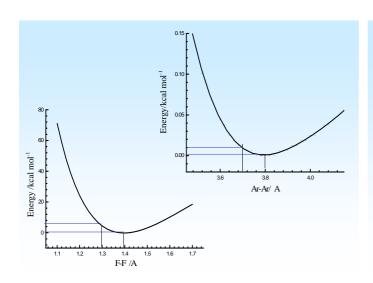
第三章 势能面与构型优化

PES—potential energy surface

根据Born-Oppenheimer近似,分子基电子态的能量可以看作只是核坐标的函数,分子力学中的所有定义的函数均只是核坐标的函数,体系能量的变化可以看成是在一个多维面上的运动。

$$\begin{split} V(r^{N}) &= \sum_{bond} \frac{k_{i}}{2} (l_{i} - l_{i,0})^{2} + \sum_{angels} \frac{k_{i}}{2} (\theta_{i} - \theta_{i,0})^{2} + \sum_{torsion} \frac{V_{n}}{2} (1 + \cos(n\omega - \gamma)) \\ &+ \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=i+1}^{N} \left(4\varepsilon_{ij} \left[\left(\frac{\sigma_{ij}}{r_{ij}} \right)^{12} - \left(\frac{\sigma_{ij}}{r_{ij}} \right)^{6} \right] + \frac{q_{i}q_{j}}{4\pi\varepsilon_{0}r_{ij}} \end{split}$$



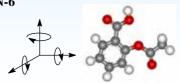
3.1 勢能面及独立坐标数

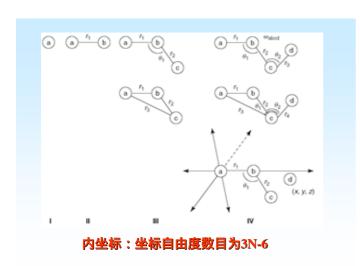
势能面是一个超平面,由势能对全部原子的可能位置构成,全部原子的位置可用3N-6个坐标来表示(双原子分子,独立坐标数为1)。

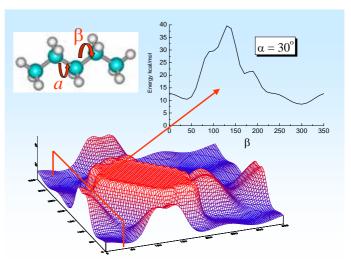
直角坐标数:3N

描述平动坐标数:3 描述转动:3

独立坐标数:3N-6





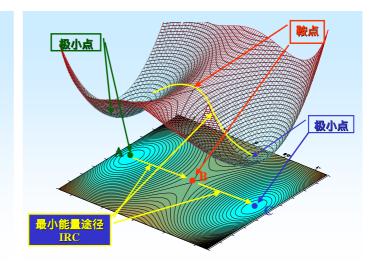


3.2 勢能面上的点

势能面上的点最令我们感兴趣的是势能对坐 标一阶微商为零的点。

$$\frac{\partial V}{\partial \vec{q}_i} = 0 = -\vec{F}$$
 $i = 1, 2, 3, ..., 3N-6$

势能对坐标一阶微商对应着力,因此处于 势能面这样的点所受到的力为0,这样的点称为 不动点(stationary point)。



A. 极小点

势能面中,所有的"山谷"为极小点,对这样的点,向任何方向在势能面上移动—轻微改变结构,将引起势能升高。

极小点可以是区域极小点(在有限区域内的),也可以是全局(整个势能面上)极小点。

极小点对应于体系的<mark>平衡结构</mark>,对单一分子不同的极小点对应于不同的构象或结构异构体。对于反应体系极小点对应于反应物、产物,反应中间物等。

考虑到量子化学是对静态的体系进行研究,极 小点是体系真实性质的代表点,因此是研究的重点。 这些极小点从数学意义上来讲是势能对坐标的一阶导数为零,而二阶导数为正(Hessian 矩阵本征值为正),因此可以用数学的方法搜索(如优化等)。需要注意的是,一般优化方法仅可找到初始构型附近的极小点,因此优化的初始构型非常重要。

对于极小点,如果偏离位置则受到相反方向的力,因此可以计算出振动频率。振动频率对应分子光谱(IR, Ramman)

一般优化过程为节省时间,其Hessian矩阵本征值采用的是估算,因此要严格确定所优化的结果是否是真正的极小点需要作频率分析,所计算出的频率应均为正。如出现负值,一般可能是对称性限制引起的。

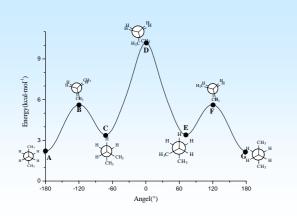
B. 鞍点

势能面上的另一类重要的不动点为鞍点(更严格应称一阶鞍点),这些鞍点是连接两个极小点中间最底的"山口",对应于化学反应体系的过渡态(或构型变化中的中间态)。

从数学意义上,在鞍点处势能对坐标的一阶导数为零,而Hessian矩阵本征值只有一个负值。鞍点是在其中一个方向上具有极大,而其它方向均为极小。鞍点是由于其形状如马鞍而得名。同极小点类似,严格的鞍点需要进行频率分析验证,必须有且只有一个虚频率(频率为负)。

C. 最小能量途径(minimum energy path)

最小能量途径(MEP)是连接势能面上两个极小点之间最低的能量途径,MEP也称内真反应坐标(intrinsic reaction coordinate — IRC)。 MEP形象形容是从鞍点放置一个球,球在势能面上自然滚落,并且起速度在每经过的点都得到充分的阻尼,最后落到极小点所经过的路径。当势能面使用质量权重坐标时,MEP为最快下降途径(steepest gradient)。



对体系能量的几点说明

1. 能量的绝对值:对能量零点,各种计算方法定义不同,从头算和密度泛函方法,能量的零点是所有的核和电子均相距无穷远,因此所计算出的体系能量都是负值;分子力学一般是以标准的平衡位置为零点。一般来讲能量的绝对值是没有讨论价值的。

2. 能量的比较:对于不同的体系,更准确地说,对于含有不同原子数的体系,能量的绝对值的比较是毫无意义的。分子模拟方法中比较的能量值必须是同一体系,在变化前后不能有原子个数、种类的变化。

如从甲烷变成了甲基自由基和氢原子,其能量的变化是:

$$E = E_{\text{methan}} - (E_{\text{CH3}} + E_{\text{H}})$$

3. 能量的比较必须采用相同的计算方法和模型

CH ₄	3-21G	6-31G	6-31G*	6-311++g (3df,2pd)
HF	-39.9766	-40.1802	-40.1949	-40.2126
B3LYP	-40.3016	-40.5107	-40.5184	-40.5375
MP2	-40.0755	-40.2791	-40.3325	-40.4116
QCISD				-40.4320
AM1	-0.01304			
PM3	-0.02065			

3.3 能量的优化

3.3.1 能量极小化、算法

$$\frac{\partial V}{\partial q_i} = 0 \qquad \frac{\partial^2 V}{\partial q_i^2} > 0$$

非微分算法包括单形法(simplex)、连续单变量法(the sequential univariate method)等。

微分极小化法是最常用,能量一阶微分的指向 (梯度)表示了极小点的位置,二阶微分表示函数的曲率,可以用来预测函数变化的方向。微分极小化法包括最速下降法、共轭梯度法、Newton-Raphson法和拟Newton法等。

3.3.2 收敛的判据

在Gaussian中,使用四个判据来确定优化的终止。

• Maximum Force <0.000450 (0.000015)

• RMS Force <0.000300 (0.000010)

• Maximum Displacement <0.001800 (0.000060)

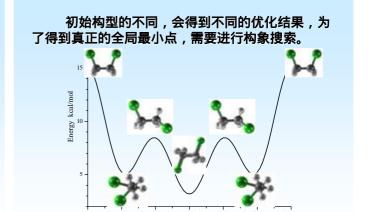
• RMS Displacement <0.001200 (0.000040)

实例:

Hyperchem 分子力学、 AM1优化 Gaussian ab initio 优化

3.3.3 初始构型的问题

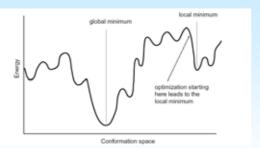
- □ 直接构建:简单,注意合理性。
- □ X射线晶体衍射或NMR数据。
- □ 采用一些理论方法得到,可采用构象搜索算法,如果分子不是太大,可使用完全构象搜索,即对所有可旋转的键进行旋转,然后搜索最低点。也可以使用分子动力学模拟、Monte Carlo等方法进行最低能量构象的搜索。
- □ 如果分子很大,如蛋白质,是不可能找到真正 的最小点,只能用一些方法找到近似的极小点。



dihedral angel

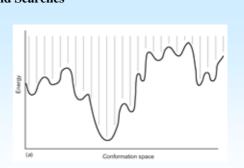
例:1,2-二氯乙烷

3.3.4 构象搜索



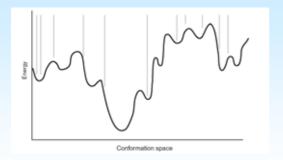
对于给定的分子,最低能量构象非常重要, 因为在各种可能构象中,最低能量构象在所有可能 出现的构象中,占有最大的比例。

A. Grid Searches



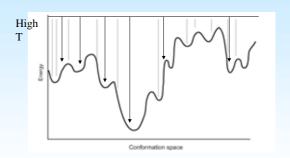
网格搜索需要进行大量的计算 例: Hyperchem 随机搜索

B. Monte Carlo Searches



MC搜索比网格搜索更容易找到低能构象,得到的是近似的优化解。但对大分子来说非常困难。

C. Molecular Dynamics Simulation Searches

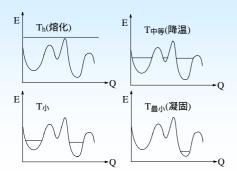


MD构象搜索在相同的时间,比MC效率更高。

例

D. Simulated Annealing

MD Simulated Annealing MC Simulated Annealing



Recommand to the largest molecular systems:

- Homology-based starting structures
- Distance-geometry algorithms
- Fragment-based algorithms
- Chain growth algorithms where applicable
- Rule-based systems
- Genetic algorithms
- Simulated annealing
- Monte Carlo algorithms
- Grid searches