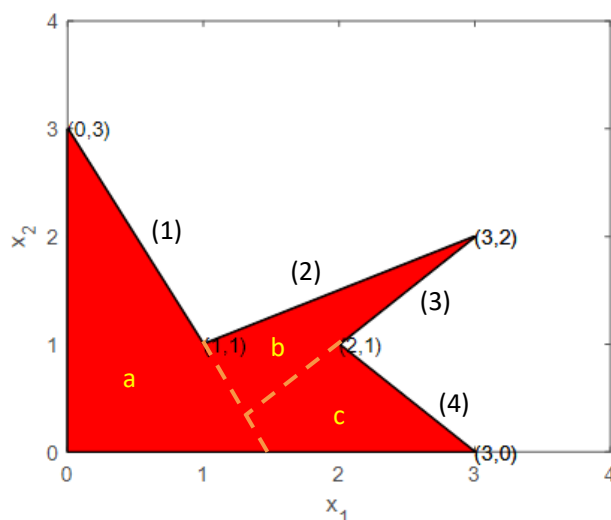


运筹学第六次作业参考答案（20230329）

1. 将 $\max_{x \in \Omega} x_1 + x_2$ 表示成混合整数线性规划，其中集合 Ω 为下图红色所示区域。



解：

四条直线方程为

$$2x_1 + x_2 = 3 \quad (1)$$

$$-x_1 + 2x_2 = 1 \quad (2)$$

$$x_1 - x_2 = 1 \quad (3)$$

$$x_1 + x_2 = 3 \quad (4)$$

设 $y_i \in \{0,1\}, i = 1,2,3$, M 为充分大的正数。a, b, c 三个子区域取并集即可组成红色区域。由于并集允许有重叠的区域，所以上图虚线区域实际是下面描述的 a, b, c 区域的子集。

区域 a:

$$2x_1 + x_2 \leq 3 + y_1 M$$

区域 b:

$$-x_1 + 2x_2 \leq 1 + y_2 M$$

$$x_1 - x_2 \leq 1 + y_2 M$$

区域 c:

$$-x_1 + x_2 \leq -1 + y_3 M$$

$$x_1 + x_2 \leq 3 + y_3 M$$

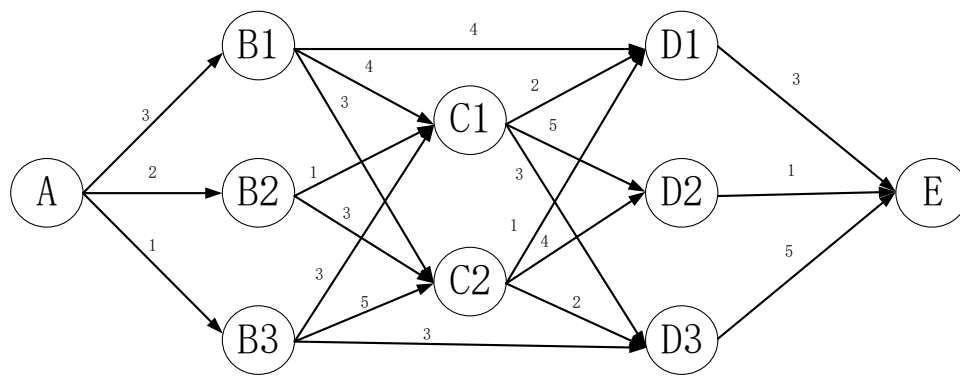
红色区域内任一点只有一个区域约束起作用，故 $y_1 + y_2 + y_3 = 2$ ，综上得到最终混合整数规划模型为

$$\begin{aligned} & \max x_1 + x_2 \\ \text{s.t. } & 2x_1 + x_2 \leq 3 + y_1 M \\ & -x_1 + 2x_2 \leq 1 + y_2 M \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
x_1 - x_2 &\leq 1 + y_2 M \\
-x_1 + x_2 &\leq -1 + y_3 M \\
x_1 + x_2 &\leq 3 + y_3 M \\
y_1 + y_2 + y_3 &= 2 \\
x_1, x_2 &\geq 0 \\
y_i &\in \{0,1\}, i = 1,2,3
\end{aligned}$$

注：本题的表示方法不唯一，只要合理划分区域即可。

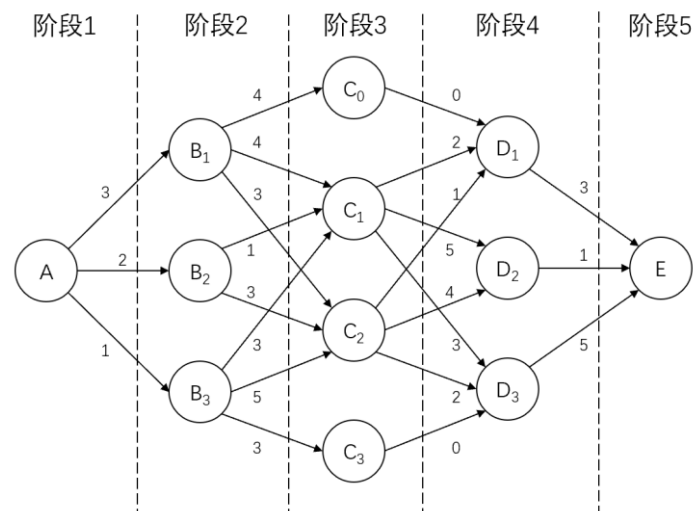
2. 求下图所示的从 A 到 E 的最短路线及其长度。



- (1) 将原问题表示为多阶段决策问题。
- (2) 分别用逆推法和顺推法求解 (1) 中多阶段决策问题。

解：

(1) 添加中间状态 C_0, C_3 ，并划分阶段如下



状态集： $S_k = \{A\}, \{B_1, B_2, B_3\}, \dots, \{E\}, k = 1, 2, \dots, 5$

决策集： $U_k(s_k) = \{B_1, B_2, B_3\}, \{C_0, C_1, C_2\}, \dots, \{E\}, \forall s_k \in S_k, k = 1, 2, \dots, 4$

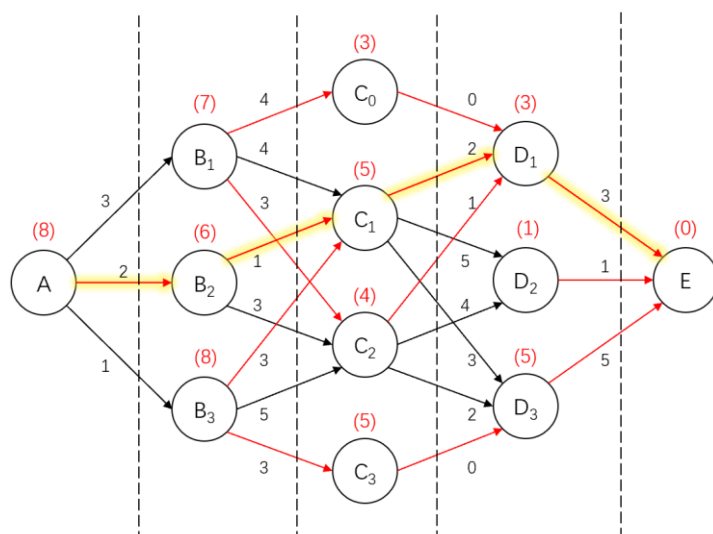
状态转移函数: $T_k(s_k, u_k) = u_k, \forall s_k \in S_k, u_k \in U_k(s_k), k = 1, 2, \dots, 4$

阶段指标函数: $d_k(s_k, u_k), \forall s_k \in S_k, u_k \in U_k(s_k), k = 1, 2, \dots, 4$

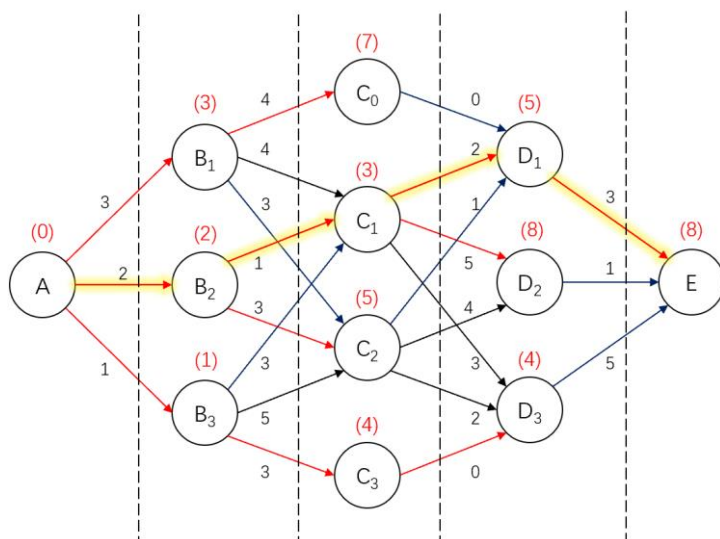
求策略 $p = \{u_1, \dots, u_4\}$, 使得下述过程指标函数达到最小

$$d_1(s_1, u_1) + \sum_{k=2}^4 d_k(T_{k-1}(s_{k-1}, u_{k-1}), u_k)$$

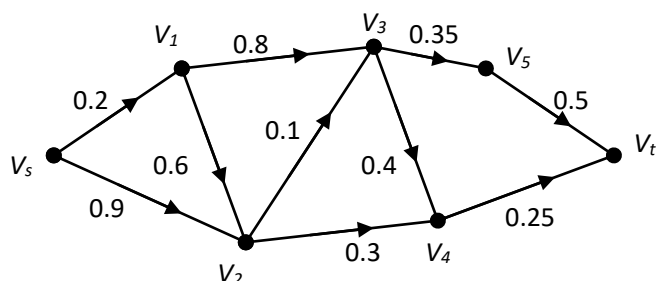
(2) 逆推法: 从 E 开始向 A 分阶段求解, 得到一条最短路径为 $A \rightarrow B_2 \rightarrow C_1 \rightarrow D_1 \rightarrow E$, 长度为 8.



顺推法: 从 A 开始向 E 分阶段求解, 得到同样一条最短路径为 $A \rightarrow B_2 \rightarrow C_1 \rightarrow D_1 \rightarrow E$, 长度为 8.



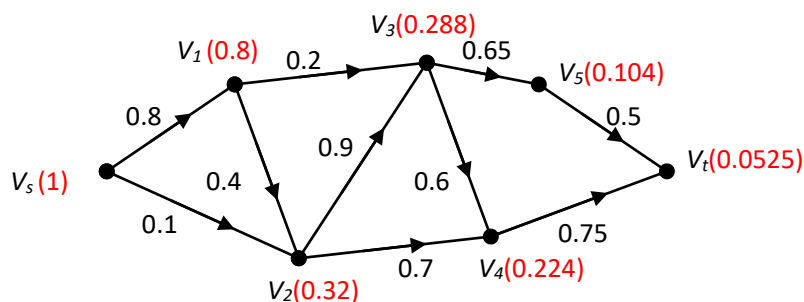
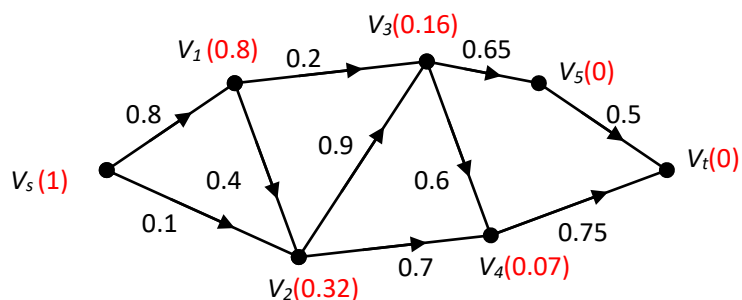
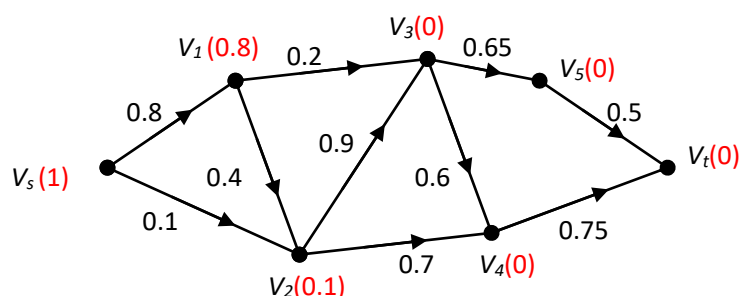
3. 开车从 V_s 到 V_t 的网络如下图所示，其中各边数字表示在相应路段堵车的概率。假定各路段是否堵车互相独立。请求出堵车概率最小的路线及其概率值。（提示：堵车概率最小等价于不堵车概率最大。）

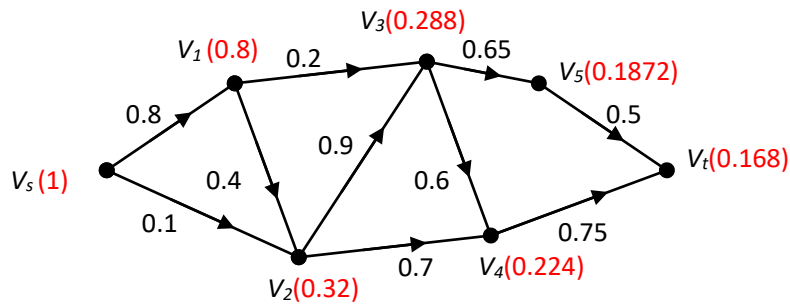


解：

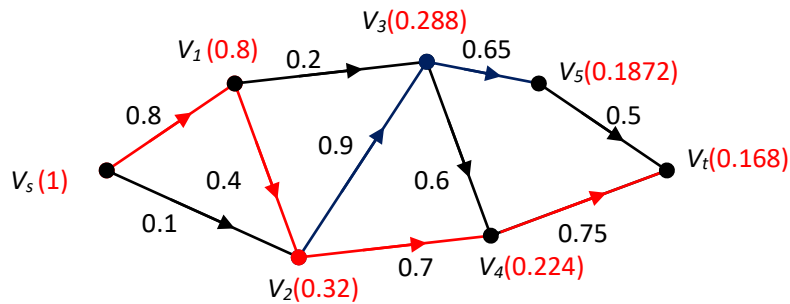
将原图各边权重转换为不堵车的概率。希望不堵车概率最大，即求概率乘积最大的路径，该问题仍然满足最优性原理。

本题可以转换为多阶段决策问题，使用顺推法或逆推法求解。在此采用值迭代法求解，每次计算到 V_s 不堵车的最大概率。括号内表示当前节点到 V_s 最大的不堵车概率，初始值为0。





迭代终止，根据每个节点的最优值得到



堵车概率最小的路径为 $V_s \rightarrow V_1 \rightarrow V_2 \rightarrow V_4 \rightarrow V_t$ ，概率值为 $1 - 0.168 = 0.832$

4. 用动态规划方法求解下列问题

$$\begin{aligned} \max \quad & z = 8x_1^2 + 4x_2^2 + x_3^3 \\ \text{s.t.} \quad & 2x_1 + x_2 + 10x_3 = b \\ & x_i \geq 0, i = 1, 2, 3 \\ & b \text{ 为正数} \end{aligned}$$

解：

建立序贯决策模型。

阶段：三个决策阶段，按 x_1, x_2, x_3 的顺序

状态： k 阶段 x_k 可取的最大值 $s_k, k = 1, 2, 3, 4$

决策： k 阶段 x_k 实际取值， $k = 1, 2, 3$

状态集： $S_1 = \{b\}, S_k = [0, b], k = 2, 3, 4$

允许决策集： $2x_1 \leq s_1, x_2 \leq s_2, 10x_3 \leq s_3$

阶段指标： $d_1(s, x) = 8x_1^2, d_2(s, x) = 4x_2^2, d_3(s, x) = x_3^3$

状态转移函数： $s_1 = b, s_2 = s_1 - 2x_1, s_3 = s_2 - x_2, s_4 = s_3 - 10x_3$

设 $f_k(s)$ 表示 k 及以后阶段的总收益，采用逆推法。

$$f_4(s) = 0, \quad \forall s \in S_4$$

$$\forall s \in S_3: f_3(s) = \max_{0 \leq 10x_3 \leq s} x_3^3 = \left(\frac{s}{10}\right)^3$$

$$\forall s \in S_2: f_2(s) = \max_{0 \leq x_2 \leq s} 4x_2^2 + \left(\frac{s-x_2}{10}\right)^3 = \max\left\{\frac{s^3}{1000}, 4s^2\right\}$$

$$\begin{aligned} \forall s \in S_1 = \{b\}: f_1(s) &= \max_{0 \leq 2x_1 \leq s} \left(8x_1^2 + \max\left\{\frac{(s-2x_1)^3}{1000}, 4(s-2x_1)^2\right\}\right) \\ &= \max_{0 \leq 2x_1 \leq b} \left(8x_1^2 + \max\left\{\frac{(b-2x_1)^3}{1000}, 4(b-2x_1)^2\right\}\right) \\ &= \max\left\{2b^2, \frac{b^3}{1000}, 4b^2\right\} \\ &= \max\left\{4b^2, \frac{b^3}{1000}\right\} \end{aligned}$$

当 $4b^2 \geq b^3/1000$, 即 $b \leq 4000$ 时, $f_1(s) = 4b^2$, 在 $x_1 = x_3 = 0, x_2 = b$ 时取得;

当 $b > 4000$ 时, $f_1(s) = \frac{b^3}{1000}$ 。在 $x_1 = x_2 = 0, x_3 = \frac{b}{10}$ 时取得。

综上, 得到最优值和最优解为

$$z_{\max} = \begin{cases} 4b^2, & 0 < b \leq 4000 \quad (x_1 = 0, x_2 = b, x_3 = 0) \\ \frac{b^3}{1000}, & b > 4000 \quad \left(x_1 = 0, x_2 = 0, x_3 = \frac{b}{10}\right) \end{cases}$$

5. 考虑一个总期限为 $N+1$ 年的设备更新问题。已知一台新设备的价值为 C 元, 其 T 年末的残值为

$$S(T) = \begin{cases} N-T, & \text{if } N \geq T \\ 0, & \text{otherwise} \end{cases}$$

又对有 T 年役龄的该设备, 年年创收益为

$$P(T) = \begin{cases} N^2 - T^2, & \text{if } N \geq T \\ 0, & \text{otherwise} \end{cases}$$

要求:

- 对此问题建立动态规划模型。
- 当 $N=3$, $C=10$ 时求数值解。

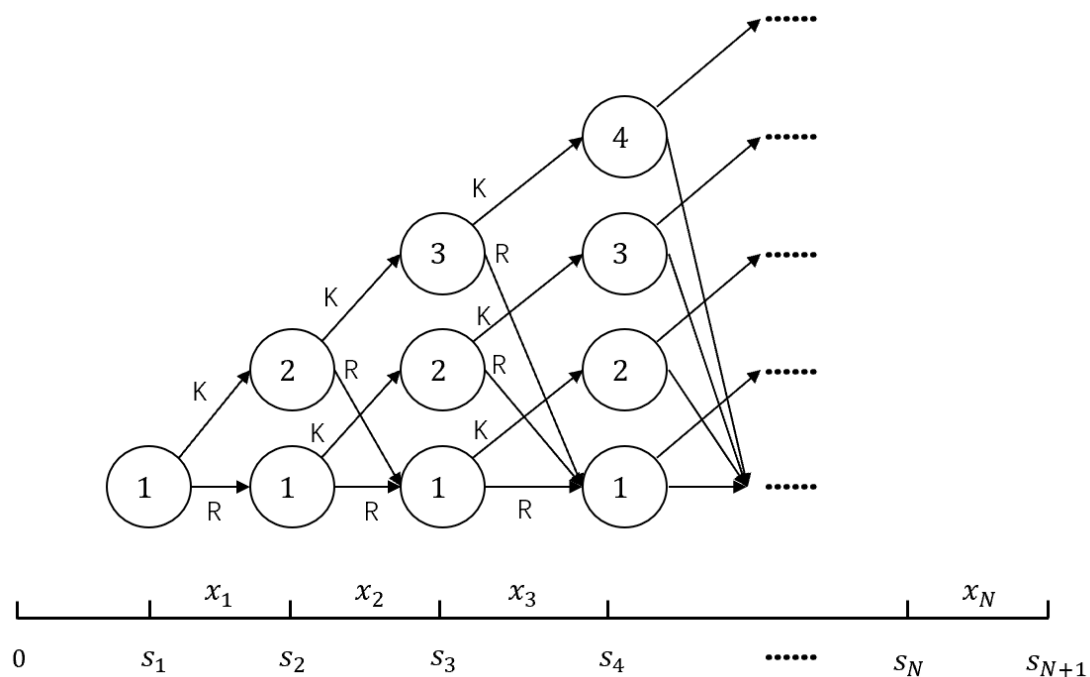
a) 建立序贯决策模型，一共有N个决策阶段。

允许决策集: $U = \{R: \text{更新Renewal}, K: \text{保留Keep}\}$

$$\text{阶段指标函数: } d_k(s_k, x_k) = \begin{cases} P(s_k) & , x_k = K \\ P(0) + S(s_k) - C & , x_k = R \end{cases}, k = 1, 2, \dots, N$$

求策略 $\mathbf{p} = \{x_1, \dots, x_N\}$, 使得下述过程指标函数达到最小

$$\sum_{k=1}^N d_k(s_k, x_k)$$



b) 方法一：用逆推法

$$\begin{aligned} f_4(s_4) &= 0 \\ \forall s_3 \in S_3 = \{1, 2, 3\}, \quad f_3(s_3) &= \max_{x_3 \in U} d_3(s_3, x_3) \\ &= \max_{x_3 \in U} \{P(s_3), P(0) + S(s_3) - C\} \end{aligned}$$

$$= \max_{x_3 \in U} \{9 - s_3^2, 2 - s_3\}$$

$$= 9 - s_3^2$$

$$\forall s_2 \in S_2 = \{1, 2\}, \quad f_2(s_2) = \max_{x_2 \in U} d_2(s_2, x_2) + f_3(T_2(s_2, x_2))$$

$$= \max_{x_2 \in U} \{9 - s_2^2 + 9 - (s_2 + 1)^2, 2 - s_2 + 9 - 1^2\}$$

$$= \max_{x_2 \in U} \{17 - 2s_2^2 - 2s_2, 10 - s_2\}$$

$$= \begin{cases} 13, & s_2 = 1 \quad (x_2 = K) \\ 8, & s_2 = 2 \quad (x_2 = R) \end{cases}$$

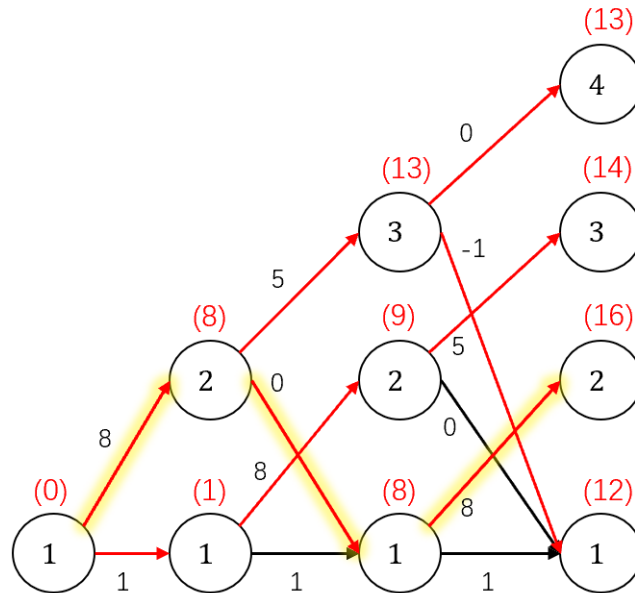
$$\forall s_1 \in S_1 = \{1\}, \quad f_1(s_1) = \max_{x_1 \in U} d_1(s_1, x_1) + f_2(T_1(s_1, x_1))$$

$$= \max_{x_1 \in U} \{9 - s_1^2 + 8, 2 - s_1 + 13\}$$

$$= 16$$

得到最优策略为 $\mathbf{p}^* = \{K, R, K\}$ ，即第1年末不更新，第2年末更新，第3年末不更新，此时最大收益为16。

方法二：用顺推法，可以直接在图上进行操作，边上的数值表示该边带来的利润，节点括号内数值表示当前状态最大利润。

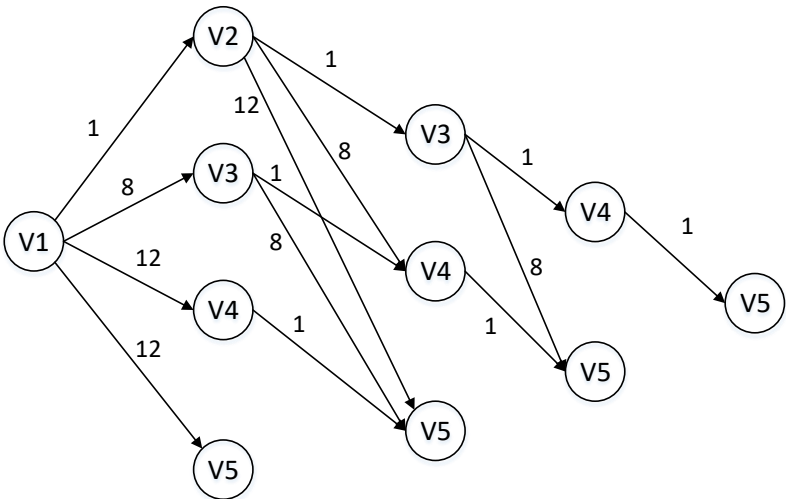


由图可知，最大收益为16，此时最优决策为第1年末不更新，第2年末更新，第3年末不更新。

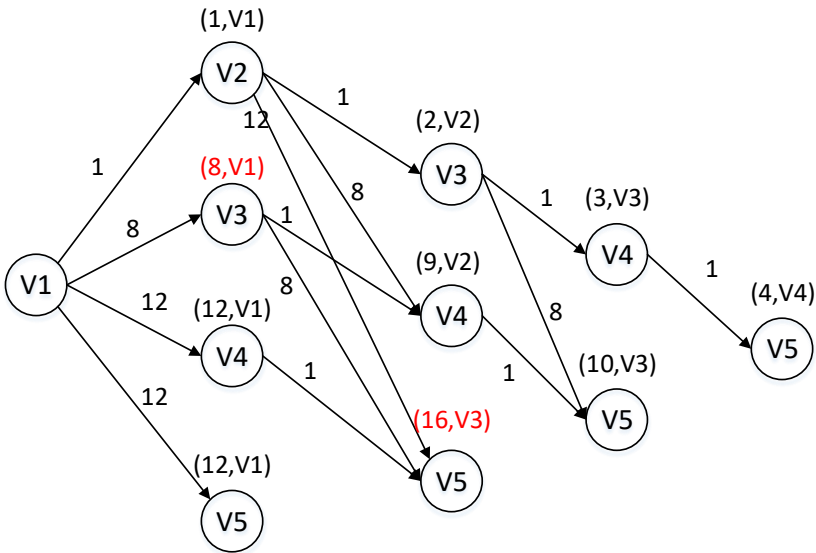
方法三（另一种建模方式）：

如下图所示，节点 V_1, \dots, V_5 分别表示第 k 年初时刻，边 $V_i \rightarrow V_j$ 表示设备从第 i 年初使用到第 j 年初（第 $j-1$ 年末），并在第 j 年初更新了设备。边上的数值表示该

边带来的利润。

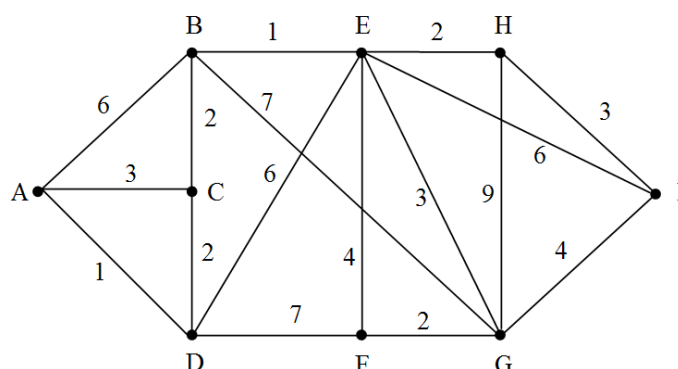


采用顺推法，每个节点上的序对表示从 V_1 出发到该节点的最大代价以及最优上一节点，则：



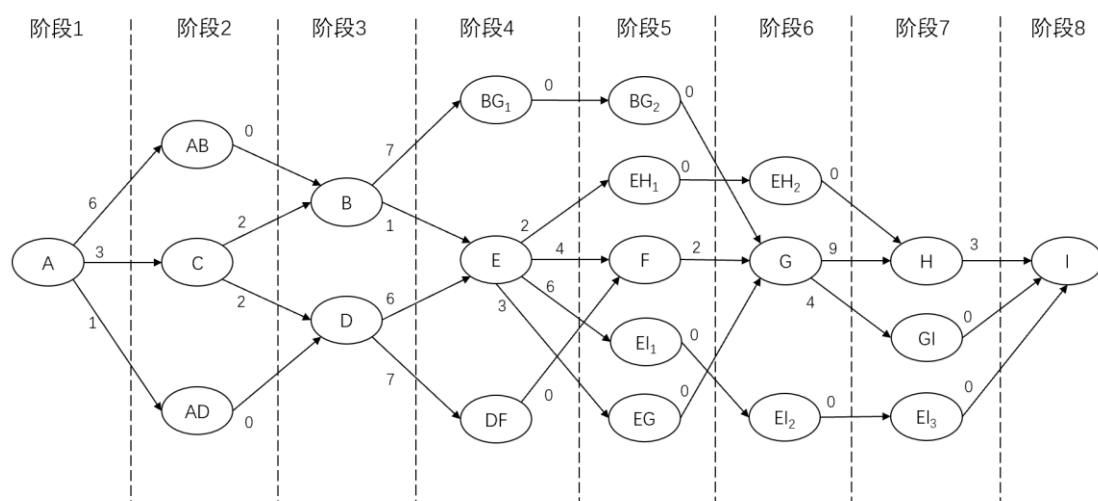
可知最优更新策略是第 3 年初（第 2 年末更新一次设备），然后一直用到第 5 年初。最大利润为 16 元。

6. （附加题）对于如下网络，在求解从 A 到 I 的最短路问题时，标准做法是采用值迭代或策略迭代法。现试问能否将网络等价变形之后转换为多阶段决策问题，不使用值迭代或策略迭代法进行求解，请给出你的过程与结果。

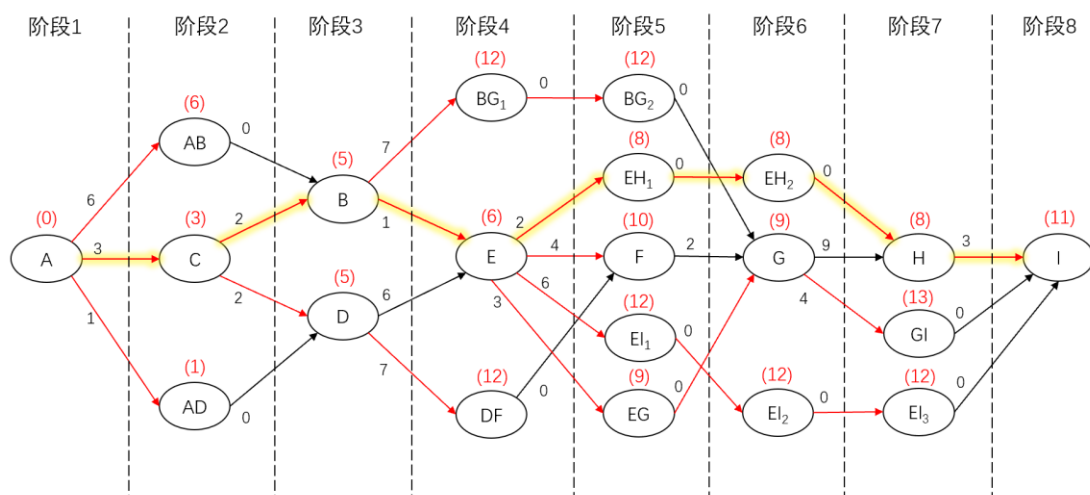


解：

添加中间状态，并划分阶段。



使用顺推法求解得到最短路径为 $A \rightarrow C \rightarrow B \rightarrow E \rightarrow H \rightarrow I$ ，长度为 11。



注：本题网络的变形方法不唯一。