## ◆电介质极化机制

组成宏观物体的大量粒子,由于热运动的原因, 粒子的取向处于混乱状态,无论粒子本身是否具 有电矩,由于热运动平均的结果,使粒子对宏观 电极化的贡献总是等于零。

◆电介质极化机制

只有在外加电场的作用下, 粒子才会沿电场方向, 贡献一个可以累加起来, 并显示出宏观极化强度的电矩;

◆电介质极化机制

在宏观外加电场的作用,比起结构粒子(复合粒子)内部的相互作用要小的多的情况下,作用在粒子上的局域电场使粒子极化而产生电偶极矩。

◆电介质极化机制

存在线性关系:

$$\vec{\mu} = \alpha \vec{E}_e$$

## ◆电介质极化机制

如果粒子呈球形对称, $\mu$ 平行于外电场 $E_e$ ,  $\alpha$ 是标量, 若粒子一般不是球对称的,  $\mu$ 不平行于 $E_e$ ,  $\alpha$ 是关于分子主轴的二阶张量, 此张量有三个主值 $\alpha_1$ ,  $\alpha_2$ ,  $\alpha_3$ 。

## ◆电介质极化机制

α称极化粒子极化率 (Polarizability) , 一个 粒子对极化率α的贡献可以有不同的原因:

1、电子云畸变引起的负电荷中心位移产生感应电矩, 称电子位移极化, 其极化率α<sub>e</sub>。

- ◆电介质极化机制
  - 2、正负离子中心发生相对位移,发生感应电矩, 称离子位移极化,其极化率α<sub>i</sub>。
  - 3、固有电偶极矩沿外电场方向转向称取向极化, 其极化率 $\alpha_d$ 。

◆电介质极化机制

4、实际电介质,因为不均匀,可能存在夹层, 也可能存在大量的晶体缺陷,由于电场的作用, 载流子在电介质中移动,可能被缺陷捕获;

## ◆电介质极化机制

或在界面上堆积,造成电荷的积累,使电荷在电介质中分布不均匀,从而产生电偶层,这种极化称空间电荷极化,其极化率α<sub>s</sub>。

## ◆电介质极化机制

## 总的极化率:

$$\alpha = \alpha_e + \alpha_i + \alpha_d + \alpha_s$$

◆电介质极化机制

这四种基本极化机构,有的电介质可能全部具有,有的可能只有其中一种、两种、三种。前两种极化为位移极化,后两种为弛豫极化。

◆电介质极化机制

电子位移极化是原子或离子在电场作用下,因为电子云畸变,而产生位移。其中,价电子起主要作用。

◆电介质极化机制

电子位移极化对外场的响应时间很短,约 A=10<sup>-14</sup>-10<sup>-16</sup>s,这个时间可与电子绕核运动的周期相比拟;

◆电介质极化机制

若所加电场为交变电场,频率高达光频,电子位移极化也来得及响应,因此,电子位移极化 又称光频极化。

## ◆电介质极化机制

在电场作用下,任何电介质都有电子位移极化发生,原子,分子,离子的电子位移极化产生的感应偶极矩:  $\vec{\mu}_e = \alpha_e \vec{E}_e$ 

电子位移极化强度:  $\vec{P}_e = n_0 \vec{\mu}_e = n_0 \alpha_e \vec{E}_e$ 

# ◆球状原子模型



## ◆球状原子模型

## 当电子云重心与原子核分离, 达成平衡后:

$$qE_{e} = \frac{q}{4\pi\varepsilon_{0}x^{2}} \left( \frac{q}{\frac{4}{3}\pi a^{3}} \cdot \frac{4}{3}\pi x^{3} \right) = \frac{q^{2}x}{4\pi\varepsilon_{0}a^{3}}$$

$$x = 4\pi\varepsilon_0 a^3 E_e / q$$

## ◆球状原子模型

得到感应偶极矩:  $\mu_e = qx = 4\pi\varepsilon_0 a^3 E_e$ 

再有:  $\mu_e = a_e E_e$ 

电子位移极化率:  $\alpha_e = 4\pi\varepsilon_0 a^3$ 

## ◆球状原子模型

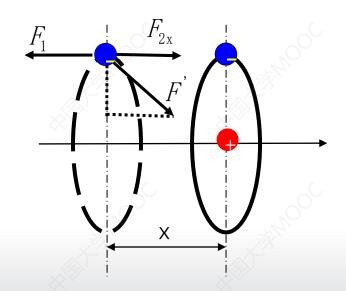
原子半径为a,对于各种原子,合理的半径约为 10<sup>-10</sup>m,如果用宏观平均电场的数量级的电场  $E_e=10^8 V/m$ ,得到x的数量级10<sup>-14</sup>m,大约原子半径的10<sup>-4</sup>倍。

## ◆球状原子模型

由于a>>x,一般大小的宏观电场引起的电子云畸变很小。半径越大的原子,其电子云位移极化率一般较大,远离核的外层电子受核的束缚较弱,容易受外电场作用对极化率作出较大贡献。

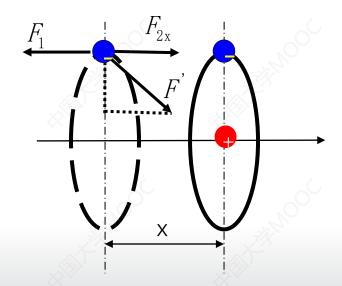
◆圆周轨道模型

以玻尔原子模型为例,一个点电荷-q沿绕核的圆周轨道运行。



## ◆圆周轨道模型

在电场作用下,轨道沿电场反方向移动距离x,受电场力作用,电子轨道平面沿反电场方向移动一微小距离x。

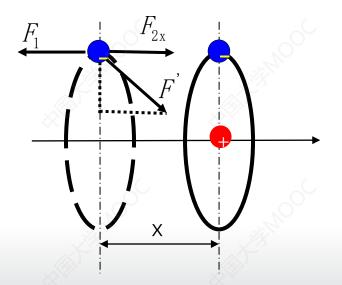


## ◆圆周轨道模型

## 电子与核间的库仑引力:

$$F = -qE_e$$

$$F_{2x} = \frac{-q^2}{4\pi\varepsilon_0(x^2 + a^2)} \frac{x}{(x^2 + a^2)^{1/2}} \approx \frac{-qx}{4\pi\varepsilon_0 a^3}$$



## ◆圆周轨道模型

平衡时:

$$F_1 = F_{2x}$$

$$x = 4\pi\varepsilon_0 a^3 E_e/q$$

形成感应偶极矩:  $\vec{\mu}_e = q\vec{x}$ 

$$\vec{\mu}_e = q\bar{x}$$

$$\mu_e = 4\pi\varepsilon_0 a^3 E_e$$

极化率:

$$\alpha_e = 4\pi\varepsilon_0 a^3$$

## ◆圆周轨道模型

这是用经典电动力学的方法,计算的氢原子的电子极化率,与球状模型的结果完全一致,较为严格的量子力学计算的结果:  $\alpha_e = \frac{9}{2}4\pi\epsilon_0 a^3$  其数量级都是一致的,约10-40Fm<sup>2</sup>。

## ◆圆周轨道模型

多个同点原子组成的集合,这些原子的电子轨道随机取向,它们的轨道平面不都垂直于电场方向,夹角θ,则 e,在 n 方向的分量为 E, cos θ。

两个轨道平面间距x,该原子在 $\vec{n}_0$ 方向的感应电偶极矩 $\mu$ =qxcos $\theta$ 。在 $\vec{n}$ 方向为xcos $\theta$ , $\mu$ = $\mu_e$ cos $\theta$ 。电场方向的感应偶极矩 $\mu_E$ = $\mu$ cos $\theta$ = $\mu_e$ cos $\theta$ 0。该原子集合体在电场方向的平均感应偶极矩<br/>< $\mu_E$ >= $\mu_e$ <cos $\theta$ 0。

取立体角元:

 $d\Omega = 2\pi \sin\theta d\theta$ 

又由:

$$<\mu_E>=\mu_e<\cos^2\theta>$$

则平均感生偶极矩:  $<\mu_E>=\frac{1}{3}\mu_e=\frac{4}{3}\pi\varepsilon_0a^3E_e=V\varepsilon_0E_e$ 

## 电子位移极化率 (利用圆周轨道模型):

$$\alpha = \frac{4}{3}\pi\varepsilon_0 a^3 = \varepsilon_0 V$$

如果电场强度足够高,使得所有原子轨道平面垂直于电场方向:

$$<\cos^2\theta>=1$$
  $\longrightarrow$   $\alpha=4\pi\varepsilon_0a^3$ 

## ◆介质球模型

把原子看成半径a,介电常数为ε的介质球,这样电介质就相当于许多介球在真空中的集合体,则介质球外电势:

$$\varphi = \left(\frac{\varepsilon - \varepsilon_0}{\varepsilon + 2\varepsilon_0} \frac{a^3}{r_3} - 1\right) E_0 r \cos \theta$$

第一项 
$$\varphi' = \frac{\varepsilon - \varepsilon_0}{\varepsilon + 2\varepsilon_0} \frac{a^3}{r_3} E_0 r \cos \theta$$
 且  $\varphi' = \frac{\mu \cos \theta}{4\pi\varepsilon_0 r^2}$ 

$$\vec{\mu} = 4\pi\varepsilon_0 a^3 \frac{\varepsilon - \varepsilon_0}{\varepsilon + 2\varepsilon_0} \vec{E}_0$$

## 电子位移极化率 (介质球模型)

$$\alpha_e = 4\pi\varepsilon_0 a^3 \frac{\varepsilon - \varepsilon_0}{2\varepsilon_0 + \varepsilon} = \varepsilon_0 V3(\varepsilon - \varepsilon_0)/(\varepsilon + 2\varepsilon_0)$$

# ◆球状原子极化率三种经典模型的比较 (记原子体积 $V = \frac{4}{3}\pi a^3$ )

序号	模型	条件	$\frac{lpha_e}{arepsilon_0 V}$
1	球状原子模型		3
<b>2</b> a	圆周轨道模型	轨道⊥Ee	3
2b	圆周轨道模型	随机取向	1

序号	模型	条件	$rac{lpha_e}{arepsilon_0 V}$
3a	介质球模型	$\varepsilon_r = 2$	3/4
3b	介质球模型	$\varepsilon_{\rm r} = 3$	6/5
3c	介质球模型	$\varepsilon_{\rm r} = 4$	3/2
<b>3d</b>	介质球模型	ε <sub>r</sub> =∞(金属球)	3

理论计算值与x射线结晶学方法测量值,所确定的原子离子半径比较见表。

- ① 在元素周期表同族元素的原子中,电子位移极化率自上而下地增大。
- ② 同一周期元素中从左至右,电子位移极化率有增有减,如果核外价电子增多,极化率就增大,但库仑力增大又使原子半径可能减小,极化率减小,究竟是增还是减,需视哪种因素占优势。

③ 离子都具有一定的电子结构,故同样可以用电子极化率来表征离子的电子极化能力强弱,随离子半径和价电子数增加而增大,因此负离子的电子位移极化率比正离子大。

④ 由模型估算和实际测量的 $\alpha_e$ 不严格等于  $4\pi\epsilon_0 a^3$ ,凡比值  $\frac{\alpha_e}{4\pi\epsilon_0 a^3}$  大的粒子对极化都有较大贡献,因为电子位移极化强度  $P_e = n_0 \alpha_e E_e$  ,  $\alpha_e$ 值大, $P_e$ 大,如果原子或离子半径a较小,单位体积内的极化粒子数 $n_0$ 较大, $P_e$ 亦大, $\epsilon$ 亦大。

在工程技术上,要想得到介电常数大的电介质,常常在介质内加入比值  $\frac{\alpha_e}{4\pi\epsilon_0 a^3}$ 大的粒子。这一原则在工程实际中具重要指导意义,例Pb<sup>2+</sup>:1.89,O<sup>2-</sup>:1.20,Ti<sup>4+</sup>:1.04。由这些离子组成的无机陶瓷材料,一般有较高的介电常数。

⑤ 电子极化的建立时间极短,约10-14~10-16s,电子极化几乎是瞬时完成的,不产生能量损耗,同时电子极化率α。与温度无关,因为温度变化不会影响原子或离子半径,不足以改变原子或离子中核外电子分布,在恒定电场中,任何电介质都要发生电子位移极化,而不管起物质组成如何。