

4 频率域滤波

主要内容



- 频率域变换概述
 - ✓ 为什么要在频率域研究图像
- 傅里叶变换
 - ✓ 数学基础
 - ✓ 傅里叶级数
 - ✓ 傅里叶变换
- · Matlab中的傅里叶变换函数
 - ✓ fft2
 - ✓ fftshift
 - ✓ ifft2

主要内容



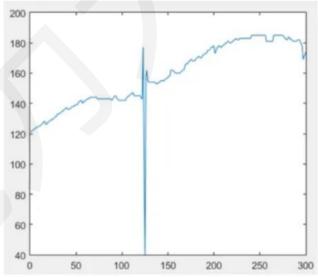
- 从空间滤波器获得频率域滤波器
 - ✓ 对空间滤波器进行傅里叶变换
 - ✓ 将空间域滤波器直接转为频域滤波器
- 频率域低通滤波器
 - ✓ 理想低通滤波器
 - ✓ 巴特沃思低通滤波器
 - ✓ 高斯低通滤波器
- 频率域高通滤波器
 - ✓ 理想高通滤波器
 - ✓ 巴特沃思高通滤波器
 - ✓ 高斯高通滤波器

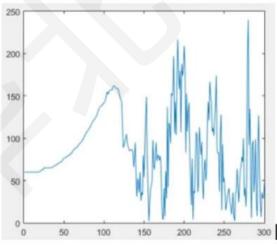


- ✓ 可以利用频率成分和图像外表之间的对应关系, 一些在空间域表述困难的增强任务, 在频率域中 变得非常简单。
- ✓ 滤波在频率域更为直观,它可以解释空间域滤波的某些性质。
- ✓ 时域分析只能反映信号的幅值随时间的变化情况,除单频率分量的简谐波外,很难明确揭示信号的频率组成和各频率分量大小。

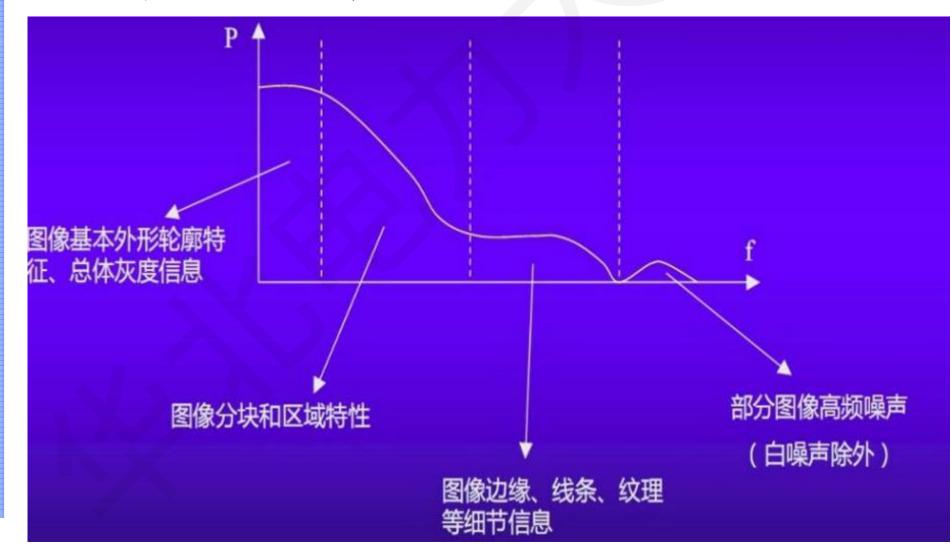




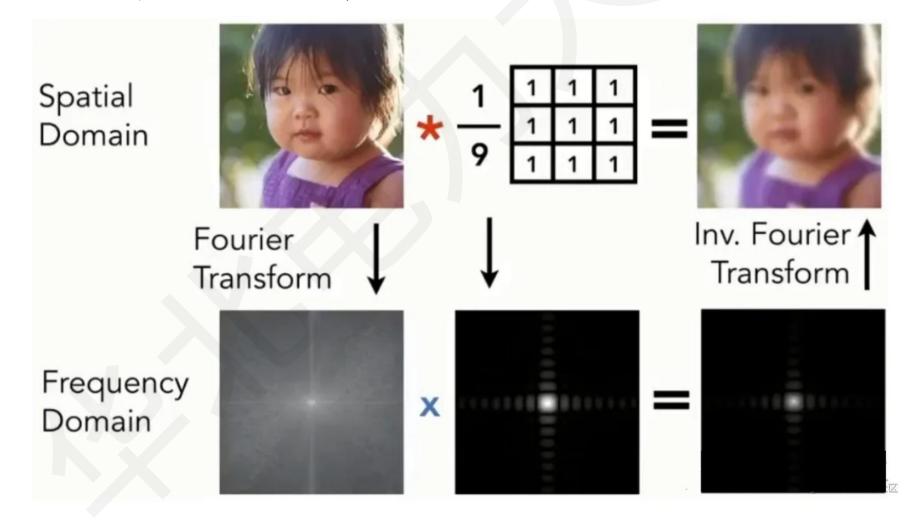








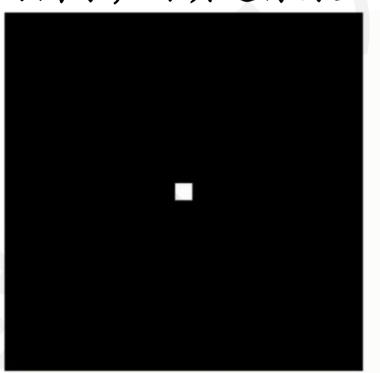


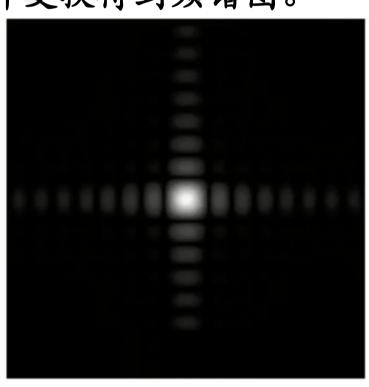




• 为什么要在频率域研究图像

✓ 卷积核的频谱图,比如3×3的卷积核就是构建一张中间3×3区域为白色幅值,其他部分为黑色幅值0的图像,对其进行傅里叶变换得到频谱图。

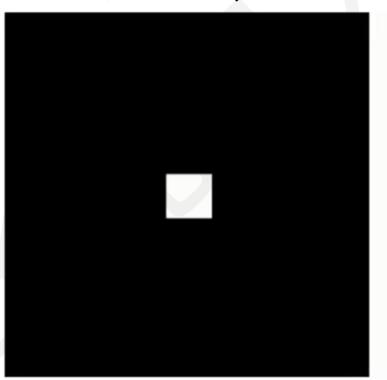






• 为什么要在频率域研究图像

✓如果将3×3扩大,变为7×7的卷积核得到的频谱 图高频信息更少,所以和原图的频谱图做乘法后获 得更少高频信息,从而时域的图像更模糊。







- 图像变换:将图像从空间域变换到某变换域 (如傅立叶变换中的频率域),在变换域中进 行处理,然后通过反变换把处理结果返回到空 间域。
- 所有形式的图像变换都要求是二维可逆的正交变换。除了常用的傅立叶变换,还有离散余弦变换、沃尔什—哈达玛变换、斜变换、霍特林变换、哈尔变换、小波变换等。
- 本课程仅介绍傅立叶变换。

4.2 傅里叶变换



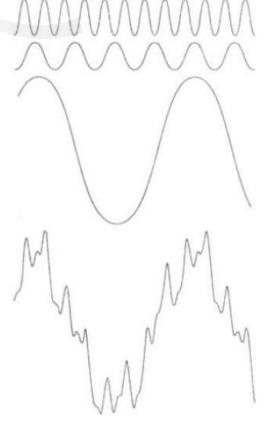
- · 让·巴普蒂斯·约瑟夫·傅里叶(1768年3月21日-1830年5月16日),法国欧塞尔人,著名数学家、物理学家。
- ✓任何周期函数都可以表示为不同频率的正弦和或余弦和形式
- ✓ 甚至非周期函数也可以用正 弦和或余弦乘以加权函数的积 分来表示



4.2 傅里叶变换



- ✓任何周期函数都可以表示为不同频率的正弦和或余弦和形式
- ✓ 甚至非周期函数也可以用正弦 和或余弦乘以加权函数的积分来 表示
- ✓傅里叶变换的一般过程:



$$f(x, y)$$
 DFT $H(u, v)$ IDFT $f(x, y) \longrightarrow F(u, v) H(u, v) \longrightarrow g(x, y)$ 滤波

4.2.1 数学基础



(1) 泰勒级数

如果f(x)在点x=x₀具有任意阶导数,则f(x)可展开为:

$$f(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) + \frac{f''(x_0)}{2!}(x - x_0)^2 + \dots + \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!}(x - x_0)^n + \dots$$

(2) 指数函数泰勒展开

$$e^{x} = 1 + x + \frac{x^{2}}{2!} + \dots + \frac{x^{n}}{n!} + \frac{x^{n+1}}{(n+1)!} + \dots$$

(3) 三角函数泰勒展开
$$\sin x = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} + \dots + (-1)^{n-1} \frac{x^{2n-1}}{(2n-1)!} + \dots$$
$$+ (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} + \dots$$
$$\cos x = 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} + \dots + (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n+2)!} + \dots$$
$$+ (-1)^{n+1} \frac{x^{2n+2}}{(2n+2)!} + \dots$$

4.2.1 数学基础



(4) 欧拉公式

$$e^{jx} = 1 + \frac{(jx)^{1}}{1!} + \frac{(jx)^{2}}{2!} + \frac{(jx)^{3}}{3!} + \frac{(jx)^{4}}{4!} + \cdots$$

$$e^{jx} = \left[1 - \frac{(x)^{2}}{2!} + \frac{(x)^{4}}{4!} - \frac{(x)^{6}}{6!} + \cdots\right] + j\left[\frac{(x)^{1}}{1!} - \frac{(x)^{3}}{3!} + \frac{(x)^{5}}{5!} - \frac{(x)^{7}}{7!} + \cdots\right]$$

$$e^{jx} = \cos x + j\sin x$$

4.2.1 数学基础



(5) 复数

- ✓ 复数的定义为: $C = R + jI, (j)^2 = -1$
- ✓ 复数的极坐标表示为: $C = |C|(\cos\theta + j\sin\theta)$

其中,
$$|C| = \sqrt{R^2 + I^2}$$

$$\theta = \arctan\left(\frac{I}{R}\right)$$

✓ 根据欧拉公式 $C = |C|e^{j\theta}$



- 由泰勒级数展开可知,一个函数f(x)能够以多项式的形式逼近非多项式函数。
- 同理,将一个函数f(x)以三角函数的形式近似,就是傅里叶级数。
- 任何周期函数都可以用正弦函数和余弦函数构成的无穷级数来表示(选择正弦函数与余弦函数作为基函数是因为它们是正交的)。



• 对于周期是2T的函数f(x), 傅里叶级数为:

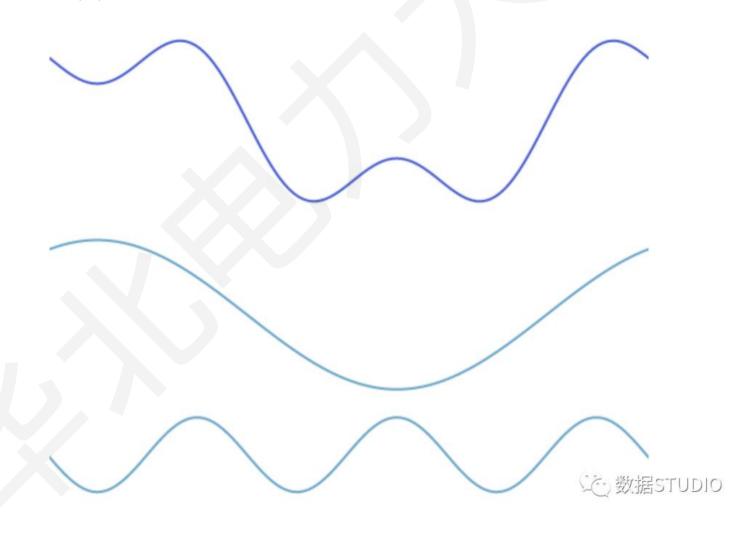
$$f(x) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} \left(a_n \cos \frac{n\pi x}{T} + b_n \sin \frac{n\pi x}{T} \right)$$

经过指数变换,得到:

$$f(x) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \left(a_n e^{jn\omega_0 x} \right)$$

其中,
$$a_n = \frac{1}{T} \int_T f(x) \cdot e^{jn\omega_0 x} dx$$
 $\omega_0 = \frac{2\pi}{T}$ 基频率

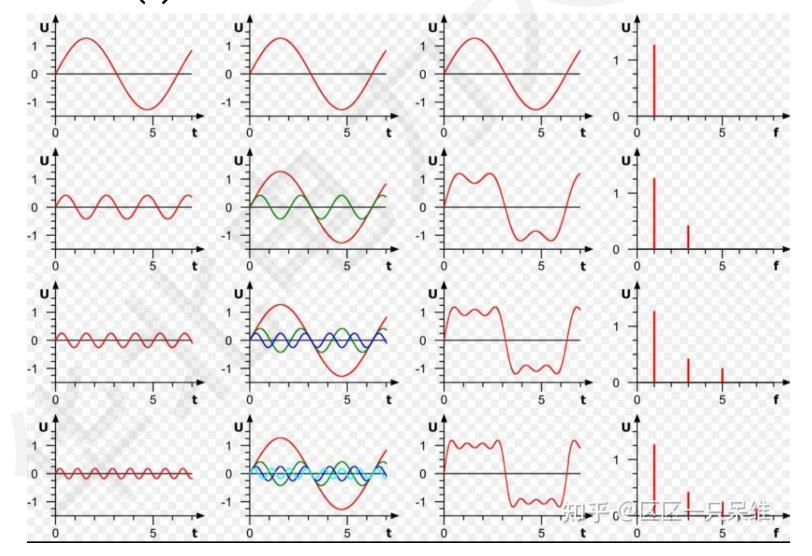




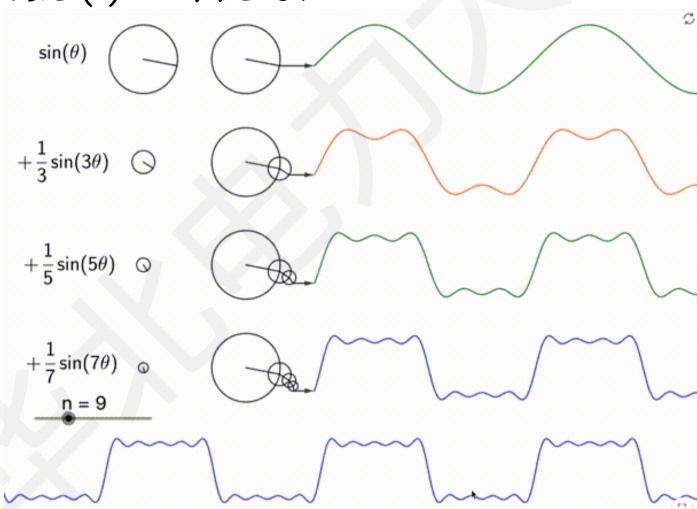




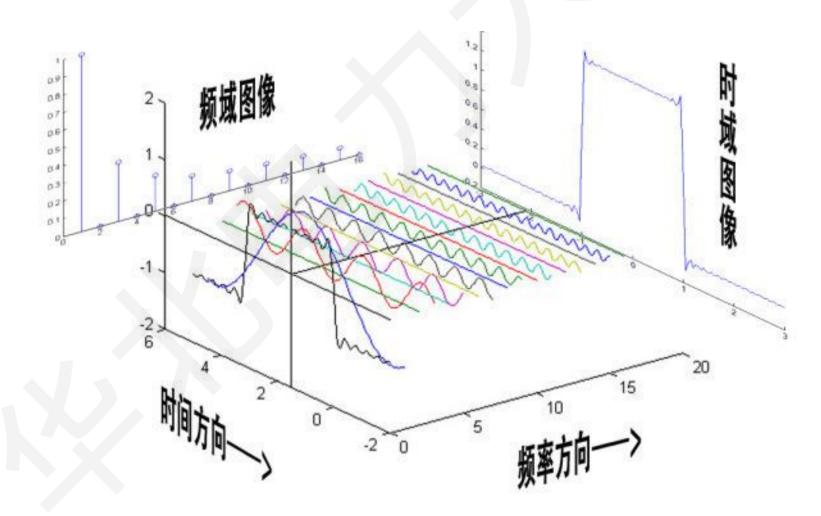


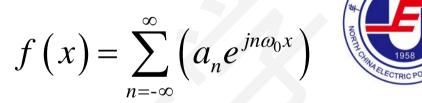














- 那么非周期函数怎么办呢,能否找到一种更加一般的表达形式呢?
 - ✓ 周期无穷大 $T \longrightarrow \infty$ $\omega_0 = \frac{2\pi}{T} \longrightarrow 0$
 - \checkmark $n\omega_0$ 变为连续的 $\Delta\omega = (n+1)\omega_0 n\omega_0 = \omega_0 = \frac{2\pi}{T}$

$$f(x) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \left(a_n e^{jn\omega_0 x}\right) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(x) \cdot e^{jn\omega_0 x} dx \cdot e^{jn\omega_0 x}$$



- 那么非周期函数怎么办呢,能否找到一种更加一般的表达形式呢?
 - ✓ 整理得到傅里叶变换公式:

$$F(\omega) = F[f(x)] = \int_{-\infty}^{\infty} f(x) \cdot e^{-j2\pi\omega x} dx$$

✓ 傅里叶反变换为:

$$f(x) = \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) \cdot e^{j2\pi\omega x} d\omega$$



• 二维连续傅里叶变换

$$F(u,v) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(x,y) \cdot e^{-j2\pi(ux+vy)} dxdy$$

• 二维连续傅里叶反变换

$$f(x,y) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} F(u,v) \cdot e^{j2\pi(ux+vy)} dudv$$



• 一维离散傅里叶变换

$$F(u) = \sum_{x=0}^{N-1} f(x)e^{-j2\pi ux/N}$$

• 一维离散傅里叶反变换

$$f(x) = \frac{1}{N} \sum_{u=0}^{N-1} F(u) e^{j2\pi ux/N}$$



• 由欧拉公式可得,一维离散傅里叶变换

$$F(u) = \sum_{x=0}^{N-1} f(x) \left(\cos \frac{2\pi ux}{N} - j \sin \frac{2\pi ux}{N} \right)$$

- 每个F(u) 由f(x)与对应频率的正弦和余弦乘积和组成。
 - ✓ u 值决定了变换的频率成份, 因此, F(u) 覆盖的域(u值) 称为频率域, 其中每一项都被称为傅里叶变换的频率分量, 与f(x) 的"时间域"和"时间成份"相对应。



• 傅里叶变换的复数形式为:

$$F(u) = R(u) + jI(u)$$

• 傅里叶变换的极坐标形式为:

$$F(u) = |F(u)|e^{-j\phi(u)}$$

✓ 幅度或频率谱为:

$$|F(u)| = \left\lceil R(u)^2 + I(u)^2 \right\rceil^{1/2}$$

✓ 相角或相位谱为:

$$\phi(u) = \arctan \left[\frac{I(u)}{R(u)} \right]$$



• 二维离散傅里叶变换

$$F(u,v) = \sum_{x=0}^{N-1} \sum_{y=0}^{M-1} f(x,y) e^{-j2\pi(ux/N + vy/M)}$$

• 二维离散傅里叶反变换

$$f(x,y) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} F(u,v) \cdot e^{j2\pi(ux+vy)} dudv$$

$$f(x,y) = \frac{1}{MN} \sum_{u=0}^{N-1} \sum_{v=0}^{M-1} F(u,v) e^{j2\pi(ux/N + vy/M)}$$



• 二维离散傅里叶变换

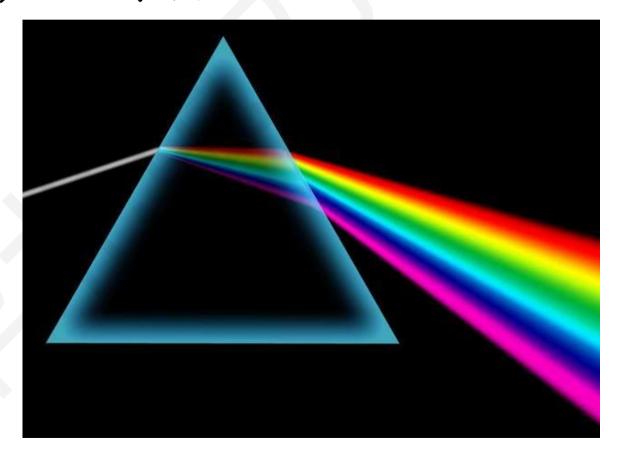
$$F(u,v) = \sum_{x=0}^{N-1} \sum_{y=0}^{M-1} f(x,y) e^{-j2\pi(ux/N + vy/M)}$$

$$F(0,0) = \sum_{x=0}^{N-1} \sum_{y=0}^{M-1} f(x,y)$$

4.2.4 傅里叶变换的作用



· 傅里叶变换将信号分成不同频率成份。类似光学中的分色棱镜把白光按波长(频率)分成不同颜色, 称数学棱镜。



4.3 Matlab中的傅里叶变换



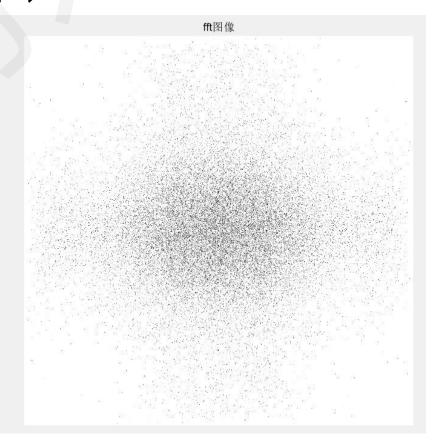
- · fft, 一维快速傅里叶变换
- · fft2, 二维快速傅里叶变换
- · fftshift, 傅里叶变换平移
- · ifft, 一维快速傅里叶反变换
- · ifft2, 二维快速傅里叶反变换

4.3.1 傅里叶变换fft2



fft2, 二维快速傅里叶变换Y = fft2(X)



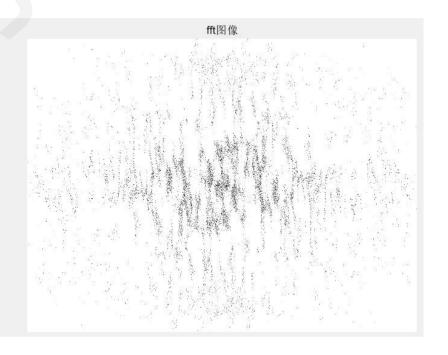


4.3.1 傅里叶变换fft2



fft2, 二维快速傅里叶变换
 Y = fft2(X)

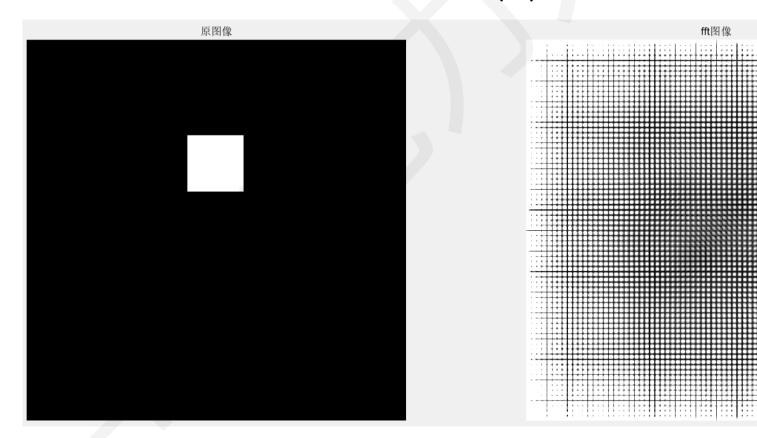




4.3.1 傅里叶变换fft2

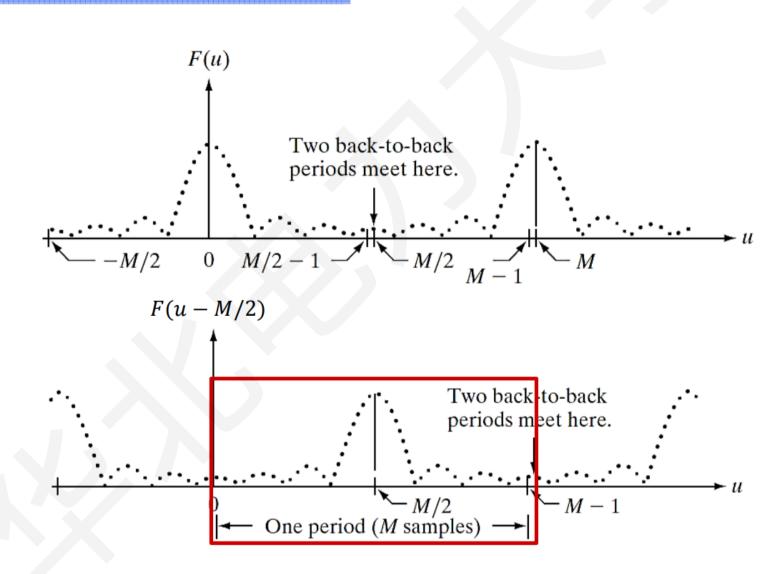


fft2, 二维快速傅里叶变换
 Y = fft2(X)



4.3.2 傅里叶变换平移fftshift

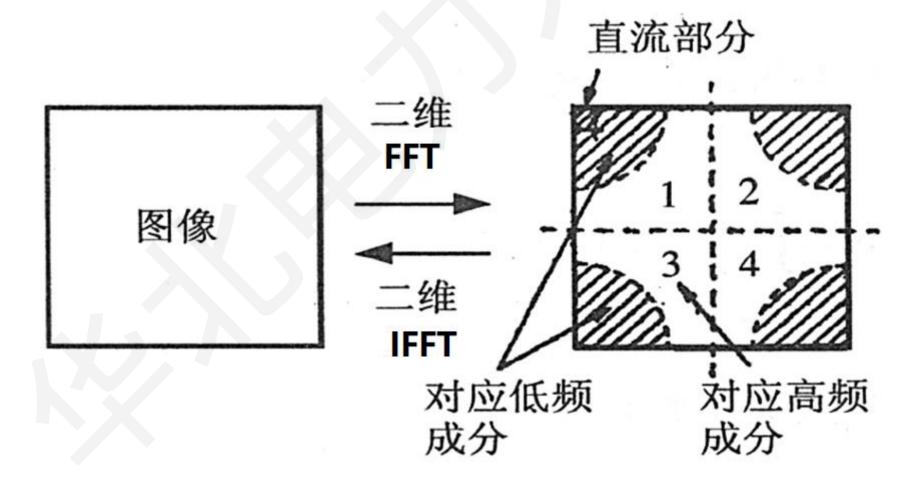






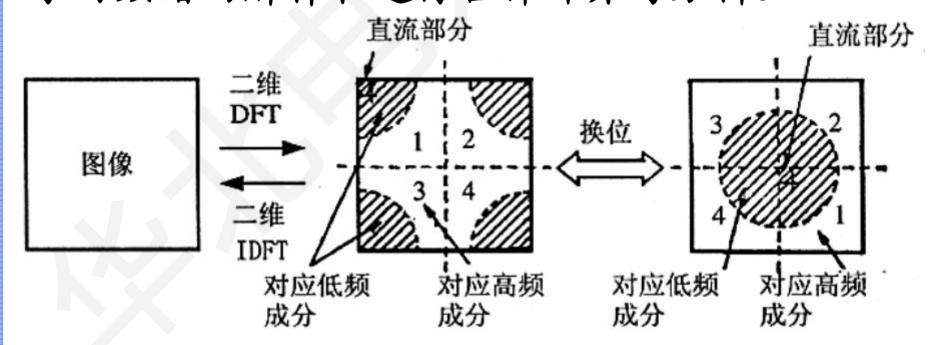


• 按照傅里叶变换公式, 其幅值的强度分布特点为:



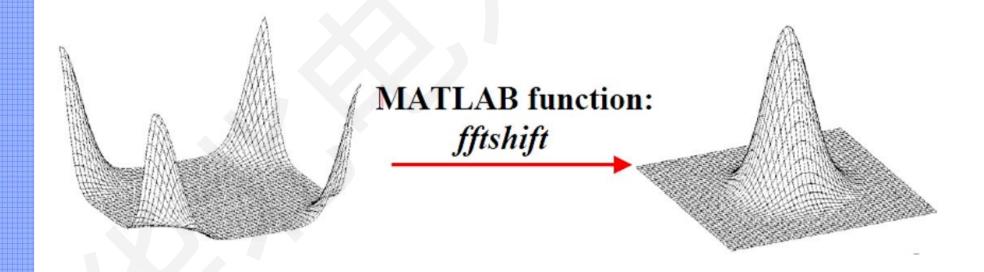


- 在光学傅立叶变换中,人们已习惯于变化领域中的低谱部分位于中央。
- 使频域的频谱分布中间低、周围高,有利于对频谱的解释和进行各种计算与分析。





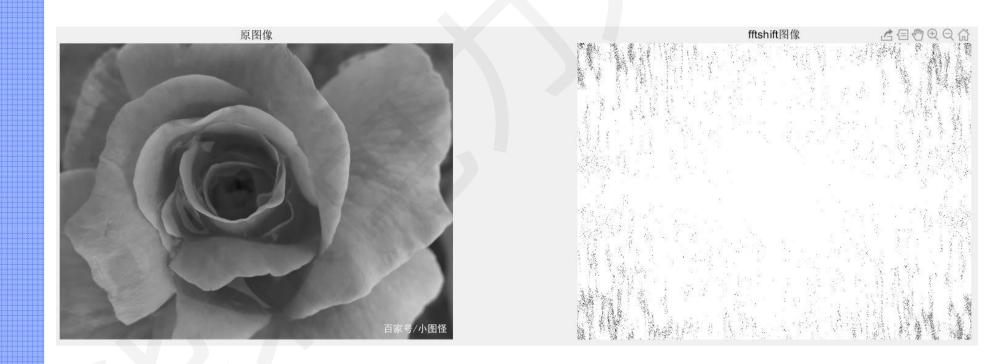
• 在光学傅立叶变换中,人们已习惯于变化领域中的低谱部分位于中央。





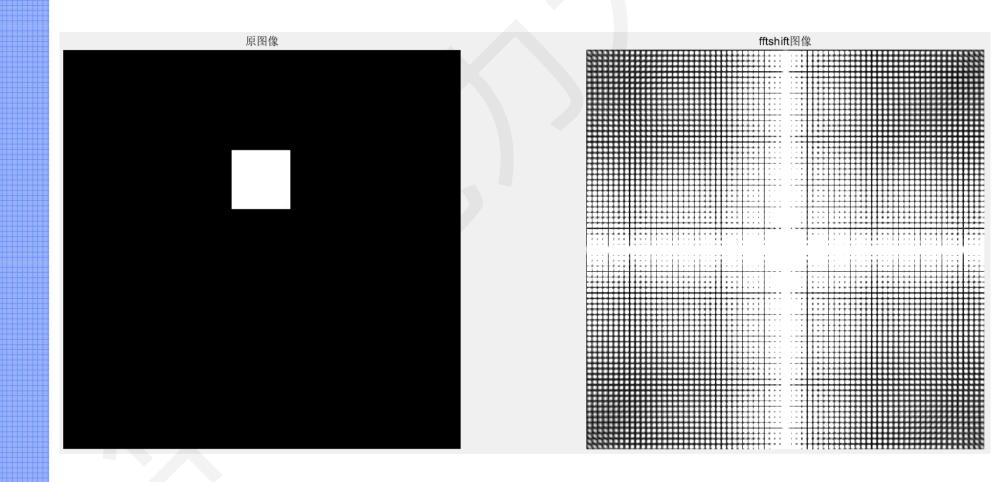












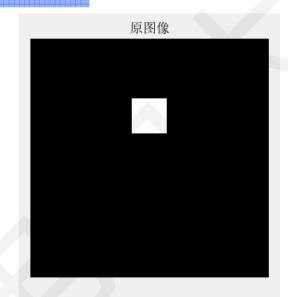


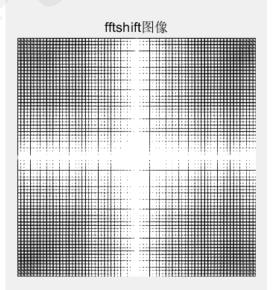


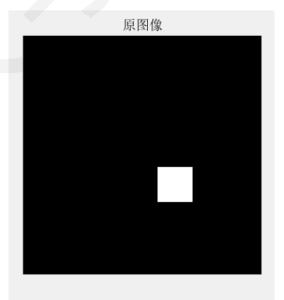
这里有个小白点

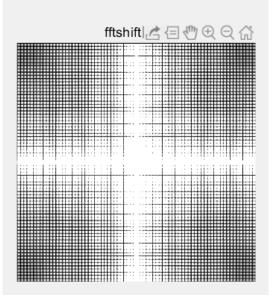


图像内容相同,但是分布不同,它们傅里的傅里。

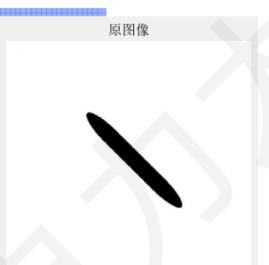


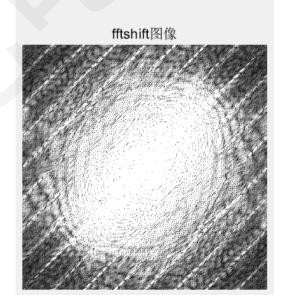






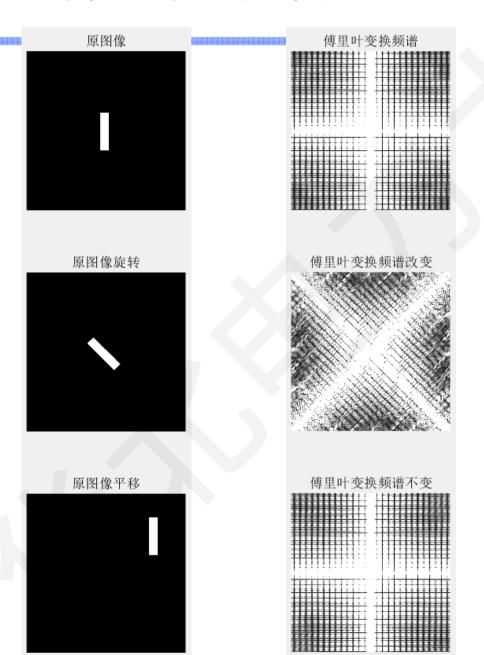


















```
I1 = imread('whiteblock1.jpg');
```

I1 = rgb2gray(I1);

I1 = im2double(I1);

I2 = fft2(I1); %快速傅里叶变换

I2 = fftshift(I2); %平移

l3 = abs(l2); %由于l2包含复数,必须通过abs取频谱

I4 = angle(I2); %通过angle取得相位

4.3.3 傅里叶反变换ifft2



• 将频域图像变换为时域图像。



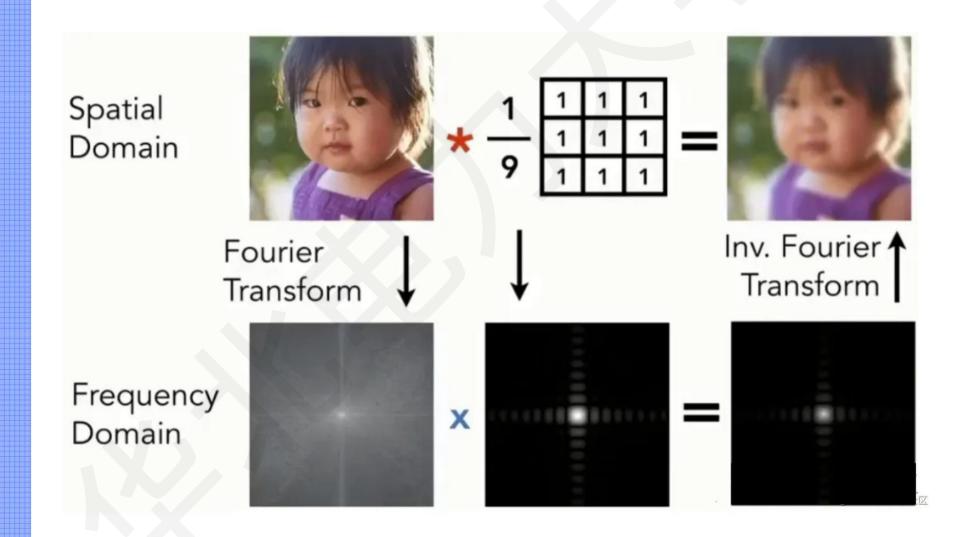






```
I1 = imread('lena.jpg');
I1 = rgb2gray(I1);
I1 = im2double(I1);
I2 = fft2(I1); %快速傅里叶变换
I3 = fftshift(I2); %平移
|4 = ifft2(|2); %傅里叶反变换
figure(1);
subplot(2,2,1);imshow(I1);title('原图像');
subplot(2,2,2);imshow(abs(I2));title('傅里叶滤波器');
subplot(2,2,3);imshow(abs(l3));title('傅里叶平移器');
subplot(2,2,4);imshow(l4);title('傅里叶反变换');
```

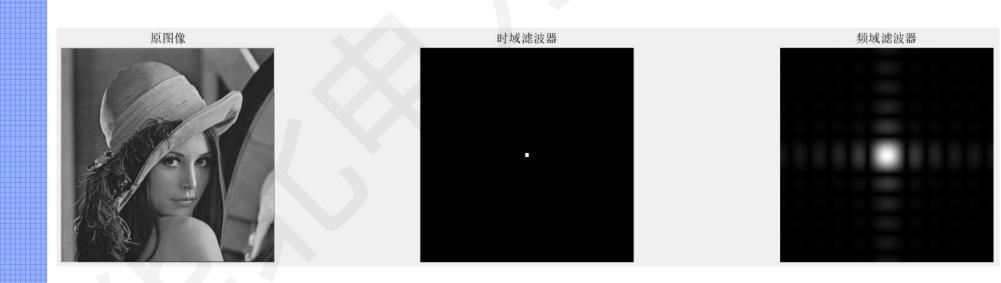
4.4 从空间滤波器获得频率域滤波器



4.4.1 空间过滤器进行频率域变换



· 卷积核的频谱图,构建一张中间n×n区域为白色幅值,其他部分为黑色幅值0的图像,对其进行傅里叶变换得到频谱图。





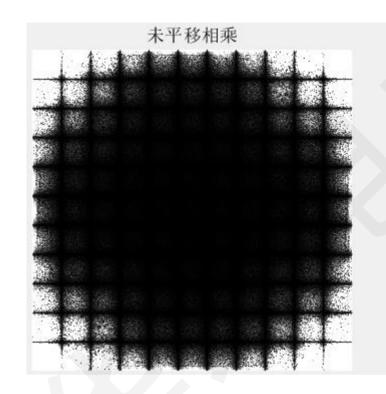


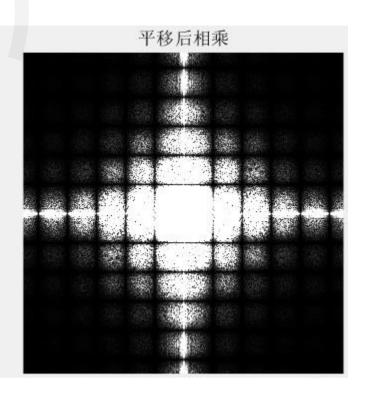
```
I1 = imread('lena.jpg');
I1 = rgb2gray(I1);
I1 = im2double(I1);%转换为double
[W, H] = size(I1);%获得图像大小
x=round(W/2);%图像中心点坐标
y=round(H/2);%
h=5;%卷积核大小2*h+1
I2 = zeros(W, H);%构建全0图像
I2(x-h:x+h,y-h:y+h)=1;%将卷积核置为1
I2 = I2/(2*h+1)/(2*h+1);%均值
I2fft = fft2(I2);
12fftshift = fftshift(12fft);
```

4.4.2 滤波器频率相乘



• 时域的卷积等于频域的相乘









I1fft = fft2(I1); %原图像傅里叶变换 I1fftshift = fftshift(I1fft); %原图像傅里叶平移

I3 = I1fft.*I2fft; %傅里叶相乘

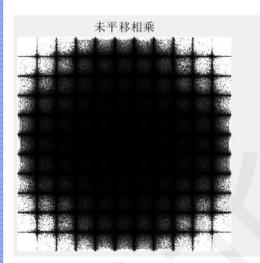
I4 = I1fftshift.*I2fftshift; %平移后相乘

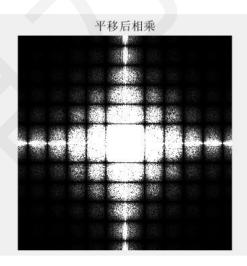
subplot(2,3,4);imshow(abs(I3));title('未平移相乘'); %I3是复数 subplot(2,3,5);imshow(abs(I4));title('平移后相乘');

4.4.3 傅里叶反变换



• 对频率域相乘后的图像进行反变换。











I1fft = fft2(I1); %原图像傅里叶变换 I1fftshift = fftshift(I1fft); %原图像傅里叶平移

|3 = |1fft.*|2fft; %傅里叶相乘

I4 = I1fftshift.*I2fftshift; %平移后相乘

I5 = ifft2(I3);

I5 = fftshift(I5); %反变换后图像需要再次平移

subplot(2,3,4);imshow(abs(I3));title('未平移相乘'); %I3是复数 subplot(2,3,5);imshow(abs(I4));title('平移后相乘'); subplot(2,3,6);imshow(I5);title('傅里叶反变换');

4.4.3 傅里叶反变换



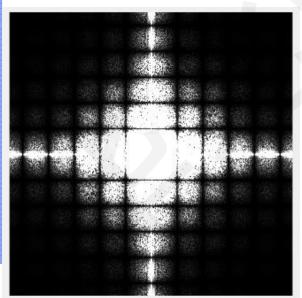
傅里叶反变换



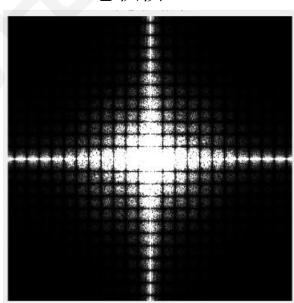
傅里叶反变换



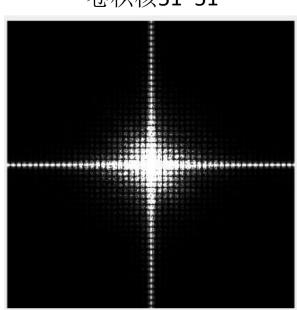
卷积核11*11



卷积核23*23

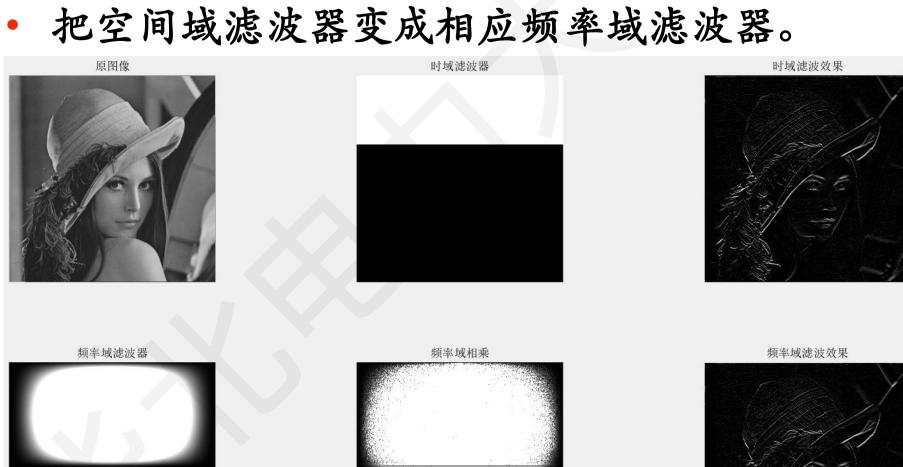


卷积核51*51



4.4.4 freqz2函数

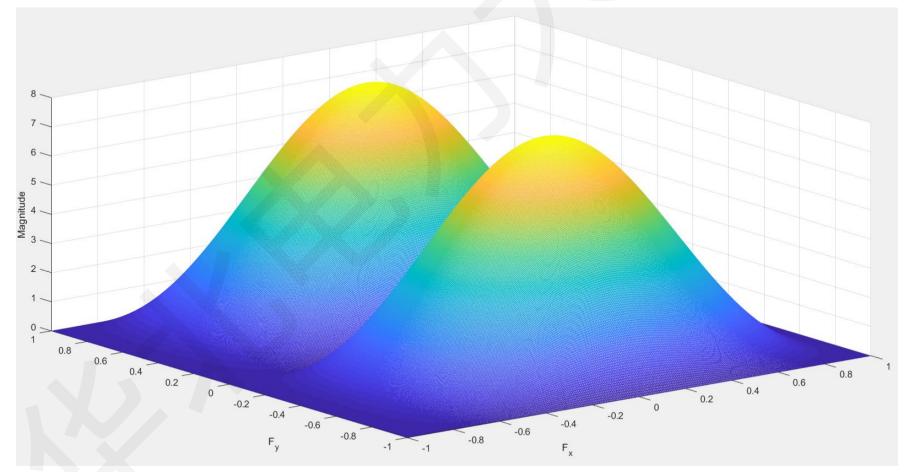








• 把空间域滤波器变成相应频率域滤波器。



freqz2(kernel, 640, 640)





```
I1 = imread('lena.jpg');
I1 = rgb2gray(I1);
I1 = im2double(I1);
kernel = fspecial('sobel'); %时域滤波器
I2 = imfilter(I1, kernel); %时域滤波
kernelfft = freqz2(kernel, 640, 640); % 将时域滤波器转为频域滤波器
11fft = fft2(11); %原图转为频率域图
I1fftshift = fftshift(I1fft);
I3 = I1fftshift.*kernelfft; %频率域滤波
I4 = ifft2(I3); %反变换
```