

揭开它神秘的面纱，探寻真理的奥妙。——小志。

这篇文章主要总结划分树解决区间第 k 大数的问题。一些内容并非原创，全部内容只供参考交流！

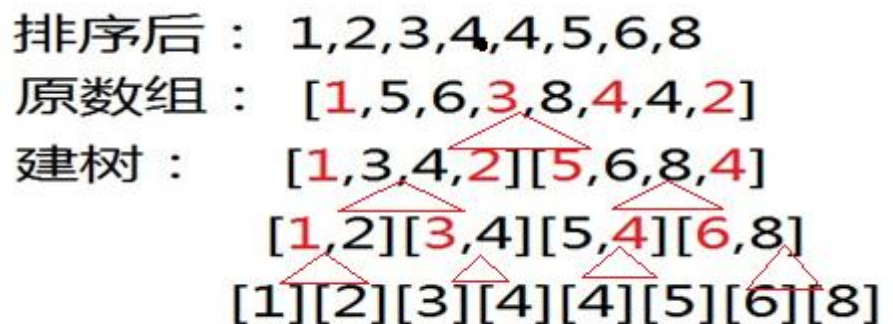
划分树

● 划分树的定义

划分树定义为，她的每一个节点保存区间 $[lft, rht]$ 所有元素，元素排列顺序与原数组（输入）相同，但是，两个子树的元素为该节点所有元素排序后 $(rht - lft + 1) / 2$ 个进入左子树，其余的到右子树，同时维护一个 num 域， $num[i]$ 表示 $lft \rightarrow i$ 这些点有多少进入了左子树。（摘自某牛人的博客，为了和下面的算法统一，稍有变动）

● 划分树的 Sample.

如果由下而上看这个图，我们就会发现他和归并排序的（归并树）的过程很类似，或者说正好相反。归并树是由下而上的排序，而她确实由上而下的排序（观察‘4’的运动轨迹，我们可以猜到，划分树的排序也是一种稳定的排序方法，这里不是说明的重点，不予证明）。但这正是她可以用来解决第 k 大元素的理由所在。（具体的理由，写完再补）



● 划分树的存储结构（采用层次存储结构（由下而上，由左到右，每层两个孩子，见上图）

```
using namespace std;
#define M 100001
#define md(x, y) (((x)+(y))>>1)
int sorted[M];          // 对原来集合中的元素排序后的值。
struct node {
    int val[M];          // val 记录第 k 层当前位置的元素的值
    int num[M];          // num 记录元素所在区间的当前位置之前进入左孩子的个数
    double sum[M];       // sum 记录比当前元素小的元素的和。
} t[20];
```

● 划分树的建立 Build

划分树的建立和普通的二叉树的建立过程差不多，仍然采取中序的过程（先根节点，然后左右孩子）。

树的建立相对比较简单，我们依据的是已经排好序的位置进行建树，所以先用快排将原集合牌还序。要维护每个节点的 num 域。

```
void build(int lft, int rht, int p) {
    if(lft == rht) return;
    int i, mid = md(lft, rht);
    int isame = mid - lft + 1, same = 0;
    /* isame 用来标记和中间值 val_mid 相等的，且分到左孩子的数的个数。*/
```

初始时, 假定当前区间[lft, rht]有 mid-lft+1 个和 val_mid 相等。

先踢掉比中间值小的, 剩下的就是要插入到左边的*/

```
for(i = lft; i <= rht; i++)
    if(t[p].val[i] < sorted[mid]) isame--;
int ln = lft, rn = mid + 1;
for(i = lft; i <= rht; i++) {
    if(i == lft) {                // 初始一个子树。
        t[p].num[i] = 0;
        t[p].sum[i] = 0;
    } else {                      // 初始区间下一个节点。
        t[p].num[i] = t[p].num[i-1];
        t[p].sum[i] = t[p].sum[i-1];
    }
}
```

/* 如果大于, 肯定进入右孩子, 否则, 判断是否还有相等的应该进入左孩子的, 没有, 就直接进入右孩子, 否则进入左孩子, 同时更新节点的 sum 域和 num 域*/

```
if(t[p].val[i] < sorted[mid]) {
    t[p].num[i]++;
    t[p].sum[i] += t[p].val[i];
    t[p+1].val[ln++] = t[p].val[i];
} else if(t[p].val[i] > sorted[mid]) {
    t[p+1].val[rn++] = t[p].val[i];
} else {
    if(same < isame) {
        same++;
        t[p].num[i]++;
        t[p].sum[i] += t[p].val[i];
        t[p+1].val[ln++] = t[p].val[i];
    } else {
        t[p+1].val[rn++] = t[p].val[i];
    }
}
}
}
build(lft, mid, p+1);
build(mid+1, rht, p+1);
```

● } 划分树的查找

在区间[a, b]上查找第 k 大的元素, 同时返回她的位置和去见里面小于[a, b]的所有数的和。

1. 如果 $t[p].num[b] - t[p].num[a-1] \geq k$, 即, 进入 p 的左孩子的个数已经超过 k 个, 那么就往左孩子里面查找, 同时更新 $\{a, b\} \Rightarrow \{lft + t[p].num[a-1], lft + t[p].num[b] - 1\}$
2. 如果 $t[p].num[b] - t[p].num[a-1] < k$, 即, 进入 p 的左孩子的个数小于 k 个, 那么就要往右孩子查找第 $k-s$ (s 表示进入左孩子的个数) 个元素。同时要更新 sun 域。
3. 详细的过程见代码和注释:

/* 在区间[a, b]上查找第 k 大元素, 同时 Sum 返回区间[a, b]中小于第 k 大元素的和。*/

```
double Sum = 0;
int query(int a, int b, int k, int p, int lft, int rht) {
    if(lft == rht) return t[p].val[a];
    /* 到达叶子就找到该元素, 返回。

```

```

s 记录区间[a, b]中进入左孩子的元素的个数。
ss 记录区间[lft, a-1)中计入左孩子的元素的个数。
sss 记录区间[a, b]中小于第 k 大元素的值的和。
b2 表示[lft, a-1]中分到右孩子的个数
bb 表示[a, b] 中分到右孩子的个数。*/
    int s, ss, b2, bb, mid = md(lft, rht); double sss;
//区间端点点重合的情况, num[a] 不一定为, 所以要单独考虑
    if(a == lft) {
        s = t[p].num[b];
        ss = 0;
        sss = t[p].sum[b];
    } else {
        s = t[p].num[b] - t[p].num[a-1];
        ss = t[p].num[a-1];
        sss = t[p].sum[b] - t[p].sum[a-1];
    }
    if(s >= k) {    // 进入左孩子, 同时更新区间端点值。
        a = lft + ss;
        b = lft + ss + s - 1;
        return query(a, b, k, p+1, lft, mid);
    } else {
        bb = a - lft - ss;
        b2 = b - a - 1 - s;
        a = mid + bb + 1;
        b = mid + bb + b2;
        Sum += sss;
        return query(a, b, k-s, p+1, mid+1, lft);
    }
}

```

- 划分树的应用

[pku_2401_K-th Number](#)

[hdu_2665_Kth number](#)

前两个是基础, 后一个是上面所得带 sum 域的加强版。

[hdu_3743_Minium_Number](#)