

———从0开始实现OpenGL

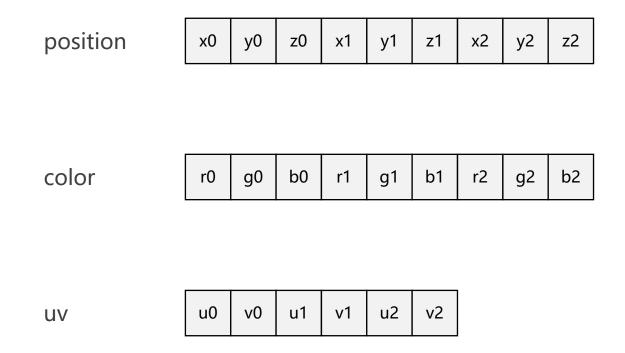
几何顶点架构设计-VBO



授课:赵新政 资深三维工程师 专注3D图形学技术 教育品牌

顶点数据组织-VBO

- 对于一个三角形,我们可以把其不同的属性 (attribute) 组织成不同的数组内存空间(float*), 让其更解耦
- 每个不同的内存空间,我们称之为: VertexBufferObject (VBO)



顶点数据组织-VBO-Interleaved

• 对于一个三角形,我们可以把其不同的属性 (attribute) 组织成一个数组内存空间(float*), 如图:

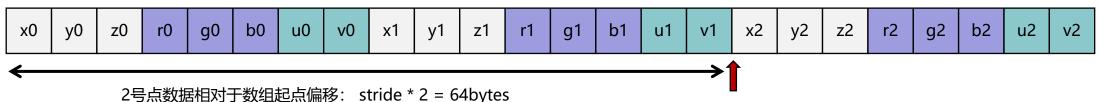
- 本数组也可以称为一个VBO,被送入管线进行渲染
- 此种数据排布方式,称为交叉数据缓存(Interleaved buffer)

顶点数据组织-VBO-描述

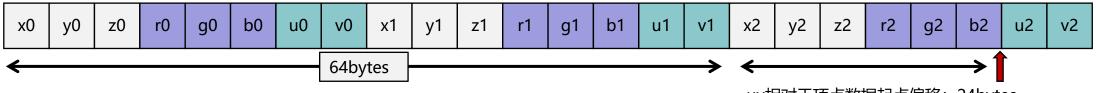
- 当GPU拿到一个VBO,显然有两种可能:某一个属性的vbo/一堆属性构成的vbo
- · 对于某一个属性VBO,需要知道每个属性由**几个float构成**(position为3个, uv为2个)
- 对于interleaved buffer则需要知道:
 - 每个顶点属性读取的开始位置;
 - 某个顶点属性相对于开始位置偏移多少进行读取

顶点数据组织-VBO-描述-Interleaved Buffer

• 每个顶点数据长度为: 8 * sizeof (float) = 32bytes -> **Stride=32**



• uv属性相对于每个顶点数据内部偏移: 3*sizeof (float) +3*sizeof (float) =24bytes -> offset=24

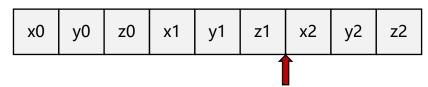


uv相对于顶点数据起点偏移: 24bytes

- uv由2个float类型数据构成,即itemSize = 2
- 最终可以得到: p+stride*index+offset的位置读取itemSize个float

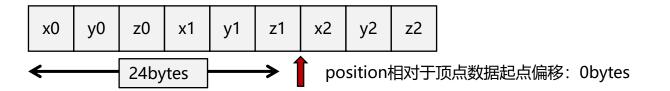
顶点数据组织-VBO-描述—Single Buffer

• 每个顶点数据长度为: 3 * sizeof (float) = 12bytes -> Stride=12



2号点数据相对于数组起点偏移: stride * 2 = 24bytes

• position属性相对于每个顶点数据内部偏移: 0*sizeof (float) = 0bytes -> offset = 0



- position由3个float类型数据构成,即itemSize = 3
- 最终可以得到: p+stride*index+offset的位置读取itemSize个float

顶点数据组织-VBO管理

- 每个VBO都会有自己的ID号,设计一个map结构,用于存储程序中分配出来的VBO及ID的键值对
- 当读取第i个顶点的某个属性时候,需要知道:
 - 从ID为几的VBO当中读取
 - stride/offset/itemSize

