

Mecánica Clásica - Taller de los viernes

18 de Octubre 2024

1.

PROBLEMAS 18 OCTUBRE

1. Considere un sistema formado por 2 partículas de masa m por 3 resortes, dos constantes elásticas k y otro $3k$ como se muestra. Calcule las frecuencias y las configuraciones de los modos normales para pequeñas oscilaciones



- (1) Primero tenemos la E. Potencial del sistema

$$U = \frac{1}{2} k x_1^2 + \frac{3}{2} k (x_2 - x_1)^2 + \frac{1}{2} k x_2^2$$

expandiendo el 2do término

$$U = \frac{1}{2} 3k (x_2^2 - 2x_2x_1 + x_1^2) + \frac{1}{2} k (x_1^2 + x_2^2)$$

$$U = \frac{3}{2} k x_2^2 + \frac{3}{2} k x_1^2 - 3k x_2x_1 + \frac{1}{2} k (x_1^2 + x_2^2)$$

$$U = 2k x_2^2 + 2k x_1^2 - 3k x_2x_1 = k [2x_2^2 + 2x_1^2 - 3x_2x_1]$$

- (2) Usando $U = \frac{1}{2} \sum_{i,j} V_{ij} x_i x_j$

$$V_{11} = 2k$$

$$V_{22} = 2k$$

$$V_{12} = -3k$$

$$V_{21} = -3k$$

$$V = \begin{pmatrix} 2k & -3k \\ -3k & 2k \end{pmatrix} \text{ matriz } U$$

Ahora, para la E. Cinética

$$T = \frac{1}{2} \sum_{i,j} T_{ij} \dot{x}_i \dot{x}_j = \frac{1}{2} m \dot{x}_1^2 + \frac{1}{2} m \dot{x}_2^2$$

$$T_{11} = m$$

$$T_{22} = m$$

$$T_{12}, T_{21} = 0$$

$$T = \begin{pmatrix} m & 0 \\ 0 & m \end{pmatrix} \text{ matriz } T$$

- (3) Posteriormente, Partimos de $\det(V - \omega^2 T) = 0$

$$\det \begin{pmatrix} 2k - \omega^2 m & -3k \\ -3k & 2k - \omega^2 m \end{pmatrix} = 0$$

que da como resultado

$$(2k - \omega^2 m)(2k - \omega^2 m) - (-3k)(-3k) = 0$$

$$2k - \omega^2 m = \pm 3k$$

→ Para el signo negativo

$$2k - \omega^2 m = -3k$$

$$-2k + \omega^2 m = 3k$$

$$\omega^2 m = 5k \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{5k}{m}}$$

→ Para el signo positivo

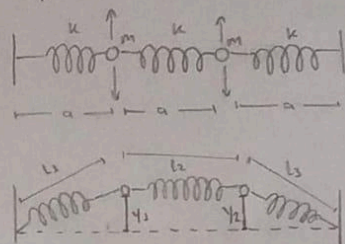
$$2k - \omega^2 m = 3k$$

$$-\omega^2 m = 3k - 2k$$

$$-\omega^2 m = k \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{-k}{m}}$$

2.

2. Para un sistema como se muestra en la figura (2 masas iguales y todos los resortes iguales). Calcule las frecuencias y las configuraciones de los correspondientes modos normales para pequeñas oscilaciones.



$$l_1 = \sqrt{a^2 + y_1^2}$$

$$l_2 = \sqrt{a^2 + y_2^2}$$

$$l_3 = \sqrt{a^2 + (y_2 - y_1)^2}$$

→ E. Cinética

$$T = \frac{1}{2} m (\dot{y}_1 + \dot{y}_2) \Rightarrow T_{11} = T_{22} = m, \quad T_{21} = T_{12} = 0$$

Para las l_i , podemos considerar que $y_i \ll a$, y podemos hacer una expansión binomial

$$l_1 = \sqrt{a^2 + y_1^2} = a \left(1 + \left(\frac{y_1}{a} \right)^2 \right)^{1/2} \approx a \left(1 + \frac{1}{2} \left(\frac{y_1}{a} \right)^2 \right) = a + \frac{y_1^2}{2a}$$

$$l_2 = \sqrt{a^2 + y_2^2} = a \left(1 + \left(\frac{y_2}{a} \right)^2 \right)^{1/2} \approx a \left(1 + \frac{1}{2} \left(\frac{y_2}{a} \right)^2 \right) = a + \frac{y_2^2}{2a}$$

$$l_3 = \sqrt{a^2 + (y_2 - y_1)^2} = a \left(1 + \left(\frac{y_2 - y_1}{a} \right)^2 \right)^{1/2} \approx a \left(1 + \frac{1}{2} \left(\frac{y_2 - y_1}{a} \right)^2 \right) = a + \frac{(y_2 - y_1)^2}{2a}$$

A la longitud de los resortes fuera de su posición de equilibrio podemos restarle la longitud de los resortes en reposo, entonces el desplazamiento de los resortes queda:

$$\Delta l_1 = \frac{y_1^2}{2a}, \quad \Delta l_2 = \frac{y_2^2}{2a}, \quad \Delta l_3 = \frac{(y_2 - y_1)^2}{2a}$$

Podemos aproximar el problema a pequeñas oscilaciones gracias a la aproximación $y_i \ll a$

→ E. Potencial (considerando también una tensión constante t_0)

$$\begin{aligned} U &= \frac{1}{2} k \sum \Delta l_i \Rightarrow U = \frac{1}{2a} t_0 (y_1^2 + y_2^2 + (y_2 - y_1)^2) \\ &= \frac{1}{2a} t_0 (y_1^2 + y_2^2 + y_2^2 + y_1^2 - 2y_1 y_2) \\ &= \frac{1}{2a} t_0 (2y_1^2 + 2y_2^2 - 2y_1 y_2) = \frac{t_0 (y_1^2 + y_2^2 - y_1 y_2)}{a} \end{aligned}$$

Ahora, para las frecuencias de oscilación usamos la condición $\det |V_{ij} - \omega^2 T_{ij}| = 0$

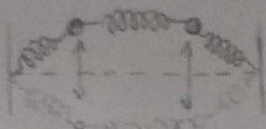
$$\begin{vmatrix} V_{11} - \omega^2 T_{11} & V_{12} - \omega^2 T_{12} \\ V_{21} - \omega^2 T_{21} & V_{22} - \omega^2 T_{22} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \frac{2t_0}{a} - \omega^2 m & -\frac{t_0}{a} - \omega^2(0) \\ -\frac{t_0}{a} - \omega^2(0) & \frac{2t_0}{a} - \omega^2 m \end{vmatrix}$$

$$= \left(\frac{2t_0}{a} - \omega^2 m \right) \left(\frac{2t_0}{a} - \omega^2 m \right) - \left(\frac{t_0}{a} \right)^2 = 0$$

Despejando ω^2 :

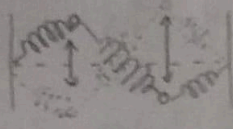
$$\omega^2 = \frac{2t_0 \pm t_0}{ma} \rightarrow \omega_1 = \sqrt{\frac{t_0}{ma}} \quad \vee \quad \omega_2 = \sqrt{\frac{3t_0}{ma}}$$

Podemos tener 2 modos de oscilación considerando las dos frecuencias de oscilación posibles.



$$\omega_1 = \sqrt{t_0/ma} \quad (*)$$

ambas masas están
en fase



$$\omega_2 = \sqrt{3t_0/ma} \quad (**)$$

ambas masas están
desfasadas

→ Modos Normales

$$\left(\frac{2t_0}{a} - \omega_1^2 m\right) a_1 + \left(-\frac{t_0}{a}\right) a_2 = 0$$

Reemplazando ω_1^2

$$\left(\frac{2t_0}{a} - \frac{t_0}{ma}\right) a_1 - \frac{t_0}{a} a_2$$

$$= \frac{t_0}{a} a_1 - \frac{t_0}{a} a_2 = 0$$

$$\Rightarrow \underline{a_1 = a_2}$$

$$\vee \quad \left(\frac{2t_0}{a} - \omega_2^2 m\right) a_1 + \left(-\frac{t_0}{a}\right) a_2 = 0$$

Reemplazando ω_2^2

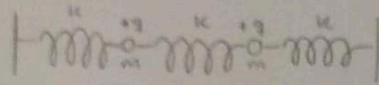
$$\left(\frac{2t_0}{a} - \frac{3t_0}{ma}\right) a_1 + \left(-\frac{t_0}{a}\right) a_2$$

$$= -\frac{t_0}{a} a_1 - \frac{t_0}{a} a_2 = 0$$

$$\Rightarrow a_1 = -a_2$$

3.

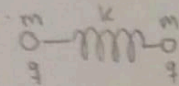
3. Calcule las frecuencias y las configuraciones de los correspondientes modos normales pequeñas oscilaciones del mismo sistema pero con partículas cargadas



$$k n_1 - \frac{Eq^2}{(n_1 - n_2 + l)^2} + k(n_1 - n_2) = m \ddot{n}_1$$

Fuerza de Coulomb

Problema con un problema más sencillo



Para la masa 1 $\rightarrow m_1 \ddot{n}_1 = - \frac{Eq^2}{(l - (n_2 - n_1))^2} + k(n_2 - n_1) =$

F. Eléctrica F. Elástica

Para la masa 2 $\rightarrow m_2 \ddot{n}_2 = \frac{Eq^2}{(l - (n_2 - n_1))^2} - k(n_2 - n_1)$

Expandiendo por Taylor

$$\frac{Eq^2}{(l - (n_2 - n_1))^2} \approx \frac{Eq^2}{l^2} + \frac{Eq^2}{l^3} (n_2 - n_1)$$

--- \rightarrow el nivel de E. potencial es Cero, por eso se descarta.

Entonces:

$$m_1 \ddot{n}_1 = - \frac{Eq}{l^3} (n_2 - n_1) + k(n_2 - n_1)$$

$$m_2 \ddot{n}_2 = \frac{Eq}{l^3} (n_2 - n_1) - k(n_2 - n_1)$$

De forma matricial

$$\begin{pmatrix} m_1 \ddot{n}_1 \\ m_2 \ddot{n}_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Eq/l^3 - k & -Eq/l^3 + k \\ -Eq/l^3 + k & Eq/l^3 - k \end{pmatrix} \begin{pmatrix} n_1 \\ n_2 \end{pmatrix}$$

Volvemos al caso normal (inicial)

Para $m_1 \rightarrow m_1 \ddot{n}_1 = \frac{Eq^2}{(l - (n_2 - n_1))^2} - k(n_2 - n_1) - k n_1$

Para $m_2 \rightarrow m_2 \ddot{n}_2 = \frac{Eq^2}{(l - (n_2 - n_1))^2} - k(n_2 - n_1) - k n_2$

Entonces, la forma matricial es:

$$\begin{pmatrix} m_1 \ddot{n}_1 \\ m_2 \ddot{n}_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2Eq^2/l^3 + 2k & -2Eq^2/l^3 + k \\ Eq^2/l^3 - k & 2Eq^2/l^3 + 2k \end{pmatrix} \begin{pmatrix} n_1 \\ n_2 \end{pmatrix}$$

Ahora, $n_1 = A_1 \cos \omega t$ y $\ddot{n}_1 = -A_1 \omega^2 \cos \omega t$

$n_2 = A_2 \cos \omega t$ y $\ddot{n}_2 = -A_2 \omega^2 \cos \omega t$

Para la ec. de movimiento

$$(V_{ij} - \omega^2 T_{ij}) a_j = 0$$

\rightarrow Frecuencias de oscilación

$$\det |V - \omega^2 T| = 0$$

$$\Rightarrow \begin{vmatrix} 2Eq^2/l^3 + 2k - \omega^2 m & -2Eq^2/l^3 - k \\ -2Eq^2/l^3 - k & 2Eq^2/l^3 + 2k - \omega^2 m \end{vmatrix}$$

Podemos llamar $E = \frac{2Eq^2}{l^3}$

$$|V_{ij} - \omega^2 T_{ij}| = (2k + \epsilon - \omega^2 m)^2 - (k + \epsilon)^2 = 0$$

$$\rightarrow 2k + \epsilon - \omega^2 m = \pm (k + \epsilon)$$

Despejando ω^2 :

$$\omega^2 = \frac{2k + \epsilon \pm (k + \epsilon)}{m} \Rightarrow \omega_1 = \sqrt{k/m} \quad \gamma \quad \omega_2 = \sqrt{\frac{3k + \epsilon}{m}}$$

Reemplazando

$$\omega_1 = \sqrt{k/m} \quad \gamma \quad \omega_2 = \sqrt{\frac{3k + 2\epsilon q^2/l^3}{m}}$$

→ Modos Normales

Para ω_1 :

$$\left(2k + \frac{2\epsilon q^2}{l^3} - \omega_1^2 m\right) a_1 - \left(k + \frac{2\epsilon q^2}{l^3}\right) a_2 = 0$$

$$\left[2k + \frac{2\epsilon q^2}{l^3} - \left(\frac{k}{1}\right)\right] a_1 - \left(k + \frac{2\epsilon q^2}{l^3}\right) a_2 = 0$$

$$\left(k + \frac{2\epsilon q^2}{l^3}\right) a_1 - \left(k + \frac{2\epsilon q^2}{l^3}\right) a_2 = 0 \Rightarrow \underline{a_1 = a_2}$$

Para ω_2 :

$$-\left(k + \frac{2\epsilon q^2}{l^3}\right) a_1 + \left[2k + \frac{2\epsilon q^2}{l^3} - \left(\frac{3k + \frac{4\epsilon q^2}{l^3}}{m}\right)m\right] a_2 = 0$$

$$-\left(k + \frac{2\epsilon q^2}{l^3}\right) a_1 + \left[2k + \frac{2\epsilon q^2}{l^3} - 3k + \frac{4\epsilon q^2}{l^3}\right] a_2 = 0$$

$$-\left(k + \frac{2\epsilon q^2}{l^3}\right) a_1 + \left[-k - \frac{2\epsilon q^2}{l^3}\right] a_2 = 0 \Rightarrow \underline{-a_1 = a_2}$$