第三章 曲线拟合的最小二乘法

§1 引言

一、曲线拟合的概念

根据给定的 m^{\uparrow} 点 (x_i, y_i) ,在不要求它一定要精确地经过这些给定的点的条件下,求曲线 y = f(x)的一条近似曲线 $y = \varphi(x)$ 。

二、研究曲线拟合的原因

插值方法的缺陷:

- 》由实验提供的数据通常带有量测等各种误差,如要求 $y = \varphi(x)$ 严格通过所有给定点 (x_i, y_i) ,就保留了原有的误差。
- ▶由实验提供的数据往往较多,用插值法得到的近似表达式,缺乏实用价值。
- ▶插值方法的鲁棒性差。

§2 最小二乘法

曲线拟合的方法

差)

1. 曲线拟合的提法:

给定数据点 $(x_i, y_i)(i = 1, 2, \dots, m)$, 求曲线 y = f(x) 的一条近似曲线 $y = \varphi(x)$ 使得偏差 (残

 $\delta_i = \varphi(x_i) - y_i, i = 1, 2, \dots, m$

较小 (不要求 $\delta_i = 0$)。

注: 当 δ_i = 0就是插值问题,所以曲线拟合是个更一般的问题,具有更多的应用领域,它是插值问题的一般化,插值问题是它的一种特殊情况。

2. 常见的曲线拟合方法

(1) 使偏差绝对值之和最小,即

$$\min_{\varphi} \sum_{i=1}^{m} |\delta_i| = \sum_{i=1}^{m} |\varphi(x_i) - y_i|$$
 (2.1)

(2) 使偏差绝对值最大的最小,即 $\min_{\alpha} \max_{i} |\delta_{i}| = \varphi(x_{i}) - y_{i}|$ (2.2)

(3) 使偏差平方和最小,即

$$\min_{\varphi} \sum_{i=1}^{m} \delta_{i}^{2} = \sum_{i=1}^{m} (\varphi(x_{i}) - y_{i})^{2}$$
 (2.3)

按偏差平方和最小的原则选取拟合曲线的方法,称为最小二乘法。

二、最小二乘问题的提法

对于给定的数据表 $(x_i, y_i)(i=1,2,\cdots,m)$,要求 在某个函数类 $\Phi = Span\{\varphi_0(x), \varphi_1(x), \cdots, \varphi_n(x)\}\ (n < m)$

中寻求一个函数

$$\varphi^*(x) = a_0^* \varphi_0(x) + a_1^* \varphi_1(x) + \dots + a_n^* \varphi_n(x)$$
 (2.4)

使得

$$\sum_{i=1}^{m} (\varphi^*(x_i) - y_i)^2 = \min_{\varphi \in \Phi} \sum_{i=1}^{m} (\varphi(x_i) - y_i)^2$$

$$(2.5)$$

式中 $\varphi(x) = a_0 \varphi_0(x) + a_1 \varphi_1(x) + \dots + a_n \varphi_n(x)$ 是函数类 Φ 中

的任一函数。称满足(2.5)的函数 $\varphi^*(x)$ 为该最小二乘问题的最小二乘解。

§2 最小二乘解的求法

一、最小二乘解的求法

1. 推导

最小二乘问题可写为无约束的最优化问题

$$\min_{a_0, a_1, \dots, a_n} \sum_{i=1}^m \left(\sum_{k=0}^n a_k \varphi_k(x_i) - y_i \right)^2 = \min_{a_0, a_1, \dots, a_n} s(a_0, a_1, \dots, a_n) ,$$

从而将它转化为求多元函数 $s(a_0, a_1, \dots, a_n)$ 的最小值问题。

2. 步骤

(1)
$$\Rightarrow \frac{\partial s}{\partial a} = 0, k = 0, 1, \dots, n$$

(2) 解法方程组

$$\begin{bmatrix} (\varphi_0, \varphi_0) & (\varphi_0, \varphi_1) & \cdots & (\varphi_0, \varphi_n) \\ (\varphi_1, \varphi_0) & (\varphi_1, \varphi_1) & \cdots & (\varphi_1, \varphi_n) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ (\varphi_n, \varphi_0) & (\varphi_n, \varphi_1) & \cdots & (\varphi_n, \varphi_n) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (\varphi_0, f) \\ (\varphi_1, f) \\ \vdots \\ (\varphi_n, f) \end{bmatrix}$$
(3)

得到 $s(a_0, a_1, \dots, a_n)$ 的最小点 $(a_0^*, a_1^*, \dots, a_n^*)$, 这里

$$(h,g) = \sum_{i=1}^{m} h(x_i)g(x_i)$$

3. 相关结论

定理 1: 对于给定的一组实验数据 $(x_i, y_i)(i=1,2,\dots,m)$, x_i 互异, 在函数类

中,存在唯一的函数

$$\varphi^*(x) = a_0^* \varphi_0(x) + a_1^* \varphi_1(x) + \dots + a_n^* \varphi_n(x)$$

使得关系式(2.5)成立,且其系数 $a_k^*(k=0,1,\dots,n)$ 可由(3.1)得到。

项式拟合时,有

$$(\varphi_j, \varphi_k) = \sum_{i=1}^{m} x_i^{j+k}, (j, k = 0, 1, \dots, n)$$

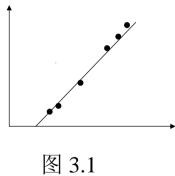
$$(\varphi_j, f) = \sum_{i=1}^{m} x_i^j y_i, (j = 0, 1, \dots, n)$$

故法方程组为

$$\begin{bmatrix} m & \sum_{i=1}^{m} x_{i} & \cdots & \sum_{i=1}^{m} x_{i}^{n} \\ \sum_{i=1}^{m} x_{i} & \sum_{i=1}^{m} x_{i}^{2} & \cdots & \sum_{i=1}^{m} x_{i}^{n+1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \sum_{i=1}^{m} x_{i}^{n} & \sum_{i=1}^{m} x_{i}^{n+1} & \cdots & \sum_{i=1}^{m} x_{i}^{2n} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_{0} \\ a_{1} \\ \vdots \\ a_{n} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^{m} x_{i} \\ \sum_{i=1}^{m} x_{i} y_{i} \\ \vdots \\ \sum_{i=1}^{m} x_{i}^{n} y_{i} \end{bmatrix}$$

二、例子

例 1



(1) 函数类: $\varphi(x) = a + bx$

(2) 求二元函数的最小值问题

$$\min_{a,b} s(a,b) = \sum_{i=1}^{6} (a + bx_i - y_i)^2$$

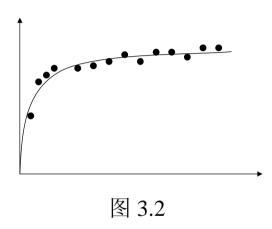
得

$$\begin{cases} 6a + 396.6b = 1458 \\ 396.6a + 28365.28b = 101176.3 \end{cases}$$

解此方程组,得a=95.3524,b=2.2337,故所求拟合 直线为

$$y = 95.3524 + 2.2337x$$

例 2



解:

● 函数类的选择:

方案 1: 双曲线形式 $y = \frac{t}{at+b}$

方案 2: 指数形式 $y = ae^{b/t}(a > 0, b < 0)$

注:在该两种函数类中都将得到非线性的最小二乘问题,因为其函数类都没有表达为某些基函数的线性组合形式

●转化为线性最小二乘问题:

方案 1: 作变换 $\frac{1}{y} = a + \frac{b}{t}$,引入新变量

$$y^{(1)} = \frac{1}{y}, t^{(1)} = \frac{1}{t},$$

则

$$y^{(1)} = a + bt^{(1)}$$

转化为关于数据表 $(t_i^{(1)}, y_i^{(1)})$, 求a,b 的线性最小二乘问题。

方案 2: 作变换 $\ln y = \ln a + \frac{b}{t}$, 引入新变量

$$y^{(2)} = \ln y, t^{(2)} = \frac{1}{t},$$

并记 $A = \ln a, B = b$, 则

$$v^{(2)} = A + Bt^{(2)}$$

转化为关于数据表 $(t_i^{(2)}, y_i^{(2)})$,求A,B的最小二乘问题;A,B求出后,利用关系式

 $A = \ln a, B = b$ 即可求得a,b。

注:

- ■如何选择变换是个关键的问题;
- ■数据表应改为关于新变量的数据表;
- ■求得的解可能还需通过关系式转化,得到 原问题的解.

§4 加权最小二乘问题

一、加权最小二乘问题

对于给定的一组实验数据 $(x_i, y_i)(i=1,2,\cdots,m)$,

要求在某个函数类 $\Phi = Span\{\varphi_0(x), \varphi_1(x), \dots, \varphi_n(x)\}$

(n < m) 中寻求一个函数

$$\varphi^*(x) = a_0^* \varphi_0(x) + a_1^* \varphi_1(x) + \dots + a_n^* \varphi_n(x)$$

使得

$$\sum_{i=1}^{m} w_i (\varphi^*(x_i) - y_i)^2 = \min_{\varphi \in \Phi} \sum_{i=1}^{m} w_i (\varphi(x_i) - y_i)^2$$

式中 $\varphi(x) = a_0 \varphi_0(x) + a_1 \varphi_1(x) + \dots + a_n \varphi_n(x)$ 是函数类 Φ 中的任一函数, $w_i(i=1,2,\dots,m)$ 是一列正数,称为权,它的大小反映了数据 (x_i,y_i) 地位的强弱。

二、加权最小二乘问题的解法

同最小二乘问题的解法, 其中

$$(\varphi_{j}, \varphi_{k}) = \sum_{i=1}^{m} w_{i} \varphi_{j}(x_{i}) \varphi_{k}(x_{i}), (j, k = 0, 1, \dots, n)$$

$$(\varphi_j, f) = \sum_{i=1}^{m} w_i \varphi_j(x_i) f(x_i), (j = 0, 1, \dots, n)$$

式拟合时,有

$$\begin{bmatrix} m & \sum_{i=1}^{m} w_{i} x_{i} & \cdots & \sum_{i=1}^{m} w_{i} x_{i}^{n} \\ \sum_{i=1}^{m} w_{i} x_{i} & \sum_{i=1}^{m} w_{i} x_{i}^{2} & \cdots & \sum_{i=1}^{m} w_{i} x_{i}^{n+1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \sum_{i=1}^{m} w_{i} x_{i}^{n} & \sum_{i=1}^{m} w_{i} x_{i}^{n+1} & \cdots & \sum_{i=1}^{m} w_{i} x_{i}^{2n} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_{0} \\ a_{1} \\ \vdots \\ a_{n} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^{m} w_{i} x_{i} \\ \sum_{i=1}^{m} w_{i} x_{i} y_{i} \\ \vdots \\ \sum_{i=1}^{m} w_{i} x_{i}^{n} y_{i} \end{bmatrix}$$

§5 利用正交函数作最小小二拟合

一、利用正交函数作最小二乘拟合的原理

1. 正交函数

对于点集 $\{x_i\}$ 和权 $\{w_i\}$ $(i=1,2,\cdots,m)$,若一组函

数 $\varphi_0(x), \varphi_1(x), \cdots, \varphi_n(x) (n < m)$,满足

$$(\varphi_j, \varphi_k) = \sum_{i=1}^m w_i \varphi_j(x_i) \varphi_k(x_i) = \begin{cases} 0 & j \neq k \\ A_k & j = k \end{cases}, \quad j, k = 0, 1, \dots, n$$

则称 $\varphi_0(x), \varphi_1(x), \dots, \varphi_n(x)$ 关于点集 $\{x_i\}$ 和权 $\{w_i\}$ 的正

交函数族,特别当 $\varphi_k(x)$ 都是多项式时,称之为正交多项式。

2. 利用正交函数作最小二乘拟合的原理

$$\begin{bmatrix} (\varphi_0, \varphi_0) & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & (\varphi_1, \varphi_1) & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & (\varphi_n, \varphi_n) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (\varphi_0, f) \\ (\varphi_1, f) \\ \vdots \\ (\varphi_n, f) \end{bmatrix}$$
(5.2)

$$a_{k}^{*} = \frac{(\varphi_{k}, f)}{(\varphi_{k}, \varphi_{k})} = \frac{\sum_{i=1}^{m} w_{i} \varphi_{k}(x_{i}) y_{i}}{\sum_{i=1}^{m} w_{i} [\varphi_{k}(x_{i})]^{2}}$$
(5.3)

二、利用正交多项式作多项式拟合

关键:构造正交函数族(正交多项式)

定理 2: 对于给定的点集 $\{x_i\}$ 和权 $\{w_i\}$

$$\begin{cases} \varphi_{0}(x) = 1 \\ \varphi_{1}(x) = x - a_{1} \\ \dots \\ \varphi_{k+1}(x) = (x - a_{k+1})\varphi_{k}(x) - \beta_{k}\varphi_{k-1}(x) \end{cases}$$
(5.4)

$$a_{k+1} = \frac{\sum_{i=1}^{m} w_i x_i [\varphi_k(x_i)]^2}{\sum_{i=1}^{m} w_i [\varphi_k(x_i)]^2}$$

$$\beta_{k} = \frac{\sum_{i=1}^{m} w_{i} [\varphi_{k}(x_{i})]^{2}}{\sum_{i=1}^{m} w_{i} [\varphi_{k-1}(x_{i})]^{2}}$$

构造的函数族 $\varphi_0(x), \varphi_1(x), \dots, \varphi_n(x)$ 是关于点集 $\{x_i\}$ 和权 $\{w_i\}$ 的一组正交多项式,且 $\varphi_k(x)(k=1,2,\dots,n)$ 是 k 次多项式,其最高项 x^k 系数为 1。

(5.5)

(5.6)