同轴电缆长度与终端负载检测装置

摘要: 本设计实现的同轴电缆长度与终端负载检测装置,可以测量电缆长度并判断终端负载的种类和参数。系统由主控制器、激励源、增益相位检测模块、自平衡电桥、显示屏五部分组成。系统采 STM32H743 作为主控制器,采用锁相环输出激励信号进入待测电缆,检测入射信号和反射信号的幅度相位信息,进而推导导线长度;采用自平衡电桥测量终端负载,检测同轴电缆和负载的阻抗,进而推出负载类型和参数。测量同轴电缆长度范围为 50cm~2000cm,误差小于 0.5%;待测电阻范围为 5Ω~50Ω,待测电容范围为20pF~500pF,相对误差绝对值不超过 5%,判断时间不超过 2s。

关键词: 电缆长度测量; 自平衡电桥; 矢量网络分析; 负载检测

一、 系统方案

1. 方案描述

系统框图如图 1 所示。系统主控制器采用 STM32H7 系列单片机,系统通过串口显示屏实现人机交互,开机进行长度自校正,接入指定长度的电缆,完成校正。在测量电缆长度时,主控使用模拟锁相环芯片输入激励信号,通过定向耦合器得到反射信号,并用相位检测模块测量输入信号与反射信号相位差,以此计算电缆的长度。在测量负载种类和参数时,主控通过控制模拟锁相环输入激励信号,使用自平衡电桥电路测量负载,自动判断负载种类并测量对应参数。

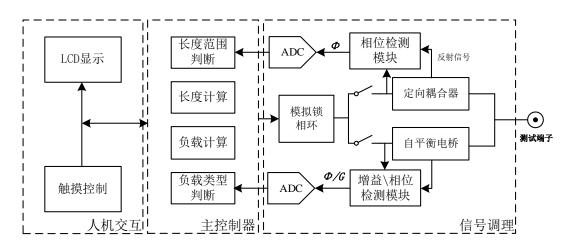


图 1 系统框图

2. 比较与选择

2.1 电缆长度测量方案

方案一:采用时域反射方案,通过测量开路电缆的入射与反射脉冲时间差,计算得到电缆长度。

方案二:采用矢量网络测量方案,端口加以激励信号,测量入射、反射信号相位差, 计算得到电缆长度。

方案选择:方案一,时域反射法原理简明,但是由于入射与反射脉冲时间差较小,难以精准测量,且需要入射脉冲上升沿陡峭,实现较为困难;方案二,系统结构复杂,但可控制信号波长与电缆长度接近,得到较大的相位变化范围,相较时域反射法精度更高。因此采用方案二。

2.2 电阻电容测量方案

方案一: S 参数法, 测量网络散射参数S11, 由此计算负载阻抗。

方案二: 自平衡电桥法,通过测量电缆和负载的阻抗,进而计算负载的阻抗。

方案选择:方案一,由于 S 参数法要求系统工作在较高频率,电路中的寄生电容和寄生电感等非理想因素,会影响 S_{11} 的测量精度;方案二,系统工作在较低频率,电路中的寄生参数影响较小,因此可以实现较高精度的测量。综合考虑,使用方案二。

二、 理论分析与计算

1. 电缆长度与终端负载检测的原理及分析

1.1 电缆长度测量的原理及分析

散射参数,简称 S 参数,是网络分析仪的工作语言。在测量双端口网络散射参数时,可以用散射矩阵计算:

$$\begin{bmatrix} V_1^- \\ V_2^- \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} S_{11} & S_{12} \\ S_{21} & S_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1^+ \\ V_2^+ \end{bmatrix} \tag{1}$$

其中 V_1^- 、 V_1^+ 表示 1 端口输出和输入电压, V_2^- 、 V_2^+ 表示二端口输出和输入电压。 S_{11} 、 S_{12} 、 S_{21} 、 S_{22} 为网络散射参数。

反射参数 S_{11} 可以表示为:

$$S_{11} = \Gamma_L = |\Gamma_L| e^{j\phi_0} \tag{2}$$

其中 $|\Gamma_L|$ 为幅值增益系数, $e^{j\phi_0}$ 为系统固有相位延迟因子。

当双端口网络为一段长度为d的电缆时,入射波以特定波速在电缆中传播,到达导线端头后反射,引入新的相位延迟因子,此时幅值增益系数 Γ ,转变为:

$$S_{11} = \Gamma_d = |\Gamma_d| e^{j\phi_0} e^{-j2\beta d} \tag{3}$$

其中 $|\Gamma_d|$ 为电缆的幅值增益系数, $e^{j\phi_1}$ 为系统固有延迟因子, $e^{-j2\beta d}$ 为电缆带来的相位延迟因子, β 为延迟系数。

根据式(1),可以令 $V_2^+=0$,此时由(1)式可以推导出:

$$V_1^- = S_{11} \times V_1^+ \tag{4}$$

因此通过使用定向耦合器,将反射信号耦合至定向输出端,可以得到 V_1^- 、 V_1^+ 的幅值与相位信息,进而可计算指定电缆的网络散射参数。在排除网络固有延迟因子 $e^{j\phi_0}$ 后,得

到与距离相关的因子 $e^{-j2\beta d}$,完成了电缆长度的测量。电缆的长度范围在 1m 以下到 20m 之间,利用反射参数的相位延迟因子,可以对电缆长度进行计算,根据波长与频率的关系公式:

$$\lambda = \frac{v}{f} \tag{5}$$

其中,v为电缆中的波速,f为信号频率。

我们使用的电缆型号为 RG316,速率参数为 70%,因此,电缆中的波速 $v=\alpha \times c$, $c=3\times 10^8 m/\mathrm{s}$ 。我们将入射正弦信号波长设为 $\lambda_0=80m$,此时信号频率 $f=2.625 \mathrm{MHz}$ 。当接入 $10\mathrm{m}\sim20\mathrm{m}$ 的电缆时,反射波与入射波的相位差在 $90^\circ\sim180^\circ$ 之间,测量反射系数 Γ_d ,可以得到相位差 $\Delta\varphi=\frac{2d}{\lambda_0}\times360^\circ$,d为电缆长度。完成 $10\mathrm{m}\sim20\mathrm{m}$ 电缆长度的测量。

当电缆连接为 10m 以下的线时,当通过式(5)可知,当频率较低时,相位变化不明显,不利于长度d的测量。通过扫频测量相位差与频率之间的斜率关系,可以对 10m 以下不同长度区间的线缆进行分类,然后使用精度更高的固定频点测相位方式进行长度测量。

1.2 终端负载检测的原理及分析

在正弦信号的激励下,电阻电容表现出不同的阻抗特性,电容为线路中的正弦信号带来一个与阻抗辐角相同的相位偏移,因此,将待测终端负载接入自平衡电桥电路中,分别读取待测负载 Z_x 与已知负载 R_0 上的正弦信号,如下:

$$u_x = U_x \cos(\omega t) \tag{6}$$

$$u_x' = -U_x \sin(\omega t) \tag{7}$$

$$u_r = U_r cos(\omega t + \phi_r) \tag{8}$$

根据正交分解原理:

$$\begin{cases} u_1 = \frac{U_x U_r}{2U_z} \cos \phi_r \\ u_Q = \frac{U_x U_r}{2U_z} \sin \phi_r \end{cases}$$
 (9)

所以

$$U_{r} = \frac{2U_{z}}{U_{x}} \sqrt{u_{1}^{2} + u_{Q}^{2}}$$

$$\phi_{r} = atan \ 2(u_{Q}, u_{1})$$
(9)

由上式可求得待测负载的阻抗模与辐角。当终端连接电阻时,辐角始终为0°,而如

果为电容,辐角随激励信号频率变化而改变。通过这一特征,可以对电容电阻进行分辨。当判断为电容时,通过系统扫频的方式可以计算电容容抗。

三、 电路与程序设计

1. 激励信号发生电路设计

激励信号发生电路如图 2 所示,使用宽带锁相环模块 ADF4351 产生用于测量同轴电缆长度的高频正弦激励信号,ADF4351 具有一个集成电压控制振荡器(VCO),其基波输出频率范围为 2200 MHz 至 4400 MHz。利用 1/2/4/8/16/32/64 分频电路,可以输出满足测量要求的激励信号。

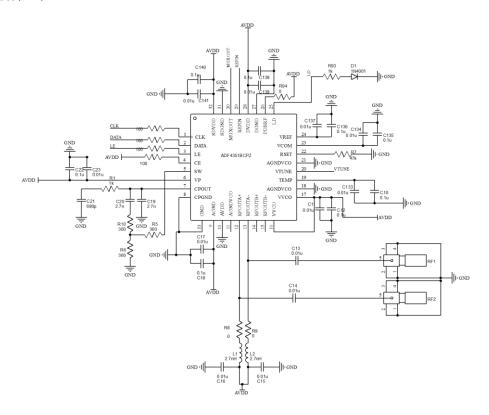


图 2 ADF4351 激励信号发生电路

2. 信号检测及处理电路设计

2.1 幅度相位检测电路设计

幅度相位检测电路如图 4 所示,选用幅度相位检测模块 AD8302,可以测量高至 $2.7 \mathrm{GHz}$ 频率范围内 2 个输入信号的相位差,输出电压与两端口输入电压关系式为: $V_{PHS} = V_{\Phi}[\Phi(V_{INA}) - \Phi(V_{INB})], \ V_{\Phi} = 10 \mathrm{mV}, \ \mathrm{H}$ 位测量误差小于 0.5° , ADC 测量精度

达到 1mV,满足设计中对待测开路同轴线 S_{11} 参数的相位测量要求。

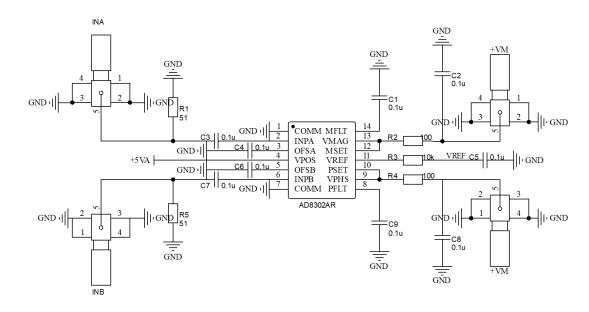


图 4 AD8302 幅度相位检测电路

2.2 自平衡电桥电路设计

自平衡电桥电路如图 5 所示,选用 325MHz 带宽的电压反馈运放 AD8058。利用运放 虚短特性,将其反相输入端口的电压始终保持在 0V, R_r 为参考电阻, Z_x 为待测阻抗,实 际情况 Z_x 包含同轴电缆的附加电容,在计算负载容抗时需要减去,利用式(9)可以计算出 负载阻抗模和辐角。

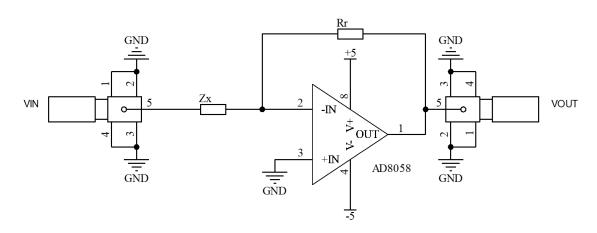


图 5 AD8058 自平衡电桥电路

3. 软件程序设计

程序设计流程图如图 6 所示。

系统使用串口屏交互的方式对待测参数进行选择,初始化后,通过串口屏选择"长度

检测"或"负载检测"模式,在"长度检测"模式下,主控制器控制锁相环输出扫频信号, 以判断线缆长度范围,随后输出对应此范围的单频信号,精确测量线缆长度;在"负载检 测"模式下,主控制器控制锁相环输出激励信号,判断负载类型,进行负载参数测量。将 结果输出在显示屏上。

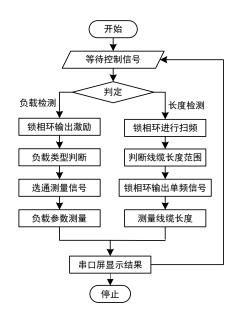


图 6 软件设计流程图

四、测试方案与测试结果

1. 测试环境

示波器: GWINSTEK MDO-2204ES 型数字示波器;

信号发生器: RIGOL DG1062型60M任意波形发生器;

电源: RIGOL DP832 型稳压源:

矢量网络分析仪: KEYSIGHT E5063A型 100kHz~6.5GHz ENA 网络分析仪;

频谱分析仪: KEYSIGHT N9000B 型 9kHz~7.5GHz 信号分析仪。

2. 测试方案

2.1 10m~20m长电缆长度测量测试方案

分别接入长度为 1000cm、1450cm、2000cm 长度的电缆,终端开路,按"长度检测" 键启动检测,装置检测并显示电缆长度,观察装置能否在 5s 内完成测量,并读取检测结果。

2.2负载检测与测量测试方案

分别接入长度为 1000cm、1450cm、2000cm 长度的电缆,在终端分别接入 100pF、150pF、270pF、10 Ω 、 20 Ω 、 30 Ω 的负载以及开路的情况,按"负载检测"键启动检测,观察装置能否在 5s 内完成测量,并读取负载容值或阻值。

2.3 10m以下短电缆长度测量测试方案

分别接入长度为 800cm、450cm、50cm 长度的电缆,终端开路,按"长度检测"键启动检测,观察装置能否在 5s 内完成测量,并读取电缆长度。

3. 测试结果与数据

3.1 10m~20m长电缆长度测量

表 1 10m~20m 长电缆长度测量表

测量次数	接入电缆长度/cm	电缆长度测量结果/cm	测量误差/‰	能否 5s 内完成测量
1	1000	1000.27	0.27	能
2	1450	1449.78	0.15	能
3	2000	2000.84	0.42	能

3.2 负载检测与测量

表 2 负载检测与测量表

负载种类	电容		电阻			开路	
负载容值/pF(阻值/Ω)	100	150	270	10	20	30	
判断负载类型	电容	电容	电容	电阻	电阻	电阻	开路
测量负载容值/pF(阻值/ Ω)	100.31	150.29	269.97	10.03	19.97	29.99	
测量误差\%。	3.10	1.93	0.11	3.00	1.50	0.33	
能否在5s内完成测量	能	能	能	能	能	能	能

3.3 10m以下短电缆长度测量

表 3 10m 以下短电缆长度测量表

测量次数	接入电缆长度/cm	电缆长度测量结果/cm	测量误差/‰	能否在 5s 内完成测量
1	800	800.15	0.1875	能
2	450	449.93	0.1556	能
3	50	50.21	4.200	能

3.4 测试结果分析

由测试结果可得,在测量 10m~20m 长电缆长度的测试中,测量结果相对误差的绝对值小于 0.1%;在负载类型与参数测量测试中,负载类型与开路情况判断均正确,相对误差的绝对值均小于 0.5%;在 10m 以下短电缆长度测量测试中,电缆长度测量结果相对误差的绝对值小于 0.5%。所有测试时间均小于 5s,满足所有题目要求的指标。

五、 参考文献

- [1]. 罗杰,谢自美.电子线路-设计·实验·测试(第五版),2015,电子工业出版社.
- [2]. 康华光.电子技术基础(模拟部分)(第六版).2013,高等教育出版社.
- [3]. [美]Bruce Carter.运算放大器权威指南(第四版)2014,人民邮电出版社.
- [4]. 全国大学生电子设计竞赛组委会.第十一届全国大学生电子设计竞赛获奖作品选编,北京理工大学出版社.