

## hw9

### Q1

#### Question:

Floyd-Warshall 算法的空间需求是  $\Theta(n^3)$ , 因为要计算  $d_{ij}^{(k)}$ , 其中  $i, j, k = 1, 1, 2, \dots, n$ 。有同学提出可以将 Floyd-Warshall 算法修改为如下形式, 从而将 Floyd-Warshall 算法的空间需求降低到  $\Theta(n^2)$ 。请问新的 Floyd-Warshall-New 算法是否正确, 如正确, 请证明, 否则, 请给出反例。

---

**Algorithm 1** FLOYD-WARSHALL-NEW( $W$ )

---

```
1:  $n = W.rows$ 
2:  $D = W$ 
3: for  $k = 1$  to  $n$  do
4:   for  $i = 1$  to  $n$  do
5:     for  $j = 1$  to  $n$  do
6:        $d_{ij} = \min(d_{ij}, d_{ik} + d_{kj})$ 
7:     end for
8:   end for
9: end for
10: Return  $D$ 
```

---

#### Answer:

正确

由Floyd算法的动态规划转移方程

$$dp[i][j][k] = \min(dp[i][j][k-1], dp[i][k][k-1] + dp[k][j][k-1])$$

$$dp[i][j][0] = w_{ij}$$

在伪代码中 $d_{ij}$ 即为转移方程中的dp,  $dp[i][j][k]$ 表示从节点i到节点j, 中间结点只用前k个结点的最短路径长度

由转移方程, 第k个状态可以完全由第k-1个状态计算获得, 因此由压缩数组的思想, 可以将三维dp空间降低为二维,  $dp[i][j]$ 表示当前从i到j的最短路径长度, 因此算法是正确的

C++实现如下

```
1  #include<iostream>
2  #include<cstring>
3  #include<algorithm>
4  using namespace std;
5  const int N = 210, INF = 1e9;
6  int g[N][N];
7  int n, m, Q;
8  void floyd()
9  {
10     for(int k = 1; k <= n; k++)
11     {
```

```

12     for(int i = 1; i <= n; i++)
13     {
14         for(int j = 1; j <= n; j++)
15             g[i][j] = min(g[i][j], g[i][k] + g[k][j]);
16     }
17 }
18 }
19 int main(void)
20 {
21     cin >> n >> m >> Q;
22     // 初始化
23     for(int i = 1; i <= n; i++)
24     {
25         for(int j = 1; j <= n; j++)
26         {
27             if(i == j) g[i][j] = 0;
28             else g[i][j] = INF;
29         }
30     }
31     while(m--)
32     {
33         int a, b, c;
34         cin >> a >> b >> c;
35         g[a][b] = min(g[a][b], c);
36     }
37     floyed();
38     for(int i = 0 ;i < Q; i++)
39     {
40         int a, b;
41         cin >> a >> b;
42         if(g[a][b] > INF / 2) puts("impossible");
43         else cout << g[a][b] << endl;
44     }
45     return 0;
46 }

```

## Q2

### Question:

给定一个带权有向图  $G = (V, E, w)$  和顶点  $s \in V$ 。图  $G$  具有以下性质，对于每个顶点  $v \in V$ ，从  $s$  到  $v$  的某个最小权重路径最多经过  $k$  条边，请描述一个时间复杂度为  $O(|V| + k|E|)$  的算法来计算从  $s$  到每个  $v \in V$  的最短路径权重。

### Answer:

初始化一个距离数组  $dist$ ， $dist[i]$  表示从  $s$  到顶点  $i$  的最短距离，对所有除了  $s$  以外的顶点初始化为  $\infty$ ， $dist[s] = 0$

```

1  for i = 1 to k do
2      for each edge(u,v) in G.E do
3          RELAX(u, v, w)

```

执行完 $k$ 次迭代后,  $\text{dist}$ 包含所有从 $s$ 出发到其他顶点的最短路径权重, 至多包含 $k$ 条边

时间复杂度为  $O(V + kE)$

### Q3

#### Question:

假定在一个权重函数为  $w$  的有向图  $G$  上运行 Johnson 算法。证明: 如果图  $G$  包含一条权重为 0 的环路  $c$ , 那么对于环路  $c$  上的每条边  $(u, v)$ ,  $\hat{w}(u, v) = 0$ 。

#### Answer:

由Bellman-ford算法的运行结果, 对环路 $c$ 上的每条边 $(u,v)$ , 有 $h(u) = h(v)$

故 $\hat{w}(u, v) = w(u, v) + h(u) - h(v) = w(u, v) = 0$

因此, 如果图 $G$ 包含一条权重为0的环路 $c$ , 那么对于环路 $c$ 上的每条边 $(u,v)$ ,  $\hat{w}(u, v) = 0$

### Q4

#### Question:

小曹同学有一辆自行车, 他想参加一年一度的自行车登山赛。他手里有一张地图, 上面描绘了:

- $n$  个站点, 每个站点  $x_i$  都标有其正整数海拔高度  $e_i$  和是否包含补给站;
- 连接它们之间的  $r$  条道路, 每条道路  $r_j$  都标有正整数  $t_j$ , 表示小曹沿任一方向行驶所需的行驶时间。

站点连接多条道路, 但每个站点连接的平均道路数小于 5, 即  $(r \leq 5n)$ 。

小曹需要从起点  $s$  到终点  $t$ , 同时要满足以下条件:

- 小曹的体力值为正整数  $g < n$ : 他最多有  $g$  单位的体力 (开始时体力值是满的)。他可以在沿途任何标有补给站的站点进行休息并恢复体力 (任何整数单位)。他每恢复一单位体力需要休息  $t_G$  的时间。
- 骑车只有在上坡时才消耗体力。具体来说, 如果他从海拔高度分别为  $e_i$  和  $e_j$  的站点  $x_i$  驾驶到交叉点  $x_j$ , 如果  $e_j > e_i$ , 小曹将使用  $e_j - e_i$  单位的体力值, 否则将不消耗体力。

给定自行车登山赛的地图, 请描述一个  $O(n^2 \log n)$  时间复杂度的算法, 以返回一条到达终点的最快路线, 并始终保持比赛过程中严格保留正量的体力值 (假定一定存在这样的路线)。

## Answer:

问题等价于找到路径 $p$ , 使得  $\forall (x_i, x_j) \in p, e_j - e_i \leq g$

初始化一个优先队列, 其中元素是三元组 (时间、位置、体力值)。将 (0, 起点,  $g$ ) 添加到队列中, 表示从七点开始, 时间为0, 体力值为 $g$

初始化一个二维数组 $dist$ ,  $dist[i][j]$ 表示到达位置 $i$ , 体力值为 $j$ 时的最短时间。初始化 $dist[i][j]$ 设置为无穷大,  $dist[起点][g]$ , 将其设置为0

当队列不为空时,

- 取队头元素
- 如果位置是终点, 返回时间
- 对于从当前位置出发的每条边, 如果体力值  $\geq$  消耗的体力是,  
 $g + e_j - e_i + t_G < dist[next\_index][g - e_j + e_i + t_G]$ , 进行一次松弛操作

队列优化的dijkstra算法对全源顶点的时间复杂度是 $O(n^2 \log n)$ 的