硬件：

SW0为10网段，192.168.10.110，接相机以及上网卡

SW1为9网段，接激光等各种传感器，192.168.9.110

CAN序列号为00A6的CAN1接后毫米波雷达的PCAN，波特率500K

CAN2接后毫米波雷达的XCAN，波特率125K

CAN序列号为00AA的CAN1接前毫米波雷达，波特率500K

CAN2接车辆底盘和MobileEye，波特率500K

软件：

1. 安装opencv

sudo apt-get install build-essential

sudo apt-get install cmake git libgtk2.0-dev pkg-config libavcodec-dev libavformat-dev libswscale-dev

sudo apt-get install python-dev python-numpy libtbb2 libtbb-dev libjpeg-dev libpng-dev libtiff-dev libjasper-dev libdc1394-22-dev

1. 安装lcm

进入安装文件，./configure

make

sudo make install

1. 安装cholmod

Sudo apt-get install libsuitesparse-dev

1. 安装boost

sudo apt-get install libboost-dev

1. 安装g2o

进入文件夹，touch build

Cd build

Cmake ../

make

1. 安装DBoW

进入文件夹，touch build

Cd build

Cmake ../

make

1. 安装CAN

将libcontrolcan拷贝到usr/local/lib下