卷积神经网络CNN









- ◆ 图像基础知识
- ◆ CNN概述
- ◆ 卷积层
- ◆ 池化层
- ◆ 图像分类案例



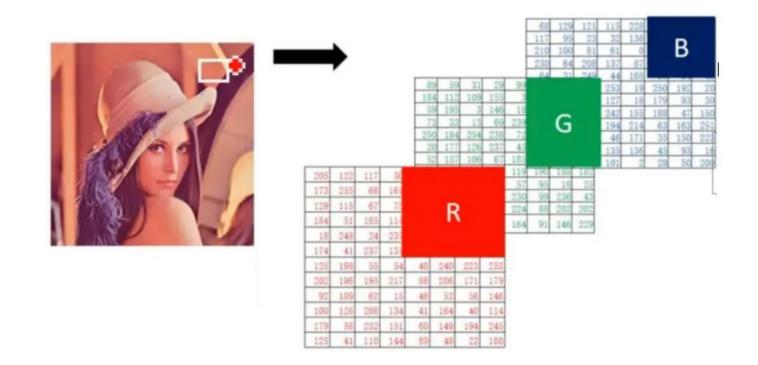
- 1. 知道图像的基本概念
- 2. 掌握使用matplotlib加载图片方法



图像基本概念

图像是由像素点组成的,每个像素点的取值范围为: [0, 255]。像素值越接近于0,颜色越暗,接近于黑色;像素值越接近于255,颜色越亮,接近于白色。

在深度学习中,我们使用的图像大多是彩色图,彩色图由RGB3个通道组成,如下图所示





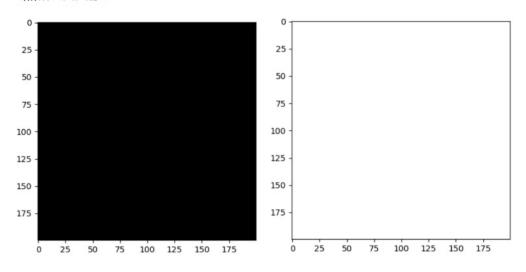
图像的加载

使用 matplotlib 库来实际理解下上面讲解的图像知识。

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
# 像素值的理解
def test01():
   # 全0数组是黑色的图像
   img = np. zeros([200, 200, 3])
   # 展示图像
   plt. imshow(img)
   plt. show()
   # 全255数组是白色的图像
   img = np. full([200, 200, 3], 255)
   # 展示图像
   plt. imshow(img)
   plt. show()
```

程序输出结果:

全黑和全白图像:





图像的加载

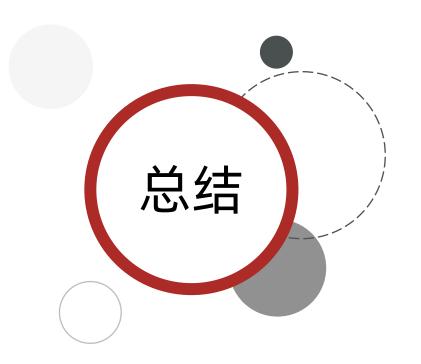
```
# 图像的加载

def test02():
    # 读取图像
    img = plt.imread("data/img.jpg")
    # 图像形状 高,宽,通道
    print("图像的形状(H, W, C):\n", img.shape)
    # 展示图像
    plt.imshow(img)
    plt.axis("off")
    plt.show()
```

图像的形状为:

图像的形状 (H, W, C): (640, 640, 3)





1、图像的构成

由像素点构成,【0-255】, RGB,【HWC】

2、图像的加载方法

Plt.imread()

Plt.imshow()



- ◆ 图像基础知识
- - ◆ CNN概述
 - ◆ 卷积层
 - ◆ 池化层
 - ◆ 图像分类案例



- 1. 知道什么是卷积神经网络
- 2. 知道卷积神经网络组成部分

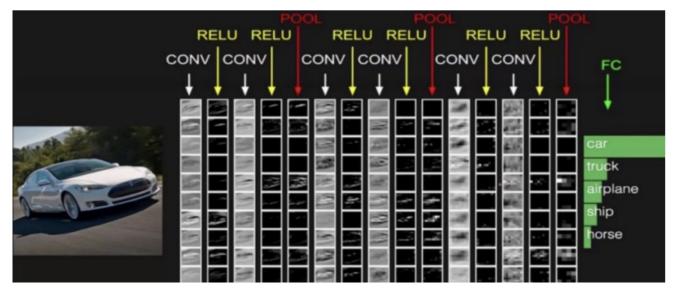


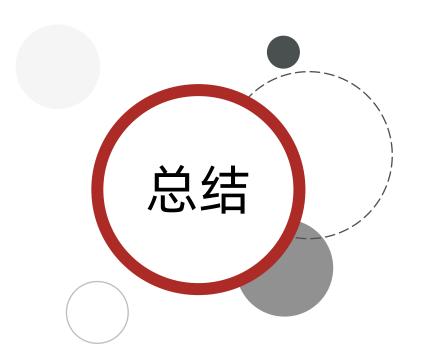
CNN概述

卷积神经网络(Convolutional Neural Network)是含有卷积层的神经网络. 卷积层的作用就是用来自动学习、提取图像的特征.

CNN网络主要由三部分构成: 卷积层、池化层和全连接层构成:

- 1. 卷积层负责提取图像中的局部特征;
- 2. 池化层用来大幅降低参数量级(降维);
- 3. 全连接层用来输出想要的结果。





1.什么是卷积神经网络?

包含卷积层的神经网络

2.卷积神经网络的构成

卷积层: 特征提取

池化层: 降维

全连接层:输出结果



- ◆ 图像基础知识
- ◆ CNN概述



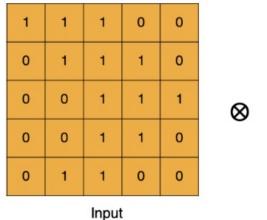
- ◆ 卷积层
- ◆ 池化层
- ◆ 图像分类案例

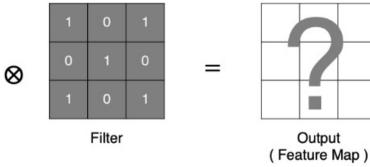


- 1. 掌握卷积层计算过程
- 2. 掌握特征图大小计算方法
- 3. 掌握PyTorch卷积层API



卷积计算



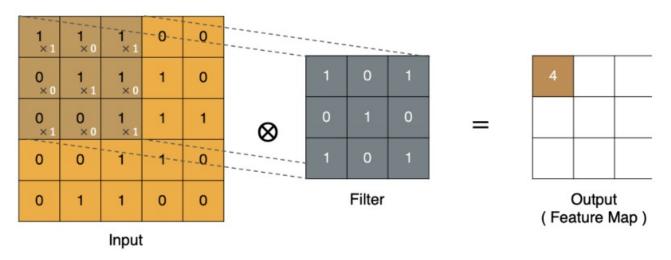


- 1. input 表示输入的图像
- 2. filter 表示卷积核, 也叫做卷积核(滤波矩阵)
- 3. input 经过 filter 得到输出为最右侧的图像,该图叫做特征图

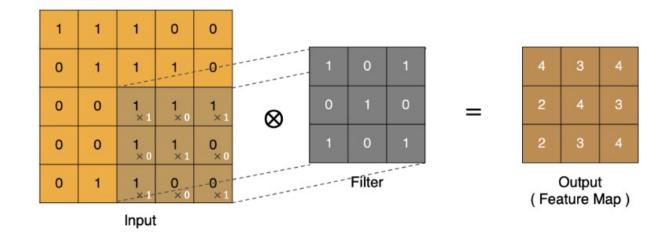


卷积计算

卷积运算本质上就是在卷积核和输入数据的局部区域间做点积。



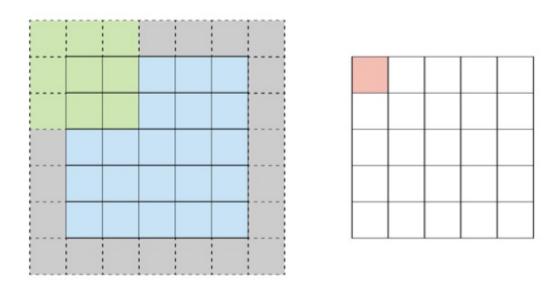
最终的特征图结果为:





Padding

通过上面的卷积计算过程,最终的特征图比原始图像小很多,如果想要保持经过卷积后的图像大小不变,可以在原图周围添加 padding 来实现.



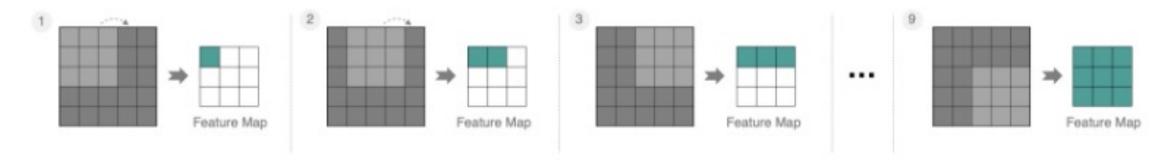
Stride 1 with Padding

Feature Map

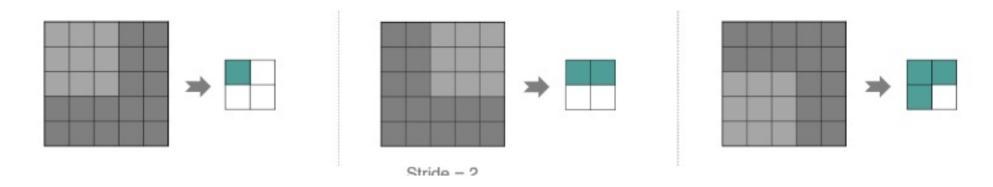


Stride

按照步长为1来移动卷积核, 计算特征图如下所示:



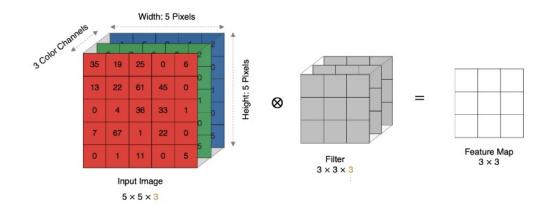
如果把 Stride 增大为2, 也是可以提取特征图的, 如下图所示:



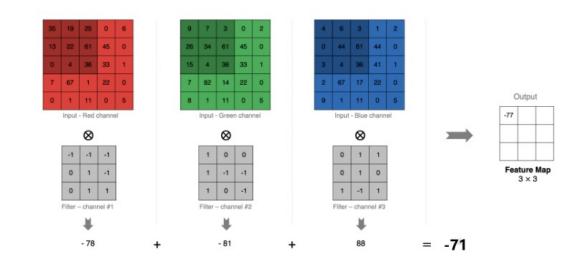


多通道卷积计算

实际中的图像都是多个通道组成的,我们怎么计算卷积呢?



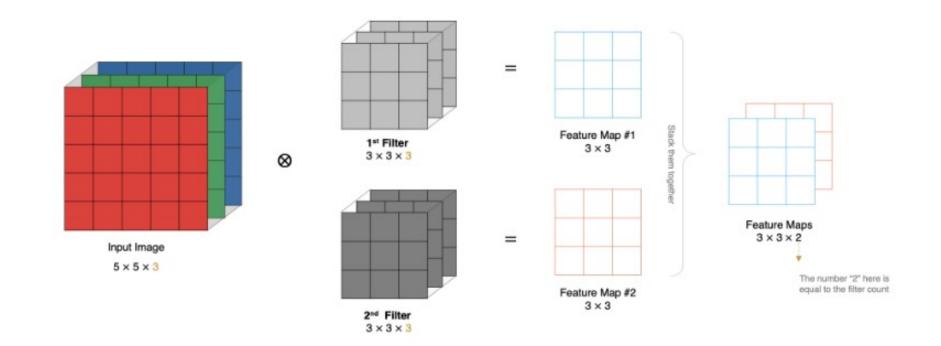
如下图所示:





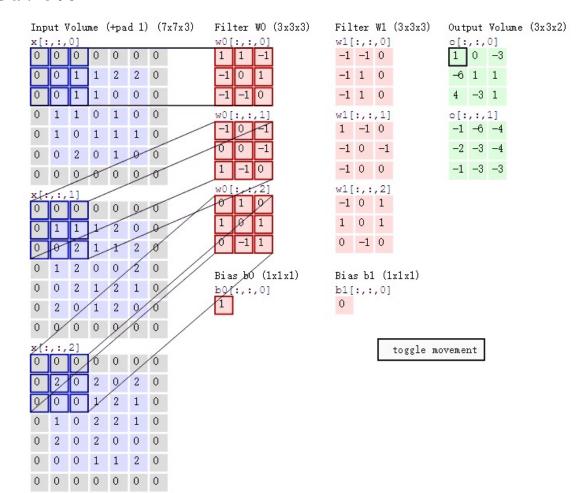
多卷积核卷积计算

当使用多个卷积核时, 应该怎么进行特征提取呢?





多卷积核卷积计算



特征图大小

输出特征图的大小与以下参数息息相关:

1. size: 卷积核/过滤器大小,一般会选择为奇数,比如有 1*1、3*3、5*5

2. Padding: 零填充的方式

3. Stride: 步长

那计算方法如下图所示:

1. 输入图像大小: W x W

2. 卷积核大小: FxF

3. Stride: S

4. Padding: P

5. 输出图像大小: N x N

$$N = \frac{W - F + 2P}{S} + 1$$



特征图大小

以下图为例:

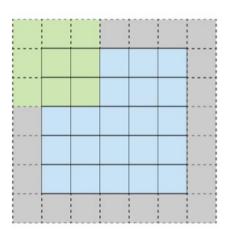
1. 图像大小: 5 x 5

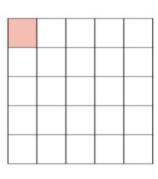
2. 卷积核大小: 3 x 3

3. Stride: 1

4. Padding: 1

5. (5-3+2)/1+1=5,即得到的特征图大小为:5x5





Stride 1 with Padding

Feature Map



PyTorch卷积层API

conv = nn. Conv2d(in_channels, out_channels, kernel_size, stride, padding)

11 11 11

参数说明:

in channels: 输入通道数,

out channels: 输出通道,也可以理解为卷积核kernel的数量

kernel_size: 卷积核的高和宽设置,一般为3,5,7...

stride: 卷积核移动的步长

padding: 在四周加入padding的数量,默认补0

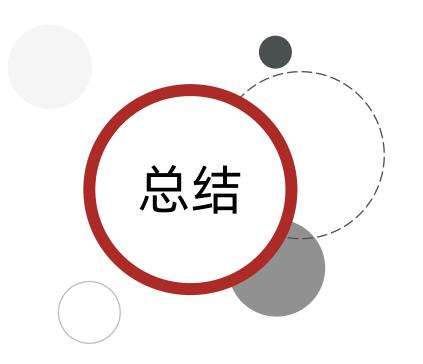
" " "





PyTorch卷积层API

```
import torch
import torch.nn as nn
import matplotlib.pyplot as plt
def test():
 # 读取图像, 形状: (640, 640, 3)
 img = plt.imread('data/img.jpg')
 plt.imshow(img)
 plt.axis('off')
 plt.show()
 # 构建卷积层
 # out channels表示卷积核个数
 # 修改out channels, stride, padding观察特征图的变化情况
 conv = nn.Conv2d(in channels=3, out channels=3, kernel size=3, stride=2, padding=0)
 # 输入形状: (BatchSize, Channel, Height, Width)
 # mg形状: torch.Size([3, 640, 640])
 img = torch.tensor(img).permute(2, 0, 1)
 # img 形状: torch.Size([1, 3, 640, 640])
 img = img.unsqueeze(0)
 #将图像送入卷积层中
 feature_map_img = conv(img.to(torch.float32))
 #打印特征图的形状
 print(feature map img.shape)
if name == ' main ':
 test()
```



1、卷积层计算过程

卷积运算本质上就是在卷积核和输入数据的局部区域间 做点积

2、特征图大小计算方法

$$N = \frac{W - F + 2P}{S} + 1$$

3、PyTorch卷积层API

nn.Conv2d(in_channels, out_channels, kernel_size, stride, padding)



- ◆ 图像基础知识
- ◆ CNN概述
- ◆ 卷积层
- ◆ 池化层
 - ◆ 图像分类案例



- 1. 掌握池化层计算过程
- 2. 掌握PyTorch池化层API



池化层计算

池化层 (Pooling) 降低维度, 缩减模型大小, 提高计算速度.

输入

0	1	2
3	4	5
6	7	8

2x2 最大池化

*	ш	ı
481	at t	ì
נימד	_	4

4	5
7	8

输入

0	1	2
3	4	5
6	7	8

2x2 平均池化

输出

2	3
5	6



Stride

输入

0	1	2	3
4	5	6	7
8	9	10	11
12	13	14	15

2x2 最大池化, Stride=2

输出		
5	7	
13	15	

输入

0	1	2	3
4	5	6	7
8	9	10	11
12	13	14	15

2x2 平均池化, Stride=2

输出		
2.5	4.5	
10.5	12.5	



Padding

输入				
	0	1	2	
	3	4	5	
	6	7	8	

2x2 最大池化

	输	出	
0	1	2	2
3	4	5	5
6	7	8	8
6	7	8	8

输入

0	1	2	
3	4	5	
6	7	8	

2x2 平均池化

0 0.25 0.75 0.75 2 3	0.5
0.75 2 3	
55	1.75
2.25 5 6	3.25
1.5 3.25 3.75	2



多通道池化层计算

多通道输入

0	1	2
3	4	5
6	7	8

10	20	30
40	50	60
70	80	90

11	22	33
44	55	66
77	88	99

输出

4	5
7	8

2x2 最大池化

50	60
80	90

55	66
88	99



PyTorch 池化 API

```
# 最大池化
nn. MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=1)
# 平均池化
nn. AvgPool2d(kernel_size=2, stride=1, padding=0)
```



PyTorch 池化 API层

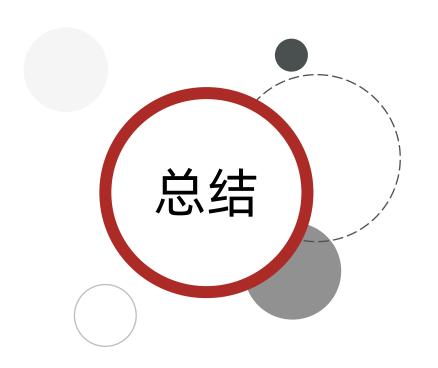
```
import torch
import torch.nn as nn
#1. 单通道池化
def test01():
 # 定义输入输数据 【1,3,3 】
 inputs = torch.tensor([[[0, 1, 2], [3, 4, 5], [6, 7, 8]]]).float()
 #修改stride, padding观察效果
 #1. 最大池化
 polling = nn.MaxPool2d(kernel size=2, stride=1, padding=0)
 output = polling(inputs)
 print("最大池化: \n", output)
 #2. 平均池化
 polling = nn.AvgPool2d(kernel_size=2, stride=1, padding=0)
 output = polling(inputs)
 print("平均池化: \n", output)
```

```
最大池化:
tensor([[[4., 5.],
[7., 8.]]])
平均池化:
tensor([[[2., 3.],
[5., 6.]]])
```



PyTorch 池化 API层

```
# 2. 多通道池化
def test02():
 # 定义输入输数据 【3,3,3 】
 inputs = torch.tensor([[[0, 1, 2], [3, 4, 5], [6, 7, 8]],
              [[10, 20, 30], [40, 50, 60], [70, 80, 90]],
              [[11, 22, 33], [44, 55, 66], [77, 88, 99]]]).float()
 #最大池化
  polling = nn.MaxPool2d(kernel_size=2, stride=1, padding=0)
  output = polling(inputs)
  print("多通道池化: \n", output)
if name == '__main__':
 test01()
 test02()
```



1.池化的作用

降维,减小数据的大小

2.池化的分类

最大池化和平均池化

3.池化的API

```
# 最大池化
nn.MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=1)
# 平均池化
nn.AvgPool2d(kernel_size=2, stride=1, padding=0)
```



- ◆ 图像基础知识
- ◆ CNN概述
- ◆ 卷积层
- ◆ 池化层



◆ 图像分类案例



- 1. 了解CIFAR10数据集
- 2. 掌握分类网络搭建
- 3. 掌握模型构建流程



卷积神经网络案例

咱们使用前面的学习到的知识来构建一个卷积神经网络,并训练该网络实现图像分类.要完成这个案例,咱们需要学习的内容如下:

- 1. 了解 CIFAR10 数据集
- 2. 搭建卷积神经网络
- 3. 编写训练函数
- 4. 编写预测函数



卷积神经网络案例

首先我们导入一下工具包:

import torch

import torch.nn as nn

from torchvision.datasets import CIFAR10

from torchvision.transforms **import** ToTensor

from torchvision.transforms **import** Compose

import torch.optim **as** optim

from torch.utils.data import DataLoader

import time

import matplotlib.pyplot as plt

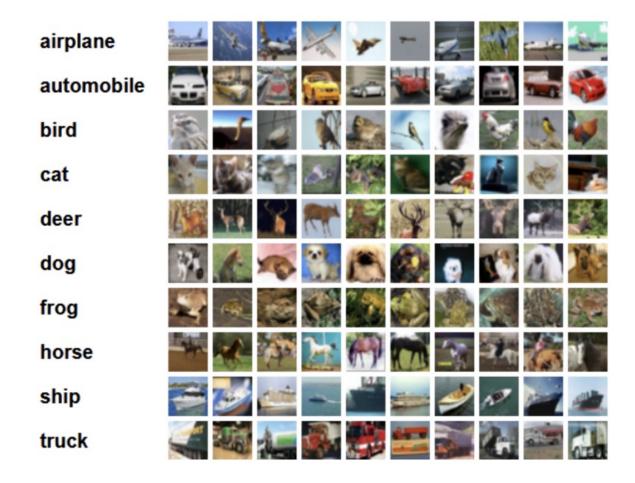
from torchsummary import summary

 $BATCH_SIZE = 8$



CIFAR10 数据集

CIFAR-10数据集5万张训练图像、1万张测试图像、10个类别、每个类别有6k个图像,图像大小32×32×3。下图列举了10个类,每一类随机展示了10张图片:



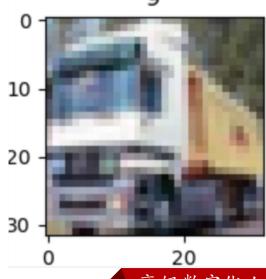


CIFAR10 数据集

PyTorch 中的 torchvision.datasets 计算机视觉模块封装了 CIFAR10 数据集, 使用方法如下:

```
#1. 数据集基本信息
def create dataset():
  #加载数据集:训练集数据和测试数据
 train = CIFAR10(root='data', train=True, transform=Compose([ToTensor()]))
  valid = CIFAR10(root='data', train=False, transform=Compose([ToTensor()]))
  #返回数据集结果
 return train, valid
if __name__ == '__main__':
  #数据集加载
 train_dataset, valid_dataset = create_dataset()
  #数据集类别
  print("数据集类别:", train dataset.class to idx)
  #数据集中的图像数据
  print("训练集数据集:", train dataset.data.shape)
  print("测试集数据集:", valid dataset.data.shape)
  #图像展示
  plt.figure(figsize=(2, 2))
  plt.imshow(train_dataset.data[1])
  plt.title(train dataset.targets[1])
  plt.show()
```

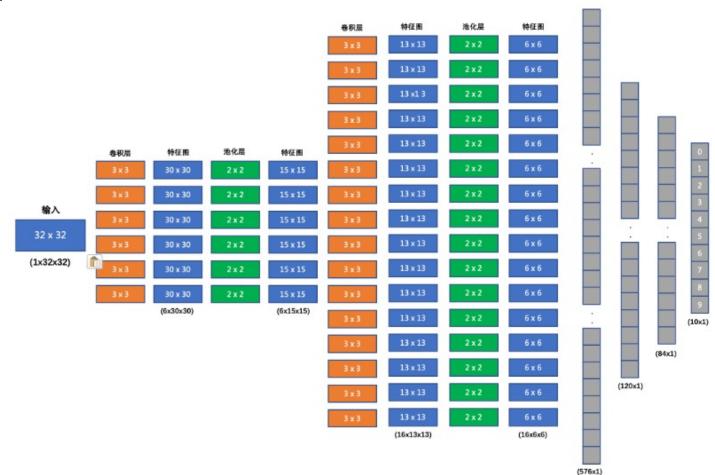
数据集类别: {'airplane': 0, 'automobile': 1, 'bird': 2, 'cat': 3, 'deer': 4, 'dog': 5, 'frog': 6, 'horse': 7, 'ship': 8, 'truck': 9} 训练集数据集: (50000, 32, 32, 3) 测试集数据集: (10000, 32, 32, 3)



高级数字化人才培训专家



我们要搭建的网络结构如下:





我们要搭建的网络结构如下:

- 1. 输入形状: 32x32
- 2. 第一个卷积层输入 3 个 Channel, 输出 6 个 Channel, Kernel Size 为: 3x3
- 3. 第一个池化层输入 30x30, 输出 15x15, Kernel Size 为: 2x2, Stride 为: 2
- 4. 第二个卷积层输入 6 个 Channel, 输出 16 个 Channel, Kernel Size 为 3x3
- 5. 第二个池化层输入 13x13, 输出 6x6, Kernel Size 为: 2x2, Stride 为: 2
- 6. 第一个全连接层输入 576 维, 输出 120 维
- 7. 第二个全连接层输入 120 维, 输出 84 维
- 8. 最后的输出层输入84维,输出10维

我们在每个卷积计算之后应用 relu 激活函数来给网络增加非线性因素。



构建网络代码实现如下:

```
#模型构建
class ImageClassification(nn.Module):
 #定义网络结构
 def init (self):
   super(ImageClassification, self). init ()
   #定义网络层: 卷积层+池化层
   self.conv1 = nn.Conv2d(3, 6, stride=1, kernel size=3)
   self.pool1 = nn.MaxPool2d(kernel size=2, stride=2)
   self.conv2 = nn.Conv2d(6, 16, stride=1, kernel size=3)
   self.pool2 = nn.MaxPool2d(kernel size=2, stride=2)
   #全连接层
   self.linear1 = nn.Linear(576, 120)
   self.linear2 = nn.Linear(120, 84)
   self.out = nn.Linear(84, 10)
```



构建网络代码实现如下:

```
#定义前向传播
 def forward(self, x):
   #卷积+relu+池化
  x = torch.relu(self.conv1(x))
  x = self.pool1(x)
   #卷积+relu+池化
  x = torch.relu(self.conv2(x))
  x = self.pool2(x)
   #将特征图做成以为向量的形式:相当于特征向量
  x = x.reshape(x.size(0), -1)
   #全连接层
  x = torch.relu(self.linear1(x))
  x = torch.relu(self.linear2(x))
   #返回輸出结果
   return self.out(x)
```



模型结构为:

```
if __name__ == '__main__':
#模型实例化
model = ImageClassification()
summary(model,input_size=(3,32,32),batch_size=1)
```

Layer (type)	Output Shape	Param #
 Conv2d-1 MaxPool2d-2	[1, 6, 30, 30] [1, 6, 15, 15]	168 0
Conv2d-3	[1, 16, 13, 13]	880
MaxPool2d-4	[1, 16, 6, 6]	0
Linear-5	[1, 120]	69,240
Linear-6	[1, 84]	10,164
Linear-7	[1, 10]	850

Total params: 81,302 Trainable params: 81,302 Non-trainable params: 0

Input size (MB): 0.01

Forward/backward pass size (MB): 0.08

Params size (MB): 0.31

Estimated Total Size (MB): 0.40

.....



编写训练函数

在训练时,使用多分类交叉熵损失函数,Adam 优化器.具体实现代码如下:

```
def train(model,train dataset):
 criterion = nn.CrossEntropyLoss() # 构建损失函数
 optimizer = optim.Adam(model.parameters(), lr=1e-3) # 构建优化方法
 epoch = 100 # 训练轮数
 for epoch idx in range(epoch):
   # 构建数据加载器
   dataloader = DataLoader(train dataset, batch size=BATCH SIZE, shuffle=True)
   sam num = 0 # 样本数量
   total_loss = 0.0 # 损失总和
   start = time.time() # 开始时间
   #遍历数据进行网络训练
   for x, y in dataloader:
     output = model(x)
     loss = criterion(output, y) # 计算损失
     optimizer.zero_grad() # 梯度清零
     loss.backward() # 反向传播
     optimizer.step() # 参数更新
     total loss += loss.item() # 统计损失和
     sam num += 1
   print('epoch:%2s loss:%.5f time:%.2fs' %(epoch idx + 1,total loss / sam num,time.time() - start))
 #模型保存
 torch.save(model.state dict(), 'data/image classification.pth')
```



编写训练函数

调用训练方法进行模型训练如下:

```
if __name__ == '__main__':
# 数据集加载
train_dataset, valid_dataset = create_dataset()
# 模型实例化
model = ImageClassification()
# 模型训练
train(model,train_dataset)
```

输出结果:

```
epoch: 1 loss:1.57490 time:23.24s epoch: 2 loss:1.28516 time:23.63s epoch: 3 loss:1.16427 time:23.89s epoch: 4 loss:1.09003 time:24.56s epoch: 5 loss:1.03982 time:24.81s epoch: 6 loss:0.99167 time:24.33s epoch: 7 loss:0.95383 time:24.24s epoch: 8 loss:0.92084 time:24.35s epoch: 9 loss:0.89229 time:26.79s epoch:10 loss:0.86100 time:26.16s
```



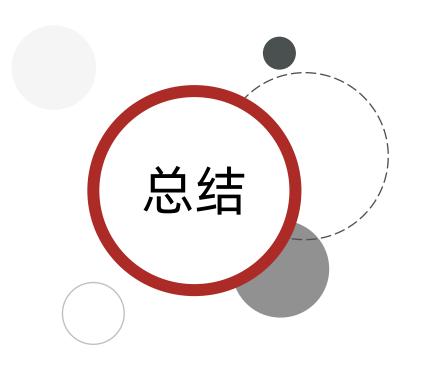
编写预测函数

加载训练好的模型,对测试集中的1万条样本进行预测,查看模型在测试集上的准确率.

```
def test(valid dataset):
  # 构建数据加载器
  dataloader = DataLoader(valid dataset, batch size=BATCH SIZE, shuffle=True)
 # 加载模型并加载训练好的权重
 model = ImageClassification()
 model.load state dict(torch.load('data/image classification.pth'))
 model.eval()
 # 计算精度
 total correct = 0
 total samples = 0
 #遍历每个batch的数据,获取预测结果,计算精度
 for x, y in dataloader:
   output = model(x)
   total correct += (torch.argmax(output, dim=-1) == y).sum()
   total samples += len(y)
 #打印精度
  print('Acc: %.2f' % (total correct / total samples))
```

输出结果:

Acc: 0.57



1. 掌握模型构建流程

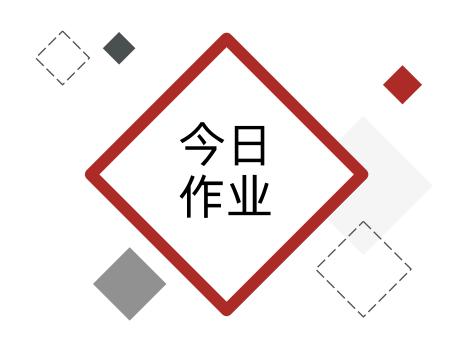
加载数据集

模型构建

模型训练

模型测试





从程序的运行结果来看,网络模型在测试集上的准确率 并不高。我们可以从以下几个方面来进行优化:

- 1. 增加卷积核输出通道数
- 2. 增加全连接层的参数量
- 3. 调整学习率
- 4. 调整优化方法
- 5. 修改激活函数
- 6. 等等...



传智教育旗下高端IT教育品牌