Санкт-Петербургский национальный исследовательский университет информационных технологий, механикии оптики



УЧЕБНЫЙ ЦЕНТР ОБЩЕЙ ФИЗИКИ ФТФ

Группа	P3211	_ К работе допущен	26.10.2023			
Студент	Болорболд Аригуун	Работа выполнен <u>а</u>	12.12.2023			
Преполаватель Коробков Максим Петровии Отчет принат						

Рабочий протокол и отчет по лабораторной

работе №1.05

ИССЛЕДОВАНИЕ КОЛЕБАНИЙ ФИЗИЧЕСКОГО МАЯТНИКА

1. Цель работы.

Изучение характеристик затухающих колебаний физического маятника.

2. Задачи, решаемые при выполнении работы.

Зависимости амплитуды колебаний от времени и квадрата периода от момента инерции

Вывод о преобладающем типе трения

Определение экспериментальной и теоретической приведенной длины маятника при разных его конфигурациях.

3. Объект исследования.

Физический маятник и его колебания.

4. Метод экспериментального исследования.

Замер таких величин, амплитуда отклонения и время колебаний.

5. Рабочие формулы и исходные данные.

T — период колебаний, R — расстояние центров грузов, I — момент инерции, $l_{\rm np}$ — приведённая длина, l_1 — расстояние от оси вращения до первой риски,

 l_0 — расстояние между соседними рисками, b — размер груза вдоль спицы,

 A_0 — амплитуда в начальный момент времени, β — коэффициент затухания,

m — масса маятника, $m_{\rm rp}$ — масса груза, $l_{\rm reop}$ — расстояние от оси вращения до центра масс.

$$R = l_1 + (n-1)l_0 + \frac{b}{2} \qquad I_{\rm rp} = m_{\rm rp} \left(R_{\rm Bepx}^2 + R_{\rm HMW}^2 + 2 R_{\rm 60K}^2 \right) \qquad T = 2\pi \sqrt{\frac{I}{mgl}}$$

$$I_{\rm np} = \frac{I}{ml} = \frac{I_0}{ml} + l \qquad \ln \frac{A}{A_0} = -\beta t \qquad T = \frac{\bar{t}}{N} \qquad I = I_{\rm rp} + I_0$$

$$m_{\Gamma} = 408 \ \Gamma; \ l_1 = 57 \ \text{мм}; \ l_0 = 25 \ \text{мм}; \ b = 40 \ \text{мм}; \ \beta = -\frac{\ln\frac{A}{A_0}}{t} = -\frac{\ln\frac{15}{30}}{16,604} \approx 0,0417$$

$$t_1 = 17,8 \ (\text{c}) \qquad \qquad t_2 = 23,1 \ (\text{c}) \qquad \qquad t_3 = 28,4 \ (\text{c})$$

6. Измерительные приборы.

Таблица 1.

Наименование средства измерения	Предел измерений	Цена деления	Погрешность, $\Delta_{\rm H}$
Шкала	60°	1°/дел.	1°
Секундомер			•••

7. Схема установки (перечень схем, которые составляют Приложение 1).

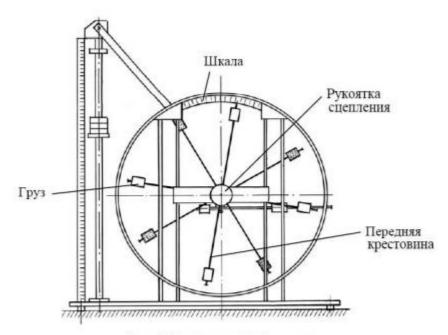


Рис. 4. Универсальный стенд

В работе используется передняя крестовина.

Угол отклонения маятника отсчитывается по шкале в угловых градусах. Время измеряется механическим или электронным секундомером. Характеристики средств измерений привести в табл. 1.

8. Результаты прямых измерений и их обработки (*таблицы, примеры расчетов*).

Таблица 2.

Амплитуда отклонения, °	25	20	15	10	5
t ₁	3,9	9,4	16,6	22,1	31,1
t ₂	3,7	9,2	14,7	21,8	30,9
t ₃	3,8	9,1	16,4	23,7	32,7
tcp	3,8	9,233333	15,9	22,53333	31,56667

Таблица 3.

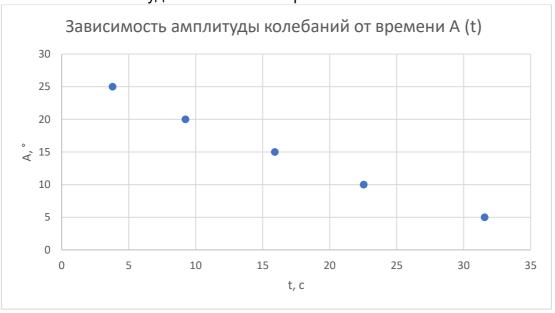
Положение	t ₁	t ₂	t ₃	t _{cp}	T
1 риска	16,2	16,2	16,2	16,2	1,62
2 риски	17,1	17,2	17,1	17,13333	1,713333
3 риски	18,2	18,2	18,2	18,2	1,82
4 риски	19,6	19,5	19,7	19,6	1,96
5 рисок	20,9	20,9	20,9	20,9	2,09
6 рисок	22,6	22,6	22,5	22,56667	2,256667

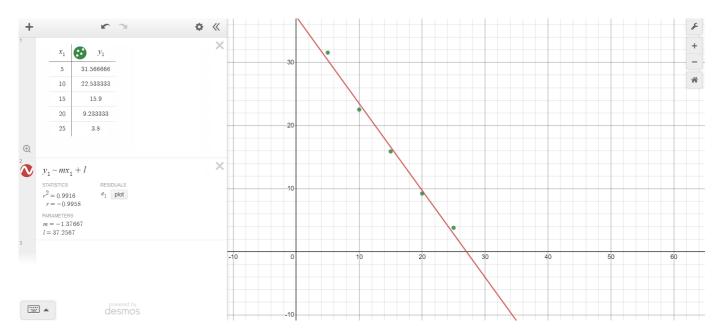
Таблица 4.

Риски	1	2	3	4	5	6
Rверх		77				
Rниж		202				
Rбок	77	102	127	152	177	202
Ігр	23905,13	27556,73	32228,33	37919,93	44631,53	52363,13
I	23905,14	27556,74	32228,34	37919,94	44631,54	52363,14
Іпри эксп	0,664768	0,743574	0,839041	0,973089	1,106453	1,289957
Iпр теор	379446,6	437408,5	511560,9	601903,7	708437,1	831160,9

9. Графики (перечень графиков, которые составляют Приложение 2).

График зависимости амплитуды колебаний от времени.

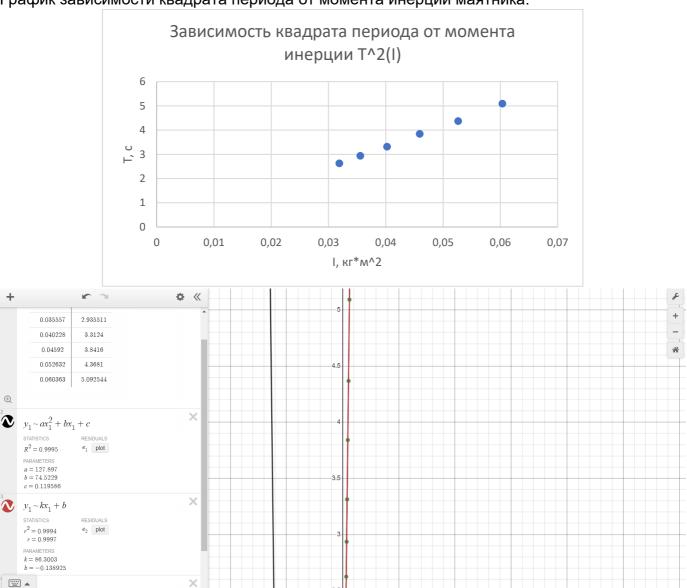




В ходе проб и ошибок выяснилось, что больше всего подходит полиномиальное распределение.

Полиномиальное: $R^2 = 0,9993$, линия тренда: $0,0204762x^2 - 1,99095x + 40,84$ Линейное: r=-0.9958, линия тренда: -1,37667x + 37.2567

График зависимости квадрата периода от момента инерции маятника.

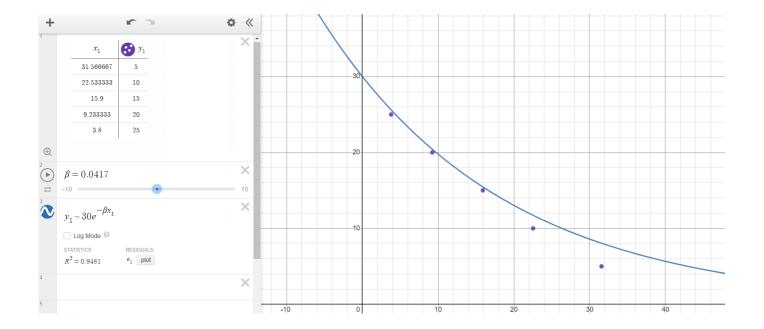


В ходе проб и ошибок выяснилось, что больше всего подходит полиномиальное распределение.

Полиномиальное: $R^2 = 0,9996$, линия тренда: $127,897x^2 - 74,5229x - 0,119586$

Линейное: r=0.9997, линия тренда: 86,3003x - 0,138925

График зависимости убывания амплитуды $ln \frac{A}{A_0} = -\beta t$ при наличии вязкого трения (амплитуда убывает по экспоненциальному закону $A = A_0 e^{-\beta t}$)



10. Окончательные результаты.

$$l_{\text{пр эксп}} = 9.36 \cdot 10^{-2} \text{ M}$$

$$l_{\rm np \, Teop} = 7.05 \, \cdot 10^{-2} {\rm M}$$

11. Выводы и анализ результатов работы

В ходе проведения и оформления этой лабораторной работы мы узнавали и изучали много информации про маятниковое колебание и влияющих сил, как разные типы трения, масса груза и расстояния от опоры до груза. По графике A(t) невозможно сделать конкретный вывод, так как наши данные не подчиняется никакому простому закону. Причиной этого может являться разные факторы, как человеческая ошибка и смешанный тип трения. И если сравнить полученные результаты, то можно сделать вывод о том, что существенного различия между полученного и теоретического расстояния почти отсутствует.