Lab6 实验报告

习题二

sleep 函数主要需更改进程运行状态到 SLEEPING ,同时记录该进程所等待的信号,之后调用 sched 函数调度一个可执行进程在当前 CPU 上执行。在程序睡眠的过程中,需要释放掉进程所持有的资源,以供其它进程在改进程睡眠时使用;当进程结束睡眠,返回调用程序继续执行时,需要让调用程序认为它仍然占用着资源。故在进入 sleep 时会先释放掉进程持有的锁,在退出时再上锁。

wakeup 函数需要找到等待对应信号的进程,更改该进程的状态。

sd 卡实现

sd 卡的读写请求是一个通过链表来维护的队列。当收到 sd 卡读写完成的中断信号时,系统进入 sd_intr 函数完成相关的数据读取,之后调用 wakeup 函数唤醒等待该读写完成信号的进程。接着,再从队列中找到下一个请求发送给 sd 卡。当进程需要向 sd 卡发送请求时,只需向该队列的末尾添加请求并调用 sleep 将进程睡眠等待读写完成信号。使用了生产者——消费者模型,该队列就可充当生产者和消费者之间的通信管道,通过锁机制来保证该通道的一致性。

sd_init 函数负责对 sd 卡进行初始化。在初始化队列和锁之后,sd_init 还需要读取 sd 卡固定位置的数据。该读取操作使用 sd_start 函数完成。需要注意在开始从 sd 卡缓冲中读取数据前会以 *INT_READ_RDY* 和 *INT_DATA_DONE* 中断信号作为标志,需调用 sdwaitForInterrupt 函数等待这些信号并对其屏蔽。

sd_rw 函数负责处理 sd 卡读写请求。如果处理队列为空,就调用 sd_start 向 sd 卡发送请求,由于 sd_intr 中会将下一个请求通过 sd_start 发送出去,那么如果队列不为空,该入队的请求就可以在队列中前一个请求完成后被 sd_intr 发送,也就不用在 sd_rw 发送了。注意:由于 sd_intr 中先申请了 sdlock,之后在 wakeup 中申请 ptablelock;在 sd_rw 中先申请 sdlock 并执行 sd_start 发送请求,如果在调用 sleeping 时先释放 sdlock,如果此时 sd_start 的请求被完成,另外的 CPU 在进入 sd_insr 处理 sd 卡完成中断时可能会先进入 wake_up 函数,由于此时 ptablelock 并未被 sleep 占

用,运行在另外 CPU 上的 wake_up 就会先于 sleep 被执行,导致程序出错。

在 sleep 中需要先申请 ptablelock 再释放 sdlock !!!

读写性能

在 *initcode.S* 中添加 while (1); 语句,并更改 syscall 函数调用 sd_test。

在执行中,一个进程负责执行 *inintcode* 调用 syscall 进入 sd_test 进行测试,多个空进程执行 while(1); 语句来等待中断。当出现 sd 卡中断时,空进程进入 sd_intr 处理 sd 卡对执行 sd_test 的进程发出请求的回应并将原本 *SLEEPING* 状态的测试进程唤醒; 当出现时钟中断时,空进程进入 yield 函数 重新进行调度,所在 CPU 开始执行原本睡眠的测试进程。

性能优化

- 空进程数: 考虑到 test 中 sd 的读写需要 CPU 收到中断后才能进行下一步操作,那么一个想法便是让每次时钟中断处理器都能运行 test 而不会运行空进程。因此,过多的空进程会导致 CPU 在时钟中断时选择空进程而不进行下一步 test,而且会带来更多的调度开销;而过少的空进程会导致空闲的CPU 一直执行调度程序保持在 el1 状态,无法响应时钟中断,也就无法通过yield 切换到 test。最终选择了启用 4 个空进程以达到最优性能。
- 哈希寻找:考虑到 wakeup 中需要遍历所有的进程,查找等待对应信号的 进程并唤醒。可以用哈希挂链的形式存储所有等待信号以及对应进程,当调 用 wakeup 时利用遍历对应哈希值下的信号找到对应进程。
- 调度方法:本系统使用了3级优先级,每个优先级下的RUNNABLE进程都会用一个链表连接的队列来维护。如果某个进程频繁用光时间片,那么它就会被降低优先级。这样有利于yield时选择优先级高的进程test,保证在进程较多时仍能优先选择IO密集型(sd_test)。为了重要的防止CPU密集型的进程一直处于低优先级,会将长时间处于低优先级的进程重新提到高优先级。