2016年数据结构(春)期末考试题(A卷)

	姓名: 学号:
—,	、选择题(单选,15 分)
1.	可以用 () 定义一个完整的数据结构。 A. 数据元素 B. 数据对象 C. 数据关系 D. 抽象数据类型
2.	在长度为 n>1 的带头节点的单链表 h 上,另设有尾指针 r 指向尾节点,则执行()操作与链表长度有关。A.删除单链表的第一个元素 B.删除单链表的最后一个元素 C.在单链表第一个元素前插入一个新元素 D.在单链表的最后一个元素后插入一个新元素
3.	设线性表中有 2n 个元素, () 在单链表上实现要比在向量(顺序表)上实现效率更高。 A. 删除所有值为 x 的元素 B. 在最后一个元素的后面插入一个新元素 C. 顺序输出前 k 个元素 D. 交换第 i 个元素和第 2n-i-1 个元素的值(i=0,···,n-1)
4.	元素 a,b,c,d,e 依次进入初始为空的栈,若元素进栈后可停留、可出栈,直到所有元素都出栈,则在所有可能的出栈序列中,以元素 d 开头的序列个数是()A. 3 B. 4 C. 5 D. 6
5.	下列哪个应用使用到队列() A. 括号匹配 B. 迷宫求解 C. 缓冲区 D. 进制转换 E. 递归
6.	表达式 a*(b+c)-d 的后缀表达式为() A . abcd*+- B. abc+*d- C. abc*+d- D+*abcd
7.	在一棵度为 4 的树 T 中,若有 20 个度为 4 的节点,10 个度为 3 的节点,1 个度为 2 的节点,10 个度为 1 的节点,则树的叶节点个数为() A. 41 B. 82 C. 113 D. 122
8.	已知一棵二叉树的先序遍历为 ABCDEF,中序遍历结果为 CBAEDF,则后序遍历结果为() A. CBEFDA B. FEDCBA C. CBEFAD D. 不能确定
	含有 5 层节点的 AVL 树至少有多少个节点() A. 10 B. 12 C. 15 D. 17
10.	求解最短路径的 Floyd 算法的时间复杂度为() A. $O(n)$ B. $O(n^2)$ C. $O(n^3)$ D. $O(n^4)$
11.	根据 n 个元素建立一棵二叉搜索树时,其时间复杂度大致为() A . O(1) B . O(log ₂ n) C . O(n) D . O(nlog ₂ n)
12.	快速排序算法在()情况下不利于发挥其长处 A. 要排序的数据量过大 C. 要排序的数据中含有多个相同值 B. 要排序的数据个数为奇数个 D. 要排序的数据已基本有序
13.	若序列的原始状态为{1,2,3,4,5,10,6,7,8,9},则要想使得排序过程中元素比较次数最少,应该使用()A. 插入排序 B. 选择排序 C. 希尔排序 D. 冒泡排序
14.	以下排序算法中,时间复杂度为 O(nlog ₂ n)且为稳定的排序算法是() A. 堆排序 B. 快速排序 C. 归并排序 D. 直接插入排序
	用邻接表表示的图进行广度优先遍历时,通常采用 () 结构实现算法。

二、填空题(25分)

```
1. 8 个节点(节点关键码由 1.2.3.4.5.6.7.8 组成)组成的二叉搜索树,其可能的形态有 种,当输入关键码序列
           __________时(只需填一种输入),所生成的二叉搜索树为完全二叉树。(4 分)
  按顺序为
2. 对序列{10,70,40,50,80,60,20,30,90}进行堆排序,首先进行堆构建(大顶堆),采用堆合并法(Floyd 算法),得到的
  堆序列为_____(3分), 该建堆步骤的时间复杂度为____(2分)。输出两个最
  大关键码后,剩余的堆序列为_____(2分,不需要包含两个最大的关键码),算法的整体复杂度为
  ____(2分)。
3. 求最短路径的 Bellman&Ford 算法,相比于 Dijkstra 算法,其主要的改进在于输入的有向带权图的约束条件更加
  宽松。Dijkstra 不能处理 的情况,而 Bellman&Ford 算法可处理该情况,但不能处理
               的情况。(4分)
  以下为 Bellman&Ford 算法的部分核心代码,请在空格处填写缺失的代码语句(3 分),代码倒数第 3、4、5 行的
  作用是_____(2分),该算法的时间复杂度为_____(设顶点规模为n,边的规
  模为 e ) (3 分)。
     #define N 1010 // N 足够大
     int nodenum, edgenum, original; //点数目, 边数目, 起点
     typedef struct Edge {
        int u, v; //u 为起点, v 为终点
        int cost: //边的权重
     } Edge;
     Edae edae[N]:
     int dis[N], pre[N];
     bool Bellman Ford(){
        for (int i = 1; i <= nodenum; ++i) // 初始化各非起点节点的距离为无穷. 顶点从 1 计数
           dist[i] = (i == original? 0 : MAX);
        for (int k = 1; k \le nodenum - 1; ++k)
                                        // 节点数量-1 次松弛迭代更新各点的最短距离
           for (
                                         // n²规模的松弛更新转化为边的松弛,降低复杂度
              if (dist[edge[j].v]>dist[edge[j].u]+edge[j].cost){
                                            _;// 更新最短距离
                 pre[edge[j].v] = edge[j].u; //pre 记录当前最短距离的前一顶点,见函数 print_path
              }
        bool flag = 1;
        for (int j = 1; j \le edgenum; ++j)
                                          // 边计数从 1 开始
           if(dis[edge[i].v] > dis[edge[i].u]+edge[i].cost){
              flaq = 0;
              break;
           }
        return flag;
     }
     void print_path (int root) {  //打印最短路的路径(反向)
        while (root != pre[root]) { //前驱
            printf("%d-->", root);
            root = pre[root];
        if (root == pre[root]) printf("%d\n", root);
```

三、代码填空题(25分)

1. 以下为将一个带表头节点的单链表 L 进行递增排序(插入排序)的代码, 请完善。(9 分)

```
typedef struct{
    Elemtype data; //数据域
    struct LNode* next; // 指针域
} //LNode, *LinkList;
void Sort (LinkList* L) {
    LinkList *p = L->next, *pre;
                                   // r 保持*p 后继节点指针. 以保证不断链
    LinkList *r = p - next;
                                   // 构造只含一个数据节点的有序表
    p->next = NULL;
    p = r;
   while(
                                   // 保存*p 的后继节点指针
       r = p - next;
       pre = L;
       while (pre->next !=NULL && pre->next->data < p->data) // 查找插入*p 的前驱节点*pre
       pre->next = p;
                                    // 扫描原单链表中剩余节点
       p = r;
   }
}
```

2. 请填补以下快速排序代码(9分)

快速排序基本思想: 取待排序元素序列中的第一个元素作为基准, 将整个元素序列划分为左右两个子序列, 左侧子序列中所有元素都小于或等于基准元素, 右侧子序列中所有元素的排序码都大于基准元素的排序码, 基准元素置于两个子序列中间, 分别对这两个子序列重复施行上述方法, 直到所有的元素都排在相应位置上为止。

```
3. 请补充以下实现二叉搜索树的插入代码。(7分)
struct BSTNode{
   int data;
   BSTNode* left;
   BSTNode* right;
};
bool Insert(int x, BSTNode *&p) {
     if (p==NULL){ // 实际节点插入
     }
   (以上代码段请填写,语句数目不限,3分)
   else if (x < p->data)
                           // 递归左孩子插入
                         __;(此处填入单一代码语句, 2分)
   else if (x > p->data)
                          _;(此处填入单一代码语句, 2分)
                            // 已存在雷同节点,返回错误
   else return false;
};
int main()
{
   int x;
   std::cin >> x;
                            // 首个插入元素
   BSTNode* root = NULL;
                            // 输入元素为正整数则插入 BST
   while (x > 0) {
       Insert(root, x);
       std::cin >> x;
                            // 不断等待新插入元素
   }
   return 0;
}
```

四、简答题(35分)

1. 一个算法所需的时间复杂度由下述递归方程表示, 试求出该算法的时间复杂度级别(以下请给出推导过程)。(4分)式中, n 是问题的规模, 为简单起见, n 为 2 的整数幂。

$$T(n) = \begin{cases} 1, & \nexists n = 1\\ 2T\left(\frac{n}{2}\right) + n, & \nexists n > 1 \end{cases}$$

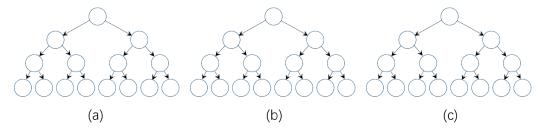
2. 设给定权集 w={5,7,2,3,6,8,9}, 画出构造 W 的哈夫曼编码树(只需画出最终形态), 并求其加权路径长度 WPL。 (4分)(叶节点用方框画, 内部节点用圆圈画)

3. 以下第一排为文本串 T, 第二排为模式串 P, 请填写以下 NextValue 表, 以及填写整个 KMP 算法(改进版本)的 匹配过程, 并完成相应的 KMP 代码填空。(8分, 其中代码部分为4分)

			b			a			b				а			b					
F	э	b	а	а	b	а	b	С	b	а	b	а	а	b	а	b	а	b	b	С	а

代码填空:

4. 按顺序从空树插入序列{3,9,15,21,27}之后的 AVL 树的形式填入图中(a),再插入元素{12}后的 AVL 树形式填入图中(b),再插入元素{14,13},删除元素{21}后的 AVL 树填入图中(c)。(6分)



5. 使用散列函数 H(key)=key%11, 把一个整数值转化为散列表下标, 现要把数据{1,13,12,34,38,33,27,22}依次插入散列表中。请回答 1) 画出使用线性试探法来构造的散列表(2 分); 2)画出使用独立链地址法构造的散列表(2 分); 3)分别给出查找成功所需的平均查找长度(3 分)。

6. 如下图表示一个地区的通讯网,边表示城市间的通讯线路,边上的权重表示架设线路花费的代价,如何选择能沟通每个城市且总代价最省的 n-1 条线路,画出所有可能的选择。(6分)

