



计算机图形学小白入门

——从0开始实现OpenGL

线性代数—透视投影变换

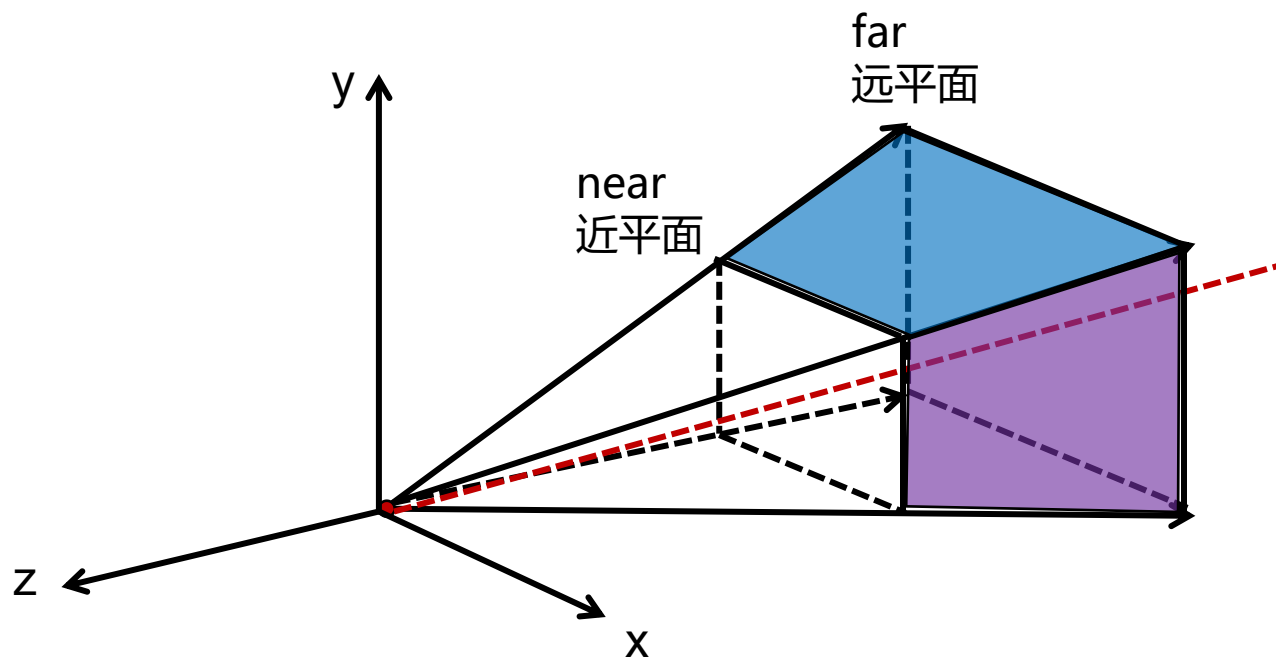


授课：赵新政
资深三维工程师

专注3D图形学技术
教育品牌

透视投影

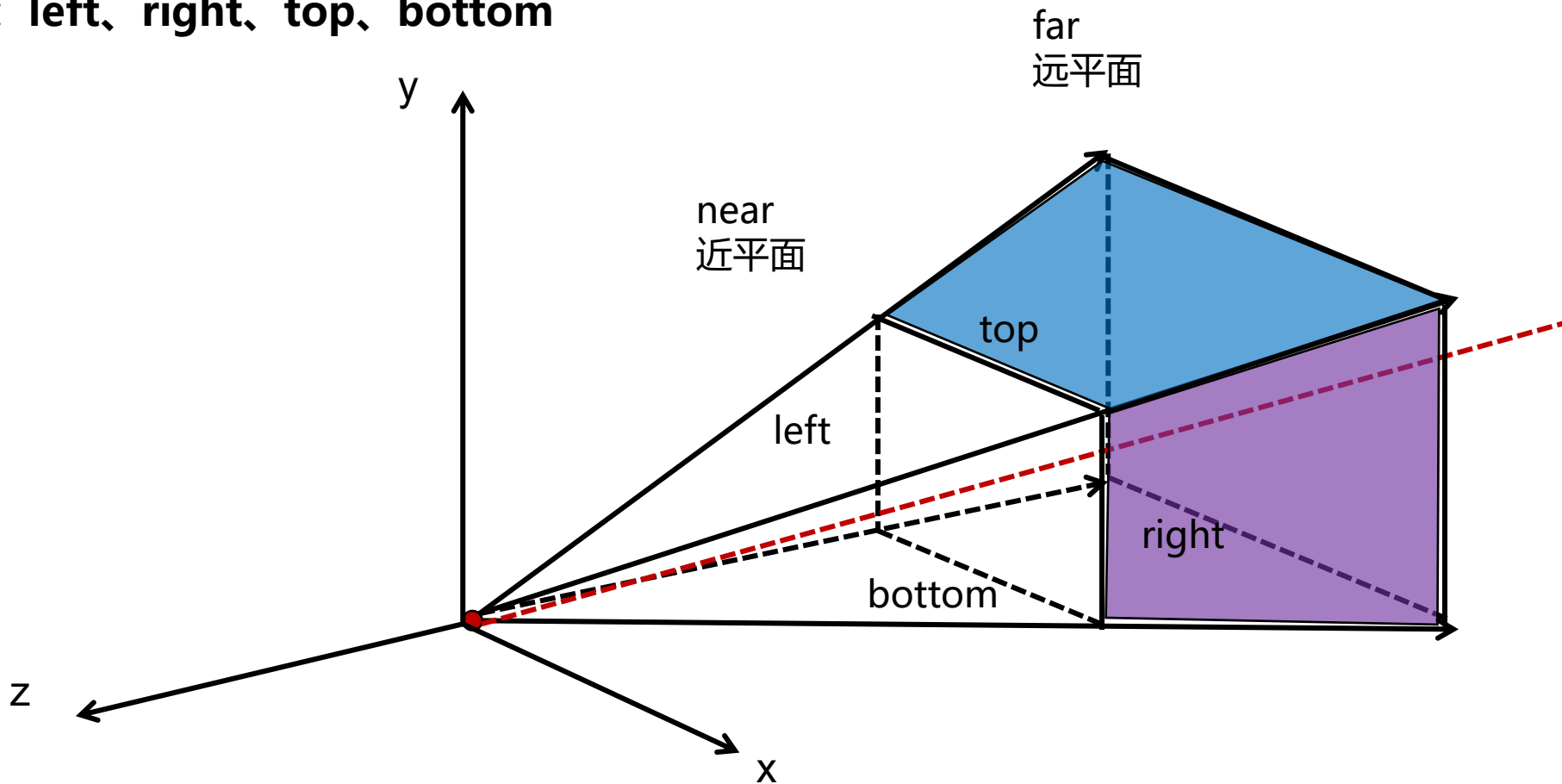
视线从**摄像机位置出发**，看向**-z方向**，可视范围是**near到far之间的区域**，形成一个视锥体；所有物体都会被投影在**近平面near上**；其特点是有**近大远小**的效果



透视投影定义数据

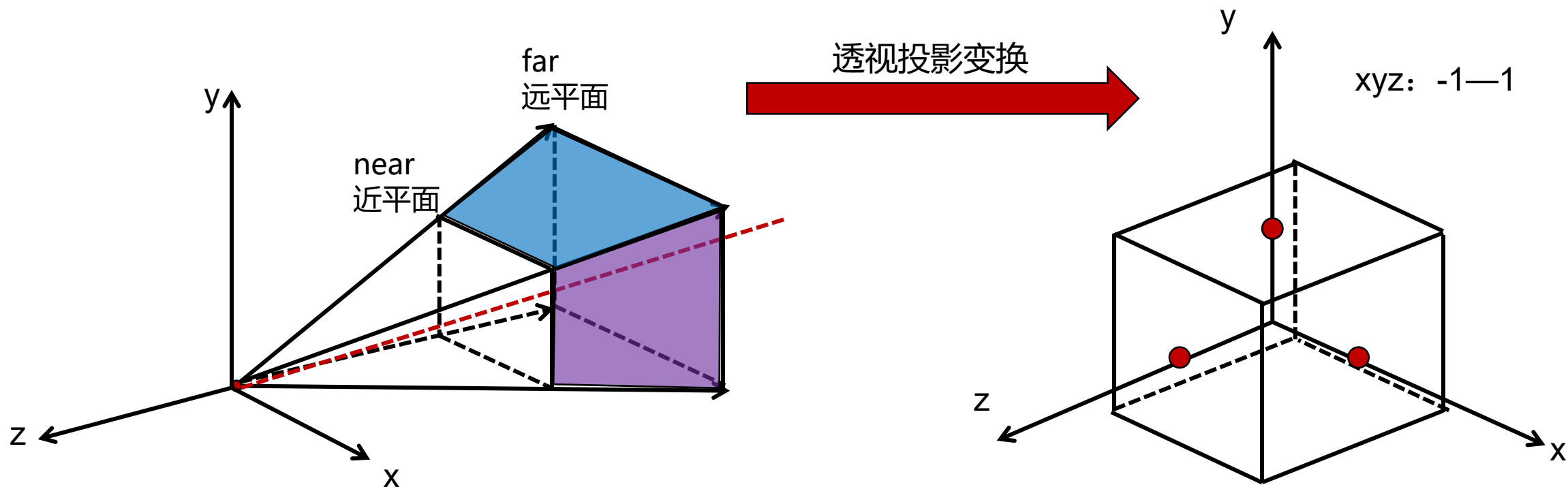
可视范围: **near**、**far**

近平面范围: **left**、**right**、**top**、**bottom**



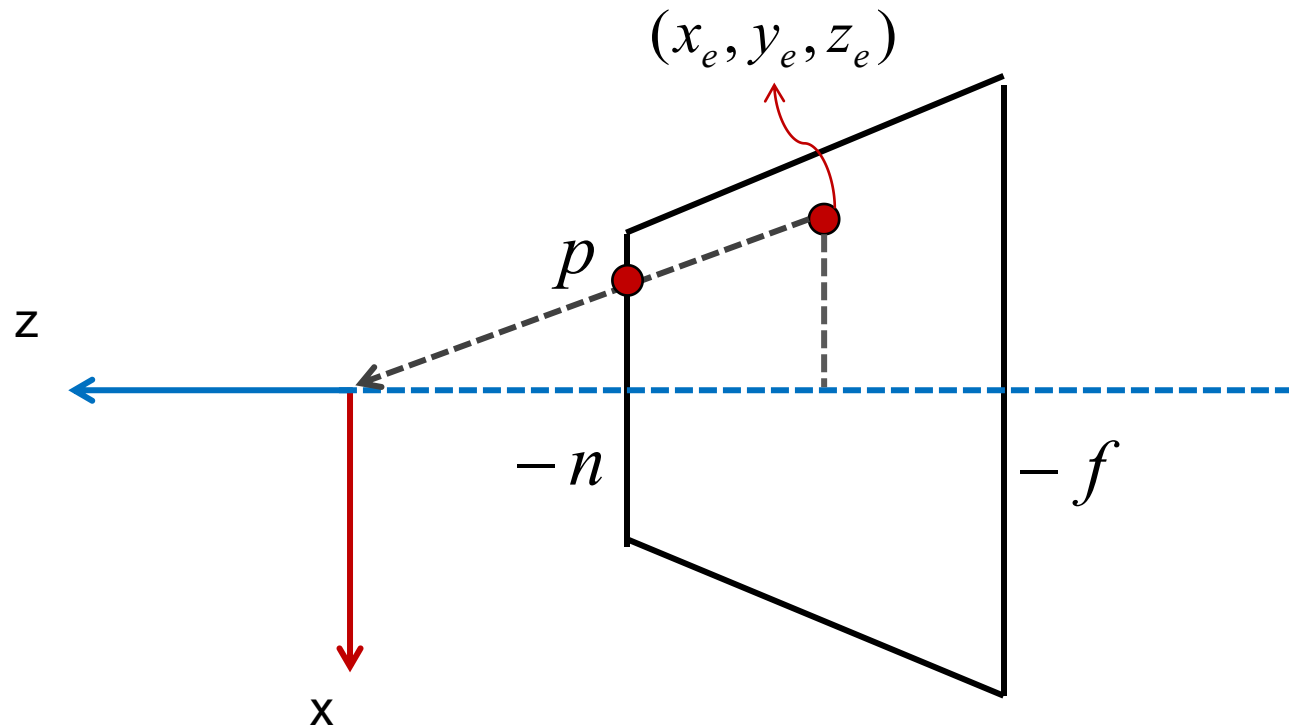
透视投影盒空间

透视投影变换最终目的，是将视锥体内部的物体压缩到一个xyz为-1到1的盒体内，即物体坐标化为NDC坐标，从而与正交投影统一后续计算



投影坐标计算

数据定义：**e(eye)坐标**，即视图变换后的坐标；逆y轴看下去，得到如下图像，可知：

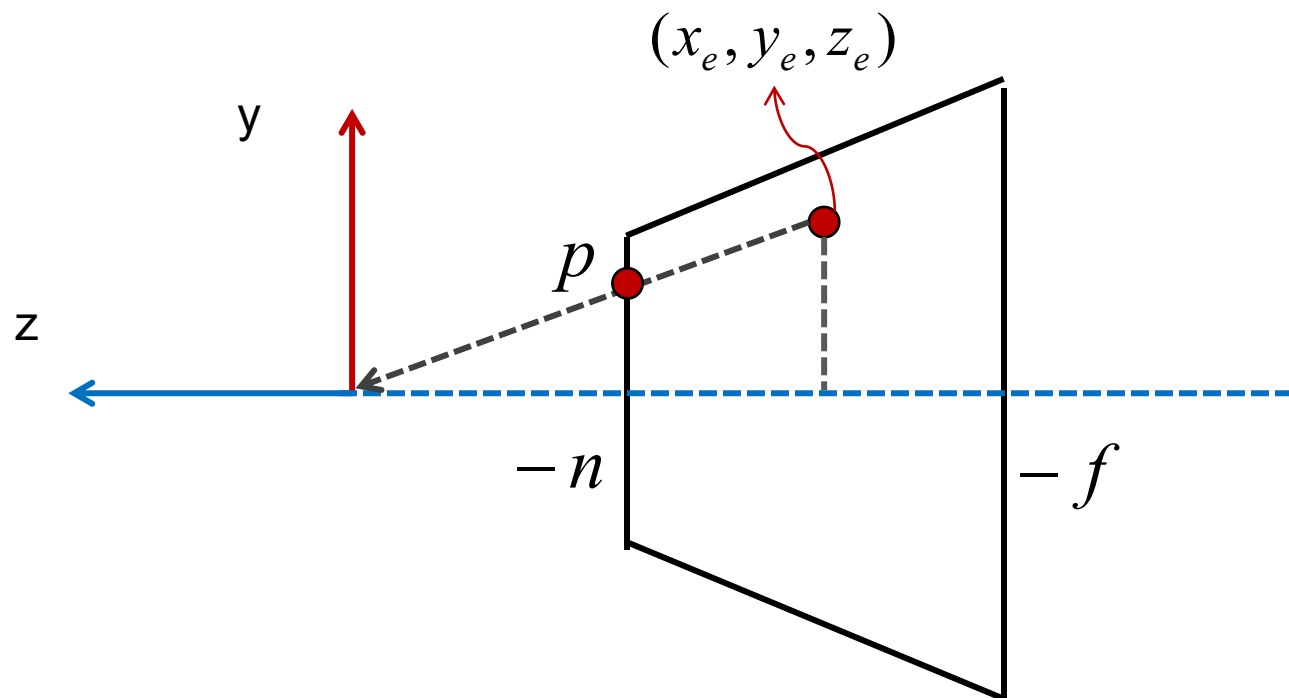


$$\frac{x_p}{x_e} = \frac{-n}{z_e}$$

$$x_p = \frac{-n \cdot x_e}{z_e} = \frac{n \cdot x_e}{-z_e}$$

投影坐标计算

逆x轴看下去，得到如下图像，可知：



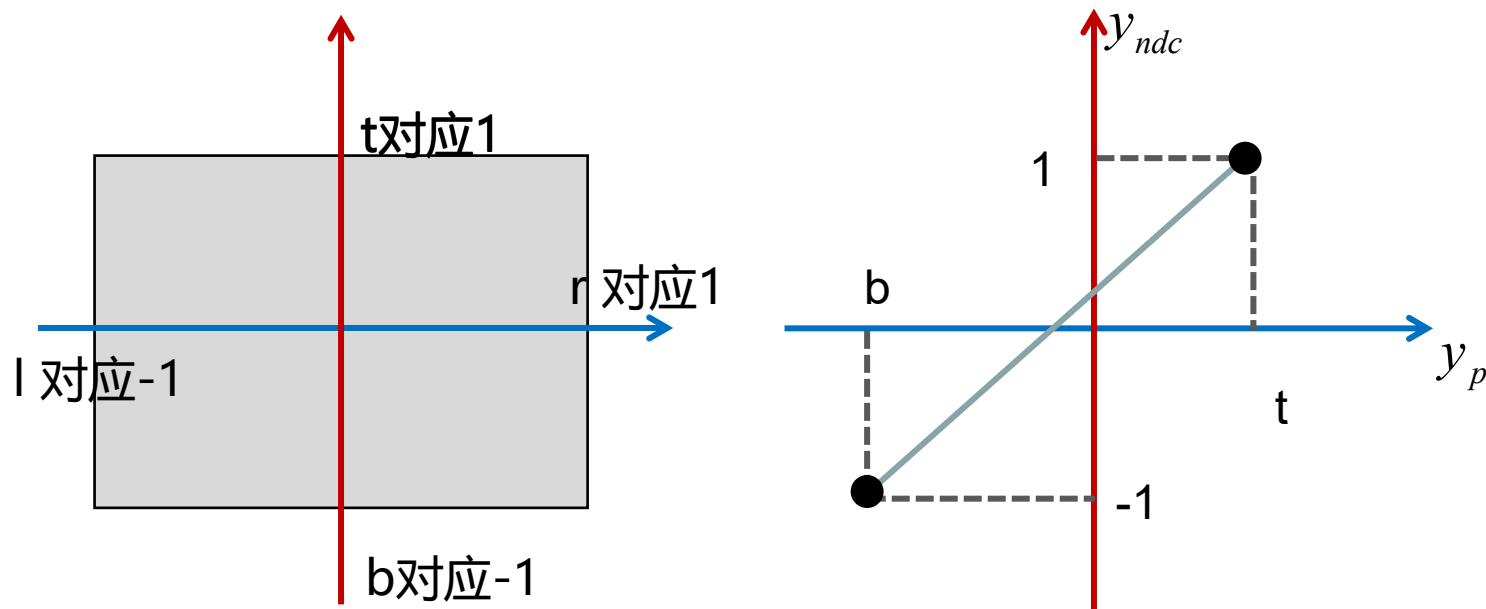
$$z_e \neq 0$$

$$\frac{y_p}{y_e} = \frac{-n}{z_e}$$

$$y_p = \frac{-n \cdot y_e}{z_e} = \frac{n \cdot y_e}{-z_e}$$

投影平面与NDC

- 目前已知投影在近平面的P点X/Y/Z坐标值，下面需要把其缩放为-1到1的NDC坐标内
- 近平面上点坐标与NDC坐标的对应关系如下，即线性关系，y坐标举例



$$y_{ndc} = \frac{1 - (-1)}{t - b} \cdot y_p + \beta$$

$$1 = \frac{2t}{t - b} + \beta$$

$$\beta = -\frac{t + b}{t - b}$$

$$y_{ndc} = \frac{2}{t - b} \cdot y_p - \frac{t + b}{t - b}$$

NDC与e坐标

- 已知条件如下:

$$x_{ndc} = \frac{2}{r-l} \cdot x_p - \frac{r+l}{r-l}$$

$$y_{ndc} = \frac{2}{t-b} \cdot y_p - \frac{t+b}{t-b}$$

- 使用下列等式替换:

$$x_p = \frac{n \cdot x_e}{-z_e}$$

$$y_p = \frac{n \cdot y_e}{-z_e}$$

- 在 $z_e \neq 0$ 的条件下, 可以得到:

$$x_{ndc} = \frac{2}{r-l} \cdot \left(\frac{n \cdot x_e}{-z_e} \right) - \frac{r+l}{r-l}$$

$$x_{ndc} = \left(\frac{2n}{r-l} \cdot x_e + \frac{r+l}{r-l} z_e \right) \cdot \frac{1}{-z_e}$$

$$y_{ndc} = \frac{2}{t-b} \cdot \left(\frac{n \cdot y_e}{-z_e} \right) - \frac{t+b}{t-b}$$

$$y_{ndc} = \left(\frac{2n}{t-b} \cdot y_e + \frac{t+b}{t-b} z_e \right) \cdot \frac{1}{-z_e}$$

NDC与e坐标—剪裁空间坐标

- 小总结: $z_e \neq 0$ 情况下

$$x_{ndc} = \left(\frac{2n}{r-l} \cdot x_e + \frac{r+l}{r-l} z_e \right) \cdot \frac{1}{-z_e}$$

$$y_{ndc} = \left(\frac{2n}{t-b} \cdot y_e + \frac{t+b}{t-b} z_e \right) \cdot \frac{1}{-z_e}$$

- z_{ndc} 的表达式还没有计算出来
- 考虑到兼容 $z_e = 0$ 的情况, 使用齐次坐标表达:

$$p_c = (x_{ndc} \cdot (-z_e), y_{ndc} \cdot (-z_e), z_{ndc} \cdot (-z_e), -z_e)$$

注意! z_e 为 0, p_c 的 xyz 不一定为 0

$$p_c(x) = \frac{2n}{r-l} \cdot x_e + \frac{r+l}{r-l} z_e$$

$$p_c(y) = \frac{2n}{t-b} \cdot y_e + \frac{t+b}{t-b} z_e$$

$$p_c(z) = ?$$

$$p_c(w) = -z_e$$

理解 p_c 坐标的含义

- 1 她是一个齐次坐标, 三维数据需要除以 w
- 2 她的出现是为了兼容 $z_e = 0$ 情况下的表达
- 3 其中 c 的含义是 clip, 以后她会被用于 **剪裁空间剪裁**

构建从视图空间坐标到剪裁空间坐标变换矩阵

- 首先可以写作如下形式，因为最终结果一定满足： $w = -z_e$

$$\begin{pmatrix} x_c \\ y_c \\ z_c \\ w_c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_e \\ y_e \\ z_e \\ w_e \end{pmatrix}$$

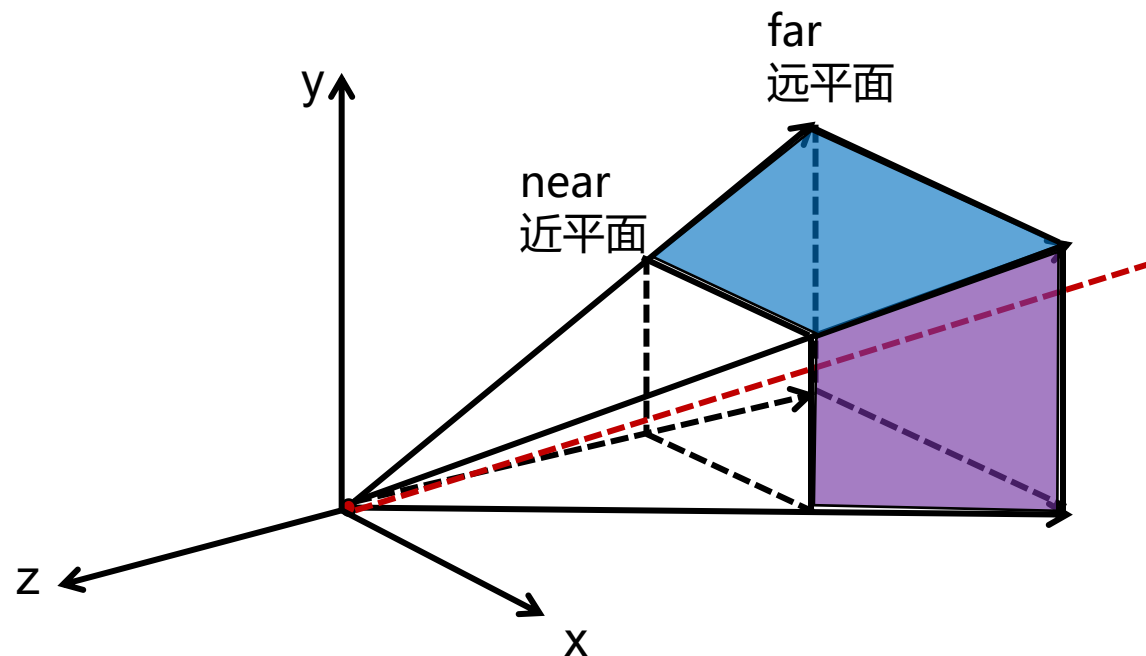
- 观察pc的x/y/z坐标公式，可以得到如下矩阵：**（此时只剩下跟z相关的第三行数据未知）**

$$\begin{aligned} p_c(x) &= \frac{2n}{r-l} \cdot x_e + \frac{r+l}{r-l} z_e \\ p_c(y) &= \frac{2n}{t-b} \cdot y_e + \frac{t+b}{t-b} z_e \end{aligned} \quad \begin{pmatrix} x_c \\ y_c \\ z_c \\ w_c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2n}{r-l} & 0 & \frac{r+l}{r-l} & 0 \\ 0 & \frac{2n}{t-b} & \frac{t+b}{t-b} & 0 \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_e \\ y_e \\ z_e \\ w_e \end{pmatrix}$$

构建从视图空间坐标到剪裁空间坐标变换矩阵

- 假设视图变换后的坐标, 位于近平面上, 即 $z_e = -n$;
- 此时x/y可以取任意平面内值, 而z最终得到的 ndc 坐标永远是-1
- 可以得到如下矩阵:

$$\begin{pmatrix} x_c \\ y_c \\ z_c \\ w_c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2n}{r-l} & 0 & \frac{r+l}{r-l} & 0 \\ 0 & \frac{2n}{t-b} & \frac{t+b}{t-b} & 0 \\ 0 & 0 & A & B \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_e \\ y_e \\ z_e \\ w_e \end{pmatrix}$$



构建从视图空间坐标到剪裁空间坐标变换矩阵

- 任取近平面上的点, 可知 $z_e = -n$ $z_{ndc} = -1$
- 任取远平面上的点, 可知 $z_e = -f$ $z_{ndc} = 1$
- 带入矩阵乘法可知:

$$\begin{pmatrix} x_c \\ y_c \\ z_c \\ w_c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2n}{r-l} & 0 & \frac{r+l}{r-l} & 0 \\ 0 & \frac{2n}{t-b} & \frac{t+b}{t-b} & 0 \\ 0 & 0 & A & B \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_e \\ y_e \\ z_e \\ w_e \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{求NDC}} \begin{cases} \frac{-n.A+B}{n} = -1 \\ \frac{-f.A+B}{f} = 1 \end{cases} \xrightarrow{\quad} \begin{cases} A = -\frac{f+n}{f-n} \\ B = \frac{-2fn}{f-n} \end{cases}$$

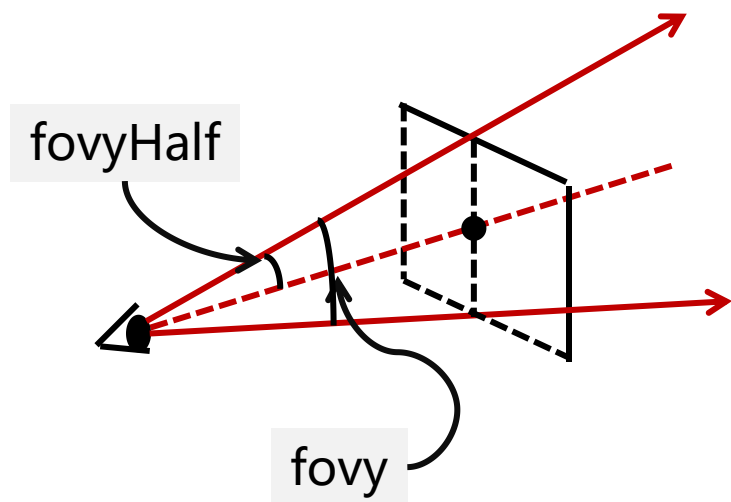
透视投影矩阵

- 最终透视投影矩阵如下（**转换到剪裁空间，没有做除以w的操作，即没有做透视除法**）

$$PerspectiveMatrix = \begin{pmatrix} \frac{2n}{r-l} & 0 & \frac{r+l}{r-l} & 0 \\ 0 & \frac{2n}{t-b} & \frac{t+b}{t-b} & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{f+n}{f-n} & \frac{-2fn}{f-n} \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

参数代换

- 一般情况下，构造透视投影矩阵需要如下参数及条件：
 - 近平面 n ，远平面 f
 - y 方向视张角 $fovy$
 - 近平面横/纵的百分比 $aspect$
 - 近平面相对 y 轴左右对称，相对 x 轴上下对称



- 替换 $t-b$

$$t - b = 2 \cdot \tan(fovyHalf) \cdot n$$

- 替换 $r-l$ ，使用横纵比

$$\frac{r - l}{t - b} = aspect$$

$$r - l = aspect \cdot (t - b) = 2 \cdot aspect \cdot \tan(fovyHalf) \cdot n$$

- 替换矩阵当中的元素

$$\frac{2n}{r - l} = \frac{2n}{2 \cdot aspect \cdot \tan(fovyHalf) \cdot n} = \frac{1}{aspect \cdot \tan(fovyHalf)}$$

$$\frac{2n}{t - b} = \frac{2n}{2 \cdot \tan(fovyHalf) \cdot n} = \frac{1}{\tan(fovyHalf)}$$

$$\frac{r + l}{r - l} = 0$$

$$\frac{t + b}{t - b} = 0$$

最终形态

- 已知视锥体参数，得到其**透视投影矩阵（到剪裁空间/无透视除法）**：
 - 近平面n，远平面f
 - y方向视张角fovy
 - 近平面横/纵的百分比aspect

$$PerspectiveMatrix = \begin{pmatrix} \frac{1}{aspect \cdot \tan(fovyHalf)} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{\tan(fovyHalf)} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{f+n}{f-n} & \frac{-2fn}{f-n} \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$