

Санкт-Петербургский Политехнический Университет Петра
Великого
Институт компьютерных наук и технологий
Кафедра компьютерных систем и программных технологий

Отчёт по лабораторной работе №1
Курс: «Основы Теории Управления»

Выполнил студент группы 43501/3

_____ Круминьш Д.В.
(подпись)

Преподаватель

_____ Нестеров С.А.
(подпись)

Санкт-Петербург
2017 г.

1 Цель работы

Получение навыков по построению всех форм математических моделей, временных и частотных характеристик.

2 Программа работы

- Получить передаточную функцию.
- Решить ДУ.
- Получить частотные характеристики Найквиста и Боде.
- Получить переходную и весовую временные характеристики.
- Получить фазовую траекторию.

3 Индивидуальное задание

$$a_0 = 0, a_1 = 10, b_0 = 10, b_1 = 0$$

$$x'' + 10x' = 10u$$
$$x(0) = 0, x'(0) = 0, u = 1(t)$$

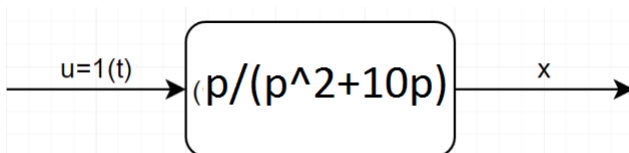
4 Ход работы

4.1 Получение передаточной функции

Уравнение уже приведено в линейный вид, следовательно можно сразу воспользоваться преобразованием Лапласа и получить передаточную функцию:

$$x'' + 10x' = 10u$$
$$xp^2 + 10xp = 10u$$
$$x(p^2 + 10p) = 10u$$
$$W(p) = \frac{x}{u} = \frac{10}{p^2 + 10p}$$

Добавим входное воздействие, передаточную функцию и выходное воздействие на БВ модель:



4.2 Решение дифференциального уравнения

$$u = 1(t) = \begin{cases} 1, & t \geq 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases} \implies u' = \delta(t) = \begin{cases} \infty, & t = 0 \\ 0, & t \neq 0 \end{cases}$$

$$x'' + 10x' = \begin{cases} 10 \cdot 0, & t < 0 \\ 10 \cdot 1, & t \geq 0 \end{cases} = \begin{cases} 0, & t < 0 \\ 10, & t \geq 0 \end{cases}$$

Таким образом имеется два участка кусочной функции для решения ДУ.

Решим ДУ для случая $t < 0$ с помощью Matlab функции *dsolve*:

```
1 syms x(t) dx(t)
2 x(t) = dsolve(diff(x, t, 2) + 10 * diff(x, t) == 0)
```

В результате было получено:

$$x(t < 0) = C_1 e^{-10t} + C_2 \Rightarrow x'(t < 0) = -10C_1 e^{-10t}$$

Аналогичным образом решим ДУ для случая $t \geq 0$:

```
1 syms x(t) dx(t)
2 x(t) = dsolve(diff(x, t, 2) + 10 * diff(x, t) == 10)
```

В результате было получено:

$$x(t > 0) = C_1 e^{-10t} + C_2 + t \Rightarrow x'(t > 0) = 1 - 10C_1 e^{-10t}$$

4.3 Частотные характеристики

$$W(jf) = \frac{10}{10jf - f^2} = \frac{10(10jf + f^2)}{(10jf - f^2)(10jf + f^2)} = \frac{100jf + 10f^2}{-100f^2 - f^4} = \frac{100j + 10f}{-100f - f^3} = \frac{10}{-100 - f^2} + \frac{100j}{-100f - f^3}$$

$$u(f) = \text{real}(W(jf)) = \frac{10}{-100 - f^2}$$

$$v(f) = \text{imagine}(W(jf)) = \frac{100j}{-100f - f^3}$$

$$A(f) = \sqrt{u^2(f) + v^2(f)}$$

$$\alpha(f) = 20 \lg A(f)$$

Построим диаграмму Найквиста с помощью Matlab функции *nyquist*:

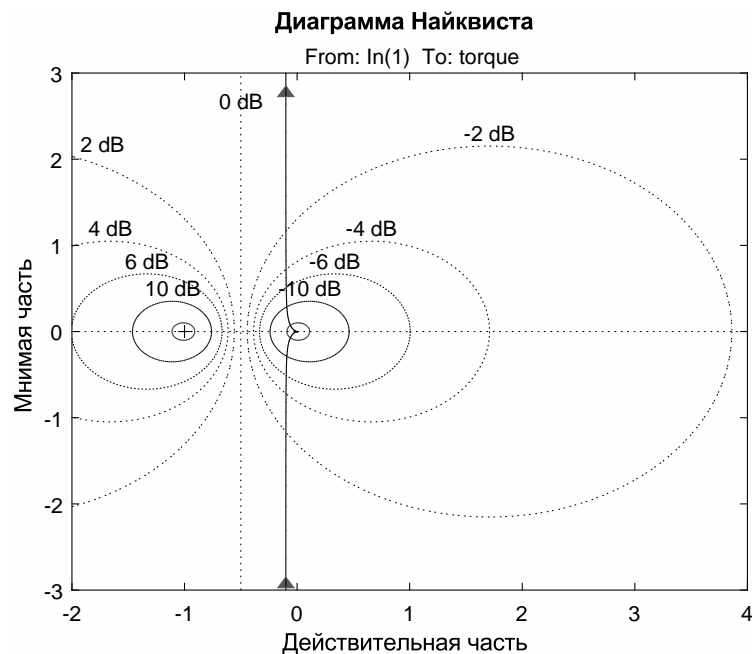


Рис. 1: Диаграмма Найквиста

Построим диаграмму Бode с помощью Matlab функции *bode*:

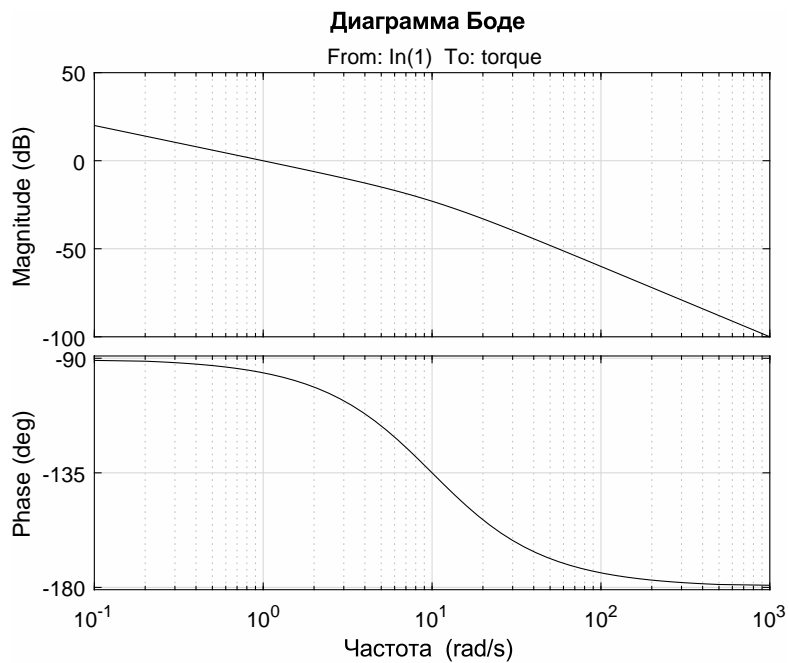


Рис. 2: Диаграмма Бode

Наблюдается наклон в -20 дБ/декаду, затем в точке среза с магнитудой -21.8 дБ, наклон стал равным -40 дБ/декаду.

4.4 Временные характеристики

$$h(t) = L^{-1}\left(\frac{W(p)}{p}\right) = L^{-1}\left(\frac{10}{p^2(p+10)}\right) = L^{-1}\left(\frac{10}{10p^2} + \frac{10}{100(p+10)} - \frac{10}{100p}\right) = \frac{10t}{10} + \frac{10e^{-10t}}{100} - \frac{10}{100}$$

$$w(t) = \frac{dh(t)}{dt} = 1 - e^{-10t}$$

Построим переходную характеристику с помощью Matlab функции *step*:

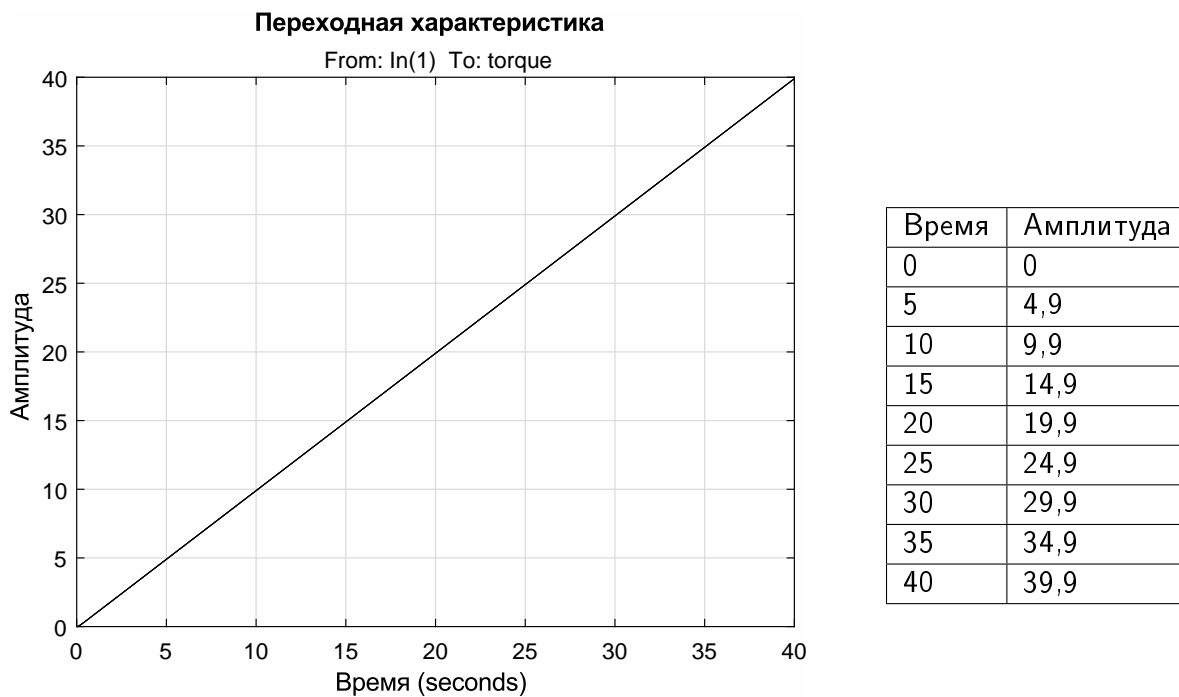


Рис. 3: Переходная характеристика

Построим весовую характеристику с помощью Matlab функции *impulse*:

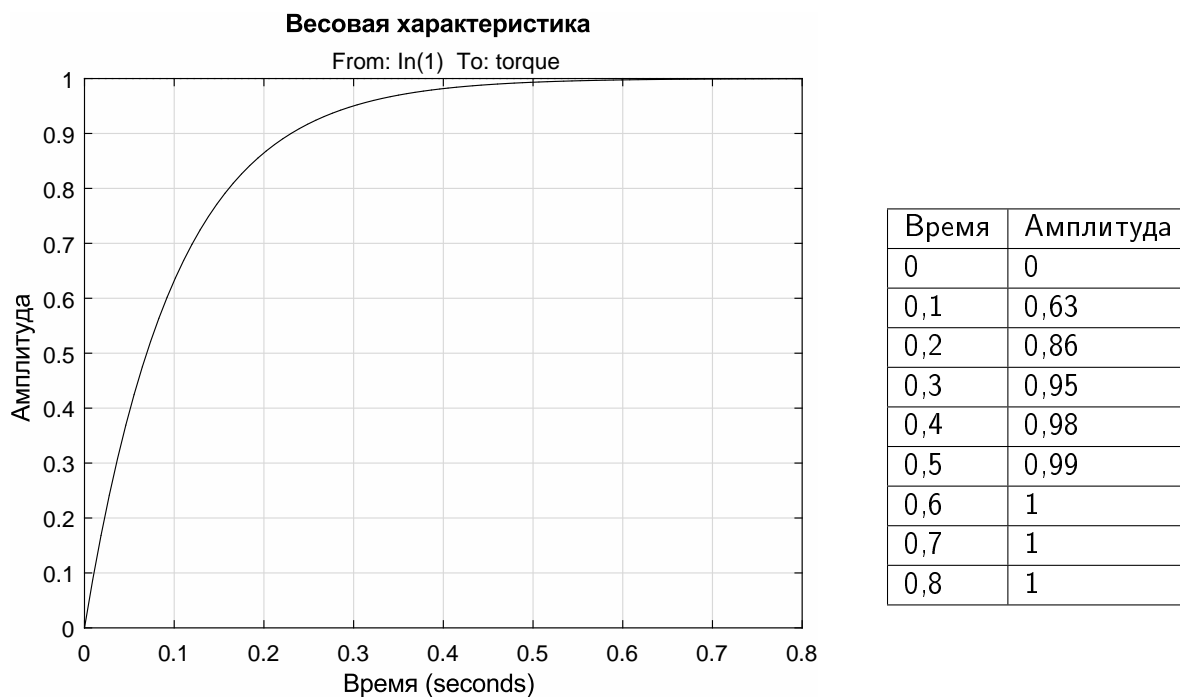


Рис. 4: Переходная характеристика

4.5 Фазовый портрет

Выполним замену переменных:

$$Y = x'(t), X = x(t)$$

Тогда ДУ преобразовывается к следующей системе

$$x'' + 10x' = 0 \implies \begin{cases} Y' = -10Y \\ X' = Y \end{cases}$$

После этого преобразования можно рассчитать фазовый портрет системы. Расчет численных значений $x(t)$ и $x'(t)$ производится с помощью Matlab функции *ode45*:

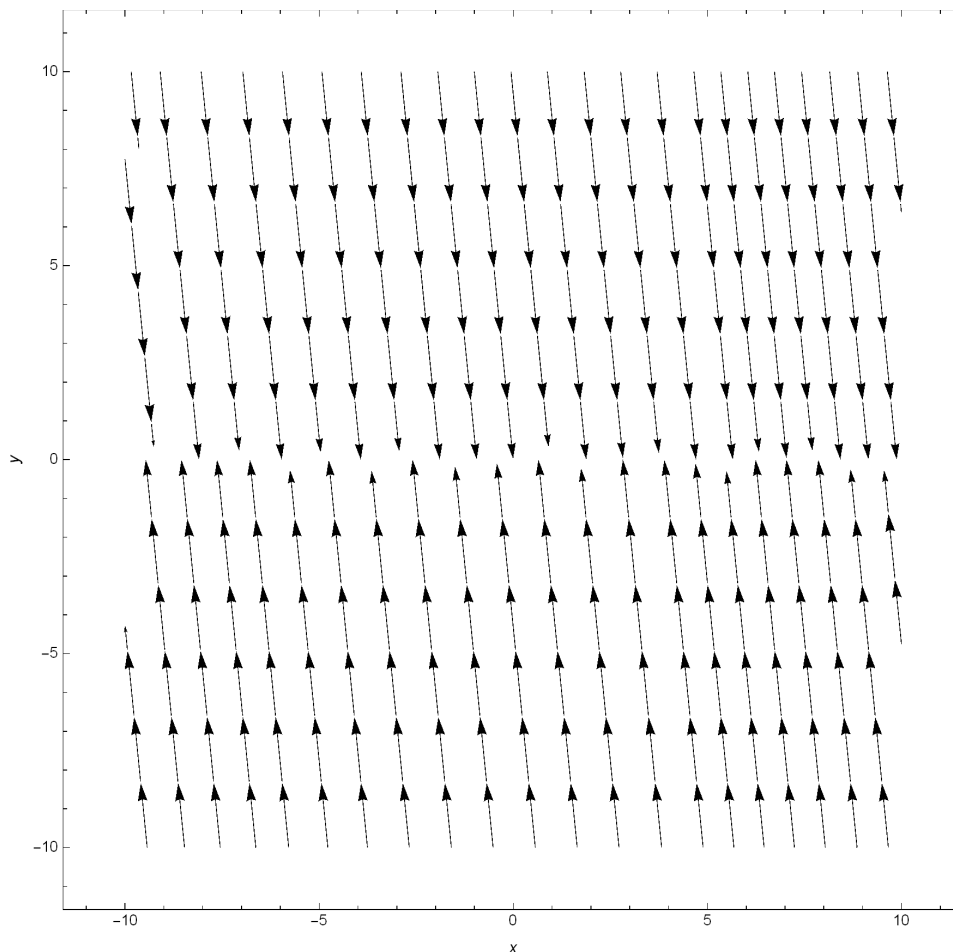


Рис. 5: Фазовый портрет траектории

Из графика видно, что фазовые траектории представляют собой прямые линии, докажем это. В результате решения ДУ было получено:

$$x(t \leq 0) = C_1 e^{-10t} + C_2 \Rightarrow x'(t \leq 0) = -10C_1 e^{-10t}$$

Таким образом:

$$x'(t \leq 0) = 10C_2 - 10x(t \leq 0)$$

Тангенс наклона прямых линий равен $tg(k) = -10$.

5 Вывод

В ходе данной работы были получены функции и характеристики для системы, заданной линейным ДУ и начальными условиями.

Работа проводилась с использованием Matlab, из-за наличия в нем математических функций, методов симуляции и т.д.

Были получены:

- Диаграмма Найквиста (АФЧХ)
- Диаграмма Боде (ЛАФЧХ)
- Переходная функция
- Весовая функция
- Фазовый портрет траектории

Результаты показали что:

- Из диаграммы Найквиста следует что, заданная система является устойчивой;
- Передаточной функции соответствует инерционное интегрирующее звено;
- Фазовые траектории, также показали что система является устойчивой.