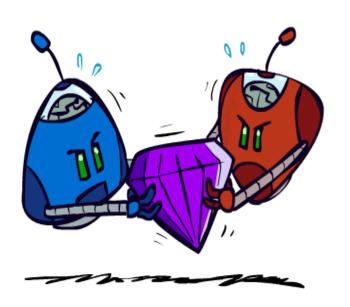
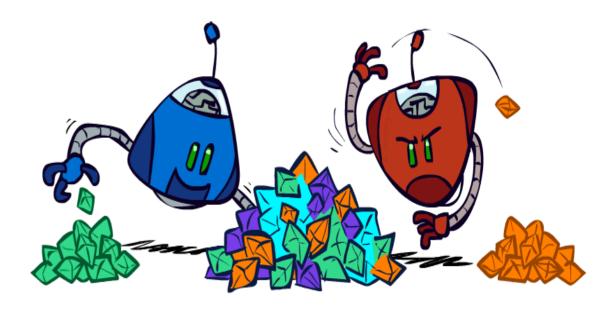
## Juegos de suma cero

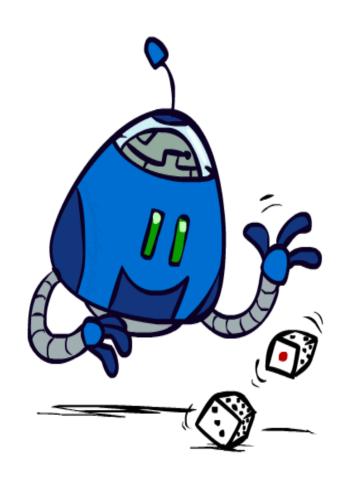




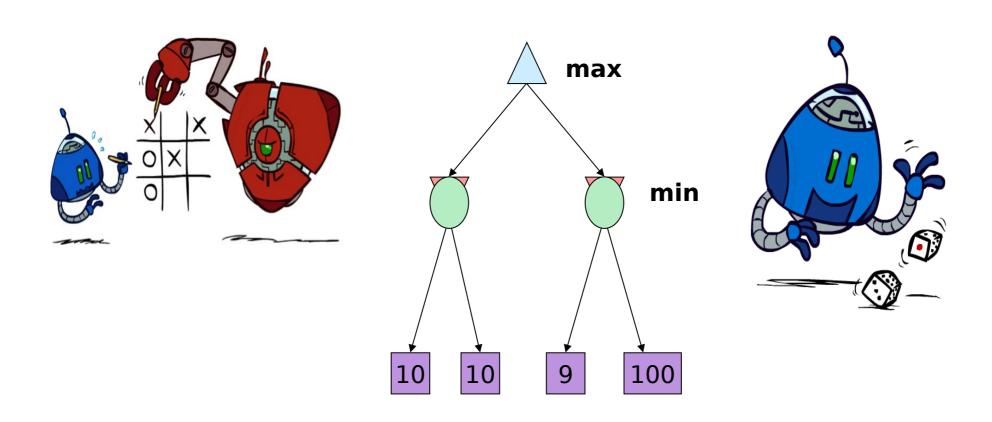
- Juegos de suma cero
  - Los agentes tienen utilidades opuestas (valores)
  - Podemos pensar en un único valor que uno maximiza y el otro minimiza
  - Adversarial, competición pura

- Juegos Generales
  - Los agentes tienen utilidades independientes (valores)
  - Cooperación, indiferencia, competición, y más, todo es posible
  - Más después

#### **Resultados inciertos**



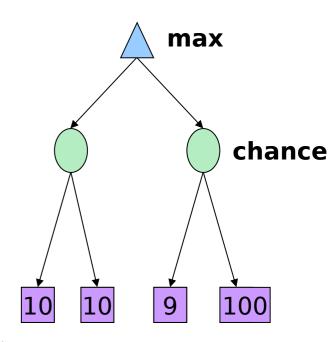
#### Caso peor vs. caso medio



Idea: los resultados inciertos están controlados por el azar, no por el adversario!

## **Búsqueda Expectimax**

- Por qué podemos no conocer el resultado de una acción?
  - Aleatoriedad explícita: echar los dados
  - Oponentes impredecibles: los fantasmas responden aleatoriamente
  - Las acciones pueden fallar: al mover un robot, las ruedas pueden patinar
- Los valores deberían reflejar resultados medios (expectimax), no resultados en el caso peor (minimax)
- Búsqueda Expectimax: calcular la puntuación media con un juego óptimo
  - Nodos Max como en búsqueda minimax
  - Los nodos aleatorios son como los nodos min pero el resultado es incierto
  - Se calcularán las utilidades esperadas
  - P. ej. Tomar la media ponderada (expectativa) de los hijos

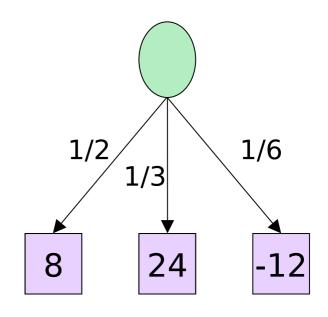


#### Pseudocódigo de Expectimax

```
def value(state):
                     if the state is a terminal state: return the state's utility
                     if the next agent is MAX: return max-value(state)
                     if the next agent is EXP: return exp-value(state)
                                                       def exp-value(state):
def max-value(state):
                                                           initialize v = 0
    initialize v = -\infty
                                                           for each successor of state:
    for each successor of state:
                                                              p = probability(successor)
        v = max(v,
                                                              v += p * value(successor)
               value(successor))
                                                           return v
    return v
```

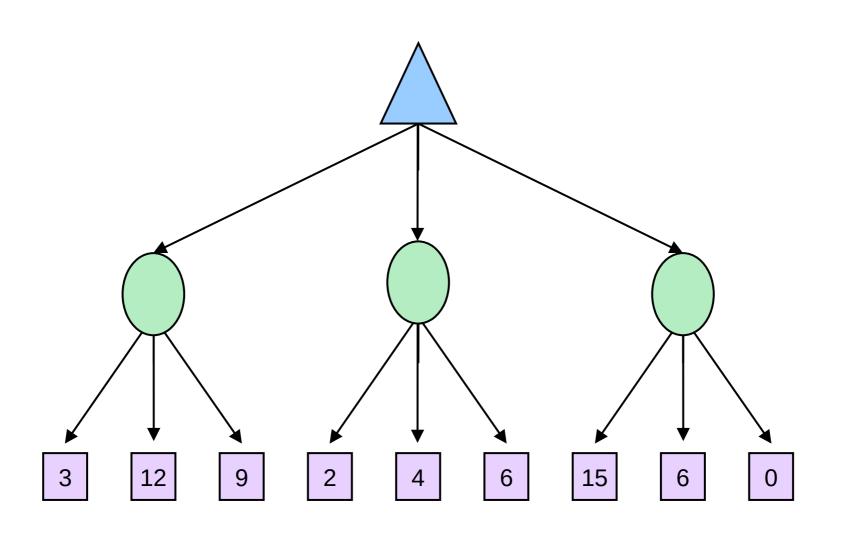
#### Pseudocódigo de Expectimax

# def exp-value(state): initialize v = 0 for each successor of state: p = probability(successor) v += p \* value(successor) return v

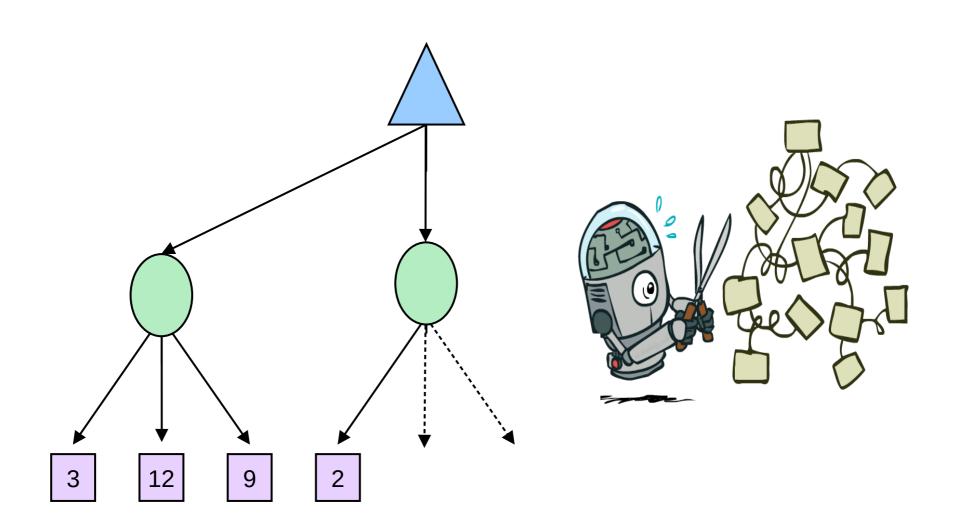


$$v = (1/2)(8) + (1/3)(24) + (1/6)(-12) = 10$$

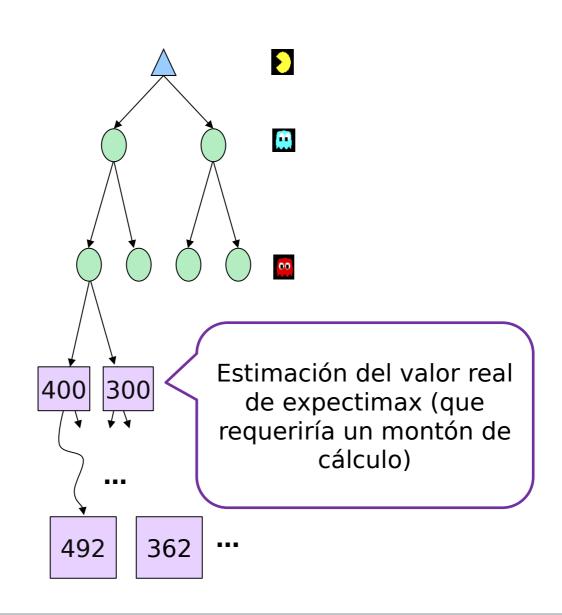
# **Ejemplo de Expectimax**



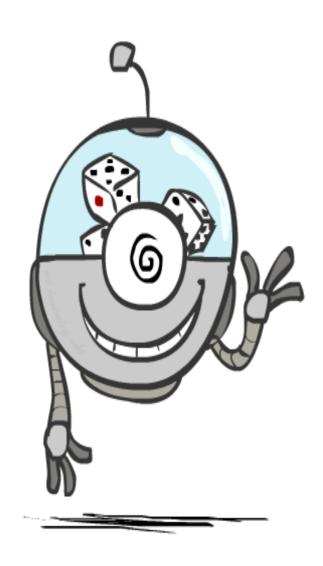
# ¿Poda de Expectimax?



#### Expectimax con profundida limitada

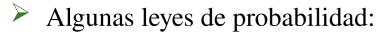


#### Probabilidades

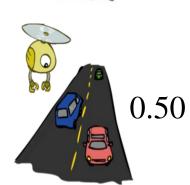


#### Recuerdo: Probabilidades

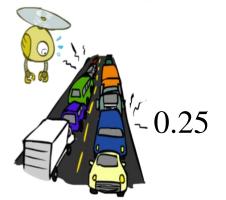
- Una variable aleatoria (random) representa un evento cuyo resultado es desconocido
- Una distribución de probabilidad es una asignación de pesos a resultados.
- Ejemplo: Tráfico en la autovía
  - Variable aleatoria: T = hay tráfico o no
  - Valores: T en {nada, ligero, mucho}
  - Distribución: P(T=nada) = 0.25, P(T=ligero) = 0.50, P(T=mucho) = 0.25



- Las Probabilidades son siempre no negativas
- La suma de Probabilidades sobre todos los valores posibles suma uno

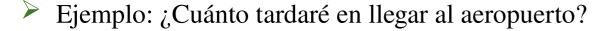


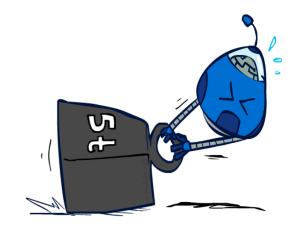
0.25



#### Recuerdo: Expectativas

El valor esperado de una función de una variable aleatoria es la media, ponderada por la distribución de probabilidad de los resultados





Tiempo: 20 min

X

Probabilidad: 0.25

1

30 min

X

0.50

60 min

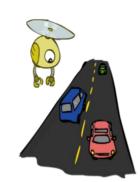
X

0.25



35 min

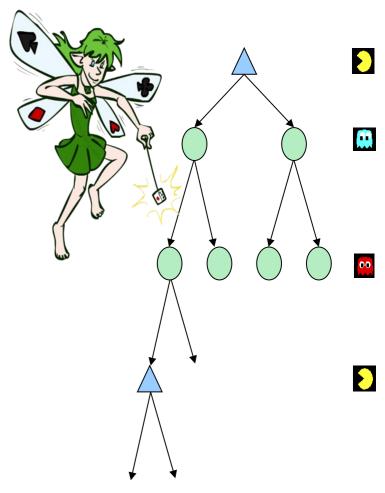






## ¿Qué probabilidades usamos?

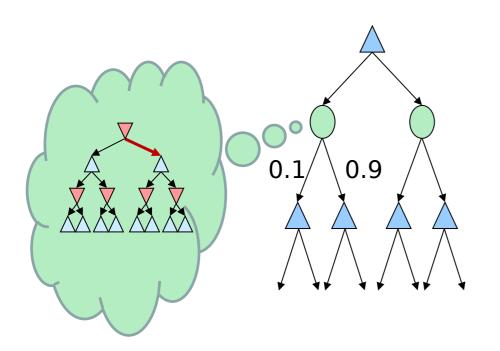
- En la búsqueda expectimax, tenemos un modelo probabilístico de cómo el oponente (o entorno) se comportará en cualquier estado
  - El Modelo podría ser una distribución uniforme (echar los dados)
  - El Modelo podría ser sofisticado y requerir un montón de computación
  - Tendremos un nodo aleatorio por cada situación fuera de nuestro control: oponente o entorno
  - ¡El modelo podría decir qué acciones adversariales son probables!
- Por ahora, asumiremos que cada nodo viene mágicamente con probabilidades que especifican la distribución respecto a sus valores



¡Tener una suposición probabilística sobre la acción de otro agente no quiere decir que ese agente esté echando una moneda!

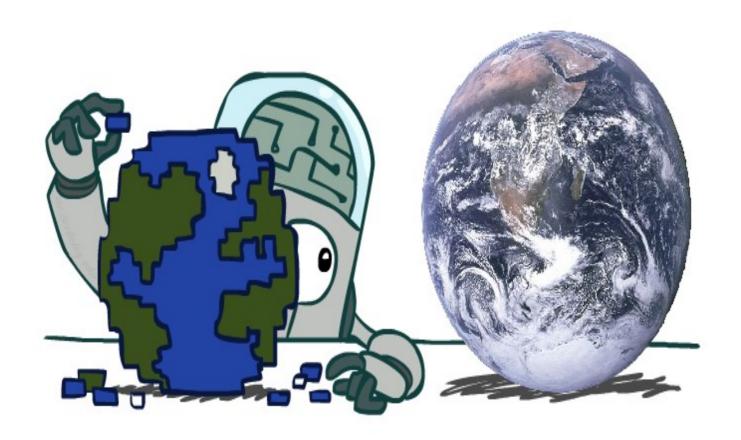
#### Quiz: Probabilidades informadas

- Supongamos que nuestro oponente está ejecutando un minimax de profundidad 2, usando ese resultado un 80% de las veces, y moviéndose aleatoriamente en otro caso
- Pregunta: ¿Qué tipo de búsqueda en árbol usaríamos?



- Respuesta: ¡Expectimax!
  - Para estimar las probabilidades de CADA nodo aleatorio, tendríamos que ejecutar una simulación de nuestro oponente
  - Esto nos puede llevar rápidamente a ineficiencia (tiempo)
  - Peor si tenemos que simular a nuestro oponente simulándonos a nosotros ...
  - ... excepto para minimax, que tiene la (buena) propiedad de que todo se junta en un árbol de juegos

#### **Modelando Asunciones**



## Los peligros del optimismo y el pesimismo

#### Optimismo peligroso

Asumiendo azar cuando el mundo es adversarial

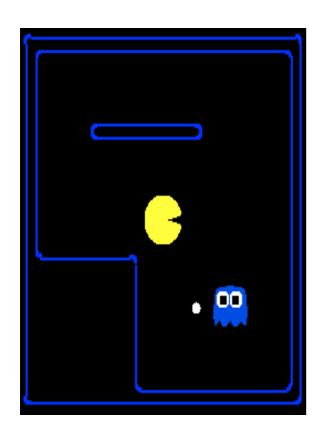


#### Pesimismo peligroso

Asumiendo el caso peor cuando es poco probable



#### Asunciones vs. Realidad



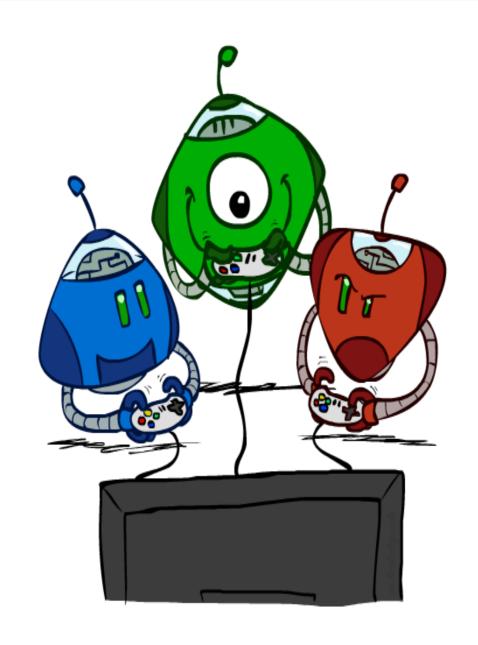
|                          | Fantasma<br>Adversarial   | Fantasma<br>Aleatorio   |
|--------------------------|---------------------------|-------------------------|
| Minimax<br>Pacman        | Won 5/5 Avg. Score: 483   | Won 5/5 Avg. Score: 493 |
| Expecti<br>max<br>Pacman | Won 1/5 Avg. Score: - 303 | Won 5/5 Avg. Score: 503 |

Resultados jugando 5 juegos

- Pacman usó búsqueda de profundidad 4 con una función de evaluación que evita problemas
- El fantasma usó búsqueda de profundidad 2 con una función de evaluación que busca a Pacman

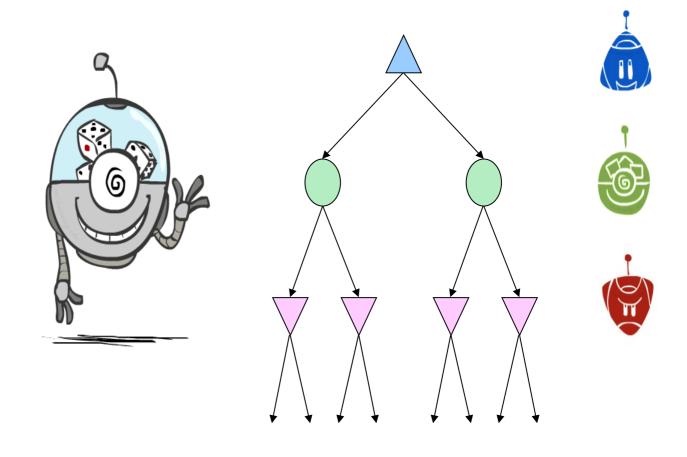
[Demos: world assumptions (L7D3,4,5,6)]

# Otros tipos de juegos



#### Tipos de nivel mixtos

- P. ej. Backgammon
- Expectiminimax
  - El entorno es un "agente aleatorio" extra que mueve después de cada agente min/max
  - Cada nodo calcula la combinación apropiada para sus hijos



## **Utilidades Multi-agente**

