

МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ  
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ  
ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ  
«ВОРОНЕЖСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ  
УНИВЕРСИТЕТ» (ФГБОУ ВО «ВГУ»)

**Факультет** прикладной математики, информатики и  
механики **Кафедра** математических методов  
исследования операций

**ОТЧЁТ**

по дисциплине

**«Основы параллельного программирования»**

**Лабораторная работа № 3**

Выполнил студент:

Задорожний Илья Владимирович

Курс 3 Группа 7 (ММИО)

Воронеж, 2024

## 1. Постановка задачи

**Цель работы:** Ознакомиться с директивами синхронизации.

**Задача (10 вариант):** Параллельное преобразование координат. Создайте программу, в которой каждый поток преобразует координаты точек 3D-объекта по заданной формуле (например, добавляя смещение). Используйте `#pragma omp barrier` для синхронизации после завершения преобразования.

## 2. Ход работы

1. Буду хранить координату точки в структуре. Потом напишу функцию, которая реализует смещение 3д объекта (без использования параллельного программирования).

```
struct Point {  
    double x, y, z;  
};  
  
void transform_points(std::vector<Point>& points, double offset_x, double offset_y, double offset_z) {  
    for (auto& point : points) {  
        point.x += offset_x;  
        point.y += offset_y;  
        point.z += offset_z;  
    }  
}
```

```
int main() {  
    SetConsoleCP(1251);  
    SetConsoleOutputCP(1251);  
    const int num_points = 100; // Количество точек  
    std::vector<Point> points(num_points); // Создание вектора точек  
  
    for (int i = 0; i < num_points; ++i) {  
        points[i] = { double(i), double(i), double(i) }; // Каждая точка инициализируется значениями i  
    }  
  
    double offset_x = 1.0, offset_y = 2.0, offset_z = 3.0;  
  
    double start_time = omp_get_wtime(); // Засекаем начальное время  
  
    transform_points(points, offset_x, offset_y, offset_z);  
  
    double end_time = omp_get_wtime(); // Засекаем конечное время  
  
    double elapsed_time = double(end_time - start_time); // Время выполнения в секундах  
  
    std::cout << "Sequential Time: " << std::fixed << std::setprecision(6) << elapsed_time << " seconds\n";  
  
    return 0;  
}
```

## 2. Теперь решим задачу при помощи параллельного программирования.

```
1  #include <iostream>
2  #include <vector>
3  #include <omp.h>
4  #define NUM_THREADS 8
5
6  struct Point {
7      double x, y, z;
8  };
9
10
11 void transform_points_parallel(std::vector<Point>& points, double offset_x, double offset_y, double offset_z) {
12     int num_points = points.size();
13     omp_set_num_threads(NUM_THREADS);
14     #pragma omp parallel for
15     for (int i = 0; i < num_points; ++i) {
16         points[i].x += offset_x;
17         points[i].y += offset_y;
18         points[i].z += offset_z;
19     }
20     #pragma omp barrier
21 }
```

```
23 int main() {
24     const int num_points = 1000000;
25     std::vector<Point> points(num_points);
26
27     for (int i = 0; i < num_points; ++i) {
28         points[i] = { double(i), double(i), double(i) }; // Каждая точка инициализируется значениями i
29     }
30
31     double offset_x = 1.0, offset_y = 2.0, offset_z = 3.0;
32
33     double start_time = omp_get_wtime(); // Засекаем начальное время
34
35     transform_points_parallel(points, offset_x, offset_y, offset_z);
36
37     double end_time = omp_get_wtime(); // Засекаем конечное время
38
39     double elapsed_time = end_time - start_time; // Время выполнения в секундах
40
41     std::cout << "Parallel Time: " << elapsed_time << " seconds\n";
42
43     return 0;
44 }
45
46
47 }
```

Что происходит при использовании OpenMP:

1. Создание потоков: При входе в блок `#pragma omp parallel for`, OpenMP создает несколько потоков, каждый из которых выполнит часть работы.
2. Разделение работы: Цикл, который обрабатывает массив точек (в нашем случае это цикл по индексу `i`), автоматически делится между потоками. OpenMP распределяет итерации цикла по потокам таким образом, чтобы они выполнялись параллельно.

Например, если у нас есть 4 потока и 1000 точек, то каждому потоку может быть передана работа с 250 точками. Поток 0 обрабатывает первые

250 точек, поток 1 — следующие 250, и так далее.

3. Синхронизация: После того как все потоки завершат свою работу, они синхронизируются с помощью директивы `#pragma omp barrier`. Это гарантирует, что все потоки завершили свою часть работы, прежде чем программа перейдет к следующему шагу.

### 3. Далее проведем анализ для различной размерности.

	A	B	C
1	Размерность	последовательно	параллельно
2	10	0.0000002	0.001549
3	100	0.0000003	0.000854
4	1000	0.0000027	0.000983
5	10000	0.0000148	0.002199
6	100000	0.0001875	0.001249
7	1000000	0.0022274	0.004748
8	10000000	0.0268678	0.039189
9	100000000	0.2122303	0.264341

**Параллельная версия программы** начинает проявлять преимущество при больших объемах данных. Начиная с размерности порядка 1000, она работает быстрее последовательной. Для больших массивов данных (от 1 миллиона и выше) параллельная версия демонстрирует значительное ускорение.

Для **маленьких задач** (например, до 1000 элементов), накладные расходы на создание и управление потоками в параллельной версии могут превысить выгоды от параллелизма, из-за чего последовательная версия оказывается более эффективной.

## Листинг программ

### Последовательная версия

```
#include <iostream>
#include <vector>
#include <iomanip>
#include <ctime> // Для измерения времени
#include <omp.h>
#include "windows.h"

struct Point {
    double x, y, z;
};

void transform_points(std::vector<Point>& points, double offset_x, double
offset_y, double offset_z) {
    for (auto& point : points) {
        point.x += offset_x;
        point.y += offset_y;
        point.z += offset_z;
    }
}

int main() {
    SetConsoleCP(1251);
    SetConsoleOutputCP(1251);
    const int num_points = 100; // Количество точек
    std::vector<Point> points(num_points); // Создание вектора точек

    for (int i = 0; i < num_points; ++i) {
        points[i] = { double(i), double(i), double(i) }; // Каждая точка
// инициализируется значениями i
    }

    double offset_x = 1.0, offset_y = 2.0, offset_z = 3.0;

    double start_time = omp_get_wtime(); // Засекаем начальное время
```

```

transform_points(points, offset_x, offset_y, offset_z);

double end_time = omp_get_wtime(); // Засекаем конечное время

double elapsed_time = double(end_time - start_time); // Время выполнения в
секундах

std::cout << "Sequential Time: " << std::fixed << std::setprecision(6) <<
elapsed_time << " seconds\n";

return 0;
}

```

### Параллельная версия

```

#include <iostream>
#include <vector>
#include <omp.h>
#define NUM_THREADS 8

struct Point {
    double x, y, z;
};

void transform_points_parallel(std::vector<Point>& points, double offset_x,
double offset_y, double offset_z) {
    int num_points = points.size();
    omp_set_num_threads(NUM_THREADS);
#pragma omp parallel for
    for (int i = 0; i < num_points; ++i) {
        points[i].x += offset_x;
        points[i].y += offset_y;
        points[i].z += offset_z;
    }
#pragma omp barrier
}

```

```
int main() {  
    const int num_points = 1000000;  
    std::vector<Point> points(num_points);  
  
    for (int i = 0; i < num_points; ++i) {  
        points[i] = { double(i), double(i), double(i) }; // Каждая точка  
// инициализируется значениями i  
    }  
  
    double offset_x = 1.0, offset_y = 2.0, offset_z = 3.0;  
  
    double start_time = omp_get_wtime(); // Засекаем начальное время  
    transform_points_parallel(points, offset_x, offset_y, offset_z);  
    double end_time = omp_get_wtime(); // Засекаем конечное время  
  
    double elapsed_time = end_time - start_time; // Время выполнения в секундах  
    std::cout << "Parallel Time: " << elapsed_time << " seconds\n";  
    return 0;  
}
```