Analysis 3 MA0003: Zusammenfassung

Jonas Treplin

February 23, 2023

1 Maßtheorie

Definition 1 (σ -Algebra) Ein System $A \subset P(\Omega)$ heißt σ -Algebra falls:

$$\Omega \in \mathcal{A}$$

$$A \in \mathcal{A} \Rightarrow A^c \in \mathcal{A}$$

$$A_i \in \mathcal{A} \Rightarrow \bigcup_{i=1}^{\infty} A_i \in \mathcal{A},$$

Die Elemente $A \in \mathcal{A}$ heißen messbar. Eine Menge (Ω, \mathcal{A}) heißt Messraum.

Theorem 1 Für jede σ -Algebra \mathcal{A} gilt:

- $\emptyset \in \mathcal{A}$
- $A_j \in \mathcal{A} \Rightarrow \bigcap_{j=1}^{\infty} A_j \in \mathcal{A}$

Theorem 2 (σ -Algebra auf Urbildern) Folgende Konstruktion ist selbst wieder eine σ -Algebra:

 $\tilde{\mathcal{A}} = \{ f^{-1}(A) | A \in \mathcal{A} \}$

Definition 2 (Erzeugen von σ -Algebren) Für $\mathcal{E} \subset P(\Omega)$ ist die erzeugte σ -Algebra definiert als:

$$\sigma(\mathcal{E}) = \bigcap \{\mathcal{A} | \mathcal{A} \text{ ist } \sigma\text{-Algebra und } \mathcal{E} \subset \mathcal{A}\}$$

Theorem 3 Es qilt:

- $E \subset F \Rightarrow \sigma(E) \subset \sigma(F)$
- $ist\ E\ selbst\ \sigma$ -Algebra dann $ist\ \sigma(E)=E$

Definition 3 (Borel- σ -Algebra) Wir definieren die Borel- σ -Algebra als:

$$\sigma(\{O|O\in\Omega \ offen\})$$

Theorem 4 Seien \mathcal{J}^n die halboffenen Quader und $\mathcal{J}^n_{\mathbb{Q}}$ die halboffenen Quader mit rationalen Koeffizienten im \mathbb{R}^n . Sowie $\mathcal{O}^n, \mathcal{C}^n, \mathcal{K}^n$ die offenen, abgeschlossenen und kompakten Mengen auf dem \mathbb{R}^n , dann gilt:

$$\mathcal{B}(\mathbb{R}^n) = \sigma(\mathcal{J}^n) = \sigma(\mathcal{J}^n_{\mathbb{Q}}) = \sigma(\mathcal{O}^n) = \sigma(\mathcal{C}^n) = \sigma(\mathcal{K}^n)$$

Definition 4 (Grenzwert von Mengen) Wir definieren für $(A_i)_{i \in \mathbb{N}}$:

- $\liminf_{j \to \infty} A_j := \bigcup_{i=1}^{\infty} \bigcap_{j=i}^{\infty} A_j$ Also alle Elemente von die in nur endlich vielen A_j nicht enthalten sind.
- $\limsup A_j := \bigcap_{i=1}^{\infty} \bigcup_{j=i}^{\infty} A_j$ Also alle Elemente die in unendlich vielen A_j enthalten sind.

Definition 5 (Figur) Eine Figur ist jede Menge, die durch die Vereinigung endlich vieler Quader erzeugt werden kann. Man bezeichnet \mathcal{F}^n als den Raum der Figuren.

Definition 6 (Ring) Sei $\mathcal{R} \subset P(\Omega)$ mit:

$$A, B \in \mathcal{R} \Rightarrow AB \in \mathcal{R}$$

$$A, B \in \mathcal{R} \Rightarrow A \cup B \in \mathbb{R}$$

Dann heißt \mathcal{R} Ring.

Definition 7 (Äußeres Maß) Das äußere Maß $\lambda^{n,*}$ von M ist das Infimum der Größen aller Überdeckungen im Raum der Figuren von M.

Definition 8 (Maß) Ein Maß $\mu : A \to [0, \infty)$ auf einer σ -Algebra A ist charakterisiert durch folgende Eigenschaften:

$$\mu(\emptyset) = 0$$

$$\mu(\biguplus_{j=1}^{\infty}) = \sum_{j=1}^{\infty} \mu(A_j)$$

Ein Maß heißt endlich falls $\mu(\Omega) < \infty$ und σ -endlich falls eine Folge von $A_1 \subset A_2 \subset ...$ existiert mit $A_j \nearrow \Omega$ und $\mu(A_j) < \infty$. Eine Menge $(\Omega, \mathcal{A}, \mu)$ heißt Maßraum.

Theorem 5 (Rechenregeln für Maße) Es gilt:

- $\mu(A \cap B) + \mu(A \cup B) = \mu(A) + \mu(B)$
- $\mu(A \cup B) \le \mu(A) + \mu(A)$
- $A \subset B \Rightarrow \mu(A) \leq \mu(B)$
- $A_i > A \Rightarrow \mu(A_i) > \mu(A)$
- Falls $\mu(A_0) < \infty$ dann gilt auch $A_i \land A \Rightarrow \mu(A_i) \land \mu(A)$
- $\mu(\bigcup_{j=0}^{\infty} A_j) \le \sum_{j=0}^{\infty} \mu(A_j)$

Definition 9 (Dynkin-System) Ein System $\mathcal{D} \subset P(\Omega)$ heißt Dynkin-System falls:

$$\Omega \in \mathcal{D}$$

$$D \in \mathcal{D} \Rightarrow D^c \in \mathcal{D}$$

$$D_j \in \mathcal{D} \Rightarrow \biguplus_{j=1}^{\infty} D_j \in \mathcal{D}$$

Definition 10 (Minimales Dynkin-System) Wir definieren das minimale Dynkin System für $\mathcal{E} \subset P(\Omega)$ als:

$$\delta(\mathcal{E}) = \bigcup \{ \mathcal{D} | \mathcal{D} \text{ ist Dynkin-System und } \mathcal{E} \subset \mathcal{D} \}$$

Theorem 6 Es gilt:

- $E \subset F \Rightarrow \delta(E) \subset \delta(F)$
- Ist E selbst Dynkin System so ist $\delta(E) = E$.
- $E \subset \delta(E) \subset \sigma(E)$

Theorem 7 Es gilt für alle Dynkin-Systeme \mathcal{D} :

$$\mathcal{D}$$
 schnitstabil $\iff \mathcal{D}$ ist σ -Algebra

Außerdem falls ein Erzeugendensystem E schnittstabil ist, dann ist $\delta(E) = \sigma(E)$.

Theorem 8 (EIndeutigkeit der Maßerweiterung) $Sei\ E \subset P(\Omega)\ schnittstabil\ und\ seien\ \mu,\nu\ Maße\ mit:$

$$\mu|_E = \nu|_E$$

und sei $E_j \in E$ mit $E_j \nearrow \Omega$, dann ist: $\mu(A) = \nu(A) \forall A \in \sigma(E)$

Definition 11 (Lebesgue-Borel-Maß) Die Maßerweiterung für den Flächeninhalt eines Quaders ist eindeutig und wird mit λ^n als Lebesgue-Borel-Maß bezeichnet

Definition 12 (Vervollständigung eines Maßes) Ein Maßraum heißt vollständig, falls jede Teilmenge einer Nullmenge wieder messbar ist. Man kann einen Maßraum vervollständigen durch:

$$\tilde{\mathcal{A}} = \{A | \exists M, N \in \mathcal{A} : M \subset A \subset N \land \mu(N/M) = 0\}$$

Man definiert dann $\mu(A) := \mu(N)$. Die Vervollständigung des Lebesgue-Borel-Maß wird als Lebesgue-Maß bezeichnet.

Theorem 9 (Erstes Littlewood'sches Prinzip) Sei $A \subset \mathbb{R}^n$, A ist Lebesguemessbar genau dann wenn zu jedem $\epsilon > 0$ eine offene Menge $A \subset O_{\epsilon}$ existiert, sodass:

$$\lambda^{n,*}(O_{\epsilon}A) < \epsilon$$

Definition 13 (messbare Abbildung) Für eine messbare Abbildung $f:(\Omega, \mathcal{A}) \to (\tilde{\Omega}, \tilde{\mathcal{A}})$ gilt: $^{-1}(A) \in \mathcal{A} \forall A \in \tilde{\mathcal{A}}.$

Theorem 10 Sei $f:(\Omega, A) \to (\tilde{\Omega}, \tilde{A})$ und \mathcal{E} ein Erzeugendensystem von \tilde{A} , dann ist f bereits messbar falls gilt:

$$f(E) \in \mathcal{A} \forall E \in \mathcal{E}$$

Theorem 11 Für $f: \Omega \to [-\infty, \infty]$ sind folgende Eigenschaften äquivalent:

• f ist messbar.

- $\{\omega | f(\omega) \ge a\} \in \mathcal{A} \forall a$
- $\{\omega | f(\omega) > a\} \in \mathcal{A} \forall a$
- $\{\omega | f(\omega) \le a\} \in \mathcal{A} \forall a$
- $\{\omega | f(\omega) < a\} \in \mathcal{A} \forall a$

Theorem 12 Sei Ω_j eine Folge mit $\Omega = \bigcup \Omega_j$ dann ist f messbar gdw. $f|_{\Omega_j}$ alle messbar sind.

Theorem 13 Sei $f_j: \Omega \to [-\infty, \infty]$ eine Folge messbarer Funktionen, dann ist auch:

$$\sup f_j$$
, $\inf f_j$, $\limsup f_j$, $\liminf f_j$

alle messbar. Auch ist der Punktweise Grenzwert dieser Funktion falls er existiert messbar.

Theorem 14 Kompositionen zweier messbarer Funktionen sind wieder messbar.

Theorem 15 (Bildmaß) Wir definieren $f(\mu)$ als $f(\mu)(A) = \mu(f^{-1}(A))$ als das Bildmaß.

Theorem 16 Das Lebesgue-Borel-Maß λ^n ist translations invariant. D.h. für jede affine Abbildung $T(x) = Ax + b, A \in \mathbb{R}^{n \times n}, b \in \mathbb{R}^n$ gilt:

$$\mu(T(A)) = \mu(A)$$

Außerdem ist jedes andere translationsinvariante Maß ein skalares Vielfaches des Lebesgue-Maß. Zudem ist falls $U \in O(n)$:

$$\mu(U(A)) = \mu(A)$$

Zusammen ergibt sich, dass λ^n bewegungsinvariant ist:

Theorem 17 Sei $L \in GL(n)$ dann gilt für das Bildmaß:

$$L(\lambda^n) = \frac{1}{|det(L)|} \lambda^n$$

Theorem 18 (Vitali-Menge) Es gibt eine Menge K die nicht Borel-Messbar ist.

2 Lebesgue-Integral

Definition 14 (Einfache Funktion) Eine Funktion $f: \Omega \to \mathbb{R}$ heißt einfache FUnktion wenn sie messbar ist und nur endlich viele Werte annimmt. Jede einfache Funktion hat also die Form:

$$f(\omega) = \sum_{j=1}^{n} 1_{A_j}(\omega)\alpha_j$$

Wir definieren $E(\Omega)$ als den Raum der einfachen Funktionen auf Ω und $E_{+}(\Omega)$ als den Raum der positiven einfachen Funktionen.

Theorem 19 (Approximation durch einfache Funktionen) Sei $f: \Omega \to [0,\infty]$ messbar, dann gibt es eine monoton wachsende Folge von positiven einfachen Funktionen f_j , sodass $f = \sup f_j$. Es ist sogar f nur genau dann messbar, wenn eine solche Folge existiert.

Theorem 20 (Monotonieprinzip) Sei F eine Menge von Funktionen mit folgenden Eigenschaften:

- $1_A \in F$ für alle $A \in \mathcal{A}$.
- $f, g \in F \Rightarrow \alpha f + \beta g \in F$
- Sei f_j eine monoton wachsende Folge in F, dann ist sup $f_j \in F$.

Dann enthält F die Menge aller messbaren Funktionen.

Definition 15 (Lebesgue-Integral für einfache Funktionen) Sei f eine einfache positive Funktion mit Darstellung: $f = \sum_{j=1}^{n} \alpha_j 1_{A_j}$, wobei die A_j paarweise disjunkt seien. Dann definieren wir:

$$\int_{\Omega} f d\mu = \sum_{j=1}^{n} \alpha_j \mu(A_j)$$

Definition 16 (Lebesgue-Integral für messbare positive Funktionen) Sei $f: \Omega \to [0,\infty]$ messbar. Dann existiert eine monotone Folge von einfachen Funktionen f_j mit sup $f_j = f$. Das Lebesgue-integral von f ist definiert als:

$$\int_{\Omega} f d\mu = \sup \int_{\Omega} f_j d\mu$$

Theorem 21 (Markov-Ungleichung) Es gilt für jede positive messbare Funktion f und jede positive reelle Zahl w:

$$\int_{\Omega}fd\mu\geq w\mu(f\geq w)$$

Definition 17 Sei $f: \Omega \to [-\infty, \infty]$ messbar, dann heißt f integrierbar, falls:

$$\int_{\Omega} f_{+} d\mu < \infty, \int_{\Omega} f_{-} d\mu < \infty$$

Das Lebesque-integral ist dann definiert als:

$$\int_{\Omega} f d\mu := \int_{\Omega} f_{+} d\mu - \int_{\Omega} f_{-} d\mu$$

Theorem 22 Es ist äquivalent:

- 1. f ist integrierbar
- 2. f_+ und $_$ sind integrierbar.
- 3. Es gibt integrierbare Funktionen u, v sodass f = u v.
- 4. Es gibt eine integrierbare Funktion g sodass $|f| \leq g$.

5. |f| ist integrierbar.

Theorem 23 Das Integral ist monoton linear. Außerdem ist: $|\int_{\Omega} f d\mu| \le \int_{\Omega} |f| d\mu$

Theorem 24 (Klopapiersatz) Ist f = g fast überall dann gilt:

$$\int_{\Omega} f d\mu = \int_{\Omega} g d\mu$$

Theorem 25 (Beppo-Levi) Sei f_j eine fast überall monoton wachsende Folge nicht negativer messbarer Funktionen. Dann gilt:

$$\lim \int_{\Omega} f_j d\mu = \int_{\Omega} \lim f_j d\mu$$

Theorem 26 (Lemma von Fatou) Sei $f_j: \Omega \to [-\infty, \infty]$ fast überall nicht negativ und messbar Dann gilt:

$$\int_{\Omega} \liminf f_j d\mu \le \liminf \int_{\Omega} f_j d\mu$$

Theorem 27 (Satz der dominierten Konvergenz) Sei $f_j:\Omega\to [-\infty,\infty]$ eine Folge messbarer Funktionen, die punktweise f.ü. gegen f konvergiert. Weiter existiere eine integrierbare Majorante $M:\Omega\to [0,\infty]$ mit $|f_j|\le M$ f.ü. Dann ist:

$$\lim \int_{\Omega} f_j d\mu = \int_{\Omega} f d\mu$$

Theorem 28 Ist $f:(a,b)\to\mathbb{R}$ differenzierbar dann gilt: $f(b)-f(a)=\int_a^b f'(x)dx$

Theorem 29 Auf einem kompakten Intervall ist jede regelintegrierbare Funktion auch Lebesque-integrierbar

Definition 18 (Absolut stetig) Eine Funktion f heißt absolut stetig falls für jedes $\epsilon > 0$ ein $\delta > 0$ existiert, sodass für jede endliche Folge von Teilintervallen $]x_k, y_k[$ mit $\sum_{j=1}^n y_j - x_j < \delta$ gilt:

$$\sum_{j=1}^{n} |f(y_k) - f(x_k)| < \delta$$

Theorem 30 Eine Funktion F ist genau dann darstellbar als: $F(x) = \int_0^x f(t)dt$ wenn sie absolut stetig ist. Es gilt dann $F' = f f \ddot{u}$.

3 L^p -Räume

Definition 19 Sei $p \in [1, \infty)$ dann definieren wir:

$$s_p(f) = (\int |f|^p d\mu)^{1/p}$$

und

$$\mathcal{L}^p(\Omega) := \{ f | f : \Omega \to [-\infty, \infty] \text{ messbar und } s_p(f) < \infty \}$$

Außerdem sei

$$L^p := \mathcal{L}^p / \sim$$

Wobei $f \sim g \iff \int f - g d\mu = 0$.

Theorem 31 (Young'sche Ungleichung) Seien $a, b \ge 0$ und p, q > 1, sodass 1/p + 1/q = 1. Dann ist:

$$ab \le \frac{1}{p}a^p + \frac{1}{q}b^q$$

Theorem 32 (Hölder Ungleichung) Für p, q > 1, sodass 1/p + 1/q = 1 gilt:

$$||fg||_1 \le ||f||_p ||g||_q$$

Theorem 33 (Minkowski Ungleichung) Es gilt die Dreiecksungleichung:

$$\left(\int |f+g|^p d\mu\right)^{\frac{1}{p}} \le \left(\int |f|^p d\mu\right)^{\frac{1}{p}} + \left(\int |g|^p d\mu\right)^{\frac{1}{p}}$$

Definition 20 (p-Norm) Sei $p \in [0, \infty)$, dann ist

$$||f||_p := (\int |f|^p d\mu)^{\frac{1}{p}}$$

eine Norm in L^p .

Definition 21 (Wesentliches Supremum) Das wesentliche Supremum für messbares f sei definiert als:

$$esssup(f) := \inf\{M|M \ge f \text{ fast ""uberall"}\}\$$

Außerdem seien $\mathcal{L} := \{f | eesssup(f) < \infty\} \text{ und } L^{\infty} = \mathcal{L}^{\infty} / \sim 1$

Theorem 34 Auf L^p ist $||f||_{\infty} := esssup(f)$ eine Norm.

Definition 22 (Konvergenzbegriffe) Eine Folge f_j konvergiert gegen f:

• in der p-Norm oder im p-ten Mittel falls:

$$||f_j - f||_p \to 0$$

• punktweise fast überall falls:

$$f_i(x) \to f(x)$$

fast überall.

• im Maß falls:

$$\lim_{j \to \infty} \mu(|f_j - f| > \epsilon) = 0$$

Theorem 35 (Vollständigkeit der L^p -Räume) $F\ddot{u}r \ p \in [1, \infty]$ ist

Theorem 36 Falls $f_j \to f$ in $||.||_p$ Dann gibt es eine Teilfolge, sodass $f_{j_k} \to f$ fast überall.

Theorem 37 Für die Konvergenz im Maß gilt:

- $f_j \to g$ und $f_j \to f$ dann ist f = g fast überall.
- $g_j \to g$ und $f_j \to f$ dann gilt: $\alpha f_j + \beta g_j \to \alpha f + \beta g$.
- ullet Konvergiert $f_j o f$ punktweise f.ü. dann gilt auch Konvergenz im Maß
- $f_j \to f$ im Ma\beta, dann existiert eine Teilfolge $f_{j_k} \to f$ punktweise fast überall.

4 Parameterabhängige Integrale

Theorem 38 Sei $f: X \times \Omega \to \mathbb{R}$ mit $X \subset \mathbb{R}^n$ und weiterhin sei:

- $\omega \mapsto f(x,\omega)$ integrierbar für alle x
- $x \mapsto f(x, \omega)$ stetig in x^* für fast alle ω .
- $M \in \mathcal{L}^1$ eine Majorante: $|f(x,\omega)| \leq M(\omega)$ für alle x und fast alle ω .

Dann ist $g(x) = \int_{\Omega} f(x, \omega) d\mu$ stetig an x^* .

Theorem 39 Sei $f: X \times \Omega \to \mathbb{R}$ mit $X \subset \mathbb{R}^n$ und weiterhin sei:

- $\omega \mapsto f(x,\omega)$ integrierbar für alle x
- $\partial_i f(x,\omega)$ existiert für fast alle ω und alle x.
- $M \in \mathcal{L}^1$ eine Majorante: $|\partial_i f(x,\omega)| \leq M(\omega)$ für alle x und fast alle ω .

Dann gilt für $g(x) = \int_{\Omega} f(x, \omega) d\mu$:

$$\partial_i g(x) = \int_{\Omega} \partial_i f(x, \omega) d\mu$$

5 Mehrfachintegrale

Definition 23 (Produkt- σ -Algebra) Seien $(\Omega_j, \mathcal{A}_j)$ Messräume. Dann ist die Produkt- σ -Algebra definiert als:

$$\mathcal{A} = \mathcal{A}_1 \otimes ... \otimes \mathcal{A}_n = \sigma(\bigcup_{j=1}^n \pi_j^{-1}(\mathcal{A}_j))$$

Wobei $\pi_j(\omega_1,...,\omega_n) = \omega_j$ die Projektion auf die j-te Komponente sei.

Theorem 40 Seien $(\Omega_j, \mathcal{A}_j)$ Messräume mit Erzeugendensystemen \mathcal{E}_j . Exisitieren für jedes j eine Folge von $E_k \in \mathcal{E}_j$, sodass $\sup E_k = \Omega_j$ gilt, dann ist für $\mathcal{E}_1 \star ... \star \mathcal{E}_n := \{E_1 \times ... \times E_n | E_j \in \mathcal{E}_j\}$:

$$\sigma(\mathcal{E}_1) \otimes ... \otimes \sigma(\mathcal{E}_n) = \sigma(\mathcal{E}_1 \star ... \star \mathcal{E}_n)$$

Definition 24 (Schnitte) Wir definieren für eine Menge $A \subset X_1 \times X_2$ die Schnitte:

- $A_{x_1} := \{x_2 | (x_1, x_2) \in A\} \subset X_2$
- $A^{x_2} := \{x_1 | (x_1, x_2) \in A\} \subset X_1$

Analog für eine Funktion $f: X_1 \times X_2 \to Y$:

- $f_{x_1}(x_2) := f(x_1, x_2)$
- $f_{x_2}(x_1) := f(x_1, x_2)$

Theorem 41 (Prinzip von Cavalieri) Sei $A \in \mathcal{A}_2 \otimes \mathcal{A}_2$ und $f: X_1 \times X_2 \to Y$ messbar. Dann sind A_{x_1} und f_{x_1} messbar für jedes Feste x_1 . Analog gilt dies auch für X_2 . Mit den Maßen μ_1, μ_2 ist auch die Funktion $m_1(x_1) = \mu_2(A_{x_1})$ messbar. Dies gilt auch analog für X_2 .

Theorem 42 (Produktmaß) Wir definieren das Produktmaß auf $(X_1 \times X_2, A_1 \otimes A_2)$ als:

$$\mu_1 \otimes \mu_2(A_1 \times A_2) = \mu_1(A_1)\mu_2(A_2)$$

Dieses Maß erfüllt für $A \subset X_1 \times X_2$:

$$\mu_1 \otimes \mu_2(A) = \int_{X_1} \mu_2(A_{x_1}) dx_1 = \int_{X_2} \mu_1(A_{x_2}) dx_2$$

Theorem 43 (Satz von Tonelli) Sei $f: X_1 \times X_2 \to [0, \infty]$, dann gilt: Die Funktionen $x_1 \mapsto \int_{X_2} f_{x_1}(x_2) dx_2$ und $x_2 \mapsto \int_{X_1} f^{x_2}(x_1) dx_1$ sind messbar und:

$$\int_{X_1 \times X_2} f(x, x) dx = \int_{X_1} \left(\int_{X_2} f(x_1, x_2) dx_2 \right) dx_1 = \int_{X_2} \left(\int_{X_1} f(x_1, x_2) dx_1 \right) dx_2$$

Theorem 44 (Satz von Fubini) Sei $f: X_1 \times X_2 \to \mathbb{R}$ integrierbar, dann ist:

- f_{x_1} und f^{x_2} für fast alle x_1 bzw. x_2 integrierbar.
- $x_1 \mapsto \int_{X_2} f_{x_1}(x_2) dx_2$ und $x_2 \mapsto \int_{X_1} f^{x_2}(x_1) dx_1$ integrierbar.

 $\int_{X_1 \times X_2} f(x, x) dx = \int_{X_1} (\int_{X_2} f(x_1, x_2) dx_2) dx_1 = \int_{X_2} (\int_{X_1} f(x_1, x_2) dx_1) dx_2$

Um die Integrierbarkeit zu beweisen kann der Satz von Tonelli verwendet werden.

6 Parametertransformationen

Theorem 45 (Transformationsformel) Seien $\Phi: \tilde{\Omega} \to \Omega$ und $f: \Omega \to [0,\infty]$ messbar. Dann gilt:

$$\int_{\Omega} f d\Phi(\mu) = \in_{\tilde{\Omega}} f \circ \Phi d\mu$$

Theorem 46 (Transformationssatz von Jacobi) Sei $U, V \subset \mathbb{R}^n, \Phi : U \to V$ ein Diffeomorphismus Sei $f: V \to [-\infty, \infty]$ messbar, dann gilt:

$$\int_{V} f(y)d\lambda^{n}(y) = \int_{U} f(\Phi(u))|\det D\Phi(u)|d\lambda^{n}(u)$$

falls $f \geq 0$ oder einer der beiden Seiten integrierbar ist.

Einige nützliche Transformationen:

- 1. Polarkoordinaten in der Ebene $\Phi: (0, \infty) \times (-\pi, \pi) \to \mathbb{R}^2, r, \theta \mapsto (r \cos \theta, r \sin \theta),$ es ist $|\det \Phi(r, \theta)| = r$.
- 2. Kugelkoordinaten $\Phi: (0,\infty)\times (-\pi,\pi)\times (-\frac{\pi}{2},\frac{\pi}{2})\to \mathbb{R}^2$:

$$\Phi(r, \theta, \phi) = (r\cos(\theta)\cos(\phi), r\sin(\theta)\cos(\phi), r\sin(\phi))$$

Mit $|\det D\Phi(r,\theta,\phi)| = r^2 \cos(\phi)$

7 Approximationssätze

Theorem 47 (Jensen'sche Ungleichung) Sei μ ein Wahrscheinlichkeitsma β . Sei I ein Intervall und $k: I \to \mathbb{R}$ konvex und $f: \Omega \to I$ integrierbar, dann ist:

$$k(\int_{\Omega} f d\mu) \le \int_{\Omega} k \circ f d\mu$$

Definition 25 (Faltung) Sei $f, g : \mathbb{R}^n \to [-\infty, \infty]$, dann heißt:

$$(f \star g)(y) := \int_{\mathbb{R}^n} f(x)g(y - x)dx$$

falls existent Faltung von f und g.

Theorem 48 Es gilt:

$$||f \star g||_p \le ||f||_p ||g||_1$$

Definition 26 (mollifier) Eine Funktion $\phi \in \mathcal{L}^1$ mit $\phi \geq 0$ und $\|\phi\|_1 = 1$ heißt Mollifier/Glättungskern.

Theorem 49 Sei $f \in \mathcal{L}^p(\mathbb{R}^n)$ und ϕ ein Mollifier dann gilt für $\phi_{\epsilon} := \epsilon^{-n}\phi(x/\epsilon)$:

$$||f \star \phi_{\epsilon} - f||_{p} \to 0$$

Definition 27 (Support) Der Support spielt mit dem ADC auf der Botlane. Der Träger/Support von f ist definiert als:

$$supp(f) = \overline{\{x|f(x) \neq 0\}}$$

Weiter definieren wir C_c^{∞} als die Menge der C^{∞} -Funktionen mit kompakten Träger.

Theorem 50 Für $\phi \in C_c^{\infty}$ gilt:

$$\partial^{\alpha}(f \star \phi) = f \star \partial^{\alpha} \phi$$

Theorem 51

$$\overline{C_c^{\infty}}^{\|.\|_p} = L^p$$

Theorem 52 (Egorov) Sei μ ein endliches Maß. Sei $f_j \to f$ fast überall so konvergiert f_j fast gleichmäßig gegen f. D.h. zu jedem $\delta > 0$ existiert eine Menge E mit $\mu(E) < \delta$, sodass $f_j|_{E^c} \to f|_{E^c}$ gleichmäßig.

Theorem 53 (Lusin) Sei μ ein endliches Ma β und $f\Omega \to \mathbb{R}$ integrierbar dann gibt es zu jedem $\epsilon > 0$ eine kompakte Menge K mit $\mu(\Omega K) < \epsilon$ sodass $f|_K$ stetig ist.