低阶无穷小
 如果 $\lim \frac{\beta}{\alpha} = c \neq 0$,那么 β 是 α 的同阶无穷小
 如果 $\lim \frac{\beta}{\alpha^k} = c \neq 0$,那么 β 是 α 的 β

 - 如果 $\lim \frac{\beta}{\alpha} = ,$ 那么 β 与 α 是等价无穷小,记作 $\alpha \sim \beta$
 - 重要的等价无穷小
 - $\epsilon x \to 0$ 时,
 - $= \sin x \sim x$
 - $ln(1+x) \sim x$
 - $-\tan x = x$
 - arcsin $x \sim x$
 - $-1 \cos x \sim \frac{1}{2}x^2$
 - $e^x 1 \sim x$
- 2. 间断点
 - 第一类间断点(左右极限都存在): 可去间断点(左右极限相同),跳跃间断点(左右极限不同)
 - 第二类间断点(除了第一类以外): 无穷间断点,震荡间断点

2. 导数与微分

- 1. 导数基础
 - 1. 可导必定连续,连续不一定可导(y = |x|)
 - 2. 求导法则
 - dy, dx的表达形式是重点
 - 反函数求导法则

$$[f^{-1}(x)]' = \frac{1}{f'(y)} 或 \frac{dy}{dx} = \frac{1}{\frac{dx}{dy}}$$

■ 复合函数求导法则(只上一个公式,具体翻书)

$$\frac{dy}{dx} = f'(u) \cdot g'(x) \stackrel{\text{dy}}{=} \frac{dy}{dx} = \frac{dy}{du} \cdot \frac{du}{dx}$$

- 3. 求导公式(见重要导数)
- 2. 高阶导数

$$y''=(y')'$$
 或 $\dfrac{d^2y}{dx^2}=\dfrac{d}{dx}(\dfrac{dy}{dx})$

■ 莱布尼茨公式(求(uv)'的n阶导数)(求两个相乘的函数的n阶导数)

$$(uv)^{(n)} = \sum_{k=0}^{n} C_n^k u^{(n-k)} v(k)$$

- 跟二项式展开很像
- 3. 隐函数及有参数方程所确定的函数的导数
 - 隐函数求导
 - 隐函数求二阶导数(重点) 咕咕咕
 - 参数方程求导
- 4. 微分(在某种程度上来说就是求导,此处是引出,其具体阐释是在下一章)

$$dy = f'(x)dx$$

■ 微分表

3. 微分中值定理和导数的应用

- 1. 微分中值定理
 - 1. 罗尔定理(不常用,定义自己去查书,是下一个定理的一种特殊情况)
 - 2. 拉格朗日中值定理
 - f(x)满足:在[a,b]上连续,在(a.b)上可导
 - 那么在(a,b)内至少有一点 $\xi(a<\xi< b)$,使等式

$$f(b) - f(a) = f'(\xi)(b - a)$$

成立

- 整理形式: $\frac{f(b)-f(a)}{b-a}=f'(\xi)$
- 用语言表述整理后的形式的几何意义: 在限定条件中 $f(x) \in [a,b]$ 上总有一个点的斜率,等于两个端点的连线的斜率
- 3. 柯西中值定理(感觉不是很重要,所以先不整理了) 咕咕咕
- 2. 洛必达法则
 - 1. 定义:
 - ullet 当 $x o a(or\infty)$ 时,函数f(x)及F(x)都趋于零
 - 在上一条件中,f'(x),F'(x)都存在
 - $\lim \frac{f'(x)}{F('x)}$ 存在(或者无穷大)
 - 贝川:

$$\lim_{x o a(or\infty)}rac{f'(x)}{F'(x)}=\lim_{a(or\infty)}rac{f'(x)}{F'(x)}$$

3. 泰勒公式

1. 泰勒展开(可以带有两种余项)

$$ullet f(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x-x_0) + rac{f''(x_0)}{2!}(x-x_0)^2 + \ldots + rac{f^{(n)}x_0}{n!}(x-x_0)^n + R_n(x)$$

2. 佩亚诺余项

$$R_n(x) = o((x-x_0)^n)$$

3. 拉格朗日余项

$$lacksquare R_n(x) = rac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x-x_0)^{n+1}$$

4. 麦克劳林公式(可以带有两种余项)

$$f(x) = f(0) + f'(0)x + \ldots + rac{f^{(n)}(0)}{n!}x^n + R_n(x)$$

- 4. 函数的单调性和凹凸性(此处没有采用严谨的定义)
 - 1. 单调性
 - 喵.这个还能不知道?
 - 2. 凹凸性
 - f''(x) > 0,函数图形时凹的
 - f''(x) < 0,函数图形时凸的
 - 3. 拐点
 - 曲线的凹凸性改变处
 - f''(x) = 0或f''(x)不存在的点可能是拐点
 - 在上一条件下,f''(x)在x的两侧符号相反,则是拐点
 - 4. 驻点
 - f'(x) = 0的点
 - 可导函数的极值点必定是驻点,但是驻点不一定是极值点 $(y=x^3)$
- 5. 函数的极值与最大值最小值
 - **函数的极值点可能是:驻点,不可导点**,并检验左右临近情况
 - 最大值和最小值求法
 - 1. 求出在(a,b)内所有驻点和不可导点
 - 2. 计算所有上述点处的函数值,及f(a), f(b)
 - 3. 比较2中各个值的大小,最大的是最大值,最小值亦然
- 6. 曲率(老师说期末考可能会考)(请背公式)
 - 曲率 化等于

$$K = rac{|y''|}{(1 + y'^2)^{rac{3}{2}}}$$

- 通过特定的点x算出这一点的y',y''再代入公式求得该点处的曲率
- 曲率半径 $\rho = \frac{1}{K}$
- 4. 不定积分(求导的逆过程,相当于从导数找到原函数)
 - 1. 基本性质(写在标题里了)
 - 2. 基本积分表(见重要的积分)

3. 换元积分法

1. 第一类换元法

$$\int \! f[arphi(x)] arphi'(x) dx = [\int f(u) du]_{u=arphi(x)}$$

2. 第二类换元法

$$\int f(x)dx = \int f[\psi(t)]\psi'(t)dt$$

4. 分部积分法

$$\int \! uv'dx = uv - \int \! u'vdx$$

或者写成
$$\int u dv = uv - \int v du$$

- v要容易求得
- $\int v du$ 要比 $\int u dv$ 容易积出
- 5. 有理函数积分
 - 1. 连个多项式的商 $\frac{P(x)}{Q(x)}$ 称为有理函数(有理分式),当P(x)的次数小于Q(x)的次数时,称为*真分式*,反之,称为*假分式*(与高中的概念相同)
 - 2. 通过将有理函数拆分,即将**真分式**化成**部分分式之和**的方式,在通过**基本性质**和**基本积分表**中的方法求积分
 - 3. 通过换元法将原本不是有理函数的函数化成有理函数的积分

5. 定积分

$$\int_{a}^{b} f(x)dx$$

- 1. 表示函数 f(x) 在区间 [a,b] 上与 x轴围成的图形的面积
- 2. 定积分中值公式
- 3. 牛顿莱布尼茨公式

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = F(b) - F(a)$$

- 4. 定积分的换元法,分部积分法
 - 就是用微积分的换元法,分部积分法
 - 求出原函数,然后用牛顿莱布尼茨公式求出定积分
- 5. 反常积分
 - 就是用 特殊部分对应的极限 代替 特殊部分
 - 如果极限存在则反常积分收敛,反之反常积分发散
 - 特殊部分包括 无穷(无穷限) 无界(间断点->瑕点)

6. 定积分的应用

7. 微分方程

- 1. 在可以先行获得微分方程的情况下,用微分方程求出原函数
- 2. 最高阶导数的阶数->微分方程的阶
- 3. 通解:微分方程 阶数 =解中 任意常数(c)数
- 4. 微分方程-->通解(+初值条件)-->特解
- 5. 几何意义
- 6. 针对不同情况的解法
 - 1. 一阶微分方程

$$y' = f(x, y)$$

1. 分离变量

$$\frac{dy}{dx} = \frac{P(x,y)}{Q(x,y)} = => g(y)dy = f(x)dx = => F(y) = F(x)$$

2. 齐次方程

$$\frac{dy}{dx} = \frac{P(x,y)}{Q(x,y)} = > \frac{dy}{dx} = \varphi(\frac{y}{x})$$

令 $u = \frac{y}{x}$ 那么:

$$y = ux, \frac{dy}{dx} = y' = u + xu' = u + x\frac{du}{dx}$$

将原式中 y , $\frac{dy}{dx}$ 代换,分离变量,解出,用 $u=\frac{y}{x}$ 带入,得答案

3. 可化为齐次的方程

$$\frac{dy}{dx} = \frac{ax + by + c}{a_1x + b_1y + c_1}$$

当 $c=c_1=0$ 时是齐次的

当 $c \neq c_1 \neq 0$ 时:

$$\Rightarrow x = X + h, y = Y + k,$$

则:

$$\frac{dY}{dX} = \frac{aX + bY + ah + bk + c}{a_1X + b_1Y + a_1h + b_1k + c_1} \quad (*)$$

此时如果

$$\begin{cases} ah + bk + c = 0 \\ a_1h + b_1k + c_1 = 0 \end{cases}$$

证明附于文末

则可将(*)式化为齐次方程

4. 一阶线性微分方程(注意这里的解法和线性代数中解填空很像)

$$\frac{dy}{dx} + P(x)y = Q(x)$$

解法

- 1. 先令Q(x)=0 解其的齐次方程 $\frac{dy}{dx}+P(x)y=0$ 求得对应齐次方程的**通解**(含有一个任意常数C)
- 2. 使用常数变易法
- 5. 伯努利方程
- 2. 可降阶的高阶微分方程
- 3. 高阶微分方程(以二阶线性微分方程为主)
- 4. 常系数齐次线性微分方程
- 5. 常系数非齐次线性微分方程
- 6. 欧拉方程

8. 重要公式

1. 三角公式

1.
$$\begin{cases} \cot \alpha = \frac{1}{\tan \alpha} \\ \csc \alpha = \frac{1}{\sin \alpha} \\ \sec \alpha = \frac{1}{\cos \alpha} \end{cases}$$
2.
$$\begin{cases} \sin^2 x + \cos^2 x = 1 \\ 1 + \tan^2 x = \sec^2 x \\ 1 + \cot^2 x = \csc^2 x \end{cases}$$
3.
$$\begin{cases} \sin(\arcsin x) = x \\ \cos(\arccos x) = x \\ \tan(\arctan x) = x \end{cases}$$

- 2. 重要的导数,积分,微分公式
 - 1. 导数

$$(\tan x)' = \sec^2 x$$

$$\cot x)' = -\csc^2 x$$

•
$$(\sec x)' = \sec x \tan x$$

•
$$(\csc x)' = -\csc x \cot x$$

•
$$(a^x)' = a^x \ln a (a > 0, a \neq 1)$$

$$\bullet (\log_a x)' = \frac{1}{x \ln a}$$

•
$$(\arcsin x)' = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$$

• $(\arccos x)' = -\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$
• $(\arctan x)' = \frac{1}{1+x^2}$
• $(\arccos x)' = -\frac{1}{1+x^2}$

$$(\operatorname{arccos} x)' = \frac{1}{1+x^2}$$

$$(\arccos x)' = -\frac{1}{1+x^2}$$

- 2. 微分(不就是上面的公式变一下吗,不写了)
- 3. 积分

证明:

限制条件:矩阵是方阵

矩阵行列式不为零-->矩阵可逆-->矩阵满秩-->矩阵对应的线性方程组有解(无论是否齐次)

$$|A| \neq 0 \longrightarrow$$
 存在 $A^{-1} \longrightarrow R(A) = n \longrightarrow Ax = b$ 一定有解