

Intel® High Availability

操作手册



1. 简:	介	. 3
1.1.	文档目的	. 3
1.2.	软件要求	. 3
1.3.	名词解释:	. 4
2. 集	群配置	. 4
2.1.	配置高可用性集群	. 4
2.2.	高可用性配置	. 7
2.3.	集群许可证更新	. 9
2.4.	配置更新节点	11
2.5.	集群或单一组件的启动停止	12
3. 高	可用性维护	13
3.1.	故障处理后的主节点恢复	13
3.2	主从节占的同步恢复	14



1. 简介

1.1. 文档目的

本文档用于描述如何配置,检查和维护 Intel[®] Expressway 分布式系统套件的高可用性。

1.2. 软件要求

集群中所有机器都需要安装 Intel[®] Expressway 分布式系统套件。并且确认集群组件至少满足以下最低配置要求:

HDFS 最低配置:

- 一台 Namenode,
- 一台或一台以上 Secondary Namenode,
- 一台 Standby Namenode,

至少大于文件备份数目的 Datanode;

MapReduce 最低配置:

- 一台 Jobtracker,
- 一台 Backup Jobtracker,

至少一台 Tasktracker;

HBase 最低配置:

至少一台 HBase Master,

三台或三台以上(需要为奇数)数量的 Zookeeper,

至少一台 HBase Region Server,

如需 Thrift 功能,则还需要配置至少一台的 HBase Thrift 服务器;



Hive 最低配置:

至少一台 Hive Server;

管理节点配置:

确保该节点设置为 Ganglia Master,

安装有 Intel® Software Cluster Management Suite 套件。

1.3. 名词解释:

管理节点: 安装有 Ganglia Master 以及 Intel[®] Software Cluster Management Suite 套件,并确保 http://【管理节点】:9443 能够访问。

Primary 节点: 作为集群 Namenode 和 Jobtracker 的服务器,DRBD 系统中的主节点。

Standby 节点:作为 Primary 节点的备份节点, DRBD 系统中的从节点。

2. 集群配置

2.1. 配置高可用性集群

首先需要对集群进行配置,打开 <u>https://【管理节点】:9443</u>, 登陆管理界面后,点击右上方的配置向导:



注意,在配置前,在左侧的下拉列表中选择"控制面板"选项,请确保集群处于关闭状态,如图所示:





第一步,设置集群的名称,并且搜索确认集群的节点,选择安装集群组件,这里采用默 认配置,然后点击下一步:



第二步,输入 Namenode 名称,并且输入 Namenode 的虚拟 IP 地址;输入 Jobtracker 的名称,并且输入 Jobtracker 的虚拟 IP 地址,然后点击下一步:



地址。

第三步,输入文件块复制数和文件块大小,这里采用默认配置,然后点击下一步:



第四步,输入 MapReduce 集群中 Tasktracker 的估算数量,然后点击下一步:



第4步		
集群ClusterStability的MapReduce配置		
您已经选择的Jobtracker: ClusterStabilityHA。		
请输入MapReduce集群中Tasktracker的估算数量。		
Tasktracker的数量: 7		

第五步,点击完成:



2.2. 高可用性配置

点击左侧工具栏"集群节点"菜单项,右边点击右上方的角色配置,选择要配置的组件为 HDFS 配置。选择 1 个节点作为 Primary Namenode, 1 个节点作为 Standby



Namenode。这里选择了 xmlqa-clv8 作为 Primary Namenode,xmlqa-clv9 作为 Standby Namenode,如图所示:



选择要配置的组件为 MapReduce 设置,选择 JobTracker 节点和 Backup JobTracker 节点。这里选择 xmlqa-clv8 作为 JobTracker, xmlqa-clv9 作为 Backup JobTracker:



点击左侧菜单栏"集群配置"目录下的 Hadoop,右侧的高可用性配置里,可以设置 VRRP VID 和 VRRP 网络端口, VRRP VID 范围是 0-255:





2.3. 集群许可证更新

打开【管理节点】管理页面,地址是: https://【管理节点】:9443。

在配置更新前,在左侧的下拉列表中选择"控制面板"选项,请确保集群处于关闭状态,如图所示:



然后点击左侧工具栏"许可证管理"项,进入许可证管理界面。





许可证管理界面中列出了所有需要许可证的服务器,双击选择需要更新的服务器,在弹 开的窗口中输入新的许可证。





输入许可证字符串后,点击"上传"按钮,上传成功后在页面上方的工具栏中选择"更新许可证"项,在集群中部署新的许可证信息。

2.4. 配置更新节点

打开【管理节点】管理页面,地址是: https://【管理节点】:9443。

在配置更新前,请确保集群所有服务处于"未运行"状态,如图所示:

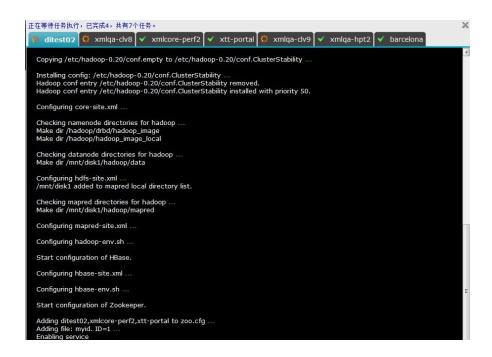


然后点击左侧工具栏"集群节点"项,进入集群节点配置界面。



在节点配置上方工具栏中选择"配置所有节点"项,点击后,集群开始重新配置。



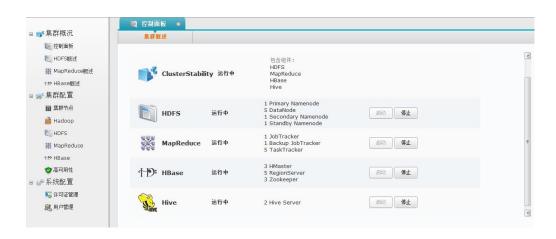


如图所示的配置界面,等到所有等待标志 ❖ 变成成功标志 ✔ 后,集群所有配置更新完毕。

如果配置 High Availability,根据 DRBD 分区大小不同等待时间会比较长,可能会在 30 分钟到 1 小时左右。

2.5. 集群或单一组件的启动停止

打开 <u>https://【管理节点】:9443</u>, 在左侧的下拉列表中选择"控制面板"选项, 打开控制面板页面:



如图所示,在运行中的四样组件分别为 HDFS, MapReduce, HBase 和 Hive。除 HDFS 外, 所有组件都只有两种状态"运行中"和"未运行", 在界面的最右侧有操作列表,可以通过点击按钮来对集群单一组件进行"启动/停止"操作。



如需启动集群,需要严格按照启动顺序: HDFS, MapReduce, HBase, Hive。

单一组件的启动顺序如下:

HDFS 不需要依赖另外组件;

MapReduce 启动之前,需要确保 HDFS 处于运行状态下;

HBase 启动之前,需要确保 HDFS 处于运行状态下;

Hive 启动之前,需要确保 HDFS,MapReduce 以及 HBase 处于运行状态下。

如需停止集群,需要严格按照停止顺序: Hive, HBase, MapReduce, HDFS。

单一组件的停止顺序如下:

HDFS 停止之前,需要确保 MapReduce, HBase, Hive 处于未运行状态下;

MapReduce 停止之前,需要确保 Hive 处于未运行状态下;

HBase 停止之前,需要确保 Hive 处于未运行状态下;

Hive 可以在没有任务执行时直接停止。

3. 高可用性维护

3.1. 故障处理后的主节点恢复

处理故障后,主节点可能发生变化,如果希望恢复原来的 MASTER 节点,需要手动修改:

找到现在的 MASTER 节点, 断开 MASTER 节点的网络, 在 MASTER 节点上输入命令:

service keepalived stop

vim /etc/keepalived/ keepalived.conf



将配置文件中的 state MASTER 改为 state BACKUP

将节点连上网络,在节点上重新启动 keepalived 服务:

service keepalived start

3.2. 主从节点的同步恢复

如果在/var/log/messages 中出现类似信息:

Split-Brain detected, dropping connection!

则发生脑裂故障,Primary 节点和 Standby 节点两个节点间数据不再同步。

检查,在 Standby 节点机器上命令行输入命令:

service drbd status

如果出现以下信息,则为正常状态:

m:res cs ro ds p mounted fstype

0:r0 Connected Secondary/ Primary UpToDate/ UpToDate C

Connected 表示已连接状态; Secondary/Primary 表示本节点为 Secondary 节点,连接到 Primary 节点。

如果出现类似信息,出现故障:

m:res cs ro ds p mounted fstype

0:r0 WFconnection Secondary/ Unknown UpToDate/ DUnknown C



WFConnection表示等待连接状态; Secondary/Primary表示本节点为Secondary,连接未知。

去 Primary 节点检查,在 Primary 节点机器上命令行输入命令:

service drbd status

如果出现以下信息,则为正常状态:

m:res cs ro ds p mounted fstype

0:r0 Connected Primary/Secondary UpToDate/ UpToDate C hadoop/hrbd ext3

Connected 表示已连接状态; Primary/Secondary 表示本节点为 Primary 节点,连接到 Secondary 节点。

如果出现类似信息,显示处于 StandAlone 状态,出现故障:

m:res cs ro ds p mounted fstype

0:r0 StandAlone Primary/Unknown UpToDate/DUnknown C hadoop/hrbd ext3

StandAlone 表示独立运行状态;Primary/Unknown 表示本节点为Primary 节点,连接未知。

解决方法,删除不一致数据,在 Standby 节点机器上命令行输入:

drbdadm disconnect r0

drbdadm secondary r0

drbdadm -- --discard-my-data r0

在 Primary 节点上重连接资源,在 Primary 节点机器命令行输入:

drbdadm connect r0

在 Standby 节点上再次启动 drbd 服务:

service drbd start

再次查看 drbd 服务,查看状态是否正常:

service drbd status