

## 零件参数设计的数学模型

黄 杲 陈旭东 邵 伟

指导教师：数模组

(浙江大学, 杭州 310027)

**编者按** 本文先将粒子分离器参数  $y$  进行局部线性化处理, 并将  $\frac{\Delta y}{\sigma_y}$  化归为标准正态, 其中  $\sigma_y^2 = \sum_{i=1}^7 (\frac{\partial y}{\partial x_i} \sigma_i)^2$ , 最后把总费用的目标函数归纳为一个标准正态的式子 (文中 (4) 式). 以上结果合理、简洁明确. 采用网格法及蒙特卡罗法分别计算, 结果吻合、满意, 得到的解较优, 其中用蒙特卡罗法 (取二万个点) 计算, 在维数不变的情况下, 不失为一种速而有效的算法.

**摘 要** 本文建立了一个关于零件参数设计的数学模型. 本文首先利用概率的理论, 假设各零件产品的参数服从正态分布, 推出粒子分离器某参数 ( $y$ ) 偏差的分布函数, 进而可得一批产品总费用的目标函数, 运用龙贝格数值积分将其转化为计算机可求值的函数, 然后运用网格搜索法和蒙特卡罗法求出目标函数的全局最优解.

本文将两种方法的结果精度、算法复杂度等进行比较, 重点讨论了效果较好的蒙特卡罗法. 本文最后分析了模型误差, 并对模型进行了评价和推广.

本模型最终得出产品总费用为 42.146 万元 / 千件, 其设定的零件参数为  $X^T [0.075, 0.375, 0.123, 0.115, 1.273, 12, 0.771]^T$ , 其容差等级为  $G^T = [B, B, B, C, C, B, B]^T$ .

### 一、问题的分析

要求解的问题是使总费用最低, 而总费用包括各零件成本及次、废品损失费, 综合考虑两种因素, 问题可归纳为总费用的非线性优化问题.

由于待优化的目标函数复杂, 无法利用其解析性质求最优解, 故可考虑用直接全局搜索法或随机试验点法.

从生产实际考虑, 本问题对解的精确度要求很高, 但是对求解算法的实时性无明确要求. 我们认为, 只要求解时间不是太长, 都是可接受的.

### 二、模型的假设及说明

1. 假设各零件参数服从参数  $\mu_i, \sigma_i^2$  为正态分布, 且不同零件的参数相互独立.
2. 假设各零件容差的等级与其标定值的比为定值, 分别为: A 级  $\pm 1\%$ , B 级  $\pm 5\%$ , C 级  $\pm 10\%$ .

**说明** 根据概率论知识和工程实际生产的一些测量数据可知, 成批生产的零件的参数服从参数为  $\mu_i, \sigma_i$  的正态分布, 其中  $\mu_i$  为各零件参数的期望值 (标定值),  $\sigma_i$  为均方差 (即容差的  $1/3$ ), 可推知各零件的偏差  $\Delta x_i$  服从参数为  $0, \sigma_i$  的正态分布.

## 三、文中用到符号及说明

$y$ :	产品某参数	$x_i$ :	各零件参数
$y_0$ :	$y$ 的目标值( $y_0 = 1.5$ )	$\mu_i$ :	各零件参数的标定值
$y_x$ :	各零件标定值确定的零件参数	$C_i$ :	各零件成本
$g_i$ :	各零件容差等级比	$\Delta y$ :	产品的参数的偏差
$x^T$ :	$x_i$ 标定值向量( $i=1,2,\dots,7$ )	$x_i$ :	各零件参数偏差
$x^{(T)}$ :	$x^T$ 的取值空间	$p_i$ :	各零件参数均方差
$G^T$ :	等级取值向量	$p_1$ :	次品概率
$\sigma_y$ :	产品参数的均方差	$p_2$ :	废品概率

## 四、模型的建立和求解

本模型的建立基于概率论与误差的有关理论.

各零件偏差  $\Delta x_i$  相对于其标定值较小, 根据公式 (1),  $y$  在  $y_x$  附近可以表示为:

$$y \approx y_x + \sum_{i=1}^7 \frac{\partial y}{\partial x_i} \cdot \Delta x_i \quad (2)$$

由于  $\Delta x_i$  较小, 则可得  $\Delta x_i \approx \Delta x_i$ , 由于  $\Delta y = y - y_x$ , 则

$$\Delta y = \sum_{i=1}^7 \frac{\partial y}{\partial x_i} \cdot \Delta x_i \quad (3)$$

在此, 我们不加证明的引入:

**引理 1**  $x_i$  服从参数为  $\mu_i, \sigma_i$  的正态分布, 且彼此相互独立,  $\alpha_i$  为不全为零的常数, 若  $X = \sum_{i=1}^7 x_i$ ,

则

$$X \sim \left( \sum_{i=1}^7 \alpha_i^* \mu_i, \sum_{i=1}^7 \alpha_i^{2*} \sigma_i^2 \right)$$

根据公式 (3)  $\frac{\partial y}{\partial x_i}$  对应一组  $x_i$  为一定值, 而与  $\Delta x_i$  无关, 则由引理 1 可得

$$\Delta y \sim N(0, \sigma_y^2), \quad \left( \sigma_y^2 \triangleq \sum_{i=1}^7 \left( \frac{\partial y}{\partial x_i} \cdot \sigma_i \right)^2 \right)$$

(以上结论也可由方差合成定理推得, 见文献 [2] p93).

由概率论知识可得  $\frac{\Delta y}{\sigma_y} \sim N(0, 1)$

目标函数的建立

产品总费用 = 零件总成本 + 次品的损失费 + 废品损失费

即  $W = \sum_{i=1}^7 C_i + 1000 \times p_1 + 9000 \times p_2$  可得

$$W = \sum_{i=1}^7 C_i + 9000 + 1000 \times \left[ \Phi \left( \frac{1.4 - y_x}{\sigma_y} \right) - \Phi \left( \frac{1.6 - y_x}{\sigma_y} \right) \right] - 8000 \times \left[ \Phi \left( \frac{1.8 - y_x}{\sigma_y} \right) - \Phi \left( \frac{1.2 - y_x}{\sigma_y} \right) \right] \quad (4)$$

目标函数为

$$\min W, \quad \text{s.t. } X^T \in X^{(7)}$$

(一) 对于原设计数据的求解

1. 在 Mathematics 2.1 下运行, 代入数据  $X^T = [0.1, 0.3, 0.1, 0.1, 1.5, 16.0, 75]$ ,  $G = [B, C, C, C, C, C, B]$  可得结果如下:

$$y = 1.72559, \quad p_1 = 0.6240, \quad p_2 = 0.2505, \quad W = 307.85 \text{ 万元.}$$

从结果可以看出,  $p_1 + p_2 = 0.8745$ , 即产品大部分为次废品, 这是  $y_x$  偏离  $y_0$  过大的结果, 此时产品总费用主要由次废品损失费决定, 由此可知, 在进行参数设计时, 应尽量先使  $y_x$  靠近  $y_0$ , 同时降低均方差. 这也是本模型降低算法复杂度的一个方向.

(二) 对目标函数  $\min W$  的求解及参数的重新设计

1. 将目标函数转化为计算机可求解模型

由于原目标函数中的积分部分中被积函数为正态分布函数, 且其积分限为含有 7 维变量的复杂函数, 无法直接求解, 所以需将其转化为计算机可求解模型, 我们考虑用二种方法进行转化.

对于标准正态分布函数可采用最小二乘拟合法逼近, 将其转化为多项式表达, 但从其结果来看, 误差较大, 故不可取. 所以我们采用精度较高的龙贝格数值积分法来转化目标函数<sup>[4]</sup>. 此方法为本模型高精度求解的出发点.

2. 用直接搜索法求最优解 (网格法)

原目标函数为 7 维多峰函数, 无法用解析法精确求解, 故考虑用直接搜索法. 常用的算法对于一般的多峰函数极值问题只能求出局部最优解, 而网格法为求解多峰函数全局最优解的一种较适宜的方法, 所以我们首先考虑用网格法求解最优目标.

我们对于每一个  $x_i$  在其取值范围内均取 6 个步长, 分为  $6^7$  个网格, 结合可能的容差等级组合, 在 Pentium 120 计算机上运行, 搜索约二十分钟后, 得到一个最优解, 结果是  $X^T = [0.075, 0.345, 0.115, 0.115, 1.275, 12, 0.7875]^T$ ,  $G^T = [B, B, B, C, C, B, B]^T$ ,  $Y_x = 1.497145$ ,  $\sigma_y = 0.069220$ ,  $w = 42.49146$  万元. 从结果可以看出, 在一定精度内已求得一个较好的最优解, 我们可以通过降低算法复杂度, 使模型得到更好的应用.

但是根据网格法基本原理, 其循环次数由步长所决定, 而步长又由模型精度所决定, 故在一定精度要求下, 其算法复杂度不能大幅度降低. 我们可考虑采用蒙特卡罗法进行求解.

3. 蒙特卡罗法

蒙特卡罗法, 也就是随机实验点法. 它的基本思想是: 在函数的可行域内随机地选取实验点, 由于随机取得的点在区域中分配比较均匀, 所以对函数的大致形态能较好地体现<sup>[3]</sup>.

模型中的随机点是用以下方法产生的.

设  $m = 2^{16}$ ,  $r_0 = 5$ , 由迭代式可得  $(0, 1)$  间的  $p_i$

$$\begin{cases} r_i = \text{mod}(2053r_{i-1} + 13849; m), & i = 1, 2, \dots \\ p_i = r_i/m & p_i \text{ 为第 } i \text{ 个随机数} \end{cases}$$

设  $q_i$  为  $a$  到  $b$  间的随机数, 则  $q_i = a + (b-a)p_i$ . 我们编制了蒙特卡罗算法的程序 (略). 程序的运行时间为 2 分钟, 最终的计算结果为  $X^T = [0.0778, 0.374, 0.0979, 0.1067, 1.200, 12.526, 0.636]^T$ ,  $G^T = [B, B, B, C, C, B, B]^T$ ;  $y_x = 1.499136$ ,  $\sigma_y = 0.069125$ ;  $W = 42.3174$  万元. 为了降低蒙特卡罗法网格法的复杂度, 采用了一些优化的方法:

(1) 程序的优化

必要的判断语句应尽量提早进行, 以减小循环次数或计算量. (如:  $y_x$  应尽量靠近  $y_0$ , 因此可将偏离  $y_0$  过大的  $y_x$  判断排除, 以减少计算次数).

(2) 数据排除技巧

从粗略的直接搜索法结果可以看出, 不同容差等级组合对应的局部最优角相差较大, 而  $G_1^T$  和  $G_2^T$  因为总成本过大, 是不可能取到的.

4. 为进一步比较内最优解的大小, 可分别对优化目标在  $G_1^T$  和  $G_2^T$  内的最优解附近作探测性移动 (类似于直接搜索方法中的 Hobke=Jeeves 方法<sup>[3]</sup>), 进行高精度计算, 分别得到  $W'_1 = 43.14865$ ,  $W'_2 = 42.68475$ , 因此, 能够求得具有一定精度的最优解 42.14865 万元. 此时所对应的零件参数为

$$X^T = [0.075, 0.345, 0.123, 0.115, 1.273, 12, 0.771]^T,$$

$$G^T = [B, B, B, C, C, B, B]^T,$$

$$y_x = 1.49683, \quad \sigma_y = 0.068777, \quad W = 42.1463 \text{ 万元}.$$

## 五、模型的检验及误差分析

### (一) 模型的检验

由于我们没有一个确定的标准对本模型的解进行判断检验, 只能采取不同的方法, 对结果进行比较.

#### 检验模型

在对题目中给定数据的计算结果分析时, 我们曾说过, 在设计参数时, 应尽量使  $y_x$  靠过  $y_0$ , 由此可建立如下模型. 在同一容差等级组合下, 令  $y_x = y_0$  将  $x_s$  视为

$$174.42 \times \left( \frac{x_1}{y_x} \right) \times (x_3 / (x_2 - x_1))^{0.85} \\ \times \left( \left( 1 - 2.62 \times \left( 1 - 0.36 \times \left( \frac{x_4}{x_2} \right)^{-0.56} \right)^{1/16} \right) \right) / (x_1 \times x_7)^{0.5}$$

函数, 由概率论知识, 当  $y_x = y_0$  时, 若  $\sigma_y$ , 次废品概率越小, 总费用越低, 因此, 可将目标函数变为  $\min \sigma_y$ , s.t.  $y_x = 1.5$ , 运行最后结果为  $X^T = [0.075, 0.375, 0.075, 0.12, 0.934, 12.8, 0.5625]^T$ ;  $y_x = 1.5000$ ;  $\sigma_y = 0.068901$ ;  $W = 42.1949$  万元. 比较原模型和检验模型的结果可知, 产品的最低总费用应在 42.1~42.2 万元之间, 而且对应最低总费用的零件参数值较合理, 这说明原模型的算法是可靠的.

另外, 网格法和蒙特卡罗方法所求得的最优解也相互吻合, 这也说明此结果是值得信赖的.

对于目标函数本身而言, 它虽然不是一个初等函数, 却是对于七个自变量的连续函数, 由连续函数的介值定理, 在全局最优解附近存在一个区域, 其内任何一点的值均小于其它鞍点的值, 即使这块区域只有整个容许区域的万分之一, 在蒙特卡罗方法取二万个点的情况下, 落入该区域的概率仍接近 60% (点与点之间相互独立), 在多次运用蒙特卡罗求解的情况下, 一般是能够求出全局最优解的, 当然, 我们并不排除得到的只是局部最优解而非全局最优解的可能性.

### (二) 误差分析

#### 1. 建模误差

根据实际情况分析, 可知公式 (2) 的推导带有一定误差, 它实际上舍弃了 Taylor 展开时的七个变量的一阶无穷小量, 其依据是  $\frac{\Delta x_i}{x_i} \leq 0.1$ , 虽然较小, 但仍代有一定误差.

#### 2. 计算机截断误差

计算机在进行求解时位长有限, 有一部分数值会被舍弃, 但对本模型基本上可乎略.

3. 受网格法的步长限制不能搜索到准确数值, 该误差可能较大, 但通过模型求解部分的探测性移动方法可使该误差减小;

同时, 龙贝格数值积分也会有误差, 程序中的积分精度为  $10^{-5}$ .

## 六、模型的评价 (略)

### 参 考 文 献

- [1] 范大茵、陈永华, 概率论与数理统计, 浙江大学出版社, 杭州, 1996.
- [2] 肖明耀, 误差理论与应用, 计量出版社, 北京, 1985.
- [3] 席少霖、赵凤治, 最优化计算方法, 上海科学技术出版社, 上海, 1983.
- [4] 徐士良, C 常用算法程序集 (第二版), 清化大学出版社, 北京, 1996.