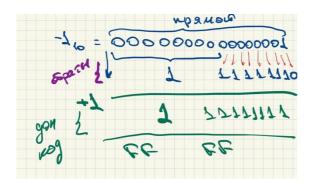
Чит-щит вопросы для собеседований на C++ QT.

Раздел СИ

1) Как в 2 байтовых регистрах записано -1 **Ответ:** FF FF тк это дополнительный код



2) Какой размер стека на компе?

Ответ:

• Windows: 32-битных приложений - 1 МБ, для 64-битных приложений - 2 МБ.

Эти значения могут быть изменены при компоновке программы параметрами компоновки.

В **MSVC** размер стека можно изменить с помощью опции компоновщика /STACK. Эта опция принимает два аргумента: размер стека и, необязательно, размер согласования стека. Пример:

/STACK:reserve[,commit]

Где **reserve** - это размер резервируемого стека в байтах, а **commit** - это размер стека, который изначально выделяется в байтах. Например, чтобы установить размер стека в 4 МБ, можно использовать следующую команду компоновщика:

/STACK:4194304

• Linux: Размер стека для новых потоков в Linux составляет **8 МБ** для 32-битных и 64-битных приложений. POSIX threads.

В **GCC** размер стека по умолчанию определяется операционной системой, и его непосредственно **через компоновщик изменить нельзя.** Однако, можно управлять размером стека для новых потоков, используя функцию pthread_attr_setstacksize при работе с потоками POSIX.

Для изменения размера **стека главного потока программы** на уровне исходного кода, можно использовать функцию setrlimit из библиотеки <sys/resource.h>, например:

```
#include <sys/resource.h>
// изменение размера стека для главного потока
int main() {
    const rlim t kStackSize = 16 * 1024 * 1024; // желаемый
размер стека в байтах
    struct rlimit rl;
    int result;
    result = getrlimit(RLIMIT STACK, &rl);
    if (result == 0) {
        if (rl.rlim cur < kStackSize) {</pre>
            rl.rlim cur = kStackSize;
            result = setrlimit(RLIMIT STACK, &rl);
            if (result != 0) {
                // Обработка ошибки
            }
        }
    // Ваш код
    return 0;
```

Почему не безопасно изменять размер стека?

Ответ:

- **Переполнение стека**: рекурсия, выделение больших объемов данных на стеке. Переполнение стека может привести к **ub**, включая сбои и уязвимости безопасности.
- **Нехватка памяти**: аварийному завершению процессов из-за нехватки памяти. Тк другие процессы тоже используют стек.
- **Портируемость**: потребуется доп настройки для стороннего окружения.
- Сложность отладки

П4ут. редпочтительнее оптимизировать алгоритмы и структуры данных для уменьшения потребления стека, чем изменять его размер.

3) Что такое указатель и как он используется?

Ответ:

Указатель в С — это переменная, значение которой является адресом в памяти. используются для хранения адресов переменных, что позволяет прямо работать с памятью и изменять значения переменных

по их адресам. Для объявления указателя используется символ *, а для доступа к значению по адресу — операция разыменования *. Пример объявления указателя на int: int *ptr;. Для получения адреса переменной используется оператор &.

4) Как работает динамическое выделение памяти в С?

Ответ:

Динамическое выделение памяти в С осуществляется с помощью функций malloc, calloc, realloc, и free. malloc выделяет блок памяти заданного размера, calloc — аналогично, но дополнительно инициализирует память нулями, realloc изменяет размер уже выделенного блока, а free освобождает выделенную память. Важно всегда освобождать выделенную динамически память.

5) Каковы преимущества и недостатки использования глобальных переменных?

Ответ:

Плюсы:

- удобство доступа из любой части программы.

Недостатки:

- увеличение **зависимости** между модулями программы, затруднение отладки и тестирования из-за **возможности изменения значений**.
- 6) Что такое указатель на функцию и как его использовать? Ответ:

Это указатель, который хранит адрес функции. Это позволяет динамически выбирать функцию для вызова. возвращаемый тип, за которым следует (*имя_указателя)(параметры). Пример использования: void (*fun_ptr)(int) = &myFunction;

7) Как вы реализуете глубокое и поверхностное копирование структур? Ответ:

Поверхностное копирование копирует значения структуры напрямую, включая адреса указателей, что может привести к разделению одного и того же участка памяти между двумя структурами. Глубокое копирование создает копию всех данных, на которые указывает структура, включая выделение новой памяти для копий всех указателей, чтобы каждая структура имела свою собственную копию данных.

8) Как в проект по C++ включить код на Cu? Ответ: extern C

Раздел С++

1) Умные указатели Ответ:

Умные указатели были созданы для устранения вышеупомянутых неудобств. По сути, они обеспечивают автоматическое управление памятью: когда умный указатель больше не используется, то есть выходит из области видимости, память, на которую он указывает, автоматически высвобождается. Традиционные указатели теперь также называют «обычными» указателями.

Умный указатель перегружает операторы -> и *. Когда умный указатель выходит из области видимости, срабатывает его деструктор и происходит очистка памяти.

Вилы:

- std::unique_ptr умный указатель, владеющий динамически выделенным ресурсом;
- std::shared_ptr умный указатель, владеющий разделяемым динамически выделенным ресурсом. Несколько std::shared_ptr могут владеть одним и тем же ресурсом, и внутренний счетчик ведет их учет;
- std::weak ptr подобен std::shared ptr, но не увеличивает счетчик.

std::unique_ptr:

std::unique_ptr владеет объектом, на который он указывает, и никакие другие умные указатели не могут на него указывать. Когда **std::unique_ptr** выходит из области видимости, объект удаляется. Это полезно, когда вы работаете с временным, динамически выделенным ресурсом, который может быть уничтожен после выхода из области действия.

Лучше выделять объекты с помощью make unique. Копия запрещена.

```
int main()
{
    std::unique_ptr<int[]> ptr = std::make_unique<int[]>(1024);
    std::unique_ptr<int[]> ptr_copy = ptr; // ОШИБКА! Копирование запрещено compute(ptr); // ОШИБКА! `ptr` передается копией, а копирование не разрешено
}
```

Это сделано специально, и это важная особенность std::unique_ptr: на любой ресурс может указывать **не более одного** std::unique_ptr. Это предотвращает **ошибочное многократное удаление указателя**. Тк нет **конструктора копирования**.

std::shared_ptr

std::shared_ptr владеет объектом, на который он указывает, но, в отличие от std::unique_ptr, он допускает множественные ссылки. Специальный внутренний счетчик уменьшается каждый раз, когда std::shared_ptr, указывающий на тот же ресурс, выходит из области видимости. Эта техника называется подсчетом ссылок. Когда последняя из них будет уничтожена, счетчик станет равным нулю, и данные будут высвобождены.

```
std::shared_ptr<int> p1 = std::make_shared<int>();
std::shared_ptr<0bject> p2 = std::make_shared<0bject>("Lamp");
```

До C++ 17 было **проблемой удалять ресурс**-массив тк по умолчанию был **delete p** (вместо delete []). Решение: **кастомный делитер**.

Один из многих конструкторов std::shared_ptr принимает в качестве второго параметра лямбду

```
std::shared_ptr<int[]> p2(new int[16], [] (int* i) { delete[] i; // Кастомное удаление });
```

Но не при make shared.

Use_count() для отслеживания кол-ва указателей, которые ссылаются на один и тот же ресурс

```
void compute()
{
   std::shared_ptr<int> ptr = std::make_shared<int>(100);
   // ptr.use_count() == 1
   std::shared_ptr<int> ptr_copy = ptr; // Сделать копию: c shared_ptr
возможно!
   // ptr.use_count() == 2
   // ptr_copy.use_count() == 2, в конце концов, это одни и те же базовые данные.
} // Здесь `ptr` и `ptr_copy` выходят из области действия. Больше никаких ссылок
   // исходные данные (т.е. use_count() == 0), поэтому они автоматически убираются.
int main()
{
   compute();
}
```

Кольцевые ссылки Логично, не так ли? К сожалению, я только что создал так называемую **круговую ссылку**. В начале моей программы я создаю два умных указателя jasmine и albert, которые хранят динамически создаваемые объекты: назовем эти динамические данные jasmine-data и albert-data, чтобы было понятнее.

Затем в (1) я передаю jasmine указатель на albert-data, а в (2) albert хранит указатель на jasmine-data. Это все равно что дать каждому игроку компаньона.

Когда jasmine выходит из области видимости в конце программы, ее деструктор не может очистить память: все еще есть один умный указатель, указывающий на jasmine-data, это albert->companion. Аналогично, когда albert выходит из области видимости в конце программы, его деструктор не может очистить память: ссылка на albert-data все еще живет через jasmine->companion. В этот момент программа просто завершается, не освободив память:

```
struct Player
{
   std::shared_ptr<Player> companion;
   ~Player() { std::cout << "~Player\n"; }
};

int main()
{
   std::shared_ptr<Player> jasmine = std::make_shared<Player>();
   std::shared_ptr<Player> albert = std::make_shared<Player>();
   jasmine->companion = albert; // (1)
   albert->companion = jasmine; // (2)
}
```

Если вы запустите приведенный выше фрагмент, то заметите, что ~Player() никогда не будет вызван.

```
std::weak ptr
```

std::weak_ptr — это, по сути, std::shared_ptr, который не увеличивает счетчик ссылок. Он определяется как умный указатель, который содержит несобственную ссылку, или ослабленную ссылку, на объект, управляемый другим std::shared_ptr.

Этот умный указатель полезен для решения некоторых раздражающих проблем, которые нельзя решить с помощью необработанных указателей. Вскоре мы увидим, как это сделать.

Вы можете создать std::weak_ptr только из std::shared_ptr или другого std::weak_ptr. Например:

```
std::shared_ptr<int> p_shared = std::make_shared<int>(100);
std::weak_ptr<int> p_weak1(p_shared);
std::weak_ptr<int> p_weak2(p_weak1);
```

std::weak_ptr является своего рода **инспектором** для std::shared_ptr от которого он зависит. Вы должны сначала преобразовать его в std::shared_ptr с помощью метода **lock()** если вы действительно хотите работать с реальным объектом:

```
std::shared_ptr<int> p_shared = std::make_shared<int>(100);
std::weak_ptr<int> p_weak(p_shared);
// ...
std::shared_ptr<int> p_shared_orig = p_weak.lock();
```

С помощью std::weak_ptr очень легко решить проблему висящих указателей — тех, которые указывают на уже удаленные данные. Он предоставляет метод expired(), который проверяет, был ли объект, на который ссылается ссылка, уже удален. Если expired() == true, исходный объект был где-то удален, и вы можете действовать соответствующим образом. Это то, что вы не можете сделать с необработанными указателями.

По скорости умные указатели работают **также**, как и обычные указатели, кроме std::shared_ptr из-за **подсчета ссылок**.

При использовании make_unique() и make_shared() код защищен от исключений.

- 1. Без объяснения как на практике устроен std::shared_ptr, невозможно понять что за сценой присутствует control block и без std::make_shared у нас появиться дополнительный уровень косвенности и следственно лишнее выделение памяти под него. std::make_shared объединяет эти два выделения, делая создание и удалении быстрее.
- 2. std::weak_ptr естественно делает увеличение счетчика ссылок, но это отдельный счетчик, который также находится в control block-е.

QT

Особенности QScopedPointer:

- Принадлежность к библиотеке Qt: QScopedPointer был разработан как часть библиотеки Qt и используется в коде, написанном с использованием этой библиотеки.
- **Простота**: **QScopedPointer** предоставляет базовые функции для управления памятью без возможности передачи владения, что делает его более простым в использовании для определенных случаев.
- Ограниченная функциональность: В отличие от std::unique_ptr, QScopedPointer не поддерживает некоторые расширенные возможности, такие как перенос владения (ownership transfer) или преобразование в другие типы умных указателей.

Особенности std::unique_ptr:

- **Часть стандартной библиотеки C++**: std::unique_ptr введен в C++11 и является частью стандартной библиотеки.
- **Переносимость и гибкость**: Поддерживает перенос владения с помощью семантики перемещения, что позволяет использовать его в более широком спектре сценариев, включая возвращение из функций и хранение в контейнерах.
- **Настраиваемый деструктор**: std::unique_ptr может быть настроен с использованием пользовательского деструктора, что делает его более гибким при работе с ресурсами, требующими специальной процедуры освобождения.
- **Более широкий набор функций**: Поддерживает различные операции, такие как сравнение, преобразование в **std::shared_ptr** и другие, что делает его более универсальным инструментом для управления ресурсами.

Сравнение:

Критерий	QScopedPointer	std::unique_ptr			
Библиотека	Qt	Стандартная библиотека С++			
Семантика перемещения	Не поддерживается	Поддерживается			
Настраиваемый деструктор	Нет	Да			
Перенос владения	Не поддерживается	Поддерживается			
Использование в контейнерах	Ограничено	Полностью поддерживается			

В целом, std::unique_ptr является более гибким и мощным инструментом для управления ресурсами по сравнению с QScopedPointer. Однако QScopedPointer может быть предпочтительнее в среде Qt для простых задач управления памятью, где не требуется перенос владения или настраиваемые деструкторы.

2) Что такое и зачем нужно Forward Declaration? **Ответ:**

forward declaration означает декларирование идентификатора до того, как ему дано полное определение. Это требуется для того, чтобы компилятор знал тип идентификатора.

class MyClass;
struct MyStruct;

На языке C++ классы могут быть **forward-declared**, если только Вам нужно использовать тип указателя на этот класс (все указатели имеют одинаковый размер). Особенно это полезно внутри определений класса, например если класс содержит в себе член, который является указателеп на другой класс; чтобы избежать цикличных ссылок (например, этот класс может также содержать член, который указывает на этот же класс), мы просто вместо этого делаем предварительное декларирование классов.

Когда используем include, а когда forward declaration?

Forward declaration для класса недостаточно, если Вам нужно использовать действительный тип класса. Например, если мы имеем поле класса, который имеет тип не указателя, а напрямую задает класс, или если Вы используете его как базовый класс, или если Вам нужно использовать методы этого класса в другом методе.

Передавая в header include мы замедляем время компиляции. Почему стоит использовать forward-declaration?

- 1. Уменьшение времени компиляции: Предварительное объявление классов и функций позволяет компилятору не загружать и не обрабатывать полные определения, что может существенно сократить время компиляции для больших проектов.
- 2. Разрешение циклических зависимостей: В ситуациях, когда два или более классов зависят друг от друга (например, когда объекты одного класса содержат указатели или ссылки на объекты другого класса и наоборот), предварительные объявления позволяют разорвать эти циклы, сообщая компилятору, что такие классы существуют, без необходимости предоставления полного определения до момента его использования.
- 3. **Избегание ненужных включений:** Использование предварительных объявлений вместо полных определений через заголовочные файлы помогает избежать излишних включений (**#include**), что также способствует уменьшению времени компиляции и предотвращает возможные проблемы с зависимостями и переполнением пространства имен.
- 3) Stl контейнеры, как реализованы, что под капотом Ответ:

std::array<T, N>

std::array<T,N>

std::array — это контейнер, который обеспечивает функциональность статического массива в C++. Входит в состав стандартной библиотеки шаблонов (STL) языка программирования C++ и доступен начиная с стандарта C++11.

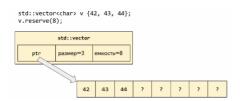
std::array обладает возможностями контейнеров (итераторами), такими как .size(), .begin() .end()

std::array хранит свои элементы в статически выделенной (на стеке)

std::vector<T>

std::vector представляет **непрерывный массив** элементов данных, но место для него выделяет в **динамической памяти**, а не на стеке.

std::vector имеет еще один важный атрибут: **емкость**. **Емкость вектора всегда больше** или равна его размеру и представляет количество элементов, которое вектор мог бы хранить в данный момент, прежде чем выделить дополнительную память для базового массива:



векторы можно **копировать** (за **линейное время**) и сравнивать (std::vector<T>::operator< выполняет лексикографическое сравнение операндов, используя T::operator<).

vec.reserve(c) изменяет емкость вектора — она **«резервирует»** место в памяти дляз аданного количества с элементов. Если с **<=** vec.capacity(), тогда ничего не происходит ; но если

c > vec.capacity(), тогда происходит перераспределение памяти для внутреннего массива. (move для каждого элемента)

vec.resize(s) изменяет размер вектора – она усекает элементы в конце вектора (попутно вызывая их деструкторы) или добавляет в конец новые элементы (вызывая конструктор по умолчанию), пока размер вектора не станет равным s.Если s > vec.capacity(), происходит перераспределение внутреннего массива, как при вызове .reserve().

Как определяется на сколько будет увеличиваться capacity?

capacityNew = capacity, умноженный на некоторый фактор роста (growth factor).

Фактор роста обычно больше 1.0, что позволяет амортизировать стоимость дополнительных операций выделения памяти при последовательном добавлении элементов. Наиболее распространенным является фактор роста **2** (**gcc**), хотя некоторые реализации могут использовать значения, например, **1.5** или другие, для достижения оптимального баланса между использованием памяти и производительностью.

Это означает, что если **capacity** вектора будет исчерпан и потребуется добавить еще один элемент, новый **capacity** будет рассчитываться по формуле, аналогичной следующей: **новый_capacity = старый_capacity * фактор_роста**. Точное значение фактора роста зависит от реализации стандартной библиотеки C++, которую вы используете.

QT отличие от QVector

Основные отличия

1. Принадлежность к библиотекам:

- o **std::vector** является частью стандартной библиотеки C++ (STL).
- **QVector** является частью библиотеки Qt, фреймворка для разработки кроссплатформенных приложений.

2. Интеграция с библиотекой:

- **std::vector** лучше интегрируется с стандартной библиотекой C++ и алгоритмами STL.
- **QVector** лучше интегрируется с другими классами Qt, например, с **QString**, и поддерживает многие удобные функции Qt, такие как foreach и итераторы Qt.

3. Эффективность и производительность:

- std::vector обычно считается более низкоуровневым и, возможно, более эффективным в некоторых случаях, особенно когда речь идет о производительности и оптимизации памяти.
- **QVector** может предложить оптимизации, специфичные для Qt, такие как предварительное выделение памяти при добавлении элементов, что может улучшить производительность в некоторых Qt-специфичных сценариях.

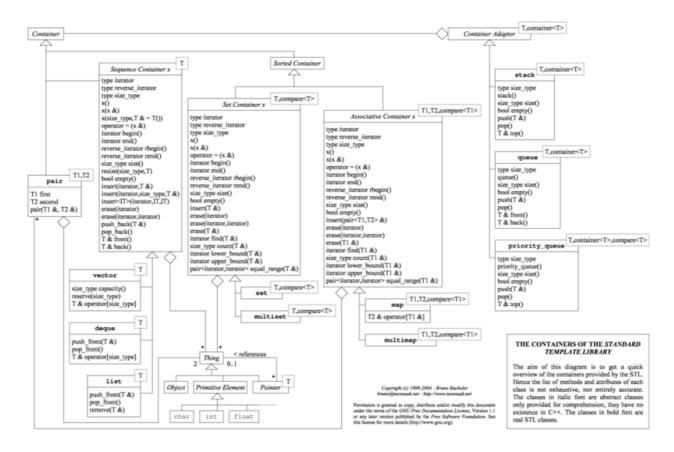
4. АРІ и функциональность:

- std::vector имеет API, ориентированный на стандартную библиотеку С++, что может делать его предпочтительным для общих задач программирования.
- **QVector** предлагает дополнительные функции, которые могут быть удобны при разработке приложений с использованием Qt, например, легкую интеграцию с другими классами Qt.

Как выбрать между std::vector и QVector?

- **Проект на Qt**: Если вы разрабатываете приложение с использованием Qt, **QVector** может быть более естественным выбором из-за лучшей интеграции и совместимости с Qt.
- Требования к производительности: Если производительность критически важна, может потребоваться провести бенчмарки, чтобы определить, какой из контейнеров лучше подходит для ваших конкретных требований.
- **Стандартные C++ проекты**: Для проектов, не использующих Qt, **std::vector** является стандартным выбором, так как он является частью стандартной библиотеки C++.
- **Кроссплатформенная разработка**: Если ваш проект должен быть кроссплатформенным и использует Qt для обеспечения совместимости, использование **QVector** может упростить разработку.

Выбор между std::vector и QVector в значительной степени зависит от контекста вашего проекта и от того, какие библиотеки и фреймворки вы используете. В большинстве случа



Стек от очереди отличие (один использует другой)

Адаптер в контексте STL (Standard Template Library) в C++ — это тип контейнера, который предоставляет специализированный интерфейс для работы с другими контейнерами. Эти адаптеры модифицируют интерфейс базового контейнера, чтобы предоставить разные способы использования или управления данными. В STL есть три основных типа адаптеров контейнеров:

- 1. **Стек (stack)**: Представляет собой тип данных последний пришёл первый вышел (LIFO, Last In First Out). Это означает, что элементы добавляются и удаляются только с одного конца.
- 2. **Очередь (queue)**: Определяет тип данных первый пришёл первый вышел (FIFO, First In First Out). В этом случае элементы добавляются с одного конца контейнера и удаляются с другого.
- 3. **Приоритетная очередь (priority_queue)**: Похожа на обычную очередь, но каждый элемент имеет приоритет. Элементы с более высоким приоритетом будут выходить из очереди раньше элементов с более низким приоритетом, независимо от их порядка добавления.

Адаптеры не являются независимыми структурами данных; они используют другие контейнеры STL, такие как **vector**, **deque** или **list**, в качестве базового хранилища для реализации своих интерфейсов. Выбор базового контейнера зависит от конкретного адаптера и требований к производительности операций с контейнером.

Структура данных	Временная сложность								Сложность по памяти
	В среднем				В худшем				В худшем
	Индексация	Поиск	Вставка	Удаление	Индексация	Поиск	Вставка	Удаление	
Обычный массив	O(1)	O(n)	-	-	O(1)	O(n)	-	-	O(n)
Динамический массив	O(1)	O(n)	O(n)	O(n)	O(1)	O(n)	O(n)	O(n)	O(n)
Односвязный список	O(n)	O(n)	O(1)	0(1)	O(n)	O(n)	O(1)	O(1)	O(n)
Двусвязный список	O(n)	O(n)	O(1)	0(1)	O(n)	O(n)	O(1)	O(1)	O(n)
Список с пропусками	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(n)	O(n)	O(n)	O(n)	O(n log(n))
Хеш таблица	-	0(1)	O(1)	0(1)	-	O(n)	O(n)	O(n)	O(n)
Бинарное дерево поиска	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(n)	O(n)	O(n)	O(n)	O(n)
Декартово дерево	-	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	-	O(n)	O(n)	O(n)	O(n)
Б-дерево	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(n)
Красно-черное дерево	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(n)
Расширяющееся дерево	-	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	-	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(n)
АВЛ-дерево	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(log(n))	O(n)

4) Виды полиморфизма

Ответ:

В C++ полиморфизм — это концепция, позволяющая объектам принимать много форм. Полиморфизм в C++ преимущественно реализуется через:

- 1. **Статический (или компиляционный) полиморфизм**: Реализуется с помощью перегрузки функций и шаблонов.
 - о **Перегрузка функций** позволяет создавать несколько функций с одинаковым именем, но с различными параметрами. Компилятор определяет, какую функцию вызывать, исходя из списка аргументов при вызове.
 - **Шаблоны** (особенно шаблоны функций и классов) позволяют функциям и классам работать с любым типом данных. Компилятор генерирует код для каждого конкретного типа, который используется с шаблоном, что позволяет достичь полиморфизма во время компиляции.
- 2. **Динамический (или выполнения) полиморфизм**: Реализуется с помощью виртуальных функций и наследования.
 - Виртуальные функции позволяют классам-потомкам переопределять методы класса-родителя, объявленные как virtual.
 Во время выполнения программы используется механизм позднего связывания (или динамическое связывание), чтобы определить, какая версия функции должна быть вызвана, в зависимости от типа объекта, для которого она вызывается.

• **Чисто виртуальные функции и абстрактные классы** являются специальными случаями виртуальных функций. Чисто виртуальная функция не имеет реализации в базовом классе и обязывает производные классы предоставить свою реализацию. Класс, содержащий по крайней мере одну чисто виртуальную функцию, называется абстрактным классом.

Каждый из этих видов полиморфизма используется в зависимости от задачи: **статический полиморфизм** используется для случаев, когда все данные о типе **известны на момент компиляции**, а **динамический** полиморфизм применяется, когда необходима гибкость и возможность определять **тип объекта во время выполнения**

5) Какими _cast пользовались? Ответ:

C++ Casts

- 1. **static_cast<>()** наиболее часто используемый способ приведения типов в C++. Он выполняет проверку типов на этапе компиляции и используется для преобразований между совместимыми типами, такими как преобразование базового класса в производный класс или наоборот, если между ними есть явная или неявная связь.
- 2. **dynamic_cast<>()** используется для безопасного преобразования указателей и ссылок вниз по иерархии классов (от базового класса к производному). Он проверяет тип во время выполнения и возвращает нулевой указатель или выбрасывает исключение, если преобразование невозможно.
- 3. **const_cast<>()** удаляет или добавляет квалификатор **const** к переменной. Это единственный способ изменить константность переменной без изменения её исходного определения.
- 4. **reinterpret_cast<>()** используется для любых преобразований между типами указателей, включая преобразование между указателями и целыми числами. Это самый низкоуровневый и опасный cast, поскольку он позволяет преобразовывать любой указатель в любой другой тип указателя без проверки.

Qt-Specific Casts

В Qt5, помимо стандартных C++ приведений, используются также специализированные механизмы приведения типов, облегчающие работу с объектной моделью Qt:

- 1. **qobject_cast<>()** аналог **dynamic_cast<>** для объектов, наследующих от **Q0bject**. Это безопасный способ приведения типов вниз по иерархии классов Qt. Если преобразование невозможно, возвращается нулевой указатель. Это приведение работает только с классами, объявленными с помощью макроса **Q_0BJECT**.
- 2. **Q_CAST** (устаревший) макрос, который был использован в более ранних версиях Qt для приведения типов. В современных версиях Qt его использование не рекомендуется в пользу более типобезопасных методов, таких как **qobject_cast<>()**.

Важно отметить, что правильный выбор метода приведения типов зависит от конкретной задачи и требований к типобезопасности и производительности. В Qt **qobject_cast<>()** часто используется для безопасного приведения типов между объектами Qt, в то время как стандартные C++ приведения применяются в более общих ситуациях.

6) Что такое виртуальная таблица методов Ответ:

Виртуальная таблица методов (часто называемая vtable) — это механизм, используемый в объектно-ориентированном программировании и, в частности, в C++, для поддержки динамического полиморфизма, то есть возможности вызывать методы объекта, тип которого не известен во время компиляции.

Каждый объект класса, содержащего хотя бы одну виртуальную функцию, имеет скрытый указатель на таблицу виртуальных методов этого класса. В этой таблице содержатся адреса всех виртуальных методов объекта. Когда вызывается виртуальная функция, программа использует указатель vtable объекта для определения того, какую реализацию метода следует вызвать. Это позволяет объектам разных классов реагировать на одни и те же сообщения (вызовы методов) разными способами, то есть реализуется полиморфное поведение.

Для чего нужна виртуальная таблица методов:

- 1. Поддержка динамического полиморфизма: vtable позволяет объектам разных типов обрабатывать одни и те же вызовы методов по-разному, основываясь на их фактическом типе, а не на типе, указанном при объявлении переменной. Это означает, что можно писать более общий и масштабируемый код.
- 2. Позволяет реализацию позднего связывания (late binding): решение о том, какой метод вызвать, принимается во время выполнения, а не во время компиляции. Это основной механизм для реализации полиморфизма во время выполнения.

3. **Упрощение кода при работе с иерархиями классов**: программисту не нужно заботиться о том, какой именно метод будет вызван. Система автоматически обеспечивает вызов корректной версии метода для объекта.

Например, представьте себе класс Animal с виртуальным методом speak() и два производных класса Dog и Cat, каждый из которых переопределяет метод speak(). Благодаря механизму vtable, при вызове speak() на объекте типа Animal*, который фактически указывает на объект Dog или Cat, будет вызван соответствующий метод Dog::speak() или Cat::speak(), даже если тип вызываемого объекта известен только во время выполнения.

7) Напишите макрос, который возводит число в квадрат Ответ:

```
// очень важны скобки!!!
#define SQUARE(x) ((x) * (x))

#include <iostream>
int main() {
    int num = 5;
    int result = SQUARE(num);
    std::cout << "Square of " << num << " is: " << result << std::endl;
    return 0;
}</pre>
```

8) Для чего используется constexpr?

Ответ: ключевое слово constexpr в C++ используется для **указания**, что значение переменной или выражения может быть вычислено во время **компиляции**. Основная разница между const и constexpr заключается в моменте вычисления значения:

const: Переменная, объявленная с ключевым словом const, является константой, и ее значение известно только во время выполнения программы. Значение const переменной устанавливается во время компиляции и не может быть изменено во время выполнения программы.

constexpr: Переменная или функция, объявленная с ключевым словом constexpr, **может быть вычислена во время компиляции**, если все ее аргументы и операции также могут быть вычислены во время компиляции. Это позволяет выполнить оптимизации времени компиляции и повысить производительность программы. Значения constexpr могут использоваться в контекстах, где требует

Начнем с **ограничений** constexpr-переменных. Тип constexpr-переменной должен быть литеральным типом, то есть одним из следующих:

- Скалярный тип
- Указатель
- Массив скалярных типов
- Класс, который удовлетворяет следующим условиям:
 - Имеет деструктор по умолчанию
 - Все нестатические члены класса должны быть литеральными типами
 - Класс должен иметь хотя бы один constexpr-конструктор (но не конструктор копирования и перемещения) или не иметь конструкторов вовсе

constexpr-переменная должна удовлетворять следующим условиям:

- Ее тип должен быть литеральным
- Ей должно быть сразу присвоено значение или вызван constexprконструктор
- Параметры конструктора или присвоенное значение могут содержать только литералы или constexpr-переменные и constexpr-функции

Тут вроде ничего необычного. Основные ограничения наложены на constexprфункции:

- Она не может быть виртуальной (virtual)
- Все параметры должны иметь литеральный тип
- Тело функции должно содержать только следующее:
 - static_assert (Проверяет программное утверждение во время компиляции. Если указано константное выражение false, компилятор отображает указанное сообщение, если он указан, и компиляция завершается ошибкой C2338; в противном случае объявление не действует.)
 - typedef или using, которые объявляют все типы, кроме классов и перечислений (enum)
 - using для указания видимости имен или пространств имен (namespace)
 - **Ровно** один return, который может содержать только литералы или constexpr-переменные и constexpr-функции

9) Какие бывают области видимости программы:

Ответ: глобальная область видимости: Это область, в которой имена доступны во всей программе. Переменные и функции, определенные в глобальной области видимости, могут быть использованы из любой части программы.

Локальная область видимости: Это область, ограниченная блоком кода, таким как функция, цикл или условие. Переменные и функции, объявленные внутри такой области, могут быть использованы только внутри этой области и не видны в других частях программы.

Область видимости блока: Это подтип локальной области видимости, который ограничивается конкретным блоком кода, выделенным фигурными скобками {}. Переменные, объявленные в таком блоке, могут быть использованы только внутри этого блока и не видны за его пределами.

10) Расскаите про принципы SOLID:

Ответ:

Принципы SOLID — это набор из пяти основных принципов объектноориентированного программирования и проектирования, которые помогают разработчикам создавать системы, которые легче поддерживать и расширять. Давайте рассмотрим, как эти принципы применимы к C++:

- 1. **S:** Принцип единственной ответственности (Single Responsibility Principle SRP): Каждый класс должен иметь только одну причину для изменения. В контексте C++, это означает, что класс должен выполнять только одну задачу или иметь одну область ответственности. Например, класс для работы с файлами не должен заниматься непосредственно обработкой данных файла.
- 2. **О:** Принцип открытости/закрытости (Open/Closed Principle OCP): Программные сущности (классы, модули, функции и т.д.) должны быть открыты для расширения, но закрыты для модификации. В C++, это может быть реализовано через наследование и использование абстрактных базовых классов или интерфейсов, позволяя добавлять новые функциональности, не изменяя существующий код.
- 3. **L:** Принцип подстановки Лисков (Liskov Substitution Principle LSP): Объекты в программе должны быть заменяемыми на экземпляры их подтипов без изменения правильности выполнения программы. Для C++ это означает, что наследующие классы должны полностью соответствовать интерфейсу и поведению базовых классов, так чтобы использование подкласса не нарушало ожидаемое поведение.
- 4. **I:** Принцип разделения интерфейса (Interface Segregation Principle ISP): Клиенты не должны быть вынуждены реализовывать интерфейсы, которые

- они не используют. В C++, это может быть достигнуто путем разделения больших интерфейсов на более мелкие и специфические, так чтобы классы могли реализовывать только те интерфейсы, которые им необходимы.
- 5. **D:** Принцип инверсии зависимостей (Dependency Inversion Principle DIP): Модули высокого уровня не должны зависеть от модулей низкого уровня. Обе типа модулей должны зависеть от абстракций. Кроме того, абстракции не должны зависеть от деталей. В C++, это означает использование абстрактных классов или интерфейсов для определения зависимостей, вместо конкретных классов, позволяя таким образом снизить связность и увеличить гибкость кода.

Последнее означает, что нам **не нужно изменять существующую** кодовую базу для добавления новых функций, мы просто **строим поверх нее** или, что еще лучше, расширяем ее.

11) Расскажите про понятие RAII (понятие владения) Ответ:

Понятие Владения

Пользователь объекта A не должен задумываться об **управлении** B (явный **delete** B, **fclose**(B) **правило 3**)

Деструктор Конструктор копирования Оператор присваивания копированием.

Важно понимать:

Хранение ≠ владение

храниение - часть от владения.

Понятие владения связано с RAII.

Более логичное название: Resourse Free Is Destruction. Освобождение ресурса - есть уничтожение.

Этому принципу следуют и контейнеры. **Контейнеры** владеют ресурсами, но **итераторы** - нет. Пример: remove_if должен работать вместе с erase.

12) Что за служебное слово explicit Ответ:

В C++, ключевое слово **explicit** используется с конструкторами для предотвращения неявных преобразований или копирований. В основном это делается для следующих целей:

- 1. Предотвращение неявных преобразований типов: Без explicit, конструктор, который принимает один аргумент, может быть использован для неявного преобразования типа. Это может привести к неожиданному поведению программы, когда компилятор автоматически преобразует типы данных. Использование explicit предотвращает такое преобразование, требуя от программиста выполнить преобразование типа явно.
- 2. Предотвращение неявного создания временных объектов: Когда функция принимает объект класса в качестве параметра, компилятор может использовать конструктор для создания временного объекта, если аргумент функции не соответствует типу параметра. Это может привести к дополнительным затратам на создание и уничтожение объекта. Ключевое слово explicit предотвращает создание таких временных объектов без явного указания.

Вот пример, иллюстрирующий различие между явными и неявными конструкторами:

```
class MyClass {
public:
    explicit MyClass(int value) {} // Tpeбy
};

void function(MyClass obj) {}

int main() {
    // function(5); // Ошибка: нет подходящ
    function(MyClass(5)); // Работает, прео
    return 0;
}
```

Во втором случае, чтобы передать целочисленное значение функции, требуется явно создать объект **MyClass**, что уменьшает вероятность ошибок и улучшает читаемость кода.

13) Идиома pimpl

Идиома "plmpl" в C++ является сокращением от "Pointer to Implementation". Это паттерн проектирования, который используется для уменьшения зависимостей компиляции путем уменьшения видимости деталей реализации класса. Это достигается путем хранения деталей реализации класса в отдельном классе

реализации, на который указывает указатель в определении интерфейсного класса.

Основная идея заключается в том, чтобы определить в заголовочном файле интерфейсного класса только необходимый минимум информации, не раскрывая детали реализации, которые скрыты за указателем на реализацию. **Детали** реализации класса описываются в файле исходного кода (.cpp), что позволяет изменять реализацию без необходимости перекомпиляции всех клиентских модулей, зависящих от этого класса

OT

В Qt идиома **pImp1** часто используется и имеет специальное название — "**d-pointer**". Qt применяет эту идиому во многих своих классах для обеспечения двоичной совместимости (binary compatibility) между разными версиями библиотеки. D-pointer является вариацией pImpl, где "d" обозначает "data" или "delegate", указывая на то, что этот указатель ведет к данным или делегирует выполнение внутреннему классу.

Основная цель использования d-pointer в Qt - **скрыть детали реализации класса от его интерфейса**, что позволяет разработчикам Qt изменять внутреннюю реализацию классов без необходимости перекомпиляции приложений, которые их используют. Это критически важно для обеспечения совместимости приложений с новыми версиями Qt без необходимости их изменения или перекомпиляции.

```
// header file
class MyClass {
  MyClass();
   ~MyClass();
   class Private;
   QScopedPointer<Private> d_ptr; // QScopedPointer
   Q_DECLARE_PRIVATE(MyClass) // Макрос для удобного
  O DISABLE COPY(MyClass) // Макрос для предотвращения
// source file
class MyClass::Private {
  int data; // Пример данных, скрытых от пользователя
MyClass::MyClass() : d_ptr(new Private) {
MyClass::~MyClass() {
  // QScopedPointer автоматически удаляет d_ptr
// Пример использования d ptr для доступа к внутренним
void MyClass::someFunction() {
   Q_D(MyClass); // Получение доступа к d_ptr через макрос
   d->data = 5; // Использование внутренних данных
```

В этом примере **QScopedPointer** используется для автоматического управления жизненным циклом объекта **Private**. Макросы **Q_DECLARE_PRIVATE** и **Q_D** предоставляют удобный доступ к внутреннему классу реализации. **Q_DISABLE_COPY** предотвращает копирование объекта, что является хорошей практикой при использовании идиомы plmpl.

Использование d-pointer идиомы в Qt обеспечивает эффективное разделение интерфейса и реализации, позволяет избежать лишних зависимостей в заголовочных файлах и облегчает поддержку двоичной совместимости между разными версиями Qt.

14) Правило трех (3) и правило пяти (5)

Правило трех в C++ гласит, что если классу нужен один из следующих трех специальных методов, то скорее всего ему понадобятся и два других:

- 1. Деструктор для освобождения ресурсов, выделенных объектом.
- 2. Конструктор копирования для создания нового объекта как копии существующего, с корректным копированием ресурсов.
- 3. Оператор копированием для корректного копирования состояния одного объекта в другой существующий объект.

Правило пяти

С появлением стандарта C++11 в язык были добавлены перемещающие конструктор и перемещающий оператор присваивания, что привело к обновлению правила трех до "правила пяти". Правило пяти гласит, что если ваш класс реализует любой из следующих функций, то ему, вероятно, потребуется реализовать все пять:

- 1. Деструктор.
- 2. Конструктор копирования.
- 3. Оператор копированием.
- 4. Конструктор перемещения для переноса ресурсов из одного объекта в другой, оставляя исходный объект в валидном, но неопределенном состоянии.
- 5. Оператор перемещением.

15) Что такое лямбда

Лямбда-выражения в C++ — это анонимные функции, которые можно использовать для создания компактных блоков кода, предназначенных для непосредственного исполнения. Лямбды были введены в стандарт C++11 и предоставляют мощный способ определения функций прямо в месте их использования, без необходимости именования и явного определения функций в другом месте.

Лямбда-выражения особенно полезны в следующих случаях:

- 1. **Краткосрочное использование**: Когда функция нужна для однократного использования, лямбда-выражения позволяют определить её прямо на месте, что упрощает чтение и поддержку кода.
- 2. **Функциональное программирование**: Лямбды облегчают использование парадигмы функционального программирования в C++, позволяя передавать функции как аргументы другим функциям, возвращать их из функций или присваивать переменным.
- 3. **Работа с коллекциями**: В сочетании с стандартной библиотекой шаблонов (STL), лямбда-выражения могут использоваться для эффективной обработки коллекций данных с помощью алгоритмов, таких как std::sort, std::find_if, std::remove_if и т.д.
- 4. **Замыкания**: Лямбда-выражения могут захватывать переменные из окружающего контекста, что позволяет им работать с данными, определёнными вне лямбды. Это делает лямбды мощным инструментом для создания замыканий.

Синтаксис лямбда-выражения в С++ выглядит следующим образом:

[захват](параметры) -> тип_возвращаемого_значения { // тело функции }

- **захват** определяет, какие переменные из внешнего контекста будут доступны внутри лямбды, и как они будут захвачены (по значению или по ссылке).
- параметры список параметров, как в обычном определении функции.
- **тип_возвращаемого_значения** необязательный параметр, определяет тип значения, возвращаемого лямбдой. Может быть опущен, если компилятор может определить тип автоматически.
- тело функции код, который будет выполнен, когда лямбда вызывается.

16) std::bind

В C++, **std::bind** — это функция из стандартной библиотеки, которая позволяет создавать новые функции путем привязки аргументов к параметрам существующих функций. Это полезно в нескольких сценариях:

- 1. Фиксация аргументов функции: std::bind позволяет "заморозить" один или несколько аргументов функции, создавая новую функцию с меньшим числом аргументов. Например, если у вас есть функция, принимающая два аргумента, вы можете создать новую функцию, которая принимает только один аргумент, второй аргумент при этом будет фиксированным.
- 2. **Изменение порядка аргументов:** С std::bind можно изменить порядок аргументов функции при её вызове. Это может быть полезно, если вы хотите передать функцию в качестве коллбека, но порядок аргументов в функции-коллбеке отличается от ожидаемого.
- 3. **Использование в качестве адаптера для коллбеков и обработчиков событий:** std::bind часто используется для привязки объектов и их методов к интерфейсам, ожидающим функции определенной сигнатуры. Это делает std::bind мощным инструментом для работы с коллбеками и событиями в объектно-ориентированном коде.
- 4. Совместимость с другими частями стандартной библиотеки: Функции, созданные с помощью std::bind, можно использовать с алгоритмами стандартной библиотеки и другими компонентами, такими как потоки, асинхронные операции и таймеры.

Важно отметить, что с появлением лямбда-выражений в C++11, потребность в std::bind уменьшилась, так как лямбды предоставляют более гибкий и удобный способ достижения тех же целей. Лямбды позволяют инкапсулировать небольшие фрагменты кода в месте их использования, делая код более читабельным и лаконичным. Однако std::bind все еще может быть полезен в ситуациях, когда нужно использовать существующие функции или методы объектов без изменений.

17) Что такое perfect_forwarding?

Perfect forwarding в C++ — это механизм, позволяющий функциям принимать аргументы любого типа (I-values или r-values) и передавать их другим функциям с сохранением исходного значения категории аргумента (I-value или r-value). Это достигается с помощью шаблонов функций и спецификатора std::forward.

Основная цель perfect forwarding — минимизировать количество лишних копий и операций перемещения при передаче аргументов между функциями, сохраняя при этом правильную семантику для I-values и r-values. Это особенно полезно в шаблонах и обобщенном программировании, где вы хотите, чтобы ваша функция могла работать с любыми типами аргументов.

```
template<typename T>
void wrapper(T&& arg) {
    // Передача arg дальше с сохранением категории l-value или r-
value
    target(std::forward<T>(arg));
}

void target(int& x) { /* работа с l-value */ }

void target(int& x) { /* работа с r-value */ }

int main() {
    int a = 5;
    wrapper(a); // а передается как l-value
    wrapper(5); // 5 передается как r-value
}
```

В этом примере wrapper использует perfect forwarding для передачи своего аргумента функции target с сохранением его исходной категории значения. Это достигается благодаря использованию std::forward<T>, которая "перенаправляет" аргумент в зависимости от того, был ли он передан как I-value или r-value. Таким образом, когда wrapper(a) вызывается с I-value аргументом, target(int& x) вызывается, а когда wrapper(5) вызывается с r-value аргументом, вызывается target(int& x).

B C++, l-value (locator value) и r-value (read value) являются двумя категориями выражений, основанными на их идентифицируемости и способности быть присвоенными.

L-value:

• L-value ссылается на объект, который занимает идентифицируемое местоположение в памяти (т.е., у него есть адрес). L-values могут появляться как слева, так и справа от оператора присваивания. Примеры l-value: переменные, элементы массива, индексированные значения, и дереференцированные указатели. Вы можете взять адрес l-value.

R-value:

• **R-value**, в контрасте, относится к временным и неидентифицируемым объектам, которые не занимают идентифицируемого местоположения в памяти. R-values могут появляться только справа от оператора присваивания. Примеры r-value включают литералы (например, 42, 'a'), временные значения (результаты выражений, таких как 2 + 2 или std::move(x)), и лямбда-выражения. R-values обычно используются для инициализации l-values или передачи данных функциям.

Расширение категорий:

С появлением С++11, категории значений были расширены и включают в себя:

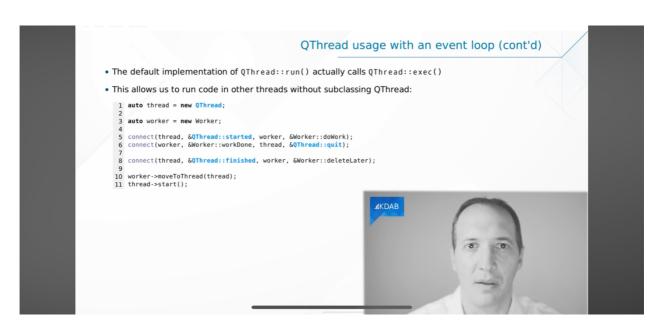
- **xvalue** (expiring value): тип r-value, который представляет объект, готовый к "уничтожению", т.е., из которого можно извлечь ресурсы с помощью перемещения.
- **prvalue** (pure r-value): традиционное r-value, которое не связано с какимлибо объектом и часто используется для описания временных значений.
- **glvalue** (generalized I-value): обобщает I-values и xvalues, представляя выражения, связанные с объектом.

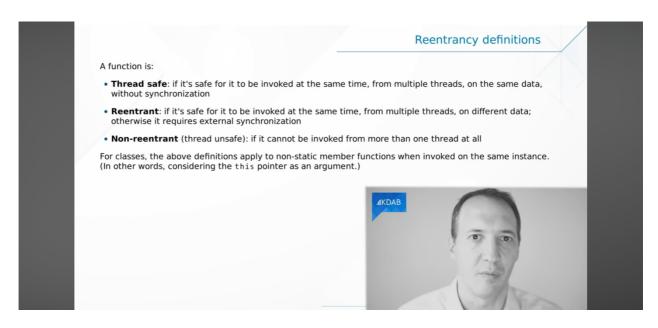
Раздел QT5

1) Отличие QThread от std::Thread

В QT реализуется механизм сигналов и слотов, поэтому QThread может обработать сигнал и по сигналу завершиться.

Если получатель находится в другом треде, то можно поставить тип соединения: Qt::QueuedConnection. event handling (обработка событий) worker будет происходить внутри thread





Examples

Thread safe:

- OMutex
- QObject::connect()
- QCoreApplication::postEvent()

• Reentrant:

- QString
- QVector
- QImage
- value classes in general

Non-reentrant:

- QWidget (including all of its subclasses)
- QQuickIt
- QPixmap
- in general, GUI classes are usable only from the main thread



QObject: queued connections (cont'd)

- If the receiver object of a connection lives in a different thread than the thread the signal was emitted in, the slot invocation will be **queued**.
- Under the hood: a metacall event is posted in the receiver's thread's event queue
 - The event will then get dispatched to the object by the right thread
 - Handling such metacall events means invoking the slot
- This requires that the receiver object is living in a thread with a running event loop!
- Also, qRegisterMetaType() is required for the argument types passed
- We can force any connection to be queued:

connect(sender, &Sender::signal, receiver, &Receiver::slot, Qt::QueuedConnection);



```
auto initTcp = [=]() -> bool{
    if (!d->client) {
        d->client = new TcpClient();
        d->createConnections();
        // удаление объекта при disconnected сигнала
QTcpSocket
        QObject::connect(d->client,

&TcpClient::disconnectedFromServer,
        d->client,[=](){
        d->client->deleteLater();
        d->client = nullptr;
        },Qt::QueuedConnection);
```

```
d->connectionStatus = d->connectToHost(d-
>waitMsec);
    return d->connectionStatus;
};

QMetaObject::invokeMethod(
    QAbstractEventDispatcher::instance(d-
>m_thread.get()),
    initTcp, Qt::BlockingQueuedConnection, &isOk);
```

2) Количество параметров у Qt::connect

Соединение объектов осуществляется при помощи статического метода *connect()*, который определен в классе *QObject*.

В общем виде *QObject::connect()* передаются пять следующих параметров.

- *sender* указатель на объект, отправляющий сигнал.
- signal сигнал, который отправляется объектом (на который указывает указатель sender).
- receiver указатель на объект, принимающий сигнал.
- *slot* слот объекта (на который указывает указатель *receiver*), вызываемый при получении сигнала.
- *type* управляет режимом обработки. Имеет три возможных значения:
 - о *Qt::DirectConnection* сигнал обрабатывается сразу вызовом соответствующего метода слота.
 - *Qt::QueuedConnection* сигнал преобразуется в событие и ставится в общую очередь для обработки.
 - *Qt::AutoConnection* это автоматический режим, который действует следующим образом: если отсылающий сигнал объект находится в одном потоке с принимающим его объектом, то устанавливается режим *Qt::DirectConnection*, иначе *Qt::QueuedConnection*.

Так же есть альтернативный способ задачи соединений через *QObject::connect()*, это:

```
const QMetaMethod& signal,
const QObject* receiver,
const QMetaMethod& slot,
Qt::ConnectionType type = Qt::AutoConnection
);
```

Параметры такие же, как и в приведенном выше, разница только в том, что в этом случае надо явно задавать имя класса, чей слот или сигнал вызывается, но при этом ошибки соединения сигналов-слотов определяются на этапе компиляции.

Можно задать через 3 параметра, если третий параметр this.

3) Model-view представление

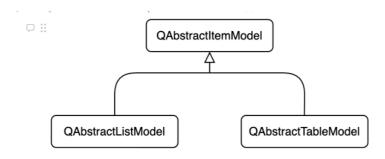
QComboBox -> модель + Виджет

Основная информация:

Модель - оболочка вокруг исходных данных, предоставляющая стандартный интерфейс для доступа к ним. Из-за того, что доступ к данным есть только через интерфейс, это значит, что модели можно разрабатывать отдельно друг от друга, потом лишь заменяя их.

В *Qt* все модели базируются на классе *QAbstractItemModel*.

QAbstractItemModel - класс, определяющий стандартный интерфейс для Моделей элементов. Модель обязана использовать реализацию этого класса для корректного взаимодействия с другими элементами архитектуры Модель/Представление. От этого класса не должно происходить явное создание экземпляров, приемлемо только наследование.



Класс QAbstractItemModel можно использовать для базового хранений данных для Π pedставлений элементов в QML или же в Budжетах Qt.

Если стоит задача использовать в дальнейшем такие представления как Представление Списка в QML, либо же использовать виджеты QListView или QTableView то лучше наследоваться не от этого класса а от QAbstractListModel или QAbstractTableModel, тк они реализует более частные случаи тех или иных моделей.

Представление



Иерархия наследования в Представлении.

- QAbstactScrollArea один из базовых классов для всех представлений, который позволяет использовать прокрутку по виджету.
- QAbstractItemView так же один из важных базовых классов, дает всем наследникам

+ ∷ Делегат

<u> Делегат</u> - механизм представления, нужный для отрисовки элемента Модели и его редактирования пользователем. Другими словами: для стандартных Представлений списков и таблиц, отображение элементов выполняется по средствам так называемого делегирования.

Для создания какой-то сложной отрисовки или нетривиального редактирования, стоит создавать своих Делегатов при помощи наследования от класса *QAbstractItemDelegate*.



Иерархия наследования для Делегатов.

Раздел СМАКЕ

- 1) Что такое cmake и для чего нужен? **Ответ:** cmake нужен для генерации make файла
- 2) Как указать альтернативный компилятор? **Ответ:** объявив переменную среды CMAKE_CXX_COMPILER при C++ коде, или CMAKE_C_COMPILER, C код.

Пример: set(CMAKE_CXX_COMPILER /путь/к/компилятору/g++)

3) Какие есть варианты сборки в cmake? Как можно оптимизировать сборку проекта?

Ответ:

В СМаке существует несколько различных вариантов сборки, которые могут быть указаны при генерации проекта. Некоторые из них включают:

- Debug: Для отладки приложения. Обычно включает отладочную информацию и отключает оптимизации компилятора.
- Release: Для выпуска конечной версии приложения. Обычно включает оптимизации компилятора и отключает отладочную информацию.
- MinSizeRel: Минимальный размер выпускаемого приложения. Этот вариант сборки использует максимальные оптимизации для минимизации размера исполняемого файла.
- RelWithDebInfo: Сборка для выпуска с отладочной информацией. Это сочетание оптимизаций для релиза с включенной отладочной информацией.

Вы можете указать вариант сборки при генерации проекта с помощью флага -DCMAKE_BUILD_TYPE, например: bash

Пример:

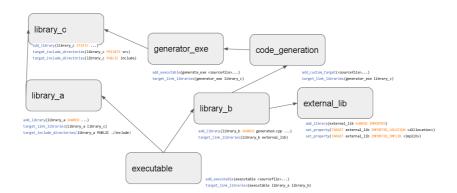
cmake -DCMAKE_BUILD_TYPE=Debug /path/to/source Это устанавливает тип сборки как Debug.

4) Пример стаке

```
cmake minimum required (VERSION 3.10.0 FATAL ERROR)
project (StrataSolutionsWorkers)
set(CMAKE INCLUDE CURRENT DIR ON) // включает автоматическое добавление текущих исходных
                                       каталогов и каталогов сборки в путь include
\mathsf{set}\left(\mathsf{CMAKE}\ \mathsf{AUTOMOC}\ \mathsf{ON}\right)//\ \mathsf{CMake} будет автоматически обрабатывать препроцессор Qt moc,
set(CMAKE AUTORCC ON) // автоматический запуск Resource Compiler с помощью rcc.
find package (Qt5 REQUIRED COMPONENTS Core Gui Widgets Charts)
set(INCLUDES // Tapret INCLUDES
    include/mainwindow.h
    include/generateWorker.h
set(SRC // TapreT SRC
    src/main.cpp
    src/mainwindow.cpp
    src/generateWorker.cpp
set(FORMS // TapreT FORMS
   forms/mainwindow.ui
set(RESOURCES // Tapret RESOURSES
   resourses/resourses.qrc
qt5_wrap_ui(UI_HEADERS ${FORMS})
add executable (
    ${PROJECT NAME}
    ${INCLUDES}
    ${SRC}
    ${FORMS}
    ${RESOURCES}
// add executable() указывает СМаке создать исполняемый файл, можно указывать таргеты
target_include_directories(${PROJECT_NAME})
   PUBLIC
    ./include
    PRIVATE
    ./src
    ./forms
    ./resourses
// target_include_directories делает: При сборке самой библиотеки, добавляет эту папку в список
// путей, в которых компилятор ищет инклуды. (Вероятно флагом -I, если это GCC.)
// То же самое делает при сборке того, что зависит от этой библиотеки.
Что говорить: target_include_directories добавляет путь к папке в список путей, которые
препроцессор будет использовать при поиске заголовочных файлов, включаемых в коде не в форме
относительного пути.
target_link_libraries(${PROJECT_NAME})
    PUBLIC
        Qt5::Core
        Qt5::Gui
        Ot5::Widgets
        Qt5::Charts
//target link libraries() указывает, что исполняемый файл зависит от библиотеки и должен быть
связан с ней при сборке.
target compile features(${PROJECT NAME} PUBLIC cxx std 17)
```

- PUBLIC означает, что зависящему от библиотеки проекту тоже нужны эти опции
- PRIVATE означает, что опции нужны лишь для сборки библиотеки
- INTERFACE означает, что опции не нужны для сборки, но нужны для использования библиотеки

Xорошая статья про современный cmake https://habr.com/ru/articles/330902/#



5) Дополнительный флаги при сборке проекта? Чем они помогают? Ответ: Могут ускорить сборку проекта.

https://www.opennet.ru/docs/RUS/gcc/gcc1-2.html

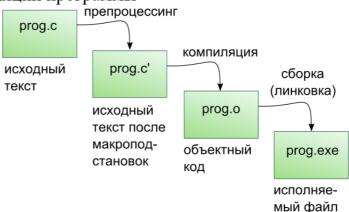


Раздел СБОРКА ПРОЕКТА

1) Что такое DLL и виды библиотек?

Ответ:

Этапы компиляции программы



Ответ: DLL (Dynamic Link Library) - это формат библиотек в операционных системах Windows.

Например, user32.dll, kernel32.dll, gdi32.dll, sqlite3.dll которые содержат функции для работы с пользовательским интерфейсом, ядром операционной системы и графическими ресурсами и сетевыми протоколами.

Статическая библиотека - объектный моуль, код из которого выборочно или полностью вставляется в программу на этапе **компоновки** (линковки). При изменении чего-нибудь в библиотеке **требуется перекомпилировать** проект.

Объектный модуль - файл компиляции.

Транслятор переводит исходный код в машинный и записывает в объектный файл.

Модуль содержит:

- машинный код;
- список своих процедур и данных;
- данные с неопределенными адресами ссылок на данные и процедуры в других объектных модулях.

Соединяется с другими объектными файлами при помощи компоновщика (linker) (вычисляет и заполняет адреса перекрестных ссылок между модулями) в один исполняемый файл.

Статические библиотеки:

- Статическая библиотека компилируется непосредственно в исполняемый файл программы во время компиляции. (boost)
- Все функции и данные из статической библиотеки копируются в исполняемый файл программы.
- Это означает, что исполняемый файл самодостаточен и не требует наличия внешних файлов для работы.
- Однако это может привести к увеличению размера исполняемого файла и дублированию кода при каждой компиляции.

Динамическая библиотека - файлы подпрограмм на машинном коде, которые загружаются в приложение во время **выполнения**. Когда вы компилируете программу, использующую динамическую библиотеку, библиотека не становится частью вашего исполняемого файла – она остается отдельной единицей. Плюсы:

- экономия памяти за счёт использования одной библиотеки несколькими процессами;
- возможность исправления ошибок (достаточно заменить файл библиотеки и перезапустить работающие программы) без изменения кода основной программы.

Недостатки:

- возможность нарушения API при внесении изменений в библиотеку существующие программы могут перестать работать (утратят совместимость по интерфейсу);
- конфликт версий динамических библиотек, разные программы могут нуждаться в разных версиях библиотеки;
- доступность одинаковых функций по одинаковым адресам в разных процессах упрощает эксплуатацию уязвимостей (для решения проблемы изобретён ріс <u>статья на эту тему</u>).

Одна из ключевых идей, на которых основывается PIC, – смещение между секциями text и data, размер которого известен линкеру во время линковки. Когда линкер объединяет несколько объектных файлов, он собирает их секции вместе (к примеру, все секции text объединяются в одну большую секцию text). Таким образом, линкеру известны и размеры секций, и их относительное расположение.

Разделяемвая библиотека - подтип *динамической библиотеки*, которая содержит функции используемые несколькими программами. Могут загружаться в адресное пространство ОС для экономии памяти: одна копия библиотеки будет использоваться несколькими процессами.

```
#if defined(DLL_LIBRARY)
#define DLL_EXPORT Q_DECL_EXPORT
#else
#define DLL_EXPORT Q_DECL_IMPORT
#endif

Где Q_DECL_EXPORT и Q_DECL_IMPORT на препроцессинге подставляются как:
# define Q_DECL_EXPORT __declspec(dllexport)
# define Q_DECL_IMPORT __declspec(dllimport)
```

Из мануала по Qt:

Depending on your target platform, Qt provides special macros that contain the necessary definitions:

- Q_DECL_EXPORT must be added to the declarations of symbols used when compiling shared library;
- Q_DECL_IMPORT must be added to the declarations of symbols used when compiling a client that uses the shared library.

Макрос Q_DECL_EXP0RT в QT5 используется для объявления символов из динамически подключаемой библиотеки (DLL) **при компиляции** динамической библиотеки.

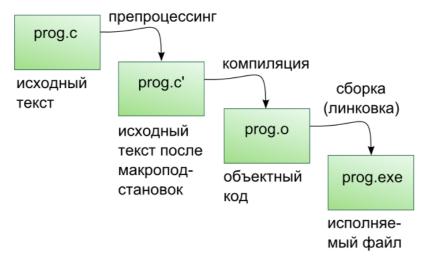
Макрос Q_DECL_IMPORT в QT5 используется для объявления **экспорта символов из динамически подключаемой библиотеки** (DLL), когда они используются в других модулях приложения.

Динамические библиотеки:

- Динамическая библиотека загружается и связывается с программой во время выполнения.
- В исполняемом файле программы сохраняется лишь ссылка на динамическую библиотеку, а не сам код и данные из нее.
- Это позволяет сократить размер исполняемого файла и обеспечить возможность обновления или замены библиотек без перекомпиляции программы.

https://github.com/Danykrane/Qt-flow/blob/master/2%20less/readme.md

2) Какие этапы происходят при компиляции программы? Ответ:



Препроцессор — это *макро процессор*, который преобразовывает вашу программу для дальнейшего компилирования. На данной стадии происходит происходит работа с препроцессорными директивами. Например, препроцессор добавляет хэдеры в код (**#include**), убирает комментирования, заменяет макросы (**#define**) их значениями, выбирает нужные куски кода в соответствии с условиями **#if**, **#ifdef** и **#ifndef** (**Include Guard**).

Однако, каждый хэдер может быть открыт во время **препроцессинга несколько раз**, поэтому, обычно, используются специальные препроцессорные директивы. **ifdef endif pragma**

Pragma vs ifdef endif

Фундаментальное отличие заключается в том, что #pragma once относится ко всему заголовочному файлу целиком, а ifdef endif можем ограничить область включения для единицы трансляции.

Соответственно, ответ очевиден - пользуйтесь стандартной функциональностью #ifdef/#endif и забудьте про нестандартный #pragma once. Может быть в каком-то случае вы заметите, что компилятор (препроцессор) не хочет оптимизировать обработку на основе анализа #ifdef/#endif и использование #pragma once действительно ускоряет компиляцию... Тогда, если для вас это критично - может быть стоит добавить в ваши файлы #pragma once.

Получим **препроцессированный** код в выходной файл **driver.ii** (прошедшие через стадию препроцессинга C++ файлы имеют расширение .ii), используя флаг -E (флаги тут) который сообщает компилятору, что компилировать (об этом далее) файл не нужно, а только провести его препроцессинг:

```
g++ -E driver.cpp -o driver.ii
```

Компиляция:

- трансляция (программа после препроцессинга в ассемблерный код)

- ассемблирование (ассемблерный код в объектный (машинный))

```
$ g++ -S driver.ii -o driver.s
$ as driver.s -o driver.o
```

Компоновщик (линкер) связывает все объектные файлы и статические библиотеки в единый исполняемый файл, который мы и сможем запустить в дальнейшем. Для того, чтобы понять как происходит связка, следует рассказать о *таблице символов*.

Таблица символов — это структура данных, создаваемая самим компилятором и хранящаяся в самих объектных файлах. Таблица символов хранит имена переменных, функций, классов, объектов и т.д., где каждому идентификатору (символу) соотносится его тип, область видимости. Также таблица символов хранит адреса ссылок на данные и процедуры в других объектных файлах.

Именно с помощью таблицы символов и хранящихся в них ссылок линкер будет способен в дальнейшем построить связи между данными среди множества других объектных файлов и создать единый исполняемый файл из них.

- Таблица символов массив структур
- Каждая запись содержит имя, размер, позицию символа.

g++ driver.o -o driver // также тут можно добавить и другие объектные файлы и библиотеки

Если внутри единицы трансляции (один файл после препроцессинга) у объекта или функции есть внутреннее связывание то этот символ виден компоновщику только внутри этой единицы трансляции. Если же у объекта или функции есть внешнее связывание, то компоновщик сможет видеть его при обработке других единиц трансляции. Использование ключевого слова **static** в глобальном пространстве имен дает символу внутреннее связывание. Ключевое слово **extern** дает внешнее связывание. Компилятор по умолчанию дает символам следующие связывания:

- Non-const глобальные переменные внешнее связывание;
- Const глобальные переменные внутреннее связывание;
- Функции внешнее связывание.
- 3) Какие бывают виды связывания? Ограничение видимости для единицы трансляции.

Ответ:

Внешнее связывание имеют те сущности, к которым можно обратиться в единице трансляции, отличной от той, где они определены.

```
extern int object;
```

Внутренее связывание отличается от внешнего тем, что к сущности имеющей внутренее связывание нельзя обратиться из единицы трансляции, отличной от той, где она определена. Так, если взять тот же пример, но изменить first.cpp на

```
static int object;
или на
namespace
{
   int object
}
```

4) Как можно ускорить сборку?

```
Ответ: флагами компиляции 
Для gcc:
gcc -02 -S source.c
```

Для **Clang:**Copy code
clang -O2 -S -emit-llvm source.c

Раздел Lixux

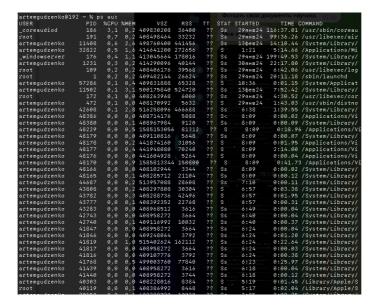
1) Как вывести список процессов

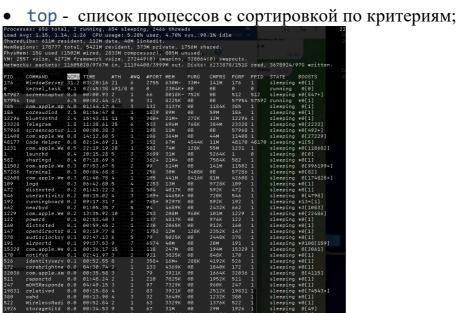
Ответ:

- ps список процессов текущего пользователя;
- рѕ е список процессов на системе;

```
artemgudzenko@192 ~ % ps
PID TTY TIME CMD
57592 ttys000 0:00.05 -zsh
artemgudzenko@192 ~ % ps e
PID TT STAT TIME COMMAND
57592 s000 S 0:00.05 -zsh
```

• ps aux - подробный список всех процессов на системе;

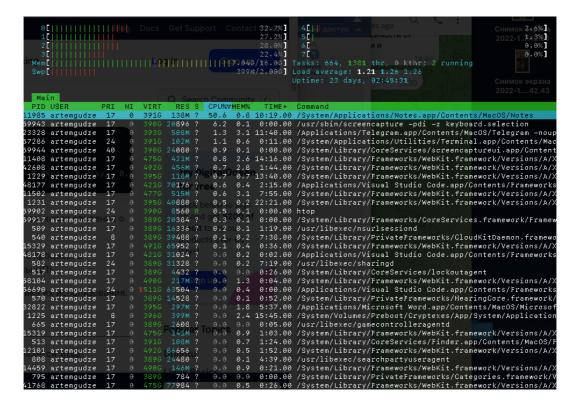




Более удобную статистику можно посмотреть с помощью htop

Для скачивания нужно прописать в консоли: Mac Os: brew install htop

Linux: sudo apt-get install htop



2) Как удалить процесс?

OTBET: kill -9 PID_NAME

Выводим список всех процессов и смотрим их PID:

Фильтруем по имени процесса, например apache2:

Можно также посмотреть PID процесса выполнив команду:

Список сигналов и их номеров которые можно послать процессу:

Убиваем процесс (где PID — номер процесса, стандартно процессу шлется сигнал SIGTERM):

```
1 kill PID
```

Убиваем процесс с указанием сигнала (например 9):

```
1 kill -9 PID
```

Пример завершения процессов по имени:

```
1killall apache2
2killall -s 9 apache2
```

Справки по командам:

```
1man ps
2man grep
3man pidof
4man kill
5man killall
```