Contents

1	Opg	gave 1	2
	1.1	Voorbereiding	2
	1.1.	1 Op welke pinnen zijn de 4 LED's aangesloten?	2
	1.1.	2 Hoe zijn ze aangesloten? Hoe moet ik ze aansturen?	2
	1.1.	3 GPIO pinnen schakelen als output	2
	1.1.	4 Code	2
	1.1.	5 Uitleg Delay	4
2	Opg	gave 2	5
	2.1	Joystick	5
	2.2	Code	5
3	Opg	gave 3	7
	3.1	Timing voor een 0	7
	3.2	Timing voor een 1	7
	3.3	Timing voor Reset	8
	3.4	Kleur	8
	3 5	Code	8

1 Opgave 1

1.1 Voorbereiding

sts

```
1.1.1 Op welke pinnen zijn de 4 LED's aangesloten?LED1 = PB0LED2 = PB1LED3 = PB2VAUX-ENA = PC5
```

1.1.2 Hoe zijn ze aangesloten? Hoe moet ik ze aansturen?

Om een LED aan te zetten, moet je een 0 op de pin sturen en VAUX-ENA moet een 1 op zijn pin gekregen hebben.

```
1.1.3 GPIO pinnen schakelen als output
Dit vind je in de ATx Manual bij 29. Peripheral Module Address Map
Port A = 0x0600
Port B = 0x0620
Port C = 0x0640
Dit vind je bij 12.12 Register Description - Ports
Pinnen zetten als output:
DIR = +0x00 =  Port A = 0x0600, Port B = 0x0620, Port C = 0x0640
Signaal aan geven
OUT = +0x04 => Port A = 0x0604, Port B = 0x0624, Port C = 0x0644
1.1.4 Code
; Opdracht1Ext.asm
; Created: 15/04/2022 15:07:49
; Author : Yorben
.CSEG
Init:
              r16,0b00100000; We zetten 5de bit op 1 voor verder VAUX-Enable op 1 te
       ldi
zetten en PC5 als output te zetten
              PORTC_DIR,r16; PC5 zetten als output
              PORTC_OUT,r16; Een 1 zetten op VAUX-Enable
       sts
              r16,0b10000000; We zetten 7de bit op 1 voor PA7 als output te zetten
       ldi
              PORTA_DIR,r16; PA7 zetten als output
       sts
              r16,0b00000111; 0de - 2de bit op 1 voor PBO-2 als output te zetten
       ldi
              PORTB_DIR,r16; PB0-2 zetten als output
       sts
              r16,0b11111111; Elke led uitzetten
       ldi
       sts
              PORTA_OUT, r16; Elke led uitzetten
              PORTB_OUT,r16; Elke led uitzetten
       sts
              r18,0; Delay
       ldi
       ldi
              r19,0; Delay
       ldi
              r20,0; Delay
Main:
       ldi
              r17,0; Deze gebruik ik voor de loop
Loop:
              r16,0b11111110; PBO op O om eerste led aan te zetten
       ldi
```

PORTB_OUT, r16; Waarde doorgeven aan de output

```
call Delay
       1di
              r16,0b11111111; Alle leds uitzetten
              PORTB_OUT, r16; Waarde doorgeven aan de output
       sts
       call Delay
              r16,0b11111101; PB1 op 0 om tweede led aan te zetten
       ldi
       sts
              PORTB_OUT, r16; Waarde doorgeven aan de output
       call Delay
              r16,0b11111111; Alle leds uitzetten
       ldi
              PORTB OUT, r16; Waarde doorgeven aan de output
       sts
       call Delay
       ldi
              r16,0b11111011; PB2 op 0 om derde led aan te zetten en vorige uit
       sts
              PORTB OUT, r16; Waarde doorgeven aan de output
       call Delay
       1di
              r16,0b11111111; Alle leds uizetten
       sts
              PORTB_OUT, r16; Waarde doorgeven aan de output
       call Delay
              r16,0b01111111; PA7 op 0 zetten om vierde led aan te zetten
       1di
              0x604,r16; Waarde doorgeven aan de output
       sts
       call Delay
              r16,0b11111111; PA7 op 1 om vierde led uit te zetten
       ldi
              0x0604,r16; Waarde doorgeven aan de output
       sts
       call Delay
             r17; We gaan continu r17 incrementen tot hij overflowt en de zero carry
flag wordt gezet, dan zetten we r17 terug op nul en beginnen opnieuw
       brne
             Loop
       jmp
             Main
Delay:
             r18; We gaan continu r18 incrementen en branchen naar Delay tot r18
overflowt en de zero carry flag wordt gezet, dan wordt r19 terug op 0 gezet en gaan we
over brne Delay
       brne
       inc
              r19; We gaan continu r19 incrementen en branchen naar Delay tot r19
overflowt en de zero carry flag wordt gezet, dan wordt r19 terug op 0 gezet en gaan we
over brne Delay
             Delay
       brne
       inc
             r20
             r20,5
       cpi
             Delay; We gaan continu r20 incrementen tot hij gelijk is aan 5, zoniet
branchen we terug naar Delay
       ldi
             r18,0
       ldi
             r19,0
              r20,0
       ldi
       ret; Als we tot hier geraakt zijn springen we terug naar waar de delay is
opgeroepen
```

1.1.5 Uitleg Delay

De klok runt op 4MHz, dus er zijn 4.000.000 cycli nodig om een delay van 1 Hz te krijgen.

Instructies: 1. inc: 1 cycle

2. cpi: 1 cycle

3. brne: 1 if condition false, 2 if condition true

4. ldi: 1 cycle

5. ret: 4 cycles

```
Delay: inc r18 256 keer | 512 cycli x 256 x 30 = 3.932.160 |
brne Delay 256 keer | cycli |
inc r19 256 keer | 512 cycli x 30 = 15.360 cycli |
inc r20 30 keer | cycli |
cpi r20,3030 keer | 90 cycli x 30 = 2700 cycli |
brne Delay 30 keer |
ldi r18,0 |
ldi r19,0 |
ldi r20,0 |
ret | 7 cycl |
```

$$4000000 = 512 * 256 * x + 512 * x + 3x^{2} + 7$$
$$=> 3x^{2} + 131584 * x - 3999993 = 0$$

Wat ruwweg uitkomt op een nulpunt van 30.

Dit komt neer op ongeveer 4.000.000/3.950.227= 1,0126Hz.

Als ik de leds time komt dit niet uit op 1Hz, dus mijn berekening is fout of mijn idee van de kloksnelheid klopt niet.

2 Opgave 2

call

call.

inc

Joystick; Richting joystick uitlezen

r22; Teller van de Leds verhogen

Output; Waardes doorgeven aan de LED's

2.1 Joystick

```
Up = PB3
Down = PB5
Center: PB7
Left: PB4
Right: PB6
Pull up weerstanden aanzetten: ob00011000 zie pagina 133
2.2 Code
; Opdracht2.asm
; Created: 15/04/2022 14:23:09
; Author : Yorben
Init:
; LED's
              r16,0b00100000; We zetten 5de bit op 1 voor verder VAUX-Enable op 1 te
zetten en PC5 als output te zetten
              PORTC DIR, r16; PC5 zetten als output
       sts
              PORTC OUT, r16; Een 1 zetten op VAUX-Enable
       sts
              r16,0b10000000; We zetten 7de bit op 1 voor PA7 als output te zetten
       ldi
              PORTA DIR, r16; PA7 zetten als output
       sts
              r16,0b00000111; 0de - 2de bit op 1 voor PBO-2 als output te zetten
       ldi
              PORTB DIR,r16; PB0-2 zetten als output
       sts
       1di
              r16,0b11111111; Elke led uitzetten
              PORTA_OUT,r16; Elke led uitzetten
       sts
              PORTB_OUT, r16; Elke led uitzetten
       sts
       ; Joystick
       ldi
              r16,0b00011000; Pull up weerstand aanzetten
              PORTB PIN3CTRL, r16; Pull up weerstand Up
       sts
       sts
              PORTB PIN4CTRL, r16; Pull up weerstand Left
       sts
              PORTB_PIN5CTRL,r16; Pull up weerstand Down
              PORTB_PIN6CTRL, r16; Pull up weerstand Right
       sts
              PORTB PIN7CTRL, r16; Pull up weerstand Center
       sts
       ; Variabelen
              r18,0; Delay
       ldi
              r19,0; Delay
       ldi
       ldi
              r20,0; Delay
       ldi
              r27,5; DelayVariabele
       ldi
              r21,1; Stapgrootte veranderen Delay
       ldi
              r22,0; LedTeller
       ldi
              r23,0b11111110; Initiele ledwaarden, we beginnen met richting links
       mov
       ldi
              r24,1; Richting, we beginnen met richting links (1 = links, 2 = rechts)
       1di
              r25,0; Joystickwaarde
; Loopen door te zien op welke LED we zitten
Loop:
       cpi
              r22,4; Zien of we op de laatste LED geraakt zijn
       brne
              Verder; Zo niet gaan we gewoon verder
       1di
              r22,0; Zo ja dan resetten we de LedTeller
              r16,r23; We starten terug bij de initiele ledwaarden
       mov
Verder:
```

```
r24,1; We kijken of de richting gelijk is aan links
      cpi
             Links; Zo ja branchen we naar Links, anders gaan we verder
      breq
             r24,2; We kijken of de richting gelijk is aan rechts
      cpi
      breq
             Rechts; Zo ja gaan we branchen naar Rechts, anders gaan we verder
      jmp
             Loop
Links:
       sec; Carry op 1 zetten anders gaan er twee leds aan, want de carry flag wordt
op bit 0 ingevoegd bij rol
             r16; De carry flag wordt op bit 0 ingevoegd, waardoor alle bits 1 plek
naar links opschuiven
      call
             Delay; We roepen de delay op
      jmp
             Loop
Rechts:
      sec; Carry op 1 zetten anders gaan er twee leds aan, want de carry flag wordt
op bit 7 ingevoegd bij ror
             r16; De carry flag wordt op bit 7 ingevoegd, waardoor alle bits 1 plek
naar rechts opschuiven
      call
             Delay; We roepen de delay op
      jmp
             Loop
Delay:
      inc
             r18; We gaan continu r18 incrementen en branchen naar Delay tot r18
overflowt en de zero carry flag wordt gezet, dan wordt r19 terug op 0 gezet en gaan we
over brne Delay
      brne
             Delay
      inc
             r19; We gaan continu r19 incrementen en branchen naar Delay tot r19
overflowt en de zero carry flag wordt gezet, dan wordt r19 terug op 0 gezet en gaan we
over brne Delay
      brne
             Delay
      inc
             r20
      ср
             r20,r27
             Delay; We gaan continu r20 incrementen tot hij gelijk is aan r27, zoniet
      brne
branchen we terug naar Delay
      ldi
             r18,0
      1di
             r19,0
      ldi
             r20,0
      ret; Als we tot hier geraakt zijn springen we terug naar waar de delay is
opgeroepen
Output:
             PORTB OUT, r16;
      sts
             r16,3; De 3de bit van r16 op T zetten want deze duid LED4 aan, maar om
      bst
die aan te sturen moeten we de waarde op bit 7 zetten
             r26,7; De waarde die we opgeslagen hebben in T op de 7de bit zetten om
      bld
LED4 aan te sturen
             PORTA OUT, r26
      sts
      ret
; Joystick inlezen
Joystick:
             r25, PORTB IN; We lezen de Joystick waarde in
      lds
             r25,0b00000111; De eerste 3 bits zijn van de LED's, de andere van de
Joystick. Dus willen we met die van de LED's geen rekening houden
             r25,0b11101111; We kijken of de 4de bit/PB4 op 0 staat, dit zou Links
aanduiden
             RichtingLinks; Als dit inderdaad zo is branchen we naar RichtingLinks,
      breq
anders gaan we verder
             r25,0b10111111; We kijken of de 6de bit/PB6 op 0 staat, dit zou Rechts
       cpi
aanduiden
```

```
RichtingRechts; Als dit inderdaad zo is branchen we naar RichtingRechts,
anders gaan we verder
              r25,0b11110111; We kijken of de 3de bit/PB3 op 0 staat, dit zou Boven
       cpi
aanduiden
              RichtingBoven; Als dit inderdaad zo is branchen we naar RichtingBoven,
       breq
anders gaan we verder
              r25,0b11011111; We kijken of de 5de bit/PB5 op 0 staat, dit zou Onder
       cpi
aanduiden
              RichtingOnder; Als dit inderdaad zo is branchen we naar RichtingOnder,
       breq
anders gaan we verder
              r25,0b01111111; We kijken of de 7de bit/PB7 op 0 staat, dit zou Center
       cpi
aanduiden
              RichtingCenter; Als dit inderdaad zo is branchen we naar RichtingCenter,
       breq
anders gaan we verder
       ret; We gaan terug naar waar we Joystick hebben opgeroepen
; Richting veranderen naar links
RichtingLinks:
       ldi
              r23,0b11111110; Initiele ledwaarden aanpassen rekening houdend met de
richting
       ldi
              r24,1; De richting zetten op links
              Joystick; Teruggaan naar Joystick
; Richting veranderen naar rechts
RichtingRechts:
       ldi
              r23,0b11110111; Initiele ledwaarden aanpassen rekening houdend met de
richting, hier nemen we bit 3 ipv 7, door de logica in Output
       ldi
              r24,2; De richting zetten op rechts
       jmp
              Joystick; Teruggaan naar Joystick
; Delay verlagen/Snelheid verhogen
RichtingBoven:
       sub
              r27,r21; De stapgrootte (r21) van de delayvariabele (r20) aftrekken
              Joystick; Teruggaan naar Joystick
; Delay verhogen/Snelheid verlagen
RichtingOnder:
       add
              r27,r21; De delayvariabele (r20) optellen met de stapgrootte (r21)
       imp
              Joystick; Teruggaan naar Joystick
; Hier zetten we alles terug op de basis waarden
RichtingCenter:
       ldi
              r24,1; Terug op richting links zetten
              r27,5; DelayVariabele terug resetten
       ldi
jmp
       Joystick
    Opgave 3
3
RGB is verbonden aan PL9823-CS = PA6, USARTD-MOSI = PD3, VAUX-ENA = PC5
Klok staat op 32MHz = 0,03125us per cycle
     Timing voor een 0
TOH = 0.35us => 0.35/0.03125 = 11.2 dus 11 cycli => 9 nop want 1 ldi en 1 sts
TOL = 1,36us => 1,36/0,03125 = 43,52 dus 43 cycli => 38 nop want 1 inc en 1 ret
3.2 Timing voor een 1
T1H = 1,36us => 1,36/0,03125 = 43,52 dus 43 cycli => 38 nop want 1 inc en 1 ret
```

T1L = 0.35us => 0.35/0.03125 = 11.2 dus 11 cycli => 9 nop want 1 ldi en 1 sts

3.3 Timing voor Reset

RES = 50us => 50/0,03125 = 1600 dus 1600 cycli

```
Reset:
                  256 keer 512 cycli x 3 = 1536 cycli
     inc
            Reset 256 keer
     brne
            r21 3 keer
r21,3 3 keer
     inc
                            9 cycli x 3 = 27 cycli
                                                         1565 cycli, ongeveer 1600
     cpi
             Reset 3 keer
     brne
            r20,0 1 keer
            r21,0 1 keer 2 cycli
     1di
1600 = 512x + 3x^2 + 2
=> 3x^2 + 512x - 1598 = 0
```

Komt ruwweg uit op een nulpunt van 3.

3.4 Kleur

Ik wil groen, waardoor ik dus eerst 8 nullen, dan 8 keer 1 en dan terug 8 nullen moet sturen.

```
3.5 Code
; Opdracht3.asm
; Created: 01/05/2022 19:51:21
; Author : yorbe
; init oscillator: external xtal(16MHz) en pll*2 => 32Mhz clock
      ; OSC.XOSCCTRL=0b11001011
                                            => externe 16MHz clock
      ldi
                  r16, 0b11001011
                   osc_xoscctrl, r16
      // enable external oscillator
                   r16,0b01000
      ldi
                   osc_ctrl,r16
      sts
//check status off xoscrdy (bit3) ....wait until xos is ready
      lds
                  r16,osc_status
      sbrs
            r16, 3
                        ; skip next instr if bit is set
      rjmp
            test1
      // select xosc as source for PLL
                   r16, 0b11000010
      ldi
                  osc_pllctrl, r16
      sts
      // enable PLL and external oscillator
      ldi
                   r16,0b00011000
                  osc_ctrl,r16
      sts
test2:
//check status off PLL (bit4)
                             ... wait until PLL is ok
                   r16,osc_status
      sbrs
            r16, 4
                         ; skip next instr if bit is set
      rjmp
            test2
      //enable ccp
      ldi
                   r16, 0xd8
      sts
                   cpu_ccp,r16
      ldi
                   r16, 4
                   CLK_CTRL,r16
                                      ; select PLL as clock (32MHz)
```

```
.CSEG
Init:
       ; USARTD-MOSI
       ldi
             r16,0b00001000; 3de bit op 1 om PC3/USARTD-MOSI als output te zetten
              PORTD_DIR,r16; P3 zetten als output
       ; PL9823-CS
             r16,0b01000000; 6de bit op 1 om PA6/PL9823-CS als output te zetten
       ldi
              PORTA DIR, r16; PA6 als output zetten
       sts
              PORTA_OUT,r16; Een 1 zetten op PL9823-CS, om de MOSFET te laten geleiden
       sts
       ; VAUX-ENA
             r16,0b00100000; 5de bit op 1 om PC5/VAUX-ENA weer te geven
       ldi
              PORTC DIR, r16; PC5 als output zetten
       sts
                     PORTC OUT, r16; Een 1 zetten op VAUX-ENA
       sts
       ; Variabelen
       ldi
                     r17,0; BitTeller
       ldi
                     r18,0; LedTeller
       ldi
                     r20,0; ResetTeller
       ldi
                     r21,0; ResetTeller
; Reset geven van 50us
Reset:
                     r20; We gaan continu r20 incrementen en branchen naar Reset tot
r20 overflowt en de zero carry flag wordt gezet, dan wordt r20 terug op 0 gezet en
gaan we over brne Reset
       brne
             Reset
       inc
                     r21
                     r21,3; We gaan continu r21 incrementen tot hij gelijk is aan 3,
       cpi
zoniet branchen we terug naar Reset
       brne
             Reset
       ldi
                     r20,0
       ldi
                     r21,0
Rood:
       call.
             Nul; Ik wil groen, dus deze bitstream moet een 0 geven
       cpi
                     r17,8
       brne
              Rood; Zolang we niet 8 keer erdoor zijn gegaan blijven we branchen naar
Rood
       ldi
                     r17,0; We resetten de teller
Groen:
       call
              Een; Ik wil groen, dus deze bitstream moet een 1 geven
                     r17,8; We moeten dit 8 keer doen
       cpi
       brne
              Groen; Zolang we niet 8 keer erdoor zijn gegaan blijven we branchen naar
Groen
       ldi
                     r17,0; We resetten de teller
Blauw:
       call
              Nul; Ik wil groen, dus deze bitstream moet een 0 geven
       cpi
                     r17,8; We moeten dit 8 keer doen
              Blauw; Zolang we niet 8 keer erdoor zijn gegaan blijven we branchen naar
       brne
Blauw
                     r17,0; We resetten de teller
       ldi
Leds:
                     r18
       inc
                     r18,4; We moeten alle RGB Leds doorlopen hebben
       cpi
       brne
              Rood; Als dit niet het geval is doorlopen we de kleuren opnieuw voor de
volgende LED
```

```
Loop:
                     Loop; Kleur wordt niet verandert dus we blijven gewoon doorloopen
       jmp
Nul:
       ldi
                     r16,0b00001000; Signaal hoog zetten
                     PORTD_OUT,r16; Signaal doorgeven aan de MOSFET
       sts
       nop
       nop
       nop
       nop
       nop
       nop
       nop
       nop
       nop
              r16,0b00000000; Signaal laag zetten
       ldi
              PORTD_OUT,r16; Signaal doorgeven aan de MOSFET
       sts
       nop
              r17
       inc
       ret
Een:
              r16,0b00001000; Signaal hoog zetten
       ldi
              PORTD_OUT, r16; Signaal doorgeven aan de MOSFET
       sts
```

```
nop
        r16,0b00000000; Signaal laag zetten
PORTD_OUT,r16; Signaal doorgeven aan de MOSFET
ldi
sts
nop
nop
nop
nop
nop
nop
nop
nop
nop
inc
        r17
```

ret