对称值问题的计算方法实验报告

PB20010429 侯相龙 2022 年 12 月 20 日

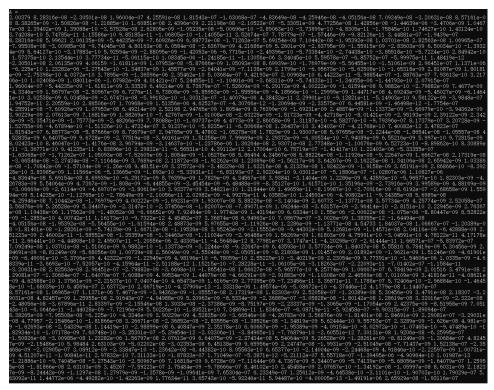
1 问题描述

- 1. 利用过关 Jacobi 方法求实对称三对角阵全部特征值和特征向量
- 2. 先利用二分法求实对称三对角阵指定特征值,再利用反幂法求对应特征向量

2 程序运行结果

2.1 过关 Jocobi 方法

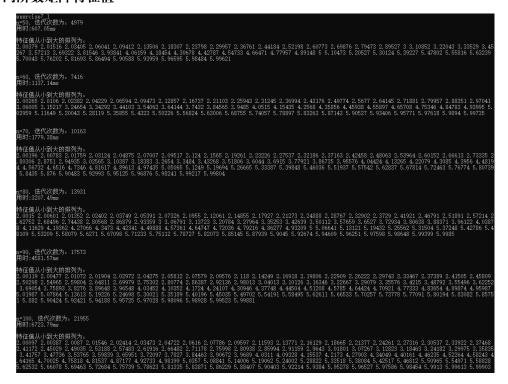
 $n=50 \quad Q_k, A_k$



2. THE RELIGIOUS PROPOSED AND THE CONTROL OF CONTROL OF

```
418 -0.0600333 0.0483016 0.177289 0.177289 -0.104249 0.0600333 0.195687 -0.0715363 0.0936872 -0.186771 -0.182366 -0.150384 0.1866
95886 -0.19047 - 0.0327679 -0.197936 0.165077 0.171499 -0.0243345 -0.19047 -0.124149 0.197936 0.142168 0.197186 -0.0243358 0.13341
9 0.197155 0.0936842 0.193445 0.0121908 -0.0483023 -0.0362834 0.150384 0.195442 -0.182268 0.1625-0.13341) 0.124167 -0.0827685
                                                                                                                                                       3 0.0483023 0.0827685 -0.0715388 -0.0715388 -0.0263875 -0.0483019 0.0243399 0.189021 -0.180324 -0.168077 -0.0600325 0.01219 3355 -0.197185 0.197185 0.197185 0.18773 0.114416 -0.104249 -0.193448 -0.197185 -0.182367 -0.186773 0.114416 -0.104249 -0.193448 1.014249 -0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345 0.19345
\begin{array}{c} 0.133412\ 0.190469\ -0.0715302\ -0.133412\ 0.17727\ 0.1042. \\ 896\ 0.19047\ 0.197184\ 0.104248\ 7.74201e-07\ 0.0715387\ 0.0715367\ 0.093688\ 0.0483023\ 0.0827695\ -0.0715388\ -0.0715368\ -0.0715368\ 0.0715368\ 0.0927685\ -0.0715388\ -0.0715369\ 0.092888\ 0.092888\ 0.092888\ 0.092888\ 0.092888\ 0.0928895\ -0.197995\ 0.0936885\ -0.171499\ -0.19568\ 0.124149\ -0.133411\ 0.177271\ -0.177299\ -0.0715376\ 0.158686\ 0.124149\ -0.19147\ -0.114416\ 0.177271\ -0.177299\ -0.0715369\ -0.0936887\ -0.185869\ 0.124149\ -0.191498\ 0.012997\ -0.19188\ -0.19189\ -0.19189\ -0.19189\ -0.197289\ -0.0936889\ -0.19189\ -0.197189\ -0.197289\ -0.0936898\ -0.197189\ -0.197289\ -0.0936898\ -0.197189\ -0.0936838\ -0.197189\ -0.0936838\ -0.197189\ -0.0936838\ -0.197189\ -0.0936838\ -0.197189\ -0.0936838\ -0.197189\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389\ -0.197389
```

不同阶数矩阵特征值



2.2 二分法 & 反幂法



3 结果分析

- 1) 可以看出过关 jacobi 方法迭代次数较大,耗时相对较长,我们可以通过并行化方法或优化稀疏 矩阵乘法的方法进行算法优化
- **2)** 二分法求矩阵特征值迭代次数较少;在对矩阵特征值有较为合理估计时,用反幂法可以用较低的迭代次数求出特征向量,性能是比较好的。