

检测原理

Measurement & Instrumentation)

过程参数检测部分

彭黎辉 电话: 62773623

Email: lihuipeng@mail.tsinghua.edu.cn

压力测量

□基本概念

- ❖定义、单位
- ❖压力表示方法

绝对压力
大气压力
表压力
真空度
差压

□压力传感器及检测方法

- ❖重力平衡法、机械力平衡法、弹性

压力测量

□压力定义

- ❖垂直均匀作用于物体单位面积上的力，通常用 p 表示。

□压力单位

- ❖帕斯卡（帕，Pa）、千帕（kPa）、兆帕（MPa）
- ❖标准大气压、工程大气压
- ❖巴
- ❖毫米水柱、毫米汞柱

压力单位换算表

4° C
状态的
水柱高度

0° C
状态的
汞柱高度

	Pa 帕	bar 巴	kgf/cm ²	atm	at	mm H ₂ O	mmHg	Psi
1 Pa 帕	1	0.00001	0.00001	0.00001	0.00001	0.10197	0.0075	0.00014
1 bar 巴	100000	1	1.01972	0.9869	1.01972	10.1972	750.062	14.504
1 kgf/cm ²	98066.5	0.98067	1	0.9678	1	10.000	735.6	14.22
1 atm 标准大气压	101325	1.01325	1.033	1		10.332	760	14.7
1 at 工程大气压	98067	0.98067	1	0.9678	1	10.000	735.6	14.22
H ₂ O 1mm 毫米水柱	9.8067	0.000098	0.0001	0.0000968	0.0001	1	0.07356	0.00142
1 mmHg 毫米汞柱	133.322	0.00133	0.00136	0.00132	0.00136	13.5951	1	0.01934
1 Psi 磅/寸 ²	6894.76	0.06895	0.07031	0.06805	0.07031	703.07	51.7149	1

压力表示方法（一）

□绝对压力

- ❖被测介质作用于容器表面积的全部压力，以绝对真空作为基准所表示的压力。

□大气压力

- ❖地球表面空气柱重量形成的压力，与地理位置有关。
- ❖标准大气压：把0° C时，水银比重13.5951克/厘米³，重力加速度980.665厘米/秒²，北纬45度海面的大气压定义为1个标准大气压。
- ❖工程大气压：1kgf/cm²

压力表示方法（二）

□表压力

- ❖压力测量仪表中的敏感元件通常处于大气中，所测压力为绝对压力与大气压的差，称为“表压”。

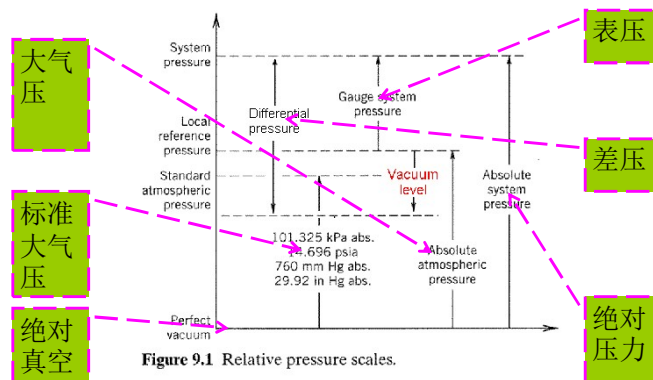
□真空度

- ❖当绝对压力小于大气压时，表压为负值，其绝对值为真空度。

□差压

- ❖两个压力的差简称差压。

压力表示方法（三）



压力测量方法

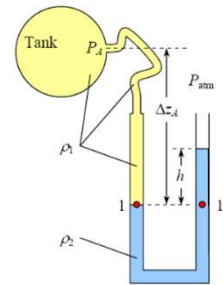
- 重力平衡法 → { 液柱式
活塞式
- 机械力平衡法
- 弹性力平衡法 → 弹性元件
- 物性测量方法 → { 压电式
压阻式
电容式

压力测量方法（一）

□重力平衡法

- ❖液柱式压力计：被测压力和一定高度的液体产生的重力相平衡，简单、直观、价格低廉、信号不易远传。如U型管压力计。
- ❖负荷式压力计：基于重力平衡原理，如活塞式压力计，被测压力与活塞及活塞上承载的砝码重量相平衡，精度高、常用于压力表校验。

液柱式压力计



$$P_1 = P_A + \rho_1 g \Delta z_A$$

$$P_{1'} = P_{\text{atm}} + \rho_2 g h$$

$$P_A = P_1 - \rho_1 g \Delta z_A$$

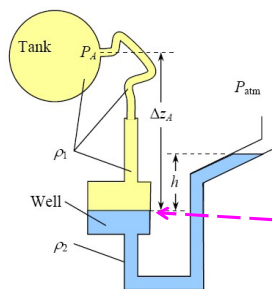
$$P_A = P_{\text{atm}} + \rho_2 g h - \rho_1 g \Delta z_A$$

with density $\rho_1 < \rho_2$

$$\Delta p = \rho_2 g h$$

“U tube” 参考点 “1”不固定

液柱式压力计



$$P_A = P_{\text{atm}} + \rho_2 g h - \rho_1 g \Delta z_A$$

with density $\rho_1 < \rho_2$

$$\Delta p = \rho_2 g h$$

参考点可近似认为固定，读数更方便

Well-type

$$\Delta p = \rho_2 g h$$

单选题 1分

设置

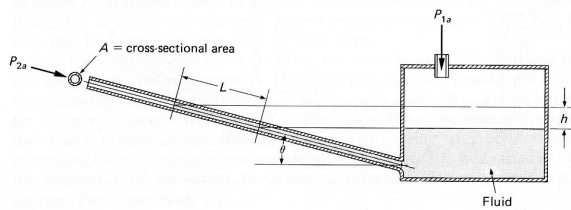
“井”式U型管压力计读数时近似认为读数参考液面恒定，因此获得的液柱高度读数比理论值

- ☒ A 偏小
- ☐ B 偏大

提交

液柱式压力计

Figure 14.6 Inclined-type manometer



$$\Delta p = \rho g h = \rho g L \sin \theta$$

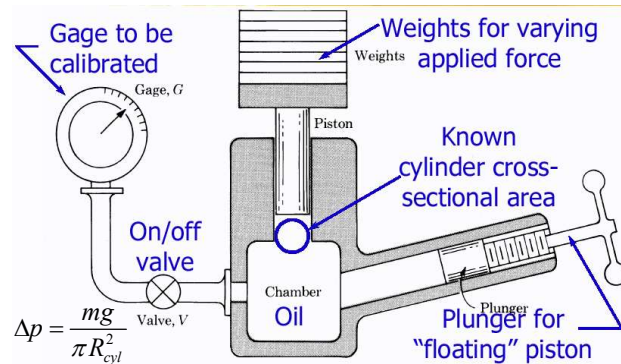
斜管式

液柱式压力计

□ 思考题1：试推导“U”型管式压力计及斜管式压力计的灵敏度公式。并回答斜管式压力计相比“U”型管式压力计有何优点？

□ 思考题2：试定量分析“井”式“U”型管式压力计因近似认为读数参考液面保持不变所带来的测量误差。（注：设“井”部直径为D，右侧U管直径为d）

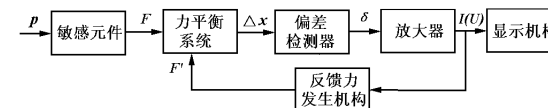
活塞式压力计



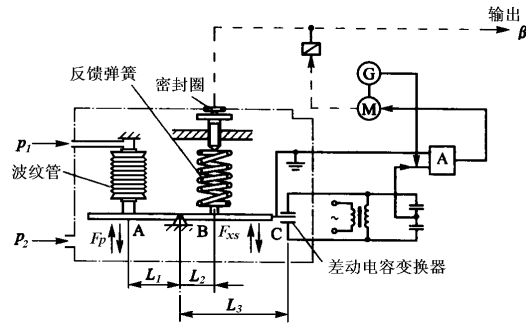
压力测量方法（二）

□ 机械力平衡法

❖ 将被测压力转化为一个集中力，然后用外力与之平衡，通过测量平衡时的外力从而测得被测压力。如力平衡式差压变送器。



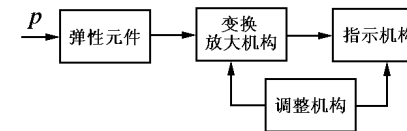
压力测量方法（二）



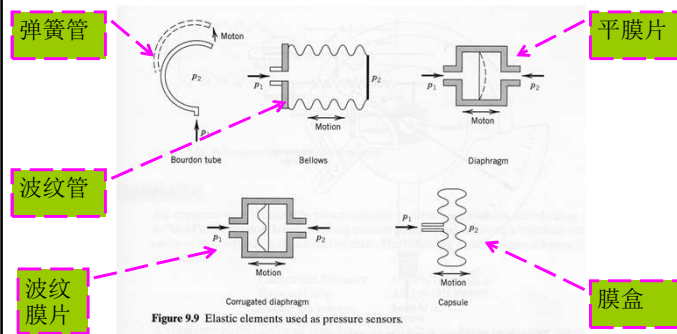
压力测量方法（三）

□弹性力平衡法

❖ 被测压力使得弹性元件产生形变，弹性形变产生的弹性力与被测压力平衡，通过测量弹性元件弹性形变的大小从而测得被测压力。在实际中使用最为广泛。

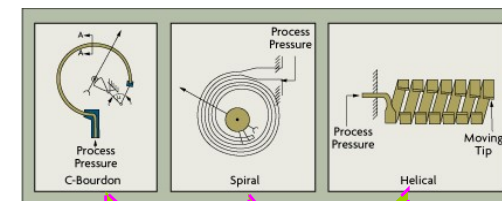


常用弹性元件



常用弹性元件

□弹簧管



“C”型（单圈式）

盘式

螺旋式

常用弹性元件

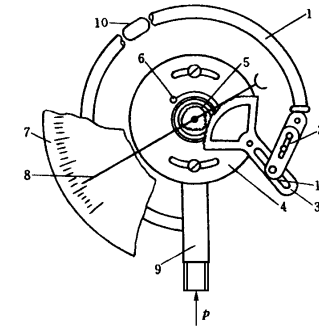
□ 弹簧管



常用弹性元件

□ 弹簧管压力计

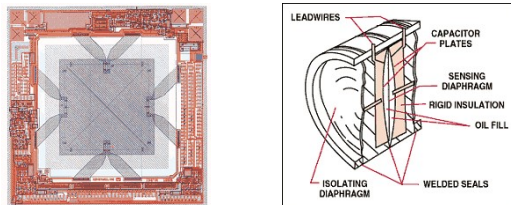
- 1-弹簧管; 2-连杆;
- 3-扇形齿轮; 4-底座;
- 5-中心齿轮; 6-游丝;
- 7-表盘; 8-指针;
- 9-接头; 10-横断面;
- 11-灵敏度调整槽



压力测量方法（四）

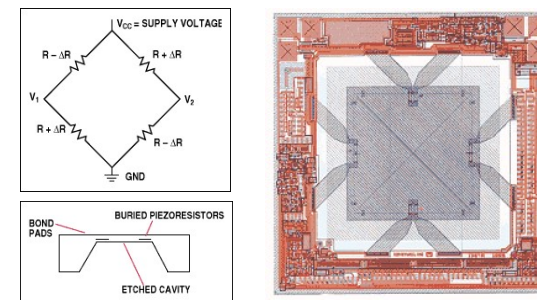
□ 物性法

❖ 采用压电、压阻、光纤等传感器，将被测压力转换为其他物理量来测量。



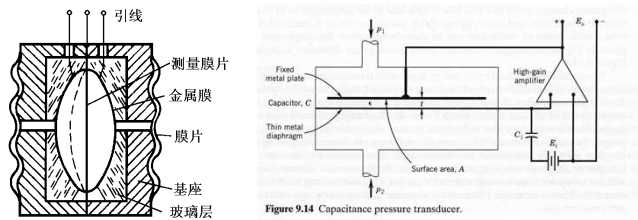
压力测量方法（四）

□ 物性法：应变式和压阻式



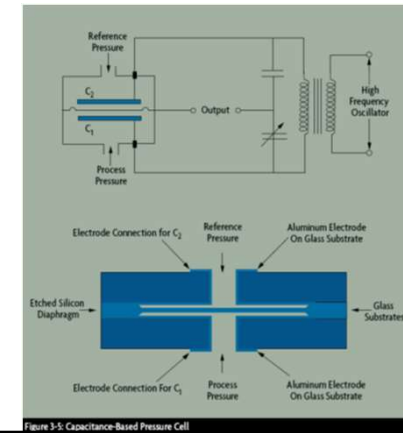
压力测量方法（四）

□物性法：电容式



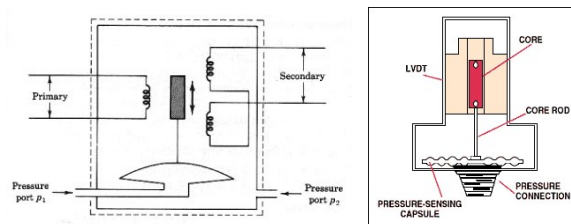
压力测量方法（四）

□物性法：
电容式



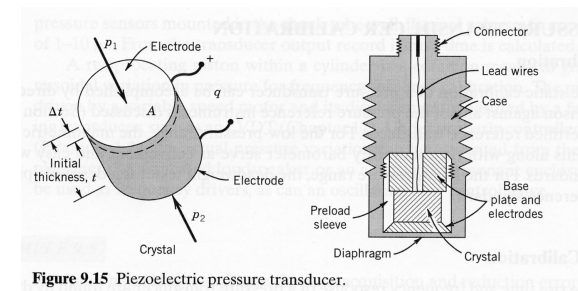
压力测量方法（四）

□物性法：电感式

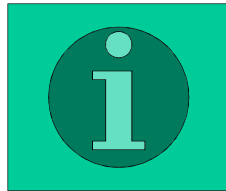


压力测量方法（四）

□物性法：压电式



压力测量—实例 汽车轮胎胎压监测



Tire-Pressure Monitoring (TPM) System

June 2003

Tire-Pressure Monitoring (TPM) — General Info/ Introduction

- TPM systems help to avoid accidents by warning the driver about tire problems
- Fuel consumption increases by 1% every 0.2 bar the tire is under-inflated.
 - 0.4 bar under-inflation \Rightarrow 2% increase in fuel consumption
 - 0.6 bar under-inflation \Rightarrow 3% increase in fuel consumption
- Tire wear increases by 5% every 0.2 bar the tire is under-inflated.
 - 0.4 bar under-inflation \Rightarrow 10% increase in tire wear
 - 0.6 bar under-inflation \Rightarrow 15% increase in tire wear

Tire-Pressure Monitoring (TPM) — Indirect & Direct Methods

Indirect TPMS are measuring pressure indirectly, by using information from other vehicle- related sensors (e.g. ABS wheel speed sensor information) and evaluating these signals. Principles are:

- Comparison of wheel speed signals
- Analysis of resonance frequency shifts
- Comparison of wheel speed signals with absolute speed measurements (e.g. from GPS)
- Analysis of correlation patterns between wheel speed signals.
- Analysis of vertical accelerometer signals.....

Direct TPMS is based on a UHF receiver in the vehicle and 4 sensor modules mounted on the wheel rim / valve to sense data, to calibrate pressure vs. temperature and to organize the data transmission to the car body.

Tire-Pressure Monitoring (TPM) — Different Phases of Direct Method

Remote TPM

- Based on UHF unidirectional transmitter / receiver system with embedded sensor

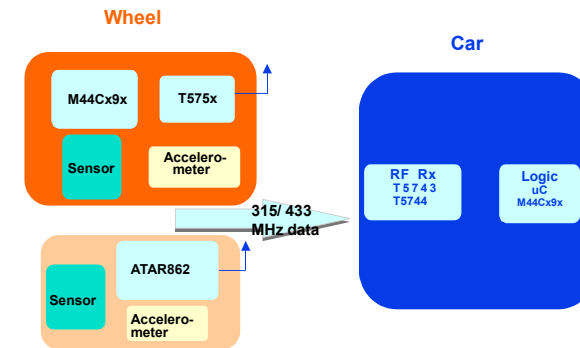
Pressure-on-Demand POD

- System consists of a 125 kHz built-in channel for waking up sensor modules in defined duty cycles, improving thus the battery life time
- It remarkably increases the flexibility of wheel initialization during change of the wheels by reprogramming the memory
- The driver can adjust different modes through the dashboard
- 125 kHz trigger base station and a low-current receiver in the sensor module are today in introduction.

Batteryless System

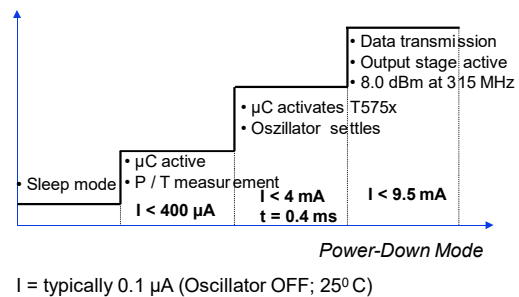
- System that has no battery in the sensor module but a sensor tag inside the tire
- Allows to merge RFID and pressure measurement functions in the future

Tire-Pressure Monitoring (TPM) — Direct Method



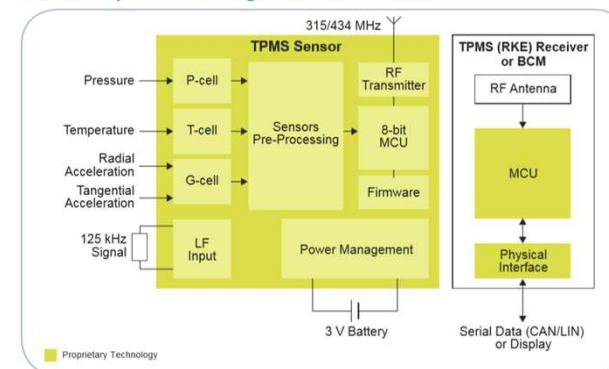
ATAR862 Typical Current Values in Different Power Modes

Battery current



Tire-Pressure Monitoring (TPM) — Pressure on Demand

Essential Aspects of a Package-Level TPMS Solution



汽车轮胎胎压监测— External Type



汽车轮胎胎压监测— Internal Type

